Solución parcial 3, Física I (Abril 2016)

1

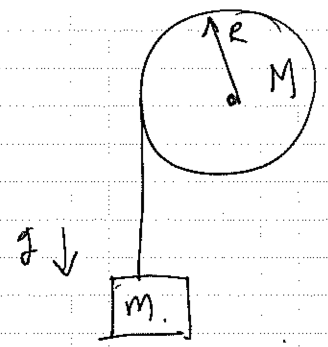
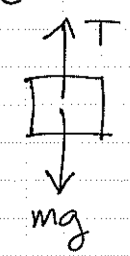


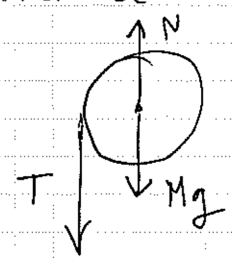
Diagrama de cuerpo libre sobre m:



Por segunda ley de Newton

$$T - mg = -ma \quad (1)$$

Diagrama de cuerpo libre sobre M:



Por segunda ley de Newton

$$N - T - Mg = 0$$

Calculando suma de torques:

$$TR = I\alpha \quad \text{con} \quad I = \frac{MR^2}{2}$$

así

$$TR = \frac{MR^2}{2}\alpha \quad , \quad \text{con} \quad \alpha = \frac{a}{R}$$ (condición de giro sin deslizamiento)

$$TR = \frac{MR^2}{2}\frac{a}{R} \qquad T = \frac{Ma}{2} \quad (2)$$

Despejando a de (1) para reemplazarla en (2)

$$T = \frac{M}{2}\frac{(mg - T)}{m} \quad , \quad 2mT = Mmg - MT$$

$$, \quad 2mT + MT = Mmg \qquad T(2m + M) = Mmg$$

$$\rightarrow \boxed{T = \frac{Mm}{(2m+M)} g}$$

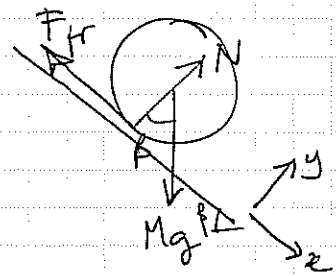
Reemplazando este resultado en (2)

$$\frac{\cancel{M}m}{(2m+M)} g = \frac{\cancel{M}a}{2} \qquad a = \frac{2m}{(2m+M)} \cdot g$$

$$\boxed{a = \frac{1}{\left(1 + \frac{M}{2m}\right)} g}$$

Sol. P3. FI (Abril 2016)

(2) Diagrama de cuerpo libre sobre el cilindro



Por segunda Ley de Newton:

$$Mg\sin\beta - F_{fr} = Ma \qquad (1)$$

Sumando torques alrededor del centro de masa:

$$F_{fr}\,b = I\alpha \quad \text{con} \quad I = \frac{Mb^2}{2} \quad y$$

por condicion de ~~rotamiento sin~~ rotacion sin deslizamiento $\alpha = a/b$, así:

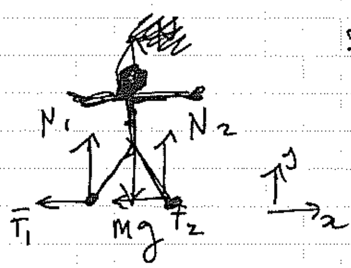
$$F_{fr}\,\cancel{b} = \frac{M b^{\cancel{2}}}{2}\frac{a}{\cancel{b}}, \quad F_{fr} = \frac{Ma}{2} \qquad (2)$$

Reemplazando (2) en (1)

$$\cancel{M}g\sin\beta - \frac{\cancel{M}a}{2} = \cancel{M}a, \quad g\sin\beta = \frac{3}{2}a.$$

$$\rightarrow \boxed{a = \frac{2}{3}g\sin\beta}$$

(3) Diagrama de cuerpo libre sobre la persona (F_1 y F_2 son fricciones).



Por segunda Ley de Newton.

$$N_1 + N_2 - mg = 0 \qquad (1)$$

$$F_1 + F_2 = \frac{m\omega^2}{R} \qquad (2) \qquad (\text{asumiendo } d \ll R)$$

Sumando torques alrededor del centro de masa:

$$F_1 L + F_2 L + N_1\left(\frac{d}{2}\right) - N_2\left(\frac{d}{2}\right) = 0 \qquad (3)$$

Reemplazando $F_1 + F_2$ en (3)

$$\frac{m\omega^2}{R}L + N_1\frac{d}{2} - N_2\frac{d}{2} = 0, \quad N_1 - N_2 = -\frac{2m\omega^2 L}{Rd} \qquad (4)$$

Sumando (1) y (4)

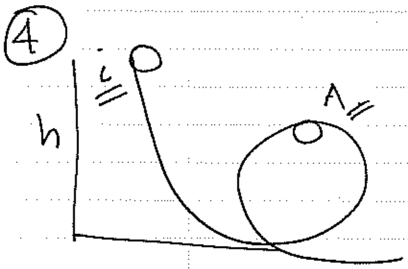
$$2N_1 = mg - \frac{2m\omega^2 L}{Rd}, \quad \boxed{N_1 = \frac{mg}{2} - \frac{m\omega^2 L}{Rd}}$$

y Restando (4) de (1):

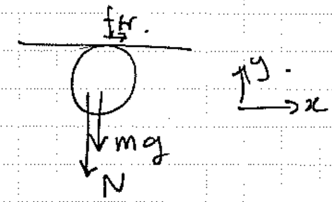
$$\boxed{N_2 = \frac{mg}{2} + \frac{m\omega^2 L}{Rd}}$$

Sol. P3 PI (Abril 2016)

4



Haciendo un diagrama de cuerpo libre en el punto A:



Por segunda ley de newton:

$$mg + N = \frac{mv^2}{R} \qquad (1)$$

Para que en ese punto la esfera se mantenga en trayectoria circular, se debe mantener la condición (1). La mínima velocidad con la que podría llegar a ese punto se da cuando $N=0$.

$$mg = \frac{m v_{min}^2}{R} \qquad v_{min}^2 = gR. \qquad (2)$$

Por conservación de energía entre el punto inicial (i) y (A)

$$mgh_{min} = \frac{1}{2} m v_{min}^2 + \frac{1}{2} I \omega_{min}^2 + \frac{1}{2} mg2R$$

con $I = \frac{2}{3} mr^2$ y por rotación sin deslizamiento $\omega_{min} = \frac{v_{min}}{r}$

$$\cancel{m} g h_{min} = \frac{1}{2} \cancel{m} v_{min}^2 + \frac{1}{2} \frac{2}{3} \cancel{m} \cancel{r^2} \frac{v_{min}^2}{\cancel{r^2}} + \frac{1}{2} \cancel{m} g 2R$$

Reemplazando (2) en esta ecuación

$$\cancel{g} h_{min} = \frac{1}{2} \cancel{g} R + \frac{1}{2} \frac{2}{3} \cancel{g} R + \frac{1}{2} 2 \cancel{g} R$$

$$h_{min} = \frac{1}{2} R + \frac{2}{6} R + R = \boxed{\frac{11}{6} R}$$

(En el caso de haber tomado $I = mr^2$ entonces: $\boxed{h_{min} = 2R}$).