

# **CARATTERIZZAZIONI SINTETICHE DEI SEGNALI**



# Caratterizzazione Sintetica

- MEDIA TEMPORALE

- ENERGIA E POTENZA

## Media temporale

$x(t)$  →  
Segnale continuo

in un intervallo

$$\langle x(t) \rangle_{(t_1, t_2)} = \frac{1}{(t_2 - t_1)} \int_{t_1}^{t_2} x(t) dt$$

Media per segnali  
a tempo continuo

$x(n)$ ,  $N_1 < n < N_2$

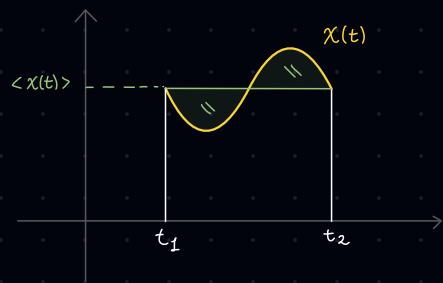
→

$$\langle x(n) \rangle_{(N_1, N_2)} = \frac{1}{N_2 - N_1 + 1} \cdot \sum_{n=N_1}^{N_2} x(n)$$

Media per segnali discreti

Non e' altro che la  
media Campionaria

vedi \*



← Se consideriamo un RETTANGOLO avente la stessa area sottesa del nostro segnale, otteniamo che la media Temporale non e' alto che l'ALTEZZA del rettangolo.

→ La media temporale rappresenta la coordinata dell'ordinata di un ipotetico rettangolo che ha la stessa area di quella sottesa al segnale.

## MEDIA TEMPORALE (generale)

$$\rightarrow \langle x(t) \rangle = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T x(\tau) d\tau$$

Media Temporale del segnale  $x(t)$   
(continuo)

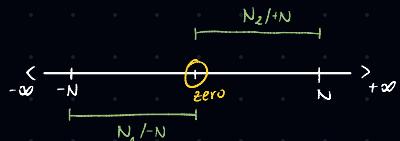
$$\rightarrow \langle x(n) \rangle = \lim_{N \rightarrow \infty} \frac{1}{2N+1} \sum_{n=-N}^N x(n)$$

Media Temporale della sequenza  $x(n)$   
(Discreto)

→ La media generale e' calcolata facendo tendere ad infinito l'intervallo su cui si calcola la media.

\* Perche'  $2N+1$ ?

→ Semplicemente perché se si fa la somma da  $-N$  a  $+N$  ( $N_2 \rightarrow N_2$ ) i VALORI TOTALI Saranno tutti i valori da  $-N$  a  $+N$  più il posto dello zero



# Proprietà della Media Temporale

## I) Linearità

Vale sia per  
continuo che discreto

Dati due valori  $(\alpha_1, \alpha_2)$  con  $\alpha_1, \alpha_2 \in \mathbb{C}$  e dati due segnali  $(x(\cdot)_1, x(\cdot)_2)$   
 $\Rightarrow \langle \alpha_1 x_1(\cdot) + \alpha_2 x_2(\cdot) \rangle = \alpha_1 \langle x_1(\cdot) \rangle + \alpha_2 \langle x_2(\cdot) \rangle$  proof: Segue dalla linearità dell'integrale.

## II) INVARIANZA TEMPORALE

Se calcolo la media Temp del segnale traslato di un fattore  $\Delta$ , questa coincide con la media Temporale del segnale.

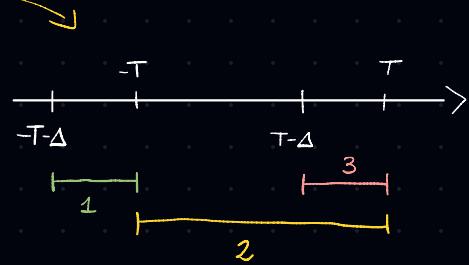
$$\Rightarrow \langle x(t-\Delta) \rangle = \langle x(t) \rangle \quad \text{Segnale Continuo}$$

$$\Rightarrow \langle x(n-\Delta) \rangle = \langle x(n) \rangle \quad \text{Segnale Discreto}$$

Proof: Vogliamo dimostrare che  $\langle x(t-\Delta) \rangle = \langle x(t) \rangle$

$$\Rightarrow \langle x(t-\Delta) \rangle = \lim_{T \rightarrow \pm\infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T x(t-\Delta) dt = \lim_{T \rightarrow \pm\infty} \frac{1}{2T} \int_{-T-\Delta}^{T-\Delta} x(\tau) d\tau$$

$\tau = t - \Delta \Rightarrow$  per  $t = -T \Rightarrow \tau = -T - \Delta$   
 $\tau = T \Rightarrow \tau = T - \Delta$



$$= \lim_{T \rightarrow \pm\infty} \frac{1}{2T} \left[ \textcircled{1} + (\textcircled{2} - \textcircled{3}) \right] = \lim_{T \rightarrow \pm\infty} \frac{1}{2T} \left[ \int_{-T-\Delta}^{-T} x(\tau) d\tau + \int_{-T}^{T-\Delta} x(\tau) d\tau - \int_{T-\Delta}^T x(\tau) d\tau \right] =$$

$$= \lim_{T \rightarrow \pm\infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T x(t) dt = \langle x(t) \rangle$$

✓  
 ↗  
 Media temp. di  $x(t)$   
 $\int_{-\infty}^{+\infty} x(t) dt = 0$

Siccome  $T \rightarrow \pm\infty$   
 $\Delta \ll \infty$ ,  $\Delta$  è trascurabile

$$= \lim_{T \rightarrow \pm\infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T x(\tau) d\tau = \lim_{T \rightarrow \pm\infty} \frac{1}{2T} \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) d\tau = 0$$

ES: Media di una costante  $A \neq 0$   $x(t) = A \text{ cost}$

$$T - (-T) = 2T$$

$$\langle x(t) \rangle = \lim_{T \rightarrow \pm\infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T A dt = \frac{A}{2T} \int_{-T}^T dt = \lim_{T \rightarrow \pm\infty} \frac{A}{2T} \left[ t \right]_{-T}^{+T} = \lim_{T \rightarrow \pm\infty} \frac{A}{2T} \cdot 2T = A$$

ES:  $x(t) = \text{Finestra rettangolare} \Rightarrow x(t) = A \Pi(t)$

$$\Rightarrow \langle A \Pi(t) \rangle = \lim_{T \rightarrow \pm\infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T A \Pi(t) dt = \lim_{T \rightarrow \pm\infty} \frac{A}{2T} \int_{-T}^T \Pi(t) dt = \text{rect}(t) = \int_{-\frac{1}{2}}^{\frac{1}{2}} 1 dt$$

$$= \lim_{T \rightarrow \pm\infty} \frac{A}{2T} \int_{-\frac{1}{2}}^{\frac{1}{2}} dt = \frac{A}{2T} \left[ t \right]_{-\frac{1}{2}}^{\frac{1}{2}} = \frac{A}{2T} \cdot \left[ \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \right] = \lim_{T \rightarrow \pm\infty} \frac{A}{2T} \cdot 1 = 0$$

ES:  $x(n) = u(n)$  gradino discreto

$$u(n) = \begin{cases} 0 & n < 0 \\ 1 & n \geq 0 \end{cases}$$

$$\Rightarrow \langle x(n) \rangle = \lim_{N \rightarrow \pm\infty} \frac{1}{2N+1} \sum_{n=-N}^N u(n) = \lim_{N \rightarrow \pm\infty} \frac{1}{2N+1} \left( \sum_{n=0}^N 1 \right) =$$

$$= \lim_{N \rightarrow \pm\infty} \frac{1}{2N+1} \cdot N+1 = \frac{N(1+0)}{N(2+0)} = \frac{1}{2}$$

# POTENZA

Di un segnale

→ La potenza è definita attraverso la MEDIA di un segnale

$$\Rightarrow \boxed{\mathcal{P}_x = \langle |x^2(\cdot)| \rangle}$$

Perché con il Modulo? I segnali possono essere reali e complessi;

$\left\{ \begin{array}{l} \text{Se } x(\cdot) \in \mathbb{R} \rightarrow |x^2(\cdot)| = x^2(\cdot) \\ \text{Se } x(\cdot) \in \mathbb{C} \rightarrow |x^2(\cdot)| \neq x^2(\cdot) ? \end{array} \right.$

Ricorda il modulo

Per l'esame è importante saper calcolare il modulo di un segnale complesso.

Calcolare il modulo di un numero complesso Recap

$$|z| = |\alpha + i\beta| \Rightarrow |z| = \sqrt{a^2 + b^2}$$

• Perché è espressa in questo modo?

→ Corrisponde a fare la MEDIA, quindi una operazione integrale; è quindi anche detta POTENZA MEDIA o VALORE QUADRATICO MEDIO

Infatti:  $\sqrt{\langle |x^2(\cdot)| \rangle}$  è detto Valore Root Mean Square

ES:  $x(t) = \text{rect}(x) = \pi(t)$

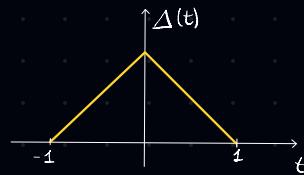
$$\mathcal{P}_{\pi} = \langle |x^2(t)| \rangle = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^{+T} |x^2(t)| dt = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} 1 dt = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \left[ \frac{T}{2} + \frac{T}{2} \right]$$

I moduli in questo caso non opera perché  $x$  è un segnale reale.

In più è una f. particolare che vale 1 solo tra  $-\frac{T}{2}$  e  $\frac{T}{2}$

$\Theta$

Non è un caso



ES: Consideriamo  $x(t) = \Delta(t) = \begin{cases} 1 - |t| & -1 < t < 1 \\ 0 & \text{Altrove} \end{cases}$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \langle |x^2(t)| \rangle &= \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^{+T} \Delta(t)^2 dt = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-1}^{1} (1 - |t|)^2 dt = \frac{1}{2T} \cdot 2 \int_0^1 (1 - t)^2 dt \\ &= \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_0^1 (1 + t^2 - 2t) dt = \frac{1}{T} \left( \int_0^1 dt + \int_0^1 t^2 - 2 \int_0^1 t dt \right) \\ &= \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \left( 1 + \frac{1}{3} - 1 \right) = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \cdot \frac{1}{3} = \frac{1}{3} \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} = \Theta \end{aligned}$$

Togliamo il  
Valore assoluto

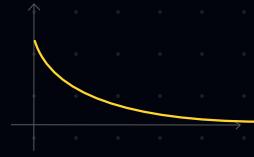
# MORALE DELLA FAVOLA

-> Se abbiamo una funzione limitata, come le finestre rett e Triang., il risultato del calcolo della potenza ci terra Sempre zero.

Questo vale anche per le funzioni che assumono valori non trascurabili in un intervallo.

$$\Rightarrow \boxed{x(t) = e^{-at} \cdot u(t)} \quad \text{con } a > 0, \quad \boxed{\mathcal{P}_x = 0}$$

Esponenziale Monolatero



$$\text{prof: } \langle |x^2(t)| \rangle = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T e^{-2at} u^2(t) dt$$

$$= \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \cdot \int_{-2aT}^0 e^{2at} dt = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \cdot \frac{1}{2a} \int_0^{-2aT} e^v dv = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \cdot \frac{1}{2a} \int_{-2aT}^0 e^v dv$$

$v = -2at \Rightarrow dv = -2adt$   
 $\Rightarrow dt = -\frac{1}{2a} dv$   
 $\Rightarrow t = 0 \Rightarrow v = 0$   
 $\Rightarrow t = T \Rightarrow v = -2aT$

Togliamo il "-" da  $-\frac{1}{2a}$  invertendo gli estremi

$$= \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \cdot \frac{1}{2a} \left[ e^v \right]_{-2aT}^0 = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \cdot \frac{1}{2a} \cdot \left[ e^0 - e^{-2aT} \right] = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \cdot \frac{1}{2a} \cdot \left( 1 - \left[ e^{-2aT} \right] \right)$$

$\boxed{0}$

ES: Ovviamente non tutti i segnali hanno potenza nulla:

$$x(t) = A \Rightarrow \mathcal{P}_x = \langle |x^2(t)| \rangle = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T A^2 dt = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{A^2}{2T} \int_{-\infty}^{+\infty} dt = \frac{A^2}{2T} \cdot 2T$$

$\boxed{A^2}$

ES: Potenza del gradino

$$\mathcal{P}_{u(t)} = \langle |x^2(t)| \rangle = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T u^2(t) dt = \frac{1}{2T} \int_0^T 1^2 dt = \frac{1}{2T} \left[ t \right]_0^T = \frac{1}{2T} \cdot T = \boxed{\frac{1}{2}}$$

- Notazione:

-  $\langle x(\cdot) \rangle = x_{dc}$

-  $x_{ac}(\cdot) = x(\cdot) - x_{dc}$  Componente Alternativa  
 ↓ media Temporale

Sarà a media nulla

# ENERGIA del Segnale

- $\mathcal{E}_x = \int_{-\infty}^{+\infty} |x(t)|^2 dt$  Segnali continui

- $\mathcal{E}_x = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} |x(n)|^2$  Segnali Discreti

Esempi: gli stessi dove la potenza viene zero

ES:  $x(t) = \Pi(t)$

$$\mathcal{E}_x = \int_{-\infty}^{+\infty} |\Pi(t)|^2 dt = \int_{-\frac{1}{2}}^{\frac{1}{2}} 1 dt = 1$$

ES:  $x(t) = \Delta(t)$

$$\begin{aligned} \mathcal{E}_x &= \int_{-\infty}^{+\infty} |\Delta(t)|^2 dt = \int_{-1}^1 |1 - |t||^2 dt = 2 \int_0^1 (1-t)^2 dt = 2 \int_0^1 dt + 2 \int_0^1 t^2 dt - 4 \int_0^1 t dt \\ &= 2 + \frac{2}{3} - \frac{4}{2} = 2 + \frac{2}{3} - 2 = \frac{6+2-6}{3} = \frac{2}{3} \end{aligned}$$

ES:  $x(t) = e^{-at} u(t)$

$$\mathcal{E}_x = \int_{-\infty}^{+\infty} (e^{-at} u(t))^2 dt = \int_0^{+\infty} e^{-2at} dt = \frac{1}{2a}$$

• Perche' abbiamo visto questi esempi?

SEGNALI DI POTENZA ( $P_x$  FINITA e  $\neq 0 \Rightarrow \mathcal{E}_x$  INFINTA )

SEGNALI DI ENERGIA ( $P_x = 0 \Rightarrow \mathcal{E}_x$  FINITA )

gli esempi ristretti sono di questo tipo

## SEGNALI PERIODICI

Un segnale che si ripete con un periodo.

Questi segnali sono sicuramente di Potenza. La media temporale è calcolata:

$$\langle X(t) \rangle = \frac{1}{T_0} \int_0^{T_0} X(t) dt \quad \leftarrow \text{Continuo}$$

Se  $X(t)$  è periodico di periodo  $T_0$

I Segnali periodici sono sempre Segnali di potenza

$$P_x > 0, \quad \mathbb{E}_x \text{ finita}$$

$$\langle X(n) \rangle = \frac{1}{L} \sum_{n=0}^{L-1} X(n) \quad \leftarrow \text{Discreto}$$

Periodo  $L$

Proof: (continuo)  $\rightarrow \langle X(t) \rangle = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{2T} \int_{-T}^T X(t) dt$



Siccome il segnale

è periodico, lo scriviamo come  $T_0$  volte il periodo  $(nT_0)$  più "quello che avanza" ( $\epsilon$ )

$$= \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{2(nT_0 + \epsilon)} \int_{-nT_0 + \epsilon}^{nT_0 + \epsilon} X(t) dt$$

$$\frac{1}{2} \left[ \int_{-nT_0 + \epsilon}^{-nT_0} X(t) dt + \int_{-nT_0}^{nT_0} X(t) dt - \int_{nT_0}^{nT_0 + \epsilon} X(t) dt \right] >$$

$$\begin{aligned} &= \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{2} \left[ \int_{-nT_0 + \epsilon}^{-nT_0} X(t) dt + \int_{-nT_0}^{nT_0} X(t) dt - \int_{nT_0}^{nT_0 + \epsilon} X(t) dt \right] \\ &\quad \text{per } n \rightarrow \infty \\ &\quad \text{1} \quad \text{2} \quad \text{3} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} &= \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{2} \left[ \int_{-nT_0 + \epsilon}^{-nT_0} X(t) dt + \int_{-nT_0}^{nT_0} X(t) dt - \int_{nT_0}^{nT_0 + \epsilon} X(t) dt \right] \\ &\quad \text{per la periodicità del segnale} \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{2} \left[ \int_{-nT_0 + \epsilon}^{-nT_0} X(t) dt + \int_{-nT_0}^{nT_0} X(t) dt - \int_{nT_0}^{nT_0 + \epsilon} X(t) dt \right] \\ &= \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{2} \left[ \int_{-nT_0 + \epsilon}^{nT_0 + \epsilon} X(t) dt \right] = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{1}{2} \int_{-nT_0 + \epsilon}^{nT_0 + \epsilon} X(t) dt \end{aligned}$$

$$= \int_0^{T_0} X(t) dt \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{n}{nT_0 + \epsilon} = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{n}{n(T_0 + \epsilon)} = \frac{1}{T_0} \int_0^{T_0} X(t) dt \quad \text{CVD}$$

Per segnali periodici, la media temporale corrisponde al calcolo integrale sul periodo del segnale diviso il periodo stesso.

ES 1 Componente continua e potenza di un fasore  $\rightarrow$  Segnale di Potenza  $\Rightarrow P_x \neq 0$

$$x(t) = A \cdot e^{j\omega t} \quad \text{Se } \omega = 0, x(t) = A \text{ segnale costante}$$

Se  $\omega \neq 0 \rightarrow x(t)$  è di periodo  $\Delta = \frac{2\pi}{\omega}$

La componente continua è  $X_{dc}$ , ovvero la media temporale di  $x(t)$

$$\rightarrow X_{dc} = \langle A e^{j\omega t} \rangle = \frac{1}{T_0} \int_0^{T_0} x(t) dt \rightarrow \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} A e^{j\omega t} dt = \frac{A\omega}{2\pi} \int_0^{2\pi} e^{j\omega t} dt$$

$$= \frac{A\omega}{2\pi} \left[ \frac{e^{j\omega T}}{j\omega} \right]_0^{2\pi} = \frac{A\omega}{2\pi} \left[ \frac{e^{j\omega \cdot 2\pi}}{j\omega} - \frac{e^0}{j\omega} \right] = \frac{A\omega}{2\pi} \underbrace{\frac{e^{j2\pi} - 1}{j\omega}}_{\substack{\text{esponenziale} \\ \text{Complesso}}}$$

$$= \frac{\cos(2\pi) + j\sin(2\pi)}{2\pi} - 1 = \underbrace{0}_{\text{media del fasore}}$$

① Coordinate Polari  
 $\rightarrow$  Numeri complessi

Potenza  $P_x = \langle |x(t)|^2 \rangle = \langle |A e^{j\omega t}|^2 \rangle = |\text{modulo quadro di un numero complesso} e^z|$

$$|\alpha + ib|^2 = r^2 + im^2$$

$$\Rightarrow |A e^{j\omega t}|^2 = A^2 \rightarrow P_x = \langle |x(t)|^2 \rangle = \frac{\omega}{2\pi} \int_0^{2\pi} A^2 dt = \frac{A^2 \omega}{2\pi} \int_0^{2\pi} dt = \frac{A^2 \omega}{2\pi} \cdot \frac{2\pi}{\omega} = \boxed{A^2}$$

Potenza del fasore

ES 2: Media Temporale e potenza di un segnale sinusoidale

Segnale di Potenza  
 $\rightarrow P_x = \frac{A^2}{2} \neq 0$

$$x(t) = A \cos(\omega t + \varphi) \quad \text{con } \omega \neq 0$$

$$= A \cos(\omega t + \varphi) = \frac{A}{2} e^{j(\omega t + \varphi)} + \frac{A}{2} e^{-j(\omega t + \varphi)}$$

$$= \frac{A}{2} e^{j\omega t} e^{j\varphi} + \frac{A}{2} e^{-j\omega t} e^{-j\varphi}$$

La sinusoida può essere vista come la somma di due fasori con velocità opposte è la metà delle ampiezze.

$$\Rightarrow \langle A \cos(\omega t + \varphi) \rangle = \langle \underbrace{\frac{A}{2} e^{j\omega t}}_{a_1} e^{j\varphi} + \underbrace{\frac{A}{2} e^{-j\omega t}}_{a_2} e^{-j\varphi} \rangle = \underbrace{\frac{A}{2} e^{j\omega t} \langle e^{j\varphi} \rangle}_{\substack{\text{linearità della} \\ \text{media}}} + \underbrace{\frac{A}{2} e^{-j\omega t} \langle e^{-j\varphi} \rangle}_{\substack{\text{linearità della} \\ \text{media}}} = \boxed{0}$$

Media della sinusoidale

POTENZA:

$$P_x = \langle |x(t)|^2 \rangle = \langle |A \cos(\omega t + \varphi)|^2 \rangle = \langle A^2 \cos^2(\omega t + \varphi) \rangle \rightarrow \cos(2x) = 2 \cos^2 x - 1$$

$$\Rightarrow \cos^2(x) = \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \cos(2x) \Rightarrow \langle A^2 \left( \frac{1}{2} + \frac{1}{2} \cos(2\omega t + 2\varphi) \right) \rangle = \frac{A^2}{2} + \frac{A^2}{2} \langle \cos(2\omega t + 2\varphi) \rangle$$

$\rightarrow$  Il coseno è un segnale periodico  $\Rightarrow \langle S. \text{ Periodico} \rangle = 0$

$$\Rightarrow P_x = \frac{A^2}{2} + \frac{A^2}{2} \langle \cos(0) \rangle = \boxed{\frac{A^2}{2}}$$

Potenza del segnale sinusoidale.

$$\boxed{\begin{aligned} \frac{1}{T_0} \int_0^{T_0} x(t) dt &= \frac{1}{2\pi} \int_0^{2\pi} \cos(t) dt \\ &= \frac{1}{2\pi} \left. \sin(t) \right|_0^{2\pi} = \frac{1}{2\pi} (0 - 0) = 0 \end{aligned} \quad \text{Proof}}$$

Media di  $\cos(t) = 0$

