# Sistemi Operativi Il Sistema Operativo Windows (parte 1)

Docente: Claudio E. Palazzi cpalazzi@math.unipd.it

#### MS-DOS (MicroSoft Disk Operating System)

- Mono-utente in modalità command line
- Non multi-programmato
- Inizialmente ispirato a CP/M
  - 1981 : **1.0** (8 KB codice) → PC IBM 8088 (16 *bit*)
  - 1986 : **3.0** (36 KB) → PC IBM/AT (i286 @ 8 MHz, ≤ 16 MB)
- Windows 1<sup>a</sup> generazione
  - Modalità GUI solo come rivestimento di MS-DOS
  - Interfaccia copia del 1º modello Macintosh di Apple
    - 1990 1993 : **3.0**, **3.1**, **3.11**  $\rightarrow$  i386 (32 *bit*)

## **GUI**

- GUI (Graphical User Interface)
  - Introdotto dal modello Macintosh di Apple il 24 gennaio 1984
    - Vedi http://www.apple-history.com/lisa.html
  - Basato sul paradigma WIMP (dispregiativo!)
    - Finestre (*windows*), icone (*icons*), *m*enu e dispositivi di puntamento (*pointing*)
- Realizzabile
  - Sia come programma in spazio utente (GNU/Linux)
  - Che come parte del S/O (Windows)

- Windows 2a generazione
  - Vero e proprio S/O multiprogrammato ma sempre mono-utente con FS su modello FAT
    - 1995 : Windows 95 (MS-DOS 7.0)
    - 1998 : Windows 98 (MS-DOS 7.1)
      - Nucleo a procedure Incapaci di più esecuzioni simultanee
      - Ogni accesso a nucleo protetto da semaforo a mutua esclusione
        - » Scarsissimi benefici di multiprogrammazione
      - ¼ dello spazio di indirizzamento di processo (4 GB totali) condiviso
         R/W con gli altri processi; ¼ condiviso R/W con il nucleo
        - » Scarsissima integrità dei dati critici
    - 2000 : Windows Me (ancora MS-DOS)



- Windows 3<sup>a</sup> generazione
  - Progetto NT: abbandono della base MS-DOS
    - Architettura a 16 bit
  - Enfasi su sicurezza e affidabilità
  - FS di nuova concezione (ntfs)
    - 1993 : Windows NT 3.1 → fiasco commerciale per la mancanza di programmi di utilità
    - 1996 : Windows NT 4.0 → reintroduzione di interfaccia e programmi Windows 95
      - Scritto in C e C++ per massima portabilità al costo di grande complessità (16 M linee di codice!)
      - Molto superiore a Windows 95/98 ma privo di supporto per plug-and-play gestione batterie e emulatore MS-DOS

- Windows 3<sup>a</sup> generazione (segue)
  - Architettura di NT 3.1 a microkernel e modello client-server
    - La maggior parte dei servizi è incapsulata in processi di sistema eseguiti in modo utente e offerti ai processi applicativi tramite scambio messaggi
  - Elevata portabilità
    - Dipendenze *hardware* localizzate nel nucleo
  - Bassa velocità
    - Più costosa l'esecuzione in modo privilegiato
  - Architettura di NT 4.0 a nucleo monolitico
    - Servizi di sistema riposizionati entro il nucleo

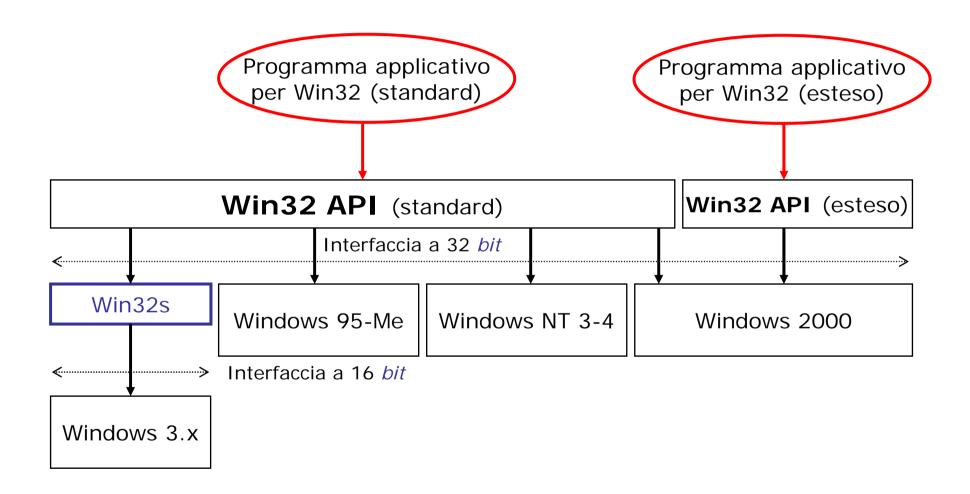
- Windows 3<sup>a</sup> generazione (segue)
  - 1999 : Windows 2000 (alias di NT 5.0)
    - II S/O esegue in modo nucleo
      - Lo spazio di indirizzamento dei processi è interamente privato e distinto dal modo nucleo
    - Periferiche rimuovibili
      - Plug-and-play
    - Internazionalizzazione (configurabile per lingua nazionale)
    - Alcune migliorie a ntfs
    - MS-DOS completamente rimpiazzato da una *shell* di comandi che ne riproduce e estende le funzionalità
    - Enorme complessità: oltre 29 M linee di codice C[++]

- Windows 3<sup>a</sup> generazione (segue)
  - 2001: Windows XP
    - Migliorie grafiche rispetto a Windows 98 da cui ci si vuole definitivamente staccare
      - Un successo
    - Non è previsto utilizzo come tipo server
  - 2007: Windows Vista
    - Winsows Aero
    - Flop (lento e pesante)
      - Seppure più sicuro e con meno buffer overflow
    - Supporto WinXP esteso fino ad aprile 2014

## Interfaccia di programmazione – 1

- Basato su principio speculare a quello adottato da UNIX e GNU/Linux
  - Interfaccia di sistema non pubblica
  - Procedure di libreria pubblicate in Win32 API
     (Application Programming Interface) a uso del programmatore ma controllata da Microsoft
  - Alcune procedure includono chiamate di sistema
  - Altre svolgono servizi di utilità eseguiti interamente in modo utente
    - Nessun sforzo di evitare ridondanza o rigore gerarchico

## Interfaccia di programmazione – 2



# Informazioni di configurazione

- Tutte le informazioni vitali di configurazione del sistema sono raccolte in una specie di FS detto registry salvato su disco in *file* speciali detti hives
  - Directory → key
  - *File*  $\rightarrow$  *entry* = {nome, tipo, dati}
- 6 directory principali con prefisso нкеу\_
  - Per esempio: hkey\_local\_machine con entry descrittive dell'hardware e delle sue periferiche (hardware) dei programmi installati (software) e con informazioni utili per l'inizializzazione (system)

# Informazioni di configurazione

Key	Description
HKEY_LOCAL_MACHINE	Properties of the hardware and software
HARDWARE	Hardware description and mapping of hardware to drivers
SAM	Security and account information for users
SECURITY	System-wide security policies
SOFTWARE	Generic information about installed application programs
SYSTEM	Information for booting the system
HKEY_USERS	Information about the users; one subkey per user
USER-AST-ID	User AST's profile
AppEvents	Which sound to make when (incoming email/fax, error, etc.)
Console	Command prompt settings (colors, fonts, history, etc.)
Control Panel	Desktop appearance, screensaver, mouse sensitivity, etc.
Environment	Environment variables
Keyboard Layout	Which keyboard: 102-key US, AZERTY, Dvorak, etc.
Printers	Information about installed printers
Software	User preferences for Microsoft and third party software
HKEY_PERFORMANCE_DATA	Hundreds of counters monitoring system performance
HKEY_CLASSES_ROOT	Link to HKEY_LOCAL_MACHINE\SOFTWARE\CLASSES
HKEY_CURRENT_CONFIG	Link to the current hardware profile
HKEY_CURRENT_USER	Link to the current user profile

# Gestione dei processi – 1

- $Job = \{ processi gestiti come singola unità con limiti risorse \}$
- Processo = possessore di risorse, con ≥ 1 *thread*

ID unico, 4 GB di spazio di indirizzamento (2 in modo utente e 2 in modo nucleo), inizialmente con singolo *thread*, simile al processo UNIX; **non** ha stato di avanzamento

• *Thread* = flusso di controllo gestito dal nucleo

Esegue per conto e nell'ambiente del processo (che **non** ha stato di avanzamento), con ID **localment**e unico, 2 *stack* (1 per modo)

• Fiber = suddivisione di thread ignota al nucleo

Esegue nell'ambiente del *thread* e viene gestita interamente a livello di servizi offerti dal sottosistema **Win32** 

## Gestione dei processi – 2

- I thread hanno vari modi per sincronizzarsi tra loro tramite oggetti di ordinamento
  - Semafori binari (mutex) o contatori
  - Sezioni critiche limitate allo spazio di indirizzamento del thread che le crea
  - Eventi (oggetti del kernel)
    - Thread attendono che si verifichino certi eventi
      - Manual-reset events (rilasci manuali)
      - Auto-reset events (al verificarsi dell'evento uno e uno solo viene rilasciato)

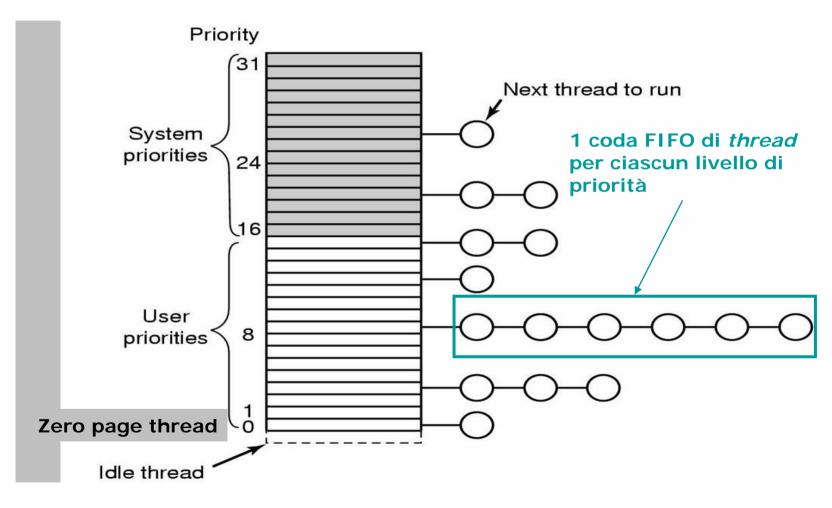
## Gestione dei processi – 3

- I thread hanno vari modi per comunicare senza bisogno di sincronizzarsi
  - Pipe: canali bidirezionali come in UNIX e GNU/Linux a sequenza di byte senza struttura oppure per messaggi (sequenze con struttura)
  - Mailslot: canali unidirezionali anche su rete
  - Socket: come pipe ma per comunicazioni remote
  - RPC (chiamata di procedura remota): per invocare procedure nello spazio di altri processi e riceverne il risultato localmente
  - Condivisione di memoria : usando (porzioni di) file mappati in memoria

- Ordinamento con prerilascio a priorità
  - Effettuato da azioni esplicite del thread eseguite in modo nucleo → nessuna entità attiva dedicata di sistema
    - Thread si blocca ad un semaforo, I/O, etc.
      - Già in nucleo
    - Thread segnala un oggetto (es. fa up di semaforo)
      - Già in nucleo
    - Al completamento del proprio quanto di tempo
      - passa in modo nucleo tramite DPC per concludere l'interrupt handler
  - Causato da attività esterne eseguite nel contesto del thread corrente
    - Azioni di ordinamento programmate come **DPC** (*Deferred Procedure Call*) associate al trattamento di eventi asincroni
      - Completamento operazione I/O
      - Scadenza timer

- 6 classi di priorità per processo
  - Realtime, high, above-normal, normal, below-normal, idle
- 7 classi di priorità per thread
  - Time-critical, highest, above-normal, normal, below-normal, lowest, idle
- 32 livelli di priorità (31 .. 0)
  - Ciascuno associato a una coda di thread pronti
  - Thread non distinti per processo di appartenenza
  - 31 .. 16 priorità di sistema; 15 .. 0 priorità ordinarie
- Ricerca per priorità decrescente
- Selezione dalla testa della coda

		Win32 process class priorities						
		Realtime	High	Above Normal	Normal	Below Normal	Idle	
	Time critical	31	15	15	15	15	15	
	Highest	26	15	12	10	8	6	
Win32	Above normal	25	14	11	9	7	5	
thread	Normal	24	13	10	8	6	4	
priorities	Below normal	23	12	9	7	5	3	
800	Lowest	22	11	8	6	4	2	
	Idle	16	1	1	1	1	1	



- Ciascun thread ha una priorità base iniziale e una corrente che varia nel corso dell'esecuzione
  - Entro la fascia della classe di priorità del processo di appartenenza
- La priorità corrente si eleva quando il thread
  - Completa un'operazione di I/O
    - Per favorire maggior utilizzazione delle periferiche
    - Insieme a un ampliamento temporaneo della durata del quanto
  - Ottiene un semaforo o riceve un segnale d'evento
    - Per ridurre il tempo di attesa dei processi interattivi
- La priorità corrente decresce a ogni quanto consumato
- Usa una tecnica brutale per mitigare il problema di inversione di priorità
  - Un thread pronto non selezionato per un certo tempo riceve un incremento di priorità per 2 quanti