Algorísmica Avançada Algorismes enumeratius

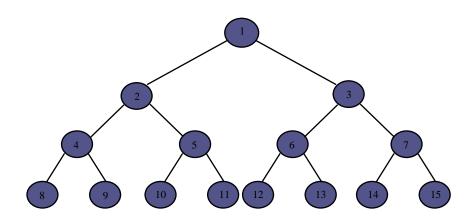
Sergio Escalera

Algorismes enumeratius

- Recorregut vs Cerca
- Backtracking
- Ramificació i poda

Cerca - exemple amb arbres

Arbres



Arbre binari

Conjunt de **nodes i arestes**, on el node superior es diu el **root** i els nodes externs es diuen **fulles**

En el cas dels **arbres binaris** cada node te com a **màxim 2 arestes sortints**

Un arbre binari, al **nivell** i **té com a màxim** 2^i **nodes** (suposant el root i=0)

Cerca - recorregut

Cóm podem recórrer un arbre binari?

Si denominem amb

- L: movimient a l'esquerre
- V: "visitar" el node
- R: movimient a la dreta

Tenim sis combinacions possibles de recorregut:

LVR, LRV, VLR, VRL, RVL, RLV

Si optem per realitzar primer el moviment a l'esquerra, tenim les tres primeres possibilitats

- LVR denominarem inordre
- LRV denominarem postordre, i
- VLR denominarem preordre

Cerca - recorregut

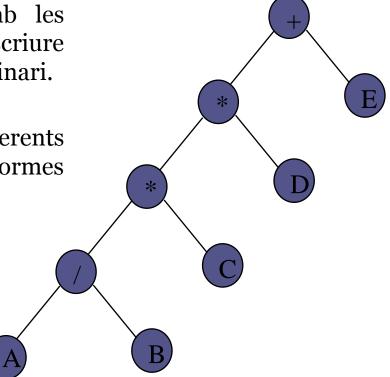
• Els recorreguts es corresponen amb les formes infixa, postfixa i prefixa d'escriure una expressió aritmètica en un arbre binari.

• Donat l'arbre binari, els diferents recorreguts porten a les següents formes d'escriure l'expressió:

□ Inordre LVR : A/B*C*D+E

Preordre VLR: +**/ABCDE

Postordre LRV : AB/C*D*E+



- El backtracking introdueix uns "criteris" per reduir la complexitat de la cerca recursiva.
- Aplicacions:
 - □ → Comprovar si un problema té solució
 - □ → Buscar múltiples solucions o una de totes les possibles

• Els esquemes de backtracking que veurem són directament aplicables a qualsevol tipus de graf (en molts exemples suposarem que són arbres)

```
algoritmo backtracking(i)  \left\{ \begin{array}{c} \text{si } (i=n) \ \{ \\ X \leftarrow X^i \\ \right\} \\ \text{sino } \left\{ \\ \text{para } v = \text{cada valor posible de } x_{i+1} \ \{ \\ x_{i+1} \leftarrow v \\ \text{si } (\text{factible}(X^i \cup \{x_{i+1}\})) \ \{ \\ X^{i+1} \leftarrow X^i \cup \{x_{i+1}\} \\ \text{backtracking}(i+1) \\ \} \\ \} \\ \right\} \\ \right\}
```

Volem arribar a *n* solucions del problema

- Una solució o totes?
 - → Una variable global serviria per finalitzar el programa quan trobem una solució.
 - → Si les volem totes hauríem d'imprimir els valors que va agafant X per no veure només l'últim

```
algoritmo backtracking(i)  \left\{ \begin{array}{c} \text{si } (i=n) \ \{ \\ X \leftarrow X^i \\ \right\} \\ \text{sino } \left\{ \\ \text{para } v = \text{cada valor posible de } x_{i+1} \ \{ \\ x_{i+1} \leftarrow v \\ \text{si } (\text{factible}(X^i \cup \{x_{i+1}\})) \ \{ \\ X^{i+1} \leftarrow X^i \cup \{x_{i+1}\} \\ \text{backtracking}(i+1) \\ \} \\ \} \\ \right\} \\ \right\}
```

Reduïm camins

```
ruta_optima(i, j, ruta, ruta_optima)
{ Calcula la ruta óptima entre i y j y la concatena en la lista ruta_optima. }
   si i = j entonces
       medir_ruta(ruta)
       si es mejor que ruta_optima entonces ruta_optima ← ruta
   sino
       marcar / como visitado
       \forall k : k \text{ no visitado, } k \text{ advacente a } i:
           añadir k al final de ruta
           ruta_optima(k, j, ruta, ruta_optima)
           quitar k del final de ruta
       marcar i como no visitado
   fin
```

- Exemple: veure la utilitat del backtracking
- Problema de les 8 reines:
 - Volem col·locar 8 reines en un tauler d'escacs de 8x8 sense que hi hagi amenaça.
 - Comencem per una solució exhaustiva

- Reduïm la complexitat: incloure restriccions
 - → Les reines han d'estar a diferents files i diferents columnes
 - → No podem estar a la mateixa diagonal:
 - T[i] + i == T[j] + j, (\(\sigma).
 - T[i] i == T[j] j, (\nearrow).

```
class ocho reinas {
    bool factible(unsigned int s){
       int T[8];
       int i = s;
       for (int j=0; j<8; j++) {
             T[j] = i \% 10;
             i = i / 10;
             if (T[j] == 0 || T[j] == 9) return false;
             for (int k=0; k< j; k++)
                  if (T[k] == T[j] ||
                      T[k]-k == T[j]-j \parallel
                      T[k]+k == T[j]+j) return false;
       return true;
public:
   bool encontrada;
    unsigned int z;
   ocho reinas() {
       z=12345678;
       while (!factible(z++) && z < 87654321);
       z--;
       encontrada = (z < 87654321);
};
```

```
class ocho reinas {
   bool factible(unsigned int s){
       int T[8];
       int i = s;
       for (int j=0; j<8; j++) {
            T[j] = i \% 10;
            i = i / 10;
            if (T[j] == 0 || T[j] == 9) return false;
            for (int k=0; k< j; k++)
                  if (T[k] == T[j] ||
                     T[k]-k == T[j]-j \mid \mid
                     T[k]+k == T[j]+j) return false;
       return true;
public:
   bool encontrada;
   unsigned int z;
   ocho reinas() {
       z=12345678;
       while (!factible(z++) && z<87654321);
       encontrada = (z < 87654321);
};
```

Hem reduït la complexitat, però no suficient



25713864

Generalització: problema de les n reines

```
extern void imprimir(vector<int> T, int ns);
                                                                                  public:
                                                                                      vector < int > T;
clas n reinas {
    int ns;
                                                                                      n reinas(int n) {
                                                                                           ns = 0;
    bool factible(int i) {
                                                                                           T.crea(n);
        for (int j=0; j<i; j++)
           if T[i]=T[j] \parallel T[i]-i=T[j]-j \parallel T[i]+i=T[j]+j return false;
                                                                                           busca(0);
        return true;
                                                                                      \simn reinas() { T.destruye(); }
                                                                                      bool hay solucion() { return (ns>0); }
    void busca(int i) {
        if (i==n) {
           imprimir(T,++ns);
           return;
                                                           Backtracking
        for (int j=0; j<n; ++j) {
           T[i] = j;
           if (factible(i)) busca(i+1);
```

Backtracking - optimització

```
algoritmo BackTracking(ent k:entero;
     entsal X:vector[1..n]de valor)
{Pre: X[1..k-1] es completable,
     cota(X,k-1)<CosteMejorSol}
para todo v en C<sub>i</sub> hacer
  X[k] := v;
  si (completable(X,k) \times
     cota(X,k)<CosteMejorSol) entonces
     si Sol(X,k) entonces
                      MejorSol:= X;
              CosteMejorSol:= Coste(X)
     fsi;
     si k<n entonces
                      BackTracking(k+1,X)
     fsi;
   fsi
fpara
```

Backtracking - iteratiu

```
algoritmo BackTracking()
variable P es pila de nodo;
CosteMejorSol:=∞
pvacia(P); apilar(P, <X, 1>)
mientras ¬vacia(P) hacer
  <X,k>:=cima(P); desapilar(P);
  para todo v en C<sub>i</sub> hacer
     X[k] := v;
     si (completable(X,k) ∧
         cota(X,k)<CosteMejorSol) entonces
         si Sol(X,k) entonces
                          MejorSol:= X;
              CosteMejorSol:= Coste(X)
         fsi;
         si k<n entonces
                          apila(P, \langle X, k+1 \rangle)
        fsi;
     fsi
  fpara
fmientras
devuelve (MejorSol, CosteMejorSol)
```

```
tipo nodo es tupla
  X: vector[1..n]de valor
  k: [1..n+1]
ftipo // X[1..k-1] es una
asignación parcial
```

- La ramificació i poda implementen l'algorisme de backtracking, però no a l'inversa
- L'objectiu de ramificació i poda consisteix en reduir l'espai de cerca, per això s'introdueixen cotes. Guardant informació sobre l'execució d'un algorisme podem fer ús d'aquestes cotes per ramificar o podar

- Per a les cotes hem de guardar informació dels estats no explorats per retomar-les en el procés d'exploració
- Distingim 2 tipus de cotes: heurístiques i relaxacions:
 - □ → Heurístiques: reflexionem en el nostre problema
 - $^{\neg}$ → Relaxacions: si hem de complir n variables, primer assegurem k < n i després les restants

- Exemple d'assignació de costos:
 - → Assignar un projecte a cada empresa minimitzant el cost total

	A	В	C	D
a	11	12	18	40
b	14	15	13	22
c	11	17	19	23
d	17	14	20	28

Coste de las empresas a,b,c y d, por los proyectos A,B,C y D.

□ → Inicialitzem una cota superior

$$a \to A, b \to B, c \to C, d \to D$$

 $z^* < 11 + 15 + 19 + 28 = 73.$

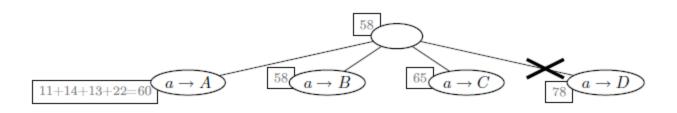
• Cota inferior: suma mínims de cada columna

$$z^* \ge 11 + 12 + 13 + 22 = 58$$

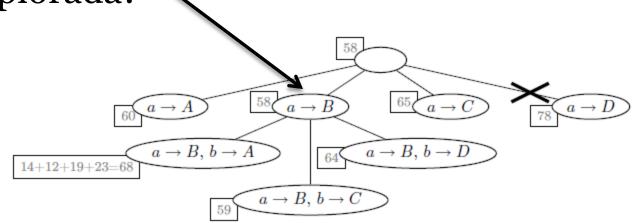
	A	В	C	D
a	11	12	18	40
b	14	15	13	22
c	11	17	19	23
d	17	14	20	28

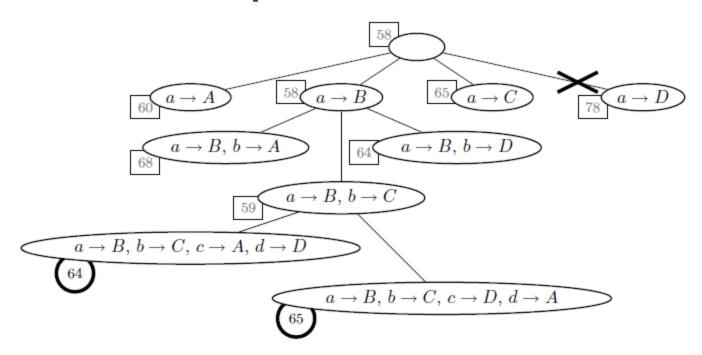
Coste de las empresas a,b,c y d, por los proyectos A,B,C y D.

• Comencem la cerca: $58 \le z^* \le 73$.



• Branching: quina rama mereix la pena ser explorada?

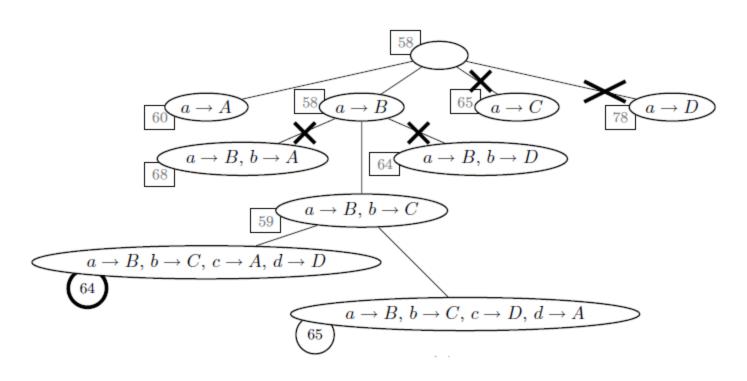




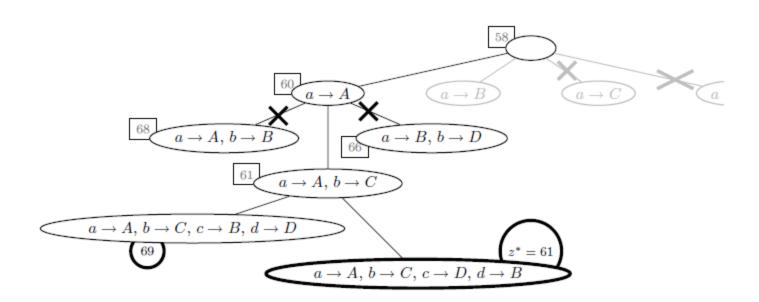
• Ja no és una cota, sinó un possible valor de la funció objectiu

$$58~\leq~z^*~\leq~64$$





• Solució: 61



Ramificació i poda - Exercici

• Fes l'arbre de ramificació i poda de la següent taula (seguint el problema de l'exemple anterior). Numera els passos i actualitza els valors de les cotes.

	A	В	C	D	E
a	1	13	3	18	2
b	3	5	9	20	6
c	5	10	2	17	5
d	7	2	10	21	10
e	9	10	15	16	4

Ramificació i poda - cua amb prioritats! "Probabi

litat"

```
algoritmo BranchAndBound()
variable C es cola_prioritaria_de nodo;
CosteMejorSol:= ∞
cvacia(C); encolar(C, \langle X, 1, pr(X, 1) \rangle)
mientras - vacia(C) hacer
  <X,k>:=primero(C); desencolar(C);
   para todo v en C, hacer
     X[k] := v;
     si (completable(X,k) ^
        cota(X,k)<CosteMejorSol) entonces
         si Sol(X.k) entonces
                          MejorSol:= X;
              CosteMejorSol:= Coste(X)
        fsi;
        si k<n entonces
                          encola(C, \langle X, k+1, pr(X, k+1) \rangle)
        fsi;
     fsi
   fpara
fmientras
devuelve (MejorSol, CosteMejorSol)
```

```
tipo nodo es tupla
   X: vector[1..n]de valor
   k: [1..n+1]
ftipo // X[1..k-1] es una asignación
parcial
```

- La **clau**: funció de **prioritat i cota**
- Problema del viatjant de comerç
 - → Passar per tots els nodes minimitzant el cost de la ruta, passant només un cop per cada node i acabant en el node de sortida (circuit hamiltonià)

- Formalització:
 - Sean G=(V,A) un grafo orientado, $V=\{1,2,...,n\}$, D[i,j] la longitud de $(i,j)\in A$, $D[i,j]=\infty$ si no existe el arco (i,j).
 - El circuito buscado empieza en el vértice 1.
 - Candidatos:

$$E = \{ 1,X,1 \mid X \text{ es una permutación de } (2,3,...,n) \}$$

 $|E| = (n-1)!$

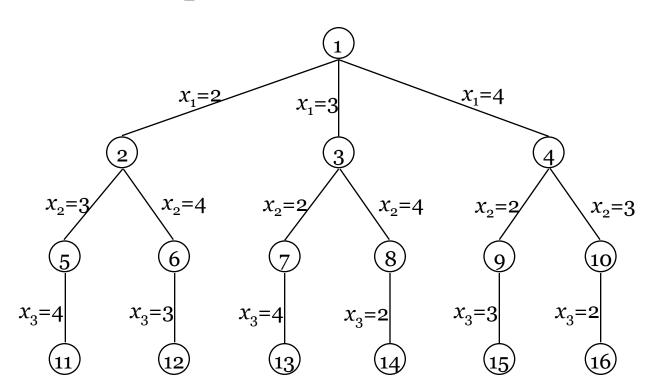
Soluciones factibles:

$$E = \{ \text{ 1,X,1} \mid X = x_1, x_2, ..., x_{n-1}, \text{ es una permutación de (2,3,...,n) tal que } (i_j, i_{j+1}) \in A, 0 < j < n, (1, x_1) \in A, (x_{n-1}, 1) \in A \}$$

Funcion objetivo:

$$F(X)=D[1,x_1]+D[x_1,x_2]+D[x_2,x_3]+...+D[x_{n-2},x_{n-1}]+D[x_n,1]$$

Representació per |V|=4



- Definición de una cota(X,k) muy sencilla:
 - Suma de aristas ya escogidas
 - $\cot(X,k) = D[1,X[1]] + \sum_{i=1,k-2} D[X[i],X[i+1]]$
- Ejemplo: (n=5)

$$\begin{bmatrix} \infty & 20 & 30 & 10 & 11 \\ 15 & \infty & 16 & 4 & 2 \\ 3 & 5 & \infty & 2 & 4 \\ 19 & 6 & 18 & \infty & 3 \\ 16 & 4 & 7 & 16 & \infty \end{bmatrix}$$

- Si se elige *t* como el mínimo de los elementos de la fila (columna) *i*-ésima y se resta *t* de todos los elementos de esa fila (columna), la fila resultante es **reducida**.
- La cantidad total *L* restada de filas y columnas es una cota inferior de la longitud de un hamiltoniano de longitud mínima

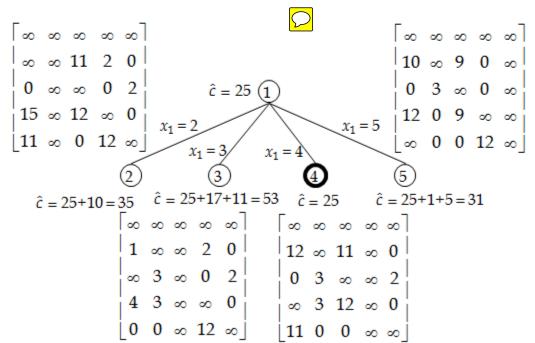
- Cálculo de la cota inferior para los nodos distintos de la raíz y de las hojas:
 - Sea A la matriz de distancias reducida para el nodo y.
 - Sea x un hijo de y que corresponda a incluir el arco (i,j) en el recorrido y que no sea hoja.
 - La matriz *B* reducida para *x*, y por tanto cota(x), se calcula de la siguiente forma:
 - 1. Cambiar todos los elementos de la fila i y de la columna j de A por ∞ .
 - Esto evita el incluir más arcos que salgan de *i* o lleguen a *j*.
 - 2. Cambiar el elemento (j,1) de A por ∞
 - Esto evita considerar el arco (j,1).
 - 3. B es la matriz que se obtiene al reducir todas las filas y columnas de la matriz resultante (excepto aquéllas formadas sólo por " ∞ ").
 - Si r es el valor total restado en el paso (3): $\cot a(x) = \cot a(y) + D[i,j] + r$

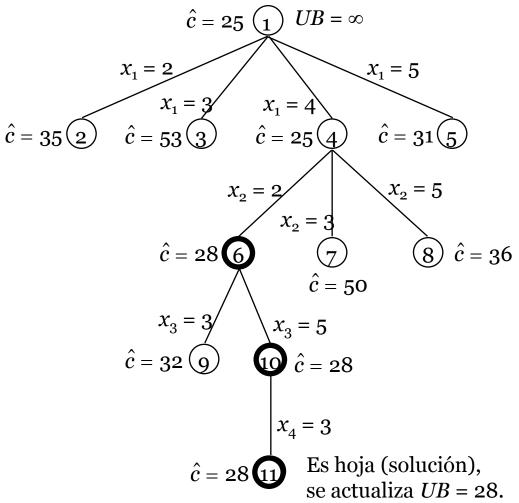
$$\begin{bmatrix} \infty & 20 & 30 & 10 & 11 \\ 15 & \infty & 16 & 4 & 2 \\ 3 & 5 & \infty & 2 & 4 \\ 19 & 6 & 18 & \infty & 3 \\ 16 & 4 & 7 & 16 & \infty \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix}
\infty & 10 & 17 & 0 & 1 \\
12 & \infty & 11 & 2 & 0 \\
0 & 3 & \infty & 0 & 2 \\
15 & 3 & 12 & \infty & 0 \\
11 & 0 & 0 & 12 & \infty
\end{bmatrix}$$

Grafo original.

Matriz reducida, L = 25.





El siguiente nodo en curso sería el 5, pero cota(5)>UB luego el algoritmo termina y el hamiltoniano mínimo es 1,4,2,5,3,1.