Estrutura de Linguagens

https://github.com/fsantanna-uerj/EDL/

Francisco Sant'Anna

francisco@ime.uerj.br



 Associa ou vincula um nome ou identificador a uma entidade no programa

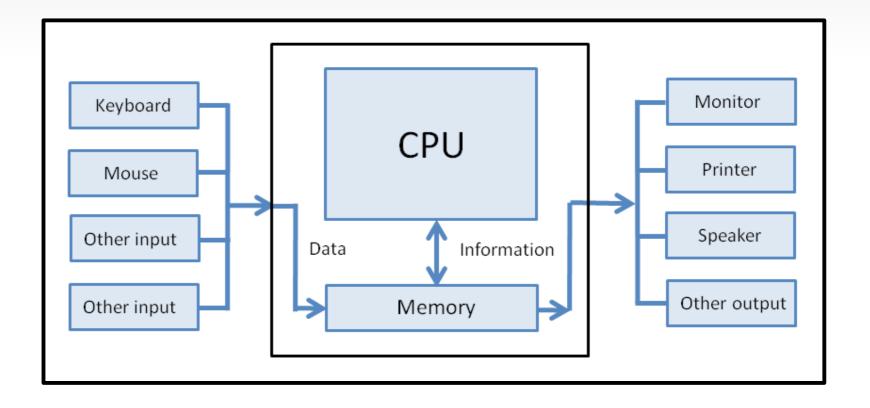
- Associa ou vincula um nome ou identificador a uma entidade no programa
 - int a = 1

- Associa ou vincula um nome ou identificador a uma entidade no programa
 - int a = 1
 - print(a)

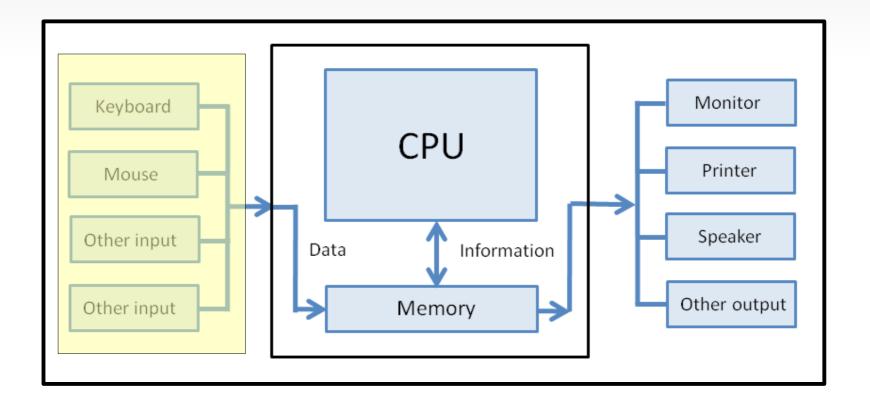
- Associa ou vincula um nome ou identificador a uma entidade no programa
 - int a = 1
 - print(a)
- Presente em todas as linguagens de alto nível

```
frase = input()
print("----")
for i in range(1,5):
    print(i, frase)
```

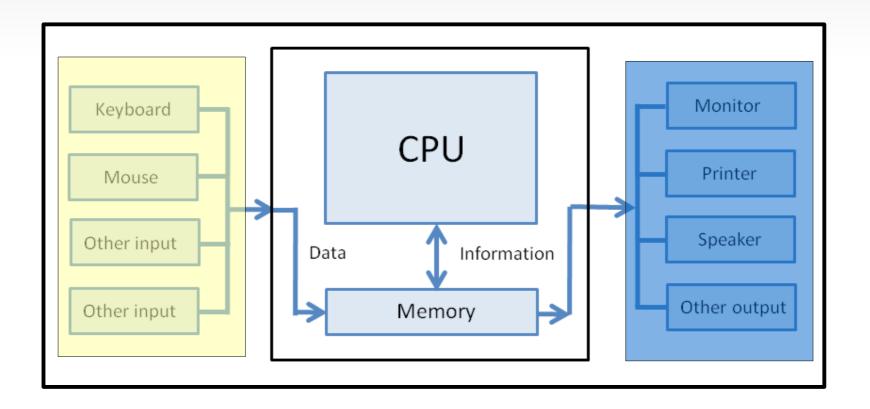
```
frase = input()
print("----")
for i in range(1,5):
    print(i, frase)
```



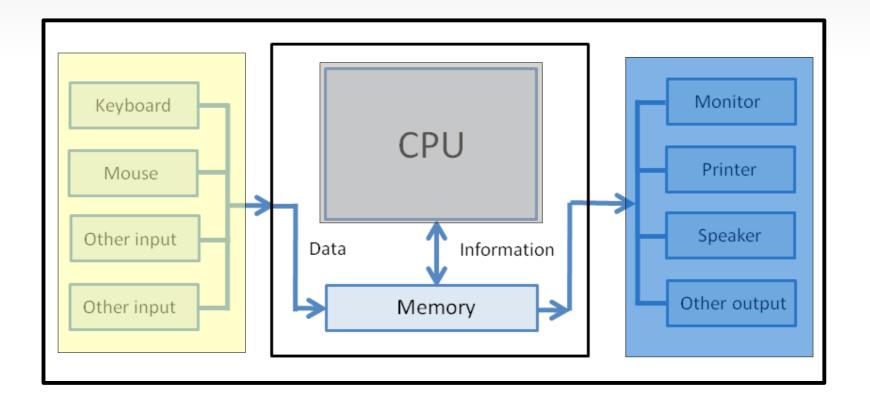
```
frase = input()
print("----")
for i in range(1,5):
    print(i, frase)
```



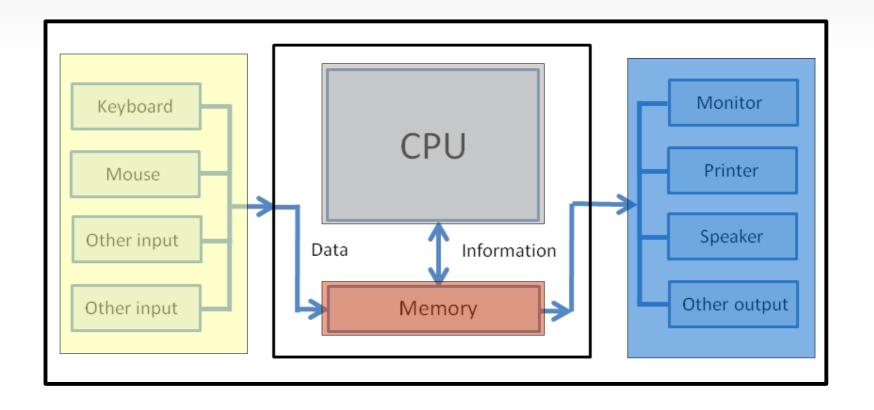
```
frase = input()
print("----")
for i in range(1,5):
    print(i, frase)
```



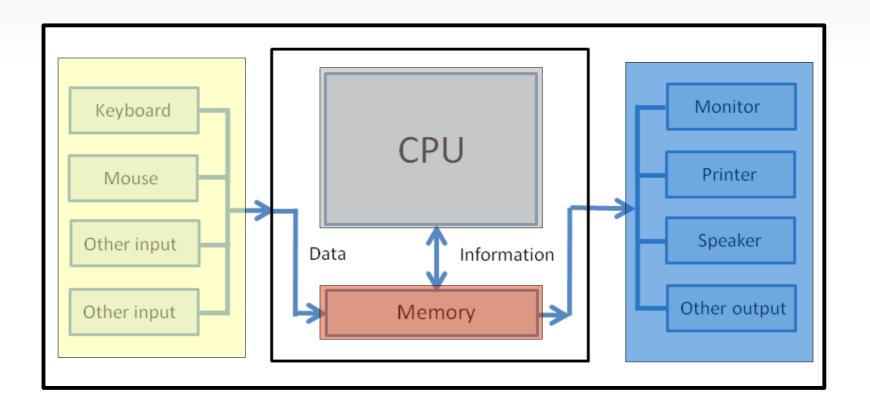
```
frase = input()
print("----")
for i in range(1,5):
    print(i, frase)
```



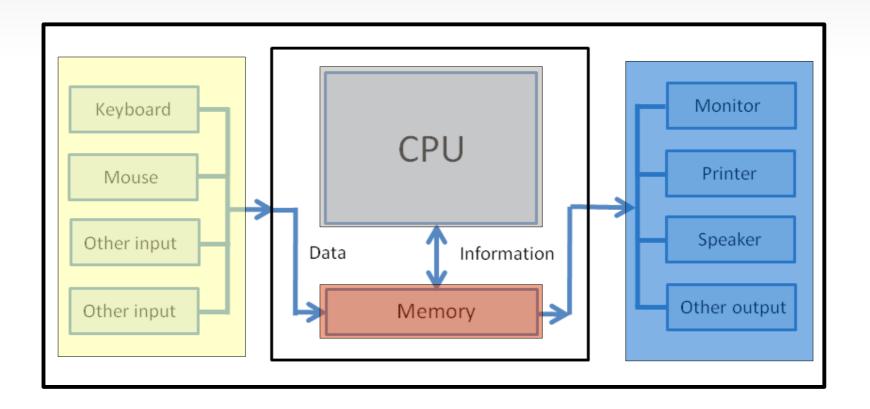
```
frase = input()
print("----")
for i in range(1,5):
    print(i, frase)
```



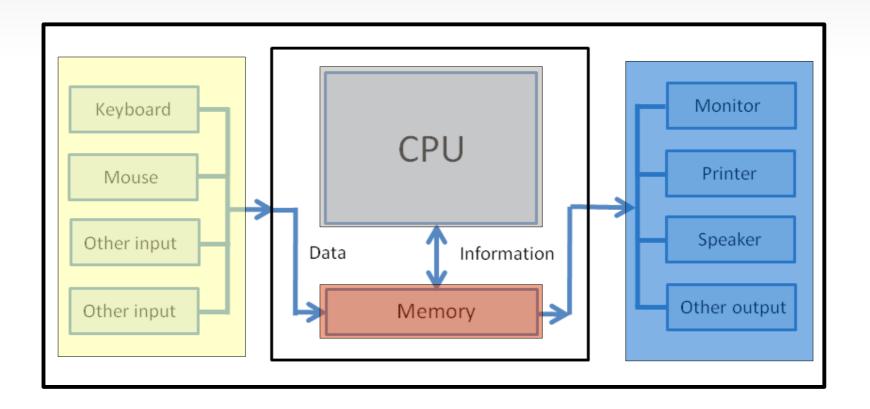
```
frase = input()
print("----")
for i in range(1,5):
    print(i, frase)
```



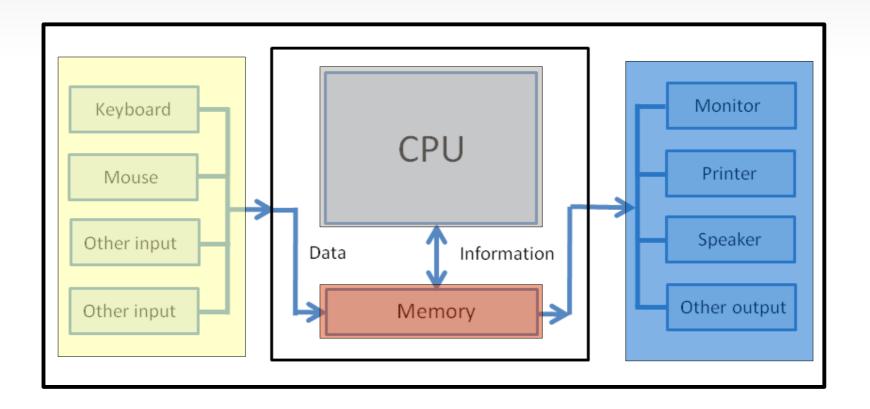
```
frase = input()
print("----")
for i in range(1,5):
    print(i, frase)
```



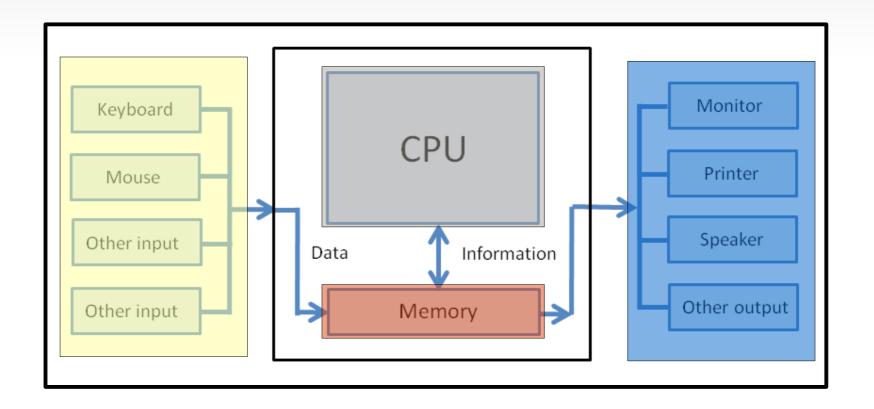
```
frase = input()
print("----")
for i in range(1,5):
    print(i, frase)
```



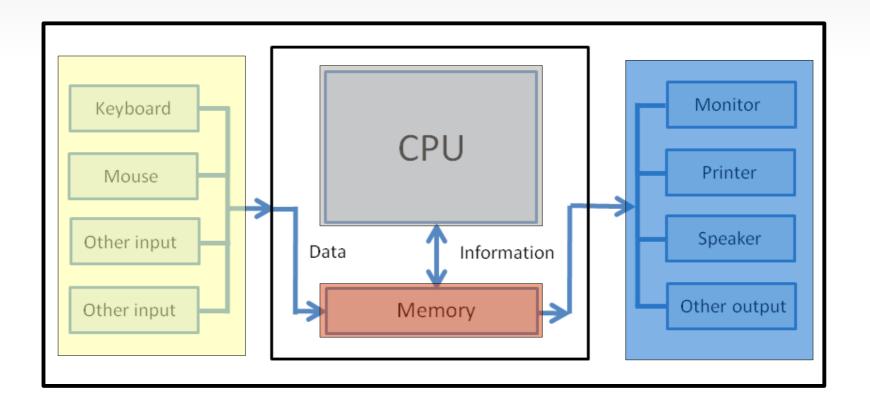
```
frase = input()
print("----")
for i in range(1,5):
    print(i, frase)
```



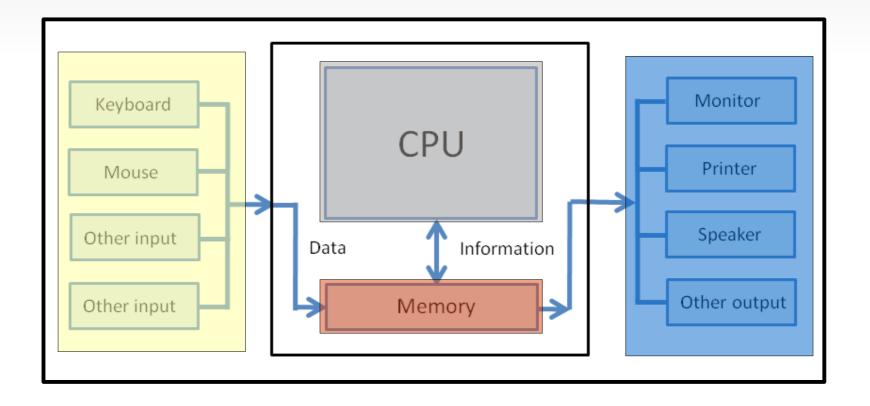
```
frase = input()
print("----")
for i in range(1,5):
    print(i, frase)
```



```
frase = input()
print("----")
for i in range(1,5):
    print(i, frase)
```

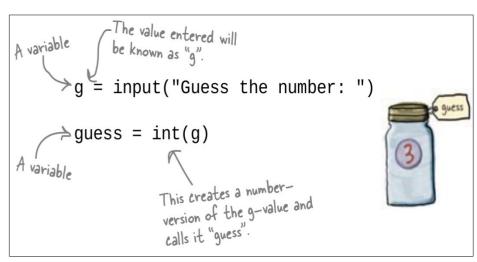


```
frase = input()
print("---")
for i in range(1,5):
    print(i, frase)
```



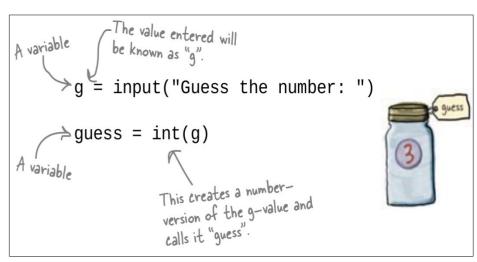
 Uma "etiqueta" (ou nome) que representa uma região de memória

 Uma "etiqueta" (ou nome) que representa uma região de memória



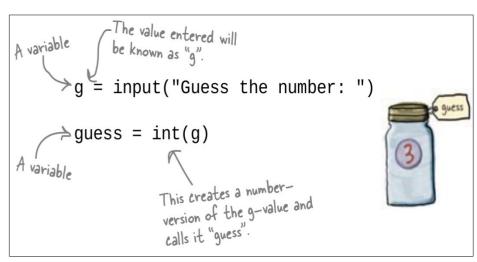
Créditos: "Head First Programming"

- Uma "etiqueta" (ou nome) que representa uma região de memória
- Uma abstração da memória do computador



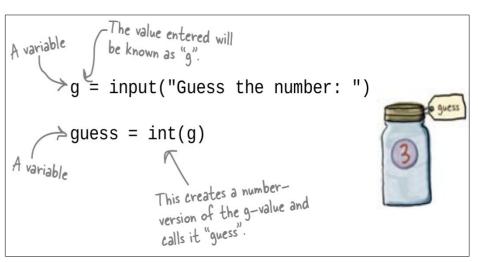
Créditos: "Head First Programming"

- Uma "etiqueta" (ou nome) que representa uma região de memória
- Uma abstração da memória do computador
 - endereço



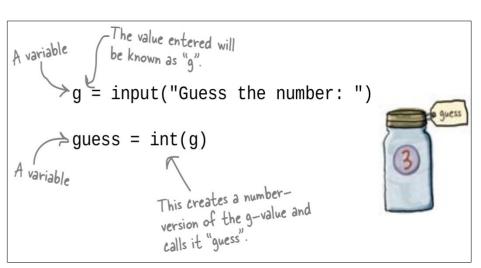
Créditos: "Head First Programming"

- Uma "etiqueta" (ou nome) que representa uma região de memória
- Uma abstração da memória do computador
 - endereço
 - valor



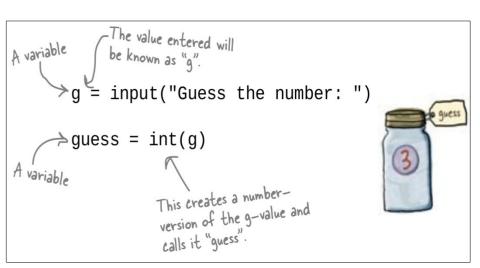
Créditos: "Head First Programming"

- Uma "etiqueta" (ou nome) que representa uma região de memória
- Uma abstração da memória do computador
 - endereço
 - valor
 - tipo



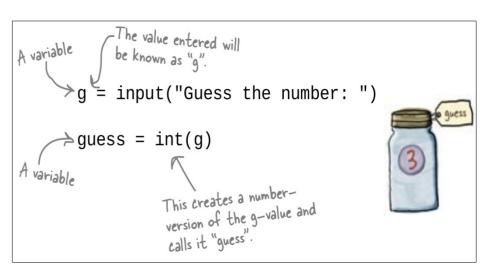
Créditos: "Head First Programming"

- Uma "etiqueta" (ou nome) que representa uma região de memória
- Uma abstração da memória do computador
 - endereço
 - valor
 - tipo
 - escopo



Créditos: "Head First Programming"

- Uma "etiqueta" (ou nome) que representa uma região de memória
- Uma abstração da memória do computador
 - endereço
 - valor
 - tipo
 - escopo
 - tempo de vida



Créditos: "Head First Programming"

- string de caracteres
 - i, minha_variavel

- string de caracteres
 - i, minha_variavel
 - 10i, \$i, variável, if

- string de caracteres
 - i, minha_variavel
 - 10i, \$i, variável, if
- Palavras reservadas?

- string de caracteres
 - i, minha_variavel
 - 10i, \$i, variável, if
- Palavras reservadas?
- "Case sensitive"?

- string de caracteres
 - i, minha_variavel
 - 10i, \$i, variável, if
- Palavras reservadas?
- "Case sensitive"?
- Caracteres especiais?

- string de caracteres
 - i, minha_variavel
 - 10i, \$i, variável, if
- Palavras reservadas?
- "Case sensitive"?
- Caracteres especiais?

print("Olá \$nome")

- string de caracteres
 - i, minha_variavel
 - 10i, \$i, variável, if
- Palavras reservadas?
- "Case sensitive"?
- Caracteres especiais?

print("Olá \$nome")

Names in most programming languages have the same form: a letter followed by a string consisting of letters, digits, and underscore characters (_).

Variáveis - Sintaxe

Instance variable: self vs @



Here is some code:

120





43

```
class Person
  def initialize(age)
    @age = age
  end

def age
    @age
  end

def age_difference_with(other_person)
    (self.age - other_person.age).abs
  end

protected :age
end
```

What I want to know is the difference between using @age and self.age in age_difference_with method.

Sintaxe - Forma

```
@numeros = (0,1,2);
$numeros = @numeros;
print "$numeros: @numeros\n";
```

Sintaxe - Forma

```
@numeros = (0,1,2);
$numeros = @numeros;
print "$numeros: @numeros\n";
```

```
$ perl numeros.pl
3: 0 1 2
$
```

- 1. Sobre identificadores em LISP (e/ou derivados)...
 - quais caracteres podem ser usados?
 - por quê não são permitidos em outras linguagens?
 - que usos incomuns e interessantes você encontrou?

- 1. Sobre identificadores em LISP (e/ou derivados)...
 - quais caracteres podem ser usados?
 - por quê não são permitidos em outras linguagens?
 - que usos incomuns e interessantes você encontrou?
- 2. Sobre átomos ou símbolos em LISP, Erlang e Ruby...
 - o que são?
 - para que servem?
 - que usos interessantes você encontrou?

- 1. Sobre identificadores em LISP (e/ou derivados)...
 - quais caracteres podem ser usados?
 - por quê não são permitidos em outras linguagens?
 - que usos incomuns e interessantes você encontrou?
- 2. Sobre átomos ou símbolos em LISP, Erlang e Ruby...
 - o que são?
 - para que servem?
 - que usos interessantes você encontrou?
- 3. Sobre os prefixos em variáveis Perl...
 - quais são e o que representam?
 - quais são as regras de conversão existentes?

Amarração de Nomes

(continuação...)

Estrutura de Linguagens

https://github.com/fsantanna-uerj/EDL/

Francisco Sant'Anna

francisco@ime.uerj.br



Associação entre "nome" e "entidade"

- Associação entre "nome" e "entidade"
 - variáveis → memória (endereço, tipo, valor)

- Associação entre "nome" e "entidade"
 - variáveis → memória (endereço, tipo, valor)
 - funções e operadores → trecho de código
 - print → exibe texto na tela
 - + → soma números

- Associação entre "nome" e "entidade"
 - variáveis → memória (endereço, tipo, valor)
 - funções e operadores → trecho de código
 - print → exibe texto na tela
 - + → soma números
 - comandos → semântica da linguagem
 - if → testa uma condição e executa um ou outro caminho
 - while → repete comandos até uma condição falhar

Associação entre "nome" e "entidade"

- Associação entre "nome" e "entidade"
 - tempo de amarração (binding time)

- Associação entre "nome" e "entidade"
 - tempo de amarração (binding time)
 - language design time (especificação)
 - language implementation time (implementação)
 - preprocess time (pré-processamento)
 - compile time (compilação)
 - link time (ligação)
 - load time (carregamento)
 - run time (exeução)

- Associação entre "nome" e "entidade"
 - tempo de amarração (binding time)
 - language design time (especificação)
 - language implementation time (implementação)
 - preprocess time (pré-processamento)
 - compile time (compilação)
 - link time (ligação)
 - load time (carregamento)
 - run time (exeução)

- Associação entre "nome" e "entidade"
 - tempo de amarração (binding time)
 - language design time (especificação)
 - language implementation time (implementação)
 - preprocess time (pré-processamento)
 - compile time (compilação)
 - link time (ligação)
 - load time (carregamento)
 - run time (exeução)

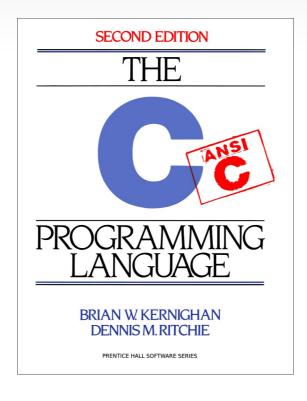
- language design time
 - especificação da linguagem

- language design time
 - especificação da linguagem

if char printf

- language design time
 - especificação da linguagem

if char printf



- language design time
- language implementation time

- language design time
- language implementation time













- language design time
- language implementation time













- language design time
- language implementation time

- language design time
- language implementation time
- preprocess time

- language design time
- language implementation time
- preprocess time

```
#include ...
#define PI 3.14
#ifdef ...
#endif
```

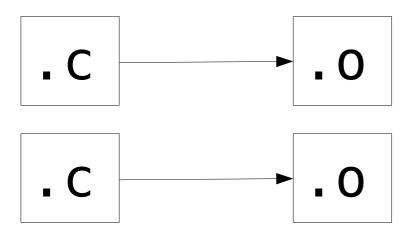
- language design time
- language implementation time
- preprocess time

```
#include ...
#define PI 3.14
#ifdef ...
#endif
```

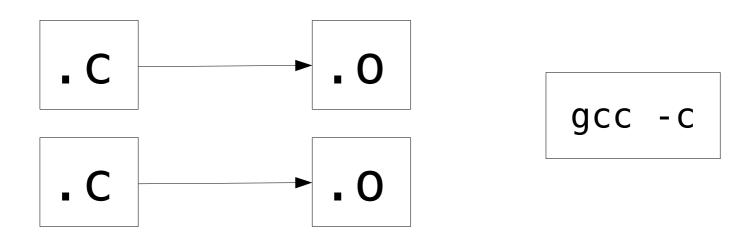
gcc -E

- language design time
- language implementation time
- preprocess time
- compile time

- language design time
- language implementation time
- preprocess time
- compile time



- language design time
- language implementation time
- preprocess time
- compile time



- language design time
- language implementation time
- preprocess time
- compile time
- link time

- language design time
- language implementation time
- preprocess time
- compile time
- link time

\$ gcc -lpthread ...

- language design time
- language implementation time
- preprocess time
- compile time
- link time

\$ gcc -lpthread ...

- language design time
- language implementation time
- preprocess time
- compile time
- link time
- load time
- run time

- language design time
- language implementation time
- preprocess time
- compile time
- link time
- load time
- run time

Amarração (Binding)

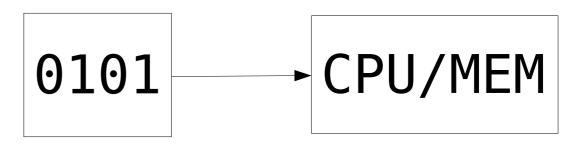
- language design time
- language implementation time
- preprocess time
- compile time
- link time
- load time
- run time

```
$ ./prog.exe
```

Amarração (Binding)

- language design time
- language implementation time
- preprocess time
- compile time
- link time
- load time
- run time

\$./prog.exe



```
#include <stdio.h>
#include <math.h>
#define PI 3.14
static int v = 10;
int f (void);
int main (void) {
    uint8_t x = sin(PI) + v + f();
    return x;
}
```

```
#include <stdio.h>
#include <math.h>
#define PI 3.14
static int v = 10;
int f (void);
int main (void) {
    uint8_t x = sin(PI) + v + f();
    return x;
}
```

Valor de **PI**

```
#include <stdio.h>
#include <math.h>
#define PI 3.14
static int v = 10;
int f (void);
int main (void) {
    uint8_t x = sin(PI) + v + f();
    return x;
}
```

- Valor de PI
- Endereço de v

```
#include <stdio.h>
#include <math.h>
#define PI 3.14
static int v = 10;
int f (void);
int main (void) {
    uint8_t x = sin(PI) + v + f();
    return x;
}
```

- Valor de PI
- Endereço de v
- Tamanho de int

```
#include <stdio.h>
#include <math.h>
#define PI 3.14
static int v = 10;
int f (void);
int main (void) {
    uint8_t x = sin(PI) + v + f();
    return x;
}
```

- Valor de PI
- Endereço de v
- Tamanho de int
- Implementação de f

```
#include <stdio.h>
#include <math.h>
#define PI 3.14
static int v = 10;
int f (void);
int main (void) {
    uint8_t x = sin(PI) + v + f();
    return x;
}
```

- Valor de PI
- Endereço de v
- Tamanho de int
- Implementação de f
- Tipo de retorno de f

```
#include <stdio.h>
#include <math.h>
#define PI 3.14
static int v = 10;
int f (void);
int main (void) {
    uint8_t x = sin(PI) + v + f();
    return x;
}
```

- Valor de PI
- Endereço de v
- Tamanho de int
- Implementação de f
- Tipo de retorno de f

Tamanho de uint8_t

```
#include <stdio.h>
#include <math.h>
#define PI 3.14
static int v = 10;
int f (void);
int main (void) {
    uint8_t x = sin(PI) + v + f();
    return x;
}
```

- Valor de PI
- Endereço de v
- Tamanho de int
- Implementação de f
- Tipo de retorno de f

- Tamanho de uint8_t
- Endereço de x

```
#include <stdio.h>
#include <math.h>
#define PI 3.14
static int v = 10;
int f (void);
int main (void) {
    uint8_t x = sin(PI) + v + f();
    return x;
}
```

- Valor de PI
- Endereço de v
- Tamanho de int
- Implementação de f
- Tipo de retorno de f

- Tamanho de uint8_t
- Endereço de x
- Semântica de "+"

```
#include <stdio.h>
#include <math.h>
#define PI 3.14
static int v = 10;
int f (void);
int main (void) {
    uint8_t x = sin(PI) + v + f();
    return x;
}
```

- Valor de PI
- Endereço de v
- Tamanho de int
- Implementação de f
- Tipo de retorno de f

- Tamanho de uint8_t
- Endereço de x
- Semântica de "+"
- Implementação de sin

```
#include <stdio.h>
#include <math.h>
#define PI 3.14
static int v = 10;
int f (void);
int main (void) {
    uint8_t x = sin(PI) + v + f();
    return x;
}
```

Valor de PI

pré-processamento

Tamanho de uint8_t

Endereço de v

Endereço de x

Tamanho de int

Semântica de "+"

Implementação de f

Implementação de sin

Tipo de retorno de f

```
#include <stdio.h>
#include <math.h>
#define PI 3.14
static int v = 10;
int f (void);
int main (void) {
    uint8_t x = sin(PI) + v + f();
    return x;
}
```

Valor de PI

pré-processamento

Tamanho de uint8_t

Endereço de v

carregamento

Endereço de x

Tamanho de int

Semântica de "+"

Implementação de f

Implementação de sin

Tipo de retorno de f

```
#include <stdio.h>
#include <math.h>
#define PI 3.14
static int v = 10;
int f (void);
int main (void) {
    uint8_t x = sin(PI) + v + f();
    return x;
}
```

- Valor de **PI**
- Endereço de v
- Tamanho de int
- Implementação de f

- pré-processamento
 - carregamento
 - implementação

- Tamanho de uint8_t
- Endereço de x
- Semântica de "+"
- Implementação de sin

Tipo de retorno de f

```
#include <stdio.h>
#include <math.h>
#define PI 3.14
static int v = 10;
int f (void);
int main (void) {
    uint8_t x = sin(PI) + v + f();
    return x;
}
```

- Valor de **PI**
- Endereço de v
- Tamanho de int
- Implementação de f
- Tipo de retorno de f

- pré-processamento
 - carregamento

implementação

ligação

- Tamanho de uint8_t
- Endereço de **x**
- Semântica de "+"
- Implementação de sin

```
#include <stdio.h>
#include <math.h>
#define PI 3.14
static int \vee = 10;
int f (void);
int main (void) {
    uint8 t x = sin(PI) + v + f();
    return x;
}
```

- Valor de **PI**
- Endereço de v
- Tamanho de int
- Implementação de f
- Tipo de retorno de **f**

pré-processamento

carregamento

implementação

- ligação
- compilação

Tamanho de uint8_t

Endereço de x

- Semântica de "+"
- Implementação de sin

```
#include <stdio.h>
#include <math.h>
#define PI 3.14
static int \vee = 10;
int f (void);
int main (void) {
    uint8 t x = sin(PI) + v + f();
    return x;
}
```

- Valor de **PI**
- Endereço de v
- Tamanho de int
- Implementação de f
- Tipo de retorno de **f**

pré-processamento

carregamento

implementação

- ligação
- compilação

Tamanho de uint8_t

Endereço de x

- Semântica de "+"
- Implementação de sin

design

```
#include <stdio.h>
#include <math.h>
#define PI 3.14
static int v = 10;
int f (void);
int main (void) {
    uint8_t x = sin(PI) + v + f();
    return x;
}
```

- Valor de PI
- Endereço de **v**
- Tamanho de int
- Implementação de f
- Tipo de retorno de f

pré-processamento

те-ргосеззашентс

carregamento

implementação

ligação

compilação

Tamanho de uint8_t

Endereço de x

Semântica de "+"

Implementação de sin

design

execução

```
#include <stdio.h>
#include <math.h>
#define PI 3.14
static int \vee = 10;
int f (void);
int main (void) {
    uint8 t x = sin(PI) + v + f();
    return x;
}
```

- Valor de **PI**
- Endereço de v
- Tamanho de int
- Implementação de f
- Tipo de retorno de **f**

pré-processamento

carregamento

implementação

ligação

compilação

Endereço de x

Semântica de "+"

Implementação de sin

Tamanho de uint8_t

design

execução

compilação

```
#include <stdio.h>
#include <math.h>
#define PI 3.14
static int v = 10;
int f (void);
int main (void) {
    uint8_t x = sin(PI) + v + f();
    return x;
}
```

- Valor de **PI**
- Endereço de v
- Tamanho de int
- Implementação de f
- Tipo de retorno de f

pré-processamento

carregamento

implementação

ligação

compilação

Tamanho de uint8_t

Endereço de x

Semântica de "+"

Implementação de sin

design

execução

compilação

ligação

Binding - Estático vs Dinâmico

Binding - Estático vs Dinâmico

Estático

- binding ocorre antes da execução (e não é mais alterado)
- (design, implementação, pré-processamento, compilação, ligação)

Binding - Estático vs Dinâmico

Estático

- binding ocorre antes da execução (e não é mais alterado)
- (design, implementação, pré-processamento, compilação, ligação)

Dinâmico

- binding ocorre durante a execução
- (carregamento, execução)

Lua: Binding Times

- language design time
- language implementation time
- preprocess time
- compile time
- link time
- load time
- run time

Lua: Binding Times

- language design time
- language implementation time
- preprocess time
- compile time?
- link time
- load time
- run time

Exercícios

- 1. Escolha um programa escrito em uma linguagem estática.
 - dê dois exemplos de *nome/entidade* para cada tempo de amarração
- 2. Escolha um programa escrito em uma linguagem dinâmica.
 - dê dois exemplos de *nome/entidade* para cada tempo de amarração

Amarração de Nomes

(continuação...)

Estrutura de Linguagens

https://github.com/fsantanna-uerj/EDL/

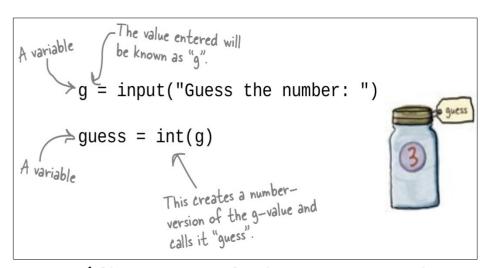
Francisco Sant'Anna

francisco@ime.uerj.br



Variáveis

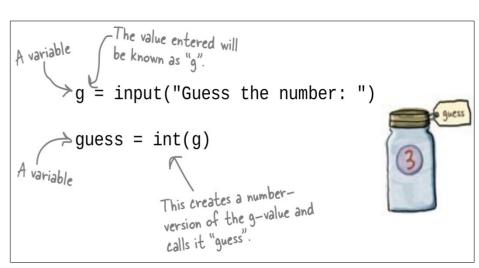
- Uma "etiqueta" (ou nome) que representa uma região de memória
- Uma abstração da memória do computador



Créditos: "Head First Programming"

Variáveis

- Uma "etiqueta" (ou nome) que representa uma região de memória
- Uma abstração da memória do computador
 - endereço
 - valor
 - tipo
 - escopo
 - tempo de vida



Créditos: "Head First Programming"

- Escopo
 - trecho de visibilidade da variável no código

- Escopo
 - trecho de visibilidade da variável no código

```
{
    int a;
    ...
}
```

- Escopo
 - trecho de visibilidade da variável no código

- Tempo de vida
 - período entre alocação e desalocação da variável

```
{
    int a;
}
```

- Escopo
 - trecho de visibilidade da variável no código
- Tempo de vida
 - período entre alocação e desalocação da variável

Escopo = Tempo de vida ?

```
{
    int a;
    ...
}
```

Tempo de Vida vs Escopo

```
#include <stdio.h>
int f (void) {
    static int v = 0;
    v = !v;
    return v;
int main (void) {
    printf("f = %d\n", f());
    return 0;
```

Tempo de Vida vs Escopo

```
#include <stdio.h>
int f (void) {
    int v = 0;
    v = !v;
    return v;
int main (void) {
    printf("f = %d\n", f());
    return 0;
```

Estático

- Estático
 - globais

- Estático
 - globais
 - locais estáticas
- Dinâmico

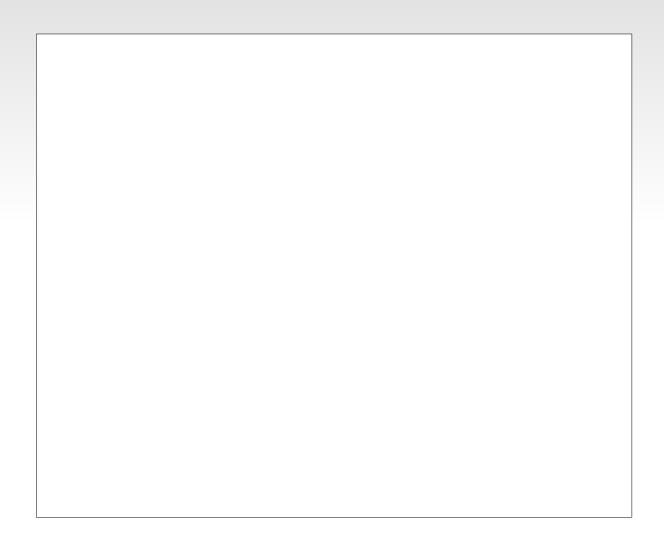
- Estático
 - globais
 - locais estáticas
- Dinâmico
 - locais na pilha

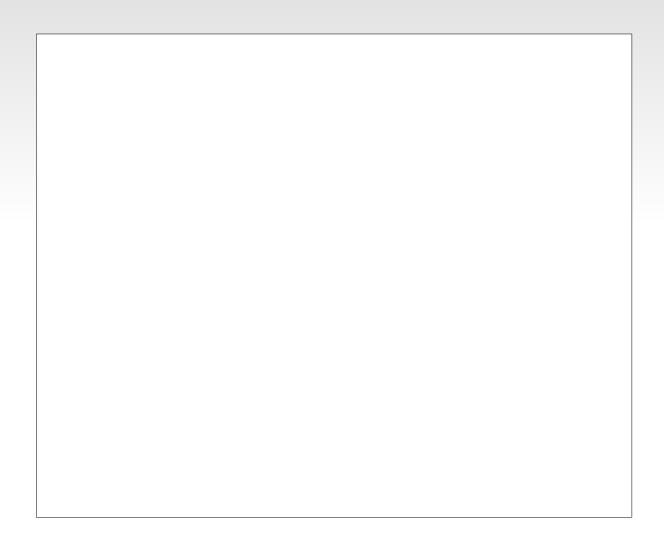
- Estático
 - globais
 - locais estáticas
- Dinâmico
 - locais na pilha
 - heap

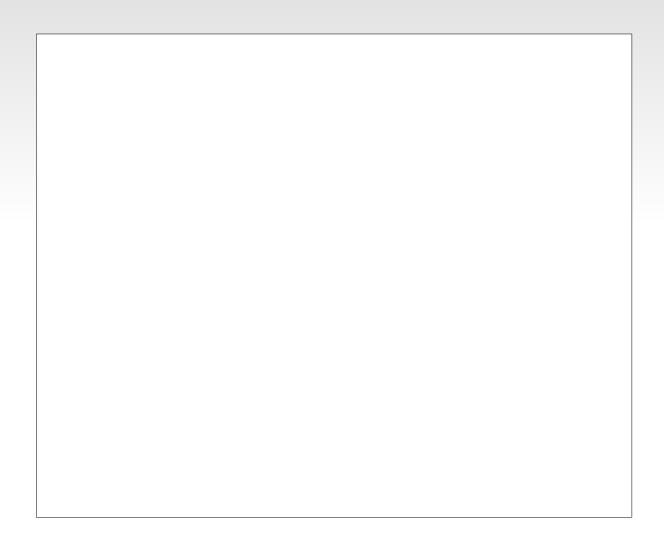
- Estático
 - globais
 - locais estáticas
- Dinâmico
 - locais na pilha
 - heap
 - explícito (e.g., malloc/free)
 - implícito (e.g., *newlcoletor*, construtores primitivos)

- Estático
 - globais
 - locais estáticas
- Dinâmico
 - locais na pilha
 - heap
 - explícito (e.g., malloc/free)
 - implícito (e.g., *newlcoletor*, construtores primitivos)

$$l = [1,2,3]$$







```
int fat (int n) {
   if (n == 0) {
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
int vec[4];
void main (void) {
   for (int i=0; i<4; i++) {</pre>
       vec[i] = fat(i);
   }
}
```

```
int fat (int n) {
   if (n == 0) {
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
int vec[4];
void main (void) {
   for (int i=0; i<4; i++) {</pre>
       vec[i] = fat(i);
   }
}
```

```
int fat (int n) {
   if (n == 0) {
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
int vec[4];
void main (void) {
   for (int i=0; i<4; i++) {</pre>
       vec[i] = fat(i);
   }
}
```

0xFFFF...

```
int fat (int n) {
   if (n == 0) {
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
int vec[4];
void main (void) {
   for (int i=0; i<4; i++) {</pre>
       vec[i] = fat(i);
}
```

0xffff...

0x0000...

```
int fat (int n) {
   if (n == 0) {
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
int vec[4];
void main (void) {
   for (int i=0; i<4; i++) {</pre>
       vec[i] = fat(i);
}
```

0xFFFF...

```
int fat (int n) {
   if (n == 0) {
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
int vec[4];
void main (void) {
   for (int i=0; i<4; i++) {</pre>
       vec[i] = fat(i);
}
```

(pilha)

0xFFFF...

```
int fat (int n) {
   if (n == 0) {
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
int vec[4];
void main (void) {
   for (int i=0; i<4; i++) {</pre>
       vec[i] = fat(i);
}
```

(pilha)

0xFFFF...

```
int fat (int n) {
   if (n == 0) {
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
int vec[4];
void main (void) {
   for (int i=0; i<4; i++) {</pre>
       vec[i] = fat(i);
}
```

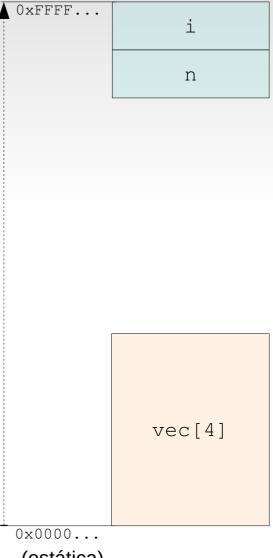
```
int fat (int n) {
   if (n == 0) {
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
int vec[4];
void main (void) {
   for (int | i=0; i<4; i++) {
       vec[i] = fat(i);
}
```

```
int fat (int n) {
   if (n == 0) {
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
int vec[4];
void main (void) {
   for (int | i=0; i<4; i++) {
       vec[i] = fat(i);
}
```

```
int fat (int n) {
   if (n == 0)
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
int vec[4];
void main (void) {
   for (int | i=0; i<4; i++) {
       vec[i] = fat(i);
}
```

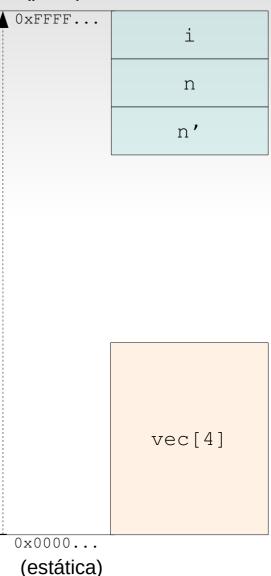
```
int fat (int n) {
   if (n == 0)
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
int vec[4];
void main (void) {
   for (int | i=0; i<4; i++) {
       vec[i] = fat(i);
}
```

(pilha)



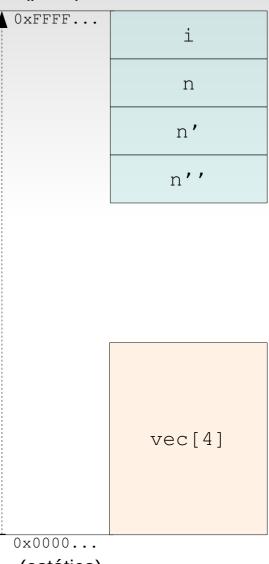
```
int fat (int n) {
   if (n == 0)
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
int vec[4];
void main (void) {
   for (int | i=0; i<4; i++) {
       vec[i] = fat(i);
}
```

(pilha)



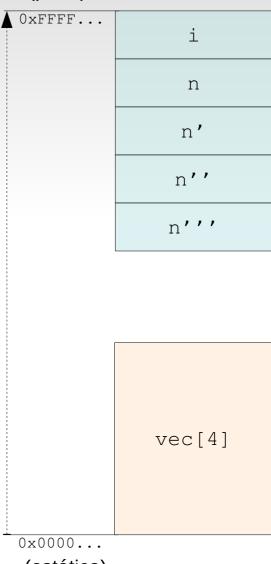
```
int fat (int n) {
   if (n == 0)
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
int vec[4];
void main (void) {
   for (int | i=0; i<4; i++) {
       vec[i] = fat(i);
}
```

(pilha)



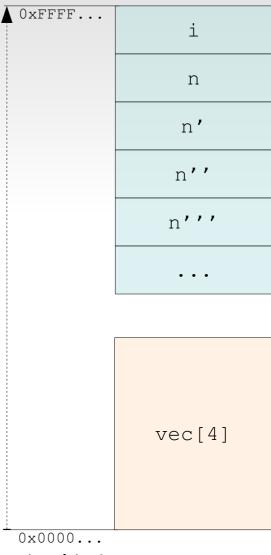
```
int fat (int n) {
   if (n == 0)
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
int vec[4];
void main (void) {
   for (int | i=0; i<4; i++) {
       vec[i] = fat(i);
}
```

(pilha)



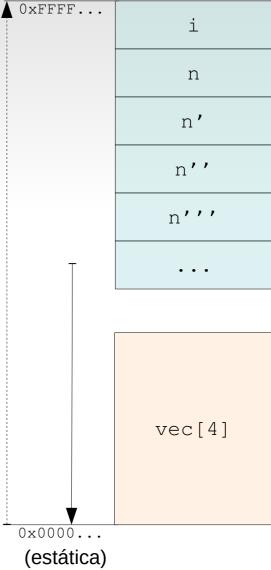
```
int fat (int n) {
   if (n == 0)
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
int vec[4];
void main (void) {
   for (int | i=0; i<4; i++) {
       vec[i] = fat(i);
}
```

(pilha)



```
int fat (int n) {
   if (n == 0) {
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
int vec[4];
void main (void) {
   for (int | i=0; i<4; i++) {
       vec[i] = fat(i);
}
```

(pilha)

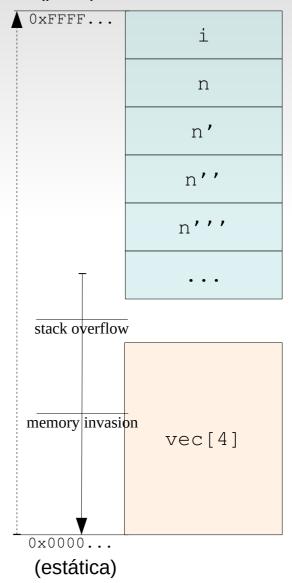


```
int fat (int n) {
   if (n == 0)
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
int vec[4];
void main (void) {
   for (int i=0; i<4; i++) {
       vec[i] = fat(i);
}
```

(pilha) 0xFFFF... i n n' n'' n''' stack overflow vec[4] 0x0000... (estática)

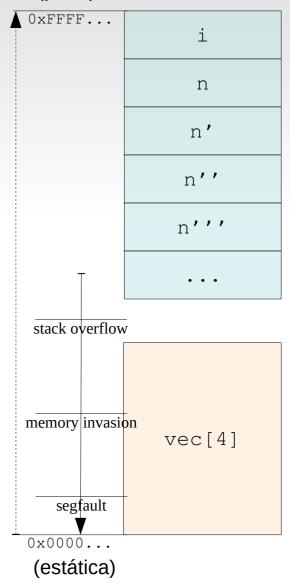
```
int fat (int n) {
   if (n == 0)
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
int vec[4];
void main (void) {
   for (int i=0; i<4; i++) {
       vec[i] = fat(i);
}
```

(pilha)



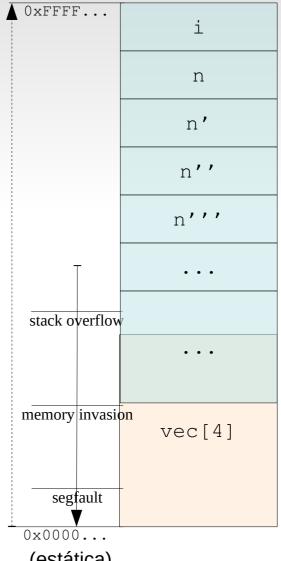
```
int fat (int n) {
   if (n == 0)
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
int vec[4];
void main (void) {
   for (int i=0; i<4; i++) {
       vec[i] = fat(i);
}
```

(pilha)



```
int fat (int n) {
   if (n == 0)
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
int vec[4];
void main (void) {
   for (int i=0; i<4; i++) {
       vec[i] = fat(i);
}
```

(pilha)



Exemplo - Heap

```
int fat (int n) {
   if (n == 0) {
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
void main (void) {
   int* vec = malloc(sizeof(int) * 4);
   for (int i=0; i<4; i++) {
       vec[i] = fat(i);
   free(vec);
}
```

Exemplo - Heap

(pilha)

```
int fat (int n) {
   if (n == 0) {
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
void main (void) {
   int* vec = malloc(sizeof(int) * 4);
   for (int i=0; i<4; i++) {
       vec[i] = fat(i);
   free(vec);
}
```

Exemplo - Heap

```
(pilha)
```

```
int fat (int n) {
   if (n == 0) {
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
void main (void) {
   int* vec = malloc(sizeof(int) * 4);
   for (int i=0; i<4; i++) {
       vec[i] = fat(i);
   free(vec);
}
```

```
(pilha)
```

```
int fat (int n) {
   if (n == 0) {
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
void main (void) {
   int* | vec |= malloc(sizeof(int) * 4);
   for (int i=0; i<4; i++) {
       vec[i] = fat(i);
   free(vec);
}
```

```
int fat (int n) {
   if (n == 0) {
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
void main (void) {
   int* | vec |= malloc(sizeof(int) * 4);
   for (int i=0; i<4; i++) {
       vec[i] = fat(i);
   free(vec);
}
```

(pilha)

0xFFFF...

vec

```
int fat (int n) {
   if (n == 0) {
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
void main (void) {
   int* vec = malloc(sizeof(int) * 4);
   for (int i=0; i<4; i++) {
       vec[i] = fat(i);
   free(vec);
}
```

(pilha)

0xFFFF...

vec

```
int fat (int n) {
   if (n == 0) {
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
void main (void) {
   int* vec = malloc(sizeof(int) * 4);
   for (int i=0; i<4; i++) {
       vec[i] = fat(i);
   free(vec);
}
```

(pilha)

0xFFFF... vec

sizeof(int)*4

```
int fat (int n) {
   if (n == 0) {
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
void main (void) {
   int* vec = malloc(sizeof(int) * 4);
   for (int i=0; i<4; i++) {
       vec[i] = fat(i);
   free(vec);
}
```

(pilha)

0xffff... Vec

```
(heap) sizeof(int)*4
```

(estática)

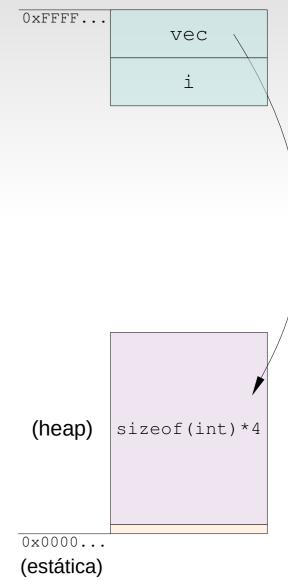
```
int fat (int n) {
   if (n == 0) {
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
void main (void) {
   int* vec = malloc(sizeof(int) * 4);
   for (int i=0; i<4; i++) {
       vec[i] = fat(i);
   free(vec);
}
```

(pilha) 0xFFFF... vec (heap) sizeof(int)*4 0x0000... (estática)

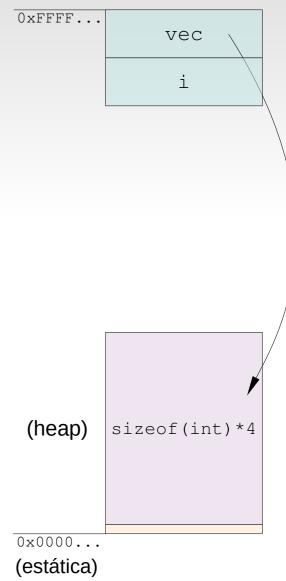
```
int fat (int n) {
   if (n == 0) {
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
void main (void) {
   int* vec = malloc(sizeof(int) * 4);
   for (int i=0; i<4; i++) {
       vec[i] = fat(i);
   free(vec);
}
```

(pilha) 0xFFFF... vec (heap) sizeof(int)*4 0x0000... (estática)

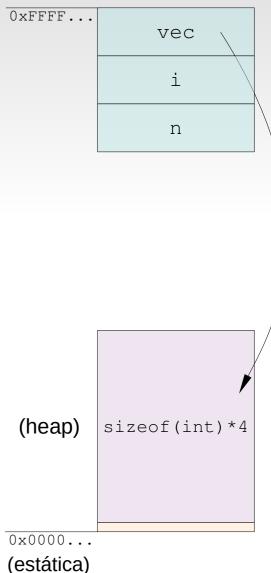
```
int fat (int n) {
   if (n == 0) {
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
void main (void) {
   int* vec = malloc(sizeof(int) * 4);
   for (int i=0; i<4; i++) {
       vec[i] = fat(i);
   free(vec);
}
```



```
int fat (int n) {
   if (n == 0) {
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
void main (void) {
   int* vec = malloc(sizeof(int) * 4);
   for (int i=0; i<4; i++) {
       vec[i] = fat(i);
   free(vec);
}
```

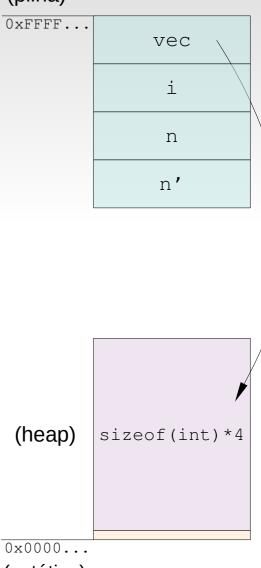


```
int fat (int n) {
   if (n == 0) {
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
void main (void) {
   int* vec = malloc(sizeof(int) * 4);
   for (int i=0; i<4; i++) {
       vec[i] = fat(i);
   free(vec);
}
```



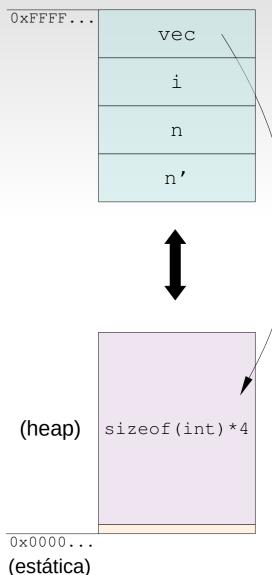
```
int fat (int n) {
   if (n == 0) {
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
void main (void) {
   int* vec = malloc(sizeof(int) * 4);
   for (int i=0; i<4; i++) {
       vec[i] = fat(i);
   free(vec);
}
```

(pilha)

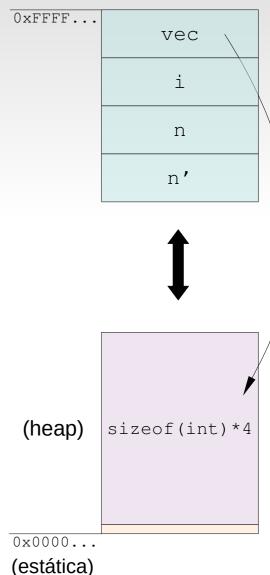


(estática)

```
int fat (int n) {
   if (n == 0) {
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
void main (void) {
   int* vec = malloc(sizeof(int) * 4);
   for (int i=0; i<4; i++) {
       vec[i] = fat(i);
   free(vec);
}
```



```
int fat (int n) {
   if (n == 0) {
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
void main (void) {
   int* vec = malloc(sizeof(int) * 4);
   for (int i=0; i<4; i++) {
       vec[i] = fat(i);
   free(vec);
```



(pilha)

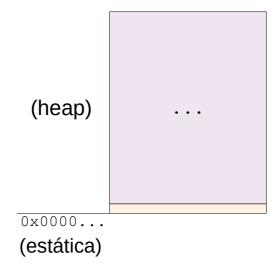
0xffff...

(pilha)

0xffff...

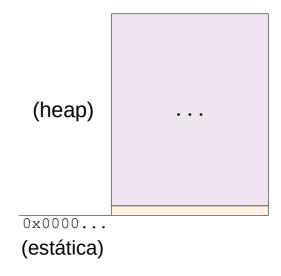
```
{
    int* ptr = malloc(...);
    ...
    free(ptr);
}
```

```
\frac{\text{(pilha)}}{0 \times FFFF...}
```

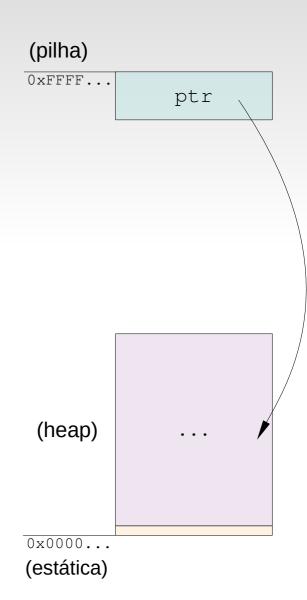


```
(pilha)

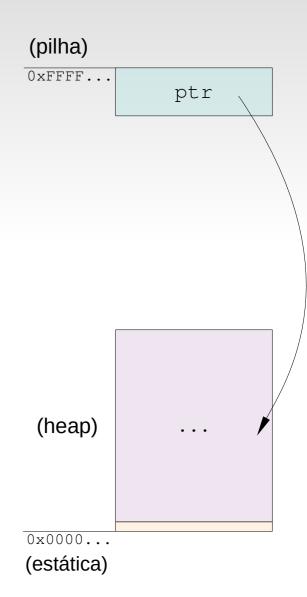
0xFFFF...
ptr
```



```
f int* ptr = malloc(...);
    ...
    free(ptr);
}
```

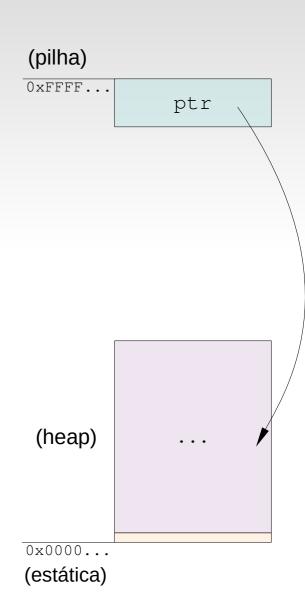


```
int* ptr = malloc(...);
free(ptr);
escopo = tempo de vida
```



```
int* ptr = malloc(...);
free(ptr);
escopo = tempo de vida
```

```
f
    int* ptr = malloc(...);
    ...
    free(ptr);
}
```

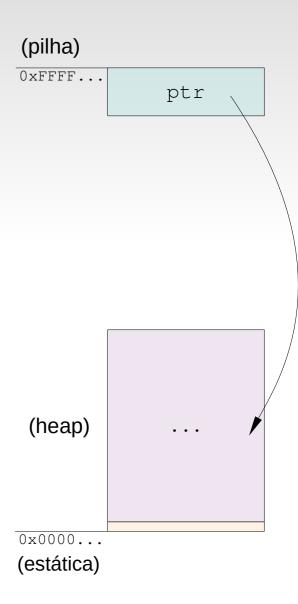


```
int* ptr = malloc(...);
free(ptr);
escopo = tempo de vida
```

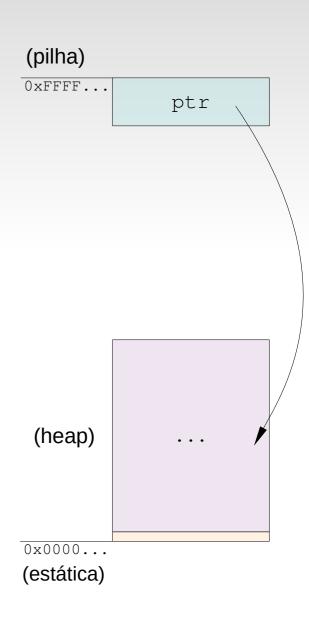
```
int* ptr = malloc(...);

free(ptr);

escopo < tempo de vida
(memory leak /
vazamento de memória)</pre>
```



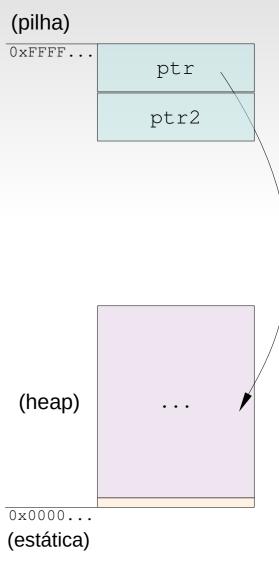
```
{
   int* ptr = malloc(...);
   free(ptr);
                       escopo = tempo de vida
{
   int* ptr = malloc(...);
   free(ptr);
                       escopo < tempo de vida
                       (memory leak /
                       vazamento de memória)
{
   int* ptr = malloc(...);
   free(ptr);
   *ptr = ...;
```



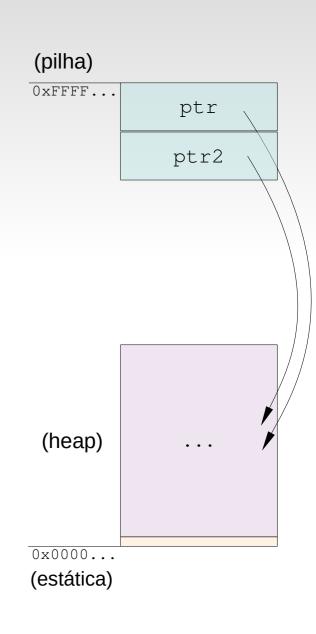
```
{
    int* ptr = malloc(...);
                                                              (pilha)
                                                              0xFFFF...
                                                                            ptr
    free(ptr);
                         escopo = tempo de vida
{
    int* ptr = malloc(...);
   free(ptr);
                         escopo < tempo de vida
                          (memory leak /
                          vazamento de memória)
{
                                                               (heap)
    int* ptr = malloc(...);
    free(ptr);
                                                              0x0000...
    *ptr = ...;
                         escopo > tempo de vida
                                                              (estática)
                         (dangling pointer /
                          ponteiro pendente)
```

```
{
    int* ptr = malloc(...);
                                                              (pilha)
                                                              0xFFFF...
                                                                            ptr
    free(ptr);
                         escopo = tempo de vida
{
    int* ptr = malloc(...);
   free(ptr);
                         escopo < tempo de vida
                          (memory leak /
                          vazamento de memória)
{
                                                               (heap)
    int* ptr = malloc(...);
    free(ptr);
                                                              0x0000...
    *ptr = ...;
                         escopo > tempo de vida
                                                              (estática)
                         (dangling pointer /
                          ponteiro pendente)
```

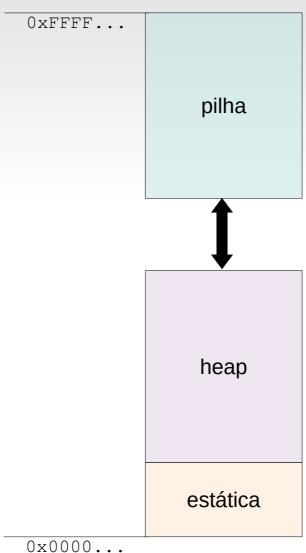
```
{
    int* ptr = malloc(...);
   free(ptr);
                         escopo = tempo de vida
{
   int* ptr = malloc(...);
   free(ptr);
                         escopo < tempo de vida
                         (memory leak /
                         vazamento de memória)
{
   int* ptr = malloc(...);
    free(ptr);
    *ptr = ...;
                         escopo > tempo de vida
                         (dangling pointer /
                         ponteiro pendente)
```



```
{
    int* ptr = malloc(...);
   free(ptr);
                         escopo = tempo de vida
{
   int* ptr = malloc(...);
   free(ptr);
                         escopo < tempo de vida
                         (memory leak /
                         vazamento de memória)
{
   int* ptr = malloc(...);
    free(ptr);
    *ptr = ...;
                         escopo > tempo de vida
                         (dangling pointer /
                         ponteiro pendente)
```



Organização da Memória



Exercícios

- 1. Pegue um programa seu razoavelmente grande e enumere todos os usos de memória estática, pilha e heap.
 - O programa deve ter pelo menos 5 usos da pilha e da heap.
- 2. Pesquise sobre a pilha em alguma linguagem ou arquitetura.
 - Qual é o tamanho da pilha em bytes?
 - Quantas chamadas recursivas são suportadas?
 - Quantas locais eu posso guardar em cada chamada?

Amarração de Nomes

(continuação...)

Estrutura de Linguagens

https://github.com/fsantanna-uerj/EDL/

Francisco Sant'Anna

francisco@ime.uerj.br



Amarração nome/endereço occorre antes da execução

- Amarração nome/endereço occorre antes da execução
- Globais

- Amarração nome/endereço occorre antes da execução
- Globais
- Trade-offs:

- Amarração nome/endereço occorre antes da execução
- Globais
- Trade-offs:
 - Segurança (+)
 - Escopo / Tempo de vida gerenciados automaticamente

- Amarração nome/endereço occorre antes da execução
- Globais
- Trade-offs:
 - Segurança (+)
 - Escopo / Tempo de vida gerenciados automaticamente
 - Desempenho (+)
 - Acesso direto
 - Sem overhead de alocação/desalocação

- Amarração nome/endereço occorre antes da execução
- Globais
- Trade-offs:
 - Segurança (+)
 - Escopo / Tempo de vida gerenciados automaticamente
 - Desempenho (+)
 - Acesso direto
 - Sem overhead de alocação/desalocação
 - Expressividade (-)
 - Recursão

Estática

- Amarração nome/endereço occorre antes da execução
- Globais
- Trade-offs:
 - Segurança (+)
 - Escopo / Tempo de vida gerenciados automaticamente
 - Desempenho (+)
 - Acesso direto
 - Sem overhead de alocação/desalocação
 - Expressividade (-)
 - Recursão
 - Uso de Espaço (-)
 - Compartilhamento de memória

Estática

- Amarração nome/endereço occorre antes da execução
- Globais
- Trade-offs:
 - Segurança (+)
 - Escopo / Tempo de vida gerenciados automaticamente
 - Desempenho (+)
 - Acesso direto
 - Sem overhead de alocação/desalocação
 - Expressividade (-)
 - Recursão
 - Uso de Espaço (-)
 - Compartilhamento de memória

```
{
   int soma = ...
}

int media = ...
}
```

Amarração nome/endereço occorre durante a execução

- Amarração nome/endereço occorre durante a execução
- Locais

- Amarração nome/endereço occorre durante a execução
- Locais
- Trade-offs:

- Amarração nome/endereço occorre durante a execução
- Locais
- Trade-offs:
 - Segurança (+)
 - Escopo / Tempo de vida gerenciados automaticamente

- Amarração nome/endereço occorre durante a execução
- Locais
- Trade-offs:
 - Segurança (+)
 - Escopo / Tempo de vida gerenciados automaticamente
 - Desempenho (+)
 - Acesso indireto (via %ebp)
 - Pouco overhead de alocação/desalocação (em bloco)

Amarração nome/endereço occorre durante a execução

Locais

Trade-offs:

Segurança (+)

Escopo / Tempo de vida gerenciados automaticamente

Desempenho (+)

Acesso indireto (via %ebp)

Pouco overhead de alocação/desalocação (em bloco)

(pilha)

0xffff	i
	n
	n '
	n ''
ebp'''	n'''

- Amarração nome/endereço occorre durante a execução
- Locais

Trade-offs:

Segurança (+)

Escopo / Tempo de vida gerenciados automaticamente

Desempenho (+)

Acesso indireto (via %ebp)

Pouco overhead de alocação/desalocação (em bloco)

Expressividade (+/-)

Recursão

(p	il	h	a)

0xffff nente	i
	n
	n '
	n ''
ebp'''	n'''

- Amarração nome/endereço occorre durante a execução
- Locais

Trade-offs:

Segurança	(+)
~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~ ~	\cdot

- Escopo / Tempo de vida gerenciados automaticamente
- Desempenho (+)
 - Acesso indireto (via %ebp)
 - Pouco overhead de alocação/desalocação (em bloco)
- Expressividade (+/-)
 - Recursão
- Uso de Espaço (+)
 - Compartilhamento de memória

(pilha)

0xFFFF	i
nente	n
	n '
	n ''
ebp'''	n'''

- Amarração nome/endereço occorre durante a execução
- Locais
- Trade-offs:
 - Segurança (+)
 - Escopo / Tempo de vida gerenciados automaticamente
 - Desempenho (+)
 - Acesso indireto (via %ebp)
 - Pouco overhead de alocação/desalocação (em bloco)
 - Expressividade (+/-)
 - Recursão
 - Uso de Espaço (+)
 - Compartilhamento de memória

```
os automaticamente

n'

n'

cação (em bloco)

n''

cocação (em bloco)
```

(pilha)

0xFFFF...

i

n

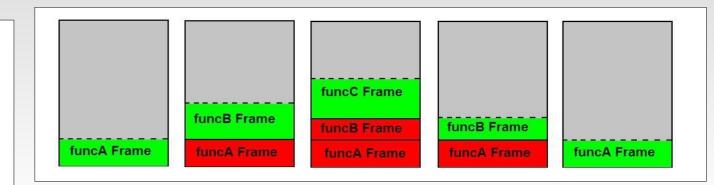
```
{
   int soma = ...
}

int media = ...
}
```

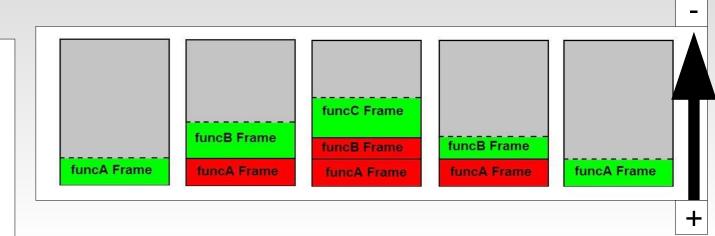
```
function funcC ()
   local g,h,i
end
function funcB ()
    local d,e,f
    funcC()
end
function funcA ()
   local a,b,c
   funcB()
end
funcA()
```

```
function funcC ()
   local g,h,i
end
function funcB ()
    local d,e,f
    funcC()
end
function funcA ()
   local a,b,c
   funcB()
end
funcA()
```

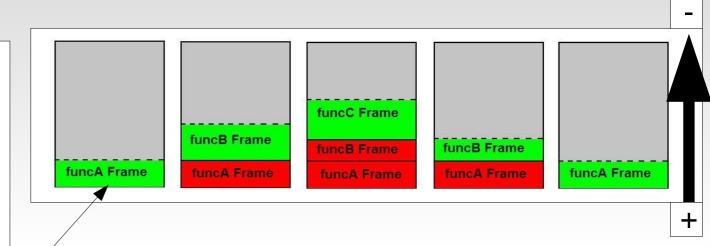
```
function func( ()
   local g,h,i
end
function funcB ()
    local d,e,f
    funcC()
end
function funcA ()
   local a,b,c
   funcB()
end
funcA()
```



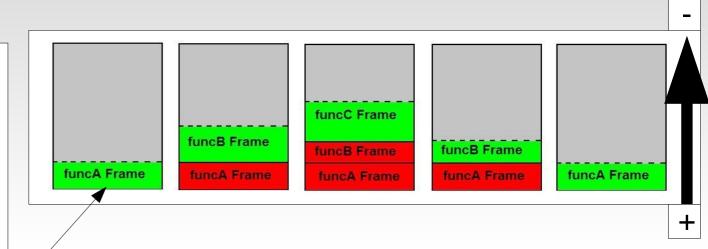
```
function func( ()
   local g,h,i
end
function funcB ()
    local d,e,f
    funcC()
end
function funcA ()
   local a,b,c
   funcB()
end
funcA()
```



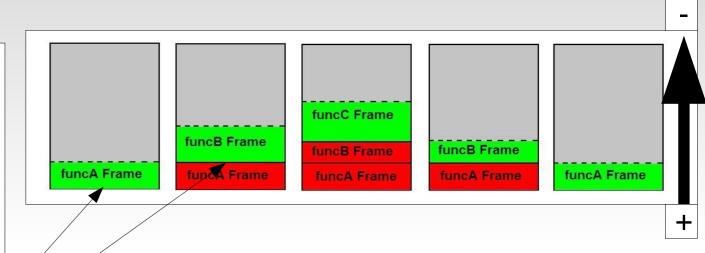
```
function funcC ()
   local g,h,i
end
function funcB ()
    local d,e,f
    funcC()
end
function funcA
   local a,b,c/
   funcB()
end
funcA
```



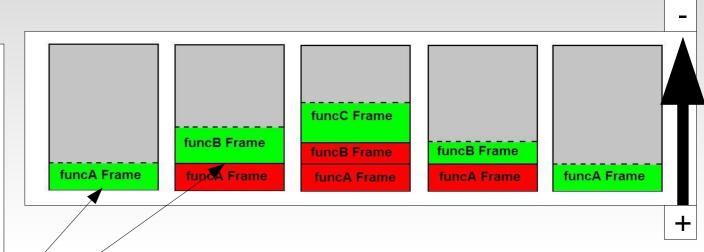
```
function funcC ()
   local g,h,i
end
function funcB ()
    local d,e,f
    funcC()
end
function funcA
   local a,b,c/
   funcB()
end
funcA
```



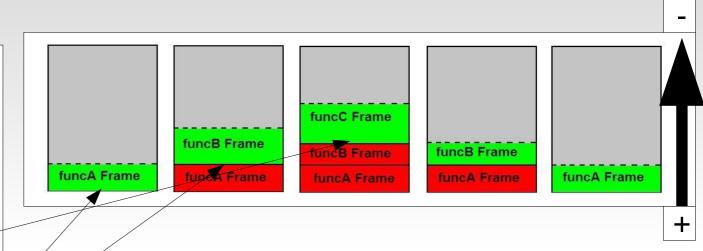
```
function funcC ()
   local g,h,i
end
function funcB ()
    local d,e,f
    funcC()
end
function funcA
   local a,b,¢
   funcB()
end
funcA
```



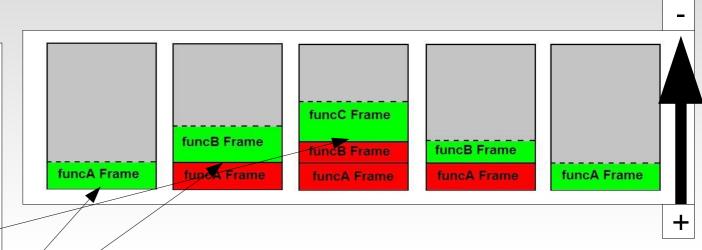
```
function funcC ()
   local g,h,i
end
function funcB ()
    local d,e,f
    funcC()
end
function funcA
   local a,b,¢
   funcB()
end
funcA
```



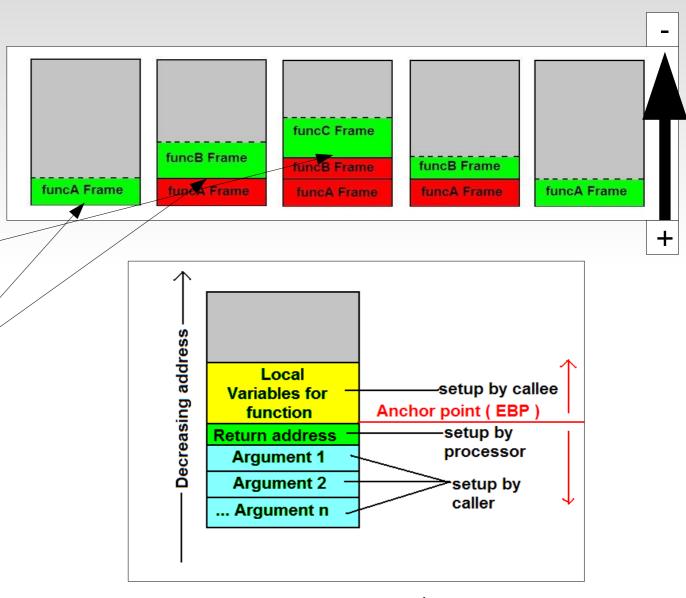
```
function funcC ()
   local g,h,i
end
function funcB ()
    local d,e,f
    funcC()
end
function funcA
   local a, b, ©
   funcB()
end
funcA
```



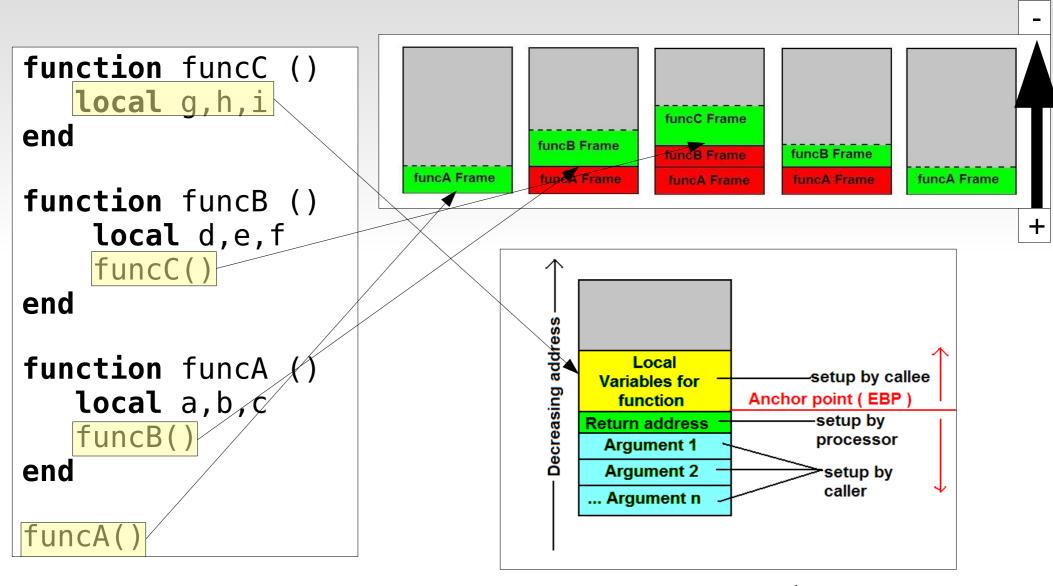
```
function func()
   local g,h,i
end
function funcB ()
    local d,e,f
    funcC()
end
function funcA
   local a, b, ©
   funcB()
end
funcA
```



```
function func( )
   local g,h,i
end
function funcB ()
    local d,e,f
    funcC(
end
function funcA
   local a,b, ©
   funcB()
end
funcA
```



Créditos: codeguru.com



Créditos: codeguru.com



Wikipedia says:

15

Early languages like Fortran did not initially support recursion because variables were statically allocated, as well as the location for the return address.



FORTRAN 77 does not allow recursion, Fortran 90 does, (recursive routines must be explicitly declared so).

Most FORTRAN 77 compilers allow recursion, some (e.g. DEC) require using a compiler option (see compiler options chapter). The GNU g77, which conforms strictly to the Fortran 77 standard, doesn't allow recursion at all.

http://www.ibiblio.org/pub/languages/fortran/ch1-12.html

share improve this answer

answered Nov 24 '10 at 21:31



Amarração nome/endereço occorre durante a execução

- Amarração nome/endereço occorre durante a execução
- Estruturas dinâmicas
 - Alocação e desalocação explícita (e.g., malloc/free/new/GC)

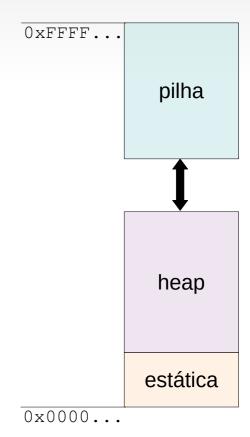
- Amarração nome/endereço occorre durante a execução
- Estruturas dinâmicas
 - Alocação e desalocação explícita (e.g., malloc/free/new/GC)
- Trade-offs:

- Amarração nome/endereço occorre durante a execução
- Estruturas dinâmicas
 - Alocação e desalocação explícita (e.g., malloc/free/new/GC)
- Trade-offs:
 - Segurança (-)
 - Escopo / Tempo de vida gerenciados manualmente (GC)

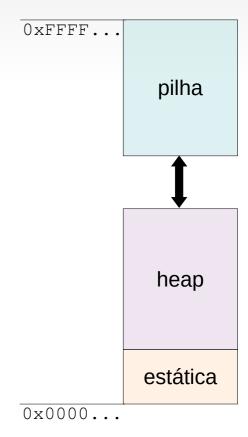
- Amarração nome/endereço occorre durante a execução
- Estruturas dinâmicas
 - Alocação e desalocação explícita (e.g., malloc/free/new/GC)
- Trade-offs:
 - Segurança (-)
 - Escopo / Tempo de vida gerenciados manualmente (GC)
 - Desempenho (-)
 - Acesso indireto (via ponteiro/alias)
 - Overhead de alocação/desalocação (por objeto) (GC)

- Amarração nome/endereço occorre durante a execução
- Estruturas dinâmicas
 - Alocação e desalocação explícita (e.g., malloc/free/new/GC)
- Trade-offs:
 - Segurança (-)
 - Escopo / Tempo de vida gerenciados manualmente (GC)
 - Desempenho (-)
 - Acesso indireto (via ponteiro/alias)
 - Overhead de alocação/desalocação (por objeto) (GC)
 - Expressividade (+)
 - Estruturas dinâmicas ajustáveis (vetores, listas, árvores)

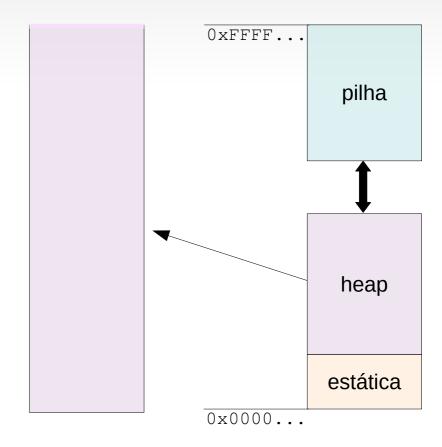
- Amarração nome/endereço occorre durante a execução
- Estruturas dinâmicas
 - Alocação e desalocação explícita (e.g., malloc/free/new/GC)
- Trade-offs:
 - Segurança (-)
 - Escopo / Tempo de vida gerenciados manualmente (GC)
 - Desempenho (-)
 - Acesso indireto (via ponteiro/alias)
 - Overhead de alocação/desalocação (por objeto) (GC)
 - Expressividade (+)
 - Estruturas dinâmicas ajustáveis (vetores, listas, árvores)
 - Uso de espaço (+/-)
 - Controle total de alocação e desalocação
 - Depende do alocador



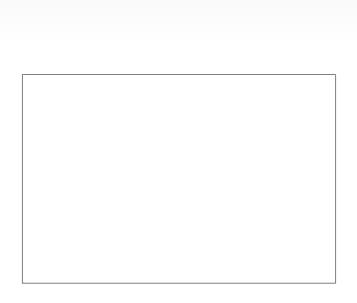
- Alocação "aleatória"
 - impossível determinar padrão estaticamente

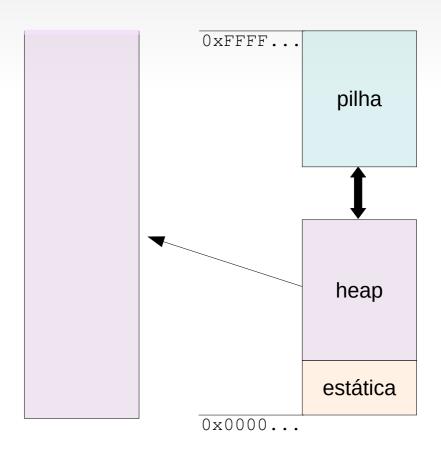


- Alocação "aleatória"
 - impossível determinar padrão estaticamente



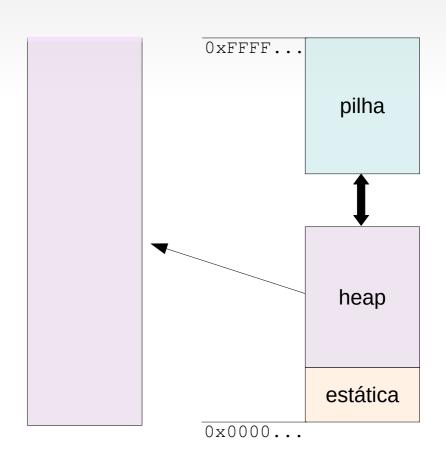
- Alocação "aleatória"
 - impossível determinar padrão estaticamente





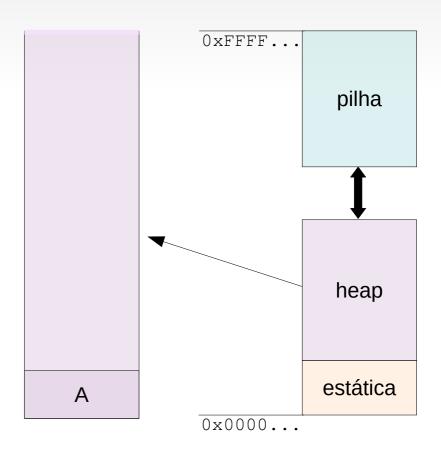
- Alocação "aleatória"
 - impossível determinar padrão estaticamente

```
A = malloc(10);
```



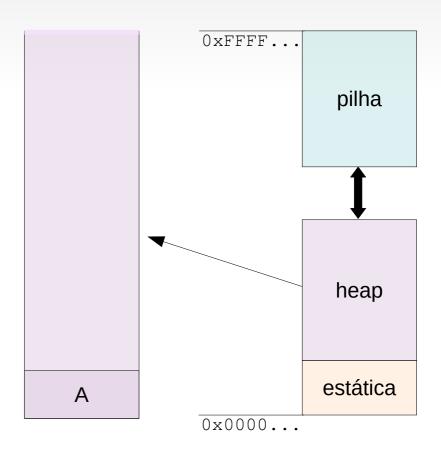
- Alocação "aleatória"
 - impossível determinar padrão estaticamente

```
A = malloc(10);
```



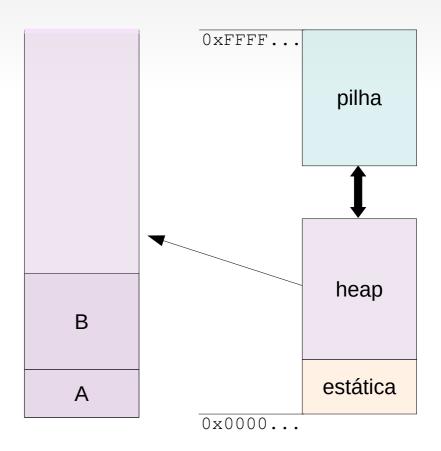
- Alocação "aleatória"
 - impossível determinar padrão estaticamente

```
A = malloc(10);
B = malloc(20);
```



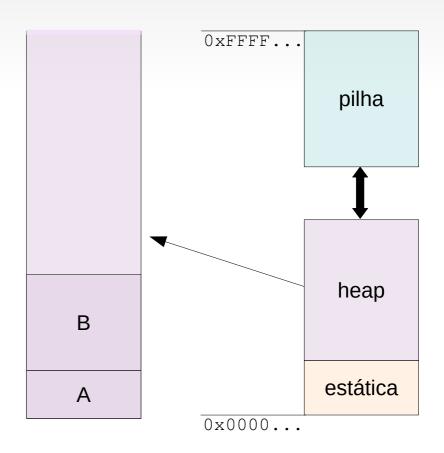
- Alocação "aleatória"
 - impossível determinar padrão estaticamente

```
A = malloc(10);
B = malloc(20);
```



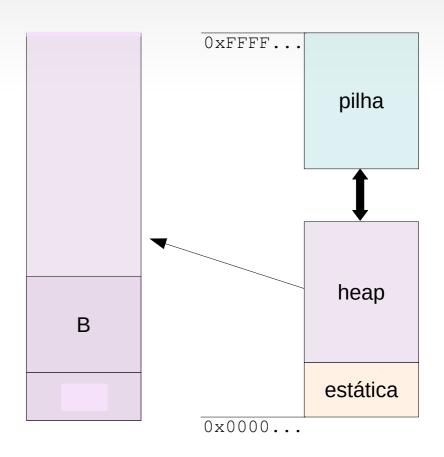
- Alocação "aleatória"
 - impossível determinar padrão estaticamente

```
A = malloc(10);
B = malloc(20);
free(A);
```



- Alocação "aleatória"
 - impossível determinar padrão estaticamente

```
A = malloc(10);
B = malloc(20);
free(A);
```



0xFFFF...

0x0000...

estática

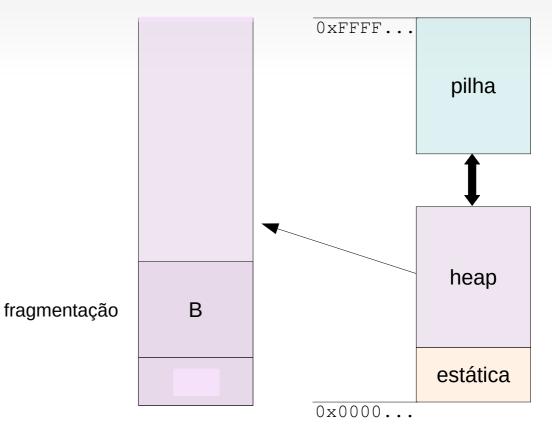
- Alocação "aleatória"
 - impossível determinar padrão estaticamente

```
A = malloc(10);
B = malloc(20);
free(A);

heap
```

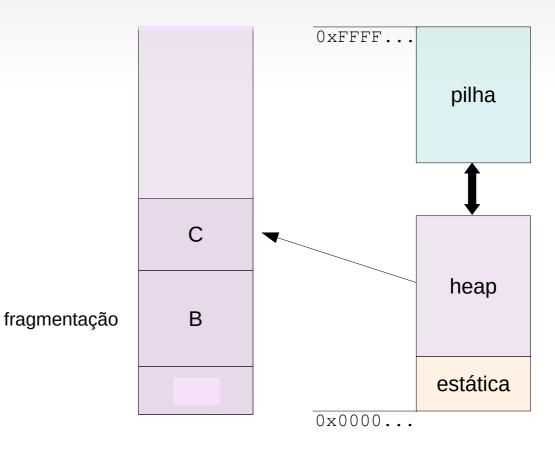
- Alocação "aleatória"
 - impossível determinar padrão estaticamente

```
A = malloc(10);
B = malloc(20);
free(A);
C = malloc(15);
```



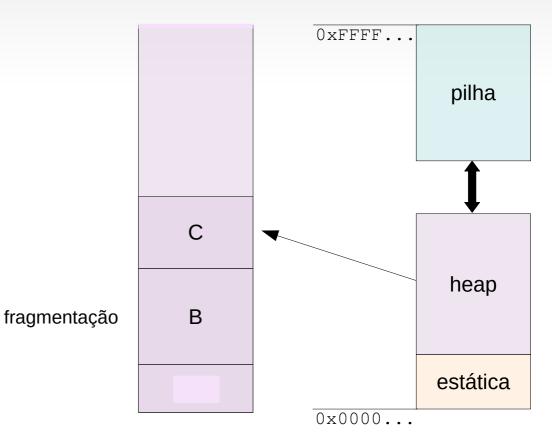
- Alocação "aleatória"
 - impossível determinar padrão estaticamente

```
A = malloc(10);
B = malloc(20);
free(A);
C = malloc(15);
```



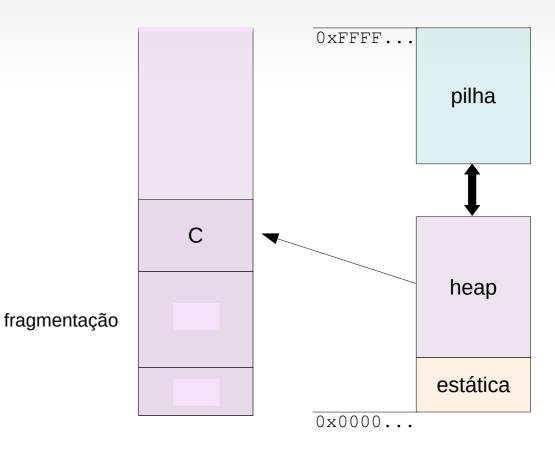
- Alocação "aleatória"
 - impossível determinar padrão estaticamente

```
A = malloc(10);
B = malloc(20);
free(A);
C = malloc(15);
free(B);
```



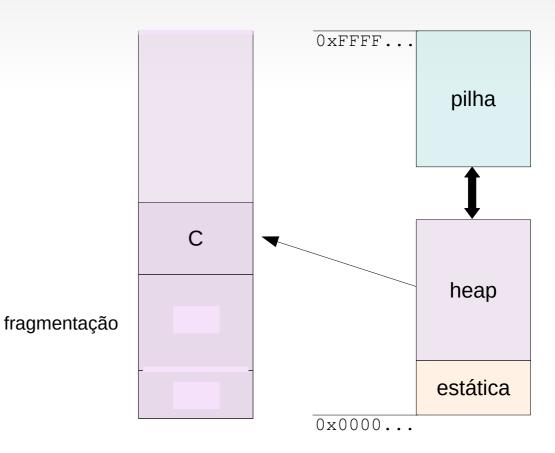
- Alocação "aleatória"
 - impossível determinar padrão estaticamente

```
A = malloc(10);
B = malloc(20);
free(A);
C = malloc(15);
free(B);
```



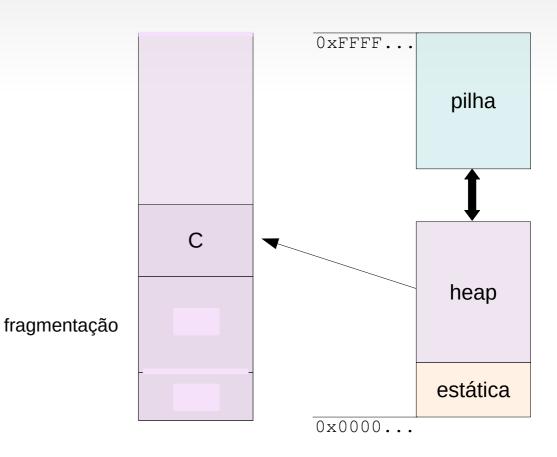
- Alocação "aleatória"
 - impossível determinar padrão estaticamente

```
A = malloc(10);
B = malloc(20);
free(A);
C = malloc(15);
free(B);
```



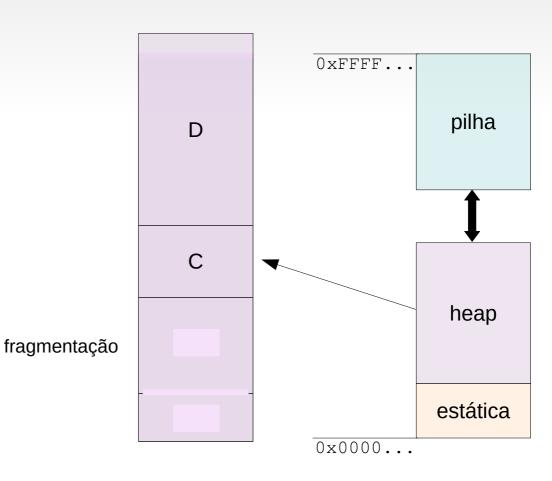
- Alocação "aleatória"
 - impossível determinar padrão estaticamente

```
A = malloc(10);
B = malloc(20);
free(A);
C = malloc(15);
free(B);
D = malloc(40);
```



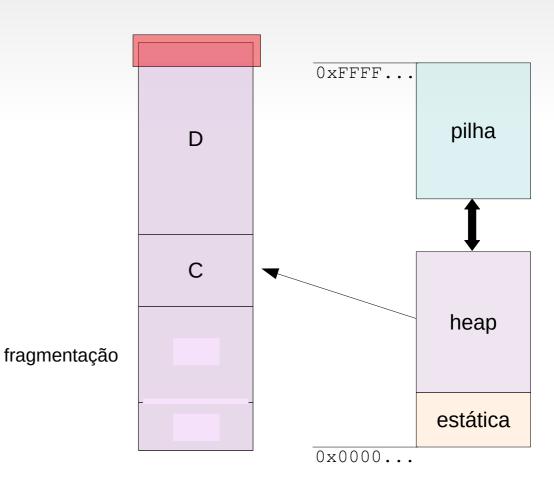
- Alocação "aleatória"
 - impossível determinar padrão estaticamente

```
A = malloc(10);
B = malloc(20);
free(A);
C = malloc(15);
free(B);
D = malloc(40);
```



- Alocação "aleatória"
 - impossível determinar padrão estaticamente

```
A = malloc(10);
B = malloc(20);
free(A);
C = malloc(15);
free(B);
D = malloc(40);
```



```
int fat (int n) {
   if (n == 0) {
     return 1;
   } else {
     return n * fat(n-1);
   }
}
int vec[100];

void main (void) {
   for (int i=0; i<100; i++) {
     vec[i] = fat(i);
   }
}</pre>
```

1. Qual é o máximo de memória em bytes que o programa abaixo usa em um determinado momento? Explique como você fez o cálculo.

```
int fat (int n) {
   if (n == 0) {
     return 1;
   } else {
     return n * fat(n-1);
   }
}
int vec[100];

void main (void) {
   for (int i=0; i<100; i++) {
     vec[i] = fat(i);
   }
}</pre>
```

- 1. Qual é o máximo de memória em bytes que o programa abaixo usa em um determinado momento? Explique como você fez o cálculo.
- 2. Implementar a função fat do exercício anterior sem usar variáveis locais. Dica: você vai continuar precisando de uma pilha.

```
int fat (int n) {
   if (n == 0) {
     return 1;
   } else {
     return n * fat(n-1);
   }
}
int vec[100];

void main (void) {
   for (int i=0; i<100; i++) {
     vec[i] = fat(i);
   }
}</pre>
```

- 1. Qual é o máximo de memória em bytes que o programa abaixo usa em um determinado momento? Explique como você fez o cálculo.
- 2. Implementar a função fat do exercício anterior sem usar variáveis locais. Dica: você vai continuar precisando de uma pilha.
- 3. Quais são as regiões de memória do Java e como elas são utilizadas pela JVM?

```
int fat (int n) {
   if (n == 0) {
      return 1;
   } else {
      return n * fat(n-1);
   }
}

int vec[100];

void main (void) {
   for (int i=0; i<100; i++) {
      vec[i] = fat(i);
   }
}</pre>
```

Amarração de Nomes

(continuação...)

Estrutura de Linguagens

https://github.com/fsantanna-uerj/EDL/

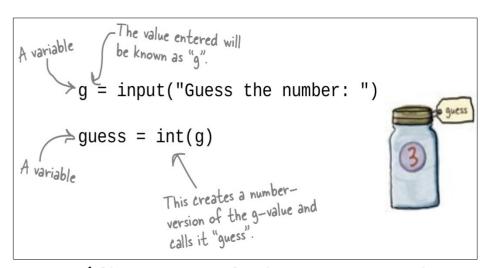
Francisco Sant'Anna

francisco@ime.uerj.br



Variáveis

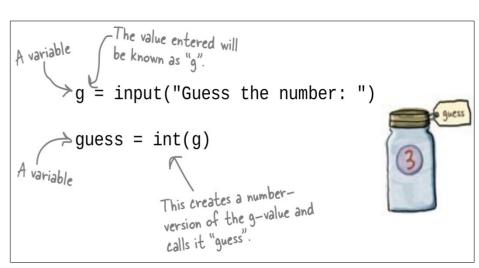
- Uma "etiqueta" (ou nome) que representa uma região de memória
- Uma abstração da memória do computador



Créditos: "Head First Programming"

Variáveis

- Uma "etiqueta" (ou nome) que representa uma região de memória
- Uma abstração da memória do computador
 - endereço
 - valor
 - tipo
 - escopo
 - tempo de vida



Créditos: "Head First Programming"

- Escopo
 - trecho de visibilidade da variável no código

- Escopo
 - trecho de visibilidade da variável no código

```
{
    int a;
    ...
}
```

- Escopo
 - trecho de visibilidade da variável no código

- Tempo de vida
 - período entre alocação e desalocação da variável

```
{
    int a;
}
```

- Escopo
 - trecho de visibilidade da variável no código
- Tempo de vida
 - período entre alocação e desalocação da variável

Escopo = Tempo de vida ?

```
{
    int a;
    ...
}
```

Estático / Léxico

- Estático / Léxico
 - determinado em tempo de compilação
- Dinâmico

- Estático / Léxico
 - determinado em tempo de compilação
- Dinâmico

```
namespace A {
    ...
    class B {
        void C () {
            ... x
        }
    }
}
int main (void) {
    ... x
}
```

- Estático / Léxico
 - determinado em tempo de compilação
- Dinâmico

- Estático / Léxico
 - determinado em tempo de compilação
- Dinâmico

- Estático / Léxico
 - determinado em tempo de compilação
- Dinâmico

- Estático / Léxico
 - determinado em tempo de compilação
- Dinâmico

Escopo

- Estático / Léxico
 - determinado em tempo de compilação
- Dinâmico

Escopo

- Estático / Léxico
 - determinado em tempo de compilação
- Dinâmico
 - depende da execução do programa

```
{
  int x = ...;
  _printf("%d\n, x + y);
}
```

```
{
  int x = ...;
  printf("%d\n, x + y);
}
```

```
{
   int x = ...;
   printf("%d\n, x + y);
}
```

```
{
   int x = ...;
   printf("%d\n, x + y);
}
```

```
{
   int x = ...;
   printf("%d\n, x + y);
}
```

- Locais
- Não locais

```
{
   int x = ...;
   _printf("%d\n, x + y);
}
```

- Locais
- Não locais
 - Globais

```
{
   int x = ...;
   _printf("%d\n, x + y);
}
```

- Locais
- Não locais
 - Globais
 - Pacote, Namespace

```
{
   int x = ...;
   _printf("%d\n, x + y);
}
```

- Locais
- Não locais
 - Globais
 - Pacote, Namespace
 - OO

```
{
   int x = ...;
   printf("%d\n, x + y);
}
```

- Locais
- Não locais
 - Globais
 - Pacote, Namespace
 - OO
- Variáveis de classe (Class.y)

```
{
   int x = ...;
   _printf("%d\n, x + y);
}
```

- Locais
- Não locais
 - Globais
 - Pacote, Namespace
 - OO
- Variáveis de classe (Class.y)
- Variáveis de instância (this.y)

```
{
   int x = ...;
   _printf("%d\n, x + y);
}
```

- Locais
- Não locais
 - Globais
 - Pacote, Namespace
 - OO
- Variáveis de classe (Class.y)
- Variáveis de instância (this.y)
- Upvalues (capturadas por closures)

```
{
   int x = ...;
   printf("%d\n, x + y);
}
```

```
#include <stdio.h>
namespace Geometria {
    int OFF = 0;  // deslocamento padrao
    class Retangulo {
    public:
        static int WIDTH; // comprimento padrao
        int x, width;
        Retangulo (int x) {
           this->x = x;
            this->width = WIDTH;
        int getX () {
            return OFF + x;
    int Retangulo::WIDTH = 100;
}
int main (void) {
   using namespace Geometria;
   Retangulo r1(10);
   printf(">>> R1: x=%d w=%d\n", r1.getX(), r1.width);
   0FF = 50;
    r1.WIDTH = 10;
   Retangulo r2(20);
   printf(">>> R2: x=%d w=%d\n", r2.getX(), r2.width);
    return 0;
```

- Blocos
- Rotinas
- Classes
- Namespaces
- Arquivos
- Globais

- Blocos
- Rotinas
- Classes
- Namespaces
- Arquivos
- Globais



- Blocos
- Rotinas
- Classes
- Namespaces
- Arquivos
- Globais

```
int x;
void f (int x) {
    void g (int x) {
        int x;
        _printf("%d\n, x);
    }
}
```

- Blocos
- Rotinas
- Classes
- Namespaces
- Arquivos
- Globais

```
int x;
void f (int x) {
    void g (int x) {
        int x;
        _printf("%d\n, x);
    }
}
```

- Blocos
- Rotinas
- Classes
- Namespaces
- Arquivos
- Globais

```
int x;
void f (int x) {
    void g (int x) {
        int x;
        _printf("%d\n, x);
    }
}
```

Hiding, Shadowing

Why do programming languages allow shadowing/hiding of variables and functions?



Many of the most popular programming languages (such as C++, Java, Python etc.) have the concept of **hiding** / **shadowing** of variables or functions. When I've encountered hiding or shadowing they have been the cause of hard to find bugs and I've never seen a case where I found it necessary to use these features of the languages.



27

To me it would seem better to disallow hiding and shadowing.



Does anybody know of a good use of these concepts?

2

Update:

I'm not refering to encapsulation of class members (private/protected members).



share improve this question

edited Oct 22 '13 at 8:05



Why do programming languages allow shadowing/hiding of variables and functions? Many of the most popular programming languages (such as C++, Java, Python etc.) have the concept of hiding / shadowing of variables or functions. When I've encountered hiding or shadowing they have been the cause of hard to find bugs and I've never seen a case where I 27 found it necessary to use these features of the languages. To me it would seem better to disallow hiding and shadowing. Does anybody know of a good use of these concepts? **Update:** I'm not refering to encapsulation of class members (private/protected members). programming-languages Lambda the Ultimate The Programming Languages Weblog share improve this quest Home » forums » LtU Forum XML Home Disallow shadowing? I came across an early post on the topic of disallowing shadowing (message quoted below): Feedback

```
x = 1
def f():
    x = 2
    print("dentro ", x)
f()
print("fora ", x)
```

```
x = 1

def f():
    x = 2
    print("dentro ", x)

f()

print("fora ", x)
```

- Declaração vs Atribuição
 - binding of scope
 - binding of value

```
x = 1

def f():
    x = 2
    print("dentro ", x)

f()
print("fora ", x)
```

- Declaração vs Atribuição
 - binding of scope
 - binding of value

So, imperative language designers of the future, heed my warning: SHARPLY DISTINGUISH BINDING FROM ASSIGNMENT OR BE FOREVER DAMNED.

By Matt Hellige at Tue, 2014-02-11 16:55 | login or register to post comments

Se aplica a variáveis não locais

Se aplica a variáveis não locais

```
{
    int a;
    ...
}
```

Se aplica a variáveis não locais

```
{
    int a;
    ...
}
```

```
local $x = 'global';
sub print_x {
    print "x = $x\n";
}
sub f {
    local $x = "f";
    print_x();
}
print_x();
f()
```

- Se aplica a variáveis não locais
- Busca declaração ativa mais recente
 - na pilha, em tempo de execução

```
{
    int a;
    ...
}
```

```
local $x = 'global';

sub print_x {
    print "x = $x\n";
}

sub f {
    local $x = "f";
    print_x();
}

print_x();
f()
```

- Se aplica a variáveis não locais
- Busca declaração ativa mais recente
 - na pilha, em tempo de execução
- Perl

```
local $x = 'global';

sub print_x {
    print "x = $x\n";
}

sub f {
    local $x = "f";
    print_x();
}

print_x();
f()
```

```
{
    int a;
    ...
}
```

Quora

Q What are the advantages of dynamic scoping?



Yoann Padioleau, I love to learn new programming languages.

Written Oct 15, 2010

It makes the program more dynamic which in certain contexts is useful. For instance Emacs Lisp can have dynamically scoped variables which makes it easy to tweak function behaviors. It let the caller, or context, influence locally the behavior of what would be otherwise closed and untweakable functions.

321 Views

Quora

What are the advantages of dynamic scoping?



Yoann Padioleau, I love to learn new programming languages.

Written Oct 15, 2010

It makes the program more dynamic which in certain contexts is useful. For instance Emacs Lisp can have dynamically scoped variables which makes it easy to tweak function behaviors. It let the caller, or context, influence locally the behavior of what would be otherwise closed and untweakable functions.

321 Views

All sensible languages use lexical scoping. Dynamic scoping is of mostly historical interest --- early implementations of Lisp used dynamic scoping, which Joseph McCarthy (the inventor of Lisp) simply considered a bug. In languages that use dynamic scoping, functions are difficult to use and do not serve as well-behaved abstractions --- it is possible to make a function misbehave in ways that the writer of the function never anticipated, simply by accidentally redefining some name that may be used in the function.

Quora

What are the advantages of dynamic scoping?

McCarthy about that bug



In From LISP 1 to LISP 1.5 (1979) McCarthy writes (bold by me):

It n
can
call
unt

321

d. **Free variables**. In all innocence, James R. Slagle programmed the following LISP function definition and complained when it didn't work right:

The object of the function is to find a subexpression of x satisfying p[x] and return f[x]. If the search is unsuccessful, then the continuation function u[] of no arguments is to be computed and its value returned. The difficulty was that when an inner recursion occurred, the value of car[x] wanted was the outer value, but the inner value was actually used. In modern terminology, lexical scoping was wanted, and dynamic scoping was obtained.

All s impl simpl do r that may

I must confess that I regarded this difficulty as just a **bug** and expressed confidence that Steve Russell would soon fix it. He did fix it but by inventing the so-called FUNARG device that took the lexical environment along with the functional argument. Similar difficulties later showed up in Algol 60, and Russell's turned out to be one of the more comprehensive solutions to the problem. While it worked well in the interpreter, comprehensiveness and speed seem to be opposed in compiled code, and this led to a succession of compromises. Unfortunately, time did not permit writing an appendix giving the history of the problem, and the interested reader is referred to (Moses 1970) as a place to start. (David Park tells me that Patrick Fischer also had a hand in developing the FUNARG device).

Quora

In F

d.

de

Th

se

an

ca lex

I n

pro

op

no re

ha

What are the advantages of dynamic scoping?

McCarthy about that bug



It n

can call unt

321

All s impl sim do r that

30

Like everything else, Dynamic Scoping is merely a tool. Used well it can make certain tasks easier. Used poorly it can introduce bugs and headaches.

I can certainly see some uses for it. One can eliminate the need to pass variables to some functions.

For instance, I might set the display up at the beginning of the program, and every graphic operation just assumes this display.

If I want to set up a window inside that display, then I can 'add' that window to the variable stack that otherwise specifies the display, and any graphic operations performed while in this state will go to the window rather than the display as a whole.

It's a contrived example that can be done equally well by passing parameters to functions, but when you look at some of the code this sort of task generates you realize that global variables are really a much easier way to go, and dynamic scoping gives you a lot of the sanity of global variables with the flexibility of function parameters.

edited Nov 16 '09 at 17:18

share improve this answer

answered Nov 26 '08 at 15:20



Rι the Alc may

Exercícios

- 1. Sobre esconder a declaração de variáveis (hiding)...
 - 1. Procure uma linguagem que não permita. O que acontece?
 - 2. Quais são as vantagens e desvantagens de permitir ou não permitir?
- 2. Quais outras linguagens possuem escopo dinâmico?
 - 1. Como funciona?
 - 2. Dê um exemplo interessante do seu uso.
- 3. Sobre o tratamento de exceções em Java ou Python...
 - 1. A partir de um erro (*throw/raise*), como determinar o ponto de captura da exceção (catch/except).
 - 2. Tratamento de exceções é mais parecido com escopo estático ou dinâmico. Justifique.