Тензорная декомпозиция и прогноз для набора временных рядов

Сёмкин Кирилл

Московский Физико-Технический Институт

2024

Мотивация

Проблема

Известные модели многомерных временных рядов (e.g. RNN, VAR) не позволяют строить их аддитивные декомпозиции. Методы разложения одномерных сигналов (e.g. Trend-Cycle Estimation, Seasonal Adjustment Methods) не учитывают взаимозависимость рядов.

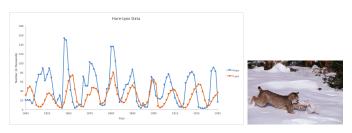


Рис. 1: График количества особей хищников и травоядных от времени

Цель исследования

Предложить метод, позволяющий выделить общую для набора сигналов структуру. На её основании произвести разложение каждого сигнала на компоненты. Найти способ построения прогноза.

Решение

 ${\sf tSSA} = {\sf модель}$ собственного пространства сигнала + тензорное представление данных + CPD

Данный подход опирается на гипотезу порождения динамической системой и является расширением метода SSA.

Постановка задачи

Динамическая система в дискретном времени:

$$\begin{cases} \mathbf{y}(t+1) = f(\mathbf{y}(t)), \ t \in \mathbb{N} \\ \mathbf{y}(0) = \mathbf{y}_0 \end{cases}$$

 $\mathbf{y} \in X$, где X — гладкое многообразие большой размерности.

Конкретная траектория этой системы *порождает* наблюдаемые ряды через некое многомерное отображение $\varphi: X \to \mathbb{R}^m$:

$$\varphi(\mathbf{y}(t)) = \mathbf{x}_t \Leftrightarrow
\begin{cases}
\varphi_1(\mathbf{y}(t)) = x_1(t) \\
\dots \\
\varphi_m(\mathbf{y}(t)) = x_m(t)
\end{cases}$$

Постановка задачи

Выдвигается гипотеза, что траектории $\mathbf{y}(t)$ лежат в многообразии $M \subset X$ размерности меньшей, чем у X. Ставится задача поиска вложения (embedding) M в \mathbb{R}^L для некоторого L и нахождения базиса в образе этого вложения.

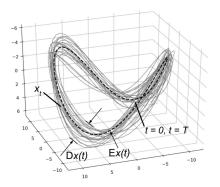


Рис. 2: Динамическая система собственной размерности < 3

Поиск решения

Theorem (Такенс)

Искомое вложение даётся построением соответствующего вектора задержки

$$egin{aligned} m{y}(t) & \xrightarrow{emb} \left(egin{aligned} arphi \circ f^{t-L+1}(m{y}(t)) \ drawphi \circ f(m{y}(t)) \ arphi \circ m{y}(t) \end{aligned}
ight) = \left(egin{aligned} x(t-L+1) \ drawphi \ x(t-1) \ x(t) \end{aligned}
ight) = egin{aligned} arphi \ x \in \mathbb{R}^L \end{aligned}$$

Полученное пространство вложения $\mathsf{Lin}(\{\stackrel{\leftarrow}{\mathbf{x}}_t\})$ и есть собственное пространство сигнала x(t).

С помощью разложения *траекторной матрицы* $\mathsf{H}_{\mathsf{x}} = [\stackrel{\leftarrow}{\mathsf{x}}_1 \dots \stackrel{\leftarrow}{\mathsf{x}}_{N-L+1}]$. выделяем в нём базис. Далее можем декомпозировать и строить прогноз (SSA).

Метод tSSA

В случае нескольких рядов упакуем их вектора задержек в матрицы задержек $(\stackrel{\leftarrow}{\mathbf{x}}_{1_t}\dots\stackrel{\leftarrow}{\mathbf{x}}_{m_t}):=\stackrel{\leftarrow}{\mathsf{X}}_t$. Состыкуем их в *траекторный тензор* T .

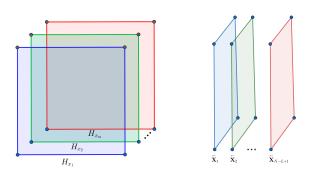


Рис. 3: Два вида на **Т**. Слева — в виде набора траекторных матриц сигналов. Справа — в виде набора матриц задержки.

Mетод tSSA

Применим *CPD-разложение* к траекторному тензору и рассмотрим его вид для каждого сечения по третьему измерению:

$$\mathbf{T} = \sum_{i=1}^{r} \mathsf{a}_{i} \otimes \mathsf{b}_{i} \otimes \mathsf{c}_{i} \Leftrightarrow \begin{cases} \mathsf{H}_{\mathsf{x}_{1}} = \sum_{i}^{r} \sigma_{\mathsf{x}_{1}}(i) \cdot \mathsf{a}_{i} \mathsf{b}_{i}^{\mathsf{T}} \\ \mathsf{H}_{\mathsf{x}_{2}} = \sum_{i}^{r} \sigma_{\mathsf{x}_{2}}(i) \cdot \mathsf{a}_{i} \mathsf{b}_{i}^{\mathsf{T}} \\ \cdots \\ \mathsf{H}_{\mathsf{x}_{m}} = \sum_{i}^{r} \sigma_{\mathsf{x}_{m}}(i) \cdot \mathsf{a}_{i} \mathsf{b}_{i}^{\mathsf{T}} \end{cases}$$
(1)

Получили разложение траекторных матриц сигналов по *общему базису*, что выражает предположение взаимосвязанности рядов.

Декомпозиция сигналов

Для получения декомпозиции факторы разложения $\mathsf{H}_{\mathsf{x}_k}$ разбиваем на группы и *ганкелизуем* — усредняем матрицы по антидиагоналям.

$$\begin{aligned} &\mathsf{H}_{\mathsf{x}_k} = \sum_{i=1}^r \sigma_{\mathsf{x}_k}(i) \cdot \mathsf{a}_i \mathsf{b}_i^\mathsf{T} = \sum_{i \in \mathbb{I}_1} \sigma_{\mathsf{x}_k}(i) \cdot \mathsf{a}_i \mathsf{b}_i^\mathsf{T} + \ldots + \sum_{i \in \mathbb{I}_s} \sigma_{\mathsf{x}_k}(i) \cdot \mathsf{a}_i \mathsf{b}_i^\mathsf{T} = \\ &= \mathcal{C}_1 + \ldots + \mathcal{C}_s = \mathsf{Hankel}(\mathcal{C}_1) + \ldots + \mathsf{Hankel}(\mathcal{C}_s) \Leftrightarrow x_k(t) = c_1(t) + \ldots c_s(t) \end{aligned}$$

Проблема

Хочется группировать факторы так, что каждая матрица C_i была как можно более 'ганкелевой'.

Мера 'ганкелевости' — невязка ганкелизации:

$$\mathsf{r}(\mathsf{H}) = \|\mathsf{H} - \mathsf{Hankel}(\mathsf{H})\|_F^2$$



Декомпозиция сигналов

Будем искать разбиение факторов, наилучшее в плане средней ганкелевой невязки: $\frac{1}{s}\sum_{i=1}^{s}\mathsf{r}(\mathcal{C}_s) \to \mathsf{min}$.

Полученная задача дискретной оптимизации не имеет быстрого алгоритма поиска решения. В работе предложена эвристическая процедура на основе дихотомического разделения групп.

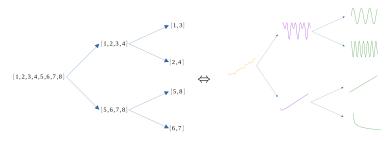


Рис. 4: Пример рекурсивного разбиения факторов (в виде индексов) на 4 группы и соответствующая декомпозиция сигнала.

Прогнозирование

Базис в пространстве векторов задержек сигнала даётся как $\mathsf{Lin}(\{\mathsf{a}_i\}) \Leftrightarrow A = [\mathsf{a}_1 \dots \mathsf{a}_r].$

Прогноз на один шаг вперёд сводится к решению частично неизвестной СЛАУ:

$$\stackrel{\leftarrow}{\mathbf{x}}_{N+1} = A \boldsymbol{\lambda} \Leftrightarrow egin{cases} \mathbf{x}_{kn} = A_{kn} \boldsymbol{\lambda} \\ x(N+1) = \mathbf{a}_{pr}^{\mathsf{T}} \boldsymbol{\lambda} \end{cases},$$
 где $A = \left(\frac{A_{kn}}{\mathbf{a}_{pr}^{\mathsf{T}}} \right)$ $\stackrel{\leftarrow}{\mathbf{x}}_{N+1} = (\mathbf{x}_{kn}, \ x(N+1))^{\mathsf{T}}$

Из-за переопределённости системы, решение выражается в смысле наименьших квадратов:

$$x(N+1) = \mathbf{a}_{pr}^{\mathsf{T}} (A_{kn}^{\mathsf{T}} A_{kn})^{-1} A_{kn}^{\mathsf{T}} \mathbf{x}_{kn}$$



Эксперимент

Цель:

- сравнить качество разложения набора сигналов по *невязке ганкелизации* с похожим методом mSSA.
- сравнить качество построенного прогноза по метрикам *MSE*, *MAPE* с моделями RNN, VAR, mSSA

Рассматриваемые данные:

- план выработки электричества на день и его цена производства на МВт
- погодные условия в TODO

Электричество. Декомпозиция

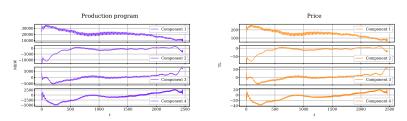


Рис. 5: Декомпозия методом tSSA на 4 компоненты через дихотомию. Вид компонент для сигналов идентичный. Наблюдается основной тренд убывания, и три тренда на возрастание. Шумовую часть метод не извлёк.

Электричество. Декомпозиция

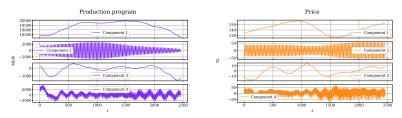


Рис. 6: Декомпозия методом mSSA на 4 компоненты подбором групп на основе близости сингулярных чисел. Полученные разложения имеют различный вид для сигналов. Выделены основные тренды и три низкоамплитудных осциллирующих сигнала. Последняя компонента содержит в себе шум, остальные от него очищены.

Электричество. Прогноз

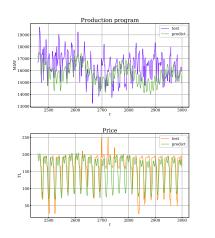


Рис. 7: Прогноз tSSA на тестовой части рядов

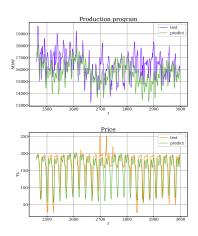


Рис. 8: Прогноз mSSA на тестовой части рядов

Электричество. Прогноз

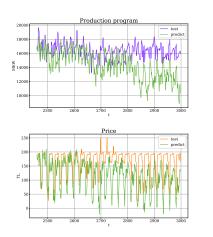


Рис. 9: Прогноз VAR на тестовой части рядов

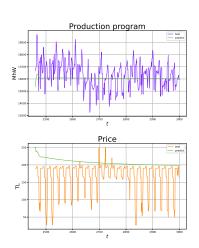


Рис. 10: Прогноз RNN на тестовой части рядов

Электричество. Итоги

Таблица 1: Сравнение методов по качеству декомпозиции сигналов.

Метод	tSSA	mSSA
Средняя невязка ганкелизации	0.802	0.309

Таблица 2: Сравнение методов по качеству прогноза производства электричества.

Метод	tSSA	mSSA	VAR	RNN
MSE	$1.56 \cdot 10^{6}$	$1.50 \cdot 10^{6}$	$7.81 \cdot 10^{6}$	-
MAPE	0.059	0.059	0.13	-

Таблица 3: Сравнение методов по качеству прогноза цены электричества.

Метод	tSSA	mSSA	VAR	RNN
MSE	$1.03 \cdot 10^{3}$	$1.03 \cdot 10^{3}$	$4.85 \cdot 10^{3}$	-
MAPE	0.18	0.17	0.36	-