QXD0116 - Álgebra Linear

Transformações Lineares VI



André Ribeiro Braga

Universidade Federal do Ceará

Campus Quixadá



Exemplo

Determine os autovalores e autovetores correspondentes da matriz

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} -3 & 1 & -1 \\ -7 & 5 & -1 \\ -6 & 6 & -2 \end{bmatrix}$$

Solução

Matriz característica:

$$(\mathbf{A} - \lambda \cdot \mathbf{I}) = \begin{bmatrix} -3 - \lambda & 1 & -1 \\ -7 & 5 - \lambda & -1 \\ -6 & 6 & -2 - \lambda \end{bmatrix}$$





Exemplo

Determine os autovalores e autovetores correspondentes da matriz

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} -3 & 1 & -1 \\ -7 & 5 & -1 \\ -6 & 6 & -2 \end{bmatrix}$$

Solução

Polinômio característico:

$$P(\lambda) = -\lambda^3 + 12\lambda + 16 = (\lambda + 2)^2 \cdot (\lambda - 4)$$



Exemplo

Determine os autovalores e autovetores correspondentes da matriz

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} -3 & 1 & -1 \\ -7 & 5 & -1 \\ -6 & 6 & -2 \end{bmatrix}$$

Solução

Autovalores:

$$\lambda = -2$$
 (multiplicidade 2)

$$\lambda = 4$$



Exemplo

Determine os autovalores e autovetores correspondentes da matriz

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} -3 & 1 & -1 \\ -7 & 5 & -1 \\ -6 & 6 & -2 \end{bmatrix}$$

Solução

Fazendo $\lambda_1 = \lambda_2 = -2$, obtemos:

$$\begin{cases} -v_1 + v_2 - v_3 = 0 \\ -7v_1 - 7v_2 - v_3 = 0 \\ -6v_1 - 6v_2 = 0 \end{cases} \Rightarrow v_1 = v_2 , \quad v_3 = 0$$





Exemplo

Determine os autovalores e autovetores correspondentes da matriz

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} -3 & 1 & -1 \\ -7 & 5 & -1 \\ -6 & 6 & -2 \end{bmatrix}$$

Solução

Fazendo $\lambda_1 = \lambda_2 = -2$, obtemos:

Apenas uma variável livre, portanto o autovetor correspondente a

$$\lambda=2$$
 é ${\bf v}=\left[egin{array}{c} v_2 \\ v_2 \\ 0 \end{array}
ight].$ Assim, todos os autovetores correspondentes a

 $\lambda = -2$ são LD.



Exemplo

Determine os autovalores e autovetores correspondentes da matriz

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} -3 & 1 & -1 \\ -7 & 5 & -1 \\ -6 & 6 & -2 \end{bmatrix}$$

Solução

Fazendo $\lambda_3 = 4$, obtemos:

$$\begin{cases}
-7v_1 + 1v_2 - v_3 = 0 \\
-7v_1 + v_2 - v_3 = 0 \\
-6v_1 + 6v_2 - 6v_3 = 0
\end{cases} \Rightarrow v_1 = 0 , v_2 = v_3$$





Exemplo

Determine os autovalores e autovetores correspondentes da matriz

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} -3 & 1 & -1 \\ -7 & 5 & -1 \\ -6 & 6 & -2 \end{bmatrix}$$

Solução

Fazendo $\lambda_3 = 4$, obtemos:

Apenas uma variável livre, portanto o autovetor correspondente a

$$\lambda = 2 \text{ \'e } \mathbf{v} = \begin{bmatrix} 0 \\ v_2 \\ v_2 \end{bmatrix}$$
. Assim, todos os autovetores correspondentes a

 $\lambda = 4$ são LD.





Teorema 1

Se \mathbf{A} é uma matriz de ordem n triangular superior (ou inferior), então os autovalores de \mathbf{A} são os elementos da diagonal principal.

Prova

Se **A** é uma matriz triangular a matriz característica também será triangular. De acordo com a propriedade da matriz triangular, seu determinante é dado pelo produto dos elementos da sua diagonal pricipal. Portanto

$$P(\lambda) = |\mathbf{A} - \lambda \cdot \mathbf{I}| = \begin{vmatrix} a_{11} - \lambda & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ 0 & a_{22} - \lambda & \dots & a_{2n} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & a_{nn} - \lambda \end{vmatrix}$$
$$= (a_{11} - \lambda) \cdot (a_{22} - \lambda) \cdot \dots \cdot (a_{nn} - \lambda)$$



Propriedades

- Se λ é autovalor de **A**, então:
 - $\circ \lambda$ é autovalor de \mathbf{A}^{T} .
 - o $k \cdot \lambda$ é autovalor de $k \cdot \mathbf{A}^{\mathsf{T}}$.
 - o λ^k é autovalor de \mathbf{A}^k .
 - \circ se **A** é não singular (possui inversa), então λ^{-1} é autovalor de \mathbf{A}^{-1}
 - $\circ~\lambda + k$ é autovalor de $\mathbf{A} + k \cdot \mathbf{I}$, onde \mathbf{I} é a matriz identidade.



Teorema 2

Sejam \mathbf{A} e \mathbf{B} matrizes similares (existe \mathbf{C} não singular tal que $\mathbf{B} = \mathbf{C}^{-1} \cdot \mathbf{A} \cdot \mathbf{C}$), então:

- (a) A e B possuem mesmos autovalores.
- (b) Se ${\bf v}$ o autovetor de ${\bf A}$ associado a λ , então ${\bf C}^{-1}\cdot {\bf v}$ é autovetor de ${\bf B}$ associado a λ .

Prova

(a)

$$\begin{aligned} \det(\mathbf{B} - \lambda \cdot \mathbf{I}) &= \det(\mathbf{C}^{-1} \cdot \mathbf{A} \cdot \mathbf{C} - \lambda \cdot \mathbf{I}) \\ &= \det(\mathbf{C}^{-1} \cdot \mathbf{A} \cdot \mathbf{C} - \mathbf{C}^{-1} \cdot \lambda \cdot \mathbf{C}) = \det(\mathbf{C}^{-1} \cdot (\mathbf{A} - \lambda \cdot \mathbf{I}) \cdot \mathbf{C}) \\ &= \det(\mathbf{C}^{-1}) \cdot \det(\mathbf{A} - \lambda \cdot \mathbf{I}) \cdot \det(\mathbf{C}) = \det(\mathbf{A} - \lambda \cdot \mathbf{I}) \end{aligned}$$





Teorema 2

Sejam \mathbf{A} e \mathbf{B} matrizes similares (existe \mathbf{C} não singular tal que $\mathbf{B} = \mathbf{C}^{-1} \cdot \mathbf{A} \cdot \mathbf{C}$), então:

- (a) A e B possuem mesmos autovalores.
- (b) Se ${\bf v}$ o autovetor de ${\bf A}$ associado a λ , então ${\bf C}^{-1}\cdot {\bf v}$ é autovetor de ${\bf B}$ associado a λ .

Prova

(b)

$$\begin{aligned} \mathbf{A} \cdot \mathbf{v} &= \lambda \cdot \mathbf{v} \\ \mathbf{B} &= \mathbf{C}^{-1} \cdot \mathbf{A} \cdot \mathbf{C} \Rightarrow \mathbf{C} \cdot \mathbf{B} = \mathbf{A} \cdot \mathbf{C} \Rightarrow \mathbf{A} = \mathbf{C} \cdot \mathbf{B} \cdot \mathbf{C}^{-1} \\ \mathbf{C} \cdot \mathbf{B} \cdot \mathbf{C}^{-1} \cdot \mathbf{v} &= \lambda \cdot \mathbf{v} \Rightarrow \mathbf{B} \cdot (\mathbf{C}^{-1} \cdot \mathbf{v}) = \lambda \cdot (\mathbf{C}^{-1} \cdot \mathbf{v}) \end{aligned}$$

