

НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ  
ВЫСШАЯ ШКОЛА ЭКОНОМИКИ

Факультет физики

Домашнее задание

Квантовая механика, неделя 15

Задание выполнил студент 2 курса  
Захаров Сергей Дмитриевич



НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ  
УНИВЕРСИТЕТ

Москва  
2020

## Задача 1

Находить значение скалярного произведения будем с помощью рассмотрения  $\hat{\mathbf{S}}^2$ :

$$\hat{\mathbf{S}}^2 = \hat{\mathbf{s}}_1^2 + \hat{\mathbf{s}}_2^2 + 2 \cdot \hat{\mathbf{s}}_1 \cdot \hat{\mathbf{s}}_2 \quad \Rightarrow \quad \hat{\mathbf{s}}_1 \cdot \hat{\mathbf{s}}_2 = \frac{1}{2} (\hat{\mathbf{S}}^2 - \hat{\mathbf{s}}_1^2 - \hat{\mathbf{s}}_2^2) \quad (1)$$

Для  $\hat{\mathbf{s}}^2$  мы можем посчитать собственное значение как  $s \cdot (s+1)$ , где  $s$  — собственное значение оператора  $\hat{\mathbf{s}}$ . Зная, что спины равны  $1/2$  мы сразу же получаем, что собственные числа  $\hat{\mathbf{s}}_1^2$  и  $\hat{\mathbf{s}}_2^2$  равны  $3/4$ .

Теперь необходимо определить собственное число оператора  $\hat{\mathbf{S}}^2$ . Для этого сперва найдем собственное число оператора  $\hat{\mathbf{S}} = \hat{\mathbf{s}}_1 + \hat{\mathbf{s}}_2$ . Спины могут быть либо сонаправлены (тогда они сложатся и собственное число будет равно 1), либо противоположно направлены (тогда собственное число будет равно 0). На основании этого делаем вывод, что собственные числа  $\hat{\mathbf{S}}^2$  по уже указанной формуле равны либо 0, либо 2.

На основании этого, с помощью формулы (1) получаем:

$$\boxed{\begin{cases} \hat{\mathbf{s}}_1 \cdot \hat{\mathbf{s}}_2 = -\frac{3}{4} \\ \hat{\mathbf{s}}_1 \cdot \hat{\mathbf{s}}_2 = \frac{1}{4} \end{cases}}$$

## Задача 2

а)

Если мы будем рассматривать спиноры относительно оси  $\mathbf{n}$ , то, очевидным образом, они будут следующими:

$$\alpha_{1\mathbf{n}} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \alpha_{1\mathbf{n}} = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad (2)$$

При этом, спиноры относительно оси  $\mathbf{z}$  и  $\mathbf{n}$  связаны следующим образом:

$$\alpha_{\mathbf{n}} = \hat{U} \alpha_{\mathbf{z}} \quad (3)$$

где в силу условия мы можем утверждать, что  $\hat{U} = \hat{U}_z \hat{U}_y$ . В таком случае:

$$\hat{U} = \hat{U}_y \hat{U}_z = \begin{pmatrix} \cos \theta/2 & \sin \theta/2 \\ -\sin \theta/2 & \cos \theta/2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \exp(i\varphi/2) & 0 \\ 0 & \exp(-i\varphi/2) \end{pmatrix} = \quad (4)$$

$$= \begin{pmatrix} \exp(i\varphi/2) \cos \theta/2 & \exp(-i\varphi/2) \sin \theta/2 \\ -\exp(i\varphi/2) \sin \theta/2 & \exp(-i\varphi/2) \cos \theta/2 \end{pmatrix} \quad (5)$$

Теперь необходимо найти обратную матрицу к этой. В силу простоты этих вычислений (обращение матрицы  $2 \times 2$ ), приведу сразу ответ:

$$\hat{U}^{-1} = \begin{pmatrix} \exp(-i\varphi/2) \cos \theta/2 & -\exp(-i\varphi/2) \sin \theta/2 \\ \exp(i\varphi/2) \sin \theta/2 & \exp(i\varphi/2) \cos \theta/2 \end{pmatrix} \quad (6)$$

Тогда по формуле 3 с учетом ее домножения слева на  $\hat{U}^{-1}$ :

$$\alpha_{1\mathbf{z}} = \hat{U}^{-1} \alpha_{1\mathbf{n}} = \begin{pmatrix} \exp(-i\varphi/2) \cos \theta/2 \\ \exp(i\varphi/2) \sin \theta/2 \end{pmatrix} \quad (7)$$

$$\alpha_{2\mathbf{z}} = \hat{U}^{-1} \alpha_{2\mathbf{n}} = \begin{pmatrix} -\exp(-i\varphi/2) \sin \theta/2 \\ \exp(i\varphi/2) \cos \theta/2 \end{pmatrix} \quad (8)$$

б)

Для начала сперва запишем выражения для вектора  $\mathbf{n}$  через углы  $\theta$  и  $\varphi$ :

$$\mathbf{n} = \begin{pmatrix} \sin \theta \cos \varphi \\ \sin \theta \sin \varphi \\ \cos \theta \end{pmatrix} \quad (9)$$

С учетом выражения для оператора спина через матрицы Паули мы в таком случае можем сказать, что матрица оператора проекции спина будет следующей:

$$\sin \theta \cos \varphi \cdot \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} + \sin \theta \sin \varphi \cdot \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix} + \cos \theta \cdot \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \cos \theta & -\exp(-i\varphi) \sin \theta \\ \exp(i\varphi) \sin \theta & -\cos \theta \end{pmatrix} \quad (10)$$

Для того, чтобы найти интересующие нас спиноры, достаточно найти собственные векторы этой матрицы (в силу того, что проекции спина в проекции на необходимую нам ось составляют  $1/2$  и  $-1/2$ ). Задача в целом тривиальная, поэтому сразу ответ:

$$\alpha_{1\mathbf{z}} = \begin{pmatrix} \exp(-i\varphi) \cdot \cos \theta/2 \\ \cos \theta/2 \end{pmatrix} = \exp(-i\varphi/2) \cdot \begin{pmatrix} \exp(-i\varphi/2) \cos \theta/2 \\ \exp(i\varphi/2) \sin \theta/2 \end{pmatrix} \quad (11)$$

$$\alpha_{2\mathbf{z}} = \begin{pmatrix} -\exp(-i\varphi) \cdot \sin \theta/2 \\ \cos \theta/2 \end{pmatrix} = \exp(-i\varphi/2) \cdot \begin{pmatrix} -\exp(-i\varphi/2) \sin \theta/2 \\ \exp(i\varphi/2) \cos \theta/2 \end{pmatrix} \quad (12)$$