# Árvore B Estrutura de Dados Avançada — QXD0015



Prof. Atílio Gomes Luiz gomes.atilio@ufc.br

Universidade Federal do Ceará

 $1^{\underline{o}} \; semestre/2025$ 

### Árvore B



- Generalização das árvores de busca balanceadas
  - o Otimizada para acesso a grandes volumes de dados.
- Projetada para acessar dados em memória secundária.
  - o Discos magnéticos: HD
- Muito utilizadas em SGBDs, relacionais ou não.
- Inventada por Rudolf Bayer e Edward Meyers McCreight em 1971 enquanto trabalhavam no Boeing Scientific Research Labs.



Edward Meyers



Rudolf Bayer

#### Hierarquia de Memória



A memória do computador é dividida em uma hierarquia:

- SSD (Solid-State Drive) ou HDD (Hard Disk Drive)
  - o Memória permanente, onde gravamos arquivos
  - o Chamada de memória secundária

### Hierarquia de Memória



A memória do computador é dividida em uma hierarquia:

- SSD (Solid-State Drive) ou HDD (Hard Disk Drive)
  - o Memória permanente, onde gravamos arquivos
  - Chamada de memória secundária
- RAM (Random-Access Memory)
  - o Onde são armazenados os programas em execução
    - e a memória alocada pelos mesmos
  - Memória volátil, é apagada se o computador é desligado

#### Hierarquia de Memória



A memória do computador é dividida em uma hierarquia:

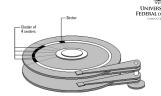
- SSD (Solid-State Drive) ou HDD (Hard Disk Drive)
  - o Memória permanente, onde gravamos arquivos
  - Chamada de memória secundária
- RAM (Random-Access Memory)
  - o Onde são armazenados os programas em execução
    - e a memória alocada pelos mesmos
  - Memória volátil, é apagada se o computador é desligado

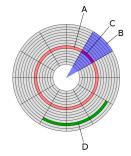
#### Memória Cache

- Muito próxima do processador para ter acesso rápido
- o A informação é copiada da RAM para a Cache

### Discos (HDD)

- Tecnologia barata
- Alta capacidade de armazenamento
- Informações armazenadas em trilhas
- Trilhas são divididas em setores
- Aplicações sempre acessam o disco em unidades de blocos (páginas)
  - o Exemplo: 512 bytes a 4096 bytes
  - Acesso a disco é muito custoso
- Se a página está na memória, podemos acessá-la. Se não está, precisamos lê-la na memória secundária.





- (A) Trilha
- (B) Setor geométrico
  - (C) Setor de trilha (D) Bloco

#### **Problemas**



- Acesso a dados em disco é lento (ordens de magnitude mais devagar que na memória principal — milissegundos versus nanosegundos).
  - Acesso custoso.
- Quantidade de dados manipulados não cabe na memória principal
- Ideia: Manter certas páginas na memória secundária e trazer apenas um número constante delas para a memória principal.
  - O acesso a dados no HD é otimizado para trazer múltiplas páginas por vez.
  - É preciso uma estrutura de dados que armazene múltiplos dados de uma única vez e seja eficiente.



# Árvore B

### Árvore D-ária de Busca



Podemos generalizar árvores binárias de busca

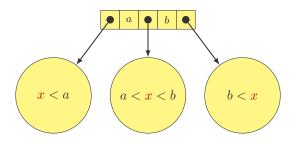
- Exemplo: árvores ternárias de busca
  - Nó pode ter 0, 1, 2 ou 3 filhos

### Árvore D-ária de Busca



Podemos generalizar árvores binárias de busca

- Exemplo: árvores ternárias de busca
  - Nó pode ter 0, 1, 2 ou 3 filhos

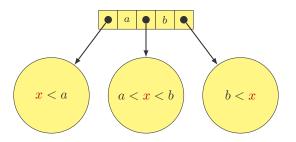


#### Árvore *D*-ária de Busca



Podemos generalizar árvores binárias de busca

- Exemplo: árvores ternárias de busca
  - Nó pode ter 0, 1, 2 ou 3 filhos



Como fazer busca nesse tipo de árvore?



Seja  $D \geq 2$  um número natural.



Seja  $D \ge 2$  um número natural.

Árvores B são árvores D-árias de busca com as 4 propriedades a seguir:

(1) A raiz T.root é uma folha ou tem no mínimo dois filhos.



Seja  $D \ge 2$  um número natural.

- (1) A raiz T.root é uma folha ou tem no mínimo dois filhos.
- (2) Cada nó diferente da raiz possui no mínimo D-1 chaves e, portanto, pelo menos D filhos.



Seja  $D \ge 2$  um número natural.

- (1) A raiz T. root é uma folha ou tem no mínimo dois filhos.
- (2) Cada nó diferente da raiz possui no mínimo D-1 chaves e, portanto, pelo menos D filhos.
- (3) Cada nó tem no máximo 2D-1 chaves e, portanto, no máximo 2D filhos. Dizemos que um nó está cheio se ele tem exatamente 2D-1 chaves.



Seja  $D \geq 2$  um número natural.

- (1) A raiz T. root é uma folha ou tem no mínimo dois filhos.
- (2) Cada nó diferente da raiz possui no mínimo D-1 chaves e, portanto, pelo menos D filhos.
- (3) Cada nó tem no máximo 2D-1 chaves e, portanto, no máximo 2D filhos. Dizemos que um nó está cheio se ele tem exatamente 2D-1 chaves.
- (4) Todas as folhas estão no mesmo nível.



Seja  $D \ge 2$  um número natural.

- (1) A raiz T. root é uma folha ou tem no mínimo dois filhos.
- (2) Cada nó diferente da raiz possui no mínimo D-1 chaves e, portanto, pelo menos D filhos.
- (3) Cada nó tem no máximo 2D-1 chaves e, portanto, no máximo 2D filhos. Dizemos que um nó está cheio se ele tem exatamente 2D-1 chaves.
- (4) Todas as folhas estão no mesmo nível.
  - O número D é chamado de grau mínimo da árvore B.
  - A estrutura apresentada satisfaz ainda as 3 propriedades a seguir:



- I. Cada nó x tem os seguintes campos:
  - $\circ$  x.n é o número de chaves armazenadas em x



- I. Cada nó x tem os seguintes campos:
  - $\circ$  x. n é o número de chaves armazenadas em x
  - $\circ x. key[i]$  é *i*-ésima chave armazenada
    - $\bullet \ \ x. key[1] \leq x. key[2] \leq \cdot \cdot \cdot \leq x. key[x.\, n]$



- I. Cada nó x tem os seguintes campos:
  - $\circ$  x. n é o número de chaves armazenadas em x
  - $\circ x. key[i]$  é *i*-ésima chave armazenada
    - $x.key[1] \le x.key[2] \le \cdots \le x.key[x.n]$
  - $\circ$  x. leaf é um booleano que indica se x é uma folha ou não.



- I. Cada nó x tem os seguintes campos:
  - $\circ$  x.n é o número de chaves armazenadas em x
  - $\circ x. key[i]$  é *i*-ésima chave armazenada
    - $x. key[1] \le x. key[2] \le \cdots \le x. key[x. n]$
  - $\circ x. leaf$  é um booleano que indica se x é uma folha ou não.
- II. Cada nó interno x contém x, n+1 ponteiros x, c[1] ... x, c[x,n+1]



- I. Cada nó x tem os seguintes campos:
  - $\circ$  x.n é o número de chaves armazenadas em x
  - $\circ x. key[i]$  é *i*-ésima chave armazenada
    - $x. key[1] \le x. key[2] \le \cdots \le x. key[x. n]$
  - $\circ x. leaf$  é um booleano que indica se x é uma folha ou não.
- II. Cada nó interno x contém x, n+1 ponteiros x, c[1] ... x, c[x,n+1]
  - $\circ x.c[i]$  é o ponteiro para o i-ésimo filho



- I. Cada nó x tem os seguintes campos:
  - $\circ$  x.n é o número de chaves armazenadas em x
  - $\circ x. key[i]$  é *i*-ésima chave armazenada
    - $x. key[1] \le x. key[2] \le \cdots \le x. key[x. n]$
  - $\circ x. leaf$  é um booleano que indica se x é uma folha ou não.
- II. Cada nó interno x contém x.n+1 ponteiros  $x.c[1] \dots x.c[x.n+1]$ 
  - $\circ x.c[i]$  é o ponteiro para o i-ésimo filho
  - o Nós folhas não têm filhos. Logo, os ponteiros x.c[i] das folhas são nulos ou indefinidos.



- I. Cada nó x tem os seguintes campos:
  - $\circ$  x.n é o número de chaves armazenadas em x
  - $\circ x. key[i]$  é *i*-ésima chave armazenada
    - $x. key[1] \le x. key[2] \le \cdots \le x. key[x. n]$
  - $\circ x. leaf$  é um booleano que indica se x é uma folha ou não.
- II. Cada nó interno x contém x, n+1 ponteiros x, c[1] ... x, c[x,n+1]
  - o x.c[i] é o ponteiro para o i-ésimo filho
  - Nós folhas não têm filhos. Logo, os ponteiros x.c[i] das folhas são nulos ou indefinidos.
- III. se a chave  $k_i$  está na subárvore x.c[i], então

$$k_1 \le x \cdot key[1] \le k_2 \le x \cdot key[2] \le \cdots \le x \cdot key[x \cdot n] \le k_{x \cdot n+1}$$

### Exemplo de árvore B

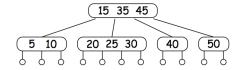


• A árvore B mais simples ocorre quando D=2. Todo nó interno nesta árvore tem 2,3 ou 4 filhos.

### Exemplo de árvore B



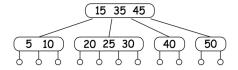
- A árvore B mais simples ocorre quando D=2. Todo nó interno nesta árvore tem 2,3 ou 4 filhos.
- Esse tipo de árvore é chamada de árvore 2-3-4.



#### Exemplo de árvore B



- A árvore B mais simples ocorre quando D=2. Todo nó interno nesta árvore tem 2,3 ou 4 filhos.
- Esse tipo de árvore é chamada de árvore 2-3-4.



• São "equivalentes" às árvores rubro-negras







#### Escolhendo o grau mínimo D



Queremos que um nó caiba em uma página do disco, mas não queremos utilizar mal a página do disco.

Escolha D máximo tal que um nó com 2D filhos caiba na página.

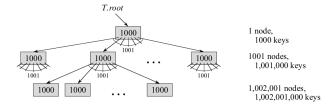
#### Escolhendo o grau mínimo D



Queremos que um nó caiba em uma página do disco, mas não queremos utilizar mal a página do disco.

Escolha D máximo tal que um nó com 2D filhos caiba na página.

• **Exemplo:** numa árvore com 1000 chaves em cada nó e com altura h = 2, armazenamos até  $10^9$  chaves (1 bilhão).



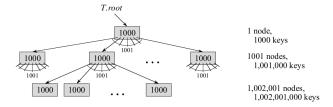
### Escolhendo o grau mínimo D



Queremos que um nó caiba em uma página do disco, mas não queremos utilizar mal a página do disco.

Escolha D máximo tal que um nó com 2D filhos caiba na página.

• **Exemplo:** numa árvore com 1000 chaves em cada nó e com altura h = 2, armazenamos até  $10^9$  chaves (1 bilhão).



Consideramos que o registro está junto com a chave. Ou então temos um ponteiro para o registro



# Balanceamento

#### Altura de uma árvore B



**Teorema:** Seja  $n \ge 1$  o número total de chaves de uma árvore B com altura h e grau mínimo  $D \ge 2$ . Então,

$$h \le \log_D\left(\frac{n+1}{2}\right) + 1.$$

#### Altura de uma árvore B



**Teorema:** Seja  $n \ge 1$  o número total de chaves de uma árvore B com altura h e grau mínimo  $D \ge 2$ . Então,

$$h \le \log_D \left(\frac{n+1}{2}\right) + 1.$$

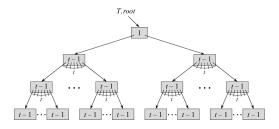
#### Demonstração:

 $\bullet\,$  Seja T uma árvore B. Então, sua raiz contém pelo menos uma chave e todos os outros nós contém pelo menos D-1 chaves.

### Continuação da demonstração



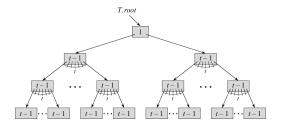
• Assim, T, cuja altura é h, contém 1 nó no nível 1, pelo menos 2 nós no nível 2, pelo menos 2D nós no nível 3, pelo menos  $2D^2$  nós no nível 4, e assim por diante, até que no nível h ela tem pelo menos  $2D^{h-2}$  nós.



#### Continuação da demonstração



• Assim, T, cuja altura é h, contém 1 nó no nível 1, pelo menos 2 nós no nível 2, pelo menos 2D nós no nível 3, pelo menos  $2D^2$  nós no nível 4, e assim por diante, até que no nível h ela tem pelo menos  $2D^{h-2}$  nós.



• Assim, o número de chaves n de T satisfaz a desigualdade:

$$n \ge 1 + (D - 1) \sum_{i=2}^{h} 2D^{i-2} \tag{1}$$

#### Continuação da demonstração



$$n \ge 1 + (D-1)\sum_{i=2}^{h} 2D^{i-2} = 1 + 2(D-1)\sum_{i=2}^{h} D^{i-2}$$



$$n \ge 1 + (D-1)\sum_{i=2}^{h} 2D^{i-2} = 1 + 2(D-1)\sum_{i=2}^{h} D^{i-2}$$

Vamos usar a fórmula: 
$$\sum_{k=0}^n x^k = \frac{x^{n+1}-1}{x-1}$$



$$n \ge 1 + (D-1)\sum_{i=2}^{h} 2D^{i-2} = 1 + 2(D-1)\sum_{i=2}^{h} D^{i-2}$$

Vamos usar a fórmula: 
$$\sum_{k=0}^{n} x^k = \frac{x^{n+1} - 1}{x - 1}$$

$$1 + 2(D-1)\sum_{i=2}^{h} D^{i-2} = 1 + 2(D-1)\left(\frac{D^{h-1}-1}{D-1}\right) = 1 + 2D^{h-1} - 2.$$



$$n \ge 1 + (D-1)\sum_{i=2}^{h} 2D^{i-2} = 1 + 2(D-1)\sum_{i=2}^{h} D^{i-2}$$

Vamos usar a fórmula: 
$$\sum_{k=0}^{n} x^k = \frac{x^{n+1} - 1}{x - 1}$$

$$1 + 2(D-1)\sum_{i=2}^{h} D^{i-2} = 1 + 2(D-1)\left(\frac{D^{h-1}-1}{D-1}\right) = 1 + 2D^{h-1} - 2.$$

Logo, 
$$n \ge 2D^{h-1} - 1$$



$$n \ge 1 + (D-1)\sum_{i=2}^{h} 2D^{i-2} = 1 + 2(D-1)\sum_{i=2}^{h} D^{i-2}$$

Vamos usar a fórmula: 
$$\sum_{k=0}^{n} x^k = \frac{x^{n+1} - 1}{x - 1}$$

$$1 + 2(D-1)\sum_{i=2}^{h} D^{i-2} = 1 + 2(D-1)\left(\frac{D^{h-1}-1}{D-1}\right) = 1 + 2D^{h-1} - 2.$$

Logo, 
$$n \ge 2D^{h-1} - 1 \Longrightarrow D^{h-1} \le \frac{n+1}{2}$$



$$n \ge 1 + (D-1)\sum_{i=2}^{h} 2D^{i-2} = 1 + 2(D-1)\sum_{i=2}^{h} D^{i-2}$$

Vamos usar a fórmula: 
$$\sum_{k=0}^{n} x^k = \frac{x^{n+1} - 1}{x - 1}$$

$$1 + 2(D-1)\sum_{i=2}^{h} D^{i-2} = 1 + 2(D-1)\left(\frac{D^{h-1}-1}{D-1}\right) = 1 + 2D^{h-1} - 2.$$

Logo, 
$$n \geq 2D^{h-1} - 1 \Longrightarrow D^{h-1} \leq \frac{n+1}{2} \Longrightarrow h-1 \leq \log_D \frac{n+1}{2}$$



$$n \ge 1 + (D-1)\sum_{i=2}^{h} 2D^{i-2} = 1 + 2(D-1)\sum_{i=2}^{h} D^{i-2}$$

Vamos usar a fórmula: 
$$\sum_{k=0}^{n} x^k = \frac{x^{n+1} - 1}{x - 1}$$

$$1 + 2(D-1)\sum_{i=2}^{h} D^{i-2} = 1 + 2(D-1)\left(\frac{D^{h-1}-1}{D-1}\right) = 1 + 2D^{h-1} - 2.$$

Logo, 
$$n \geq 2D^{h-1} - 1 \Longrightarrow D^{h-1} \leq \frac{n+1}{2} \Longrightarrow h-1 \leq \log_D \frac{n+1}{2} \Longrightarrow h \leq \log_D \frac{n+1}{2} + 1$$
.  $\blacksquare$ 





Se x é ponteiro para um objeto na memória secundária



Se  ${\it x}$  é ponteiro para um objeto na memória secundária

• DISK-READ(x): lê x da memória secundária



Se x é ponteiro para um objeto na memória secundária

- DISK-READ(x): lê x da memória secundária
- DISK-WRITE(x): grava x na memória secundária



Se x é ponteiro para um objeto na memória secundária

- DISK-READ(x): lê x da memória secundária
- DISK-WRITE(x): grava x na memória secundária

Adotamos duas convenções nos pseudocódigos das funções que veremos:



Se x é ponteiro para um objeto na memória secundária

- DISK-READ(x): lê x da memória secundária
- DISK-WRITE(x): grava x na memória secundária

Adotamos duas convenções nos pseudocódigos das funções que veremos:

• A raiz da árvore B está sempre na memória principal, de modo que não precisamos realizar um  $\operatorname{DISK-READ}(x)$  na raiz. No entanto, devemos realizar um  $\operatorname{DISK-WRITE}(x)$  da raiz sempre que a raiz for modificada.



Se x é ponteiro para um objeto na memória secundária

- DISK-READ(x): lê x da memória secundária
- DISK-WRITE(x): grava x na memória secundária

Adotamos duas convenções nos pseudocódigos das funções que veremos:

- A raiz da árvore B está sempre na memória principal, de modo que não precisamos realizar um  $\overline{DISK-READ}(x)$  na raiz. No entanto, devemos realizar um  $\overline{DISK-WRITE}(x)$  da raiz sempre que a raiz for modificada.
- Quaisquer nós que forem passados como parâmetro devem ter sido obtidos anteriormente por uma chamada a DISK-READ(x).

UNIVERSIDADE FEDERAL DO CEAR CAMPUS CIJIOZOLO



Para procurar a chave k em um nó x:

• Basta verificar se a chave está em x. Se estiver, retorna o par (x,i), contendo o nó x e o índice i tal que x.key[i] = k.



- Basta verificar se a chave está em x. Se estiver, retorna o par (x,i), contendo o nó x e o índice i tal que x.key[i] = k.
- Se não estiver em x e o nó x não for folha, basta buscar no filho correto. Se o nó x for folha, então retorna NIL.



- Basta verificar se a chave está em x. Se estiver, retorna o par (x,i), contendo o nó x e o índice i tal que x.key[i] = k.
- Se não estiver em x e o nó x não for folha, basta buscar no filho correto. Se o nó x for folha, então retorna NIL.



- Basta verificar se a chave está em x. Se estiver, retorna o par (x,i), contendo o nó x e o índice i tal que x.key[i] = k.
- Se não estiver em x e o nó x não for folha, basta buscar no filho correto. Se o nó x for folha, então retorna NIL.

```
B-Tree-Search(x, k)
```

```
\begin{array}{lll} 1 & i = 1 \\ 2 & \text{while } i \leq x. \, n \text{ and } k > x. \, key[i] \\ 3 & i = i+1 \\ 4 & \text{if } i \leq x. \, n \text{ and } k == x. \, key[i] \\ 5 & \text{return } (x,i) \\ 6 & \text{elseif } x. \, leaf \\ 7 & \text{return NIL} \\ 8 & \text{else} \\ 9 & \text{DISK-READ}(x. \, c[i]) \\ 10 & \text{return } \text{B-Tree-Search}(x. \, c[i], k) \end{array}
```

## Busca na Árvore B - Complexidade



```
\begin{array}{lll} \textbf{B-Tree-Search}(x,k) \\ 1 & i=1 \\ 2 & \textbf{while} \ i \leq x. \ n \ \textbf{and} \ k > x. \ key[i] \\ 3 & i=i+1 \\ 4 & \textbf{if} \ i \leq x. \ n \ \textbf{and} \ k == x. \ key[i] \\ 5 & \textbf{return} \ (x,i) \\ 6 & \textbf{elseif} \ x. \ leaf \\ 7 & \textbf{return} \ \text{NIL} \\ 8 & \textbf{else} \\ 9 & \text{DISK-READ}(x. \ c[i]) \\ 10 & \textbf{return} \ \text{B-Tree-Search}(x. \ c[i], k) \\ \end{array}
```

## Busca na Árvore B - Complexidade



```
\begin{array}{lll} \textbf{B-TREE-SEARCH}(x,k) \\ 1 & i=1 \\ 2 & \textbf{while} \ i \leq x. \ n \ \textbf{and} \ k > x. \ key[i] \\ 3 & i=i+1 \\ 4 & \textbf{if} \ i \leq x. \ n \ \textbf{and} \ k == x. \ key[i] \\ 5 & \textbf{return} \ (x,i) \\ 6 & \textbf{elseif} \ x. \ leaf \\ 7 & \textbf{return} \ \text{NIL} \\ 8 & \textbf{else} \\ 9 & \text{DISK-READ}(x. \ c[i]) \\ 10 & \textbf{return} \ \text{B-Tree-Search}(x. \ c[i], k) \end{array}
```

- A busca em uma árvore B de altura h, acessa  $O(h) = O(log_D n)$  páginas de disco, onde n é o número de nós da árvore B.
- Como x.n < 2D, o loop **while** itera O(D) vezes dentro de cada nó. Logo o tempo total de CPU é  $O(Dh) = O(Dlog_D n)$ .





#### B-Tree-Create(T)

- 1 x = Allocate-Node()
- 2 x.leaf = TRUE
- 3 x.n = 0
- 4 DISK-WRITE(x)
- 5 T.root = x
- A função B-Tree-Create(T) usa um procedimento auxiliar  $\operatorname{ALLOCATE-NODE}()$ , que aloca uma página de disco para ser usada como um novo nó.



#### B-Tree-Create(T)

- 1 x = Allocate-Node()
- 2 x.leaf = TRUE
- 3 x.n = 0
- 4 DISK-WRITE(x)
- 5 T.root = x
- A função B-TREE-CREATE(T) usa um procedimento auxiliar
   ALLOCATE-NODE(), que aloca uma página de disco para ser usada como
   um novo nó.
- Assumimos que o nó criado por esta função não necessita de  ${
  m DISK-READ}(x)$  pois não há nenhum dado a ser lido do disco quando o nó vazio é alocado.



#### B-Tree-Create(T)

- 1 x = Allocate-Node()
- 2 x.leaf = TRUE
- 3 x.n = 0
- 4 DISK-WRITE(x)
- 5 T.root = x
- A função B-TREE-CREATE(T) usa um procedimento auxiliar
   ALLOCATE-NODE(), que aloca uma página de disco para ser usada como um novo nó.
- Assumimos que o nó criado por esta função não necessita de DISK-READ(x) pois não há nenhum dado a ser lido do disco quando o nó vazio é alocado.
- Requer O(1) operações de disco e tem complexidade O(1).





• A inserção acontece sempre em um nó folha.



- A inserção acontece sempre em um nó folha.
- Contudo, na árvore B não podemos simplesmente criar uma nova folha e inserir a nova chave nela. (Porquê?)



- A inserção acontece sempre em um nó folha.
- Contudo, na árvore B não podemos simplesmente criar uma nova folha e inserir a nova chave nela. (Porquê?)
- Ao invés disso, inserimos a nova chave em uma folha já existente.
  - Problema: a folha pode já estar cheia (tem 2D 1 chaves).

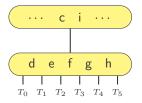


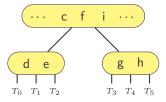
- A inserção acontece sempre em um nó folha.
- Contudo, na árvore B não podemos simplesmente criar uma nova folha e inserir a nova chave nela. (Porquê?)
- Ao invés disso, inserimos a nova chave em uma folha já existente.
  - Problema: a folha pode já estar cheia (tem 2D 1 chaves).
- Introduzimos uma operação que **divide** um nó cheio y na **chave mediana** (y. chave[D]) em dois nós com D-1 chaves cada.

## Inserção — Exemplo de divisão de nó



• Exemplo: Árvore B com grau mínimo D = 3.

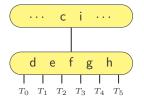


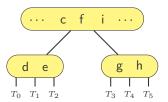


## Inserção — Exemplo de divisão de nó



• Exemplo: Árvore B com grau mínimo D = 3.





- Inserimos y. chave[D] no nó pai para representar a quebra.
  - o Problema: mas o pai poderia estar cheio... O que fazer?



- Podemos programar para inserir uma chave em uma árvore B numa única descida da raiz até uma folha.
  - Solução: À medida que vamos descendo, dividimos todo nó cheio que encontrarmos pelo caminho. Assim, o pai de um nó nunca estará cheio.



- Podemos programar para inserir uma chave em uma árvore B numa única descida da raiz até uma folha.
  - Solução: À medida que vamos descendo, dividimos todo nó cheio que encontrarmos pelo caminho. Assim, o pai de um nó nunca estará cheio.
- Para isso, não esperamos descobrir se vamos precisar dividir um nó cheio durante a inserção.
- Ao invés disso, à medida que formos descendo na árvore procurando a posição correta da nova chave, nós dividimos todo nó cheio que encontrarmos pelo caminho.



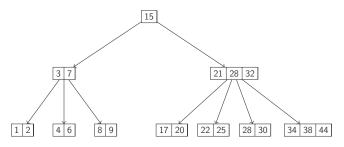
- Podemos programar para inserir uma chave em uma árvore B numa única descida da raiz até uma folha.
  - Solução: À medida que vamos descendo, dividimos todo nó cheio que encontrarmos pelo caminho. Assim, o pai de um nó nunca estará cheio.
- Para isso, não esperamos descobrir se vamos precisar dividir um nó cheio durante a inserção.
- Ao invés disso, à medida que formos descendo na árvore procurando a posição correta da nova chave, nós dividimos todo nó cheio que encontrarmos pelo caminho.
- Assim, onde quer que precisarmos dividir um nó cheio, teremos a certeza de que o seu pai não está cheio.

# Exemplo: Árvore B com grau mínimo D=2



Inserir chave 39

Atenção para o tamanho máximo de um nó



## Algoritmo: Dividindo um nó cheio



- Vamos criar um procedimento B-Tree-Split-Child(x,i)
- Este procedimento toma como entrada um nó x não cheio e um índice i tal que x. c[i] é um filho cheio de x.
- Supõe que ambos os nós x e x. c[i] estão na memória principal.
- O procedimento então divide este filho em dois e ajusta x de modo que ele tenha um filho adicional.



- Vamos criar um procedimento B-Tree-Split-Child(x,i)
- Este procedimento toma como entrada um nó x não cheio e um índice i tal que x. c[i] é um filho cheio de x.
- Supõe que ambos os nós x e x. c[i] estão na memória principal.
- O procedimento então divide este filho em dois e ajusta x de modo que ele tenha um filho adicional.
- A fim de dividir uma raiz cheia, depois criaremos um outro procedimento que faz a raiz ser filha de uma nova raiz vazia, de modo que possamos usar o procedimento B-Tree-Split-Child(x,i). Fazendo isso, a árvore aumenta sua altura em 1.
- Divisão é o único modo pelo qual uma árvore B aumenta de tamanho.





```
B-Tree-Split-Child(x, i)
```

```
y = x. c[i]
 z = Allocate-Node()
 3 z.leaf = y.leaf
 4 z.n = D - 1
   for i = 1 to D - 1
        z. key[j] = y. key[j + D]
    if not y. leaf
8
        for i = 1 to D
             z. c[j] = y. c[j + D]
10
   y. n = D - 1
11
    for j = x \cdot n + 1 downto i + 1
12
        x. c[j + 1] = x. c[j]
13
    x. c[i + 1] = z
14
   for i = x. n downto i
15
        x. key[j+1] = x. key[j]
    x. key[i] = y. key[D]
16
17
    x \cdot n = x \cdot n + 1
18
   DISK-WRITE(y)
   DISK-WRITE(z)
19
    DISK-WRITE(x)
20
```

- Este procedimento toma como entrada um nó x não cheio e um índice i tal que x. c[i] é um filho cheio de x.
- Supõe que ambos os nós x e x. c[i] estão na memória principal.
- O procedimento então divide este filho em dois e ajusta x de modo que ele tenha um filho adicional.
- A fim de dividir uma raiz cheia, primeiro fazemos a raiz filha de uma nova raiz vazia, de modo que possamos usar o procedimento
   B-TREE-SPLIT-CHILD(x, i). Fazendo isso, a árvore aumenta sua altura em 1.
- Divisão é o único modo pelo qual uma árvore B aumenta de tamanho.



```
B-Tree-Split-Child(x, i)
 1 y = x. c[i]
 z = Allocate-Node()
 3 z.leaf = y.leaf
 4 z.n = D - 1
 5 for i = 1 to D - 1
        z. key[j] = y. key[j + D]
    if not y. leaf
 8
         for i = 1 to D
             z. c[j] = y. c[j + D]
10
    y. n = D - 1
11
    for j = x \cdot n + 1 downto i + 1
12
         x. c[j + 1] = x. c[j]
13
    x. c[i+1] = z
14
   for i = x. n downto i
15
         x. key[j+1] = x. key[j]
    x. key[i] = y. key[D]
16
17
    x. n = x. n + 1
18
    DISK-WRITE(y)
```

DISK-WRITE(z)

DISK-WRITE(x)

19

20

#### Complexidade

- Esta função executa em tempo  $\Theta(D)$  devido aos laços das linhas 5-6 e 8-9.
- Os outros laços rodam em tempo  ${\cal O}(D).$
- ullet São executadas O(1) operações em disco.

# Algoritmo: Inserindo uma chave



Vamos inserir a chave k na árvore T

• Verificamos se não é necessário dividir a raiz.

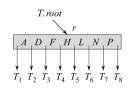
#### Algoritmo: Inserindo uma chave

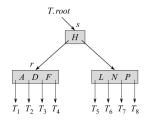


Vamos inserir a chave k na árvore T

• Verificamos se não é necessário dividir a raiz.

```
B-Tree-Insert(T, k)
   r = T. root
   if r. n == 2D - 1
        s = Allocate-Node()
        s.leaf = False
      s, n = 0
        s.c[1] = r
        T.root = s
 8
        B-Tree-Split-Child(s, 1)
        B-Tree-Insert-Nonfull(s, k)
10
    else
11
        B-Tree-Insert-Nonfull(r, k)
```





#### Inserindo chave k em um nó não-cheio x



#### B-Tree-Insert-Nonfull(x, k)

- Se x for uma folha, percorremo-lo de trás para frente, movendo as chaves para trás uma posição, até encontrar a posição correta da chave k. Inserimos a chave k na posição correta, ajustamos o tamanho de x e escrevemos x no disco.
- Se x não for folha, encontramos a subárvore x.c[i] onde k deve ser inserido. Lemos o nó x.c[i] do disco. Se x.c[i] estiver cheio, dividimos esse nó em dois. Por fim, invocamos a função de inserção em nó não cheio.

#### Inserindo chave k em um nó não-cheio x



#### B-Tree-Insert-Nonfull(x, k)

- Se x for uma folha, percorremo-lo de trás para frente, movendo as chaves para trás uma posição, até encontrar a posição correta da chave k. Inserimos a chave k na posição correta, ajustamos o tamanho de x e escrevemos x no disco.
- Se x não for folha, encontramos a subárvore x.c[i] onde k deve ser inserido. Lemos o nó x.c[i] do disco. Se x.c[i] estiver cheio, dividimos esse nó em dois. Por fim, invocamos a função de inserção em nó não cheio.

#### B-Tree-Insert-Nonfull(x, k)

```
i = x, n
    if x. leaf
        while i > 1 e k < x. key[i]
             x. key[i+1] = x. key[i]
             i = i - 1
 6
        x. key[i+1] = k
         x. n = x. n + 1
 8
         DISK-WRITE(x)
 9
    else
10
         while i \ge 1 and k < x. key[i]
11
             i = i - 1
12
        i = i + 1
13
         DISK-READ(x. c[i])
         if x. c[i]. n == 2D - 1
14
15
             B-Tree-Split-Child(x, i)
             if k > x. key[i]
16
17
                  i = i + 1
         B-Tree-Insert-Nonfull(x. c[i], k)
18
```

## Qual a complexidade da inserção?



- Para uma árvore B de altura h, B-TREE-INSERT realiza O(h) acessos a disco, já que O(1) operações de leitura/escrita são realizadas em cada nível da árvore.
- Além disso, o tempo de CPU é O(D) em cada nível da árvore. Logo, ao todo, o tempo de CPU é  $O(Dh) = O(D\log_D n)$ .



# Exercícios

#### Exercício



• Mostre o resultado de inserir as chaves 6, 19, 17, 11, 3, 12, 8, 20, 22, 23, 13, 18, 14, 16, 1, 2, 24, 25, 4, 26, 5 em uma árvore B vazia com grau mínimo D=2.





- A remoção é mais complicada que a inserção.
  - o A chave a ser removida pode ocorrer em qualquer nó da árvore.
  - Quando removemos uma chave de um nó interno, teremos que reorganizar os filhos do nó.



- A remoção é mais complicada que a inserção.
  - o A chave a ser removida pode ocorrer em qualquer nó da árvore.
  - Quando removemos uma chave de um nó interno, teremos que reorganizar os filhos do nó.
- Como na inserção, devemos ter certeza de que a remoção não viola as propriedades da árvore B.
  - $\circ$  Cada nó deve continuar com pelo menos D-1 chaves. Exceto a raiz que tem que ter pelo menos uma chave.



- Na inserção, a chave é sempre inserida em uma folha. Na remoção, assim como fizemos nas árvores AVL e rubro-Negra, também vamos sempre remover uma chave k de uma folha. Há dois modos de fazer isso:
- (1) Se a chave k se encontra em uma folha: a chave é simplesmente removida.



- Na inserção, a chave é sempre inserida em uma folha. Na remoção, assim como fizemos nas árvores AVL e rubro-Negra, também vamos sempre remover uma chave k de uma folha. Há dois modos de fazer isso:
  - (1) Se a chave k se encontra em uma folha: a chave é simplesmente removida.
  - (2) Se a chave k não se encontra em uma folha: k é substituída pelo seu sucessor. Como uma árvore B é uma árvore de busca, temos a garantia de que o sucessor de k está em uma folha.



- Na inserção, a chave é sempre inserida em uma folha. Na remoção, assim como fizemos nas árvores AVL e rubro-Negra, também vamos sempre remover uma chave k de uma folha. Há dois modos de fazer isso:
  - (1) Se a chave k se encontra em uma folha: a chave é simplesmente removida.
  - (2) Se a chave k não se encontra em uma folha: k é substituída pelo seu sucessor. Como uma árvore B é uma árvore de busca, temos a garantia de que o sucessor de k está em uma folha.
    - A retirada e substituição das chaves pressupõem que elas sejam acompanhadas de sua informação.



- Na inserção, a chave é sempre inserida em uma folha. Na remoção, assim como fizemos nas árvores AVL e rubro-Negra, também vamos sempre remover uma chave k de uma folha. Há dois modos de fazer isso:
  - (1) Se a chave k se encontra em uma folha: a chave é simplesmente removida.
  - (2) Se a chave k não se encontra em uma folha: k é substituída pelo seu sucessor. Como uma árvore B é uma árvore de busca, temos a garantia de que o sucessor de k está em uma folha.
    - A retirada e substituição das chaves pressupõem que elas sejam acompanhadas de sua informação.
- Quando a chave é retirada, o número de chaves do nó pode resultar menor que D-1, o que contraria a propriedade da árvore B.

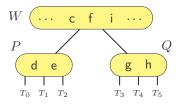


- Na inserção, a chave é sempre inserida em uma folha. Na remoção, assim como fizemos nas árvores AVL e rubro-Negra, também vamos sempre remover uma chave k de uma folha. Há dois modos de fazer isso:
  - (1) Se a chave k se encontra em uma folha: a chave é simplesmente removida.
  - (2) Se a chave k não se encontra em uma folha: k é substituída pelo seu sucessor. Como uma árvore B é uma árvore de busca, temos a garantia de que o sucessor de k está em uma folha.
    - A retirada e substituição das chaves pressupõem que elas sejam acompanhadas de sua informação.
- Quando a chave é retirada, o número de chaves do nó pode resultar menor que D-1, o que contraria a propriedade da árvore B.
  - Existem dois tratamentos para esse problema, denominados concatenação e redistribuição.

#### Definição: irmãos adjacentes



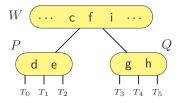
• Dois nós P e Q são chamados irmãos adjacentes se têm o mesmo pai W e são apontados por dois ponteiros adjacentes W.c[i] e W.c[i+1] em W.



#### Definição: irmãos adjacentes



• Dois nós P e Q são chamados irmãos adjacentes se têm o mesmo pai W e são apontados por dois ponteiros adjacentes W.c[i] e W.c[i+1] em W.

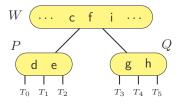


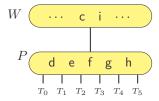
• P e Q podem ser concatenados se são irmãos adjacentes e juntos possuem menos do que 2D-1 chaves. A concatenação agrupa as entradas dos dois nós P e Q em um nó só.

#### Concatenação



• Exemplo: Árvore B com grau mínimo D = 3.

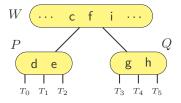


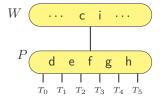


#### Concatenação



• Exemplo: Árvore B com grau mínimo D = 3.





- No nó pai W, a chave que separa os ponteiros para P e Q deixa de existir. Esta chave passa a fazer parte do novo nó concatenado e o ponteiro para o nó Q desaparece, uma vez que o nó Q é liberado.
- Como a soma do número de chaves de P e Q era menor que 2D-1, o novo nó tem, no máximo, 2D-1 chaves.

#### Concatenação

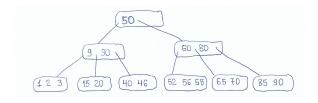


- **Observação:** Como foi retirada uma chave do nó pai W, observa-se que a concatenação é propagável.
- Ou seja, na nova situação, caso W contenha menos que D-1 chaves e cada um de seus dois irmãos adjacentes tenham no máximo D-1 chaves, o processo se repete.
  - Eventualmente, a propagação pode atingir a raiz, o que acarreta a diminuição da altura da árvore.

# Exemplo de Concatenação

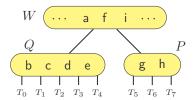


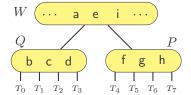
• Retirar a chave 40. Grau mínimo D=3





- A redistribuição acontece quando um nó P tem menos que D-1 chaves e um irmão adjacente seu Q possui mais do que D-1 chaves.
  - $\circ$  Neste caso, as chaves de Q podem ser redistribuídas para P.
  - $\circ$  Basta tomar uma chave e trazê-la para o nó P via pai W.







 Atenção: A redistribuição também pode acontecer da direita para a esquerda.



- Atenção: A redistribuição também pode acontecer da direita para a esquerda.
- Se necessário, para manter um maior equilíbrio entre as páginas da árvore B, pode ser tomado emprestado um número maior de chaves de forma que P e Q fiquem com aproximadamente o mesmo número de chaves.

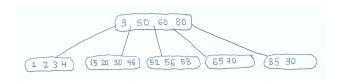


- Atenção: A redistribuição também pode acontecer da direita para a esquerda.
- Se necessário, para manter um maior equilíbrio entre as páginas da árvore B, pode ser tomado emprestado um número maior de chaves de forma que P e Q fiquem com aproximadamente o mesmo número de chaves.
- A redistribuição não é propagável. A página W, pai de P e Q, é modificada, mas seu número de chaves permanece o mesmo.

# Exemplo de Redistribuição



• Retirar a chave 65. Grau mínimo D=3.





O algoritmo de remoção de uma chave k de uma árvore B aqui apresentado é inteiramente recursivo e segue os seguintes passos:



- O algoritmo de remoção de uma chave k de uma árvore B aqui apresentado é inteiramente recursivo e segue os seguintes passos:
- (1) Inicialmente, deve-se buscar a chave k recursivamente, semelhante ao que foi feito no algoritmo  ${\tt B-Tree-Search}$ .



- O algoritmo de remoção de uma chave k de uma árvore B aqui apresentado é inteiramente recursivo e segue os seguintes passos:
- (1) Inicialmente, deve-se buscar a chave k recursivamente, semelhante ao que foi feito no algoritmo **B-Tree-Search**.
- (2) **Caso Base 1**: Chegou-se a um nó folha P e k não foi encontrada nele. Neste caso, nada se faz, pois k não está na árvore.



- O algoritmo de remoção de uma chave k de uma árvore B aqui apresentado é inteiramente recursivo e segue os seguintes passos:
- (1) Inicialmente, deve-se buscar a chave k recursivamente, semelhante ao que foi feito no algoritmo B-Tree-Search.
- (2) **Caso Base 1**: Chegou-se a um nó folha P e k não foi encontrada nele. Neste caso, nada se faz, pois k não está na árvore.
- (3) Caso Base 2: Chegou-se a um nó folha P e k foi encontrada nele. Neste caso, remove-se a chave k de P e ajusta-se a posição das chaves remanescentes.



O algoritmo de remoção de uma chave k de uma árvore B aqui apresentado é inteiramente recursivo e segue os seguintes passos:

- (1) Inicialmente, deve-se buscar a chave k recursivamente, semelhante ao que foi feito no algoritmo B-Tree-Search.
- (2) **Caso Base 1**: Chegou-se a um nó folha P e k não foi encontrada nele. Neste caso, nada se faz, pois k não está na árvore.
- (3) Caso Base 2: Chegou-se a um nó folha P e k foi encontrada nele. Neste caso, remove-se a chave k de P e ajusta-se a posição das chaves remanescentes.
- (4) **Caso Geral 1**: Chegou se a um nó W não-folha e percebeu-se que k não está nele, mas sim em um filho W.child[i]. Descer recursivamente até este filho.



(5) Caso geral 2: Chegou se a um nó W não-folha e percebeu-se que k encontra-se na posição W.key[i] dele. Com certeza, W tem um filho W.child[i+1]. Buscar, recursivamente, a chave sucessora de k na subárvore W.child[i+1]. Seja z essa chave, e P o nó onde z se encontra. Substitua a chave k por z e remova z de P (recaímos no Caso Base 2).



- (5) Caso geral 2: Chegou se a um nó W não-folha e percebeu-se que k encontra-se na posição W.key[i] dele. Com certeza, W tem um filho W.child[i+1]. Buscar, recursivamente, a chave sucessora de k na subárvore W.child[i+1]. Seja z essa chave, e P o nó onde z se encontra. Substitua a chave k por z e remova z de P (recaímos no Caso Base 2).
- (6) **Regulagem dos nós**: Na volta de cada chamada recursiva, o nó filho P que foi invocado naquela chamada deve ser checado para ver se contém pelo menos D-1 chaves. Em caso negativo, uma das operações de regulagem deve ser feita. Devemos olhar os irmãos adjacentes de P:
  - o **(6.1)** Se P tiver um irmão adjacente Q com mais do que D-1 chaves, execute a operação de redistribuição em P e Q.
  - $\circ$  (6.2) Caso contrário, ambos os irmãos adjacentes de P possuem no máximo D-1 chaves. Então, execute a operação de concatenação em P e um de seus irmãos Q.

#### Exercício



Escreva o pseudocódigo para a remoção em árvores B. Você pode considerar as funções a seguir:

• void concatenate(BNode \*x, int i)

Função que concatena o filho x.c[i] e o filho x.c[i+1]. A soma do número de chaves de x.c[i] e x.c[i+1] é menor que 2d-1 quando esta função é chamada. Após essa operação ser realizada, o nó x.c[i] fica como no máximo 2d-1 chaves e o nó x.c[i+1] é liberado (deleted). Após essa operação, a chave x.key[i] que separava x.c[i] e x.c[i+1] no nó x, deixa de existir em x e passa a fazer parte do filho x.c[i]. Com isso, o pai x deve ter seus atributos também atualizados.



#### • void borrowFromLeft(Bnode \*x, int i)

Função que redistribui as chaves do filho x.c[i-1] para o filho x.c[i] do nó x. Esses dois filhos são irmãos adjacentes. O filho x.c[i] tem menos do que d-1 chaves e o filho x.c[i-1] tem mais do que d-1 chaves. Após esta operação, x.c[i] passa a ter exatamente uma chave a mais e o filho x.c[i-1] passa a ter uma chave a menos. Além disso, a chave que separa estes dois irmãos adjacentes tambem é modificada, porém, o pai fica com a mesma quantidade de chaves.



#### • void borrowFromRight(Bnode \*x, int i)

Função que redistribui as chaves do filho x.c[i+1] para o filho x.c[i] do node x. Esses dois filhos são irmãos adjacentes. O filho x.c[i] tem menos do que d-1 chaves e o filho x.c[i+1] tem mais do que d-1 chaves. Após esta operação, x.c[i] passa a ter exatamente uma chave a mais e o filho x.c[i+1] passa a ter uma chave a menos. Além disso, a chave que separa estes dois irmãos adjacentes também é modificada, porém, o pai fica com a mesma quantidade de chaves.



• void remove\_from\_leaf(Bnode \*x, int i)

Esta função recebe o nó folha x e um indice i e remove a chave no índice i



#### • void remove\_key(Bnode \*x, int k)

Recebe como argumento um ponteiro x para a raiz de uma subárvore B e um valor de chave k e remove esta chave da árvore enraizada neste nó se e somente se a chave estiver na árvore; caso contrario, não faz nada e a árvore permanece como estava.

Após o retorno de cada chamada recursiva, esta função deve ajustar o nó que foi visitado se for necessário, pois a árvore deve permanecer uma árvore B após a remoção. Ou seja, essa função deve fazer o rebalanceamento do nó visitado.

No caso em que a chave k encontra-se em um nó não-folha, esta função invoca uma outra função recursiva para continuar a remoção, chamada removeSuccessor, que é explicada no próximo slide.



A tarefa de remoção do nó pode ser divida em duas funções recursivas, declaradas a seguir.

• void removeSuccessor(Bnode \*x, int i, Bnode \*y)

Esta função recursiva recebe como entrada um nó x tal que x.key[i] é a chave que queremos remover. Porém, quando esta função é chamada, sabemos que x não é um nó folha. Logo, a chave x.key[i] possui um sucessor, que está na subárvore com raiz y. Portanto, esta função encontrará a chave Z sucessora da chave x.key[i], copiará a chave Z em x.key[i] e, então, removerá a chave Z do nó original ao qual ela pertencia. Esta função deve regular os nós que foram visitados toda vez que for necessário.

A primeira chamada para esta função é algo assim: removeSuccessor(x, i, x.c[i+1]);



# FIM