

Финальный опросник:

ФИО: _____

- 1) Какие 2 типа поворота существуют?
- 2) Какой тип поворота лучше использовать для ограниченного пространства?
- 3) Куда нужно сделать на Бриксе, чтобы получить данные датчиков, такие как: “какой цвет видит робот” или “сколько градусов проехал робот”?
- 5) Какой блок вы используете чтобы повторить действия?
- 6) Какой блок вы будете использовать для выбора между двумя разными действиями на основании показаний датчика цвета?
- 7) Как реализовать действие «Пока что-то» (увидели черную линию, датчик касания нажат), какой блок использовать?