Sistemi Operativi Da Unix a GNU/Linux (parte 1)

Docente: Claudio E. Palazzi cpalazzi@math.unipd.it

- DTSS (Dartmouth College Time Sharing System, 1964)
 - Il primo elaboratore multi-utente a divisione di tempo
 - Programmato in BASIC e ALGOL
 - Presto soppiantato da
- CTSS (MIT Compatible Time Sharing System, in versione sperimentale dal 1961)
 - Enorme successo nella comunità scientifica
 - Induce MIT, Bell Labs e GE alla collaborazione nel progetto di
- MULTICS (Multiplexed Information and Computing Service, 1965)
 - Quando Bell Labs abbandona il progetto, Ken Thompson, uno degli autori di MULTICS, ne produce in assembler una versione a utente singolo
- UNICS (UNiplexed "ICS", 1969)



1974

- Nuova versione di UNIX per PDP-11 completamente riscritta in C con Dennis Ritchie
 - PDP-11 (*Programmed Data Processor*)
 - 2 KB cache, 2 MB RAM
 - Linguaggio C definito appositamente come evoluzione del rudimentale **BCPL** (*Basic Combined Programming Language*)
- Enorme successo grazie alla diffusione di PDP-11 nelle università

1979

- Rilascio di **UNIX v7**, "la" versione di riferimento
 - Perfino Microsoft lo ha inizialmente commercializzato!
 - Sotto il nome di Xenix, ma solo a costruttori dell'hardware degli elaboratori (p.es.: Intel)

Portabilità di programmi

- Programma scritto in un linguaggio ad alto livello dotato di compilatore per più elaboratori
 - È desiderabile che anche il compilatore sia portabile
- Dipendenze limitate ad aspetti specifici della architettura di destinazione
 - Dispositivi di I/O, gestione interruzioni, gestione di basso livello della memoria

Diversificazione degli idiomi (1979 – 1986)

- Avvento di v7 e divaricazione in due filoni distinti
 - System V (AT&T → Novell → Santa Cruz Operation)
 - Incluso Xenix (Microsoft)
 - 4.x BSD (Berkeley Software Distribution)
 - Incluso Virtual Memory e TCP/IP

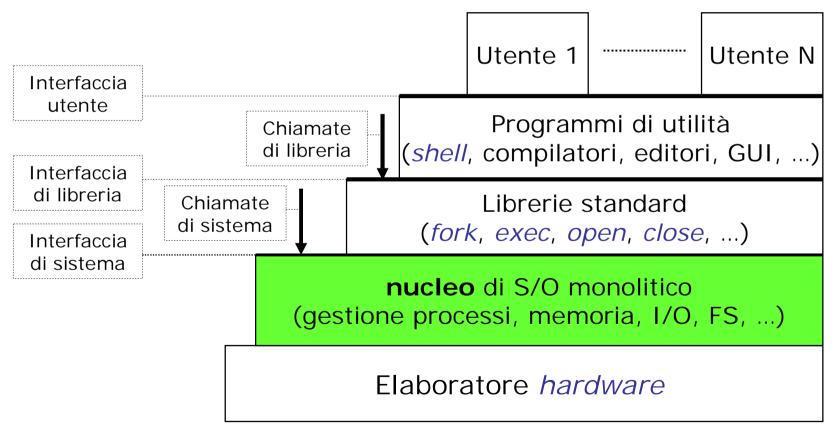
- Standardizzazione (1986)
 - POSIX (Portable Operating System Interface for UNIX) racchiude elementi selezionati di System V e BSD
 - I più maturi e utili secondo l'opinione di esperti "neutrali" incaricati da IEEE e ISO/IEC
 - Definisce l'insieme standard di procedure di libreria utili per operare su S/O compatibili
 - La maggior parte contiene chiamate di sistema
 - Servizi utilizzabili da linguaggi ad alto livello

Scelte architetturali per cloni UNIX

- *Micro-kernel*: MINIX (Tanenbaum, 1987)
 - Nel nucleo solo processi e comunicazione (affidabile e efficiente)
 - Il resto dei servizi (p.es. : FS) realizzato in processi utente
 - MINIX non copre tutti i servizi UNIX
- Nucleo monolitico: GNU/Linux (Linus Torvalds, da v0.01 nel maggio 1991 a v3.8 di oggi)
 - Clone completo aderente a POSIX con qualche libertà
 Il "meglio" di BSD e System V
 - Modello open-source (scritto nel C compilato da gcc GNU C compiler)
- Da non perdere: "Linux is obsolete"

Livelli gerarchici

- Sistema multi-programmato multi-utente
- Architettura a livelli gerarchici



Interfaccia utente

- UNIX nasce con I/F per linea di comando (shell)
 - Più potente e flessibile di GUI ma destinato a utenti esperti
 - Una shell per ogni terminale utente (xterm)
 - Lettura dal file "standard input"
 - Scrittura sul file "standard output" o "standard error"
 - Inizialmente associati al terminale stesso (visto come file)
 - Possono essere re-diretti
 - < per stdin, > per stdout
 - Caratteri di prompt (%, \$) indicano dove editare il comando
 - Comandi compositi possono associare uscita di comandi ad ingresso di altri mediante | (pipe) e combinati in sequenze interpretate (script)
 - In modalità normale la shell esegue un comando alla volta
 - Comandi possono essere inviati all'esecuzione liberando la shell (&, background)

Processo

- La principale entità attiva nel sistema
- Inizialmente definito come sequenziale
 - Ossia dotato di un singolo flusso di controllo interno
- Concorrenza a livello di processi
 - Molti processi attivati direttamente dal sistema (daemon)
 - appuntamenti
 - Creazione mediante fork()
 - Clone con stessa memoria all'inizio e accesso a file aperti
 - La discendenza di un processo costituisce un "gruppo"
 - Comunicazione mediante scambio messaggi (pipe) e invio di segnali (signal) entro un gruppo
- Processi figli hanno memoria identica quella del processo genitore solo all'inizio
 - Poi indipendente alla prima modifica

- Processi con più flussi di controllo interni
 - Detti thread

```
- La creazione di un thread gli assegna identità,

attributi, compito e argomenti

res = pthread_create(&tid), attr, fun, arg))
```

 Thread <u>condividono tutte le risorse</u> logiche e fisiche del processo genitore (inclusi valori di variabili in uso)

- Completato il proprio lavoro il thread termina se stesso volontariamente
 - Invocando la procedura pthread_exit
- Un thread può sincronizzarsi con la terminazione di un suo simile
 - Invocando la procedura pthread_join
- L'accesso a risorse condivise viene sincronizzato mediante semafori a mutua esclusione
 - Tramite le procedure pthread_mutex{_init, _destroy}
- L'attesa su condizioni logiche (p.es.: risorsa libera) avviene mediante variabili speciali simili a condition variables (ma senza monitor)

Tabella dei processi

- Permanentemente in RAM e per tutti i processi
 - Parametri di ordinamento (p.es. : priorità, tempo di esecuzione cumulato, tempo di sospensione in corso, ...)
 - Descrittore della memoria virtuale del processo
 - Lista dei segnali significativi e del loro stato
 - Stato, identità, relazioni di parentela, gruppo di appartenenza

Esecuzione di comando di shell – 1

Codice semplificato di un processo shell

```
while (TRUE) {
   type_prompt(); // mostra prompt sullo schermo
   read_command(cmd, par); // legge linea comando
   pid = fork();
   if (pid < 0) {
      printf("Errore di attivazione processo.\n");
      continue; // ripeti ciclo
                                    Codice eseguito dal padre
   if (pid != 0)
      waitpid(-1, &status, 0);
                                 // attende la terminazione
                                 // di qualunque figlio
   } else
      execve((cmd, par, 0);
                                 Codice eseguito dal figlio
```

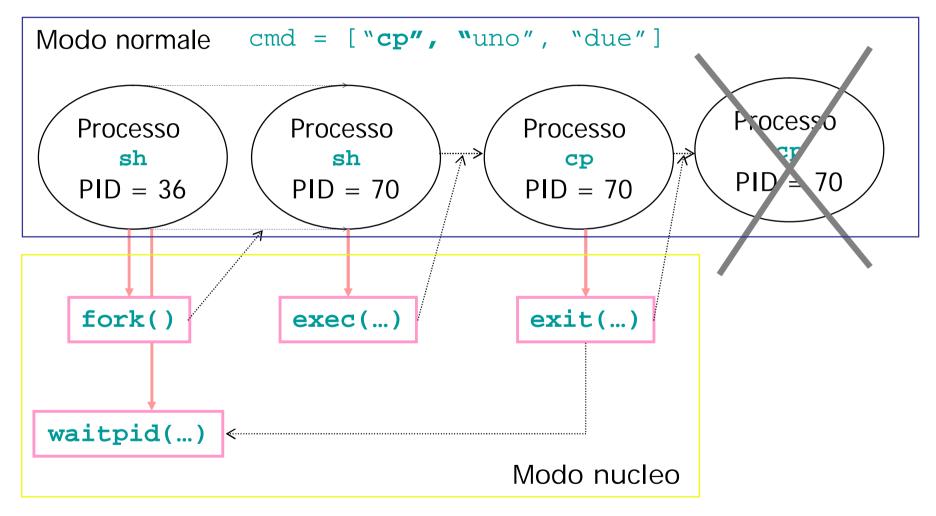
Esecuzione di comando di shell – 2

Il processo chiamante passa in **modo nucleo** e prova a inserire i propri dati per il figlio nella **Tabella dei Processi** (incluso il PID). Se riesce, alloca memoria per *stack* e dati del figlio. A questo punto il codice del figlio è ancora **lo stesso** del padre.

La linea di comando emessa dall'utente viene passata al processo figlio come *array* di stringhe. La exec, che opera in **modo nucleo**, localizza il programma da eseguire e lo sostituisce al codice del chiamante, passandogli la linea di comando e le "definizioni di ambiente" specifiche per il nuovo processo

_

Esecuzione di comando di shell – 3



Vedi anche Fig. 10.8 nel libro di testo (terza edizione)

- fork() duplica il processo chiamante creando un processo figlio uguale ma distinto
 - Che accade se questi include più thread?
- Vi sono 2 possibilità
 - Tutti i thread del padre vengono clonati
 - Difficile gestire il loro accesso concorrente ai dati e alle risorse condivise con thread del padre
 - Solo un thread del padre viene clonato
 - Possibile sorgente di inconsistenza rispetto alle esigenze di cooperazione con le thread non clonate
- Dunque il multi-threading aggiunge gradi di complessità
 - AIFS
 - Più difficile assicurare consistenza nell'uso concorrente di file
 - Alla comunicazione tra entità attive
 - Come decidere il thread destinazione di un segnale inviato a un processo?
 - Un thread era bloccato da lettura da tastiera, i nuovi thread anche? E chi riceverà i caratteri digitati?

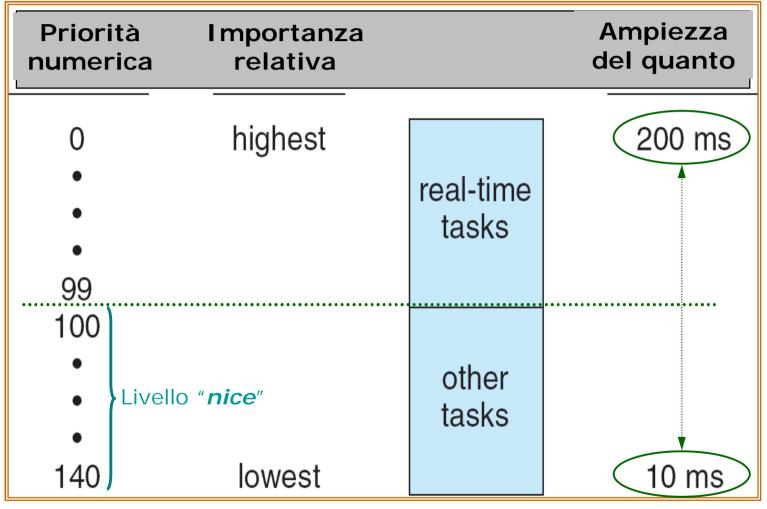
Gestione dei processi (GNU/Linux) – 6

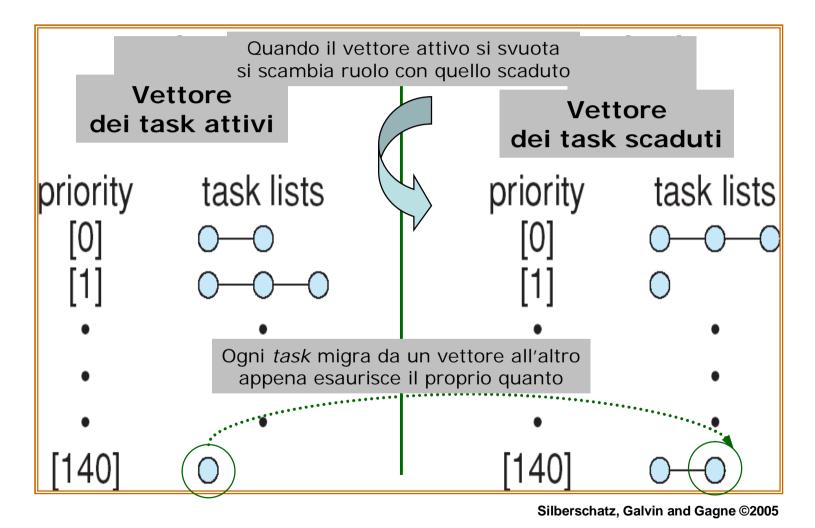
- Maggior granularità nel trattamento della condivisione di strutture di controllo nella creazione di processi e thread figli
- Chiamata di sistema alternativa a fork()

```
pid = clone(function, stack_ptr, ctrl, arg);
```

- function = programma da eseguire nel nuovo "task" (processo o thread) con argomento par
- Stack_ptr = indirizzo dello stack assegnato al nuovo task
- ctrl = grado di condivisione desiderato tra il nuovo task
 e l'ambiente del chiamante
 - Spazio di memoria, FS, file, segnali, identità
 - Es. Solo copia o stesso address space?

- I thread sono gestiti direttamente dal nucleo
 - Ordinamento per task (thread o processo indistintamente)
 - Selezione distinta tra classi distinte
 - Prerilascio per fine quanto o per attesa di evento
- 3 classi di priorità di *task*
 - Tempo reale con politica FCFS a priorità senza prerilascio
 - A priorità uguale viene scelto il task in attesa da più tempo
 - Tempo reale con politica RR a priorità
 - Prerilascio per quanti con ritorno in fondo alla coda
 - Divisione di tempo RR a priorità (*Timesharing*)
 - Priorità dinamica con premio o penalità rispetto al grado di interattività con I/O (alta → premio, bassa → penalità)
 - Nuovo valore assegnato al task all'esaurimento del suo quanto corrente





- Per versione < 2.6 l'attività dei processi in modo nucleo non ammetteva prerilascio
 - Ma questo naturalmente causava pesanti problemi di inversione di priorità
- Con versione ≥ 2.6 si usa granularità più fine
 - Inibizione selettiva di prerilascio
 - Per sezioni critiche corte
 - Uso di semafori convenzionali
 - Per sezioni critiche lunghe
 - Uso minimale di disabilitazione delle interruzioni
 - La parte immediata (top half) dei gestori disabilita
 - La parte differita (bottom half) non disabilita ma il completamento della sua esecuzione viene preferito a ogni altra
 - Tranne che di altre parti immediate

top-half interrupt handlers bottom-half interrupt handlers ncreasing kernel-system service routines (preemptible) user-mode programs (preemptible)

Silberschatz, Galvin and Gagne ©2005

Inizializzazione (GNU/Linux) – 1

- BIOS carica l'MBR (Master Boot Record) da primo settore su disco di boot in RAM e lo "esegue"
 - MBR = 1 settore di disco = 512 B
- L'MBR carica il programma di boot dal corrispondente blocco della partizione attiva
 - Lettura della struttura di FS, localizzazione e caricamento del nucleo di S/O
- Il programma di inizializzazione del nucleo è scritto in assembler (specifico per l'elaboratore!)
 - Poche azioni di configurazione di CPU e RAM
 - Il controllo passa poi al main di nucleo
 - Configurazione del sistema con caricamento dinamico dei gestori dei dispositivi rilevati
 - Inizializzazione e attivazione del processo 0

Inizializzazione (GNU/Linux) – 2

Processo 0

 Configurazione degli orologi, installazione del FS di sistema, creazione dei processi 1 (init) e 2 (daemon delle pagine)

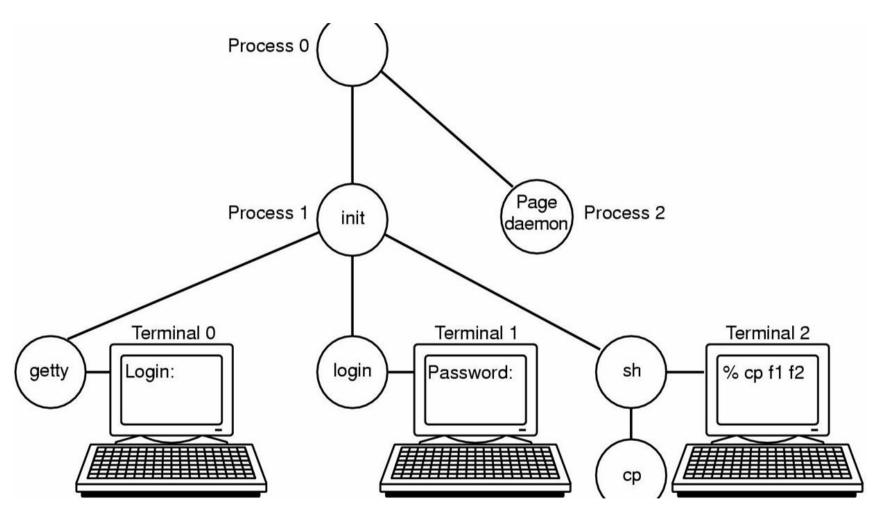
Processo 1

- Configurazione modo utente (singolo, multi)
 - Esecuzione *script* di inizializzazione **shell** (/etc/rc etc.)
 - Lettura numero e tipo terminali da /etc/ttys
 - fork() ∀ terminale abilitato ed exec("getty")

Processo getty

- Configurazione del terminale e attivazione del prompt di login
- Al login di utente, exec ("[/usr]/bin/login") con verifica della password d'accesso (criptate in /etc/passwd)
- Infine exec("shell")

Inizializzazione (GNU/Linux) – 3



Da UNIX a GNU/Linux (parte 1)

Sistemi Operativi - C. Palazzi