# 静态单赋值(SSA)

## 1 构造 SSA

#### 1.1 插入 ∅ 指令

- 在控制流图中,如果从起点到  $n_2$  节点的每条路径都经过  $n_1$  节点,那么就称  $n_1$  支配 (dominates)  $n_2$ 。
- 如果  $n_1$  支配  $n_2$  并且  $n_1 \neq n_2$ ,那么就称  $n_1$  严格支配(strictly dominates) $n_2$ 。
- 如果 u 支配 v, 控制流图中有一条边从 v 到达 w, 而且 u 不能严格支配 w, 那么就称 w 是 u 的一个支配边界(dominance frontier)。

DF(u) 表示 u 的所有支配边界构成的控制流图节点集合。

- 计算插入 φ 指令的位置
  - $-S \leftarrow \text{def} \text{of}(x)$
  - $\mathrm{DF}^{(0)}(S) \triangleq \emptyset$
  - $\operatorname{DF}^{(n+1)}(S) \triangleq \operatorname{DF}(S \cup \operatorname{DF}^{(n)}(S))$
  - $-\operatorname{DF}^{(\infty)}(S) \triangleq \bigcup_{n \in \mathbb{N}} \operatorname{DF}^{(n)}(S)$

### 1.2 变量重命名

#### 严格支配关系是有传递性的

- u 是 v 的直接支配节点(immediate dominator, idom)当且仅当 u 严格支配 v 并且不存在 w 是 u 严格支配 w 并且 w 严格支配 v。
- 定理: 直接支配关系构成了一棵以控制流图起点为根节点的树。这一树结构称为支配树(dominance tree)
- 利用支配树完成变量重命名

Phi指令只考虑def,其他指令先处理use再处理 def

- 对支配树做深度优先遍历;
- 当遍历<mark>进入一个节点 n 时</mark>,依次处理节点 n 中的每条指令 i;
- 先处理 i 的 use 变量 ( $\phi$  指令除外), 再处理 i 的 def 变量;
- 处理完 n 中所有指令后,处理 n 的后继节点(控制流图中从 n 出发一步可达的节点)中所有  $\phi$  指令的 def 变量。

• UpdateReachingDef(x, i)

没有严格dominate(不是dominate tree上的祖先节

- r ← x.RD 点),就pop栈顶
- While (the location of r's def does not dominates i) do  $r \leftarrow r.PD$
- x.RD ← r
- 处理节点 n 中非  $\phi$  指令 i 的 use 变量 x

- 执行 UpdateReachingDef(x, i)
- 将 i 中的 x 改为 x.RD
- 处理节点 n 中指令 i 的 def 变量 x
  - 执行 UpdateReachingDef(x, i)
  - 创建 x 变量的新版本 x0
  - 将 i 中的 x 改为 x0 放到栈当中去
  - x0.PD ← x.RD, x.RD ← x0
- 处理 n 的后继节点中  $\phi$  指令 i 的 use 变量 x
  - 执行 UpdateReachingDef(x, i)
  - 将 i 中的对应 n 节点的 x 改为 x.RD
- 利用支配树计算支配边界
  - (1) 将所有节点的支配边界 DF(u) 都初始化为空集
  - -(2) 依次考虑每一条控制流图中的边,假设它是从 u 到 v 的边
  - (2.1) 只要  $u \neq idom(v)$ ,就执行以下两项操作
  - (2.2) 将 v 加入 DF(u)
  - $-(2.3) u \leftarrow idom(u)$

### 2 消去 SSA

- 计算 φ 网
  - 对于每一个变量 v,将 phiweb(x) 初始化为单元集  $\{x\}$
  - 对于每一条  $\phi$  指令  $x_0 = \phi(x_1, x_2, ..., x_k)$ , 将 phiweb $(x_i)$  都合并起来
- 最终删除  $\phi$  指令时,在同一个 phiweb(x) 中的所有变量应当合并为一个变量。

Live的区域不能重叠才能合并丨和

Phi指令不是函数!是虚拟符号

添加move指令可以保证phi web得到的控制流图中的变量不重叠。