01

...

02

CPU

Leistungsmerkmale CPU := Befehlszahl, Zykluszeit, CPI

- Viele Befehle => Befehle zur Berechnung eines Problems sinkt
 - Anzahl Befehle hängt vom Compiler und Befehlssatz der CPU ab
- Taktzyklus(zeit) (Angabe als Frequenz): e.g. 4GHz = 0.25ns
 - -Kleine Taktzykluszeit => viele Befehle können pro Zeiteinheit ausgeführt werden
 - Abh. von CPU-Implementierung
 - soll minimal sein; Optimierung nach seltenen Befehlen (nach häufigen
 nicht möglich), Reduktion von Leerlaufzeiten
- CPI := clock cycles per instruction (Taktzyklen pro Befehl, d.h. øAnz. Taktzyklen, welche ein Befehl zur Ausführung benötigt)
 - Abh. von CPU-Implementierung
- Ausführungsdauer Program P: tP= (Anz. Befehle) * Zykluszeit * CPI = e.g. 100 000 * 2ns * 1 (CPI=1) = 0.2ms
- Komponenten = {Befehlzähler/Befehlsregister, Steuerwerk, Register, ALU=Rechenwerk} // inkl. dazugehörige Steuer-, Daten-, Adressleitungen, Datenlogik, Speicher (entspricht d. Von-Neumann-Rechner-Architektur)
 - -Für die Bearbeitung von Befehlen wird auf den Speicher zurückgegriffen
 - Befehle führen arithmetisch-logische Funktionen aus (mittels ALU \sim Arithmetisch Logical Unit)
- Schaltnetz
 - besteht aus logischen Bauelementen (keine Speicherbausteine)
 - Eingangswerte bestimmen Ausgangswerte
 - Kombination von Schaltnetzen sind Schaltnetze
 - e.g. Schaltnetz
 - * 3-Bit-Multiplexer: n Steuereingänge, 2^n Eingänge, 1 Ausgang (genau 1 Eingang wird via Steuerausgänge selektiert und mit Ausgang verbunden/durchgeschaltet)

* 3-Bit-Demultiplexer: n Steuereingänge, 1 Eingang, 2^n Ausgänge (Eingang wird via Steuereingänge mit genau einen Ausgang verbunden/durchgeschaltet)

• Optimierte Schaltungen

- e.g. Addierer (theor. realisierbar über bools. Schaltungen, in Praxis aber Addierwerke := spezielle bzl. Geschwindigkeit optimierte Schaltungen)
- e.g. Optimierte Schaltungen: Halb- & Volladierer, Carry-Ripple, Carry-Skip, Carry-Look-Ahead, Conditional Sum Addition, Carry-Select

• Schaltwerk

- können intern Datenwerkte speichern
- min. 1 Dateneingang, 1 Datenausgang, 1 Takteingang
- Takteingang bestimmt, wann Werte geschrieben werden
- Unterscheidung: pegel- und flankengesteuerte (edge triggered)
 Schaltwerke
- heute: meist frankengesteuerte genutzt (Hazard, Glitch, racecondition)

• Schaltwerk vs. Schaltnetz

- Schaltwerke = Speicher, Schaltnetz = Intelligenz
- Eingabe von: Schaltwerk, Berechnung: Schaltnetz, Ausgabe nach: Schaltwerk (SW1 -> SN -> SW2)
- $-\,$ Bei flankengest. Schaltw.: Lesen & Schreiben von/ins gleiche Schaltw. (SW <- SN)

• Zykluszeit (Faktoren)

- Architektur, Hardware, Befehlssatz so designen, dass alle Befehle gleich lange brauchen (zur Ausführung)
- Befehle in Gruppen unterteilen, die in etwa gleich lang brauchen (für Ausführung)
- Pipelining: Mehrere Befehle überlappend/zeitgleich ausführen
- 1. Befehl wird geladen
- 2. Befehl wird decodiert (Steuerwerk)
- Operanden werden bereitgestellt
- Rechenoperation wird durchgeführt (ALU) + Ergebnis wird geschrieben

• Pipelining

– structural hazard := Gleichzeitiger Zugriff auf Ressourcen durch aufeinanderfolgende Befehle

- data hazard := Befehl B greift auf Daten des Befehls A zu, wobei A noch nicht abgeschlossen ist
- control hazard := ..
- Branch prediction: sprungbefehle können zu >90% vorhergesagt werden, Ursache: meist eingesetzt bei Schleifen. e.g. bei n Durchgängen wird n-1 mal richtig geraten, beim Verlassen des Loops falsch geraten. Daher Fehlerquote <10%!

03

Einführung

- Wörter ~ Befehle, Sprache ~ Befehlssatz (instruction set)
- Intelligenz im Rechner steckt im Programm (Rechner wird von Befehlen gesteuert)
- Video: Security Phorensiker, der Viren mit public domain sw programmiert hat, welche via bluetooth o.ä. eingeschläust werden kann, auf HW-Ebene. Theoretisch möglich: HW manipuliert (China), SW manipuliert bzw. OS (NSA)
- Kryptographie/Internetsicherheit (als Vertiefung)
- Begriff := Rechner berechnet arithmetisch-logische Funktionen (e.g. arithmetisch: Addition, logisch: OR)
 - e.g. OP-Code, Operand-1, Operand-2, Operand-3, (Option)
 - e.g. ADD, a, b, s, // s=a+b, keine Option (-)
 - e.g. OR, u, v, w, // w = u OR v, keine Option (-)
 - e.g. ADD, R-1, 100, R-2 // Addition mit Register (R-1, R-2) und Wert 100 (Schreibe (Inhalt R-1)+100 nach R-2)
- Register: sehr schnell, teuer, hardwaretechnisch gross (daher nicht beliebig viele einsetzbar). Daher werden arithmetisch-logische Funktionen oft mittels Operanden-Register berechnet.

Sprungbefehle

- Theoretisch 1 Sprungbefehl ausreichend, um alle abzudecken. Denoch werden verschienene implementiert, da somit der Umfang des Programmcodes erheblich reduziert werden kann ("Bequemlichkeit")
- e.g. Bnull, R-1 := Branch if null
- e.g. IF Condition: ... Test 2x0 // test if condition true Jump // jump to line xy
- e.g. CASE SWITCH: mehrere IF-Anweisungen nacheinande
- e.g. FOR LOOP: TBD!!!!!!!!!!!!!
- e.g. Prozedur

04 TBD

- Hit Time ~ Zugriffszeit bei Treffer
- Miss Penalty ~ Fehlzugriffaufwand

05

Caches

- Optimierung des Speichers bringt am meisten Performance
- Mehr Taktrate ~ mehr Hitze, mehr Stromverbrauch, heute daher in der Entwicklung nicht mehr so interessant
- Cache kann die Rechenleistung erheblich steigern -> Verbesserung der Leistungsfähigkeit des Caches bringt erheblich mehr als Steigerung der Rechengeschwindigkeit (e.g. Taktrate)