BAB III

PERANCANGAN ALAT DAN SISTEM

3.1 Gambaran Umum

Pada bagian ini akan dijelaskan mengenai perencanaan perangkat keras elektronik (*Hardware*). Sedangkan untuk pembuatan perangkat lunak dirancang menggunakan Bahasa pemograman Python dengan algoritma YOLO. Pada bab ini penulis akan membahas tentang:

- 1. Gambaran umum sistem.
- 2. Peracangan perangkat keras (Hardware).
- 3. Perancangan perangkat lunak (Software).

Secara umum sistem deteksi nomor plat ganjil genap terdiri dari Raspberry pi yang dihubungkan pada power. Kemudian *module* kamera yang terhubung dengan Raspberry pi diproses melalui *Jupyter Notebook*. Pada *Jupyter notebook*. algoritma mulai bekerja. Pertama-tama gambar akan di *resize* sesuai standar algoritma YOLO yaitu 320 x 320. Kemudian gambar baru akan diproses lebih lanjut. Yaitu plat nomor mobil akan diidentifikasi apakah platnya ganjil atau genap berdasarkan 2 angka pada nomor plat mobil. Kemudian di set tanggal apakah hari tersebut ganjil atau genap. Setelah itu hasil akan ditampilkan pada keluaran yaitu *website*.

USB CAM RASPBERRY Pi Jupyter Notebook Data Set Input Process Output

3.2 Blok Diagram Sistem

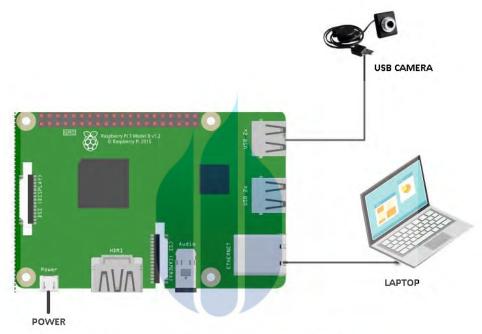
Gambar 3.1 Blok Diagram Sistem

Fungsi dari tiap blok dalam diagram adalah sebagai berikut:

- 1. USB Camera : *Module* yang akan meng *capture* citra atau gambar berupa video.
- 2. Raspberry Pi : Merupakan mikrokontroler yang akan menerima gambar dari module kamera kemudian diteruskan ke *Jupyter Notebook* melalui Wifi atau internet.
- 3. Jupyter Notebook : Pada *Jupyter Notebook* hasil gambar yang sudah di dapat akan diproses. Terlebih dahulu gambar akan di *Resize* menjadi 320 x 320 sesuai standar gambar dari algoritma YOLO kemudian *Jupyter Notebook* akan memproses gambar setelah mendapat *dataset*. Disini plat akan diidentifikasi apakah ganjil atau genap. Kemudian hasil dari pemrosesan gambar akan diteruskan kembali pada *website*.
- 4. Dataset : Berisi data-data yang menjadi model pre-trained data setelah dataset didapat, kemudian di kirim kembali ke *jupyter* notebook.
- 5. Website : berisi hasil keluaran dari segala pemrosesan pada *jupyter notebook.*

3.3 Perancangan Perangkat Keras (Hardware)

Pada perancangan perangkat keras meliputi perancangan Raspberry pi yang mendukung sistem kerja alat ini pada input dan output terdiri dari *module* kamera, Raspberry pi, dan laptop. Berikut tampilan skema rangkaian *hardware* sistem pendeteksi ganjil genap untuk elektronik tilang.



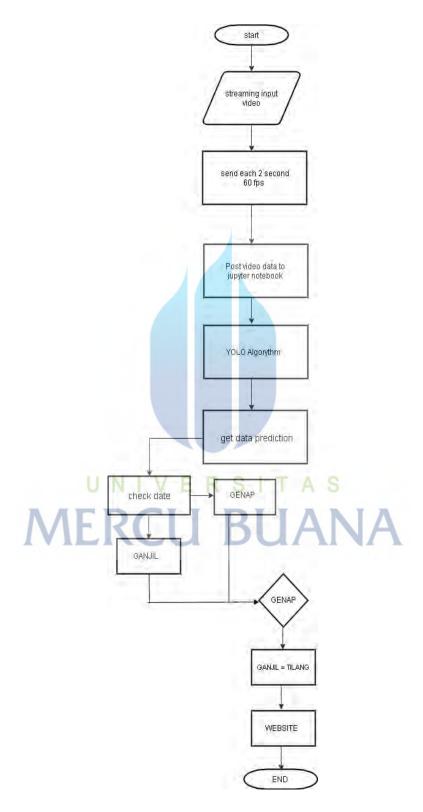
Gambar 3.2 Rangkaian sistem keseluruhan.

Dibawah ini merupakan tabel untuk pin-pin yang tersambung pada Raspberry Pi sebagai konektivitas data.

Tabel 3.1 Pin pada Raspberry pi

No	Nama	Pin
1	USB Kamera	USB
2	Laptop	Ethernet
3	Power	Power

3.4 Perancangan Perangkat Lunak (Software)



Gambar 3.3 Flowchart keseluruhan

Perancangan pada sisi *software* merupakan perancangan perangkat lunak yang akan diterapkan pada alat, ada beberapa tahapan dalam perancangan dan pembuatan sisi *software*. Untuk mengetahui proses cara kerja alar diperlukan *flowchart* sebagai garis ruang dari lingkup alat. *Flowchart* pada gambar diatas merupakan diagram proses aliran *input* hingga *output*. Mulai dari *module* kamera menangkap gambar berupa video hingga *output* pada *website*.

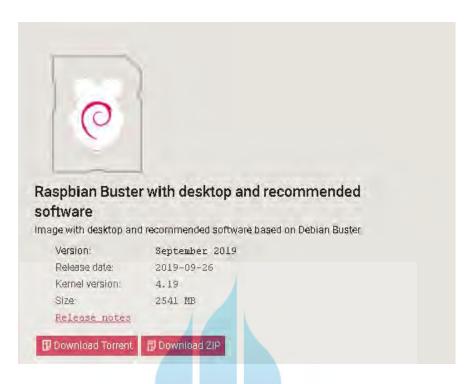
Dari *flow chart* diatas, jika diasumsikan sistem berjalan dengan baik maka proses kerja dari sistem adalah sebagai berikut:

- 1. Pertama *streaming input* video yaitu, kamera usb mengambil video.
- 2. Pada Raspberry akan diatur lama pengiriman sebuah video yaitu 60 fps untuk 2 detik atau 30 fps untuk 1 detik.
- 3. Setelah itu raspberry akan mengirimkan video pada *jupyter notebook*.
- 4. Pada *Jupyter Notebook* hasil gambar yang sudah di dapat akan diproses. Terlebih dahulu gambar akan di *Resize* menjadi 320 x 320 sesuai standar gambar dari algoritma YOLO.
- 5. Setelah itu YOLO akan mendapat dataset sebagai *model pre-trained*. Kemudian data diproses kembali apakah gambar plat ganjil atau genap.
- 6. Check date apakah tanggal ganjil atau genap.
- 7. Apabila tanggal genap dan plat ganjil maka akan kena tilang dan diteruskan hasilnya pada keluaran yaitu website.
- 8. Apabila tanggal genap tapi plat mobil terdeteksi genap maka tidak akan kena tilang.
- 9. Website akan menampilkan berupa keluaran hasil dari seluruh pemrosesan data yang telah terjadi.

3.4.1 Instal Raspberry

Untuk menginstal Raspberry dengan cara:

- 1. Buka website raspberry.org/downloads
- 2. Pilih download zip seperti gambar dibawah ini



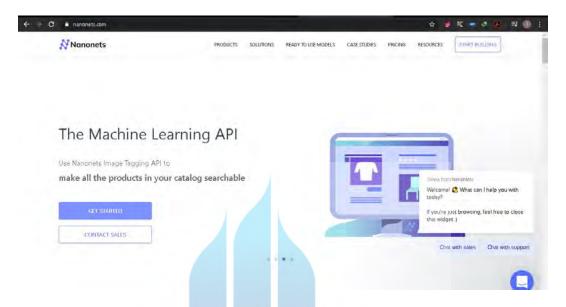
Gambar 3.4 Raspi Download

- 3. Download aplikasi etcher
- 4. Siapkan kartu sd dan hubungkan ke port usb. Kemudian buka etcher
- 5. Pilih OS Raspbian dan tekan flash. Tunggu proses flashing selesai.
- 6. Buka notepad dan setting wifi untuk raspi.
- 7. Hubungkan raspi (yang sudah dimasukkan kartu sd) dengan adaptor power dan tunggu 1-2 menit raspi booting.
- 8. Download aplikasi angry ip scanner dan hubungkan IP Raspberry.
- 9. Kemudian buka putty dan masukkan IP Raspi. Akan muncul notifikasi SSH klik *yes*.
- 10. Ketik user dan password raspberry (bawaan dari raspi).
- 11.Download VNC.
- 12.Ketikkan sudo raspi-config pada konsol putty, pilih *interfacing options*. Pilih VNC dan klik *yes*.
- 13. Buka aplikasi VNC, ketik IP Raspi dan isikan username dan password.

3.4.2 Memulai Nanonets

Untuk memulai training ada beberapa hal yang harus dilakukan, yaitu:

1. Pertama buka situs app.nanonets.com seperti gambar dibawah ini.



Gambar 3.5 Nanonets

- 2. Setelah membuka nanonets.com, beralih ke get started dan masuk ke akun anda.
- 3. Mulai upload images yang akan di *labelling* seperti gambar dibawah ini.



Gambar 3.6 Upload Images

4. Mulai *labelling* atau menganotasi gambar seperti yang terlihat pada gambar dibawah ini.



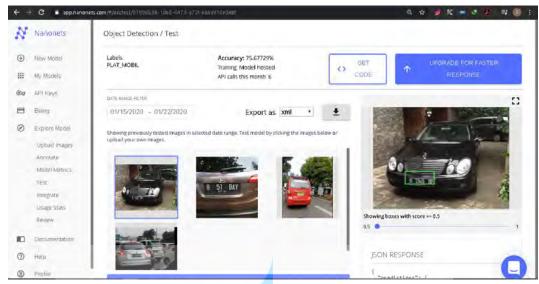
Gambar 3.7 Anotasi Gambar.

5. Setelah *labelling* dapat dilihat hasil dari *pre trained model* pada gambar dibawah ini.



Gambar 3.8 Hasil Pre Trained.

6. *Step* selanjutnya yaitu memasukkan gambar yang akan di test ke dalam *pre trained model* seperti yang dapat dilihat pada gambar dibawah ini.



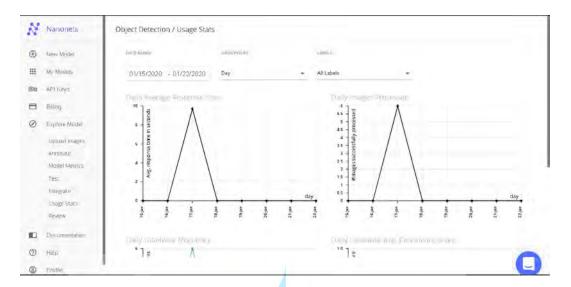
Gambar 3.9 Hasil Test Gambar

7. Setelah itu kita dapat mengintegrasikannya dengan raspberry yaitu dengan mendapatkan *python code* seperti pada gambar dibawah ini.



Gambar 3.10 Integrate Code

8. Selain *integrate code*, kita juga dapat melihat *usage stats* seperti gambar dibawah ini.



Gambar 3.11 Usage Stats

9. Selain *usage stats*, kita dapat melihat hasil *review* dari *pre trained model* kita. Yang dapat terlihat pada gambar dibawah ini.



Gambar 3.12 Review.