

# Formelsammlung Mathematik

Mario Felder, Michi Fallegger

20. Dezember 2013



# Inhaltsverzeichnis

<b>1</b>	<b>Repetition</b>	<b>5</b>
1.1	Kreisgleichung . . . . .	5
<b>2</b>	<b>Partielle Ableitung</b>	<b>7</b>
2.1	Partielle Ableitung?? . . . . .	7
<b>3</b>	<b>Differential Funktionen</b>	<b>9</b>
3.1	Tangentialebene, Linearisierung, totales Differential . . .	9
3.2	Implizit Ableiten . . . . .	9
3.3	Kettenregel . . . . .	10
3.4	Extremalwert (ohne Nebenbedingungen) . . . . .	10
3.5	Extremalwert (mit Nebenbedingungen) . . . . .	10
<b>4</b>	<b>Integrale</b>	<b>13</b>
4.1	Allgemeine Flächenintegrale . . . . .	13
4.2	Doppelintegrale . . . . .	13
<b>5</b>	<b>Fehlerfortpflanzung</b>	<b>15</b>
5.1	Fehlerrechnung . . . . .	15



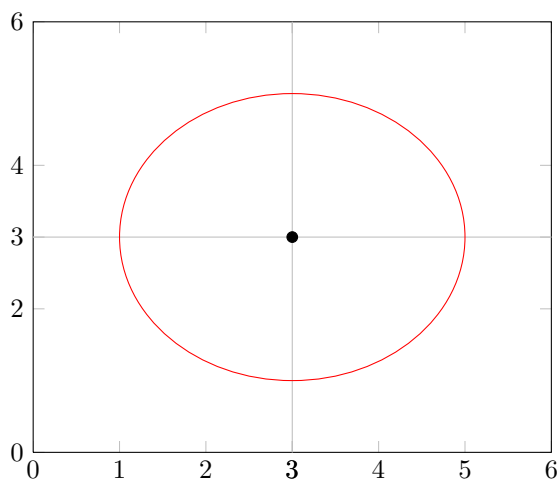
# Kapitel 1

## Repetition

### 1.1 Kreisgleichung

Der Mittelpunkt des Kreises wird mit  $x_0$  und  $y_0$  angegeben.

$$(x - x_0)^2 + (y - y_0)^2 = r^2$$



Rotation um die z-Achse

$$z = f(x, y) = g(\sqrt{x^2 + y^2})$$

# Kapitel 2

## Partielle Ableitung

### 2.1 Partielle Ableitung??





# Kapitel 3

## Differential Funktionen

### 3.1 Tangentialebene, Linearisierung, totales Differential

Die Gleichung der Tangentialebene an die Fläche  $z = f(x, y)$  im Punkt  $(x_0, y_0, z_0)$ ,  $z_0 = f(x_0, y_0)$  lautet:

$$z = f(x_0, y_0) + f'_x(x_0, y_0)(x - x_0) + f'_y(x_0, y_0)(y - y_0)$$

Der Funktionswert ändert sich linearisiert um das totale Differential von  $f(x, y)$ .

$$dz = f'_x(x_0, y_0)dx + f'_y(x_0, y_0)dy$$

Es wird  $dx = \Delta x$  und  $dy = \Delta y$  gesetzt.

### 3.2 Implizit Ableiten

Neue Methode um Funktionen einfacher implizit Ableiten. Durch  $F(x, y) = 0$  werde implizit eine Funktion  $y = f(x)$  definiert. Dann gilt für die

Ableitung von  $f$  an der Stelle  $(x,y)$  des Graphen:

$$y' = -\frac{F'_x(x,y)}{F'_y(x,y)}$$

### 3.3 Kettenregel

Mit Hilfe der Kettenregel kann eine verschachtelte Funktion wie  $z(t) = f(x(t), y(t))$  nach  $t$  abgeleitet werden.

$$\frac{dz}{dt} = f'_x(x(t), y(t)) \cdot \frac{dx}{dt} + f'_y(x(t), y(t)) \cdot \frac{dy}{dt}$$

### 3.4 Extremalwert (ohne Nebenbedingungen)

Der Punkt  $(x_0, y_0)$  ist eine Extremstelle von  $z = f(x, y)$ , falls  $f'_x(x_0, y_0) = 0$  und  $f'_y(x_0, y_0) = 0$  und zusätzlich:

$$\Delta = f''_{xx}(x_0, y_0) \cdot f''_{yy}(x_0, y_0) - f''_{xy}(x_0, y_0)^2 > 0 \text{ gilt.}$$

Gilt zusätzlich:

$f''_{xx}(x_0, y_0) < 0$ , so liegt ein Max. vor.

$f''_{xx}(x_0, y_0) > 0$ , so liegt ein Min. vor.

Ist  $\Delta$  negativ, so ist  $(x_0, y_0)$  ein Sattelpunkt. Falls  $\Delta = 0$  ist, so kann man nicht entscheiden.

### 3.5 Extremalwert (mit Nebenbedingungen)

Gesucht ist die Extremstelle von  $z = f(x, y)$  unter der Nebenbedingung  $\varphi(x, y) = 0$ .

Lagrange :

Ist  $(x_0, y_0)$  eine Extremstelle, so erfüllt  $(x_0, y_0)$  das Gleichungssystem:

$$\begin{cases} L'_x(x, y, \lambda) = 0 \\ L'_y(x, y, \lambda) = 0 \\ L'_\lambda(x, y, \lambda) = 0 \end{cases}$$

mit:

$$L(x, y, \lambda) = f(x, y) + \lambda \cdot \varphi(x, y)$$

$$f(x, y) = \text{Zielfunktion}$$

$$\varphi(x, y) = \text{Nebenbedingung}$$

Die Lagrange Methode kann für mehrere Variablen und beliebig vielen Nebenbedingungen angepasst werden.

Zielfunktion:  $f(x_1, x_2, x_3, \dots)$

Nebenbedingungen:

$$\varphi_1(x_1, y_1) = 0,$$

$$\varphi_2(x_2, y_2) = 0$$

$$L(x_1, x_2, x_3, \dots, \lambda, \mu, \dots) = f(x_1, x_2, x_3) + \lambda \cdot \varphi_1(x_1, x_2, x_3) + \mu \cdot \varphi_2(x_1, x_2, x_3)$$

$$L'_{x1} = 0$$

$$L'_{x2} = 0$$

$$L'_{x3} = 0$$

$$L'_\lambda = 0$$

$$L'_\mu = 0$$



# Kapitel 4

## Integrale

### 4.1 Allgemeine Flächenintegrale

Schwerpunkt einer Fläche:

$$s_x = \frac{\iint x \mathrm{d}A}{A}$$

$$s_y = \frac{\iint y \mathrm{d}A}{A}$$

### 4.2 Doppelintegrale

$$I = \int_{x=a}^b Q(x) \mathrm{d}x = \int_{x=a}^b \left( \int_{y=f_u(x)}^{f_o(x)} f(x, y) \mathrm{d}y \right) \mathrm{d}x$$

Integrationsreihenfolge vertauschen:

$$\iint f(x, y) \mathrm{d}A = \int_{y=\alpha}^{\beta} \left( \int_{x=g_l(y)}^{g_r(y)} f(x, y) \mathrm{d}x \right) \mathrm{d}y$$

Integrieren mit Polarkoordinaten:

$$x = r \cdot \cos \varphi$$

$$y = r \cdot \sin \varphi$$

$$\int_{\varphi=\varphi_1}^{\varphi_2} \left( \int_{r=r_u(\varphi)}^{r_o(\varphi)} f(r \cdot \cos \varphi, r \cdot \sin \varphi) r \cdot dr \right) d\varphi$$

Volumenintegrale:

# Kapitel 5

## Fehlerfortpflanzung

### 5.1 Fehlerrechnung

Fehlerfortpflanzung bei Funktionen mit 1 Variablen

$$y = f(x) \rightarrow \Delta y = |f'(x)|\Delta x$$

Fehlerrechnung bei Funktionen mit 2 Variablen.

Fehlerfortpflanzungsgesetz: Ändert  $x$  um  $\Delta x$  und  $y$  um  $\Delta y$  so ändert der Funktionswert  $z$  um:

—>Formel

$$\Delta x \geq 0, \Delta y \geq 0$$

Der maximale Fehler von  $z = f(x, y)$  lautet:

$$\Delta z = |f'_x(x_0, y_0)|\Delta x + |f'_y(x_0, y_0)|\Delta y$$

Relativer Fehler:

$$\frac{\Delta z}{z} = \%$$

Absoluter Fehler:

$$\Delta z = \% \cdot z$$