

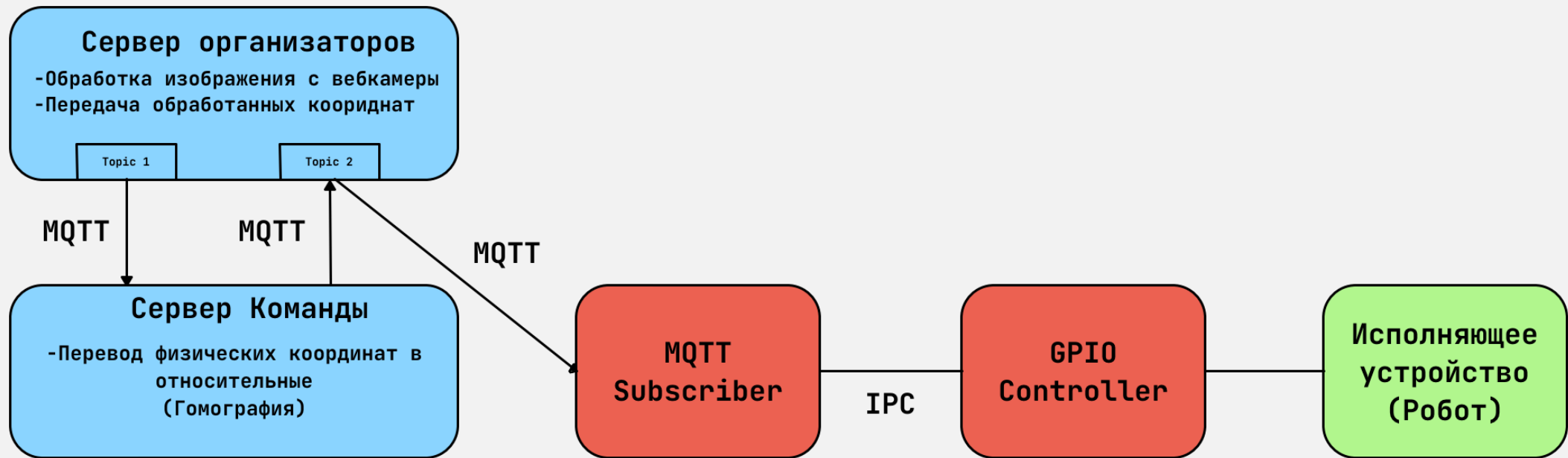
# Хакатон «Управляй KOS»

[github.com/ichekanov/kaspersky\\_hackathon](https://github.com/ichekanov/kaspersky_hackathon)

## Мысли Жака Фреско

Чеканов Иван, ВШЭ  
Созинов Кирилл, МФТИ  
Абрамов Илья, ВШЭ  
Торопин Иван, МФТИ

# Структура проекта



# Task\_1: Движение по командам

- 🔥 Разделение на 2 связанных по IPC сущности **Subscriber** и **GPIO**
- 🔥 5 команд движения(forward, back, left, right, stop)
- 🔥 Защита от новых команд во время движения (кроме **stop**)
- 🔥 Политики безопасности
- 🔥 Неблокирующий код (параллельно выполняются несколько задач)
- 🔥 «Игровое» управление роботом – поиграли с кошкой

# Task\_2: Движение по маршруту ⚠

🔥 Гомография координат

🔥 Вычисление векторов движения

🔥 Отправка вычисленных команд по MQTT

🤖 Команда для движения auto

# Спасибо за внимание!

Загадка от Жака Фреско

Было 2 козла.  
Сколько?

