Universidade Federal de Uberlândia Engenharia de Controle e Automação / Engenharia Mecatrônica Sistemas Embarcados II / Sistemas Digitais para Mecatrônica



Prof. Éder Alves de Moura Semana 05 – Multiprocessamento

Introdução

A programação concorrente e paralela são ferramentas básicas para o desenvolvimento de aplicações modernas, que possam aproveitar os recursos disponíveis em com vários processadores presentes, mesmo, em sistemas embarcados e móveis.

Crie uma pasta no Git chamada 'Semana05' e desenvolva as atividades propostas nos vídeos

Roteiro de Atividades

- 1. Veja o seguinte conteúdo teórico, para subsidiar o desenvolvimento das atividades:
- Comando top no Linux https://www.youtube.com/watch?v=w_5tpzbhyJU https://www.youtube.com/watch?v=OJSrLp6NUNg
- Threading vs multiprocessing in python (Veja, pelo menos, entre 5:12 e 12:47) https://www.youtube.com/watch?v=AZnGRKFUUoc
- Thread https://www.youtube.com/watch?v=xNBMNKjpJzM
- Multiprocessing VS Threading VS AsyncIO in Python https://leimao.github.io/blog/Python-Concurrency-High-Level/
- Grok the GIL: How to write fast and thread-safe Python https://opensource.com/article/17/4/grok-gil
- Demystifying Python's Async and Await Keywords (Avançado Opicional) https://www.youtube.com/watch?v=F19R_M4Nay4
- 2. Desenvolva as atividades propostas nos vídeos:
- Duas classes disponíveis em Python para permitir a execução de funções paralelas são a Thread e Multiprocess. Cada uma possui características de operação próprias. Para compreender essa diferença, veja o seguinte vídeo: https://www.youtube.com/watch?v=ecKWiaHCEKs
- a) Dentro da pasta dessa semana, crie uma subpasta chamada 'Thread' e desenvolva as atividades propostas no seguinte vídeo: https://www.youtube.com/watch?v=IEEhzQoKtQU
- b) Dentro da pasta dessa semana, crie uma subpasta chamada 'Multiprocess' e desenvolva as atividades propostas no seguinte vídeo: https://www.youtube.com/watch?v=fKl2JW grso
- O vídeo possui legendas em inglês, que podem ser traduzidas para o português.

Universidade Federal de Uberlândia Engenharia de Controle e Automação / Engenharia Mecatrônica Sistemas Embarcados II / Sistemas Digitais para Mecatrônica



Prof. Éder Alves de Moura Semana 05 – Multiprocessamento

- 3. (EXTRA Não é preciso entregar) A função Async é uma alternativa para a implementação de programação concorrente/paralela com Python. Antes de começar a implementação, veja:
- Async/await: Introdução à programação assíncrona em Python: https://medium.com/@edytarcio/async-await-introdu%C3%A7%C3%A3o-%C3%A0-programa%C3%A7%C3%A3o-ass%C3%ADncrona-em-python-fa3odo77018e
- Função Async com Python: https://www.youtube.com/watch?v=grWaaiJaWQs

Dentro da pasta dessa semana, crie uma subpasta chamada 'Async' e desenvolva as atividades propostas no seguinte vídeo:

https://www.youtube.com/watch?v=t5Bo1Je9EmE

O vídeo possui legendas em inglês, que podem ser traduzidas para o português.

Referências Extras

- O que é o Python Global Interpreter Lock (GIL): https://acervolima.com/o-que-e-o-python-global-interpreter-lock-gil/
- Asyncio (em português): https://www.youtube.com/watch?v=xGoEpCaachs https://www.youtube.com/watch?v=jksHpfsarfc https://www.youtube.com/watch?v=GST5IHIKIJE
- Async in Python: https://realpython.com/async-io-python/
- Threading Tutorial https://www.youtube.com/watch?v=olYdboDdGtM https://www.youtube.com/watch?v=cdPZ1pJACMI