

Лекция №13

Географическая
сущность
математического
значения

Географическая сущность

Если волна распространяется
взаимодействие среziи с коэффициентом
распространения и пропагуляцией
она отражается и рождается



Видоизменение области распространения
отражения не происходит.
Изменение структуры изображения не
сильно

$$X(g) = \frac{g}{(1 - g^2)r}, \quad 0 \leq r, \quad g > 0, \quad g > 0$$

Если же волна рождается - генерируется
изделием. Понятие узлы и дупли
является самим обобщением понятия

Обычно $r = \frac{1}{2}$:
В интересной области g волна $g = 0 - 25\%$.
Фактически $r = 0$.

Несправная гравиция

Макро-сингулярные вакуумные
струны связывают суперструнами, а
тогда можно сказать что это
"Банка"

"Карман" "Банка" $\Phi, (X - ct)$ движутся →
"Банка" "Банка" $f_n(X + ct)$ движут ←

"Банка" "Банка" не движутся b^6 / T^6
"Банка" не движутся

$$\text{Раняя симметрия} \rightarrow \text{Банка} \text{ вертикально}$$
$$\frac{\partial \Phi_1}{\partial t} + c \frac{\partial \Phi_1}{\partial X} = 0$$

Банка движется \rightarrow вектор скорости
 $v = T^6 / 4 \pi b^6 \text{ в секунду}$

$$(ct + cUx) \dot{x} = 0$$

\Rightarrow быстрота света в космосе

$$(cUx + Nx) \dot{x} = 0$$

Если разность между временем

$$c \frac{U_{n+1} - U_n}{hN + hN+1} + \frac{v_{n+1/2} - v_n - 1/2}{hN + hN+1} = 0$$

Антивакуумная $O(h^2)$

Мономерные спирты

В узатонната среќе (надо е саку
тешкота за простијот тонус и
длабоките емисии)

$$\frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = \sum_{\alpha=1}^p A_\alpha u + f(\vec{x}, t)$$

$$A_\alpha u = \frac{1}{2} \frac{\partial^2}{\partial x_\alpha^2} (C_\alpha^2(\vec{x}, t) \frac{\partial u}{\partial x_\alpha})$$

$$\vec{x} = \begin{cases} x_1 & \dots \\ x_p \end{cases} \in G$$

Границите значат да имаат једнаки:

$$u(\vec{x}, 0) = u_1(\vec{x})$$

$$u_t(\vec{x}, 0) = u_2(\vec{x})$$

$$u(\vec{x}, t) = u_3(\vec{x}, t), \quad \vec{x} \in G$$

Каде решетка на парче најчесто
се прави употреба на - сетува
с вграден број на посемченгим x_α .

Употреба
"спектр"

Спектра аналитично 1-0.

$$\frac{1}{C^n} (\hat{u} - zu + u) = \sum_{d=1}^p A_d u + f$$

Ако десно член $\Omega(C^2 + \sum_{d=1}^p h_d^2)$

Ucenie súčinu vektorov a vektorov metričkami

$$\text{r} = \sum_{i=1}^n x_i e_i$$

* Generální zaměření:

$$y_1 \rightarrow 1 \quad y_i \rightarrow \frac{y}{\rho}$$

$$y_n \rightarrow \rho \quad -4 \left(\frac{c_d}{h_d} \sin \frac{\alpha(h)}{z} \right)^2$$

$$y_n y_i \rightarrow -4 \left(\frac{c_d}{h_d} \sin \frac{\alpha(h)}{z} \right)^2$$

$$y - z + \frac{1}{\rho} = -4 \sum_{j=1}^n \left(\frac{c_d}{h_d} \sin \frac{\alpha(h)}{z} \right)^2$$

X

$$y^2 - 2y + 1 = -4y\rho$$

$$y^2 - 2y(1 - 2\rho) + 1 = 0$$

$$\Delta \leq 0 \Rightarrow$$

$$\rho < \left(\sum_{j=1}^n \left(\frac{c_d}{h_d} \right)^2 \right)^{1/2} \approx \frac{c \sqrt{\rho}}{z}$$

Q použitie súhrnu X SPANITA

{ faktoriálna metóda CKEMI }

Algoritmus - Algoritmus CKEMI because

$$\frac{1}{z} (\hat{u} - zu + u) = \frac{1}{z} \wedge + \left[3\hat{u} + ((-2\hat{u})u + 2\hat{u}) \right] + f$$

REPETITION EXERCISES IN RECURRENCE
FUNCTIONS

$$\frac{1}{\tau} [C_1 - \tau u + \tilde{u}] = \sum_{d=1}^p \lambda_d (\tilde{u} - \tau u + u) +$$
$$+ \sum_{d=1}^p \lambda_d u + f$$
$$(E - \tau^{-2} \sum_{d=1}^p \lambda_d)$$
$$\frac{\tilde{u} - \tau u + u}{\tau^2} = \sum_{d=1}^p \lambda_d u + f$$

BY DIRECT

$$\prod_{d=1}^p (E - \tau^{-2} \lambda_d) u = E - \tau^{-2} \sum_{d=1}^p \lambda_d +$$
$$+ \tau^{-2} \sum_{d=1}^p \underbrace{\sum_{\beta} \lambda_d \lambda_{\beta} + \dots}_{O(\tau^{-2})}$$

PARTITIONING PAGET TAKE HOME
EXERCISE AND A PAGINE. SPARE.

STRUCTURE OF P.C.

RECURSION EQUATION

$$\lambda_d \rightarrow -4 \left(\frac{\lambda_d}{h_d} \right)^2 \sin^2 \frac{2 \pi k_d}{n} - \frac{u}{\tau} - \frac{u}{\tau} - \frac{u}{\tau} + 1$$
$$\lambda_d = \frac{-2 \pi^2 c_d^2}{h_d^2} \sin^2 \left(\frac{2 \pi k_d}{n} \right)$$

$$\lambda_d \rightarrow -2 \lambda_d / \tau$$
$$\prod_{d=1}^p (1 + 2 \lambda_d) - \frac{\tau + 1 / \tau}{\tau^2} = -2 \frac{1}{\tau^2} \sum_{d=1}^p \lambda_d$$

$$\prod_{d=1}^p (1+2\delta \alpha) (1-2\delta \alpha) = -2\delta^p \sum_{d=1}^p \delta \alpha$$

$$\delta = 1 - \frac{2 \sum_{d=1}^p \delta \alpha}{\prod_{d=1}^p (1+2\delta \alpha)}$$

$$\delta = 1 - \left(1 - \frac{\sum_{d=1}^p \delta \alpha}{\prod_{d=1}^p (1+2\delta \alpha)} \right)^p + 1 = 0$$

$$\text{const} \cdot \delta = 0$$

$$-1 \leq 1 - \frac{\sum_{d=1}^p \delta \alpha}{\prod_{d=1}^p (1+2\delta \alpha)} \leq 1$$

$$\frac{\sum_{d=1}^p \delta \alpha}{\prod_{d=1}^p (1+2\delta \alpha)} \leq 2 \Rightarrow \prod_{d=1}^p (1+2\delta \alpha) \geq \frac{1}{2} \sum_{d=1}^p \delta \alpha$$

При $\delta \geq \frac{1}{4}$ будет верна эта

рекуррентная

$$\boxed{\delta \geq \frac{1}{4}}$$

Число итераций $\lceil \frac{1}{\delta} \rceil - 1$

$$\delta \in \left[\frac{1}{4}, \frac{1}{2} \right]$$

Алгоритм решения аналогичен
алгоритму для нахождения наибольшего.

Лекция №14

Интегральное уравнение
для определения
матрицы коэффициентов
и исходных данных.

Решение включает в себя:

1) Решение уравнения:

$$\begin{aligned} & (E - \beta \bar{r}^2 \bar{n}_x) w = (\bar{n}_x + \bar{n}_y + \bar{n}_z) u + f \\ & (G - \beta \bar{r}^2 \bar{n}_y) v = w \\ & (E - \beta \bar{r}^2 \bar{n}_x) \frac{\bar{v} - \bar{z} u + \bar{w}}{\bar{r}^2} = v \\ & w_{rp} = (G - \beta \bar{r}^2 \bar{n}_x) \left(\frac{\bar{u} - \bar{z} u + \bar{w}}{\bar{r}^2} \right) / \bar{r}^p \end{aligned}$$

Определение показателя точности для
решения 2-го порядка

$$M_{rp} = \frac{\bar{u} - \bar{z} u + \bar{w}}{\bar{r}^2} / \bar{r}^p$$

Аналогично

$$w_{ir} = \frac{\bar{u} - \bar{z} u + \bar{w}}{\bar{r}^2} / \bar{r}^i$$

Составляя соответствующие равенства, можно
получить систему уравнений

$$\left\{ \begin{array}{l} K(X_1, \bar{x}, u(\bar{x})) d_f = F(X, u(X)) \\ \text{а } X \leq \bar{c} \end{array} \right.$$