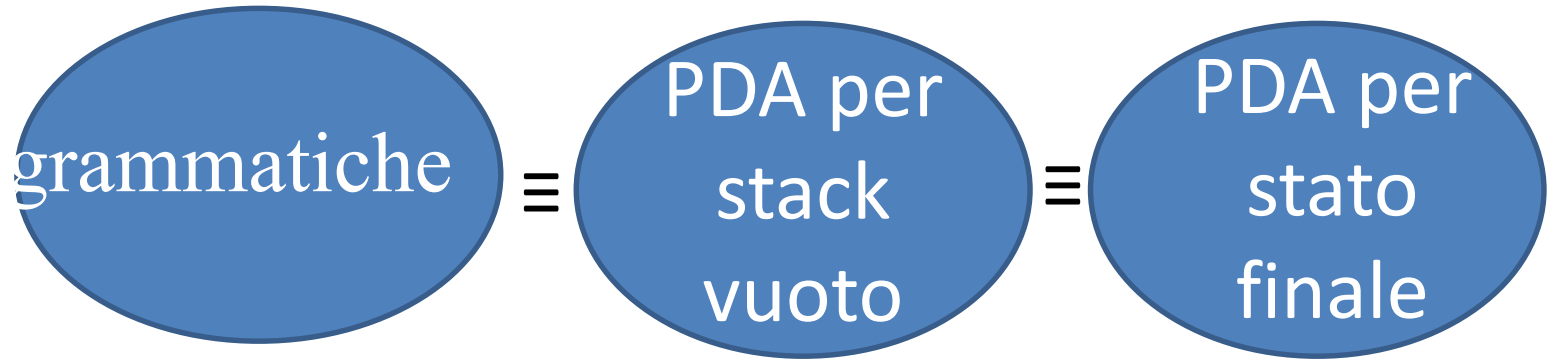


Lezione 5

CFG e PDA definiscono gli stessi
linguaggi



la direzione più intuitiva va dalle grammatiche ai PDA per stack vuoto

si costruisce un PDA che simula le derivazioni leftmost

ogni forma sentenziale lm non terminale è:

$x A \alpha$

-- x è stringa di terminali

-- A è la variabile più a sinistra

-- α è stringa di variabili e di terminali

$A \alpha$ è la coda della forma sentenziale

Intuizione:

se $S \Rightarrow^{*lm} xA\alpha \Rightarrow^{*lm} w$, con $w = xw'$

allora il PDA

$(q, w, Z_0) \vdash^* (q, w', A\alpha) \vdash (q, \varepsilon, \varepsilon)$

e se $A \rightarrow \beta$, allora

$\delta(q, \varepsilon, A) = \{(q, \beta)\}$

e se β contiene terminali ? Facciamo match
con l'input

il PDA è non deterministico e può «provare»
tutte le derivazioni a partire da S e usa i terminali
prodotti per consumare l'input

e quando indovina la derivazione che
corrisponde all'input, consuma tutto l'input e
contemporaneamente lo stack si svuota

sono tutte derivazioni leftmost.

Costruzione:

sia $G=(V,T,P,S)$, costruiamo $P=(\{q\}, T, V+T, \delta, q, S)$, dove δ è come segue:

1) per ogni variabile A in V ,
 $\delta(q,\varepsilon,A)=\{(q,\beta) \mid A \rightarrow \beta \text{ è una produzione in } P\}$

2) per ogni a in T ,
 $\delta(q,a,a)=\{(q, \varepsilon)\}$ per consumare l'input

esempio:

$I \rightarrow a \mid b \mid Ia \mid Ib \mid I0 \mid I1$

$E \rightarrow I \mid E^*E \mid E+E \mid (E)$

non determinismo
fondamentale

I terminali del PDA sono $\{a,b,0,1,(,),+,*\}$, questi assieme a E e I sono i simboli dello stack.

a) $\delta(q, \varepsilon, I) = \{(q,a), (q,b), (q,Ia), (q,Ib), (q,I0), (q,I1)\}$

b) $\delta(q, \varepsilon, E) = \{(q,I), (q,E^*E), (q,E+E), (q,(E))\}$

c) $\delta(q, a, a) = \{(q, \varepsilon)\}$, $\delta(q, b, b) = \{(q, \varepsilon)\}$,
 $\delta(q, 0, 0) = \{(q, \varepsilon)\}$, $\delta(q, 1, 1) = \{(q, \varepsilon)\}$,
 $\delta(q, (, () = \{(q, \varepsilon)\}$, $\delta(q, *, *) = \{(q, \varepsilon)\}$..ecc.

Teorema 6.13

Se P è il PDA costruito da G allora $N(P)=L(G)$

Dimostrazione: w è in $N(P)$ sse w è in $L(G)$

(\Leftarrow) supponiamo che esista $S=\gamma_1 \Rightarrow \text{lm } \gamma_2 \Rightarrow \text{lm } \gamma_3 \Rightarrow \text{lm } \dots \Rightarrow \text{lm } \gamma_n=w$

Per induzione su i in $[1..n]$ dimostriamo che per ogni i , $(q,w,S) \vdash^* (q,y_i,\alpha_i)$, tale che $\gamma_i=x_i\alpha_i$, con $x_i y_i=w$, quindi x_i è quello che è stato consumato dell'input e y_i quello che resta da consumare.

Base: $i=1$,

$\gamma_1=S$, quindi $x_1=\varepsilon$ e $y_1=w$.

Dato che $(q,w,S) \vdash^*(q,w,S)$ in 0 mosse, la base è ok

induzione: assumiamo che sia vera per $i \geq 1$, cioè che $(q, w, S) \vdash^* (q, y_i, \alpha_i)$, con $\gamma_i = x_i \alpha_i$ e $w = x_i y_i$ e dimostriamo che vale per $i+1$.

$\gamma_i = x_i A \eta$ e $\alpha_i = A \eta$, e supponiamo che $x_i A \eta \Rightarrow_{lm} x_i \beta \eta$ usando la produzione $A \rightarrow \beta$ per costruzione, c'è la transizione, $\delta(q, \varepsilon, A) = \{(q, \beta)\}$ e quindi $(q, y_i, A \eta) \vdash (q, y_i, \beta \eta)$ se in $\beta \eta$ ci sono terminali li elimina tutti consumando y_i fino ad ottenere nello stack la coda di γ_{i+1}

per $i=n$ si arriva ad α_n che è la coda di $\gamma_n=w$ e quindi $\alpha_n=\varepsilon$ e $\gamma_n=\varepsilon$, per cui,
 $(q,w,S) \vdash^*(q, \varepsilon, \varepsilon)$ quindi P accetta w

(\Rightarrow) se P ha questo calcolo, $(q,x,A) \vdash^*(q, \varepsilon, \varepsilon)$
allora G ha questa derivazione, $A \Rightarrow^* x$

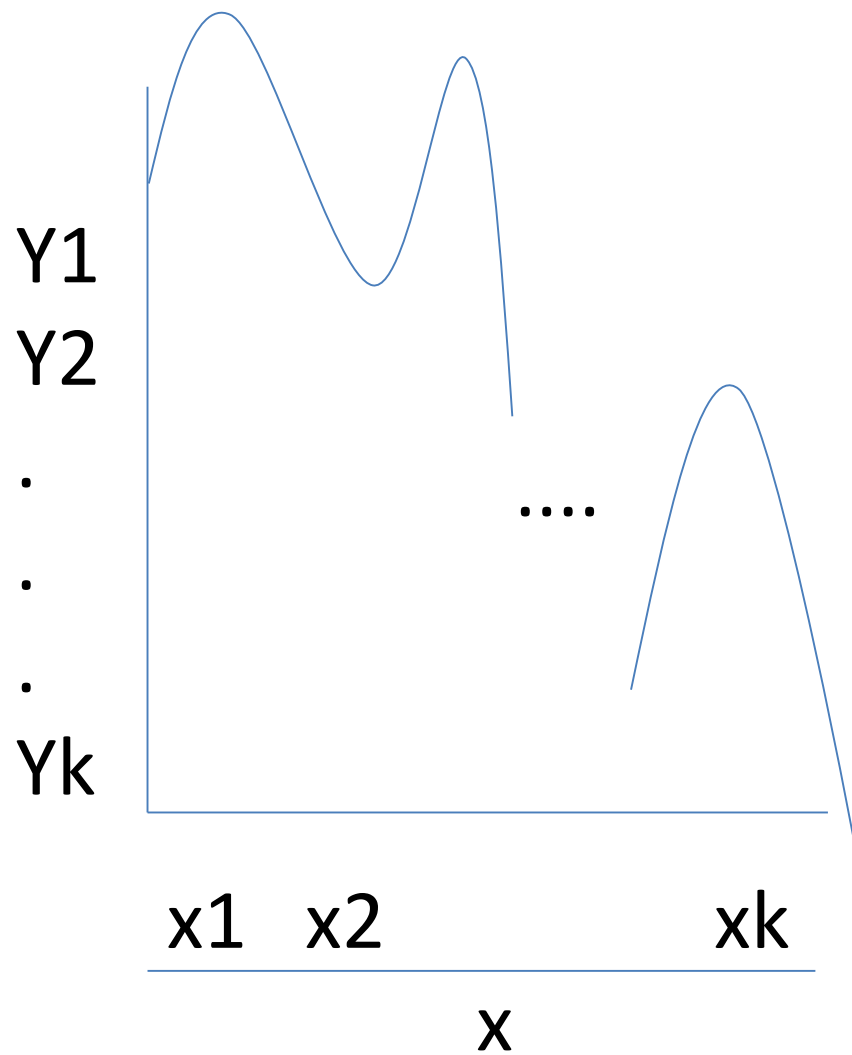
lo dimostriamo per induzione sul numero di mosse di P

Base: una sola mossa, $(q, x, A) \vdash (q, \varepsilon, \varepsilon)$

Dalla costruzione di P, in G deve esserci $A \rightarrow \varepsilon$
quindi $x = \varepsilon$ e $A \Rightarrow \varepsilon$

Induzione: supponiamo che in P,
 $(q, x, A) \vdash_n (q, x, Y_1 \dots Y_k)$, con $n > 1$
la prima mossa deve essere del tipo (1),
 $(q, x, A) \vdash (q, x, Y_1 \dots Y_k)$
che corrisponde alla produzione $A \rightarrow Y_1 \dots Y_k$

dopo di che $n-1$ mosse eliminano $Y_1 \dots Y_k$ e x



possiamo scomporre $x = x_1 \dots x_k$ dove x_1 è la parte di input consumata finché si elimina Y_1 , x_2 quella consumata finché si elimina Y_2 e così via.

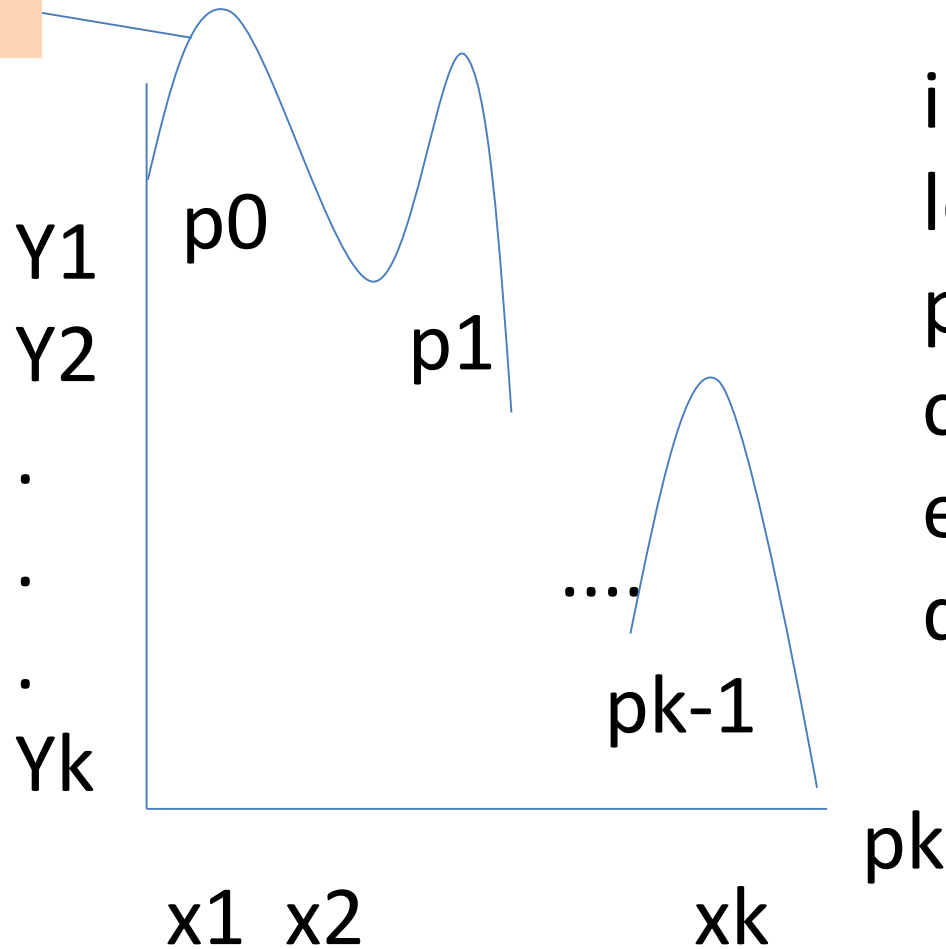
Se Y_i è terminale allora la sua eliminazione avviene attraverso una mossa (2) che consuma $x_i = Y_i$ dall'input quindi $(q, x_i \dots x_k, Y_i) \vdash^* (q, x_{i+1} \dots x_k, \varepsilon)$

per ogni $i = 1, 2, \dots, k$, la corrispondente computazione è più corta di n e quindi, per ipotesi induttiva, $Y_i \Rightarrow^* x_i$ e quindi $A \Rightarrow Y_1 \dots Y_k \Rightarrow^* x_1 \dots x_k = x$

se $A = S$ e $x = w$, da $(q, w, S) \vdash^* (q, \varepsilon, \varepsilon)$ segue che $S \Rightarrow^* w$

ora consideriamo da PDA \rightarrow CFG

stack



importano
le mosse in cui si fa
pop di $Y_1 \dots Y_k$
con stati $p_0 \dots p_{k-1}$
e consumo
dell'input $x_1 \dots x_k$

la grammatica ha variabili che rappresentano
--l'eliminazione di un simbolo X dallo stack
-- e il passaggio dallo stato p allo stato q dopo
l'eliminazione di X

queste variabili saranno $[p X q]$

Dato $P=(Q,\Sigma,\Gamma,\delta, q_0, Z_0)$ costruiamo $G=(V, \Sigma,R,S)$, dove V contiene:

1. il simbolo iniziale S
2. $[p X q]$ per ogni X in Γ e p e q in Q

R contiene

a) $S \rightarrow [q_0 Z_0 p]$ per ogni p in Q ,

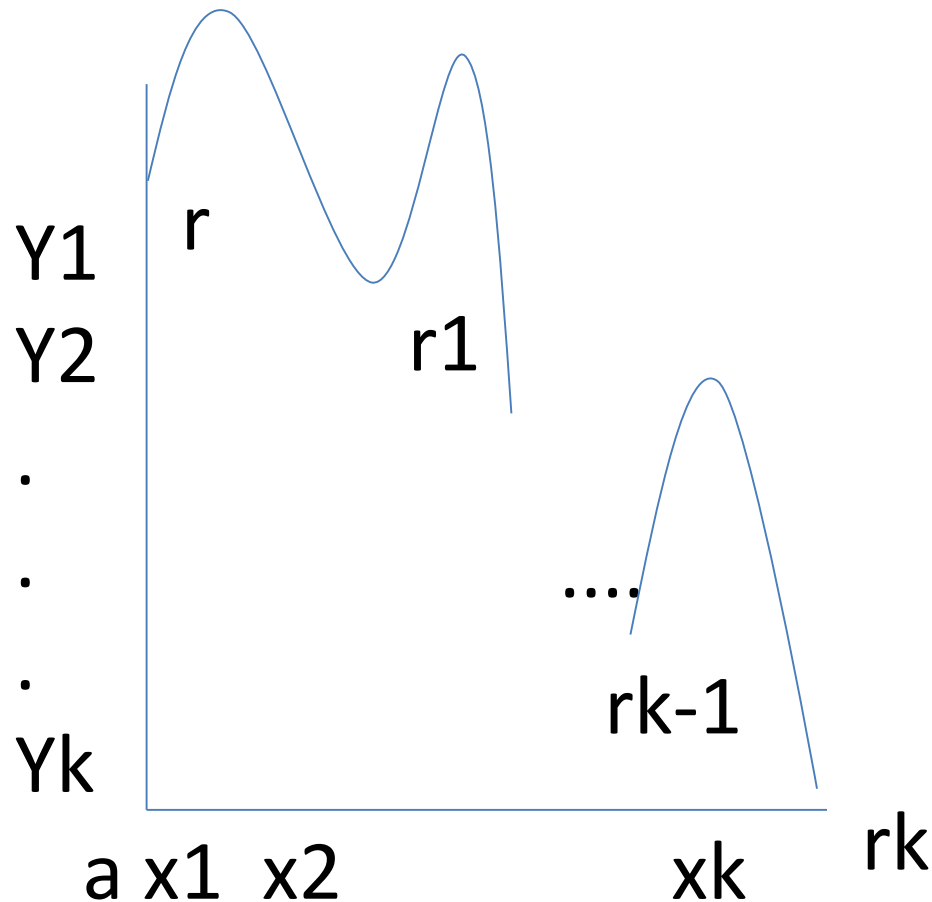
$[q_0 Z_0 p]$ di G deve generare tutte le stringhe w che sono accettate da P con stack vuoto in stato p , cioè le stringhe consumate fino a che Z_0 viene eliminato (svuotando lo stack)

(b) supponiamo che $\delta(q, \mathbf{a}, X)$ contenga $(r, Y_1 \dots Y_k)$, dove $a \in \Sigma \cup \{\epsilon\}$ e $k \geq 0$

allora, per ogni $r_1 \dots r_k \in Q$, R contiene
 $[q \ X \ r_k] \rightarrow \mathbf{a} [r \ Y_1 \ r_1][r_1 \ Y_2 \ r_2] \dots [r_{k-1} \ Y_k \ r_k]$

questa produzione di G corrisponde alla
computazione di P che arriva ad avere lo stack
corrente meno X e deve generare la stringa
terminale che P consuma in questa
computazione

ci deve essere un tale calcolo e r, r_1, \dots, r_k
la grammatica li prova tutti



funziona !!

$$[q X p] \Rightarrow^* w \text{ sse } (q, w, X) \vdash^* (p, \varepsilon, \varepsilon)$$

(\Leftarrow) per induzione sulla computazione,

Base: 1 mossa, w deve essere un terminale o ε , per cui $[q X p] \rightarrow w$ è in R e $[q X p] \Rightarrow w$

Induzione: supponiamo che $(q, w, X) \vdash^* (p, \varepsilon, \varepsilon)$ in n passi con $n > 1$, la prima mossa deve avere la forma,

$$(q, w, X) \vdash^* (r_0, x, Y_1 \dots Y_k) \vdash^* (p, \varepsilon, \varepsilon) \text{ dove } w = a x, \text{ per } a \text{ in } \Sigma \cup \{\varepsilon\}$$

dalla fig precedente: siano $r_1 \dots r_k$ gli stati
 quando $Y_1 \dots Y_k$ sono eliminati e $x_1 \dots x_k = x$
 i pezzi di x consumati,

quindi $(r_{i-1}, x_i, Y_i) \vdash^* (r_i, \varepsilon, \varepsilon)$ e per ipotesi
 induttiva $[r_{i-1} Y_i r_i] \Rightarrow^* w_i$

ed esiste in G :

$[q X r_k] \rightarrow a [r_0 Y_1 r_1][r_1 Y_2 r_2] \dots [r_{k-1} Y_k r_k]$

quindi $[q X r_k] \Rightarrow^* a x_1 x_2 \dots x_k = w$

(\Rightarrow) per induzione sul numero di passi della derivazione.

Base: 1 passo, $[q \ X \ p] \Rightarrow a$ allora $\delta(q, a, X)$ contiene (p, ε) e quindi $(q, a, X) \vdash (p, \varepsilon, \varepsilon)$

Induzione: assumiamo che $[q \ X \ r_k] \Rightarrow^* w$ in $n > 1$ passi, il primo passo è del tipo:

$[q \ X \ r_k] \Rightarrow a [r_0 \ Y_1 \ r_1][r_1 \ Y_2 \ r_2] \dots [r_{k-1} \ Y_k \ r_k]$
 $\Rightarrow^* ax = w$

e quindi per ogni $i=1,2,\dots,k$

$[r_{i-1} \ Y_i \ r_i] \Rightarrow^* x_i$ con $x_1 x_2 \dots x_k = x$

per ipotesi induttiva, per ogni $i=1,2,..k$
 $(r_{i-1}, x_i, Y_i) \vdash^* (r_i, \varepsilon, \varepsilon)$

e quindi per Teorema 6.5 vale anche
 $(r_{i-1}, x_i x_{i+1} .. x_k Y_i Y_{i+1} .. Y_k) \vdash^* (r_i, x_{i+1} .. x_k, Y_{i+1} .. Y_k)$

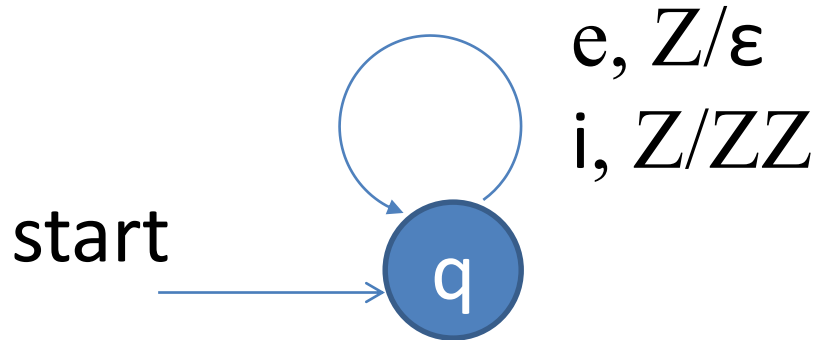
ma la produzione $[q \ X \ r_k] \Rightarrow a \ [r_0 \ Y_1 \ r_1][r_1 \ Y_2 \ r_2] ... [r_{k-1} \ Y_k \ r_k]$ deriva dal fatto che $(r_0, Y_1 \ Y_2 \dots Y_k)$ è in $\delta(q, a, X)$ per cui
 $(q, a x_1 ... x_k, X) \vdash (r_0, x_1 ... x_k, Y_1 ... Y_k) \vdash^*$

$$(r_1, x_2 \dots x_k, Y_2 \dots Y_k) \vdash^* (r_2, x_3 \dots x_k, Y_3 \dots Y_k) \vdash^* (r_k, \varepsilon, \varepsilon)$$

per finire basta osservare, per il punto (a) della costruzione, che $S \Rightarrow^* w$ sse per qualche p , $[q \ Z_0 \ p] \Rightarrow^* w$

da questo, la prova precedente dimostra che $S \Rightarrow^* w$ sse $(q, w, Z_0) \vdash^* (p, \varepsilon, \varepsilon)$

esempio: $P = (\{q\}, \{i, e\}, \{Z\}, \delta, \theta, Z)$



riconosce
 $L = \{w \mid w \text{ in } \{i, e\}^* \text{ di lunghezza minima con più e di i}\}$

la grammatica ha solo 2 variabili: S e $[q Z q]$

$S \rightarrow [q Z q]$

$[q Z q] \rightarrow e$

$[q Z q] \rightarrow i [q Z q][q Z q]$

$S \rightarrow [q Z q]$

$[q Z q] \rightarrow_i [q Z q][q Z q]$

$[q Z q] \rightarrow_e e$

$S \Rightarrow [q Z q] \Rightarrow_i [q Z q] [q Z q] \Rightarrow_i e [q Z q] \Rightarrow_i e e$

genera linguaggio delle stringhe di lunghezza minima che hanno più e di i