DSA2016 真题 + 解答

一、判断(2'*20)

- I. 若AVL树插入元素的过程中发生了旋转操作,则树高必不变。
 - **正确**。(07-D3、P755-756)AVL树失衡后通过调整必回复原高度(如果 没出现失衡,则树高可能发生改变)。
- 2. 若红黑树插入一个元素后**黑高度**增加,则双红修正过程中没有拓扑结构变换, 只有重染色操作。
 - **正确**。(08-C3、P84I-852)当黑高度增高时,只能是一直发生双红修正的RR-2情况,此情况下不会发生"3+4"重构(即拓扑结构变换),只会发生重染色(每次染3个,最多染O(logn)个)。
- 3. 若KMP算法不使用改进版的next表,最坏情况下时间复杂度可能达到O(mn)。
 - 错误。最坏情况下KMP的实践复杂度为O(m+n)。
- 4. 在BST中删除两个节点(7-B3),则无论先删除哪个节点,最终BST的拓扑结构 均相同。
 - 正确。
- 5. 完全二叉堆删除元素在最坏情况下时间复杂度为O(logn),但平均情况下仅为O(l)。
 - 错误。删除元素要用下滤操作,而下滤操作在平均情况下时间复杂度也是O(logn)的。
- 6. 在任何情况下,伸展树总能保持每次操作O(logn)的平均复杂度。
 - 错误。伸展树的均摊复杂度为O(logn);但像题目这样说是对的吗?我偏向错误。
- 7. 对于左式堆A和B,合并后所得二叉堆的右侧链元素一定来自A和B的右侧链。
 - 错误。(10-XB2, PI2II-I2I9)由于可能会交换左右子堆,所以不一定保证(而且书上的例子就是一个反例)。
- 8. 如果元素理想随机,那么对二叉搜索树做平衡化处理,对改进其**渐进时间复杂 度**没有什么作用。
 - 疑问。元素理想随机的话,树高期望是logn量级还是√N量级的呢?
- 9. 采用双向平方试探策略时,将散列表长度取作素数M=4k+3,可以极大地降低 查找前M个位置冲突的概率,但仍不能杜绝。
 - 错误。(09-C5, PI058, 习题解析9-I7)能够杜绝。
- 10. 在使用Heapify批量建堆的过程中,改变同层节点的下滤次序对算法的正确性和 时间数常数无影响。
 - 正确。同层节点下滤的互不相干的。

- II. 在kd-search中,查找区间R与任一节点的4个**孙节点**(假设存在)对应区域最多有两个相交。
 - **正确。**(08-F6, P914-918, 习题解析8-16)书上的结论写的是四个孙节点中的至多两个节点会**相交**(注意这里对相交的定义)。
- 12. 在n个节点的跳转表中, 塔高的平均值为O(logn)。
 - 错误。期望的塔高为2。
- I3. 既然可以在O(n)时间内找出n个数的中位数,快速排序算法(I2-AI)即可优化至O(nlogn)。
 - 疑问。我偏向错误。快速排序本来就是(均摊?分摊?平均?) O(nlogn)的;找出中位数本身对时间是得不偿失的。
- 14. 将N个关键码按随机次序插入B树,则期望的分裂次数为O(log^2N)。
 - 正确。(08-B4, P8II-82I)在树高为h的情况下,想要整体增加I,则肯定需要涉及到连续h次分裂操作(上溢),所以高度为h的B树期望的分裂次数为O(h^2)。
- 15. 与二叉堆相比,多叉堆delMax()操作时间复杂度更高。
 - 错误。(I0-XAI, I20I)这里说的是下滤的成本会更高,但一般计算的话三叉堆是比二叉堆要快的。
- **16**. 若元素理想随机,则用除余法作为散列函数时,即使区间长度不是素数,也不会影响数据的均匀性。
 - 正确。
- 17. 与胜者树相比,败者树在重赛过程中需反复将节点与其兄弟进行比较。
 - 错误。胜者树才需要在重赛过程中反复将节点与其兄弟进行比较。
- 18. 在图的优先级搜索中,每次可能调用多次prioUpdater,但累计调用次数仍为 O(e)。
 - 正确。
- I9. 若序列中逆序对个数为O(n^2),则使用快速排序(I2-AI)进行的交换次数为O(nlogn)。
 - 疑问。。通过构造可以使交换次数达到O(n)。
- 20. 如果把朋友圈视为一无向图,那么即使A君看不到你给B君点的赞,你们仍可能属于同一个双连通分量。
 - 正确。

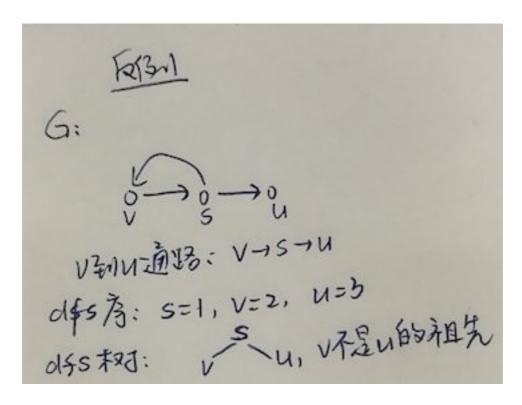
二、选择(3'*10)

- I. 二叉堆中某个节点秩为K、则其兄弟节点(假设存在)秩为(D)
 - A. K+I B. K-I C. K+(-I)^K **D. K-(-I)^K** E. 以上皆非
 - 注: 试一下就好了; 但要注意, 根节点秩为0。
- 2. 由5个互异节点构成的不同的BST共有(D)

- A. 24 B. 30 C. 36 **D. 42** E. 120
- 注:卡特兰数
- 3. 有2015个节点的左式堆,左子堆最小规模为(E)
 - A. I0 B. II C. I007 D. I008 E. 以上皆非
 - 注: I个
- 4. 与MAD相比,除余法在(BC)有缺陷
 - A. 计算速度 **B. 高阶均匀性 C. 不动点** D. 满射性 E. 以上皆非
- 5. 以下数据结构在插入元素后可能导致O(logn)次局部结构调整的是(BD)
 - A.AVL B. B树 C. 红黑树 D. 伸展树 E. 以上皆非
 - 注: B树-连续上溢; 伸展树-旋转到根; 红黑树-不知道染色算不算局部 结构调整
- 6. 对小写字母集的串匹配,KMP算法与蛮力算法在(AC)情况下渐进时间复杂度相同
 - A. 最好 B. 最坏 C. 平均 D. 以上皆非
- 7. 对随机生成的二进制串, gs表中gs[0] = I的概率为()
 - A. I/2^m B. I/2^(m-1) C. I/2^(m+1) D.I/m
 - 注: 所有元素相等
- 8. 以下数据结构,空间复杂度为线性的是(ACD)
 - A. 2d tree B. Range tree C. Interval tree D. Segment tree E. 以上皆非
- 9. 人类拥有的数字化数据总量,在2010年已经达到2B(2^20 = 10^21)量级,若每个字节自成一个关键码,用一棵16阶B-树存放,则可能的高度为(B)
 - A.10 **B.20** C.40 D.80 E.>80
- 10. 在BST中查找时候,以下查找序列不可能出现的是(BD)【选项是自己大概编的】
 - A. 912, 209, 911, 265, 344, 380, 365
 - B. 87, 768, 456, 372, 326, 378, 365
 - C. 48, 260, 570, 307, 340, 380, 361, 365
 - D. 726, 521, 201, 328, 384, 319, 365

三、综合(10**3)

I. 在有向图G中,存在一条自顶点v通向u的路径,且在某次DFS中有dTime(v)<dTime(u),则在这次DFS所生成的DFS森林中,v是否一定是u的祖先?若是,请给出证明,若不是,请举出反例。



2. 对闭散列 [0,M), M=2^S, 采用如下冲突排解方法: 初始时c=0, d=0, 探查key 冲突时, c -> c+1, d -> d+c, 探查H[(key+d) % M]。则这种算法是否可以保证 空间能被100%利用? 若是,请给出证明,若不是,请举出反例。

没f(d)= = = d(d+1).则需要证明: VPECOIM), Ido s.t. fido % MEp. 以下反注. D * fid) = fid+M) (mod m). ifidem) mod M = \frac{1}{2} (d+m)(d+1+m) mod m = = 1 d(d+1) + 2 d(d+1) + 2 mod m = f(d) + km + Lm mod m = fia) moam. 故只高证: UPECO,M), 3 doe[0,M), s.t. fidon & MEP ②名FPE Coim)、沒有do与主对社、 风根据鸽笼原理,必有3po,到过ECO,M). s.t. fil) = fij) (mod m) = po. tof fii)-fy) = 0 (mod M) Pp = i(i+1)-j(j+1)=0 (mod M) 12-52+1-j=0 (mod 2M) (i+j+1)(i-j)=0 (mod 2m) 又はがないすものう i,jem, tox i+j+1+2m; 又 i+j+1与 i-j必定一有一亿;2M为1局 和 年数不可能为 0. 政方值 放得证。

3. 在不改变BST和BinNode定义的前提下(BinNode仅存储着parent, data, rc, Ic)。设计算法,使得从节点x出发,查找值为Y的节点y,时间复杂度为O(d),d为节点x与y的距离,要求利用树的局部性,复杂度与总树高无关,否则将不能按满分起评。

(函数定义域,参量为BinNode x,T,Y, 返回值为BinNode类型, 函数名 fingerSearch (不会写成代码orz...))

- (a) 说明算法思路
- (b) 写出伪代码
- (c) 在图中画出值为6的点查找值为17的点的查找路径
- (d) 说明算法时间复杂度为O(d) (若无法达到,说明困难在哪)