

# IFT 2505

## Programmation Linéaire

Fabian Bastin  
DIRO  
Université de Montréal

<http://www.iro.umontreal.ca/~bastin/ift2505.php>

Automne 2013

Aspects similaires à la programmation linéaire :

- algorithmes itératifs
- pour un itéré donné, calcul d'une direction de recherche, puis d'une longueur de pas le long de cette direction.

Considérons le programme

$$\begin{aligned} \min_x \quad & c^T x \\ \text{s.à.} \quad & Ax = b \\ & x \geq 0. \end{aligned}$$

Définissons les ensembles

$$\mathcal{F}_P \stackrel{\text{def}}{=} \{x \mid Ax = b, x \geq 0\}$$

$$\mathring{\mathcal{F}}_P \stackrel{\text{def}}{=} \{x \mid Ax = b, x > 0\}$$

On suppose que  $\mathring{\mathcal{F}}_P$  est non vide et que l'ensemble de solutions optimales pour ce problème est borné.

Soit  $\mu \geq 0$ . Problème barrière (PB) :

$$\min_x c^T x - \mu \sum_{j=1}^n \log x_j$$

$$\text{s.à. } Ax = b$$

$$x > 0.$$

# Prblème barrière vs Problème linéaire

Si  $\mu = 0$ , on retrouve le problème original en permettant à  $x$  d'avoir des composantes nulles :

$$\min_x c^T x - \mu \sum_{j=1}^n \log x_j$$

$$\text{s.à. } Ax = b$$

$$x \geq 0.$$

# Chemin central

Soit  $x(\mu)$ , la solution au PB étant donné  $\mu$ . En faisant varier  $\mu$  continûment vers 0, nous obtenons le chemin central primal.

Si  $\mu \rightarrow \infty$ , la solution s'approche du centre analytique de la région réalisable, lorsque celle-ci est bornée : le terme barrière prédomine alors dans l'objectif.

Comme  $\mu \rightarrow 0$ , ce chemin converge vers le centre analytique de la face optimale  $\{x \mid c^T x = z^*, Ax = b, x \geq 0\}$ , où  $z^*$  est la valeur optimale du programme linéaire.

L'idée de base est de résoudre une succession de problèmes barrières pour des valeurs décroissantes de  $\mu$ .

# Fonction lagrangienne

Réécrivons la contrainte  $Ax = b$  sous la forme  $Ax - b = 0$ , et introduisons un vecteur  $y$ , en associant une composante  $y_i$  à une contrainte  $\sum_{j=1}^n a_{ij}x_j = b_j$ .

$y_i$  joue à peu près le même rôle que les variables duales précédentes, mais est appelé à présent multiplicateur de Lagrange. Lagrangien :

$$L(x) = c^T x - \mu \sum_{j=1}^n \log x_j - y^T (Ax - b).$$

On cherche à minimiser cette fonction en annulant son gradient.

$$\begin{aligned}\nabla_x L(x) &= 0 \\ \Leftrightarrow c_j - \frac{\mu}{x_j} - y^T a_j &= 0, \quad j = 1, \dots, n \\ \Leftrightarrow \mu X^{-1} \mathbf{1} + A^T y &= c.\end{aligned}$$

En notant  $s_j = \mu/x_j$ , l'ensemble des conditions d'optimalité (primales, duales, minimisation du lagrangien) s'écrit :

$$\begin{aligned}\mathbf{x} \circ \mathbf{s} &= \mu \mathbf{1} \\ \mathbf{Ax} &= \mathbf{b} \\ \mathbf{A}^T \mathbf{y} + \mathbf{s} &= \mathbf{c}.\end{aligned}$$

# Lien avec le dual

$y$  est une solution duale réalisable et  $c - A^T y > 0$ .

En effet, le dual est

$$\begin{aligned} \max_y \quad & y^T b \\ \text{s.à.} \quad & A^T y \leq c \end{aligned}$$

Comme

$$\begin{aligned} A^T y + s &= c \\ s_j &= \frac{\mu}{x_j} \end{aligned}$$

nous avons

$$A^T y < c.$$



# Exemple

Considérons le programme

$$\begin{aligned} \max \quad & x_1 \\ \text{s.à.} \quad & 0 \leq x_1 \leq 1 \\ & 0 \leq x_2 \leq 1. \end{aligned}$$

On réécrit ce système sous forme standard

$$\begin{aligned} \min \quad & -x_1 \\ \text{s.à.} \quad & x_1 + x_3 = 1 \\ & x_2 + x_4 = 1 \\ & x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0, x_4 \geq 0. \end{aligned}$$

# Conditions d'optimalité

$$x_1 s_1 = \mu$$

$$x_2 s_2 = \mu$$

$$x_3 s_3 = \mu$$

$$x_4 s_4 = \mu$$

$$x_1 + x_3 = 1$$

$$x_2 + x_4 = 1$$

$$y_1 + s_1 = -1$$

$$y_2 + s_2 = 0$$

$$y_1 + s_3 = 0$$

$$y_2 + s_4 = 0$$

De

$$y_2 + s_2 = 0$$

$$y_2 + s_4 = 0$$

on a  $s_2 = s_4$ .

On en déduit aussi

$$x_2 = x_4,$$

et de là

$$x_2 = x_4 = \frac{1}{2}.$$

On a aussi

$$\begin{aligned}-1 &= s_1 - s_3 = \frac{\mu}{x_1} - \frac{\mu}{x_3} \\ \Leftrightarrow -1 &= \frac{\mu}{x_1} - \frac{\mu}{1-x_1} \\ \Leftrightarrow -x_1(1-x_1) &= \mu(1-x_1) - \mu x_1 \\ \Leftrightarrow x_1^2 - x_1 &= \mu - 2\mu x_1 \\ \Leftrightarrow x_1^2 - (1-2\mu)x_1 - \mu &= 0.\end{aligned}$$

Le discriminant de cette équation quadratique est

$$\rho = (1-2\mu)^2 + 4\mu = 1 + 4\mu^2,$$

et de là

$$x_1 = \frac{1-2\mu \pm \sqrt{1+4\mu^2}}{2}$$

Pour  $\mu$  grand, on doit choisir la racine correspondant à '+'.  
D'autre part,

$$x \rightarrow \left(1, \frac{1}{2}\right), \text{ comme } \mu \rightarrow 0.$$

On converge vers le centre analytique de la face optimale

$$\{x \mid x_1 = 1, 0 \leq x_2 \leq 1\}$$

plutôt qu'un coin du carré.

De plus, quand  $\mu \rightarrow +\infty$ ,

$$x(\mu) \rightarrow \left(\frac{1}{2}, \frac{1}{2}\right)$$

comme

$$-2\mu + \sqrt{1 + 4\mu^2} = -2\mu + 2\mu\sqrt{\frac{1}{4\mu^2} + 1}.$$

Dès lors, le chemin central est une ligne droite progressant du centre analytique du carré (comme  $\mu \rightarrow \infty$ ) vers le centre analytique de la face optimale (comme  $\mu \rightarrow 0$ ).

Partons à présent du problème dual

$$\begin{aligned} \max \quad & y^T b \\ \text{s.à.} \quad & y^T A + s^T = c^T \\ & s \geq 0. \end{aligned}$$

Le problème barrière associé est

$$\begin{aligned} \max \quad & y^T b + \mu \sum_{j=1}^n \log s_j \\ \text{s.à.} \quad & y^T A + s^T = c^T \\ & s \geq 0. \end{aligned}$$

# Chemin dual central

On suppose que  $\mathring{\mathcal{F}}_P = \{(y, s) : y^T A + s^T = c^T, s > 0\}$  est non vide, et l'ensemble des solutions optimales du dual est borné.

On obtient le chemin central dual en faisant tendre  $\mu$  vers 0.

Lagrangien :

$$L(y) = y^T b + \mu \sum_{j=1}^n \log s_j - (y^T A + s^T - c^T)x.$$

Dès lors,

$$\nabla_y L = 0 \Leftrightarrow b_i - a^i x = 0, \forall i,$$

$$\nabla_s L = 0 \Leftrightarrow \frac{\mu}{s_j} - x_j = 0, \forall j.$$



# Chemin dual central : conditions d'optimalité

On obtient les conditions d'optimalité

$$\mathbf{x} \circ \mathbf{s} = \mu \mathbf{1}$$

$$\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$$

$$\mathbf{A}^T \mathbf{y} + \mathbf{s} = \mathbf{c}.$$

On retrouve les mêmes conditions que pour le chemin central.

Par conséquent,  $\mathbf{x}$  est une solution réalisable primale et  $\mathbf{x} > \mathbf{0}$ .

Considérons l'ensemble de niveau dual

$$\Omega(z) = \{\mathbf{y} \mid \mathbf{c}^T - \mathbf{y}^T \mathbf{A} \geq \mathbf{0}, \mathbf{y}^T \mathbf{b} = z\},$$

avec  $z < z^*$ , la valeur optimale du dual.

# Chemin dual central : conditions d'optimalité

Le centre analytique  $(y(z), s(z))$  de  $\Omega$  coïncide avec le chemin central dual comme  $z$  tend vers  $z^*$ .

# Chemin dual central : exemple

Reprenons le problème

$$\begin{aligned} \min \quad & -x_1 \\ \text{s.à.} \quad & x_1 + x_3 = 1 \\ & x_2 + x_4 = 1 \\ & x_1 \geq 0, x_2 \geq 0, x_3 \geq 0, x_4 \geq 0. \end{aligned}$$

Le dual s'écrit

$$\begin{aligned} \max \quad & y_1 + y_2 \\ \text{s.à.} \quad & y_1 \leq -1 \\ & y_2 \leq 0 \\ & y_1 \leq 0 \\ & y_2 \leq 0. \end{aligned}$$

# Chemin dual central : exemple

On peut réécrire le dual comme

$$\begin{aligned} \max \quad & y_1 + y_2 \\ \text{s.à.} \quad & y_1 + s_1 = 1 \\ & y_2 + s_2 = 0. \end{aligned}$$

Les conditions d'optimalité sont les mêmes que pour le primal, aussi

$$x_2 = x_4 = \frac{1}{2},$$

d'où

$$s_2 = s_4 = 2\mu, y_2 = -2\mu.$$

# Chemin dual central : exemple

Nous avons également, en se rappelant de la résolution du primal,

$$\begin{aligned}y_1 &= -1 - s_1 \\&= -1 - \frac{\mu}{x_1(\mu)} \\&= -1 - \frac{2\mu}{1 - 2\mu \pm \sqrt{1 + 4\mu^2}}\end{aligned}$$

Comme  $\mu \rightarrow 0$ ,  $y_1 \rightarrow -1$ ,  $y_2 \rightarrow 0$ .

Il s'agit de l'unique solution du problème linéaire (les deux contraintes sont actives)

Si  $\mu \rightarrow \infty$ ,  $y$  est non borné, car l'ensemble dual réalisable est non borné.

# Chemin central primal-dual

Hypothèse : la région réalisable du problème de programmation linéaire a un intérieur non vide et un ensemble borné de solutions optimales.

Le dual a un intérieur réalisable non vide, en vertu des conditions (d'optimalité) sur le lagrangien.

Le chemin primal-dual est l'ensemble des vecteurs  $(x(\mu), y(\mu), s(\mu))$  satisfaisant les conditions

$$\mathbf{x} \circ \mathbf{s} = \mu \mathbf{1}$$

$$\mathbf{Ax} = \mathbf{b}$$

$$\mathbf{A}^T \mathbf{y} + \mathbf{s} = \mathbf{c}$$

$$\mathbf{x} \geq 0, \mathbf{s} \geq 0$$

$$0 \leq \mu < \infty.$$

# Proposition

Si les ensembles réalisables primal et dual ont des intérieurs non vides, alors le chemin central  $(x(\mu), y(\mu), s(\mu))$  existe pour tout  $\mu$ ,  $0 \leq \mu < \infty$ .

De plus,  $x(\mu)$  est le chemin central primal,  $(y(\mu), s(\mu))$  est le chemin central dual.

$x(\mu)$  et  $(y(\mu), s(\mu))$  convergent vers les centres analytiques des faces des solutions optimales primales et duales, respectivement, quand  $\mu \rightarrow 0$ .

# Saut de dualité

Soit  $(x(\mu), y(\mu), s(\mu))$  sur le chemin central primal-dual. Nous avons

$$\begin{aligned}c^T x - y^T b &= (A^T y)^T x + s^T x - y^T b \\&= y^T A x + s^T x - y^T b \\&= y^T b + s^T x - y^T b \\&= s^T x \\&= n\mu.\end{aligned}$$

Comme pour la dualité faible,  $c^T x \geq y^T b$ , et  $n\mu$  est appelé le saut de dualité.

Soit  $g = c^T x - y^T b$ .

Comme  $y^T b \leq z^*$ ,  $z^* \geq c^T x - g$ , et donc, étant donné  $(x, y, s)$ , on peut mesurer la qualité de  $x$  comme  $c^T x - z^* \leq g$ .