

Algoritmo HeapSort

Estrutura de Dados — QXD0010



UNIVERSIDADE
FEDERAL DO CEARÁ
CAMPUS QUIXADÁ

Prof. Atílio Gomes Luiz
gomes.atilio@ufc.br

Universidade Federal do Ceará

1º semestre/2021



Introdução



Introdução

- Algoritmo criado por John Williams em 1964.

Introdução

- Algoritmo criado por John Williams em 1964.
- Complexidade $O(n \log n)$ no pior caso.

Introdução

- Algoritmo criado por John Williams em 1964.
- Complexidade $O(n \log n)$ no pior caso.
- Ao contrário do Mergesort, não requer um vetor auxiliar (é in loco)

Introdução

- Algoritmo criado por John Williams em 1964.
- Complexidade $O(n \log n)$ no pior caso.
- Ao contrário do Mergesort, não requer um vetor auxiliar (é in loco)
- Utiliza abordagem similar a do selectionSort:

Introdução

- Algoritmo criado por John Williams em 1964.
- Complexidade $O(n \log n)$ no pior caso.
- Ao contrário do Mergesort, não requer um vetor auxiliar (é in loco)
- Utiliza abordagem similar a do selectionSort:
 - SelectionSort seleciona o i -ésimo menor elemento e o coloca na $(i - 1)$ -ésima posição do vetor.

Introdução

- Algoritmo criado por John Williams em 1964.
- Complexidade $O(n \log n)$ no pior caso.
- Ao contrário do Mergesort, não requer um vetor auxiliar (é in loco)
- Utiliza abordagem similar a do selectionSort:
 - SelectionSort seleciona o i -ésimo menor elemento e o coloca na $(i - 1)$ -ésima posição do vetor.
 - Para ordenar em ordem crescente, o Heapsort põe o maior elemento no final do vetor e o segundo maior antes dele, e assim por diante.

Estrutura de dados Heap Binário

- Existem dois tipos de heap: **heap máximo** e **heap mínimo**.
- Nesta aula analisamos o heap binário máximo.
- Chamaremos apenas de **heap**.

Estrutura de dados Heap Binário

- Existem dois tipos de heap: **heap máximo** e **heap mínimo**.
- Nesta aula analisamos o heap binário máximo.
- Chamaremos apenas de **heap**.
- Os heaps têm uma **propriedade estrutural** e uma **propriedade de ordem**.
 - Uma operação em um heap pode destruir uma das propriedades e não deve terminar até que todas as propriedades do heap estejam satisfeitas.

Heap — Propriedade de ordem

- Um **heap** é um vetor $A[1 \dots n]$ tal que

$$A[\lfloor i/2 \rfloor] \geq A[i], \text{ para } 2 \leq i \leq n.$$

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14
999	888	777	555	666	777	555	222	333	444	111	333	666	333

Heap — Propriedade de ordem

- Um **heap** é um vetor $A[1 \dots n]$ tal que

$$A[\lfloor i/2 \rfloor] \geq A[i], \text{ para } 2 \leq i \leq n.$$

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14
999	888	777	555	666	777	555	222	333	444	111	333	666	333

- Observação I:** A fim de simplificar a descrição do algoritmo, supomos que os índices do vetor são $1 \dots n$ e não $0 \dots n - 1$.

Heap — Propriedade de ordem

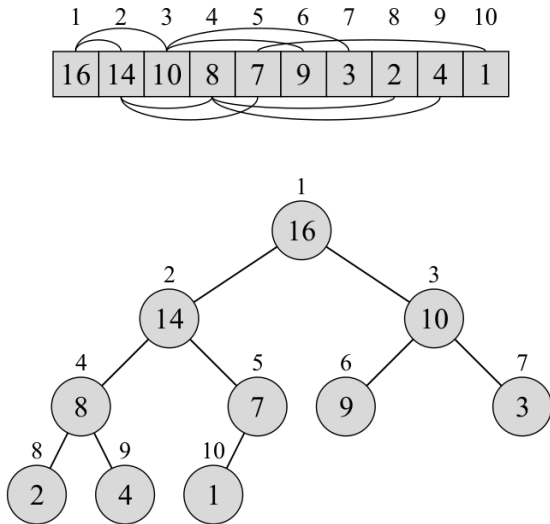
- Um **heap** é um vetor $A[1 \dots n]$ tal que

$$A[\lfloor i/2 \rfloor] \geq A[i], \text{ para } 2 \leq i \leq n.$$

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14
999	888	777	555	666	777	555	222	333	444	111	333	666	333

- Observação I:** A fim de simplificar a descrição do algoritmo, supomos que os índices do vetor são $1 \dots n$ e não $0 \dots n - 1$.
- Observação II:** Segue imediatamente da definição que $A[1]$ é um elemento máximo do heap.

Heap — Propriedade estrutural



Árvores Binárias Completas

- Uma árvore binária é dita **completa** se todos os níveis estão cheios, com exceção possivelmente do último, que pode ou não estar cheio.

Árvores Binárias Completas

- Uma árvore binária é dita **completa** se todos os níveis estão cheios, com exceção possivelmente do último, que pode ou não estar cheio.

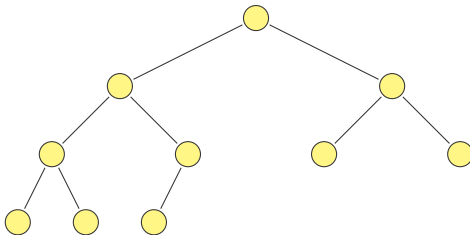
No heap, os nós do último nível estão **o mais a esquerda possível**.

Árvores Binárias Completas

- Uma árvore binária é dita **completa** se todos os níveis estão cheios, com exceção possivelmente do último, que pode ou não estar cheio.

No heap, os nós do último nível estão **o mais a esquerda possível**.

Exemplo:

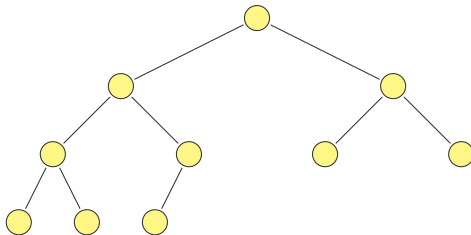


Árvores Binárias Completas

- Uma árvore binária é dita **completa** se todos os níveis estão cheios, com exceção possivelmente do último, que pode ou não estar cheio.

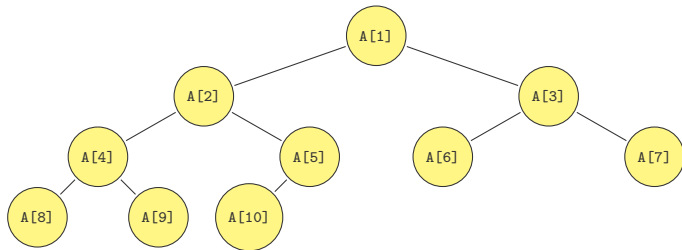
No heap, os nós do último nível estão **o mais a esquerda possível**.

Exemplo:

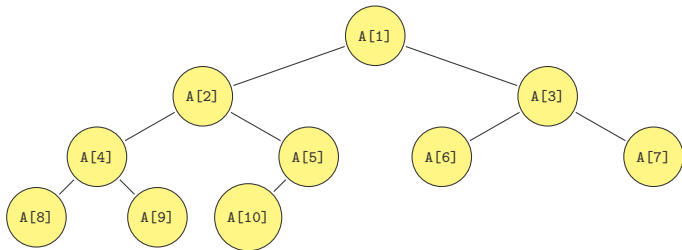


Uma árvore binária completa com n nós tem $\lfloor \log n \rfloor + 1$ níveis.

Árvores Binárias Completas e Vetores

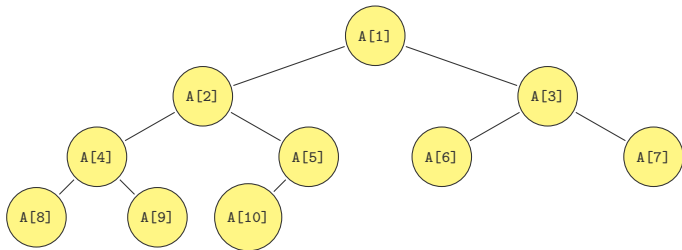


Árvores Binárias Completas e Vetores



- O nó **A[1]** é a raiz da árvore.

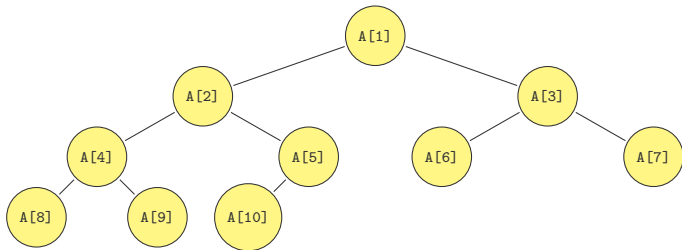
Árvores Binárias Completas e Vetores



- O nó **A[1]** é a raiz da árvore.

Em relação a **A[i]**:

Árvores Binárias Completas e Vetores

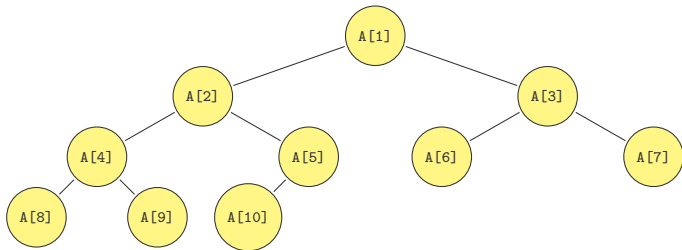


- O nó **A[1]** é a raiz da árvore.

Em relação a **A[i]**:

- o filho esquerdo é **A[2i]** e o filho direito é **A[2i+1]**

Árvores Binárias Completas e Vetores

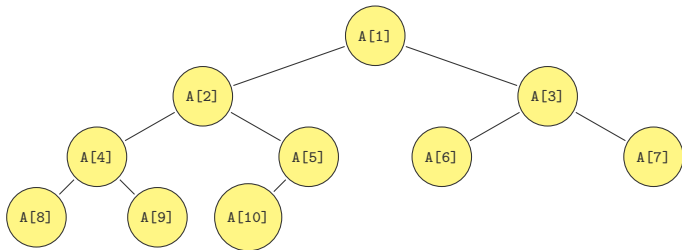


- O nó $A[1]$ é a raiz da árvore.

Em relação a $A[i]$:

- o filho esquerdo é $A[2i]$ e o filho direito é $A[2i+1]$
- o pai é $A[i/2]$

Árvores Binárias Completas e Vetores



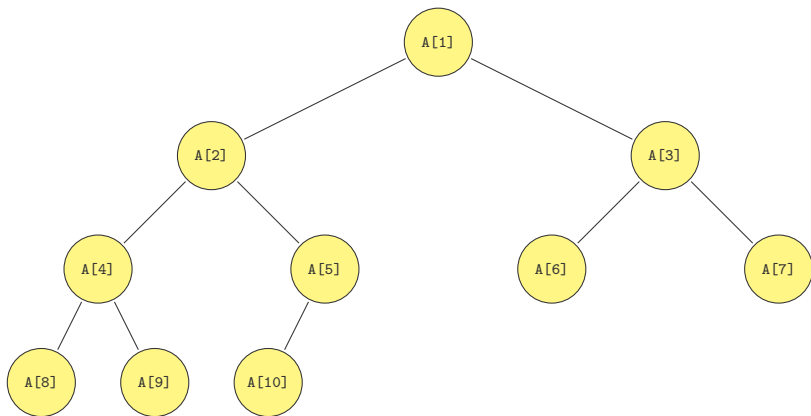
- O nó **A[1]** é a raiz da árvore.

Em relação a **A[i]**:

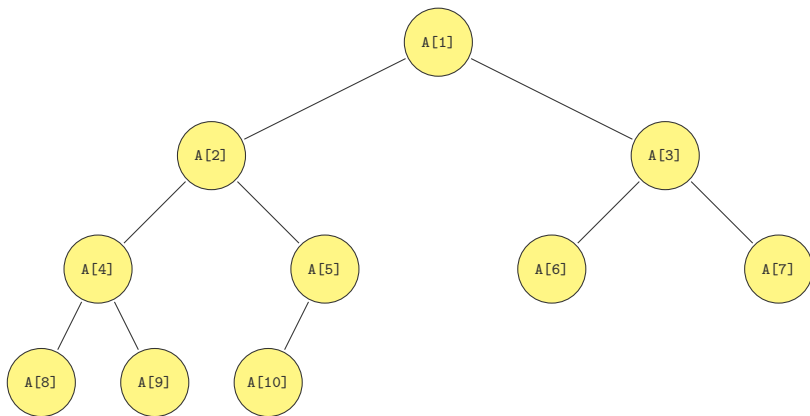
- o filho esquerdo é **A[2i]** e o filho direito é **A[2i+1]**
- o pai é **A[i/2]**

Atenção: A[1] não tem pai, o filho esquerdo de $A[i]$ só existe se $2i \leq n$ e o filho direito de $A[i]$ só existe se $2i + 1 \leq n$.

Heap

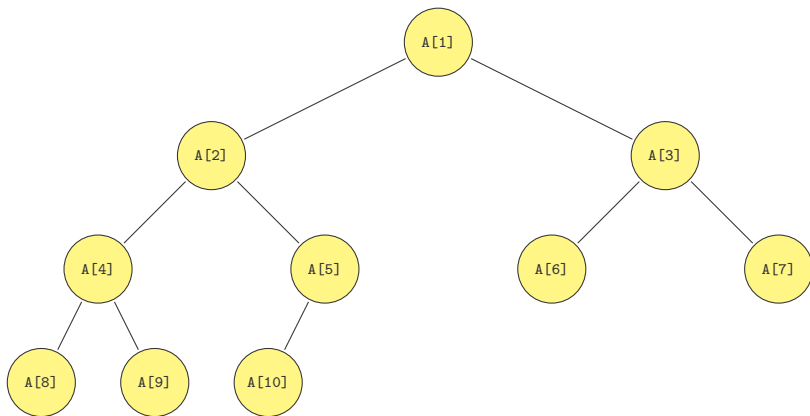


Heap



Em um Heap:

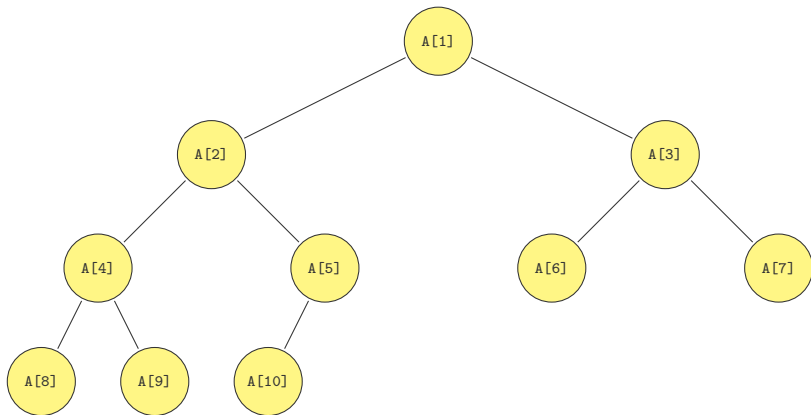
Heap



Em um Heap:

- Os filhos são menores ou iguais ao pai

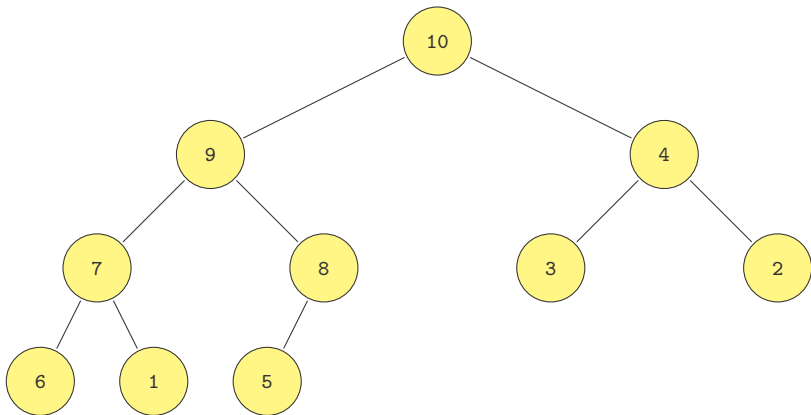
Heap



Em um Heap:

- Os filhos são menores ou iguais ao pai
- Ou seja, a raiz é o máximo

Heap



Em um Heap:

- Os filhos são menores ou iguais ao pai
- Ou seja, a raiz é o máximo

Construção de um heap

- O algoritmo Heapsort recebe um vetor $A[1..n]$ como entrada e, para que possa ordená-lo com sucesso, ele precisa, antes de tudo, transformar o vetor A em um heap.

Construção de um heap

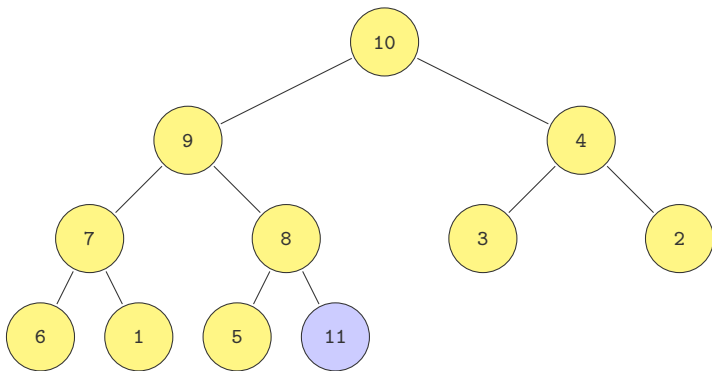
- O algoritmo Heapsort recebe um vetor $A[1..n]$ como entrada e, para que possa ordená-lo com sucesso, ele precisa, antes de tudo, transformar o vetor A em um heap.
- Para entender o Heapsort, será preciso tratar, às vezes, de **heaps com defeitos**.

Construção de um heap

- O algoritmo Heapsort recebe um vetor $A[1..n]$ como entrada e, para que possa ordená-lo com sucesso, ele precisa, antes de tudo, transformar o vetor A em um heap.
- Para entender o Heapsort, será preciso tratar, às vezes, de **heaps com defeitos**.
- Um vetor $A[1..n]$ é um **quase-max-heap** se existe um único índice k tal que a desigualdade $A[i/2] \geq A[i]$ vale para todo i diferente de k .

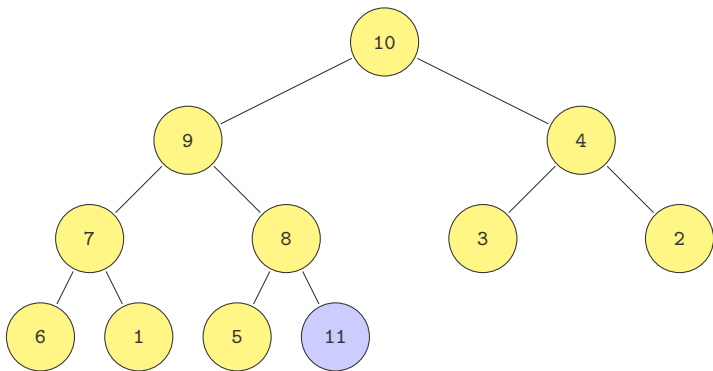
Exemplo: Vetor que é quase um Heap

Como consertar?



Exemplo: Vetor que é quase um Heap

Como consertar?

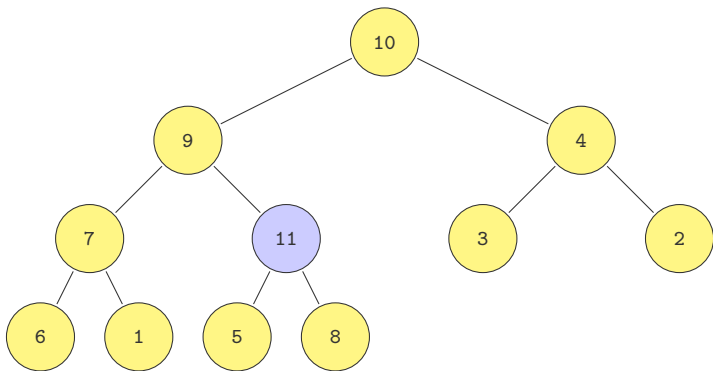


Basta ir subindo no Heap, trocando com o pai se necessário

- O irmão já é menor que o pai, não precisamos mexer nele

Exemplo: Vetor que é quase um Heap

Como consertar?

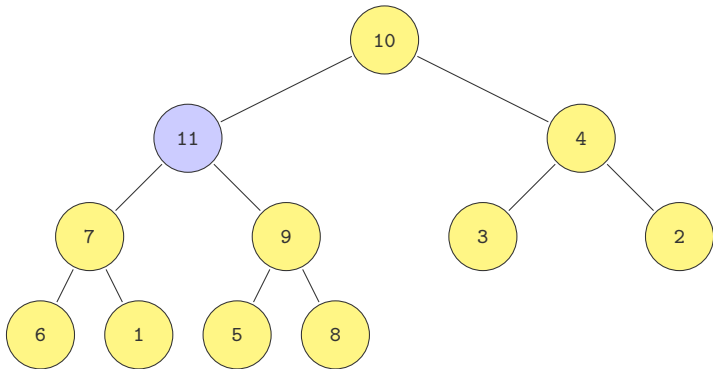


Basta ir subindo no Heap, trocando com o pai se necessário

- O irmão já é menor que o pai, não precisamos mexer nele

Exemplo: Vetor que é quase um Heap

Como consertar?

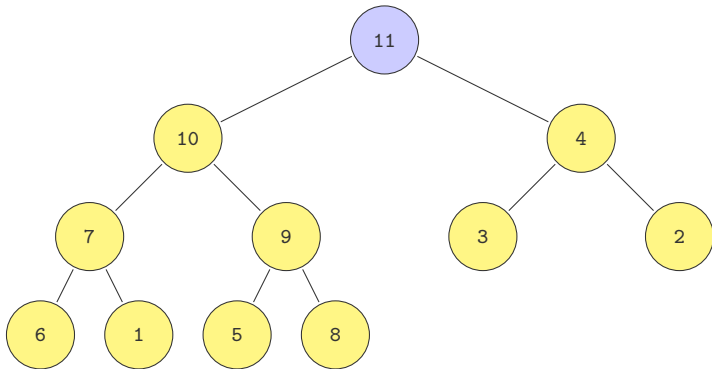


Basta ir subindo no Heap, trocando com o pai se necessário

- O irmão já é menor que o pai, não precisamos mexer nele

Exemplo: Vetor que é quase um Heap

Como consertar?



Basta ir subindo no Heap, trocando com o pai se necessário

- O irmão já é menor que o pai, não precisamos mexer nele

Construção de um heap

- É fácil rearranjar um vetor $A[1..n]$ que é um quase-max-heap para que ele se torne um heap.

Construção de um heap

- É fácil rearranjar um vetor $A[1..n]$ que é um quase-max-heap para que ele se torne um heap.
- A ideia é repetir o seguinte processo enquanto o valor de um filho for maior que o de seu pai:

Construção de um heap

- É fácil rearranjar um vetor $A[1..n]$ que é um quase-max-heap para que ele se torne um heap.
- A ideia é repetir o seguinte processo enquanto o valor de um filho for maior que o de seu pai:
 - troque os valores de pai e filho e suba um passo em direção à raiz.

Construção de um heap

- É fácil rearranjar um vetor $A[1..n]$ que é um quase-max-heap para que ele se torne um heap.
- A ideia é repetir o seguinte processo enquanto o valor de um filho for maior que o de seu pai:
 - troque os valores de pai e filho e suba um passo em direção à raiz.
- Mais precisamente, se $A[i/2] < A[i]$, então troque o valor de $A[i]$ com o valor de $A[i/2]$ e, em seguida, faça $i = i/2$, repetindo o processo para o novo valor de i .

Construção de um heap

- É fácil rearranjar um vetor $A[1..n]$ que é um quase-max-heap para que ele se torne um heap.
- A ideia é repetir o seguinte processo enquanto o valor de um filho for maior que o de seu pai:
 - troque os valores de pai e filho e suba um passo em direção à raiz.
- Mais precisamente, se $A[i/2] < A[i]$, então troque o valor de $A[i]$ com o valor de $A[i/2]$ e, em seguida, faça $i = i/2$, repetindo o processo para o novo valor de i .
- Como usar isso para transformar um vetor qualquer em um heap?

Construção de um heap

```
1  /**
2   * Recebe um vetor A[1..n] e o transforma em
3   * um max-heap. Note que n eh o indice do
4   * ultimo elemento.
5   */
6  void constroiHeap (int A[], int n) {
7      for (int k = 1; k < n; k++) {
8          // v[1..k] eh um heap
9          int f = k + 1;
10         while (f > 1 && A[f/2] < A[f]) {
11             int aux = A[f/2];
12             A[f/2] = A[f];
13             A[f] = aux;
14             f = f/2;
15         }
16     }
17 }
```

Tempo de execução de constroiHeap()

```
1 void constroiHeap (int A[], int n) {  
2     for (int k = 1; k < n; k++) {  
3         // v[1..k] eh um heap  
4         int f = k + 1;  
5         while (f > 1 && A[f/2] < A[f]) {  
6             int aux = A[f/2];  
7             A[f/2] = A[f];  
8             A[f] = aux;  
9             f = f/2;  
10        }  
11    }  
12 }
```

Tempo de execução de `constroiHeap()`

```
1 void constroiHeap (int A[], int n) {  
2     for (int k = 1; k < n; k++) {  
3         // v[1..k] eh um heap  
4         int f = k + 1;  
5         while (f > 1 && A[f/2] < A[f]) {  
6             int aux = A[f/2];  
7             A[f/2] = A[f];  
8             A[f] = aux;  
9             f = f/2;  
10        }  
11    }  
12 }
```

- Em cada iteração do laço **while**, o índice f pula de um nível da “árvore” para o nível anterior.

Tempo de execução de `constroiHeap()`

```
1 void constroiHeap (int A[], int n) {
2     for (int k = 1; k < n; k++) {
3         // v[1..k] eh um heap
4         int f = k + 1;
5         while (f > 1 && A[f/2] < A[f]) {
6             int aux = A[f/2];
7             A[f/2] = A[f];
8             A[f] = aux;
9             f = f/2;
10        }
11    }
12 }
```

- Em cada iteração do laço **while**, o índice f pula de um nível da “árvore” para o nível anterior.
- Portanto, esse bloco de linhas é repetido no máximo $\log k$ vezes para cada k fixo.

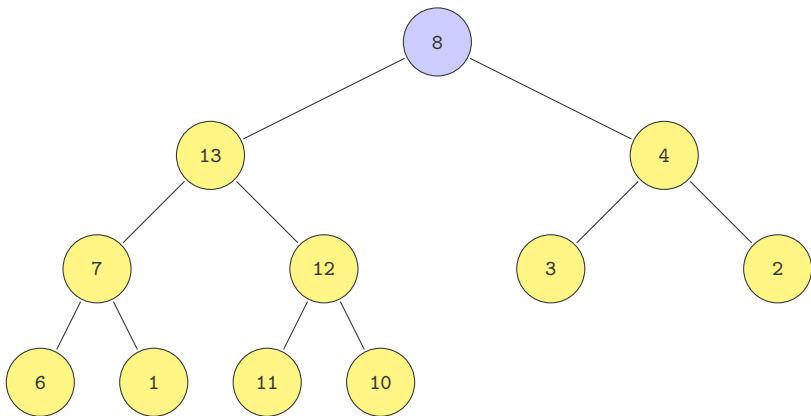
Tempo de execução de `constroiHeap()`

```
1 void constroiHeap (int A[], int n) {  
2     for (int k = 1; k < n; k++) {  
3         // v[1..k] eh um heap  
4         int f = k + 1;  
5         while (f > 1 && A[f/2] < A[f]) {  
6             int aux = A[f/2];  
7             A[f/2] = A[f];  
8             A[f] = aux;  
9             f = f/2;  
10        }  
11    }  
12 }
```

- Em cada iteração do laço **while**, o índice f pula de um nível da “árvore” para o nível anterior.
- Portanto, esse bloco de linhas é repetido no máximo $\log k$ vezes para cada k fixo.
- Logo, o número total de comparações entre elementos do vetor (todas acontecem na linha 5) não passa de $n \log n$.

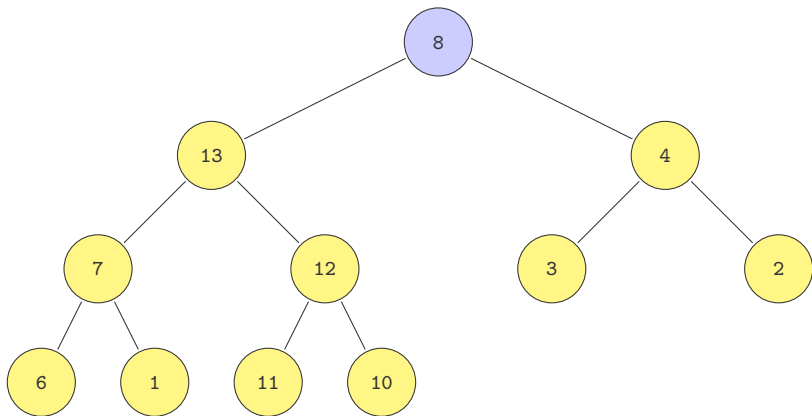
Exemplo: Outro vetor que é quase um Heap

Como consertar?



Exemplo: Outro vetor que é quase um Heap

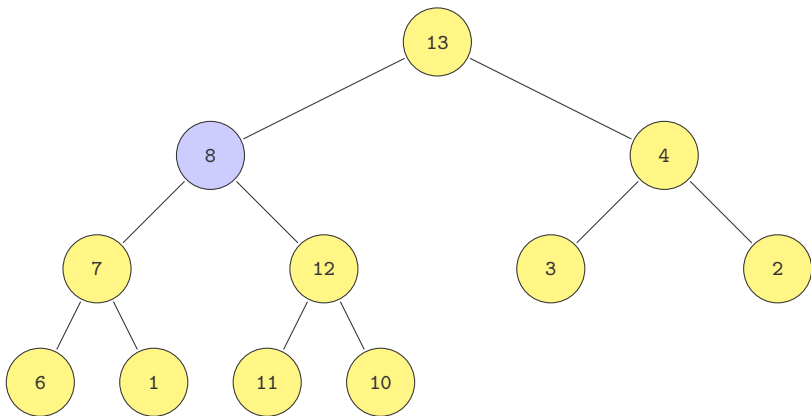
Como consertar?



Agora, vamos descer no heap, trocando o pai com o seu maior filho, caso esse filho seja maior que o pai.

Exemplo: Outro vetor que é quase um Heap

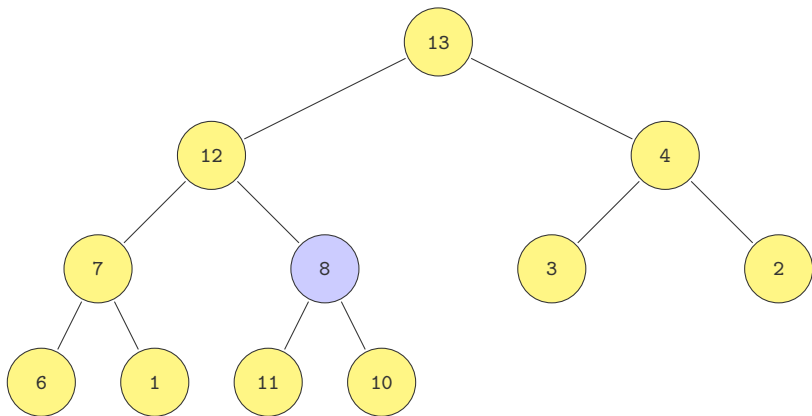
Como consertar?



Agora, vamos descer no heap, trocando o pai com o seu maior filho, caso esse filho seja maior que o pai.

Exemplo: Outro vetor que é quase um Heap

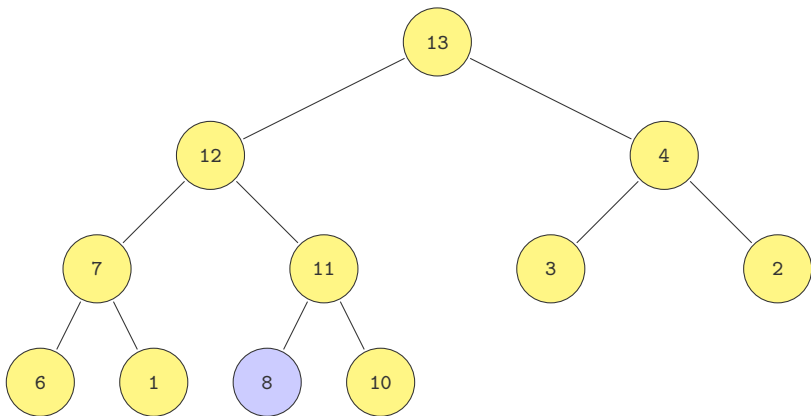
Como consertar?



Agora, vamos descer no heap, trocando o pai com o seu maior filho, caso esse filho seja maior que o pai.

Exemplo: Outro vetor que é quase um Heap

Como consertar?



Agora, vamos descer no heap, trocando o pai com o seu maior filho, caso esse filho seja maior que o pai.

A função `sacodeHeap`

- O coração de muitos algoritmos que manipulam heaps é uma função que, ao contrário de `constroiHeap`, desce em direção ao último nível da árvore.

A função `sacodeHeap`

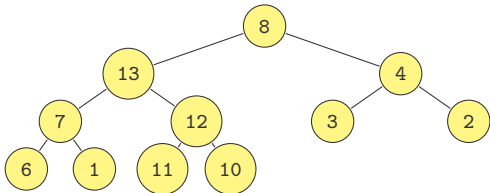
- O coração de muitos algoritmos que manipulam heaps é uma função que, ao contrário de `constroiHeap`, desce em direção ao último nível da árvore.
- Essa função, que chamaremos `sacodeHeap`, recebe um vetor qualquer $A[1..n]$ e faz $A[1]$ descer até sua posição correta, pulando de um nível para o seguinte da “árvore”.

A função `sacodeHeap`

- O coração de muitos algoritmos que manipulam heaps é uma função que, ao contrário de `constroiHeap`, desce em direção ao último nível da árvore.
- Essa função, que chamaremos `sacodeHeap`, recebe um vetor qualquer $A[1..n]$ e faz $A[1]$ descer até sua posição correta, pulando de um nível para o seguinte da “árvore”.
- Como isso é feito?
 - Se $A[1] \geq A[2]$ e $A[1] \geq A[3]$, não é preciso fazer nada.
 - Se $A[1] < A[2]$ e $A[2] \geq A[3]$, basta trocar $A[1]$ com $A[2]$ e depois fazer $A[2]$ descer para sua posição correta.
 - Os outros casos são semelhantes.

A função sacodeHeap

```
1  /** Rearranja um quase-max-heap A[1..n] de
2  * modo a transforma-lo em um max-heap. */
3  void sacodeHeap (int A[], int n) {
4      int f = 2;
5      while (f <= n) {
6          if (f < n && A[f] < A[f+1])
7              f++;
8          // f eh o maior filho de f/2
9          if (A[f/2] >= A[f])
10             break;
11         int aux = A[f/2];
12         A[f/2] = A[f];
13         A[f] = aux;
14         f = f*2;
15     }
16 }
```



Análise de Complexidade

sacodeHeap

- A função `sacodeHeap` faz no máximo $\log n$ iterações, uma vez que a árvore completa gerada pelo vetor tem $1 + \lfloor \log n \rfloor$ níveis.

Análise de Complexidade

sacodeHeap

- A função `sacodeHeap` faz no máximo $\log n$ iterações, uma vez que a árvore completa gerada pelo vetor tem $1 + \lfloor \log n \rfloor$ níveis.
- Cada iteração envolve duas comparações entre elementos do vetor e portanto o número total de comparações não passa de $2 \log n$.

Análise de Complexidade

sacodeHeap

- A função `sacodeHeap` faz no máximo $\log n$ iterações, uma vez que a árvore completa gerada pelo vetor tem $1 + \lfloor \log n \rfloor$ níveis.
- Cada iteração envolve duas comparações entre elementos do vetor e portanto o número total de comparações não passa de $2 \log n$.
- O consumo de tempo é proporcional ao número de comparações e, portanto, proporcional a $\log n$ no pior caso.

Heapsort



O algoritmo Heapsort

- Não é difícil reunir os dois algoritmos que vimos para obter um algoritmo que rearranja um vetor $A[1..n]$ em ordem crescente.
- O algoritmo tem duas fases:

O algoritmo Heapsort

- Não é difícil reunir os dois algoritmos que vimos para obter um algoritmo que rearranja um vetor $A[1..n]$ em ordem crescente.
- O algoritmo tem duas fases:
 - a primeira transforma o vetor em heap

O algoritmo Heapsort

- Não é difícil reunir os dois algoritmos que vimos para obter um algoritmo que rearranja um vetor $A[1..n]$ em ordem crescente.
- O algoritmo tem duas fases:
 - a primeira transforma o vetor em heap
 - a segunda rearranja o heap em ordem crescente.

O algoritmo Heapsort

- Não é difícil reunir os dois algoritmos que vimos para obter um algoritmo que rearranja um vetor $A[1..n]$ em ordem crescente.
- O algoritmo tem duas fases:
 - a primeira transforma o vetor em heap
 - a segunda rearranja o heap em ordem crescente.

O algoritmo Heapsort

```
1 // Rearranja vetor A[1..n] de modo que ele fique crescente
2 void heapsort (int A[], int n) {
3     constroiHeap(A, n);
4
5     // ordena o vetor
6     for (int k = n; k >= 2; k--) {
7         int aux = A[1];
8         A[1] = A[k];
9         A[k] = aux;
10        sacodeHeap(A, k-1);
11    }
12 }
```

Análise de Complexidade do Heapsort

- Quantas comparações entre elementos do vetor a função heapsort executa?

Análise de Complexidade do Heapsort

- Quantas comparações entre elementos do vetor a função heapsort executa?
- A função auxiliar `constroiHeap` faz $n \log n$ comparações no máximo.

Análise de Complexidade do Heapsort

- Quantas comparações entre elementos do vetor a função heapsort executa?
- A função auxiliar `constroiHeap` faz $n \log n$ comparações no máximo.
- Em seguida, a função `peneira` é chamada cerca de n vezes e cada uma dessas chamadas faz $2 \log n$ comparações, no máximo.

Análise de Complexidade do Heapsort

- Quantas comparações entre elementos do vetor a função heapsort executa?
- A função auxiliar `constroiHeap` faz $n \log n$ comparações no máximo.
- Em seguida, a função `peneira` é chamada cerca de n vezes e cada uma dessas chamadas faz $2 \log n$ comparações, no máximo.
- Logo, o número total de comparações não passa de $3n \log n$.

Análise de Complexidade do Heapsort

- Quantas comparações entre elementos do vetor a função heapsort executa?
- A função auxiliar `constroiHeap` faz $n \log n$ comparações no máximo.
- Em seguida, a função `peneira` é chamada cerca de n vezes e cada uma dessas chamadas faz $2 \log n$ comparações, no máximo.
- Logo, o número total de comparações não passa de $3n \log n$.
- Quanto ao consumo de tempo do heapsort, ele é proporcional ao número de comparações entre elementos do vetor e, portanto, proporcional a $n \log n$ no pior caso.

FIM

