



Provocări finale

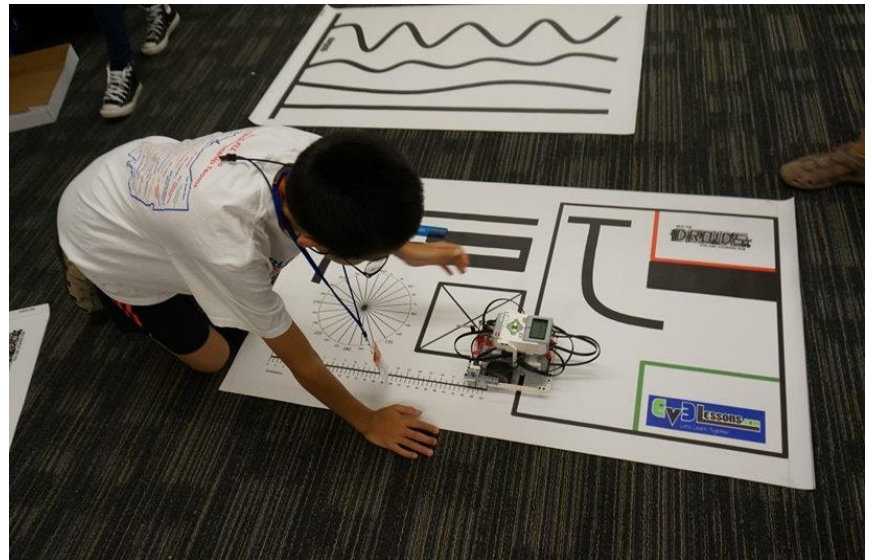
By Sanjay and Arvind Seshan



BEGINNER PROGRAMMING LESSON

INSTRUCȚIUNILE PROFESORILOR

- Poți seta orice provocare dorești folosind bandă izoler colorată pe o planșă albă (disponibilă în magazinele de bricolaj). Poți folosi un poster de hârtie alb direct pe podea.
- Observați, culorile benzii izoler nu sunt aceleași cu cele ale LEGO. Așa că senzorii pot avea probleme în a citi acele culori.
- Poți folosi planșele mai vechi ale FIRST LEGO League pentru antrenament. Acestea sunt disponibile pe eBay sau la alte echipe.

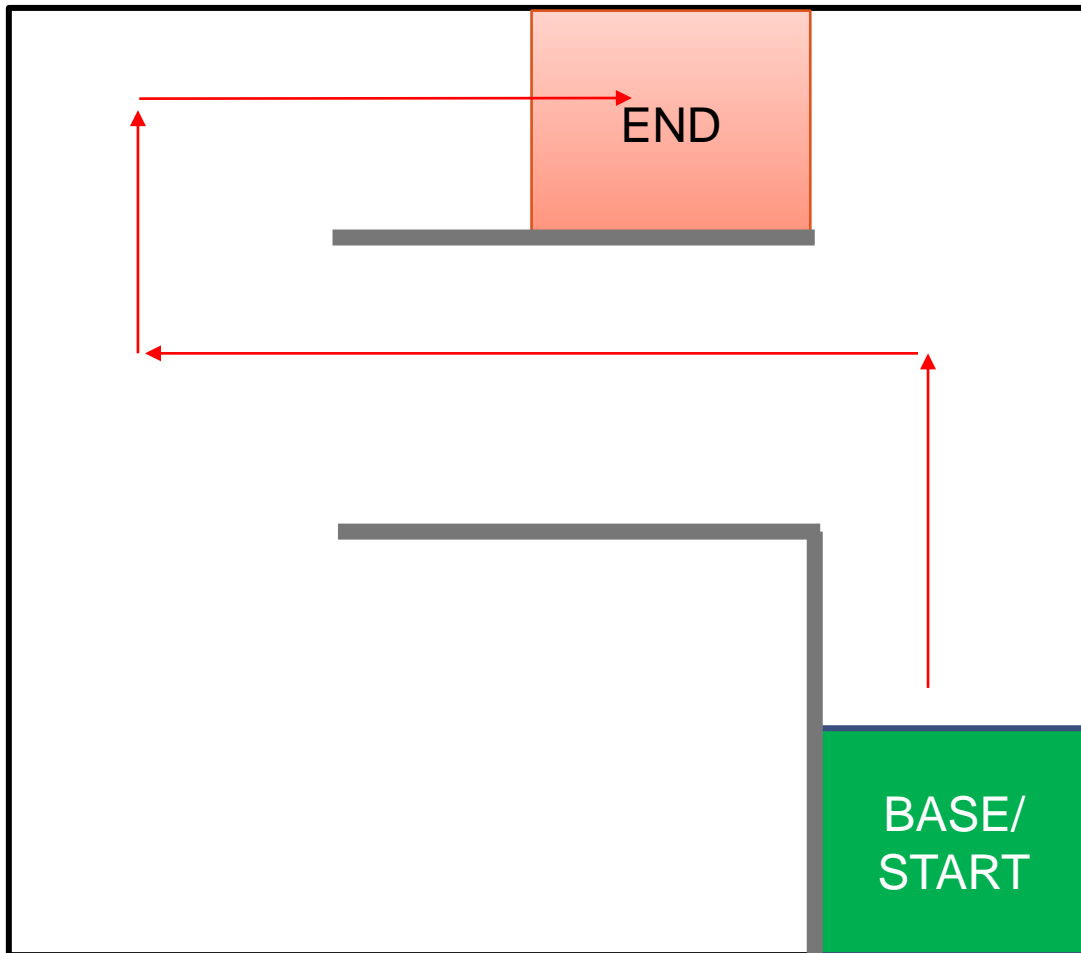


PROVOCĂRILE DIN ACEASTĂ LECȚIE

- Următoarele slide-uri au câteva exemple de provocări care încorporează lecțiile de la Beginner.
- Soluțiile nu sunt afișate. Elevii trebuie să utilizeze orice au descoperit în lecțiile Beginner pentru a rezolva misiunile.
- Alături se află câteva planșe de antrenament cu diverse caracteristici pe care le-am utilizat pentru EV3Lessons.com. Acestea nu sunt de vânzare. Dar design-ul lor este gratis oricui donează pentru acest site.

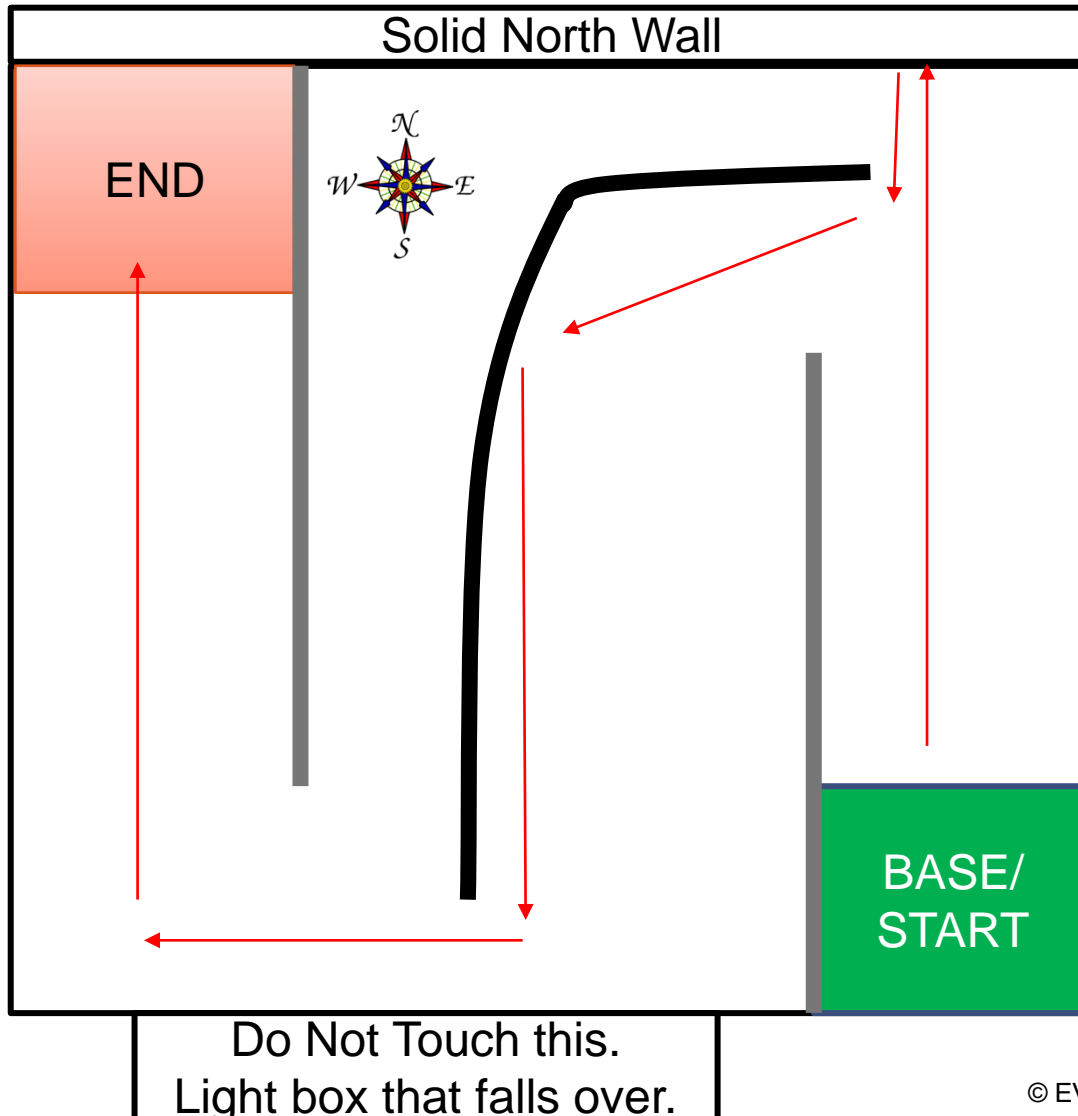


MAZE 1: ANTRENAMENT MERS ÎNAINTE ȘI ÎNTOARCERI



- 1) ieși din bază
- 2) Întoarce stânga în pasaj
- 3) Întoarce dreapta
- 4) Întoarce dreapta și mergi înainte pentru a ajunge la END

MAZE 2: EXERCİȚIU FOLOSIREA SENZORILOR



- 1) Ieși din bază
- 2) Mergi spre peretele de la nord și **atinge-l.**
- 3) Dă înapoi și navighează prin pasaj
- 4) Mergi către peretele “do not touch”. **Nu-l atinge.**
- 5) Întoarce și mergi spre peretele de vest.
- 6) Întoarce și îndreaptă-te spre **END!**

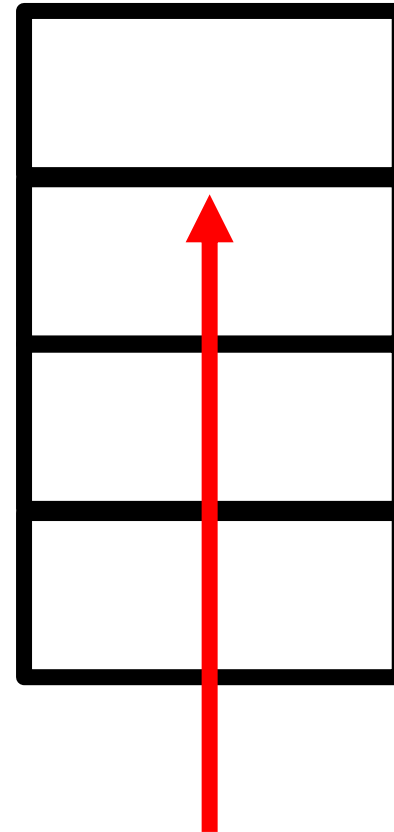
Utilizează 2-3 SENZORI!

OPREȘTE LA LINIE

Programează robotul tău să meargă înainte și să oprească exact la a treia linie.

Trebuie să utilizezi un LOOP și un senzor!

Ce senzor vei folosi?



CREDITS

Această lecție de Mindstorms a fost realizată de Sanjay Seshan și Arvind Seshan.

Mai multe lecții sunt disponibile pe ev3lessons.com

Această lecție a fost tradusă în limba română de echipa de robotică FTC – ROSOPHIA #21455 RO20.



This work is licensed under a [Creative Commons Attribution-NonCommercial-ShareAlike 4.0 International License](https://creativecommons.org/licenses/by-nc-sa/4.0/).