

# Algoritmo Quicksort

Estrutura de Dados — QXD0010



UNIVERSIDADE  
FEDERAL DO CEARÁ  
CAMPUS QUIXADÁ

Prof. Atílio Gomes Luiz  
gomes.atilio@ufc.br

Universidade Federal do Ceará

1º semestre/2021

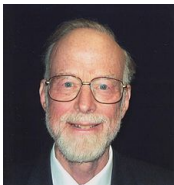


# Introdução



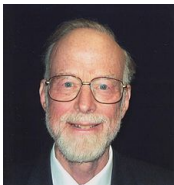
# Introdução

- Algoritmo proposto por C. A. R. Hoare em 1960.



# Introdução

- Algoritmo proposto por C. A. R. Hoare em 1960.



- É o algoritmo de ordenação *in loco* mais rápido que se conhece para uma ampla variedade de situações.

# Introdução

- Algoritmo proposto por C. A. R. Hoare em 1960.



- É o algoritmo de ordenação *in loco* mais rápido que se conhece para uma ampla variedade de situações.
- Apesar disso, possui complexidade  $O(n^2)$  no pior caso.

# Introdução

- Algoritmo proposto por C. A. R. Hoare em 1960.



- É o algoritmo de ordenação *in loco* mais rápido que se conhece para uma ampla variedade de situações.
- Apesar disso, possui complexidade  $O(n^2)$  no pior caso.
- Provavelmente é o mais utilizado (ou pelo menos deveria ser).

# Algoritmo

- Como o mergesort, é um algoritmo de **divisão e conquista**.

# Algoritmo

- Como o mergesort, é um algoritmo de **divisão e conquista**.
- Basicamente divide o problema de ordenar um conjunto com  $n$  itens em dois problemas menores.

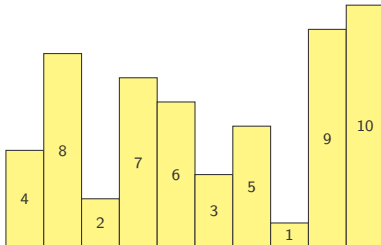


# Algoritmo

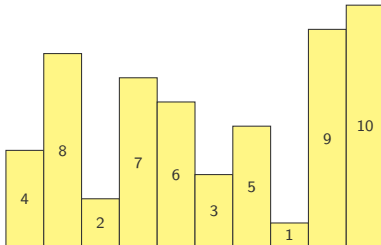
- Como o mergesort, é um algoritmo de **divisão e conquista**.
- Basicamente divide o problema de ordenar um conjunto com  $n$  itens em dois problemas menores.
- Os problemas menores são ordenados independentemente.

- Como o mergesort, é um algoritmo de **divisão e conquista**.
- Basicamente divide o problema de ordenar um conjunto com  $n$  itens em dois problemas menores.
- Os problemas menores são ordenados independentemente.
- As partições são combinadas para produzir a solução final.

# Quicksort - Ideia

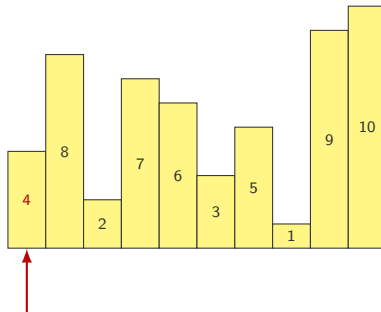


# Quicksort - Ideia



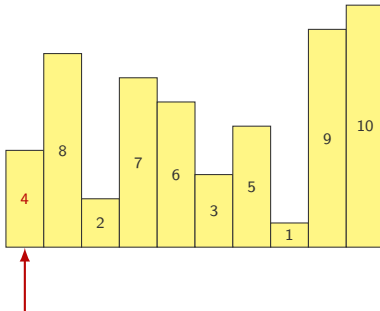
- Escolhemos um **pivô** (ex: 4)

# Quicksort - Ideia



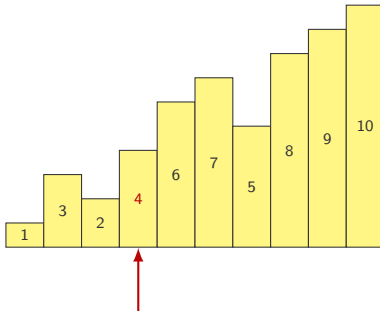
- Escolhemos um **pivô** (ex: 4)

# Quicksort - Ideia



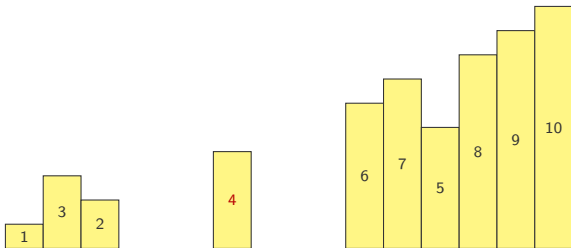
- Escolhemos um **pivô** (ex: 4)
- Colocamos os elementos **menores** que o pivô **à esquerda** dele
- e os elementos **maiores** que o pivô **à direita**

# Quicksort - Ideia



- Escolhemos um **pivô** (ex: 4)
- Colocamos os elementos **menores** que o pivô **à esquerda** dele
- e os elementos **maiores** que o pivô **à direita**

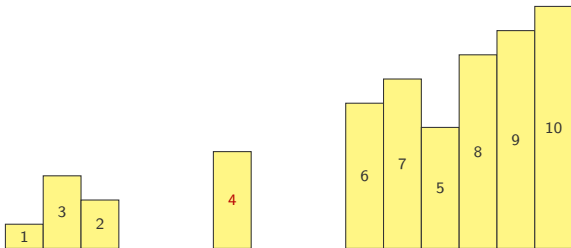
# Quicksort - Ideia



- Escolhemos um **pivô** (ex: 4)
- Colocamos os elementos **menores** que o pivô **à esquerda** dele
- e os elementos **maiores** que o pivô **à direita**
- Com isso, o **pivô** já está na posição **correta**

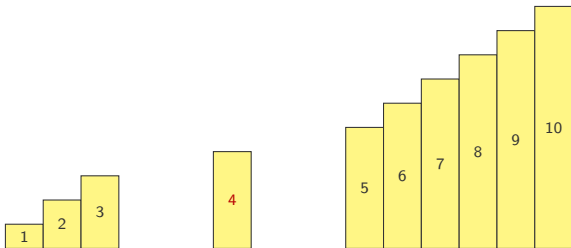


# Quicksort - Ideia



- Escolhemos um **pivô** (ex: 4)
- Colocamos os elementos **menores** que o pivô **à esquerda** dele
- e os elementos **maiores** que o pivô **à direita**
- Com isso, o **pivô** já está na posição **correta**
- O lado esquerdo e o direito podem ser **ordenados independentemente**

# Quicksort - Ideia



- Escolhemos um **pivô** (ex: 4)
- Colocamos os elementos **menores** que o pivô **à esquerda** dele
- e os elementos **maiores** que o pivô **à direita**
- Com isso, o **pivô** já está na posição **correta**
- O lado esquerdo e o direito podem ser **ordenados independentemente**

# Divisão e Conquista no Quicksort

Assim como o Mergesort, o Quicksort aplica o paradigma de Divisão e Conquista:

- **Dividir:** rearranja o vetor  $A[p..r]$  em dois subvetores (possivelmente vazios)  $A[p..q - 1]$  e  $A[q + 1..r]$  tal que  $A[p..q - 1] \leq A[q] < A[q + 1..r]$ . O índice  $q$  é calculado como parte deste procedimento de separação.

# Divisão e Conquista no Quicksort

Assim como o Mergesort, o Quicksort aplica o paradigma de Divisão e Conquista:

- **Dividir:** rearranja o vetor  $A[p..r]$  em dois subvetores (possivelmente vazios)  $A[p..q - 1]$  e  $A[q + 1..r]$  tal que  $A[p..q - 1] \leq A[q] < A[q + 1..r]$ . O índice  $q$  é calculado como parte deste procedimento de separação.
- **Conquistar:** Ordena os subvetores  $A[p..q - 1]$  e  $A[q + 1..r]$  por meio de chamadas recursivas ao quicksort.

# Divisão e Conquista no Quicksort

Assim como o Mergesort, o Quicksort aplica o paradigma de Divisão e Conquista:

- **Dividir:** rearranja o vetor  $A[p..r]$  em dois subvetores (possivelmente vazios)  $A[p..q-1]$  e  $A[q+1..r]$  tal que  $A[p..q-1] \leq A[q] < A[q+1..r]$ . O índice  $q$  é calculado como parte deste procedimento de separação.
- **Conquistar:** Ordena os subvetores  $A[p..q-1]$  e  $A[q+1..r]$  por meio de chamadas recursivas ao quicksort.
- **Combinar:** Os subvetores já estão ordenados, não há o que fazer: o vetor  $A[p..r]$  encontra-se ordenado.

# O algoritmo Quicksort

```
1 int separa(int A[], int p, int r);
```

# O algoritmo Quicksort

```
1 int separa(int A[], int p, int r);
```

- escolhe um pivô

# O algoritmo Quicksort

```
1 int separa(int A[], int p, int r);
```

- escolhe um pivô
- coloca os elementos menores à esquerda do pivô



# O algoritmo Quicksort

```
1 int separa(int A[], int p, int r);
```

- escolhe um pivô
- coloca os elementos menores à esquerda do pivô
- coloca os elementos maiores à direita do pivô

# O algoritmo Quicksort

```
1 int separa(int A[], int p, int r);
```

- escolhe um pivô
- coloca os elementos menores à esquerda do pivô
- coloca os elementos maiores à direita do pivô
- devolve a posição final do pivô

# O algoritmo Quicksort

```
1 int separa(int A[], int p, int r);
```

- escolhe um **pivô**
- coloca os elementos **menores à esquerda** do pivô
- coloca os elementos **maiores à direita** do pivô
- devolve a **posição final do pivô**

```
1 void quicksort(int A[], int p, int r) {  
2     if (p < r) {  
3         int i = separa(A, p, r);  
4         quicksort(A, p, i-1);  
5         quicksort(A, i+1, r);  
6     }  
7 }
```

# O algoritmo Quicksort

```
1 int separa(int A[], int p, int r);
```

- escolhe um **pivô**
- coloca os elementos **menores à esquerda** do pivô
- coloca os elementos **maiores à direita** do pivô
- devolve a **posição final do pivô**

```
1 void quicksort(int A[], int p, int r) {  
2     if (p < r) {  
3         int i = separa(A, p, r);  
4         quicksort(A, p, i-1);  
5         quicksort(A, i+1, r);  
6     }  
7 }
```

- Basta particionar o vetor em dois

# O algoritmo Quicksort

```
1 int separa(int A[], int p, int r);
```

- escolhe um **pivô**
- coloca os elementos **menores à esquerda** do pivô
- coloca os elementos **maiores à direita** do pivô
- devolve a **posição final do pivô**

```
1 void quicksort(int A[], int p, int r) {  
2     if (p < r) {  
3         int i = separa(A, p, r);  
4         quicksort(A, p, i-1);  
5         quicksort(A, i+1, r);  
6     }  
7 }
```

- Basta particionar o vetor em dois
- e ordenar o lado esquerdo e o direito

# O problema da separação

O núcleo do algoritmo Quicksort é o seguinte **problema da separação**:

- rearranjar um vetor  $A[p \dots r]$  de modo que

$$A[p \dots j - 1] \leq A[j] < A[j + 1 \dots r]$$

para algum  $j$  tal que  $p \leq j < r$ .

# O problema da separação

O núcleo do algoritmo Quicksort é o seguinte **problema da separação**:

- rearranjar um vetor  $A[p \dots r]$  de modo que

$$A[p \dots j - 1] \leq A[j] < A[j + 1 \dots r]$$

para algum  $j$  tal que  $p \leq j < r$ .

- Exemplo: aqui,  $A[j]$  é o pivô.

777	222	111	777	999	444	555	666	555	888
-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----	-----

j									
666	222	111	777	555	444	555	777	999	888

# O problema da separação

- O ponto de partida para a solução deste problema é a escolha de um pivô, digamos  $c$ .



# O problema da separação

- O ponto de partida para a solução deste problema é a escolha de um pivô, digamos  $c$ .
- Os elementos do vetor que forem maiores que  $c$  serão considerados grandes e os demais serão considerados pequenos.

# O problema da separação

- O ponto de partida para a solução deste problema é a escolha de um pivô, digamos  $c$ .
- Os elementos do vetor que forem maiores que  $c$  serão considerados grandes e os demais serão considerados pequenos.
- É importante escolher  $c$  de tal modo que as duas partes do vetor rearranjado sejam estritamente menores que o vetor todo.

# O problema da separação

- O ponto de partida para a solução deste problema é a escolha de um pivô, digamos  $c$ .
- Os elementos do vetor que forem maiores que  $c$  serão considerados grandes e os demais serão considerados pequenos.
- É importante escolher  $c$  de tal modo que as duas partes do vetor rearranjado sejam estritamente menores que o vetor todo.
- A dificuldade está em resolver o problema da separação de maneira rápida sem usar muito espaço de trabalho.

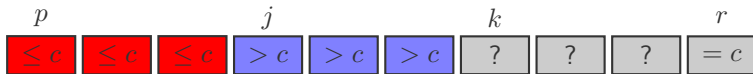
# O algoritmo da separação

```
1  /* Recebe um vetor A[p..r] com p <= r.
2  * Rearranja os elementos do vetor e devolve
3  * j em p..r tal que A[p..j-1] <= A[j] < A[j+1..r].
4  */
5  int separa (int A[], int p, int r) {
6      int c = A[r];
7      int j = p;
8      for (int k = p; k < r; k++) {
9          if (A[k] <= c) {
10             std::swap(A[k], A[j]);
11             j++;
12         }
13     }
14     A[r] = A[j];
15     A[j] = c;
16     return j;
17 }
```

# Corretude do algoritmo da separação

- No início de cada iteração do laço **for** valem os seguintes invariantes:

- (a)  $A[p...r]$  é uma permutação do vetor original,
- (b)  $A[p...j-1] \leq c < A[j...k-1]$ ,
- (c)  $A[r] = c$
- (d)  $p \leq j \leq k \leq r$ .

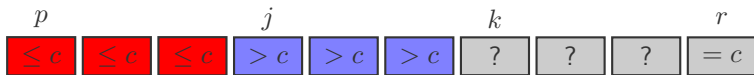


Início de uma iteração do laço **for**

# Corretude do algoritmo da separação

- No início de cada iteração do laço **for** valem os seguintes invariantes:

- $A[p...r]$  é uma permutação do vetor original,
- $A[p...j-1] \leq c < A[j...k-1]$ ,
- $A[r] = c$
- $p \leq j \leq k \leq r$ .



Início de uma iteração do laço **for**

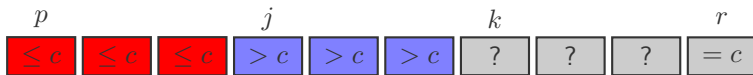


Última iteração do laço **for**.

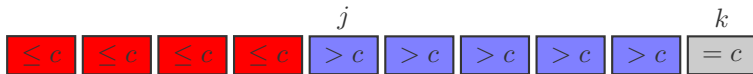
# Corretude do algoritmo da separação

- No início de cada iteração do laço **for** valem os seguintes invariantes:

- $A[p...r]$  é uma permutação do vetor original,
- $A[p...j-1] \leq c < A[j...k-1]$ ,
- $A[r] = c$
- $p \leq j \leq k \leq r$ .



Início de uma iteração do laço for



Última iteração do laço for.



Passagem pela última linha da função separa.

## Desempenho do algoritmo da separação

```
1 int separa (int A[], int p, int r) {
2     int c = A[r];
3     int j = p;
4     for (int k = p; k < r; k++) {
5         if (A[k] <= c) {
6             std::swap(A[k], A[j]);
7             j++;
8         }
9     }
10    A[r] = A[j];
11    A[j] = c;
12    return j;
13 }
```

- O consumo de tempo da função separa é proporcional ao número de iterações.



## Desempenho do algoritmo da separação

```
1 int separa (int A[], int p, int r) {
2     int c = A[r];
3     int j = p;
4     for (int k = p; k < r; k++) {
5         if (A[k] <= c) {
6             std::swap(A[k], A[j]);
7             j++;
8         }
9     }
10    A[r] = A[j];
11    A[j] = c;
12    return j;
13 }
```

- O consumo de tempo da função `separa` é proporcional ao número de iterações.
- Como o número de iterações é  $r - p + 1$ , podemos dizer que o consumo de tempo é proporcional ao número de elementos do vetor.

# Quicksort

```
1 void quicksort(int A[], int p, int r) {  
2     if (p < r) {  
3         int i = separa(A, p, r);  
4         quicksort(A, p, i-1);  
5         quicksort(A, i+1, r);  
6     }  
7 }
```

# O desempenho do Quicksort

- O tempo de execução do quicksort depende do particionamento ser balanceado ou não ser balanceado.

# O desempenho do Quicksort

- O tempo de execução do quicksort depende do particionamento ser balanceado ou não ser balanceado.
- Se o particionamento é balanceado, o algoritmo é executado assintoticamente tão rápido quanto o mergesort.

# O desempenho do Quicksort

- O tempo de execução do quicksort depende do particionamento ser balanceado ou não ser balanceado.
- Se o particionamento é balanceado, o algoritmo é executado assintoticamente tão rápido quanto o mergesort.
- Contudo, se o particionamento é não balanceado, ele pode ser executado assintoticamente tão lento quanto a ordenação por inserção.

# Pior caso do Quicksort

- O comportamento do pior caso para o quicksort ocorre quando a rotina de separação produz um subproblema com  $n - 1$  elementos e um com 0 elementos. (isso acontece, por exemplo, se o vetor já estiver ordenado ou quase ordenado.)

# Particionamento no pior caso

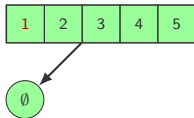
1	2	3	4	5
---	---	---	---	---

# Particionamento no pior caso

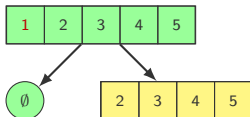
1	2	3	4	5
---	---	---	---	---



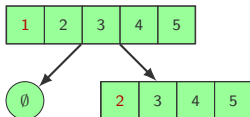
# Particionamento no pior caso



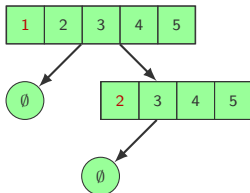
# Particionamento no pior caso



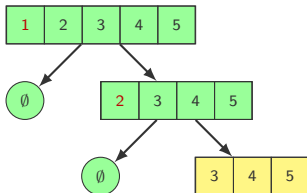
# Particionamento no pior caso



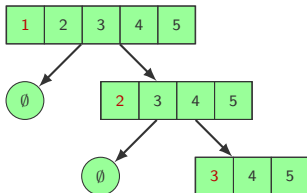
# Particionamento no pior caso



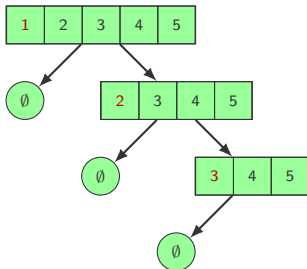
# Particionamento no pior caso



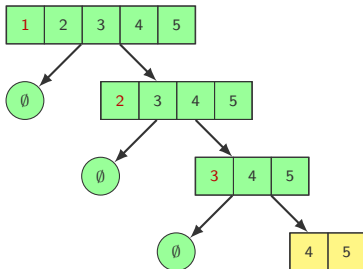
# Particionamento no pior caso



# Particionamento no pior caso

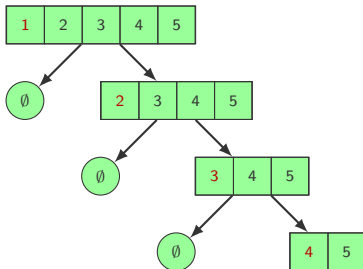


# Particionamento no pior caso

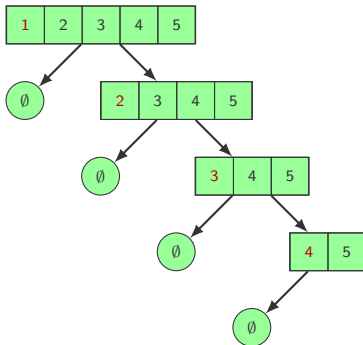




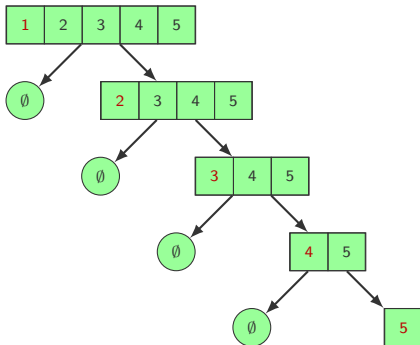
# Particionamento no pior caso



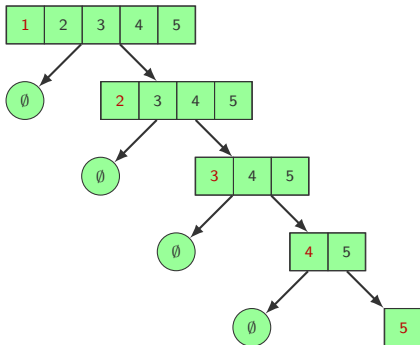
# Particionamento no pior caso



# Particionamento no pior caso

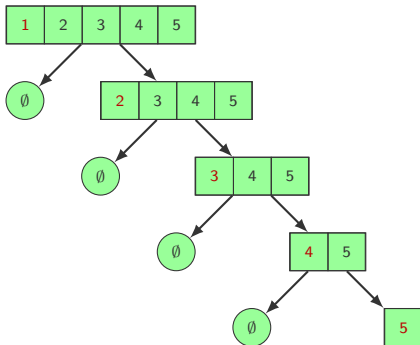


# Particionamento no pior caso



$$c \cdot n$$

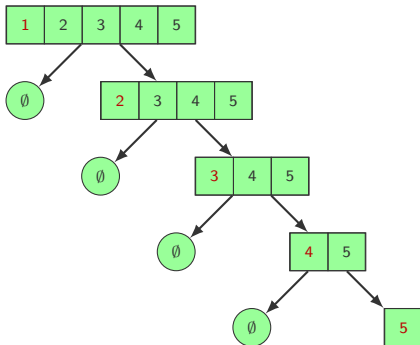
# Particionamento no pior caso



$$c \cdot n$$

$$c \cdot (n - 1)$$

# Particionamento no pior caso

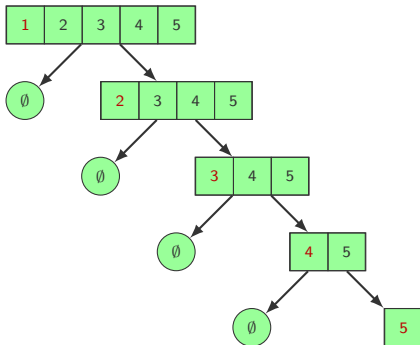


$$c \cdot n$$

$$c \cdot (n - 1)$$

$$c \cdot (n - 2)$$

# Particionamento no pior caso



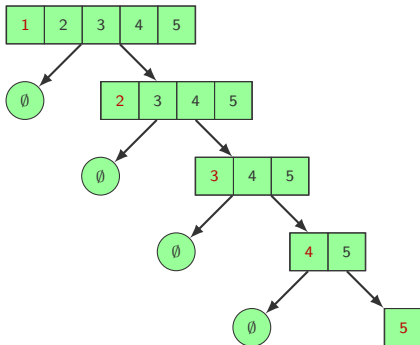
$$c \cdot n$$

$$c \cdot (n - 1)$$

$$c \cdot (n - 2)$$

...

# Particionamento no pior caso



$$c \cdot n$$

$$c \cdot (n - 1)$$

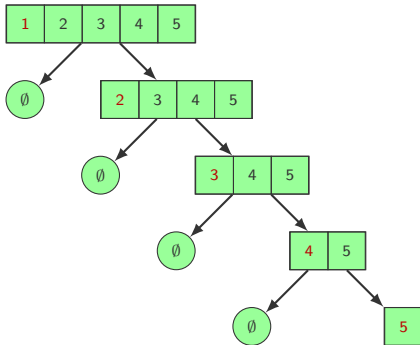
$$c \cdot (n - 2)$$

...

$$c$$



# Particionamento no pior caso



$$c \cdot n$$

$$c \cdot (n - 1)$$

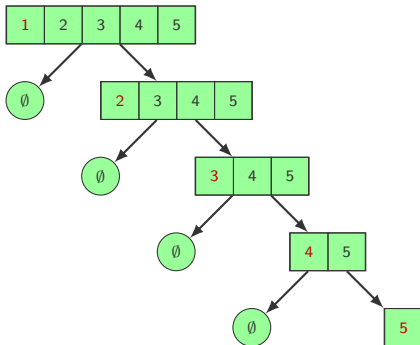
$$c \cdot (n - 2)$$

...

$$c$$

O tempo de execução do Quicksort é, no pior caso:

# Particionamento no pior caso



$$c \cdot n$$

$$c \cdot (n - 1)$$

$$c \cdot (n - 2)$$

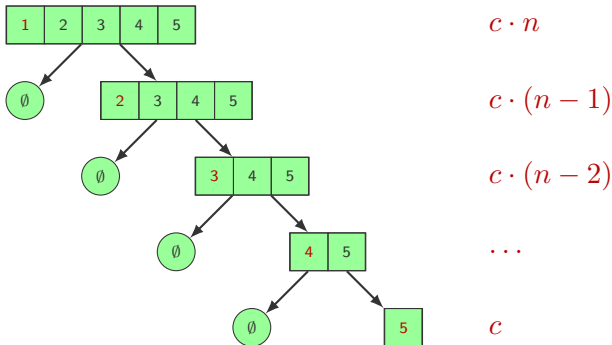
...

$$c$$

O tempo de execução do Quicksort é, no pior caso:

$$c \cdot n + c \cdot (n - 1) + \dots + c$$

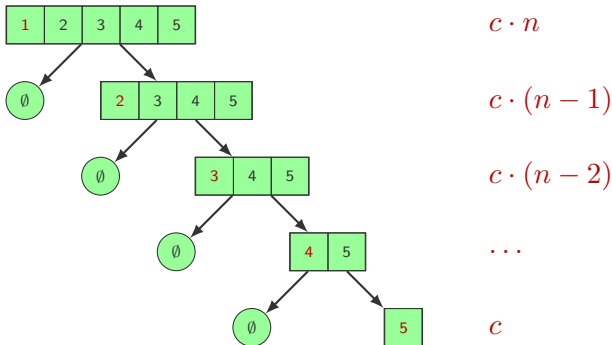
# Particionamento no pior caso



O tempo de execução do Quicksort é, no pior caso:

$$c \cdot n + c \cdot (n - 1) + \dots + c = c \sum_{j=1}^n j$$

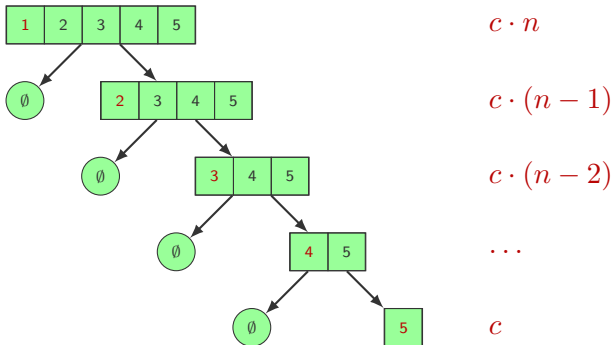
# Particionamento no pior caso



O tempo de execução do Quicksort é, no pior caso:

$$c \cdot n + c \cdot (n - 1) + \dots + c = c \sum_{j=1}^n j = c \frac{n(n + 1)}{2}$$

# Particionamento no pior caso



O tempo de execução do Quicksort é, no pior caso:

$$c \cdot n + c \cdot (n - 1) + \dots + c = c \sum_{j=1}^n j = c \frac{n(n + 1)}{2} = O(n^2)$$

# Particionamento no melhor caso

- Na divisão mais equitativa possível, a função separa produz dois subproblemas, cada um de tamanho não maior que  $n/2$ .

## Particionamento no melhor caso

- Na divisão mais equitativa possível, a função separa produz dois subproblemas, cada um de tamanho não maior que  $n/2$ .
- Nesse caso, teríamos a seguinte recorrência para o tempo de execução:

$$T(n) = 2T(n/2) + \theta(n).$$

## Particionamento no melhor caso

- Na divisão mais equitativa possível, a função separa produz dois subproblemas, cada um de tamanho não maior que  $n/2$ .
- Nesse caso, teríamos a seguinte recorrência para o tempo de execução:

$$T(n) = 2T(n/2) + \theta(n).$$

- Resolvendo a recorrência, temos que  $T(n) = O(n \log n)$ .



## Particionamento no melhor caso

- Na divisão mais equitativa possível, a função separa produz dois subproblemas, cada um de tamanho não maior que  $n/2$ .
- Nesse caso, teríamos a seguinte recorrência para o tempo de execução:

$$T(n) = 2T(n/2) + \theta(n).$$

- Resolvendo a recorrência, temos que  $T(n) = O(n \log n)$ .
- Balanceando igualmente os dois lados da partição em todo nível da recursão, obtemos um algoritmo assintoticamente mais rápido.

# Conclusão

O QuickSort é um algoritmo de ordenação  $O(n^2)$

# Conclusão

O QuickSort é um algoritmo de ordenação  $O(n^2)$

- Mas ele pode ser rápido na prática

# Conclusão

O QuickSort é um algoritmo de ordenação  $O(n^2)$

- Mas ele pode ser rápido na prática
- Leva tempo  $O(n \lg n)$  (em média) para ordenar uma permutação aleatória

# Conclusão

O QuickSort é um algoritmo de ordenação  $O(n^2)$

- Mas ele pode ser rápido na prática
- Leva tempo  $O(n \lg n)$  (em média) para ordenar uma permutação aleatória
- Precisa de espaço adicional  $O(n)$  para a pilha de recursão

# Comparação Assintótica

Algoritmo	Melhor Caso	Caso Médio	Pior Caso	Memória
BubbleSort	$O(n)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$
SelectionSort	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$
InsertionSort	$O(n)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$

# Comparação Assintótica

Algoritmo	Melhor Caso	Caso Médio	Pior Caso	Memória
BubbleSort	$O(n)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$
SelectionSort	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$
InsertionSort	$O(n)$	$O(n^2)$	$O(n^2)$	$O(1)$
HeapSort	$O(n \lg n)$	$O(n \lg n)$	$O(n \lg n)$	$O(1)$
MergeSort	$O(n \lg n)$	$O(n \lg n)$	$O(n \lg n)$	$O(n)$
QuickSort	$O(n \lg n)$	$O(n \lg n)$	$O(n^2)$	$O(n)$

# Exercícios





- (1) Escreva uma função que rearranje um vetor  $V[p..r]$  de números inteiros de modo que os elementos negativos e nulos fiquem à esquerda e os positivos fiquem à direita. Em outras palavras, rearranje o vetor de modo que tenhamos  $V[p..j-1] \leq 0$  e  $V[j..r] > 0$  para algum  $j$  em  $\{p, \dots, r+1\}$ .
- Procure escrever uma função eficiente que não use vetor auxiliar.

- (2) Digamos que um vetor  $V[p..r]$  está arrumado se existe  $j$  em  $p..r$  que satisfaz:

$$V[p..j-1] \leq V[j] < V[j+1..r]$$

Escreva um algoritmo que decida se  $V[p..r]$  está arrumado. Em caso afirmativo, o seu algoritmo deve devolver o valor de  $j$ .

# Exercícios

- (3) Escreva uma implementação do algoritmo Quicksort que evite aplicar a função a vetores com menos do que dois elementos.
- (4) A função `separa` produz um rearranjo estável do vetor?
- (5) A função `quicksort` produz uma ordenação estável?
- (6) (recursão em cauda) Mostre que a segunda invocação da função `quicksort` pode ser eliminada se trocarmos o `if` por um `while` apropriado.
- (7) Escreva uma versão do algoritmo `quicksort` que rearranje uma lista duplamente encadeada de modo que ela fique em ordem crescente. Sua função não deve alocar novas células na memória.

# Exercícios

Faça uma versão do QuickSort que seja boa para quando há muitos elementos repetidos no vetor.

- A ideia é particionar o vetor em três partes: **menores**, **iguais** e **maiores** que o pivô

## Corretude do algoritmo da separação

- **Provar:** No início de cada iteração do laço **for** valem os seguintes invariantes:

- (a)  $A[p..r]$  é uma permutação do vetor original,
- (b)  $A[p..j-1] \leq c < A[j..k-1]$ ,
- (c)  $A[r] = c$
- (d)  $p \leq j \leq k$ .

```
1 int separa (int A[], int p, int r) {
2     int c = A[r];
3     int j = p;
4     for (int k = p; k < r; k++) {
5         if (A[k] <= c) {
6             std::swap(A[k], A[j]);
7             j++;
8         }
9     }
10    A[r] = A[j];
11    A[j] = c;
12    return j;
13 }
```

FIM

