# Statistiques pour les sciences (MAT-4681)

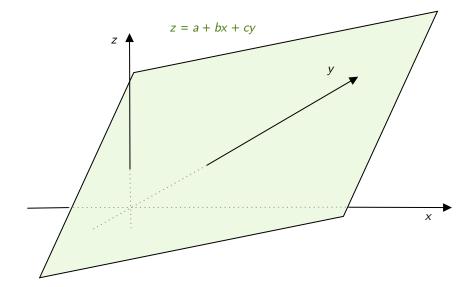
#### Arthur Charpentier

# 16 - Régression multiple

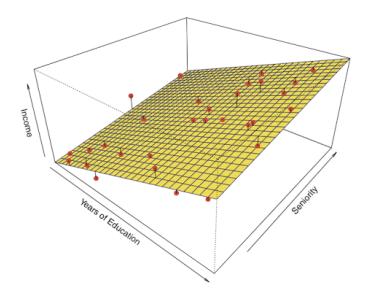
été 2022



# Plan (dans l'espace, $\mathbb{R}^3$ )



# Plan (dans l'espace, $\mathbb{R}^3$ )







#### Moindres carrés

Soit  $(x, y) = \{(x_{1,1}, x_{2,1}, y_1), \dots, (x_{1,n}, x_{2,n}, y_n)\}$  un échantillon de trois variables. On suppose que

$$y_i = \beta_0 + \beta_1 x_{1,i} + \beta_2 x_{2,i} + \varepsilon_i$$

- y est la variable d'intérêt (que l'on veut prédire)
- $\triangleright$   $x_1$  et  $x_2$  sont deux variables explicatives (possibles)

On va chercher le plan qui passe au mieux dans le nuage de points,

$$\min_{\alpha,\beta} \left\{ \sum_{i=1}^{n} \varepsilon_{i}^{2} \right\} = \min_{\beta_{0},\beta_{1},\beta_{2}} \left\{ \sum_{i=1}^{n} (y_{i} - \beta_{0} - \beta_{1} x_{1,i} - \beta_{2} x_{2,i})^{2} \right\}$$



#### Moindres carrés

## Plan de régression, moindres carrées (OLS)

Soit  $(x, y) = \{(x_{1,1}, x_{2,1}, y_1), \dots, (x_{1,n}, x_{2,n}, y_n)\}$ un échantillon. Le plan de régression qui minimise la somme des carrés des erreurs est  $y = \hat{\beta}_0 + \hat{\beta}_1 x_1 + \hat{\beta}_2 x_2$  où

$$(\widehat{\beta}_0, \widehat{\beta}_1, \widehat{\beta}_2) = \underset{\beta_0, \beta_1, \beta_2}{\operatorname{argmin}} \left\{ \sum_{i=1}^n (y_i - \beta_0 - \beta_1 x_{1,i} - \beta_2 x_{2,i})^2 \right\}$$

**Note** il existe une unique solution à ce programme d'optimisation

**Note** pour donner les valeurs des paramètres  $(\widehat{\beta}_i)$  on va devoir passer par une représentation matricielle (cf MAT105 - 201-NYC)



#### Matrices et vecteurs

Soient  $m, n \ge 1$ . Une matrice **A** de taille (m, n) à coefficients réels est un tableau de nombres réels ayant m lignes et n colonnes. On note également par  $(\mathbf{A})_{ii}$  ou plus simplement  $A_{ii}$  l'élément sur la ligne i et sur la colonne j de  $\mathbf{A}$ .

### Example:

$$\mathbf{A} = \left( \begin{array}{cccc} 1.5 & 2 & 3.1 & 8 \\ -1 & 4 & 5 & 6.5 \end{array} \right)$$

**A** est de taille  $(2 \times 4)$  et par exemple  $A_{13} = 3.1$ . Une matrice ne contenant qu'une colonne est appelée un vecteur et une matrice ne contenant qu'une ligne est un vecteur ligne. Par exemple  $\mathbf{x} = \begin{pmatrix} 1.5 \\ -1 \end{pmatrix}$  et  $\mathbf{y} = (1.5 \ 2 \ 3.1 \ 8)$  sont respectivement de taille (2, 1) et (1, 4).



## Transposée

```
Soit A une matrice réelle de taille
(m,n). La matrice transposée 1 > t(1:4) %*% rep(1,4)
notée \mathbf{A}^{\mathsf{T}} de taille (n,m) est \frac{2}{3} [1,1]
définie par (\mathbf{A}^{\top})_{ii} = A_{ii} pour i = 4 > (1:4) \%*\% t(rep(1,4))
                                                            5 [,1] [,2] [,3] [,4]
6 [1,] 1 1 1 1
7 [2,] 2 2 2 2
8 [3,] 3 3 3 3
9 [4,] 4 4 4 4
1, \ldots, \underline{n} \text{ et } j = 1, \ldots, m.
Et (\mathbf{A}^{\top})^{\top} = \mathbf{A}.
           \begin{pmatrix} 1 & 2 \\ 3 & 4 \\ 5 & 6 \end{pmatrix}^{\top} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 5 \\ 2 & 4 & 6 \end{pmatrix}
                                                                   10 > t(1:4) %*% (1:4)
                                                                   11 [,1]
                                                                   12 [1,] 30
                                                                   13 > (1:4) %*% t(1:4)
           \|\mathbf{x}\|^2 = \mathbf{x}^\top \mathbf{x} = \sum_{i=1}^n x_i^2
                                                                   [,1] [,2] [,3] [,4]

    15
    [1,]
    1
    2
    3
    4

    16
    [2,]
    2
    4
    6
    8

    17
    [3,]
    3
    6
    9
    12

    18
    [4,]
    4
    8
    12
    16

               \boldsymbol{X}^{\top}\boldsymbol{X} = \sum_{i=1}^{n} \boldsymbol{x}_{i} \boldsymbol{x}_{i}^{\top}
```

## Transposée

Pour 
$$\mathbf{a}$$
 et  $\mathbf{b}$ , de dimension  $n$ ,

$$\mathbf{a}^{\top} \mathbf{b} = \mathbf{b}^{\top} \mathbf{a} = \sum_{i=1}^{n} a_i b_i$$

$$\mathbf{a}^{\top} \mathbf{b} = \mathbf{b}^{\top} \mathbf{a} = \sum_{i=1}^{n} a_i b_i$$

$$\mathbf{a}^{\top} \mathbf{b} = \mathbf{b}^{\top} \mathbf{a} = \sum_{i=1}^{n} a_i b_i$$

$$\mathbf{a}^{\top} \mathbf{b} = \mathbf{b}^{\top} \mathbf{a} = \sum_{i=1}^{n} a_i b_i$$

[1,1]

[1,] 27

L'espérance peut s'éecrire sous cette forme 
$$\sum_{i=0}^{n} x_i p_i = \mathbf{x}^{\mathsf{T}} \mathbf{p}$$
 
$$\sum_{i=0}^{n} x_i p_i = \mathbf{x}^{\mathsf{T}} \mathbf{p}$$
 
$$\sum_{i=0}^{n} x_i p_i = \mathbf{x}^{\mathsf{T}} \mathbf{p}$$

$$(\mathbf{A}\mathbf{B})^{\top} = \mathbf{B}^{\top}\mathbf{A}^{\top}$$
  
 $(\mathbf{A} + \mathbf{B})^{\top} = \mathbf{A}^{\top} + \mathbf{B}^{\top}$ 

Une matrice carrée  $\mathbf{A}$  de taille (n, n) est dite symétrique si  $\mathbf{A} = \mathbf{A}^{\top}$ .

### Produit \*\*\*

Si **A** et **B** sont (respectivement) des matrices  $k \times m$  et  $m \times n$ ,

$$C_{ij} = \mathbf{A}_{i}^{\top} \mathbf{B}_{.j} = A_{i1}B_{1j} + \dots + A_{im}B_{mj} = \sum_{k=1}^{m} A_{ik}B_{kj},$$

$$\begin{pmatrix} A_{11} & A_{12} & \cdots & A_{1m} \\ A_{21} & A_{22} & \cdots & A_{2m} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{n1} & A_{n2} & \cdots & A_{nm} \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} B_{11} & B_{12} & \cdots & B_{1p} \\ B_{21} & B_{22} & \cdots & B_{2p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ B_{m1} & B_{m2} & \cdots & B_{mp} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} C_{11} & C_{12} & \cdots & C_{1p} \\ C_{21} & C_{22} & \cdots & C_{2p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ C_{n1} & C_{n2} & \cdots & C_{np} \end{pmatrix}$$

```
_{1} > A = matrix(1:6,2,3)
_2 > B = matrix(1:12,3,4)
3 > A %*% B
4 [,1] [,2] [,3] [,4]
5 [1,] 22 49 76 103
6 [2,] 28 64 100 136
```

Le produit matriciel n'est pas commutatif pour deux matrices quelconque de même taille:  $AB \neq BA$ 

#### Produit et inverse

Soit  $\mathbb{I}_n$  la matrice de taille (n, n) composée de 1 sur la diagonale et de 0 ailleurs. Alors, pour **A** de taille (n, n),  $\mathbb{I}_n$  est l'élément neutre tel que  $\mathbf{A}\mathbb{I}_n = \mathbb{I}_n \mathbf{A} = \mathbf{A}$ .

Soient A. B et C trois matrices réelles de dimension concordante, alors

- $\blacktriangleright$  (AB)C = A(BC) (associativité du produit)
- A(B+C) = AB + AC (distributivité du produit)
- $(AB)^{\top} = B^{\top}A^{\top}.$

#### Inverse matricielle

Soit **A** une matrice carrée de taille (n, n) dont le déterminant est non nul, alors A est dite non singulière et il existe une matrice inverse (de même taille) notée  $\mathbf{A}^{-1}$  vérifiant  $\mathbf{A}\mathbf{A}^{-1}$  =

$$\mathbf{A}^{-1}\mathbf{A} = \mathbb{I}_n$$



#### Produit et inverse

#### Note le déterminnant ne sera pas redéfini ici

Soient  $\boldsymbol{A}$  et  $\boldsymbol{B}$  deux matrices inversibles de taille (n, n) alors

$$(A^{-1})^{\top} = (A^{\top})^{-1}$$

 $(\mathbf{A}^{-1} \text{ est symétrique ssi } \mathbf{A} \text{ est symétrique})$ 

$$(A^{-1})^{-1} = A.$$

$$(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$$

```
1 > A = matrix(
c(3,2,4,3),2,2)
4 [,1] [,2]
5 [1,] 3 4
6 [2,] 2 3
7 > solve(A)
8 [,1] [,2]
9 [1,] 3 -4
10 [2,] -2 3
11 > A %*% solve(A)
[,1] [,2]
13 [1,] 1 0
14 [2,] 0 1
```

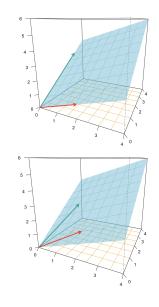
# Espace vectoriel engendré \*\*\*

Soient  $x_1, \ldots, x_p \in \mathbb{R}^n$ , on définit  $\mathcal{V}(\mathbf{x}_1,\ldots,\mathbf{x}_p)$  comme

$$\left\{ \mathbf{y} \in \mathbb{R}^n : \mathbf{y} = \sum_{i=1}^p a_i \mathbf{x}_i = \mathbf{X} \mathbf{a}, \mathbf{a} \in \mathbb{R}^p \right\}$$

où  $X = [x_1, \dots, x_p]$  est une matrice  $n \times p$ .

La dimension de  $\mathcal{V}(\mathbf{x}_1,\ldots,\mathbf{x}_p)$  est le rang de X.



12 / 39

## Régression Linéaire

Nous supposons que les données collectées suivent le modèle suivant

$$y_i = \beta_0 + \beta_1 x_{i1} + \cdots + \beta_k x_{ik} + \varepsilon_i,$$

οù

- $\triangleright$   $x_{ii}$  sont des nombres déterministes (connus).  $\beta_0$  représente la constante (intercept dans les logiciels). On notera souvent  $x_{i0} = 1$ .
- $\beta_i$ , j = 0, 1, ..., k paramètres réels à estimer. On pose p = k + 1
- les variables  $\varepsilon_i$  sont des fluctuations aléatoires (erreur de mesures, mauvaise spécification du modèle,...).

On peut reformuler le modèle en:

$$\underbrace{\boldsymbol{y}}_{(n\times 1)} = \underbrace{\boldsymbol{X}}_{(n\times p)} \underbrace{\boldsymbol{\beta}}_{(p\times 1)} + \underbrace{\boldsymbol{\varepsilon}}_{(n\times 1)}$$



# Régression Linéaire

On peut reformuler le modèle en: 
$$\underbrace{\boldsymbol{y}}_{(n\times 1)} = \underbrace{\boldsymbol{X}}_{(n\times p)} \underbrace{\boldsymbol{\beta}}_{(p\times 1)} + \underbrace{\boldsymbol{\varepsilon}}_{(n\times 1)}$$
 où

 $1 \le p = 1 + k \le n$  et

$$\boldsymbol{y} = \left(\begin{array}{c} y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{array}\right), \; \boldsymbol{X} = \left(\begin{array}{ccc} x_{10} & x_{11} & \dots & x_{1k} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ x_{n0} & x_{n1} & \dots & x_{nk} \end{array}\right), \; \boldsymbol{\beta} = \left(\begin{array}{c} \beta_0 \\ \vdots \\ \beta_k \end{array}\right), \; \boldsymbol{\varepsilon} = \left(\begin{array}{c} \varepsilon_1 \\ \vdots \\ \varepsilon_n \end{array}\right)$$

 $\beta \in \mathbb{R}^p$  et  $\mathbf{x}_i = (x_{1i}, \dots, x_{ni})^{\mathsf{T}}$ . Lorsque p = 2, ce modèle correspond au modèle de régression linéaire simple. On notera

- $\triangleright$   $x_i$  le vecteur de taille  $(n \times 1)$  des n observations de la jème covariable.
- $\triangleright x_i^{\perp}$  le vecteur de taille  $(1 \times p)$  des valeurs des p covariables pour l'individu i.
- $\triangleright$  y le vecteur réponse;  $\varepsilon$  vecteur aléatoire (centré sans perte de généralité).

## Moindres carrés

Formellement,

- $\mathcal{H}_1$ : La matrice de design X est de plein rang.  $p \le n$ ,  $\mathcal{H}_1 \Rightarrow \operatorname{rang}(\boldsymbol{X}) = p$ ,  $\boldsymbol{X}^{\top} \boldsymbol{X}$  de taille (p, p) est symétrique, définie positive et donc inversible.
- $\mathcal{H}_2$ : Les erreurs sont centrées, de même variance et non corrélées  $\Leftrightarrow \mathbb{E}(\varepsilon_i) = 0 \text{ et } \mathsf{Var}(\varepsilon_i) = \sigma^2.$
- $\mathcal{H}_2^{\mathcal{N}}$ : Les erreurs sont indépendantes et de même loi  $\mathcal{N}(0,\sigma^2)$ 
  - $\mathcal{H}_3$ : La matrice de design **X** est telle que lorsque  $n \to \infty$ ,  $\frac{1}{n}(X^{\top}X) \rightarrow Q$  où Q est une matrice définie positive
    - $\triangleright$   $\mathcal{H}_1$ : permet de démontrer l'existence de  $\widehat{\beta}$ .
    - $\triangleright$   $\mathcal{H}_2$ : permet de démontrer des propriétés pour  $\widehat{\beta}$  (sans biais, calcul de variance).
    - $\triangleright \mathcal{H}_2^{\mathcal{N}}$ : permet de faire des tests.
    - $\triangleright$   $\mathcal{H}_3$ : permet de démontrer la convergence de  $\hat{\beta}$ .

### Moindres carrés

#### Plan de régression, moindres carrées (OLS)

Soit  $(X, y) = \{(x_1, y_1), \dots, (x_n, y_n)\}$  un échantillon. Le plan de régression qui minimise la somme des carrés des erreurs est  $y = \mathbf{x}^{\mathsf{T}} \widehat{\boldsymbol{\beta}}$  où

$$\widehat{\boldsymbol{\beta}} = \operatorname*{argmin}_{\beta_0, \beta_1, \dots, \beta_k} \sum_{i=1}^n (y_i - \boldsymbol{x}_i^\top \boldsymbol{\beta})^2$$

Sous l'hypothèse  $\mathcal{H}_1$ , l'estimateur des moindres carrées existe et vaut

$$\widehat{\boldsymbol{\beta}} = (\boldsymbol{X}^{\top} \boldsymbol{X})^{-1} \boldsymbol{X}^{\top} \boldsymbol{y}.$$

**Note** il existe une unique solution à ce programme d'optimisation



# Coefficient de détermination $R^2$

 $R^2$ 

Soit  $(\boldsymbol{X}, \boldsymbol{y}) = \{(\boldsymbol{x}_1, y_1), \dots, (\boldsymbol{x}_n, y_n)\}$  un échantillon, et  $\hat{y}_i$  la prévision par régression linéaire. Alors

$$R^{2} = 1 - \frac{SCR}{SCT} = 1 - \frac{\sum_{i=1}^{n} (y_{i} - \hat{y}_{i})^{2}}{\sum_{i=1}^{n} (y_{i} - \bar{y})^{2}}$$

# $R_a^2$ ( $R^2$ ajusté)

Soit  $(\boldsymbol{X}, \boldsymbol{y}) = \{(\boldsymbol{x}_1, y_1), \dots, (\boldsymbol{x}_n, y_n)\}$  un échantillon, et  $\hat{y}_i$  la prévision par régression linéaire. Alors

$$R_a^2 = 1 - \frac{\mathsf{SCR}/(n-k-1)}{\mathsf{SCT}/(n-1)} = 1 - \frac{n-1}{n-k-1} \frac{\sum_{i=1}^n (y_i - \hat{y}_i)^2}{\sum_{i=1}^n (y_i - \bar{y})^2}$$



## Coefficient de détermination $R^2$

$$R_a^2$$
 et  $R^2$ 

 $R_a^2 \le R^2$  et

$$R_a^2 = 1 - (1 - R^2) \cdot \frac{n-1}{n-k-1}$$

On pénalise ici les modèles trop complexes, avec trop de variables explicatives.



#### Prévision et résidus

#### Prévision et résidus

Soit  $(\mathbf{X}, \mathbf{y}) = \{(\mathbf{x}_1, y_1), \dots, (\mathbf{x}_n, y_n)\}$  un échantillon. plande régression qui minimise la somme des carrés des erreurs est  $y = \mathbf{x}^{\top} \hat{\boldsymbol{\beta}}$ . La différence entre la valeur observée  $y_i$ et la valeur prédite  $\hat{y}_i = \mathbf{x}_i^{\top} \hat{\boldsymbol{\beta}}$  s'appelle le résidu  $\hat{\varepsilon}_i = y_i - \hat{y}_i$ .

#### Résidus

Soient  $\hat{\varepsilon}_i = y_i - \hat{y}_i$  les résidus estimés. Les résidus sont centrés et leur variance  $\sigma^2$  est estimée par  $s^2$  où

$$s^2 = \frac{1}{n-p} \sum_{i=1}^n \widehat{\varepsilon}_i^2 \text{ et } \widehat{\varepsilon}_i = 0.$$



## Regression

```
1 > import numpy as np
2 > import statsmodels.api as sm
x = \text{np.array}([[5,1], [15,4], [25,-5], [35,4],
     [45,-2], [55,2]
4 > x = sm.add_constant(x)
5 > y = np.array([5, 20, 14, 32, 22, 38])
6 > model = sm.OLS(y, x)
7 > results = model.fit()
8 > print(results.summary())
      coef. std err t P>|t| [0.025 0.975]
10
12 const 4.0581 3.370 1.204 0.315 -6.668 14.785
13 X1 0.5578 0.097 5.770 0.010 0.250 0.865
14 x2 1.5604 0.508 3.071 0.055 -0.057 3.178
Dep. Variable: y R-squared: 0.931
17 Model:
          OLS Adj. R-squared: 0.886
                       F-statistic: 20.37
18
```

## Regression

```
1 > df = data.frame(x1 = c(5, 15, 25, 35, 45, 55),
                  x2 = c(1, 4, -5, 4, -2, 2),
2
                   y = c(5, 20, 14, 32, 22, 38))
3
4 > model = lm(y~x1+x2, data=df)
5 > summary(model)
6
7 Coefficients:
             Estimate Std. Error t value Pr(>|t|)
8
9 (Intercept) 4.05810 3.37049 1.204 0.3149
            10 x 1
             1.56037 0.50818 3.071 0.0545 .
11 x2
12 ---
13 Signif. codes: 0 '***' 0.001 '**' 0.01 '*' 0.05 '.'
14
15 Residual standard error: 4.037 on 3 degrees of freedom
16 Multiple R-squared: 0.9314, Adjusted R-squared: 0.8857
17 F-statistic: 20.37 on 2 and 3 DF, p-value: 0.01796
```

# Propriétés de $\hat{\beta} \leftrightarrow \star$

## Propriétés de $\hat{\beta}$

Soit  $(X, y) = \{(x_1, y_1), \dots, (x_n, y_n)\}$  un échantillon. Sous les hypothèses  $\mathcal{H}_1$  et  $\mathcal{H}_2$ ,

$$\mathbb{E}[\hat{\boldsymbol{\beta}}] = \boldsymbol{\beta} \text{ et Var}[\hat{\boldsymbol{\beta}}] = \sigma^2 (\boldsymbol{X}^{\top} \boldsymbol{X})^{-1}$$

(admis)

On a vu (section 14) que si  $y = \alpha + \beta x$  (droite de régression)

$$s_{\hat{\beta}}^2 = \frac{\frac{1}{n-2} \sum_{i=1}^n \hat{\varepsilon}_i^2}{\sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2} = s^2 \left( \sum_{i=1}^n (x_i - \bar{x})^2 \right)^{-1}$$

et ici 
$$s_{\hat{\beta}_i}^2 = s^2 (\boldsymbol{X}^\top \boldsymbol{X})_{ii}^{-1}$$
.



# Propriétés de $\hat{\beta} \leftrightarrow \star$

```
1 > library(DALEX)
2 > reg = lm(m2.price~construction.year+surface+no.rooms
     , data=apartments)
3 > vcov(reg)
             (Intercept) const.year surface no.rooms
4
5 (Intercept) 3550207.63 -1807.629 152.913 -3277.951
6 const.year -1807.629 0.921 -0.080
                                            1.171
7 surface 152.913 -0.080 2.562 -64.046
8 no.rooms -3277.951 1.171 -64.046 1922.300
9 > summary(reg)
10
 Coefficients:
             Estimate Std. Error t value Pr(>t)
12
13 (Intercept) 6295.7095 1884.1995 3.341 0.000865 ***
14 const.year -0.8829 0.9599 -0.920 0.357920
16 no.rooms -80.6139 43.8440 -1.839 0.066264.
17
18 Residual standard error: 781.8, 996 degrees of freedom
19 Multiple R-squared: 0.2588, Adjusted R-squared: 0.2566
20 F-statistic: 115.9 on 3 and 996 DF, p-value: < 2.2e-16
```

# Test (possiblement multiples) I

## Test simple $H_0: \beta_i = 0$ contre $H_1: \beta_i \neq 0$

Soit  $(\mathbf{X}, \mathbf{y}) = \{(\mathbf{x}_1, y_1), \dots, (\mathbf{x}_n, y_n)\}$  un échantillon. Si le plan de régression est  $y = \mathbf{x}^{\top} \boldsymbol{\beta}$ , pour tester  $H_0 : \beta_i = 0$ contre  $H_1: \beta_i \neq 0$ , la statistique de test est

$$T = \frac{\widehat{\beta}_j}{s_{\widehat{\beta}_j}}$$
 où  $s_{\widehat{\beta}_j} = \sqrt{s^2 (\boldsymbol{X}^\top \boldsymbol{X})_{jj}^{-1}}$ .

Si  $H_0: \beta = 0$  est vraie, et si  $\varepsilon \sim \mathcal{N}(0, \sigma^2)$ ,  $T \sim \mathcal{S}td(n-p)$ . Et donc

• on rejette  $H_0$  si  $|t| > T_{n-n}^{-1}(1 - \alpha/2)$ où  $T_{\nu}$  est la fonction de répartition de la loi de Student  $Std(\nu)$ 



## Régression Linéaire

Sous les hypothèses  $\mathcal{H}_1$  et  $\mathcal{H}_2^{\mathcal{N}}$ , on a, pour  $j=1,\ldots,p$ 

$$T_j = \frac{\hat{\beta}_j - \beta_j}{s_{\hat{\beta}_j}} \sim \mathcal{S}td_{n-p}$$
 où  $s_{\hat{\beta}_j} = s\sqrt{(\boldsymbol{X}^\top \boldsymbol{X})_{jj}^{-1}}$ .

```
1 > library(DALEX)
> reg = lm(m2.price~construction.year+surface+no.rooms
     , data=apartments)
3 > summary(reg)
4
5 Coefficients:
              Estimate Std. Error t value Pr(>t)
6
7 (Intercept) 6295.7095 1884.1995 3.341 0.000865 ***
8 const.year -0.8829 0.9599 -0.920 0.357920
9 surface -9.3827 1.6007 -5.862 6.22e-09 ***
10 no.rooms -80.6139 43.8440 -1.839 0.066264 .
11
12 Residual standard error: 781.8, 996 degrees of freedom
13 Multiple R-squared: 0.2588, Adjusted R-squared: 0.2566
14 F-statistic: 115.9 on 3 and 996 DF, p-value: < 2.2e-16
```

- $\blacktriangleright$   $\xi$  un sous-ensemble d'indices  $\xi \subseteq \{1, \ldots, p\}$  de cardinal  $|\xi|$ .
- $\triangleright \bar{\xi}$  les indices du complémentaire de  $\xi$  dans  $\{1,\ldots,p\}$ , Rappel:  $\xi \cap \bar{\xi} = \emptyset$  et  $\xi \cup \bar{\xi} = \{1, \dots, p\}$
- ▶  $X_{\varepsilon}$  sous-matrice des covariables  $x_i, j \in \xi$ .
- ▶  $X_{\bar{\xi}}$  sous-matrice des covariables  $x_i, j \in \bar{\xi}$  (ou  $j \notin \xi$ ).
- $\triangleright$   $\beta_{\xi}$  les paramètres dans le modèle  $(\xi)$  où seules les variables  $\xi$ sont conservées.
- $\triangleright [\hat{\beta}]_{\varepsilon}$ : coordonnées  $\xi$  du vecteur  $\hat{\beta}$ , Note:  $[\hat{\boldsymbol{\beta}}]_{\mathcal{E}} \neq \hat{\boldsymbol{\beta}}_{\mathcal{E}}$  en général (sauf si  $\boldsymbol{X}_{\mathcal{E}} \perp \boldsymbol{X}_{\bar{\mathcal{E}}}$ ).
- **Note**:  $\mathbf{u} = (u_1, \dots, u_k) = 0$  signifie  $\forall i, u_i = 0$ .  $\mathbf{u} = (u_1, \dots, u_k) \neq 0$  signifie  $\exists j$  tel que  $u_i \neq 0$ .



## Test $H_0: \beta_{\varepsilon} = 0$ contre $H_1: \beta_{\varepsilon} \neq 0$

Soit  $(X, y) = \{(x_1, y_1), \dots, (x_n, y_n)\}$  un échantillon. Pour tester  $H_0: \beta_{\varepsilon} = 0$  contre  $H_1: \beta_{\varepsilon} \neq 0$  on estime

$$\begin{cases} \boldsymbol{y} = \boldsymbol{X}_{\bar{\xi}} \boldsymbol{\beta}_{\bar{\xi}} + \varepsilon_{\bar{\xi}} & (0) \text{ régression contrainte} \\ \boldsymbol{y} = \boldsymbol{X} \boldsymbol{\beta} + \varepsilon & (1) \text{ régression non-contrainte} \end{cases}$$

La statistique de test est

$$F = \frac{\mathsf{SCR}(\beta_{\bar{\xi}}) - \mathsf{SCR}(\beta)}{\mathsf{SCR}(\beta)} \frac{n - p}{|\xi|} = \frac{n - p}{|\xi|} \frac{R^2 - R_0^2}{1 - R^2}$$

Si  $H_0: \beta = 0$  est vraie, et si  $\varepsilon \sim \mathcal{N}(0, \sigma^2)$ ,  $F \sim \mathcal{F}(n-p, |\xi|)$ . Et donc

• on rejette  $H_0$  si  $f > F_{n-p,|\xi|}^{-1}(1-\alpha)$ .

Sur nos données sur le prix des logements en Pologne

$$\begin{cases} y_i = \beta_0 & + \beta_2 x_{2,i} + \eta_i & (0) \\ y_i = \beta_0 + \beta_1 x_{1,i} + \beta_2 x_{2,i} + \beta_3 x_{3,i} + \varepsilon_i & (1) \end{cases}$$

```
1 > linearHypothesis(reg1,
    c("construction.year = 0", "no.rooms = 0"))
3 Linear hypothesis test
4
5 Hypothesis:
6 construction.year = 0
7 \text{ no. rooms} = 0
8
9 Model 1: restricted model
10 Model 2: m2.price ~ construction.year + surface + no.
     rooms
Res.Df RSS Df Sum of Sq F Pr(>F)
13 1 998 611258600
14 2 996 608730962 2 2527638 2.0678 0.127
```

Quand il y a beaucoup de variables, il est possible d'utiliser des méthodes de sélection de variables, les méthodes pas à pas, ou step-wise.

Les algorithmes les plus simples consistent à faire rentrer les variables une à une (méthode ascendante, forward), ou les à les faire sortir une à une (méthode descendante, backward).

## Sélection de variable pas à pas

Soit  $(\mathbf{X}, \mathbf{y}) = \{(\mathbf{x}_1, \mathbf{y}_1), \dots, (\mathbf{x}_n, \mathbf{y}_n)\}$  un échantillon.

- $\triangleright$   $\xi, \xi \subseteq \{1, \dots, p\}$  de cardinal  $|\xi|$ .
- $\xi_{+1}, \xi_{+1} \subseteq \{1, ..., p\}$  de cardinal  $|\xi| + 1$ .
- $\xi \subset \xi_{+1}$ , autrement dit  $\xi = \xi_{+1} \cup \{j\}, j \in \{1, \dots, p\}$ .

$$\begin{cases} \mathbf{y} = \mathbf{X}_{\xi_{+1}} \boldsymbol{\beta}_{\xi_{+1}} + \boldsymbol{\varepsilon}_{\xi_{+1}} & (\xi) \\ \mathbf{y} = \mathbf{X}_{\xi} \boldsymbol{\beta}_{\xi} + \boldsymbol{\varepsilon}_{\xi} & (\xi_{+1}) \end{cases}$$

On préfère  $(\xi)$  à  $(\xi_{+1})$  si  $R_2^2(\xi) > R_2^2(\xi_{+1})$ .

**Note** notion de parcimonie et rasoir d'Ockham.

# Omission d'une variable explicative I

Oublier une variable importante peut avoir des conséquences importantes

$$\mathbf{y}_i = \beta_0 + \mathbf{x}_1^{\mathsf{T}} \boldsymbol{\beta}_1 + \mathbf{x}_2^{\mathsf{T}} \boldsymbol{\beta}_2 + \varepsilon_i$$
: le vrai modèle

$$y_i = b_0 + \mathbf{x}_1^{\mathsf{T}} \mathbf{b}_1 + \eta_i$$
: le modèle que l'on considère

L'estimateur de  $b_1$  est

$$\hat{\boldsymbol{b}}_{1} = (\boldsymbol{X}_{1}^{\top} \boldsymbol{X}_{1})^{-1} \boldsymbol{X}_{1}^{\top} \boldsymbol{y} 
= (\boldsymbol{X}_{1}^{\top} \boldsymbol{X}_{1})^{-1} \boldsymbol{X}_{1}^{\top} [\boldsymbol{X}_{1} \boldsymbol{\beta}_{1} + \boldsymbol{X}_{2} \boldsymbol{\beta}_{2} + \varepsilon] 
= (\boldsymbol{X}_{1}^{\top} \boldsymbol{X}_{1})^{-1} \boldsymbol{X}_{1}^{\top} \boldsymbol{X}_{1} \boldsymbol{\beta}_{1} + (\boldsymbol{X}_{1}^{\top} \boldsymbol{X}_{1})^{-1} \boldsymbol{X}_{1}^{\top} \boldsymbol{X}_{2} \boldsymbol{\beta}_{2} + (\boldsymbol{X}_{1}^{\top} \boldsymbol{X}_{1})^{-1} \boldsymbol{X}_{1}^{\top} \varepsilon 
= \boldsymbol{\beta}_{1} + (\boldsymbol{X}_{1}^{\prime} \boldsymbol{X}_{1})^{-1} \boldsymbol{X}_{1}^{\top} \boldsymbol{X}_{2} \boldsymbol{\beta}_{2} + (\boldsymbol{X}_{1}^{\top} \boldsymbol{X}_{1})^{-1} \boldsymbol{X}_{1}^{\top} \varepsilon 
\xrightarrow{\boldsymbol{\beta}_{12}} + (\boldsymbol{X}_{1}^{\top} \boldsymbol{X}_{1})^{-1} \boldsymbol{X}_{1}^{\top} \boldsymbol{\Sigma}_{2} \boldsymbol{\beta}_{2} + (\boldsymbol{X}_{1}^{\top} \boldsymbol{X}_{1})^{-1} \boldsymbol{X}_{1}^{\top} \varepsilon$$

de tel sorte que  $\mathbb{E}[\hat{\boldsymbol{b}}_1] = \beta_1 + \beta_{12} \neq \beta_1$ , en général.

# Omission d'une variable explicative II

Comme le montrait Bickel, Hammel O'Connell (1975) (avec un modèle plus complexe car les variables ne sont pas ici continues)

- y est l'admission aux études graduées
- $\triangleright$   $x_1$  est le genre (homme ou femme)
- $\triangleright$   $x_2$  est le programme où l'étudiant(e) a postulé

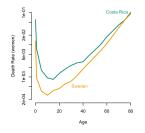
|       | Total            | Men                     | Women                 | Proportions |
|-------|------------------|-------------------------|-----------------------|-------------|
| Total | 5233/12763 ~ 41% | 3714/8442 ~ <b>44</b> % | 1512/4321 ~ 35%       | 66%-34%     |
| Top 6 | 1745/4526 ~ 39%  | 1198/2691 ~ <b>45</b> % | 557/1835 ~ 30%        | 59%-41%     |
| Α     | 597/933 ~ 64%    | 512/825 ~ 62%           | 89/108 ~ <b>82</b> %  | 88%-12%     |
| В     | 369/585 ~ 63%    | 353/560 ~ 63%           | 17/ 25 ~ <b>68</b> %  | 96%- 4%     |
| C     | 321/918 ~ 35%    | 120/325 ~ <b>37</b> %   | 202/593 ~ 34%         | 35%-65%     |
| D     | 269/792 ~ 34%    | 138/417 ~ 33%           | 131/375 ~ <b>35</b> % | 53%-47%     |
| E     | 146/584 ~ 25%    | 53/191 ~ <b>28</b> %    | 94/393 ~ 24%          | 33%-67%     |
| F     | 43/714 ~ 6%      | 22/373 ~ 6%             | 24/341 ~ <b>7</b> %   | 52%-48%     |

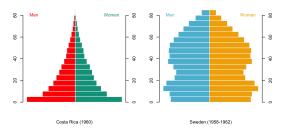
# Omission d'une variable explicative III

- y est la durée de vie résiduelle (en années)
- $\triangleright$   $x_1$  est le pays (Costa Rica ou Suède)
- $\triangleright$   $x_2$  l'âge de la personne

$$\mathbb{P}[Y \le 1 | X = \text{Costa Rica}] < \mathbb{P}[Y \le 1 | X = \text{Suède}]$$

$$\mathbb{P}[Y \le 1 | \boldsymbol{X} = (\mathsf{Costa} \ \mathsf{Rica}, x)] > \mathbb{P}[Y \le 1 | \boldsymbol{X} = (\mathsf{Su\`{e}de}, x)], \ \forall x$$





## Confidence et prédiction

#### Intervalle de prédiction

Soit  $(X, y) = \{(x_1, y_1), \dots, (x_n, y_n)\}$  un échantillon. Si le plan de régression est  $y = \mathbf{x}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{\beta}$ . On dispose d'une nouvelle observation  $x_{n+1}$ . L'intervalle de confiance de la valeur moyenne prédite est:

$$\left[\boldsymbol{x}_{n+1}^{\top}\hat{\boldsymbol{\beta}} \pm t_{1-\alpha/2,n-\rho} s \sqrt{\boldsymbol{x}_{n+1}^{\top} (\boldsymbol{X}^{\top} \boldsymbol{X})^{-1} \boldsymbol{x}_{n+1}^{\top}}\right]$$

L'intervalle de confiance pour une valeur particulière est:

$$\left[ \boldsymbol{x}_{n+1}^{\top} \hat{\boldsymbol{\beta}} \pm t_{1-\alpha/2,n-p} s \sqrt{1 + \boldsymbol{x}_{n+1}^{\top} (\boldsymbol{X}^{\top} \boldsymbol{X})^{-1} \boldsymbol{x}_{n+1}^{\top}} \right]$$



## Confidence et prédiction

$$\left[\mathbf{x}_{n+1}^{\top}\hat{\boldsymbol{\beta}} \pm t_{1-\alpha/2,n-\rho}s\sqrt{1+\mathbf{x}_{n+1}^{\top}(\mathbf{X}^{\top}\mathbf{X})^{-1}\mathbf{x}^{\top}n+1}\right]$$

```
predict(reg, newdata = data.frame(construction.year
     =1992, surface=80, no.rooms=3), interval = "
     confidence")
        fit lwr upr
3 1 3544,494 3472,005 3616,983
4 > x=c(1,1992,80,3)
5 > t(x)%*%reg$coefficients
 [,1]
6
7 [1,] 3544.494
8 > residus = reg$residuals
t(x) *%reg$coefficients+qt(c(.025,.975),n-4)*sqrt(
     sum(residus^2)/(n-4))*sqrt(t(x)%*%solve(t(X)%*%X)
     %*%x)
10 [1] 3472.005 3616.983
```

## Confidence et prédiction

$$\left[\mathbf{x}_{n+1}^{\top}\hat{\boldsymbol{\beta}} \pm t_{1-\alpha/2,n-\rho} s \sqrt{1+\mathbf{x}_{n+1}^{\top}(\mathbf{X}^{\top}\mathbf{X})^{-1}\mathbf{x}^{\top}n+1}\right]$$

```
> predict(reg, newdata = data.frame(construction.year
     =1992, surface=80, no.rooms=3), interval = "
     prediction")
        fit lwr upr
3 1 3544,494 2008,663 5080,326
4 > x=c(1,1992,80,3)
5 > t(x)%*%reg$coefficients
 [,1]
6
7 [1,] 3544.494
8 > residus = reg$residuals
t(x) *%reg$coefficients+qt(c(.025,.975),n-4)*sqrt(
     sum(residus^2)/(n-4))*sqrt(1+t(x)%*%solve(t(X)%*%X)
     ) % * % x )
10 [1] 2008.663 5080.326
```

### Sélection de variables

```
1 > library(olsrr)
> model = lm(mpg ~ disp + hp + wt + qsec, data =
     mtcars)
3 > ols_step_all_possible(model)
4
 Index N
              Predictors R-Square Adj. R-Square
                     wt 0.7528328 0.7445939
    1 1
6
   2 1
                   disp 0.7183433 0.7089548
7
     3 1
                     hp 0.6024373 0.5891853
   4 1
                   qsec 0.1752963 0.1478062
9
     5 2
                  hp wt 0.8267855 0.8148396
10
   6 2
                wt qsec 0.8264161 0.8144448
11
   7 2
                disp wt 0.7809306 0.7658223
12
   8 2
                disp hp 0.7482402 0.7308774
13
              disp qsec 0.7215598 0.7023571
    9 2
14
    10 2
                hp qsec 0.6368769 0.6118339
15
    11 3
             hp wt qsec 0.8347678 0.8170643
16
              disp hp wt 0.8268361 0.8082829
    12 3
17
            disp wt qsec 0.8264170 0.8078189
    13 3
18
            disp hp qsec 0.7541953 0.7278591
    14 3
19
    15 4 disp hp wt qsec 0.8351443 0.8107212
20
```

#### Sélection de variables

```
1 > model = lm(y ~ ., data = surgical)
 > ols_step_forward_p(model)
3
               Selection Summary
4
         Variable
6
                                Adj.
  Step
          Entered R-Square R-Square RMSE
      liver_test 0.4545 0.4440 296.2992
9
     alc_heavy 0.5667 0.5498 266.6484
10
    3
      enzyme_test 0.6590 0.6385 238.9145
    4
      pindex
                   0.7501 0.7297 206.5835
12
    5
                   0.7809
                           0.7581 195.4544
13
        bcs
```