

Algoritmos y Estructuras de Datos III

Primer cuatrimestre 2021 (dictado a distancia)

Algoritmos para determinar Caminos Mínimos en Digrafos

Queremos ir desde un punto a otro de una ciudad. Tenemos un mapa de las calles de la ciudad con las distancias entre cada par de intersecciones adyacentes.

¿Cómo determinamos el camino más corto entre esos dos puntos?

- ¿Cómo determinamos el camino más corto entre esos dos puntos?
- Debemos considerar dos escenarios:
 - uno en el que todas las aristas o arcos tengan igual peso,
 - y otro donde no sucede ésto, es más, hasta podría haber aristas con peso negativo.

- ¿Cómo determinamos el camino más corto entre esos dos puntos?
- Debemos considerar dos escenarios:
 - uno en el que todas las aristas o arcos tengan igual peso,
 - y otro donde no sucede ésto, es más, hasta podría haber aristas con peso negativo.
- Los grafos (pesados o no) son la estrutura natural para modelar redes en las cuales uno quiere ir de un punto a otro de la red atravesando una secuencia de enlaces.

- ¿Cómo determinamos el camino más corto entre esos dos puntos?
- Debemos considerar dos escenarios:
 - uno en el que todas las aristas o arcos tengan igual peso,
 - y otro donde no sucede ésto, es más, hasta podría haber aristas con peso negativo.
- Los grafos (pesados o no) son la estrutura natural para modelar redes en las cuales uno quiere ir de un punto a otro de la red atravesando una secuencia de enlaces.
- Sobre estas estructuras se han desarrollado algoritmos eficientes para resolver muchos de estos problemas.

- Podemos modelar el mapa de la ciudad mediante un grafo:
 - los vértices representan las intersecciones de las calles
 - las aristas (o arcos si es orientado) los segmentos de calle entre dos intersecciones adyacentes
 - y la función de peso corresponde a la longitud de este segmento.

- Podemos modelar el mapa de la ciudad mediante un grafo:
 - los vértices representan las intersecciones de las calles
 - las aristas (o arcos si es orientado) los segmentos de calle entre dos intersecciones adyacentes
 - y la función de peso corresponde a la longitud de este segmento.
- Nuestro objetivo es encontrar un camino mínimo desde el vértice que respresenta la esquina de salida al vértice que representa la de llegada.

- Podemos modelar el mapa de la ciudad mediante un grafo:
 - los vértices representan las intersecciones de las calles
 - las aristas (o arcos si es orientado) los segmentos de calle entre dos intersecciones adyacentes
 - y la función de peso corresponde a la longitud de este segmento.
- Nuestro objetivo es encontrar un camino mínimo desde el vértice que respresenta la esquina de salida al vértice que representa la de llegada.
- ► El peso de cada arista puede ser interpretado como otras métricas diferentes a la distancia, como el tiempo que lleva recorrerlo, el costo que implica hacerlo o cualquier otra cantidad que se acumule linealmente a lo largo de un camino y que querramos minimizar.

Sea G = (V, X) un grafo y $I : X \to \mathbb{R}$ una función de longitud/peso para las aristas de G.

Sea G = (V, X) un grafo y $I : X \to \mathbb{R}$ una función de longitud/peso para las aristas de G.

► La *longitud* de un camino *C* entre dos vértices *v* y *u* es la suma de las longitudes de las aristas del camino:

$$I(C) = \sum_{e \in C} I(e)$$

Sea G = (V, X) un grafo y $I : X \to \mathbb{R}$ una función de longitud/peso para las aristas de G.

► La *longitud* de un camino *C* entre dos vértices *v* y *u* es la suma de las longitudes de las aristas del camino:

$$I(C) = \sum_{e \in C} I(e)$$

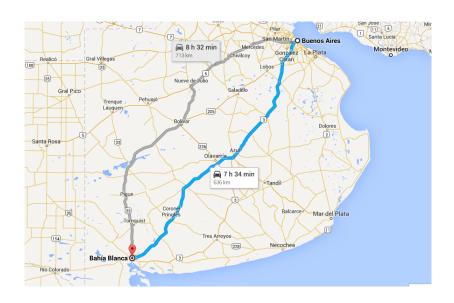
Un camino mínimo C^0 entre v y u es un camino entre v y u tal que $I(C^0) = \min\{I(C)|C$ es un camino entre v y u}.

Sea G = (V, X) un grafo y $I : X \to \mathbb{R}$ una función de longitud/peso para las aristas de G.

► La *longitud* de un camino *C* entre dos vértices *v* y *u* es la suma de las longitudes de las aristas del camino:

$$I(C) = \sum_{e \in C} I(e)$$

- Un camino mínimo C^0 entre v y u es un camino entre v y u tal que $I(C^0) = \min\{I(C)|C$ es un camino entre v y u}.
- Puede haber varios caminos mínimos.





Dado un grafo G, se pueden definir tres variantes de problemas sobre caminos mínimos:

Dado un grafo G, se pueden definir tres variantes de problemas sobre caminos mínimos:

Único origen - único destino: Determinar un camino mínimo entre dos vértices específicos, v y u.

Dado un grafo G, se pueden definir tres variantes de problemas sobre caminos mínimos:

Único origen - único destino: Determinar un camino mínimo entre dos vértices específicos, v y u.

Único origen - múltiples destinos: Determinar un camino mínimo desde un vértice específico v al resto de los vértices de G.

Dado un grafo G, se pueden definir tres variantes de problemas sobre caminos mínimos:

Único origen - único destino: Determinar un camino mínimo entre dos vértices específicos, v y u.

Único origen - múltiples destinos: Determinar un camino mínimo desde un vértice específico v al resto de los vértices de G.

Múltiples orígenes - múltiples destinos: Determinar un camino mínimo entre todo par de vértices de G.

▶ Todos estos conceptos se pueden adaptar cuando se estudian grafos orientados. En el resto de la clase, vamos a trabajar con este tipo de grafos.

- Todos estos conceptos se pueden adaptar cuando se estudian grafos orientados. En el resto de la clase, vamos a trabajar con este tipo de grafos.
- Propiedad de subestructura óptima de un camino mínimo:

- Todos estos conceptos se pueden adaptar cuando se estudian grafos orientados. En el resto de la clase, vamos a trabajar con este tipo de grafos.
- Propiedad de subestructura óptima de un camino mínimo:

Dado un digrafo G = (V, X) con una función de peso $I: X \to \mathbb{R}$, sea $P: v_1 \dots v_k$ un camino mínimo de v_1 a v_k .

- Todos estos conceptos se pueden adaptar cuando se estudian grafos orientados. En el resto de la clase, vamos a trabajar con este tipo de grafos.
- Propiedad de subestructura óptima de un camino mínimo:

Dado un digrafo G = (V, X) con una función de peso $I: X \to \mathbb{R}$, sea $P: v_1 \dots v_k$ un camino mínimo de v_1 a v_k .

Entonces $\forall 1 \leq i \leq j \leq k$, $P_{v_i v_j}$ es un camino mínimo desde v_i a v_j .

Aristas con peso negativo:

- Si el digrafo G no contiene ciclos de peso negativo (o contiene alguno pero no es alcanzable desde v), el problema sigue estando bien definido, aunque algunos caminos puedan tener longitud negativa.
- Sin embargo, si G tiene algún ciclo con peso negativo alcanzable desde v, el concepto de camino de peso mínimo deja de estar bien definido.

Aristas con peso negativo:

- Si el digrafo G no contiene ciclos de peso negativo (o contiene alguno pero no es alcanzable desde v), el problema sigue estando bien definido, aunque algunos caminos puedan tener longitud negativa.
- Sin embargo, si G tiene algún ciclo con peso negativo alcanzable desde v, el concepto de camino de peso mínimo deja de estar bien definido.
- Circuitos: Siempre existe un camino mínimo que no contiene circuitos (si el problema está bien definido).

Camino mínimo - Único origen-múltiples destinos

Problema: Dados G=(V,X) un digrafo, $I:X\to\mathbb{R}$ una función que asigna a cada arco una longitud y $v\in V$ un vértice del grafo. El objetivo es calcular los caminos mínimos desde v al resto de los vértices.

Camino mínimo - Único origen-múltiples destinos

Problema: Dados G = (V, X) un digrafo, $I : X \to \mathbb{R}$ una función que asigna a cada arco una longitud y $v \in V$ un vértice del grafo. El objetivo es calcular los caminos mínimos desde v al resto de los vértices.

Distintas situaciones:

- El grafo puede ser orientado o no.
- ► Todos los arcos tienen igual longitud o no.
- ► Todos los arcos tienen longitud no negativa o no.
- Asumiremos que todo vértice es alcanzable desde v.

► En el caso de tener todas los arcos igual longitud, este problema se traduce en encontrar los caminos que definen las distancias (caminos con mínima cantidad de arcos).

- ► En el caso de tener todas los arcos igual longitud, este problema se traduce en encontrar los caminos que definen las distancias (caminos con mínima cantidad de arcos).
- Para ésto podemos adaptar fácilmente el algoritmo BFS que vimos la clase pasada para calcular tanto la distancia como el camino mínimo desde v al resto de los vértices.

```
BFS(G,v)
   entrada: G = (V, X) de n vertices, un vertice v
   salida: pred[u] = antecesor de u en un camino minimo desde v
           dist[u] = distancia desde v a u
   pred[v] \leftarrow 0, dist[v] \leftarrow 0, COLA \leftarrow \{v\}
   para todo u \in V \setminus \{v\} hacer
          dist[u] \leftarrow \infty
   fin para
   mientras COLA \neq \emptyset hacer
           w \leftarrow \text{sacarPrimerElem}(COLA)
           para todo u tal que (w \to u) \in X y dist[u] = \infty hacer
                  pred[u] \leftarrow w
                  dist[u] \leftarrow dist[w] + 1
                  insertarAlFinal(COLA, u)
           para
   fin mientras
   retornar pred y dist
```

Dado G = (V, X) un digrafo y $v \in V$:

Dado G = (V, X) un digrafo y $v \in V$:

Lema: Sea $COLA = [v_1, ..., v_r]$. Se cumple que:

- $b dist[v_1] + 1 \ge dist[v_r] y$

Dado G = (V, X) un digrafo y $v \in V$:

Lema: Sea $COLA = [v_1, ..., v_r]$. Se cumple que:

- $b dist[v_1] + 1 \ge dist[v_r] y$

Corolario: Si el vértice u ingresa a COLA antes que el vértice w, se cumple que $dist[u] \leq dist[w]$ en todo momento de la ejecución del algoritmo.

Dado G = (V, X) un digrafo y $v \in V$:

Lema: Sea $COLA = [v_1, ..., v_r]$. Se cumple que:

- $b dist[v_1] + 1 \ge dist[v_r] y$

Corolario: Si el vértice u ingresa a COLA antes que el vértice w, se cumple que $dist[u] \leq dist[w]$ en todo momento de la ejecución del algoritmo.

Lema: Se cumple que $dist[u] \ge d(v, u)$ para todo $u \in V$ en todo momento del algoritmo.

Teorema: Dado G = (V, X) un digrafo y $v \in V$. El algoritmo BFS enunciado calcula d(v, u) para todo $u \in V$.

Teorema: Dado G = (V, X) un digrafo y $v \in V$. El algoritmo BFS enunciado calcula d(v, u) para todo $u \in V$.

Complejidad: La complejidad de este algoritmo es $\mathcal{O}(m)$, donde m es la cantidad de arcos del digrafo, ya que se examina cada arco exactamente una vez. Si es grafo no fuera dirigido, cada arista se examinaría dos veces, siendo también $\mathcal{O}(m)$.

Asume que las longitudes de los arcos son positivas. El grafo puede ser orientado o no orientado.

- Asume que las longitudes de los arcos son positivas. El grafo puede ser orientado o no orientado.
- Algoritmo goloso.

- Asume que las longitudes de los arcos son positivas. El grafo puede ser orientado o no orientado.
- Algoritmo goloso.
- Construye un árbol de caminos mínimos: un árbol enraizado en v conteniendo un camino mínimo desde v hacia todo otro vértice de V.

- Asume que las longitudes de los arcos son positivas. El grafo puede ser orientado o no orientado.
- Algoritmo goloso.
- Construye un árbol de caminos mínimos: un árbol enraizado en v conteniendo un camino mínimo desde v hacia todo otro vértice de V.
- Comienza con el vértice v y agrega un vértice a este árbol en cada iteración.

- Asume que las longitudes de los arcos son positivas. El grafo puede ser orientado o no orientado.
- Algoritmo goloso.
- Construye un árbol de caminos mínimos: un árbol enraizado en v conteniendo un camino mínimo desde v hacia todo otro vértice de V.
- Comienza con el vértice v y agrega un vértice a este árbol en cada iteración.
- ► En cada iteración agrega el vértice más cercano a *v* de entre todos los que todavía no fueron agregados al árbol.

- Asume que las longitudes de los arcos son positivas. El grafo puede ser orientado o no orientado.
- Algoritmo goloso.
- Construye un árbol de caminos mínimos: un árbol enraizado en v conteniendo un camino mínimo desde v hacia todo otro vértice de V.
- Comienza con el vértice v y agrega un vértice a este árbol en cada iteración.
- ► En cada iteración agrega el vértice más cercano a *v* de entre todos los que todavía no fueron agregados al árbol.
- Es decir, en la iteración k agrega al árbol de caminos mínimos el k-ésimo vértice más cercano a v.

Mantiene un conjunto S de vértices que ya han sido incorporados al árbol de caminos mínimos y cuya distancia está almacenada en el vector π .

- Mantiene un conjunto S de vértices que ya han sido incorporados al árbol de caminos mínimos y cuya distancia está almacenada en el vector π .
- Inicialmente $S = \{v\}$ y $\pi[v] = 0$.

- Mantiene un conjunto S de vértices que ya han sido incorporados al árbol de caminos mínimos y cuya distancia está almacenada en el vector π .
- Inicialmente $S = \{v\}$ y $\pi[v] = 0$.
- Para cada $u \in V \setminus S$, determina el camino mínimo que puede ser construido siguiendo un camino desde v dentro de S hasta a algún $z \in S$ y luego el arco $(z \to u)$:

$$\forall u \in V \setminus S$$
 considera el valor $\pi'[u] = \min_{(z \to u) \in X, z \in S} \pi[z] + I((z \to u)).$

- Mantiene un conjunto S de vértices que ya han sido incorporados al árbol de caminos mínimos y cuya distancia está almacenada en el vector π .
- Inicialmente $S = \{v\}$ y $\pi[v] = 0$.
- Para cada $u \in V \setminus S$, determina el camino mínimo que puede ser construido siguiendo un camino desde v dentro de S hasta a algún $z \in S$ y luego el arco $(z \to u)$:

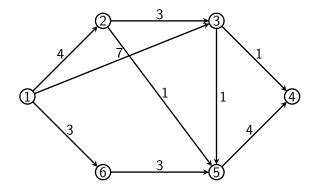
$$\forall u \in V \setminus S$$
 considera el valor $\pi'[u] = \min_{(z \to u) \in X, z \in S} \pi[z] + I((z \to u)).$

- Elige el vértice w para el cual este valor es mínimo:
 - ► Agrega w a S
 - Fija $\pi[w] = \pi'[w]$
 - Actualiza π' para los adyacentes de w que no están en S.

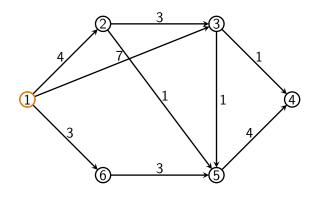
- Mantiene un conjunto S de vértices que ya han sido incorporados al árbol de caminos mínimos y cuya distancia está almacenada en el vector π .
- Inicialmente $S = \{v\}$ y $\pi[v] = 0$.
- Para cada $u \in V \setminus S$, determina el camino mínimo que puede ser construido siguiendo un camino desde v dentro de S hasta a algún $z \in S$ y luego el arco $(z \to u)$:

$$\forall u \in V \setminus S \text{ considera el valor } \pi'[u] = \min_{(z \to u) \in X, z \in S} \pi[z] + \mathit{l}((z \to u)).$$

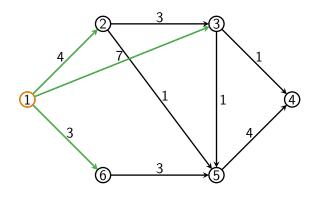
- Elige el vértice w para el cual este valor es mínimo:
 - ► Agrega w a S
 - Fija $\pi[w] = \pi'[w]$
 - Actualiza π' para los adyacentes de w que no están en S.
- En la implementación no es necesario utilizar dos vectores distintos, π y π' , ya que cada vértice tendrá sólo uno de estos valores activo.



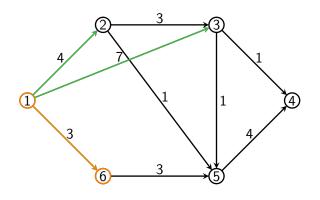
$$S = \{1\}$$
 $\pi = (0,?,?,?,?,?)$



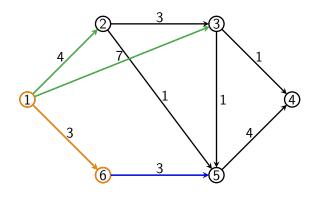
$$S = \{1\}$$
 $\pi = (0, 4, 7, \infty, \infty, 3)$



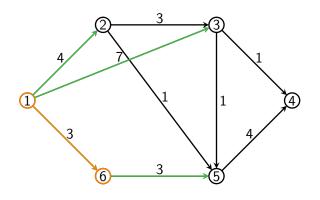
$$S = \{1, 6\}$$
 $\pi = (0, 4, 7, \infty, \infty, 3)$



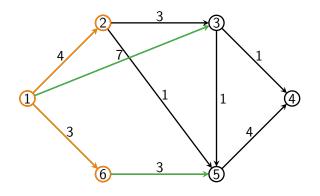
$$S = \{1, 6\}$$
 $\pi = (0, 4, 7, \infty, \infty, 3)$



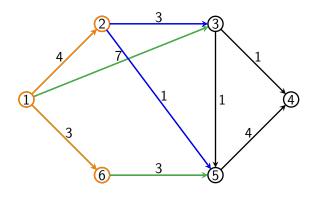
$$S = \{1,6\}$$
 $\pi = (0,4,7,\infty,6,3)$



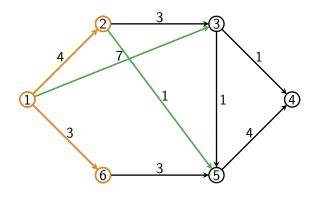
$$S = \{1, 6, 2\}$$
 $\pi = (0, 4, 7, \infty, 6, 3)$



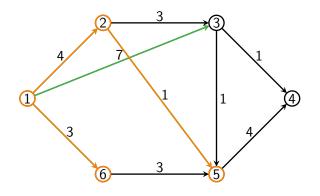
$$S = \{1, 6, 2\}$$
 $\pi = (0, 4, 7, \infty, 6, 3)$



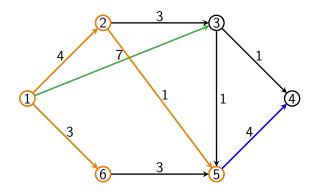
$$S = \{1, 6, 2\}$$
 $\pi = (0, 4, 7, \infty, 5, 3)$



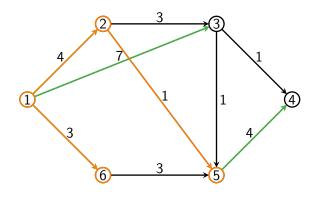
$$S = \{1, 6, 2, 5\}$$
 $\pi = (0, 4, 7, \infty, 5, 3)$



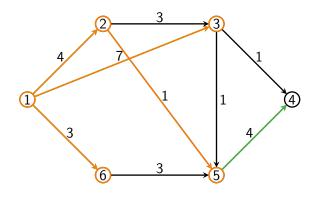
$$S = \{1, 6, 2, 5\}$$
 $\pi = (0, 4, 7, \infty, 5, 3)$



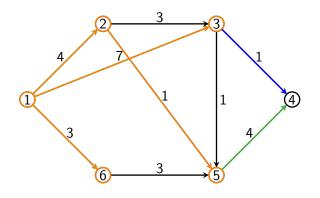
$$S = \{1, 6, 2, 5\}$$
 $\pi = (0, 4, 7, 9, 5, 3)$



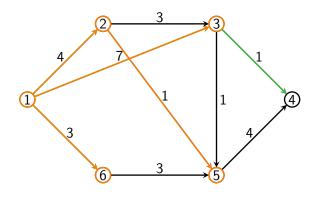
$$S = \{1, 6, 2, 5, 3\}$$
 $\pi = (0, 4, 7, 9, 5, 3)$



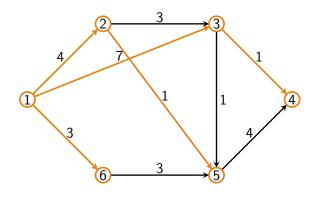
$$S = \{1, 6, 2, 5, 3\}$$
 $\pi = (0, 4, 7, 9, 5, 3)$



$$S = \{1, 6, 2, 5, 3\}$$
 $\pi = (0, 4, 7, 8, 5, 3)$



$$S = \{1, 6, 2, 5, 3, 4\}$$
 $\pi = (0, 4, 7, 8, 5, 3)$



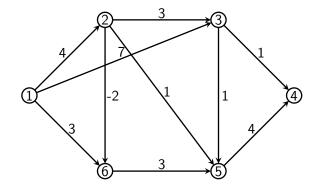
Algoritmo de Dijkstra (1959)

Longitudes de aristas no negativas, grafo orientado o no orientado.

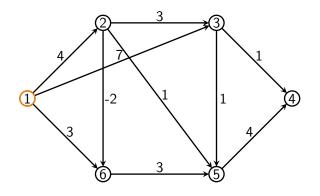
$$\begin{split} S \leftarrow \{v\}, \ \pi[v] \leftarrow 0 \\ \text{para todo} \ u \in V \ \text{hacer} \\ \text{si} \ (v \rightarrow u) \in X \ \text{entonces} \\ \pi[u] \leftarrow l((v \rightarrow u)) \\ \text{si no} \\ \pi[u] \leftarrow \infty \\ \text{fin si} \\ \text{fin para} \\ \text{mientras} \ S \neq V \ \text{hacer} \\ w \leftarrow \arg\min\{\pi[u], u \in V \setminus S\} \\ S \leftarrow S \cup \{w\} \\ \text{para todo} \ u \in V \setminus S \ \textbf{y} \ (w \rightarrow u) \in X \ \text{hacer} \\ \text{si} \ \pi[u] > \pi[w] + l((w \rightarrow u)) \ \text{entonces} \\ \pi[u] \leftarrow \pi[w] + l((w \rightarrow u)) \\ \text{fin si} \\ \text{fin para} \\ \text{fin mientras} \\ \text{retornar} \ \pi \end{split}$$

Algoritmo de Dijkstra (1959) - Determina camino mínimo

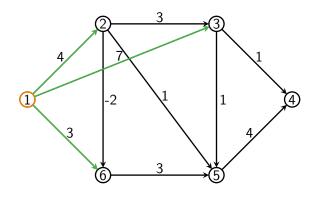
```
S \leftarrow \{v\}, \ \pi[v] \leftarrow 0, \ pred[v] \leftarrow 0
para todo u \in V hacer
         si (v \rightarrow u) \in X entonces
                   \pi[u] \leftarrow I((v \rightarrow u)), pred[u] \leftarrow v
         si no
                   \pi[u] \leftarrow \infty, pred[u] \leftarrow \infty
         fin si
fin para
mientras S \neq V hacer
         w \leftarrow \arg\min\{\pi[u], u \in V \setminus S\}
         S \leftarrow S \cup \{w\}
         para todo u \in V \setminus S y (w \rightarrow u) \in X hacer
                   si \pi[u] > \pi[w] + I((w \to u)) entonces
                             \pi[u] \leftarrow \pi[w] + I((w \rightarrow u))
                             pred[u] \leftarrow w
                   fin si
         fin para
fin mientras
retornar \pi, pred
```



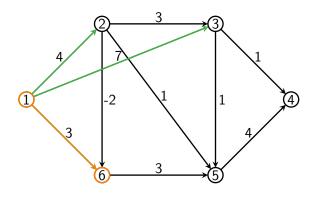
$$S = \{1\}$$
 $\pi = (0,?,?,?,?,?)$



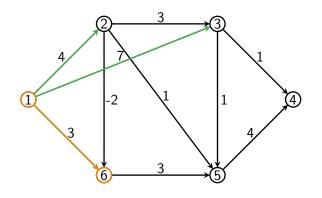
$$S = \{1\}$$
 $\pi = (0, 4, 7, \infty, \infty, 3)$



$$S = \{1, 6\}$$
 $\pi = (0, 4, 7, \infty, \infty, 3)$



$$S = \{1, 6\}$$
 $\pi = (0, 4, 7, \infty, \infty, 3)$



¡Ya no actualizará $\pi(6)$!

Algoritmo de Dijkstra

Lema: Dado un grafo orientado G con pesos no negativos en las arcos, al finalizar la iteración k el algoritmo de Dijkstra determina el camino mínimo desde el vértice v a los vértices de S_k (siendo S_k el valor del conjunto S al finalizar la iteración k).

Teorema: Dado un grafo orientado G con pesos no negativos en las aristas, el algoritmo de Dijkstra determina el camino mínimo desde el vértice v al resto de los vértices de G.

Algoritmo de Dijkstra - Complejidad

Los pasos computacionales críticos de este algoritmo son:

- 1. encontrar el próximo vértice a agregar a S,
- 2. actualizar π .

Cada uno de estos pasos se realiza *n* veces.

Los pasos computacionales críticos de este algoritmo son:

- 1. encontrar el próximo vértice a agregar a S,
- 2. actualizar π .

Cada uno de estos pasos se realiza *n* veces.

La forma más fácil de implementar (1) es buscar secuencialmente el vértice que minimiza, ésto se hace en $\mathcal{O}(n)$.

Los pasos computacionales críticos de este algoritmo son:

- 1. encontrar el próximo vértice a agregar a S,
- 2. actualizar π .

Cada uno de estos pasos se realiza *n* veces.

- La forma más fácil de implementar (1) es buscar secuencialmente el vértice que minimiza, ésto se hace en $\mathcal{O}(n)$.
- ▶ En el paso (2), el vértice elegido tiene, a lo sumo n, adyacentes y para cada uno podemos actualizar π en $\mathcal{O}(1)$.

Los pasos computacionales críticos de este algoritmo son:

- 1. encontrar el próximo vértice a agregar a S,
- 2. actualizar π .

Cada uno de estos pasos se realiza *n* veces.

- La forma más fácil de implementar (1) es buscar secuencialmente el vértice que minimiza, ésto se hace en $\mathcal{O}(n)$.
- En el paso (2), el vértice elegido tiene, a lo sumo n, adyacentes y para cada uno podemos actualizar π en $\mathcal{O}(1)$.

Considerando ésto, cada iteración es $\mathcal{O}(n)$, resultando $\mathcal{O}(n^2)$ el algoritmo completo.

▶ Podemos ser más cuidadosos en el cálculo de (2), teniendo en cuenta que en total (no por cada iteración) se realiza m veces.

Podemos ser más cuidadosos en el cálculo de (2), teniendo en cuenta que en total (no por cada iteración) se realiza m veces.

Con ésto el algoritmo completo es $\mathcal{O}(m+n^2)$ que sigue siendo $\mathcal{O}(n^2)$.

▶ Podemos ser más cuidadosos en el cálculo de (2), teniendo en cuenta que en total (no por cada iteración) se realiza m veces.

- ► Con ésto el algoritmo completo es $\mathcal{O}(m+n^2)$ que sigue siendo $\mathcal{O}(n^2)$.
- Esto sugiere que si queremos mejorar su complejidad, debemos revisar la implementación del paso (1).

Para mejorar (1), se debe utilizar una estructura de datos que permita encontrar en forma más eficiente el mínimo.

- Para mejorar (1), se debe utilizar una estructura de datos que permita encontrar en forma más eficiente el mínimo.
- Por ejemplo, utilizando una cola de prioridades sobre heap con n elementos, crearla es $\mathcal{O}(n)$ y es posible borrar el elemento mínimo e insertar uno nuevo en $\mathcal{O}(\log_n)$.

- Para mejorar (1), se debe utilizar una estructura de datos que permita encontrar en forma más eficiente el mínimo.
- Por ejemplo, utilizando una cola de prioridades sobre heap con n elementos, crearla es $\mathcal{O}(n)$ y es posible borrar el elemento mínimo e insertar uno nuevo en $\mathcal{O}(\log_n)$.
- Si se mantiene un arreglo auxiliar apuntando a la posición actual de cada vértice en el heap, también es posible modificar el valor de π de un vértice en $\mathcal{O}(\log_n)$.

Considerando todas las iteraciones, la operación (1) es $\mathcal{O}(nlog_n)$.

- Considerando todas las iteraciones, la operación (1) es $\mathcal{O}(nlog_n)$.
- Cada aplicación del paso (2) requiere, a lo sumo, d(u) inserciones o modificaciones por cada vértice elegido u.

- Considerando todas las iteraciones, la operación (1) es $\mathcal{O}(nlog_n)$.
- Cada aplicación del paso (2) requiere, a lo sumo, d(u) inserciones o modificaciones por cada vértice elegido u.
- ► Cada una de estas operaciones es $\mathcal{O}(log_n)$, dando en total $\mathcal{O}(d(u)log_n)$.

- Considerando todas las iteraciones, la operación (1) es $\mathcal{O}(nlog_n)$.
- Cada aplicación del paso (2) requiere, a lo sumo, d(u) inserciones o modificaciones por cada vértice elegido u.
- ► Cada una de estas operaciones es $\mathcal{O}(log_n)$, dando en total $\mathcal{O}(d(u)log_n)$.
- Sumando sobre todas las iteraciones, la operación (2) es $\mathcal{O}(mlog_n)$.

- Considerando todas las iteraciones, la operación (1) es $\mathcal{O}(nlog_n)$.
- ightharpoonup Cada aplicación del paso (2) requiere, a lo sumo, d(u) inserciones o modificaciones por cada vértice elegido u.
- ► Cada una de estas operaciones es $\mathcal{O}(log_n)$, dando en total $\mathcal{O}(d(u)log_n)$.
- Sumando sobre todas las iteraciones, la operación (2) es $\mathcal{O}(mlog_n)$.
- ► El algoritmo completo resulta $\mathcal{O}(n \log_n + m \log_n)$, que es $\mathcal{O}(m \log_n)$.

- Considerando todas las iteraciones, la operación (1) es $\mathcal{O}(nlog_n)$.
- Cada aplicación del paso (2) requiere, a lo sumo, d(u) inserciones o modificaciones por cada vértice elegido u.
- ► Cada una de estas operaciones es $\mathcal{O}(log_n)$, dando en total $\mathcal{O}(d(u)log_n)$.
- Sumando sobre todas las iteraciones, la operación (2) es $\mathcal{O}(mlog_n)$.
- ► El algoritmo completo resulta $\mathcal{O}(n \log_n + m \log_n)$, que es $\mathcal{O}(m \log_n)$.
- Ésto es mejor que $\mathcal{O}(n^2)$ cuando m es $\mathcal{O}(n)$, pero peor si m es $\mathcal{O}(n^2)$.

Camino mínimo - Múltiples orígenes - múltiples destinos Algoritmos matriciales

Sea G = (V, X) un digrafo de n vértices y $I : X \to \mathbb{R}$ una función de peso para las aristas de G. Definimos las siguientes matrices:

▶ $L \in \mathbb{R}^{n \times n}$, donde los elementos l_{ij} de L se definen como:

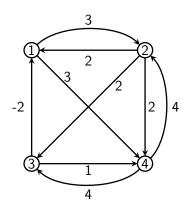
$$I_{ij} = \begin{cases} 0 & \text{si } i = j \\ I((v_i \to v_j)) & \text{si } (v_i \to v_j) \in X \\ \infty & \text{si } (v_i \to v_j) \notin X \end{cases}$$

▶ $D \in \mathbb{R}^{n \times n}$, donde los elementos d_{ij} de D se definene como:

$$d_{ij} = egin{cases} ext{longitud del camino mínimo orientado de } v_i ext{ a } v_j & ext{si existe alguno} \ ext{si no} & ext{si no} \end{cases}$$

D es llamada matriz de distancias de G.

Camino mínimo - Múltiples orígenes - múltiples destinos Algoritmos matriciales



| | | 1 | 2 | 3 | 4 |
|-----|---|----------|----------|-----------------------|---|
| | 1 | 0 | 3 | 3 ∞ 2 0 4 | 3 |
| L = | 2 | 2 | 0 | 2 | 2 |
| | 3 | -2 | ∞ | 0 | 1 |
| | 4 | ∞ | 4 | 4 | 0 |
| | | | | | |

Camino mínimo - Múltiples orígenes - Alg. de Floyd (1962)

Calcula el camino mínimo entre todo par de vértices de un digrafo pesado.

Camino mínimo - Múltiples orígenes - Alg. de Floyd (1962)

Calcula el camino mínimo entre todo par de vértices de un digrafo pesado.

Utiliza la técnica de programación dinámica y se basa en lo siguiente:

Camino mínimo - Múltiples orígenes - Alg. de Floyd (1962)

Calcula el camino mínimo entre todo par de vértices de un digrafo pesado.

Utiliza la técnica de programación dinámica y se basa en lo siguiente:

1. Si $D^0 = L$ y calculamos D^1 como

$$d_{ij}^1 = \min(d_{ij}^0, d_{i1}^0 + d_{1j}^0)$$

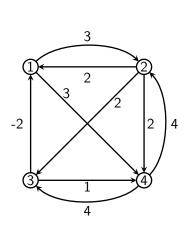
 d_{ij}^1 es la longitud de un camino mínimo de v_i a v_j con nodo intermedio v_1 o directo.

2. Si calculamos D^k a partir de D^{k-1} como

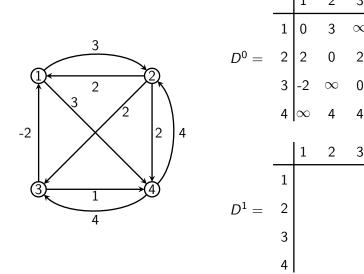
$$d_{ij}^{k} = \min(d_{ij}^{k-1}, d_{ik}^{k-1} + d_{kj}^{k-1})$$

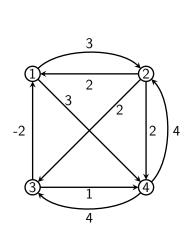
 d_{ij}^k es la longitud de un camino mínimo de v_i a v_j cuyos nodos intermedios están en $\{v_1, \ldots, v_k\}$.

3. $D = D^n$

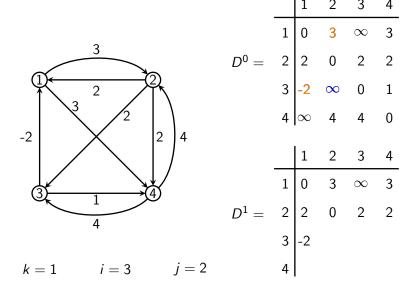


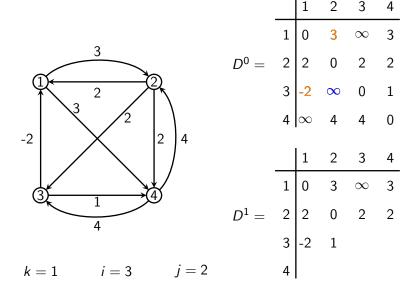
| | | 1 | 2 | 3 | 4 |
|-----------|---|----------|----------|------------------|---|
| | 1 | 0 | 3 | ∞ 2 0 4 | 3 |
| $D^{0} =$ | 2 | 2 | 0 | 2 | 2 |
| | 3 | -2 | ∞ | 0 | 1 |
| | 4 | ∞ | 4 | 4 | 0 |
| | | | | | |

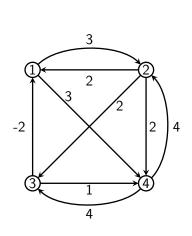


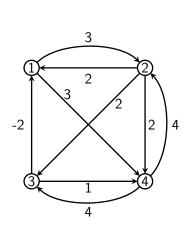


| | | 1 | 2 | 3 | 4 |
|---------|---|-------------------|------------------|----------|------------------|
| | 1 | 0 2 -2 ∞ | 3 0 ∞ 4 | ∞ | 3 |
| $D^0 =$ | 2 | 2 | 0 | 2 | 2 |
| | 3 | -2 | ∞ | 0 | 3 2 1 0 |
| | 4 | ∞ | 4 | 4 | 0 |
| | | 1 | 2 | 3 | 4 |
| | 1 | 0 | 3 0 | ∞ | 3 |
| $D^1 =$ | 2 | 2 | 0 | 2 | 2 |
| | 3 | -2 | | | |
| | 4 | | | | |

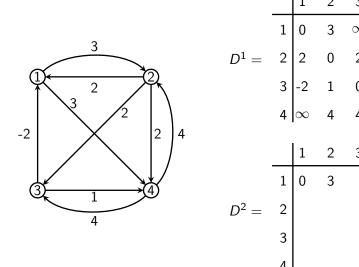


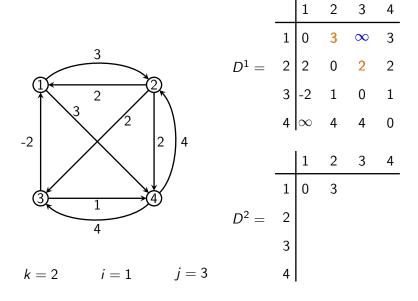


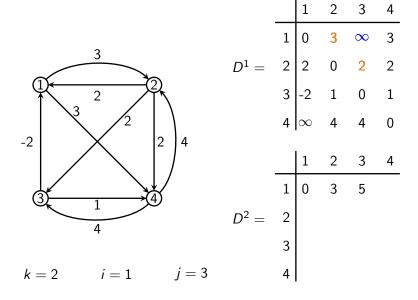


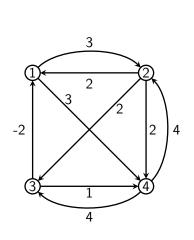


| | | 1 | 2 | 3 | 4 |
|---------|---|----------|---|-----------------------|---|
| | 1 | 0 | 3 | 3 ∞ 2 0 4 | 3 |
| $D^1 =$ | 2 | 2 | 0 | 2 | 2 |
| | 3 | -2 | 1 | 0 | 1 |
| | 4 | ∞ | 4 | 4 | 0 |
| | | | | | |

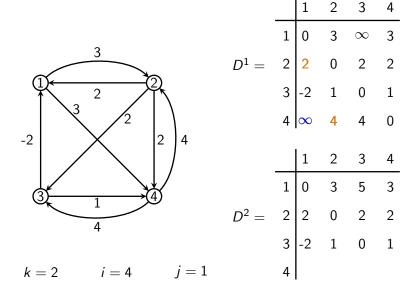


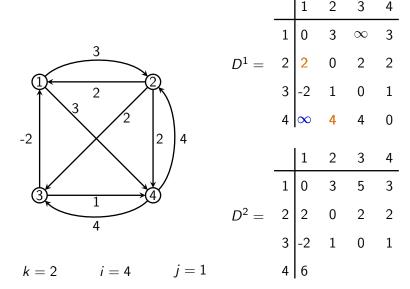


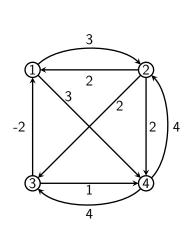




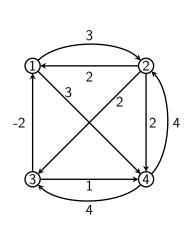
| | 1 | 0 | 3 | ∞ 2 0 4 | 3 |
|---------|---|----------|-------------|------------------|-------------|
| $D^1 =$ | 2 | 2 | 0 | 2 | 3 2 1 |
| | 3 | -2 | 1 | 0 | 1 |
| | 4 | ∞ | 4 | 4 | 0 |
| | | 1 | 2 | 3 | 4 |
| | 1 | 0 | 3 0 1 | 5 | 3 2 1 |
| $D^2 =$ | 2 | 2 | 0 | 2 | 2 |
| | 3 | -2 | 1 | 0 | 1 |
| | 4 | | | | |



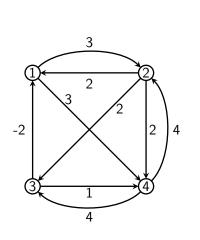




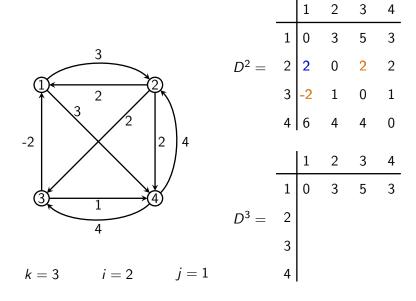
| | 1 | 0 | 3 | ∞ | 3 |
|---------|---|----------|---|------------------|---|
| $D^1 =$ | 2 | 2 | 0 | 2 | 2 |
| | 3 | -2 | 1 | 0 | 1 |
| | 4 | ∞ | 4 | ∞ 2 0 4 | 0 |
| | | | | | |
| | 1 | 0 | 3 | 5 | 3 |
| • | | l | | | |

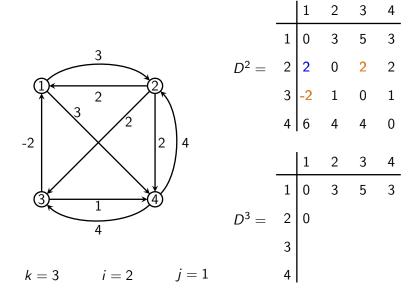


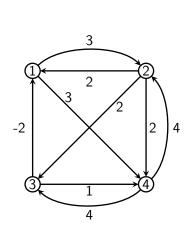
| | | 1 | 2 | 3 | 4 |
|---------|---|----|---|------------------|---|
| | 1 | 0 | 3 | 5 2 0 4 | 3 |
| $D^2 =$ | 2 | 2 | 0 | 2 | 2 |
| | 3 | -2 | 1 | 0 | 1 |
| | 4 | 6 | 4 | 4 | 0 |
| | | | | | |



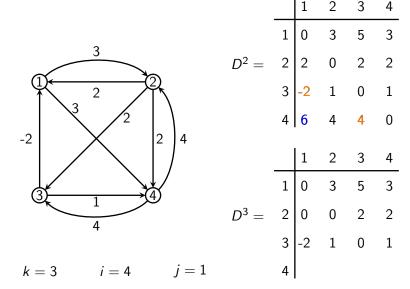
| | | 1 | 2 | 3 | 4 |
|---------|------------------|-------------------|---|---|---|
| | 1 | 0 | 3 | 5 | 3 |
| $D^2 =$ | 2 | 2 | 0 | 2 | 2 |
| | 1 2 3 4 | 0 2 -2 6 | 1 | 0 | 1 |
| | 4 | 6 | 4 | 4 | 0 |
| | | 1 | 2 | 3 | 4 |
| | 1 | 0 | 3 | 5 | 3 |
| $D^3 =$ | 2 | | | | |
| | 3 | | | | |

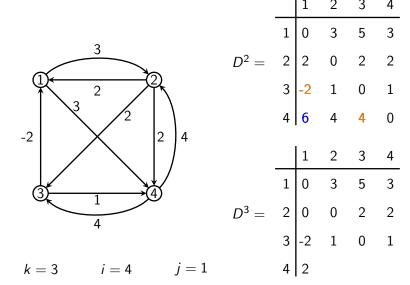


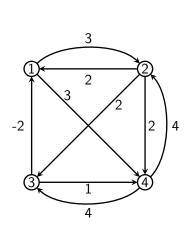




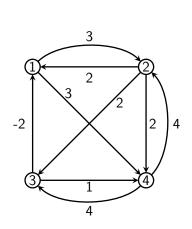
| | 1 | 0 | 3 0 1 4 | 5 | 3 |
|---------|---|----|------------------|---|------------------|
| $D^2 =$ | 2 | 2 | 0 | 2 | 3 2 1 0 |
| | 3 | -2 | 1 | 0 | 1 |
| | 4 | 6 | 4 | 4 | 0 |
| | | 1 | 3 0 1 | 3 | 4 |
| | 1 | 0 | 3 | 5 | 3 2 1 |
| $D^3 =$ | 2 | 0 | 0 | 2 | 2 |
| | 3 | -2 | 1 | 0 | 1 |
| | 4 | | | | |



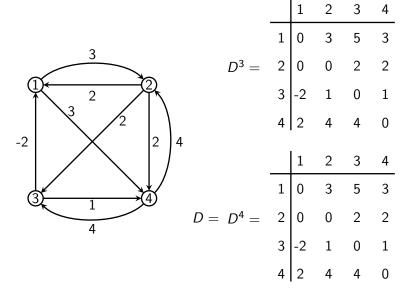




| | 1 | U | 3 | 5 | 3 |
|---------|--------|-------------|--------|------------------|-----|
| $D^2 =$ | 2 | 2 | 0 | 2 | 2 |
| | 3 | -2 | 1 | 0 | 1 |
| | 4 | 6 | 4 | 5 2 0 4 | 0 |
| | | | | | |
| | | 1 | 2 | 3 | 4 |
| | 1 | 0 | 3 | 5 | 3 |
| $D^3 =$ | 1 2 | 1 0 0 | 3 0 | 3 5 2 0 | 3 2 |



| | | 1 | 2 | 3 | 4 |
|---------|---|----|---|------------------|---|
| | 1 | 0 | 3 | 5 2 0 4 | 3 |
| $D^3 =$ | 2 | 0 | 0 | 2 | 2 |
| | 3 | -2 | 1 | 0 | 1 |
| | 4 | 2 | 4 | 4 | 0 |
| | | | | | |



Camino mínimo - Múltiples orígenes - Alg. de Floyd (1962)

Asumimos que el grafo es orientado y que no hay circuitos de longitud negativa.

```
Floyd(G)
   entrada: G = (V, X) de n vertices
   salida: D matriz de distancias de G
   D \leftarrow L
   para k desde 1 a n hacer
         para i desde 1 a n hacer
               para i desde 1 a n hacer
                    d[i][j] \leftarrow \min(d[i][j], d[i][k] + d[k][j])
               fin para
         fin para
   fin para
   retornar D
```

Algoritmo de Floyd (1962)

Lema: Al finalizar la iteración k del algoritmo de Floyd, d[i][j] es la longitud de los caminos mínimos desde v_i a v_j cuyos nodos intermedios son elementos de $V_k = \{v_1, \ldots, v_k\}$, si no existe circuito de peso negativo con todos sus vértices en V_k

Teorema: El algoritmo de Floyd determina los caminos mínimos entre todos los pares de nodos de un grafo orientado sin circuitos negativos.

Algoritmo de Floyd (1962)

- ¿Cuál es la complejidad de algoritmo de Floyd?
- ¿Cuánta memoria requiere?
- ¿Cómo podemos hacer si además de las longitudes queremos determinar los caminos mínimos?
- ¿Cómo se puede adaptar para detectar si el grafo tiene circuitos de longitud negativa?

```
Algoritmo de Floyd (1962)
 Floyd(G)
    entrada: G = (V, X) de n vertices
    salida: D matriz de distancias de G
     D \leftarrow L
    para k desde 1 a n hacer
          para i desde 1 a n hacer
                si d[i][k] \neq \infty entonces
                      si d[i][k] + d[k][i] < 0 entonces
                            retornar "Hay circuitos negativos"
                      fin si
                      para j desde 1 a n hacer
                            d[i][i] \leftarrow \min(d[i][i], d[i][k] + d[k][i])
                      fin para
                fin si
          fin para
    fin para
    retornar D
```