



Livrable 1 - Robot Kinocto

Machines Électriques

présenté à

M. Dominique Grenier, M. Luc Lamontagne et M. Abdelhakim Bendada

<i>matricule</i>	<i>nom</i>
XXX XXX XXX	Émile Arsenault
XXX XXX XXX	Philippe Bourdages
XXX XXX XXX	Pierre-Luc Buhler
XXX XXX XXX	Diane Fournier
XXX XXX XXX	Imane Mouhtij
XXX XXX XXX	Olivier Sylvain
XXX XXX XXX	Daniel Thibodeau
XXX XXX XXX	Francis Valois

Université Laval
11 février 2012

Chapitre 1

Introduction

Chapitre 2

Diagramme de contexte

Chapitre 3

Description des propriétés fonctionnelles

Chapitre 4

Description des cas d'utilisation

Chapitre 5

Diagrammes de séquences

Chapitre 6

Diagrammes de classes

Chapitre 7

Description des prototypes

Annexe A

Annexes