

Iniciado em	terça, 29 ju	l 2025, 10:51
-------------	--------------	---------------

(28/07/2025) - Resolução de Exercícios AP3

Estado Finalizada

Concluída em terça, 29 jul 2025, 10:54

Tempo 2 minutos 41 segundos

empregado

Notas 3,00/3,00

Avaliar 10,00 de um máximo de 10,00(100%)

Questão 1 Correto Atingiu 1,00 de

1,00

Para que uma transformação $T:\mathbb{R}^n o\mathbb{R}^n$ seja considerada linear, quais das seguintes condições devem ser sempre verdadeiras para quaisquer vetores $\mathbf{u},\mathbf{v}\in\mathbb{R}^n$ e qualquer escalar $k\in\mathrm{r}$?

Escolha uma opção:

$$igcup$$
 a. $T(\mathbf{u}+\mathbf{v})=\mathbf{u}+\mathbf{v}$ e $T(k\cdot\mathbf{u})=k\cdot\mathbf{u}$

$$lacksquare$$
 b. $T(\mathbf{u}+\mathbf{v})=T(\mathbf{u})+T(\mathbf{v})$ e $T(k\cdot\mathbf{u})=k\cdot T(\mathbf{u})$

$$\circ$$
 c. $T(\mathbf{u}+\mathbf{v})=T(\mathbf{u})\cdot T(\mathbf{v})$ e $T(k\cdot \mathbf{u})=k\cdot T(\mathbf{u})$

$$igcup$$
 d. $T(\mathbf{u}+\mathbf{v})=T(\mathbf{u})+T(\mathbf{v})$ e $T(k\cdot\mathbf{u})=k+T(\mathbf{u})$

$$igcup$$
 e. $T(\mathbf{u}+\mathbf{v})=T(\mathbf{u})-T(\mathbf{v})$ e $T(k\cdot\mathbf{u})=k\cdot T(\mathbf{u})$

Sua resposta está correta.

A resposta correta é: $T(\mathbf{u}+\mathbf{v})=T(\mathbf{u})+T(\mathbf{v})$ e $T(k\cdot\mathbf{u})=k\cdot T(\mathbf{u})$

Questão 2 Correto Atingiu 1,00 de 1,00

Dada uma transformação linear $T:\mathbb{W} o \mathbb{V}$ e bases \mathbb{B}_1 para \mathbb{V} e \mathbb{B}_2 para \mathbb{W} , a matriz de transformação $[T]_{\mathbb{B}_2}^{\mathbb{B}_1}$ é formada por quais elementos em suas colunas?

Escolha uma opção:

ullet a. As imagens dos vetores da base \mathbb{B}_1 , expressas como coordenadas na base \mathbb{B}_2 .

- \bigcirc b. As imagens dos vetores da base \mathbb{B}_2 , expressas como coordenadas na base \mathbb{B}_1 .
- igcup c. Os autovalores da transformação T .
- \bigcirc d. Os vetores da base \mathbb{B}_1 .
- \bigcirc e. Os vetores da base \mathbb{B}_2 .

Sua resposta está correta.

A resposta correta é: As imagens dos vetores da base \mathbb{B}_1 , expressas como coordenadas na base \mathbb{B}_2 .

Questão **3**Correto
Atingiu 1,00 de 1,00

Ŋ

命

(~)

Na diagonalização de uma matriz ${f A}$, na forma ${f D}={f P}^{-1}\cdot{f A}\cdot{f P}$, o que as matrizes ${f D}$ e ${f P}$ representam, respectivamente?

Escolha uma opção:

- igcup a. f D é a matriz orignal f A e f P é a matriz ortogonal.
- lacktriangle b. lackbright D é uma matriz diagonal contendo os autovalores de lack A e lack P é a matriz cujas colnuas são os autovalores correspondentes de lack A.
- igcup c. f D é uma matriz de zeros e f P é qualquer matriz não singular.
- igcup d. f D é a matriz dos autovetores e f P é a matriz dos autovalores.
- igcup e. f D é a matriz identidade e f P é a matriz inversa de f A.

Sua resposta está correta.

A resposta correta é: $\bf D$ é uma matriz diagonal contendo os autovalores de $\bf A$ e $\bf P$ é a matriz cujas colnuas são os autovalores correspondentes de $\bf A$.

©2020 - Universidade Federal do Ceará - Campus Quixadá.

Todos os direitos reservados.

Av. José de Freitas Queiroz, 5003

Cedro – Quixadá – Ceará CEP: 63902-580

Secretaria do Campus: (88) 3411-9422

🗓 Baixar o aplicativo móvel.