

T3: Traducció De Programmes

Shift Left $\leftarrow 00 \equiv \text{Multiplicar}$ // Shift Right $00 \rightarrow \equiv \text{Dividir}$ // $x = \log_2(\text{divisor})$

li: \$t0, 0x99999999

sra \$t0, \$t0, 2 # \$t0 = 0xE6666666

a = ~a \equiv nor \$t0, \$t0, \$zero # For not

&AND, |OR, ^XOR, ~NOT // Totes bits a bit

#AND: Comparar bits o "borrar-los"

#OR: Fixar '1's al número

#XOR: Complementar bits #Donat que $1^1=0$, $1^0=0^1=1$

// Això para a=0 si a≠0, o a=1 si a=0. // Aquí considerem que a ∈ ℝ i l'únic menor que 1 és el 0.

!a \equiv sltiu \$t1, \$t0, 1 // Inje que sigui sltiu Pg. el negativ donaria error.

Per normalitzar \equiv sltiu \$t0, \$zero, \$t0 Pg. tot valor (menys 0) és més gran. Unsigned

(a <= b) \equiv slt \$t4, \$t1, \$t0 # b < a
sltiu \$t2, \$t4, 1 # !(b < a)

Δ Are els salts, el num. es refereix a n^o d'instruccions. Es en Ca.2 per anar

blt rs, rt, etiq. \equiv slt \$at, rs, rt // bge rs, rt, etiq \equiv slt \$at, rt, rs
if (rs < rt) bne \$at, \$zero, etiq. // if (rs ≥ rt) beg. \$at, \$zero, etiq.

Subrutina

• jal memoria men. de retorn en \$ra • jr salta a adreça de la variable

Δ \$a0-\$a3 son els reservats per paràmetres. Δ \$f12, \$f14 per coma flotant

Si es char o half es fa SE \leftarrow 0's unsigned

Δ \$v0 és el registre de retorn \$f0 si es coma flotant

Variable de la funció que també &L i així tot div de restes de la BA

Reservem l'espai per a vectors (o mat.) de la funció o variables segures o variables internes

1) Fem el "move \$a0, \$t0" donat que el paràmetre com a par.

2) Fem el salt a l'etiqueta de la subrutina "jal func"

3) Ara hem de guardar el retorn "move \$t1, \$v0"

Sense fer move # Recordo fer "b a \$tx"

Si el valor a paràmetre està en variable global podem fer \leftarrow \$ax, 0(\$tx)

Δ Local té més preferència que global # "\$sp" stack pointer

El fons de pila "0x7FFFFFFC" a la C és pq. pot ser múltiple de 4.

"addiu \$sp, \$sp, -4" SEMPRE per guardar \$ra

@wlc] (En una subrutina) $\$sp + X + i * T$ ^{Tornar} X = Espai entre inici de SP fins wlc]

→ Temporals: $\$t0 - \$t9$, $\$v0 - \$v1$, $\$a0 - \$a3$, $\$f0 - \$f19$.

→ Segurs: $\$s0 - \$s7$, $\$sp$, $\$ra$, $\$f20 - \$f31$. El fill pot (o no) tocar els segurs: Al mà fare la còpia dels que tocarà.

"El fill s'encarrega que els segurs estiguin iguals al acabar per no molestar al pare"

⚠ Em C, els valors a funció es passen per valor i no per referència amb punter

No pots fer com en C++ (int &a); et modifiqui 'a'. Per fer-ho en C s'ha de fer

⚠ Si "a" és local i s'usa "x a" en el codi → "a" s'ha de guardar en BA.

⚠ \$ra només es guarda quan hi ha crida a funció. // Si main fa crida, main necessita pila per guardar-se bra.

Estructura de la memòria

Heap: Regió de la memòria (prèviament reservada pel S.O.) per l'assignació dinàmica de mem. durant l'execució del programa. Si és necessari més espai, pot ampliar-se fins límit físic.

Aquí se sol guardar estructures de dades que canvien de tamany o no se sap l'exacte.

* Recorde que variables globals van al seguit de dades i no aquí.

Pila: Temps de vida més curt i està vinculat a l'àmbit de funcions.

Es reserva un bloc cada cop que es crida en es guarden dades locals i al retorn s'allibera.

⚠ L'espai total de la Pila és inferior i si no es gestiona bé ho Stack Overflow.

// Tot el que són gestionat pel S.O. i s'atribueixen a la R.A.M.

Compilació, ensamblatge, enllaçat i càrrega

1. Compilació: El programari compilador agafa fitxers i els tradueix a ensamblador.
2. Assemblatge: El programari ensamblador agafa fitxers assembly i tradueix a màquina en objecte.
3. Linker: Combina múltiples fitxers obj. i fitxers de llibria i fica en 1 executable.
4. Loader: Programari del S.O. que llegeix executable i el carrega en memòria.

Donat que hi ha etiquetes, es necessita saber l'ubicació final d'aquelles.

- Llista de reubicació: Pos. Instrucció + Tipus ins. + @provisional. // Ajuten direccions dins codi comp.
- Llista referència no resoltes: Llista funcions, variables o reunions que no estan entre fitxers.
- Taula de símbols globals: Conté identificador que tenen àmbit global.

// Linker agafa Ref. No Res + Símb. Globals i temporalls. Si alguna no pot → ERROR

3.5. a) Shift esquerra 1 posició

sll \$t0, \$t1, 0 # Aquí no és necessari pq m'interessa saber si MSB és 1 o negativ

sll \$t1, \$t1, 1

sll \$t2, \$t2, 1

addu \$t2, \$t2, \$t0 # Sumo el resultat del check i pot ser 0 (0x00000000) o 1 (0x00000001) (Ere neg)

3.9. \$t4 = ^{bit 32} ABCD EFGH ^{bit 4} IJKL MNOP abcd efgh ijkl mnop bit 0

a) MSB(A) sigui LSB. Rotar circularment \$t4.

srl \$t5, \$t4, 8 # 0000 0000 0000 0000 ABCD EFGH IJKL MNOP

andi \$t5, \$t5, 0x8000 # 0000 0000 0000 0000 A000 0000 0000 0000

srl \$t5, \$t5, 7 # 0000 0000 0000 0000 0000 0000 0000 000A

sll \$t4, \$t4, 1 # BCDE FGH IJKLM NOPa bcde fgh i jklm nop0

addu \$t4, \$t4, \$t5 # BCDE FGH IJKLM NOPa bcde fgh i jklm nopA

*. Quina declaració correspon a cada

1) a = f(v1); int f(short *p); | short v1[10];

2) a = f(p); int f(int v1); v1[] = pointer | char v2[20];

3) a = f(&v2[0]); int f(char *p); | int a;

4) a = f(v2[10]); int f(char c); | int *p;

5) a = f(*p); int f(int i); |

3.28

int s1(int x, long long v[], int *p)

long long *k;

k = &v[x];

x = S2(*p, k, v);

return *p + x;

S1: addiu \$sp, \$sp, -8
sw \$s0, 0(\$sp) # El del men pare
sw \$ra, 4(\$sp) # pg funcio s2
move \$s0, \$a2 # *p
sll \$t0, \$a0, 3 # x*8
addu \$t0, \$a1, \$t0 # x*v[x]
lw \$a0, 0(\$a2) # \$a1 = *p
move \$a2, \$a1 # \$a2 = v[x]
move \$a1, \$t0 # \$a1 = k
jal s2
lw \$t0, 0(\$s0) # Ajusto a la mateixa
addu \$v0, \$t0, \$v0 # dir que m'han passat
lw \$s0, 0(\$sp)
lw \$ra, 4(\$sp)
addiu \$sp, \$sp, 8
jr \$ra

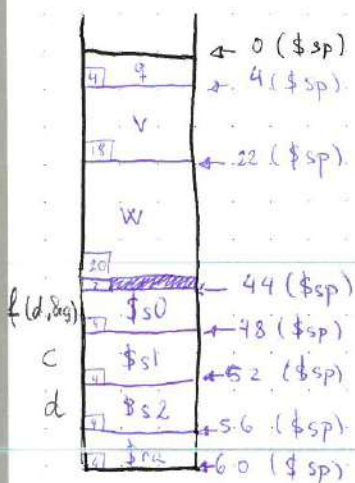
4B \$s0 (0x00)
4B \$ra

* Fixe't que 'q' és local però demane '&' així que s'ho de guardar en pila.

```

int f(int m, int *n);
int g(char *y, char *z);
char exemple (int a, int b, int c) {
    int d, e, q;
    char v[18], w[20];
    d = a + b;
    e = f(d, &q) + g(v, w);
    return v[e+q] + w[d+e];
}

```



3.34.

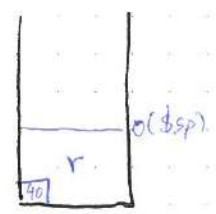
a) Tradueix la sentència: $x = A(x, z, w);$

c) Tradueix A

Repetir ben fet.

li \$t0, x
lb \$t0, 0(\$t0) x
la \$t1, z
lw \$t1, 0(\$t1) z
la \$t2 w w[0]

b) Dibuixa BA.



TOTAL = 40B

~~addiu \$sp, \$sp, -40
li \$t3, 12
addiu \$a2, \$a2, \$t3 # 8 * 12
lb \$t0, 3(\$a2) # C = VL3
sll \$a1, \$a0, 2 # v * 4
addiu \$t1, \$sp, \$a1
sw \$a0, 0(\$t1) # VL * 1 =
move \$v0, \$t0
addiu \$sp, \$sp, +40~~

move \$a0, \$t0
move \$a1, \$t1
move \$a2, \$t2
jal A

~~move \$t0, \$v0~~ li \$t0, x
sb \$v0, 0(\$t0)

Recorda que és global.

Hi ha millors eficiència no fent tants 'move'.

3.26. Tradueix la subrutina.

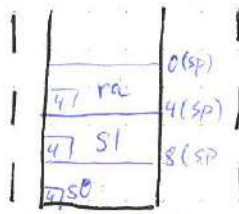
int sub3(int param) {

\$ra int ret, tam = 7;

ret = s3(v, tam, param, 'D');

return ret + tam + param;

}



TOTAL = 12B

addiu \$sp, \$sp, -12
sw \$ra, 10(\$sp)
sw \$s1, 4(\$sp)
sw \$s0, 8(\$sp)
li \$t0, 7 # ret = 7
li \$t1, 7 # tam = 7
move \$s0, \$a0
la \$a0, v
move \$a1, \$s1
move \$a2, \$s0
li \$a3, 'D'
jal s3

move \$t0, \$v0
addiu \$t0, \$t0, \$s1 ret = ret + tam
addiu \$t0, \$t0, \$s0 ret = ret + param
move \$v0, \$t0 return \$v0
lw \$s0, 8(\$sp)
lw \$s1, 4(\$sp)
lw \$ra, 0(\$sp)
jr \$ra

Aquí si haguessim operat amb \$v0 ens estalviem 2 ins.

Cuidado que 'ret' és int

addiu \$sp, \$sp, 12

addiu \$sp, \$sp, -56
sw \$s0, 40(\$sp)
sw \$s1, 44(\$sp)
sw \$s2, 48(\$sp)
sw \$ra, 52(\$sp)
move \$s1, \$a1

move \$s2, \$a2
sll \$s0, \$s0, 2
addiu \$t0, \$a0, \$s0
lw \$t0, 0(\$t0) # p1[x2]
sll \$t1, \$s1, 2
addiu \$t1, \$sp, \$t1 # 8 * x1[x2]
addiu \$t2, \$t0, \$a2

lw \$t2, 0(\$t1) x1[x2] = s0

li \$t3, 12
addiu \$t3, \$a0, \$t3

lb \$a2, 0(\$t3) # \$a2 = p1[3]

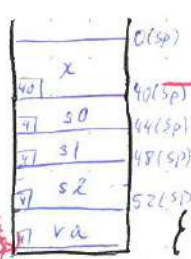
move \$a1, \$s1 # \$a1 = p2
move \$a0, \$sp # \$a0 = x[0]

jal sub

$\nabla \times 2$ no és global així que no fe falta que el guardem.

$\nabla \nabla$

Recorda fer lw \$sX, Y(\$sX)



TOTAL = 56B

3.36 Tradueix.

void sub(int p1[10], int p2, int p3) {

int x[10], x2;

x1[p2] = p1[x2] + p3;

Sub(x1, p2, p1[x2]);

x2 = p2 + p3;

\$ra

#. No puc assegurar \$a0

No se si haig de manten recuperació de la BA i del

3.34 Tradueix. A

char x;

int z;

char w[20];

char A(char i, int x, char *k) {

int r[10];

char c; \rightarrow # \$t0

c = w[3];

r[x] = i;

return c;

}

addui \$sp, \$sp, -40

⚠ Record, que *k és un punter i guarda una direcció de memòria. Així que no s'ha de fer un "la w".

sl \$t2, \$a1, 2

addui \$t2, \$t2, \$sp

sw \$a0, 0(\$t2)

move \$v0, \$t0

addui \$sp, \$sp, 40 \leftarrow ⚠ Record SEMPRE

EC Examen de Problemes

Exercici 1 (problema 2.29 de la col·lecció)

Donades les següents declaracions de variables globals, en llenguatge C:

```
char *punterc;
short *punterh;
int *punteri;
long long *punterd;
```

Tradueix a ensamblador MIPS les següents sentències:

- a) punterc++;
- b) punteri++;
- c) punterh++;
- d) punterd++;
- e) *punteri = *punteri + 5;
- f) *punterh = *punterh + 10;

Exercici 2 (problema 2.28 de la col·lecció)

Donades les següents declaracions de variables globals, en C:

```
int vec[6] = {2, 4, 0, 6, 8, 0};
int *punter;
```

Tradueix a una única sentència en C el conjunt d'instruccions de cada apartat:

- a) la \$t0, punter *&punter*
la \$t1, vec + 8 *&vec[2]*
sw \$t1, 0(\$t0) *punter = &*
- b) la \$t0, punter *&punter*
lw \$t1, 0(\$t0) *punter*
addiu \$t1, \$t1, 4 *punter++*
sw \$t1, 0(\$t0)
- c) la \$t1, vec *&vec[0]*
lw \$t3, 0(\$t1) *vec[0]*
lw \$t4, 4(\$t1) *vec[1]*
addiu \$t3, \$t3, \$t4
sw \$t3, 4(\$t1)
- d) la \$t1, vec *&vec[0]*
la \$t0, punter *&punter*
lw \$t2, 0(\$t0) *punter*
lw \$t3, 0(\$t2) **punter*
addiu \$t3, \$t3, 1 **punter + 1*
sw \$t3, 8(\$t1) *vec[2] =*
- e) la \$t0, punter *&punter*
lw \$t2, 0(\$t0) *punter*
lw \$t3, 0(\$t2) **punter*
addiu \$t3, \$t3, 1 **punter + 1*
sw \$t3, 8(\$t2) **(punter + 2) = *punter + 1*

1.

a) `punterc++;`
`la $t0, punterc`
`lw $t1, 0($t0)`
`addiu $t1, $t1, 1`
`sw $t1, 0($t0)`

b) `punteri++;`
`la $t0, punteri`
`lw $t1, 0($t0)`
`addiu $t1, $t1, 4`
`sw $t1, 0($t0)`

c) `punterh++;`
`la $t0, punterh`
`lw $t1, 0($t0)`
`addiu $t1, $t1, 2`
`sw $t1, 0($t0)`

d) `punterd++;`
`la $t0, punterd`
`lw $t1, 0($t0)`
`addiu $t1, $t1, 8`
`sw $t1, 0($t0)`

long long int = 64 bits; MIPS es de 32.
 Necesitar 2 registros i operar amb els 2.

e) `*punteri = *punteri + 5;`
`la $t0, punteri`
`lw $t0, 0($t0) # punteri`
`lw $t1, 0($t0) # *punteri`
`addiu $t2, $t1, 5`
`sw $t2, 0($t1)`

f) `*punterd = *punterd + 10;`

`la $t0, punterh`
`lw $t1, 0($t0) # Part baixa`
`lw $t2, 4($t0) # Part alta`
`addiu $t1, $t1, 10 # Sumar part baixa`
`sw $t1, 0($t0)`
`sw $t2, 4($t0)`

`{ sltiu $t3, $t1, 10`
`addu $t2, $t2, $t3`
`# Comprobar si hi ha`
`carry i sumarlo (si no hi ha`
`se sumaria 0 quisi que mp)`
`se sumaria 0 quisi que mp)`

• "sltiu" pq. necessitem veure si hi ha carry.
 La `u` es important pq. `-7 < 10` pero `-7` es valid.
 • addu del `$t3` es correcte pq esta normalitzat
`$t3 = 0x00000000`
`0x00000001` ← i seria el carry

2.

a) `punter = &vec[2];`
d) `vec[2] = *punter + 1;`

b) `punter++;` c) `vec[1] = vec[0] + vec[1];`
e) `*(punter + 2) = *punter + 1;`