

Correzione I Appello + II compito 19 giugno 2009

- Esercizio su derivabilità.

1.

$$A \vee D \vdash (D \rightarrow A) \& D$$

non è derivabile in LC, e neppure in LI.

Per provarlo, basta vedere che nella tabella di verità di

$$\neg(A \vee D) \vee ((D \rightarrow A) \& D)$$

se si dà valore 1 ad A e valore 0 a D allora $A \vee D$ risulta 1, mentre $(D \rightarrow A) \& D$ è 0 e quindi $\neg(A \vee D) \vee ((D \rightarrow A) \& D)$ risulta di valore 0.

2.

$$\vdash \neg D \vee (D \vee \perp)$$

è derivabile in LC (usando regole anche di LC_p^{abbr} che sono derivate pure in LC) ad esempio come segue:

$$\frac{\frac{\text{ax-id}^*}{D \vdash D, \perp} \vee\text{-D}}{\frac{D \vdash D \vee \perp}{\vdash \neg D, D \vee \perp} \neg\text{-F}} \vee\text{-D}$$

Mentre non è derivabile in LI, perchè se lo fosse per il principio di disgiunzione sarebbe derivabile in LI $\vdash \neg D$ oppure $\vdash D \vee \perp$. Ma $\vdash \neg D$ NON è derivabile in LI perchè non lo è neppure in LC (la sua tabella di verità dà 0 se si assegna a D valore 1). Parimenti neppure $\vdash D \vee \perp$ è derivabile in LI perchè non lo è neppure in LC (la sua tabella di verità dà 0 se si assegna a D valore 0).

Alternativamente si può usare l'algoritmo di decisione per la logica abbreviata LI_p^{abbr} esplorando tutti i possibili candidati ad essere alberi di derivazione per $\vdash \neg D \vee (D \vee \perp)$. I possibili candidati sono 3: quello che si usa salendo con $\vee\text{-re}_1$, l'altro è quello ottenuto salendo con $\vee\text{-re}_2$ e poi con $\vee\text{-re}_1$, e l'ultimo è quello che si ottiene salendo con $\vee\text{-re}_2$ e poi di nuovo con $\vee\text{-re}_2$. Ma nessuno di questi è un albero di derivazione e dunque il sequente non è derivabile in LI_p^{abbr} e dunque in LI_p ad esso equivalente e neppure in LI (per conservatività essendo una formula proposizionale).

3.

$$\exists x (B(x) \rightarrow C(x)) \vdash \forall x B(x) \rightarrow \exists y C(y)$$

è derivabile in LI e quindi in LC ad esempio come segue

$$\frac{\frac{\text{ax-id}}{B(x) \vdash B(x)} \quad \frac{\frac{\text{ax-id}}{C(x) \vdash C(x)} \exists\text{-re}}{C(x) \vdash \exists y C(y)} \rightarrow\text{-re}}{\frac{B(x) \rightarrow C(x), B(x) \vdash \exists y C(y)}{B(x) \rightarrow C(x), \forall x B(x) \vdash \exists y C(y)} \forall\text{-re}} \rightarrow\text{-F}$$

ove l'applicazione di $\exists\text{-F}$ è possibile perchè x non è libera nel resto del sequente.

4.

$$\vdash \forall x \forall y (x = y \rightarrow x \neq y)$$

NON è derivabile in LC e quindi nemmeno in LI.

Per dimostrarlo mostriamo che

$$\forall x \forall y (x = y \rightarrow x \neq y) \vdash \perp$$

è derivabile in LC come segue

$$\frac{\frac{\frac{\frac{\frac{}{\vdash x = x}}{= -ax}}{\vdash x = x}}{\frac{x = x \rightarrow x \neq x \vdash \perp}{\rightarrow -re}}}{\frac{\forall y (x = y \rightarrow x \neq y) \vdash \perp}{\forall -re}}}{\forall x \forall y (x = y \rightarrow x \neq y) \vdash \perp} \forall -re$$

ricordando che $x \neq x \equiv \neg x = x \equiv x = x \rightarrow \perp$

Chiamiamo π_1 tale derivazione.

Ora se esistesse una derivazione π_2 di $\vdash \forall x \forall y (x = y \rightarrow x \neq y)$ otterremmo che in LC è derivabile il falso, in quanto in LC con composizioni, equivalente a LC, si otterrebbe una derivazione del falso come segue

$$\frac{\frac{\vdots}{\pi_2} \vdash \forall x \forall y (x = y \rightarrow x \neq y) \quad \frac{\vdots}{\pi_1} \forall x \forall y (x = y \rightarrow x \neq y) \vdash \perp}{\vdash \perp} \text{comp}_{sx}$$

Ma sappiamo che LC è consistente ovvero non deriva il falso e dunque avendo trovato una contraddizione dalla supposta esistenza di π_2 si conclude che la derivazione π_2 NON esiste.

5.

$$\vdash \exists x \exists y \exists z (x = y \rightarrow y = z)$$

è derivabile in LI e quindi in LC come segue:

$$\frac{\frac{\frac{\frac{\frac{}{x = x \vdash x = x}}{ax-id}}{\vdash x = x \rightarrow x = x}}{\rightarrow -re}}{\vdash \exists z (x = x \rightarrow x = z)} \exists -re$$

$$\frac{\vdash \exists z (x = x \rightarrow x = z)}{\vdash \exists y \exists z (x = y \rightarrow y = z)} \exists -re$$

$$\vdash \exists x \exists y \exists z (x = y \rightarrow y = z) \quad \exists -re$$

[Attenzione a non usare variabili vincolate con \exists -re:
per esempio NON si può sostituire x con y

$$\frac{\vdash \exists y \exists z (y = y \rightarrow y = z)}{\vdash \exists x \exists y \exists z (x = y \rightarrow y = z)} \exists -re \text{ NOOO!!}$$

c'è cattura di variabile libera, vedi lezione]

- L'esercizio di formalizzare in sequente alcune argomentazioni si svolge come segue:

1. L'argomentazione

Non si dà il caso che non esista input su cui il programma si ferma.
Il programma si ferma su qualche input.

ove si consiglia di usare:

$F(x)$ = il programma si ferma sull'input x

si può formalizzare come segue:

$$\neg\neg(\exists x F(x)) \vdash \exists x F(x)$$

e si può derivare in LC ad esempio come segue:

$$\frac{\neg\neg\text{ax}_{sx2} \quad \vdash \neg(\exists x F(x)), \exists x F(x)}{\neg\neg(\exists x F(x)) \vdash \exists x F(x)} \neg\neg\text{S}$$

Ma il sequente sopra NON è derivabile in LI. Per mostrarlo basta ricordare che per il teorema di sostituzione se esistesse una derivazione π di $\neg\neg(\exists x F(x)) \vdash \exists x F(x)$ allora esisterebbe una derivazione $\pi[F(x)/A]$ del sequente $\neg\neg(\exists x A) \vdash \exists x A$ ottenuta sostituendo in π la formula $F(x)$ con una COSTANTE PROPOSIZIONALE A che non dipende da x .

Ora si noti che

$$\frac{\text{ax-id} \quad A \vdash A}{\exists x A \vdash A} \exists\text{-F}$$

è una derivazione, diciamo π_1 in LI, (visto che x non compare in A si può applicare senza problemi $\exists\text{-F}$). Inoltre si ha pure la derivazione π_2

$$\frac{\text{ax-id} \quad A \vdash A}{A \vdash \exists x A} \exists\text{-re} \quad \frac{\neg\exists x A, A \vdash \perp}{\neg\exists x A \vdash \neg A} \neg\text{-re} \quad \frac{\neg\exists x A \vdash \neg A}{\neg\neg A, \neg\exists x A \vdash \perp} \neg\text{-F} \quad \frac{\neg\neg A, \neg\exists x A \vdash \perp}{\neg\neg A \vdash \neg\neg\exists x A} \neg\text{-re}$$

Allora componendo si otterrebbe una derivazione in LI con composizioni del tipo

$$\frac{\begin{array}{ccc} \vdots & \vdots & \vdots \\ \vdots & \pi[F(x)/A] & \pi_1 \\ \vdots & \neg\neg(\exists x A) \vdash \exists x A & \exists x A \vdash A \end{array}}{\neg\neg A \vdash \neg\neg\exists x A \quad \neg\neg\exists x A \vdash A} \text{comp}_{sx} \quad \frac{\neg\neg A \vdash \neg\neg\exists x A \quad \neg\neg\exists x A \vdash A}{\neg\neg A \vdash A} \text{comp}_{sx}$$

Ma ciò non è possibile perchè non esiste in LI derivazione di $\neg\neg A \vdash A$ che darebbe per l'equazione definitoria di \rightarrow una derivazione della legge della doppia negazione $\vdash \neg\neg A \rightarrow A$ che sappiamo NON essere derivabile in LI.

2. L'argomentazione

Ho invitato soltanto amici alla festa.

Il mio vicino di casa non è un mio amico.

Il mio vicino di casa non è invitato alla festa.

ove si consiglia di usare:

$I(x)=x$ è invitato alla festa

$A(x)=x$ è un mio amico

v =vicino di casa

si può formalizzare come segue:

$$\forall x (I(x) \rightarrow A(x)), \neg A(c) \vdash \neg I(c)$$

che si può derivare in LI, e quindi anche in LC, ad esempio come segue:

$$\frac{\frac{\text{ax-id}}{I(c) \vdash I(c)} \quad \frac{\neg\text{-ax}_{sx2}}{\neg A(c) A(c) \vdash \perp}}{\frac{\neg A(c), I(c) \rightarrow A(c), I(c) \vdash \perp}{\neg A(c), I(c), I(c) \rightarrow A(c) \vdash \perp} \rightarrow -\text{re}} \xrightarrow{\text{sc}_{sx}} \frac{\neg A(c), I(c), I(c) \rightarrow A(c) \vdash \perp}{\neg A(c), I(c), \forall x (I(x) \rightarrow A(x)) \vdash \perp} \forall -\text{re} \xrightarrow{\text{sc}_{sx}} \frac{\neg A(c), I(c), \forall x (I(x) \rightarrow A(x)) \vdash \perp}{\forall x (I(x) \rightarrow A(x)), \neg A(c), I(c) \vdash \perp} \neg -\text{F} \xrightarrow{\neg -\text{F}} \forall x (I(x) \rightarrow A(x)), \neg A(c) \vdash \neg I(c)$$

- L'esercizio di formalizzare la seguente argomentazione in sequente e derivare quest'ultimo in LI:

L'auto di Filippo è una Mercedes.

L'auto di Carla è uguale a quella di Filippo.

L'auto di Carla è una Mercedes.

ove si consiglia di usare:

$M(x)=x$ è una Mercedes

c =auto di Carla

f =auto di Filippo

si può svolgere come segue:

una sua formalizzazione risulta essere

$$M(f), c = f \vdash M(c)$$

che è derivabile in LI ad esempio come segue:

$$\frac{\text{ax-id}}{M(c) \vdash M(c)} \xrightarrow{\neg -\text{F}} \frac{M(c) \vdash M(c)}{M(f), c = f \vdash M(c)} = \neg -\text{F}$$

- L'esercizio di derivazione in aritmetica di Heyting $\text{HA} = \text{LI} + \text{comp}_{sx} + \text{comp}_{dx}$ si può svolgere come segue:

- 8. $\vdash 0 = 0 + 0$ si può derivare ad esempio come segue:

$$\frac{\frac{\text{ax-id}}{0 + 0 = 0 \vdash 0 + 0 = 0} \quad \frac{\forall x (x + 0 = x) \vdash 0 + 0 = 0}{\text{Ax } 3. \vdash 0 + 0 = 0 + 0} \forall -\text{re}}{\vdash 0 = 0 + 0} \text{sy - r} \xrightarrow{\text{comp}_{sx}} \vdash 0 = 0 + 0$$

- 9. $\vdash \forall x (s(x) = s(2) \rightarrow x = 2)$ si può derivare ad esempio come segue:

$$\frac{\frac{\frac{\text{ax-id}}{s(x) = s(2) \rightarrow x = 2 \vdash s(x) = s(2) \rightarrow x = 2} \quad \frac{\frac{\frac{\forall y (s(x) = s(y) \rightarrow x = y) \vdash s(x) = s(2) \rightarrow x = 2}{\forall x \forall y (s(x) = s(y) \rightarrow x = y) \vdash s(x) = s(2) \rightarrow x = 2} \quad \forall\text{-re}}{\vdash \text{Ax 2.} \quad \text{Ax 2.} \vdash \forall x (s(x) = s(2) \rightarrow x = 2)} \quad \forall\text{-F}}{\vdash \forall x (s(x) = s(2) \rightarrow x = 2)} \text{comp}_{sx}$$

l'applicazione di $\forall\text{-F}$ è possibile perchè x non compare libera nella premessa.

- 10. $\vdash 0 \cdot 0 = 0 + 0$ si può derivare ad esempio come segue:

$$\frac{\frac{\vdots}{\pi} \quad \frac{\vdots}{\pi_8}}{\vdash 0 \cdot 0 = 0 \quad \vdash 0 = 0 + 0} \text{tr - r}$$

ove π_8 è la derivazione di 8. $\vdash 0 = 0 + 0$ mentre π è la seguente derivazione

$$\frac{\frac{\text{ax-id}}{0 \cdot 0 = 0 \vdash 0 \cdot 0 = 0} \quad \frac{\vdash \text{Ax 5.} \quad \frac{\forall x (x \cdot 0 = 0) \vdash 0 \cdot 0 = 0}{\vdash 0 \cdot 0 = 0} \quad \forall\text{-re}}{\vdash 0 \cdot 0 = 0} \text{comp}_{sx}$$

- 11. $\vdash \forall x (x = 0 \rightarrow s(x) = s(0))$ si può derivare ad esempio come segue:

$$\frac{\frac{\text{cf}^*}{x = 0 \vdash s(x) = s(0)} \quad \frac{\vdash x = 0 \rightarrow s(x) = s(0)}{\vdash \forall x (x = 0 \rightarrow s(x) = s(0))} \quad \rightarrow\text{-F} \quad \forall\text{-F}$$

- 12. $\vdash 2 + 1 = 3$ si può derivare ad esempio come segue:

$$\frac{\frac{\vdots}{\pi_1} \quad \frac{\vdots}{\pi_2}}{\vdash 2 + 1 = s(2 + 0) \quad \vdash s(2 + 0) = s(2)} \text{tr - r}$$

ove π_1 è la derivazione seguente:

$$\frac{\frac{\text{ax-id}}{2 + 1 = s(2 + 0) \vdash 2 + 1 = s(2 + 0)} \quad \frac{\frac{\frac{\forall y (2 + s(y) = s(2 + y)) \vdash 2 + 1 = s(2 + 0)}{\forall x \forall y (x + s(y) = s(x + y)) \vdash 2 + 1 = s(2 + 0)} \quad \forall\text{-re}}{\vdash \text{Ax 4.} \quad \forall x \forall y (x + s(y) = s(x + y)) \vdash 2 + 1 = s(2 + 0)} \quad \forall\text{-re}}{\vdash 2 + 1 = s(2 + 0)} \text{comp}_{sx}$$

ricordando che $1 \equiv s(0)$, mentre π_2 è la seguente derivazione

$$\frac{\frac{\text{cf}^*}{2 + 0 = 2 \vdash s(2 + 0) = s(2)} \quad \frac{\vdash \text{Ax 3.} \quad \frac{\forall x (x + 0 = x) \vdash s(2 + 0) = s(2)}{\vdash s(2 + 0) = s(2)} \quad \forall\text{-re}}{\vdash s(2 + 0) = s(2)} \text{comp}_{sx}$$

- 13. $\vdash 0 \cdot 2 = 0$ si può derivare ad esempio come segue:

$$\frac{\begin{array}{c} \vdots \\ \pi_1 \\ \vdash 0 \cdot 2 = 0 \cdot 1 + 0 \end{array} \quad \begin{array}{c} \vdots \\ \pi_2 \\ \vdash 0 \cdot 1 + 0 = 0 \end{array}}{\vdash 0 \cdot 2 = 0} \text{ tr - r}$$

ove π_1 è la derivazione seguente:

$$\frac{\begin{array}{c} \text{ax-id} \\ 0 \cdot 2 = 0 \cdot 1 + 0 \vdash 0 \cdot 2 = 0 \cdot 1 + 0 \\ \hline \forall y (0 \cdot s(y) = 0 \cdot y + 0) \vdash 0 \cdot 2 = 0 \cdot 1 + 0 \\ \hline \forall\text{-re} \\ \vdash \text{Ax 6. } \forall x \forall y (x \cdot s(y) = x \cdot y + x) \vdash 0 \cdot 2 = 0 \cdot 1 + 0 \\ \hline \text{comp}_{sx} \\ \vdash 0 \cdot 2 = 0 \cdot 1 + 0 \end{array}}$$

ricordando che $2 \equiv s(1)$, mentre π_2 è la seguente derivazione

$$\frac{\begin{array}{c} \vdots \\ \pi_3 \\ \vdash 0 \cdot 1 + 0 = 0 \cdot 1 \end{array} \quad \begin{array}{c} \vdots \\ \pi_4 \\ \vdash 0 \cdot 1 = 0 \end{array}}{\vdash 0 \cdot 1 + 0 = 0} \text{ tr - r}$$

ove π_3 è la derivazione seguente:

$$\frac{\begin{array}{c} \text{ax-id} \\ 0 \cdot 1 + 0 = 0 \cdot 1 \vdash 0 \cdot 1 + 0 = 0 \cdot 1 \\ \hline \vdash \text{Ax 3. } \forall x (x + 0 = x) \vdash 0 \cdot 1 + 0 = 0 \cdot 1 \\ \hline \text{comp}_{sx} \\ \vdash 0 \cdot 1 + 0 = 0 \cdot 1 \end{array}}$$

mentre π_4 è la derivazione seguente:

$$\frac{\begin{array}{c} \vdots \\ \pi_5 \\ \vdash 0 \cdot 1 = 0 \cdot 0 + 0 \end{array} \quad \begin{array}{c} \vdots \\ \pi_6 \\ \vdash 0 \cdot 0 + 0 = 0 \end{array}}{\vdash 0 \cdot 1 = 0} \text{ tr - r}$$

ove π_5 è la derivazione seguente:

$$\frac{\begin{array}{c} \text{ax-id} \\ 0 \cdot 1 = 0 \cdot 0 + 0 \vdash 0 \cdot 1 = 0 \cdot 0 + 0 \\ \hline \forall y (0 \cdot s(y) = 0 \cdot y + 0) \vdash 0 \cdot 1 = 0 \cdot 0 + 0 \\ \hline \forall\text{-re} \\ \vdash \text{Ax 6. } \forall x \forall y (x \cdot s(y) = x \cdot y + x) \vdash 0 \cdot 1 = 0 \cdot 0 + 0 \\ \hline \text{comp}_{sx} \\ \vdash 0 \cdot 1 = 0 \cdot 0 + 0 \end{array}}$$

ricordando che $1 \equiv s(0)$, mentre π_6 è la seguente derivazione

$$\frac{\begin{array}{c} \vdots \\ \pi_7 \\ \vdash 0 \cdot 0 + 0 = 0 \cdot 0 \end{array} \quad \begin{array}{c} \vdots \\ \pi \\ \vdash 0 \cdot 0 = 0 \end{array}}{\vdash 0 \cdot 0 + 0 = 0} \text{ tr - r}$$

ove π è la derivazione iniziale e infine π_7 è la seguente derivazione

$$\frac{\text{ax-id} \quad \frac{0 \cdot 0 + 0 = 0 \cdot 0 \vdash 0 \cdot 0 + 0 = 0 \cdot 0}{\forall x (x + 0 = x) \vdash 0 \cdot 0 + 0 = 0 \cdot 0} \quad \forall\text{-re}}{\vdash 0 \cdot 0 + 0 = 0 \cdot 0} \text{comp}_{sx}$$

- Siano T_{vot}^i e T_{vot}^c le teorie ottenute rispettivamente estendendo LI e LC con composizioni dx e sx con la formalizzazione dei seguenti assiomi indicata a fianco ove si consiglia di usare:

$E(x)$ = x è andato a votare

$V(x)$ = x ha espresso un voto valido

$P(x, y)$ =x ha votato il partito y

$I(x, y)$ =x è un partito che difende gli interessi di y

i =”il partito ideale”

f =Filippo

c =Carla

m =Marco

p =il più potente di turno

s =”intera società”,

-

- Ax1 Filippo non è andato a votare.

$$\neg E(f)$$

- Ax2. Carla non è andata a votare se e solo se ci è andato Filippo.

$$\neg E(c) \leftrightarrow E(f) \equiv (\neg E(c) \rightarrow E(f)) \& (E(f) \rightarrow \neg E(c))$$

- Ax3. Se uno ha espresso un voto valido allora è andato a votare.

$$\forall x (V(x) \rightarrow E(x))$$

- Ax4. Marco ha espresso un voto valido.

$$V(m)$$

- Ax5. Marco ha votato un partito che difende gli interessi dell’intera società.

$$\exists y (P(m, y) \& I(y, s))$$

- Ax 6. Il “partito ideale” è l’unico partito che difende gli interessi dell’intera società.

$$I(i, s) \& \forall y (I(y, s) \rightarrow y = i)$$

- Ax 7. Ogni partito che difende solo gli interessi del più potente di turno non è un partito che difende gli interessi dell’intera società.

$$\forall y (\forall z (I(y, z) \rightarrow z = p) \rightarrow \neg I(y, s))$$

Derivare nella teoria indicata:

- 8. Carla è andata a votare.

$$\neg E(c)$$

si può derivare in T_{vot}^c ad esempio come segue:

$$\frac{\frac{\frac{\neg \text{ax}_{dx2} \quad \neg \text{ax}_{sx1}}{\vdash \neg E(c), E(c) \quad E(f), \neg E(f) \vdash E(c)} \rightarrow \neg \text{re}_c}{\neg E(c) \rightarrow E(f), \neg E(f) \vdash E(c)} \text{sc}_{sx}}{\text{Ax 1.}, \neg E(c) \rightarrow E(f) \vdash E(c)} \text{sc}_{sx}}{\frac{\vdash \text{Ax 2.} \quad \text{Ax 1.}, (\neg E(c) \rightarrow E(f)) \& (E(f) \rightarrow \neg E(c)) \vdash E(c)}{\vdash \text{Ax 1.} \quad \text{Ax 1.} \vdash E(c)} \& \neg \text{re}_1}{\vdash E(c)} \text{comp}_{sx}$$

- 9. Qualcuno non è andato a votare

$$\exists x \neg E(x)$$

si può derivare in T_{vot}^i ad esempio come segue:

$$\frac{\frac{\text{ax-id} \quad \neg E(f) \vdash \neg E(f)}{\vdash \text{Ax 1.} \quad \text{Ax 1.} \vdash \exists x \neg E(x)} \exists \neg \text{re}}{\vdash \exists x \neg E(x)} \text{comp}_{sx}$$

- 10. Marco è andato a votare

$$E(m)$$

si può derivare in T_{vot}^i ad esempio come segue:

$$\frac{\frac{\frac{\text{ax-id} \quad E(m) \vdash E(m) \quad \text{ax-id} \quad V(m) \vdash V(m)}{V(m), V(m) \rightarrow E(m) \vdash E(m)} \rightarrow \neg \text{re}}{\vdash \text{Ax 3.} \quad \text{Ax 4.}, \forall x (V(x) \rightarrow E(x)) \vdash E(m)} \forall \neg \text{re}}{\vdash \text{Ax 4.} \quad \text{Ax 4.} \vdash E(m)} \text{comp}_{sx}$$

- 11. Marco ha votato il “partito ideale”.

$$P(m, i)$$

si può derivare in T_{vot}^i ad esempio come segue:

$$\frac{\frac{\frac{\frac{\text{ax-id} \quad I(y, s) \vdash I(y, s) \quad \text{cp}^* \quad P(m, y), y = i \vdash P(m, i)}{P(m, y), I(y, s) \rightarrow y = i, I(y, s) \vdash P(m, i)} \rightarrow \neg \text{re}}{P(m, y), I(y, s), I(y, s) \rightarrow y = i \vdash P(m, i)} \text{sc}_{sx}}{\frac{P(m, y), I(y, s), \forall y (I(y, s) \rightarrow y = i) \vdash P(m, i)}{P(m, y), I(y, s), I(i, s) \& \forall y (I(y, s) \rightarrow y = i) \vdash P(m, i)} \forall \neg \text{re}}{\frac{P(m, y), I(y, s), I(i, s) \& \forall y (I(y, s) \rightarrow y = i) \vdash P(m, i)}{\text{Ax 6.}, P(m, y), I(y, s) \vdash P(m, i)} \& \neg \text{re}_2}{\text{Ax 6.}, P(m, y) \& I(y, s) \vdash P(m, i)} \& \neg \text{S}}{\frac{\vdash \text{Ax 6.} \quad \text{Ax 6.}, \exists y (P(m, y) \& I(y, s)) \vdash P(m, i)}{\vdash \text{Ax 5.} \quad \text{Ax 5.} \vdash P(m, i)} \exists \neg \text{F}}{\vdash P(m, i)} \text{comp}_{sx}$$

ove l'applicazione di $\exists \neg \text{F}$ è possibile perchè x non è libera nel resto del sequente.

- 12. Il “partito ideale” non difende solo gli interessi del più potente di turno

$$\neg \forall z (I(i, z) \rightarrow z = p)$$

si può derivare in T_{vot}^i ad esempio come segue: per semplificare usiamo l'abbreviazione

$$S(y) \equiv \forall z (I(y, z) \rightarrow z = p)$$

$$\frac{\frac{\frac{\frac{\frac{\text{ax-id}}{S(i) \vdash S(i)} \quad \frac{\neg \text{-ax}_{sx1}}{I(i, s), \neg I(i, s) \vdash \perp}}{I(i, s), S(i) \rightarrow \neg I(i, s), S(i) \vdash \perp} \rightarrow \text{-re}}{\frac{S(i), I(i, s), S(i) \rightarrow \neg I(i, s) \vdash \perp}{S(i), I(i, s), \forall y (S(y) \rightarrow \neg I(y, s)) \vdash \perp} \text{sc}_{sx}} \forall \text{-re}}{\frac{S(i), I(i, s), \forall y (S(y) \rightarrow \neg I(y, s)) \vdash \perp}{\text{Ax 7.}, I(i, s), S(i) \vdash \perp} \text{sc}_{sx}} \neg \text{-F}}{\frac{\text{Ax 7.}, I(i, s) \vdash \neg S(i)}{\vdash \text{Ax 7.} \quad \text{Ax 7.}, I(i, s) \& \forall y (I(y, s) \rightarrow y = i) \vdash \neg S(i)} \& \text{-re}_1} \text{comp}_{sx}}{\vdash \text{Ax 6.} \quad \text{Ax 6.} \vdash \neg S(i)} \text{comp}_{sx}} \vdash \neg S(i)$$

in quanto usando l'abbreviazione l'assioma Ax7. è divenuto

$$\forall y (\forall z (I(y, z) \rightarrow z = p) \rightarrow \neg I(y, s)) \equiv \forall y (S(y) \rightarrow \neg I(y, s))$$

- - Dare la definizione induttiva dell'insieme delle derivazioni di $L^{\rightarrow, \perp}$ con connettivo \rightarrow e il falso \perp di LI. Enunciare il loro principio di induzione.

L'insieme delle derivazioni di $L^{\rightarrow, \perp}$ è generato induttivamente come segue:

$$\begin{aligned} & - \frac{\text{ax-id}}{A \vdash A} \in \text{Der}(L^{\rightarrow, \perp}) \\ & - \frac{\text{ax-}\perp}{\perp \vdash \Gamma} \in \text{Der}(L^{\rightarrow, \perp}) \\ & - \text{se } \frac{\pi}{\vdots} \in \text{Der}(L^{\rightarrow, \perp}) \\ & \quad \Gamma, A \vdash B \\ & \quad \pi \\ & \quad \vdots \\ & \quad \Gamma, A \vdash B \\ & \text{allora } \frac{\Gamma \vdash A \rightarrow B}{\Gamma \vdash A \rightarrow B} \rightarrow \text{-F} \in \text{Der}(L^{\rightarrow, \perp}). \\ & - \text{se } \frac{\pi_1}{\vdots} \in \text{Der}(L^{\rightarrow, \perp}) \quad \text{e} \quad \frac{\pi_2}{\vdots} \in \text{Der}(L^{\rightarrow, \perp}) \\ & \quad \Gamma' \vdash A \quad \Gamma, B \vdash C \\ & \text{allora } \frac{\frac{\pi_1}{\vdots} \quad \frac{\pi_2}{\vdots}}{\Gamma', \vdash A \quad \Gamma, B \vdash C} \in \text{Der}(L^{\rightarrow, \perp}) \\ & \quad \frac{\Gamma', \vdash A \quad \Gamma, B \vdash C}{\Gamma, A \rightarrow B, \Gamma' \vdash C} \rightarrow \text{-re} \end{aligned}$$

Il principio di induzione sulle derivazioni di $L^{\rightarrow, \perp}$ è il seguente:

Sia $P(\pi)$ proprietà su derivazione $\pi \in \text{Der}(L^{\rightarrow, \perp})$.

Se valgono le seguenti:

- caso base: $P(\frac{\text{ax-id}}{A \vdash A})$ vale

- caso base: $P(\frac{\text{ax-}\perp}{\perp \vdash \Gamma})$ vale

- caso induttivo: se $P(\frac{\pi}{\vdots})$ vale
 $\Gamma, A \vdash B$

allora $P(\frac{\pi}{\vdots})$ vale.
 $\frac{\Gamma, A \vdash B}{\Gamma \vdash A \rightarrow B} \rightarrow -F$

- caso induttivo: se $P(\frac{\pi}{\vdots})$ vale e se $P(\frac{\pi}{\vdots})$ vale
 $\Gamma' \vdash A$ $\Gamma, B \vdash C$

allora $P(\frac{\pi_1 \quad \pi_2}{\vdots \quad \vdots})$ vale.
 $\frac{\Gamma', \vdash A \quad \Gamma, B \vdash C}{\Gamma, A \rightarrow B, \Gamma' \vdash C} \rightarrow -re$

allora $P(\pi)$ vale per ogni derivazione di $L^{\rightarrow, \perp}$.

- Dimostrare per induzione sulle derivazioni di $L^{\rightarrow, \perp}$ che
 “se $\Gamma \vdash \Delta$ è derivabile in $L^{\rightarrow, \perp}$ allora Γ oppure Δ contiene almeno una formula”
 Consideriamo la proprietà su una derivazione π di $L^{\rightarrow, \perp}$

$P(\pi) \equiv$ la radice di π ha premesse o conclusioni che contengono almeno una formula

Ora proviamo per induzione che vale su ogni derivazione π mostrando che vale sulle ipotesi induttive:

- caso base: $P(\frac{\text{ax-id}}{A \vdash A})$ vale perchè A è sia premessa che conclusione.

- caso base: $P(\frac{\text{ax-}\perp}{\perp \vdash \Gamma})$ vale poichè le premesse contengono \perp .

- caso induttivo: se $P(\frac{\pi}{\vdots})$ vale
 $\Gamma, A \vdash B$

allora $P(\frac{\pi}{\vdots})$ vale perchè la conclusione è $A \rightarrow B$.
 $\frac{\Gamma, A \vdash B}{\Gamma \vdash A \rightarrow B} \rightarrow -F$

- caso induttivo: se $P(\frac{\pi}{\vdots})$ vale e se $P(\frac{\pi}{\vdots})$ vale
 $\Gamma' \vdash A$ $\Gamma, B \vdash C$

allora $P(\frac{\pi_1 \quad \pi_2}{\vdots \quad \vdots})$ vale perchè le premesse contengono $A \rightarrow B$.
 $\frac{\Gamma', \vdash A \quad \Gamma, B \vdash C}{\Gamma, A \rightarrow B, \Gamma' \vdash C} \rightarrow -re$

- In $L^{\rightarrow, \perp}$ si può dimostrare che

-

“se $\Gamma \vdash \Delta$ è derivabile in $L^{\rightarrow, \perp}$ allora Γ contiene almeno una formula”
?

No, perchè in presenza di \rightarrow -F si può derivare

$$\vdash A \rightarrow A$$

che non ha premesse.

“se $\Gamma \vdash \Delta$ è derivabile in $L^{\rightarrow, \perp}$ allora Δ contiene almeno una formula”
?

No, perchè in presenza di ax- \perp si può derivare

$$\perp \vdash$$

che non ha conclusione.

- L'equazione

$$\Gamma \vdash A \circ B \circ C \quad \text{sse} \quad \Gamma \vdash A, B \quad \text{e} \quad \Gamma \vdash C$$

si risolve come segue.

L'equazione suggerisce la regola di \circ -formazione da dx a sx

$$\frac{\Gamma \vdash A, B \quad \Gamma \vdash C}{\Gamma \vdash A \circ B \circ C} \circ\text{-F}$$

e suggerisce due regole di \circ -riflessione implicita da sinistra a destra

$$\frac{\Gamma \vdash A \circ B \circ C}{\Gamma \vdash A, B} \circ\text{-ri}_1 \quad \frac{\Gamma \vdash A \circ B \circ C}{\Gamma \vdash C} \circ\text{-ri}_2$$

Chiamiamo Lbr_{\circ} la logica ottenuta con assioma identità

$$\frac{\text{ax-id}}{A \vdash A}$$

e composizioni a destra e a sinistra

$$\frac{\Gamma' \vdash A \quad \Gamma, A, \Gamma'' \vdash B}{\Gamma, \Gamma', \Gamma'' \vdash B} \text{comp}_{sx} \quad \frac{\Gamma \vdash \Sigma, A, \Sigma'' \quad A \vdash \Sigma'}{\Gamma \vdash \Sigma, \Sigma', \Sigma''} \text{comp}_{dx}$$

assieme alla regola di \circ -formazione e le regole di riflessione implicita.

Ora cerchiamo di ottenere una logica con regole belle che si semplificano dal basso verso l'alto. A tal fine banalizziamo le premesse delle riflessioni implicite ponendo $\Gamma \equiv A \circ B \circ C$ in entrambe e otteniamo quindi gli assiomi derivabili in Lbr_{\circ} come segue:

$$\frac{\frac{\text{ax-id}}{A \circ B \circ C \vdash A \circ B \circ C}}{A \circ B \circ C \vdash A, B} \circ\text{-ri}_1 \quad \frac{\frac{\text{ax-id}}{A \circ B \circ C \vdash A \circ B \circ C}}{A \circ B \circ C \vdash B} \circ\text{-ri}_2$$

Definiamo poi Lax_{\circ} la logica ottenuta con assioma identità e composizioni a destra e a sinistra, la regola di formazione per \circ e gli assiomi

$$\frac{\text{ax-}\circ_1}{A \circ B \circ C \vdash A, B} \quad \frac{\text{ax-}\circ_2}{A \circ B \circ C \vdash C}$$

Per costruzione vale chiaramente $Lax_{\circ} \subseteq Lbr_{\circ}$.

Ora cerchiamo delle regole belle componendo con gli assiomi come segue

$$\frac{\frac{\frac{\circ\text{-ax}_1}{A \circ B \circ C \vdash A, B} \quad A \vdash \Gamma}{A \circ B \circ C \vdash \Gamma, B} \text{comp}_{dx} \quad B \vdash \Gamma'}{A \circ B \circ C \vdash \Gamma, \Gamma'} \text{comp}_{dx}$$

e

$$\frac{\frac{\circ\text{-ax}_2}{A \circ B \circ C \vdash C} \quad C \vdash \Gamma}{A \circ B \circ C \vdash \Gamma} \text{comp}_{sx}$$

Ora prendiamo queste regole come riflessioni esplicite:

$$\frac{A \vdash \Gamma \quad B \vdash \Gamma'}{A \circ B \circ C \vdash \Gamma, \Gamma'} \circ\text{-re}_1 \quad \frac{C \vdash \Gamma}{A \circ B \circ C \vdash \Gamma} \circ\text{-ri}_2$$

e definiamo la logica Lbe_\circ ottenuta estendendo l'assioma identità e le composizioni a dx e a sx con le regole di riflessione esplicita sopra e la regola di formazione per \circ .

Per costruzione vale chiaramente $Lbe_\circ \subseteq Lax_\circ$ e per transitività anche $Lbe_\circ \subseteq Lbr_\circ$ ovvero la regole della logica bella Lbe_\circ seguono dall'equazione definitoria tramite composizioni.

Ora mostriamo che le regole della logica bella Lbe_\circ sono potenti tanto quanto Lbr_\circ e quindi sono sufficienti a risolvere l'equazione definitoria tramite composizioni.

A tal fine mostriamo che $Lax_\circ \subseteq Lbe_\circ$

$$\frac{\frac{\text{ax-id}}{A \vdash A} \quad \frac{\text{ax-id}}{B \vdash B}}{A \circ B \circ C \vdash A, B} \circ\text{-re}_1 \quad \frac{\frac{\text{ax-id}}{C \vdash C}}{A \circ B \circ C \vdash C} \circ\text{-re}_2$$

dicono che gli assiomi $\circ\text{-ax}_1$, $\circ\text{-ax}_2$ sono derivabili in Lbe_\circ . Dunque $Lax_\circ \subseteq Lbe_\circ$ vale.

Ora mostriamo che $Lbr_\circ \subseteq Lax_\circ$

$$\frac{\begin{array}{c} \pi \\ \vdots \\ \Gamma \vdash A \circ B \circ C \end{array} \quad \frac{\circ\text{-ax}_1}{A \circ B \circ C \vdash A, B}}{\Gamma \vdash A, B} \text{comp}_{sx}$$

dice che la regola $\circ\text{-ri}_1$ è derivata in Lax_\circ .

$$\frac{\begin{array}{c} \pi \\ \vdots \\ \Gamma \vdash A \circ B \circ C \end{array} \quad \frac{\circ\text{-ax}_2}{A \circ B \circ C \vdash C}}{\Gamma \vdash C} \text{comp}_{sx}$$

dice che la regola $\circ\text{-ri}_2$ è derivata in Lax_\circ . Dunque $Lbr_\circ \subseteq Lax_\circ$.

Per transitività da $Lbr_\circ \subseteq Lax_\circ$ e $Lax_\circ \subseteq Lbe_\circ$ si conclude che $Lbr_\circ \subseteq Lbe_\circ$ e quindi le regole belle sono sufficienti per risolvere l'equazione definitoria in presenza di composizioni a destra e a sinistra.

Dal fatto che vale pure $Lbe_\circ \subseteq Lbr_\circ$ segue che le regole belle sono necessarie e sufficienti a risolvere l'equazione definitoria data tramite composizioni.

- L'equazione sopra è risolvibile in LC con composizioni a destra e a sinistra senza aggiunta di un nuovo connettivo ? (ovvero l'esercizio consiste nel dire se $A \circ B \circ C$ è definibile in LC con composizioni e in caso positivo occorre mostrare che la definizione considerata di $A \circ B \circ C$ soddisfa in LC con composizioni l'equazione sopra. (9 punti)

Svolgimento: L'equazione sopra è risolvibile in LC con composizioni. A lezione è stato mostrato che in LC con composizioni vale

$$\Gamma \vdash A, B \quad \text{sse} \quad \Gamma \vdash A \vee B$$

da cui segue che

$$\Gamma \vdash A, B \quad \text{e} \quad \Gamma \vdash C \quad \text{sse} \quad \Gamma \vdash A \vee B \quad \text{e} \quad \Gamma \vdash C$$

ma ricordando l'equazione definitoria della $\&$ che riflette la “e” a destra si ottiene che vale

$$\Gamma \vdash A \vee B \quad \text{e} \quad \Gamma \vdash C \quad \text{sse} \quad \Gamma \vdash (A \vee B) \& C$$

da cui mettendo insieme le due equazioni si conclude

$$\Gamma \vdash A, B \quad \text{e} \quad \Gamma \vdash C \quad \text{sse} \quad \Gamma \vdash (A \vee B) \& C$$

ovvero si può definire $A \circ B \circ C \equiv (A \vee B) \& C$.