## DSA真题 - 2014期末

## 判断

- 1. 由同一组共n个词条构成的任意两棵BST, 经O(logn)次zig或zag旋转之后, 必定可以相互转换。
- 2. 设在有向图G中,存在一条自顶点v通往u的路径。于是,若在某次DFS中有dTime(v) < dTime(u),则这次DFS所生成的DFS森林中,v必定是u的祖先。
- 在无向连通图G中选定一个顶点s,并将各顶点v到s的距离记作dist(v)(特别地,dist(s)=0)。于是在G.Bfs(s)过程中,若辅助队列为Q,则dist(Q.front())+1>= dist(Q.rear())始终成立。
- 4. 我们知道,因同一顶点的邻居被枚举的次序不同,同一有向图G所对应的 DFS森林未必唯一。然而只要起始于G中某顶点s的**某次DFS**所生成的是一 棵树,则起始于s的**任何一次DFS**都将生成一棵树。
- 5. 无论g和h**互素**与否,已经**h-有序**的序列再经**g-排序**之后,必然继续保持**h- 有序**。
- 6. 在BM算法中,对于任一模式串P,0 < gs(j) <= j 对于**每个**0 <= j < |P| 都成立。
- 7. 相对于二叉堆,尽管多叉堆的高度更低,但无论是下滤一层还是整个下滤过程,时间成本反而**都会**增加。
- 8. 我们知道,采取双向平方试探策略时,应该将散列表取作素数M = 4k + 3。尽管这样可以极大降低查找链前M个位置发生冲突的概率,但仍不能**杜 绝**。

- 9. 即便访问序列不满足局部性(比如完全理想的随机),伸展树依然能够保证分摊O(logn)的性能。
- 10.我们知道,BTree:solveOverflow()和BTree:solveUnderflow()在最坏情况下均需 下界(logn)的时间,然而在B-树人意足够长的生命期内,就分摊意义而言二者都仅需要O(1)时间。

## 选择

- 1. 设在某新节点插入AVL树后(尚待平衡化时),最低失衡节点为g。若此时 g的左、右孩子的平衡因子分别为-1,0,则应通过()旋转使之重新恢复 平衡。
  - A) zig;
  - B) zig+zag;
  - C) zag+zig;
  - D) zaq;
  - E) 不确定
- 2. 为从2014个随机元素中挑选出最大的5个,( )在最坏情况下所需的比较操作次数最少。
  - A)构建大顶的锦标赛树,再做5次delMax();
  - B) 用Floyd算法构建大顶堆,再做5次delMax();
  - C) 采用选择排序算法, 但仅执行前5次迭代;
  - D) 采用起泡排序算法, 但仅执行前5次迭代;
  - E)用linearSelect()算法找出第5大的元素,再遍历一趟找出(至 多)4个大于它的元素
- 3. 有向图的DFS不仅在起点任意,而且每一步迭代往往都会有多个顶点可供选择,故所生成的**DFS森林**并不唯一确定,且其中所含( )的数量也可能不同。

- A) 树边
- B) 前向边
- C) 后向边
- D) 跨越边
- E) 以上皆非
- 4. 相对于除余法、MAD法在()方面有所改进。
  - A) 计算速度
  - B) 高阶均匀性
  - C) 不动点
  - D) 满射性
  - E) 以上皆非
- 5. 将硬币换成理想的骰子,且约定投出"6"时新塔才停止生长。于是对于同样 存放n个元素的跳转表而言, ()的期望值将有所增长,但仍保持O(1)。
  - A) 查找过程中, 在同一高度连续跳转的次数
  - B) 查找过程中,由"向右"到"向下"转折的次数
  - C) 查找过程中, 沿同一座塔连续下行的层数
  - D) (在查找定位之后) 为创建一座新塔所需的时间
- 6. ()属于针对闭散列策略的冲突排解方法。
  - A) multiple slots
  - B) linear probing
  - C) overflow area
  - D) separate chaining
  - E) quadratic probing
  - F) double hashing
- 7. 对于任何一颗二叉树T,其右、左子树的规模之比"λ=T.re().size()/T.le().size()"称作**右偏率**。对于(常规)高度同为h的AVL树(A),红黑树(R),左式堆(L),若分别考察其λ所能达到的**最大值**,则在h足够大之后,三者按此指标的排列次序应是()。

- A) L<R<A
- B) L<A<R
- C) R<A<L
- D) A<R<L
- E) 以上皆非
- 8. 以下数据结构中,空间复杂度不超过线性的有()。
  - A) 2d-tree
  - B) 3d-tree
  - C) 2D range tree
  - D) interval tree
  - E) segment tree
  - F) priority search tree