Clase 2: Modelos Lineales

Justo Andrés Manrique Urbina

27 de agosto de 2019

1. Residuales

Los residuales se pueden escribir como e=(I-H)Y. Los residuales son una combinación lineal de las observaciones. A continuación, ver las propiedades de los residuales:

1.1. Esperanza del residual

$$E(e) = E((I - H)Y).$$

$$= (I - H)E(Y).$$

$$= (I - H)XB.$$

$$= 0.$$

Tarea: Probar por qué sale 0.

1.2. Covarianza del residual

$$cov(e) = cov((I - H)Y).$$

$$= (I - H)cov(Y)(I - H).$$

$$= (I - H)\sigma^{2}I(I - H).$$

$$= \sigma^{2}(I - H)(I - H).$$

$$= \sigma^{2}(I - H).$$

1.3. Varianza de un residual

Definamos la matriz hat como:

$$H = \begin{pmatrix} h_{11} & h_{12} & \dots & h_{1n} \\ h_{21} & h_{22} & \dots & h_{2n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ h_{n1} & h_{n2} & \dots & h_{nn} \end{pmatrix}$$

Por lo tanto, la varianza de un residual es definida por $var(e_i) = \sigma^2(1 - h_{ii})$. La covarianza de dos residuales es $cov(e_i, e_j) = -\sigma^2 h_{ij}$.

En paralelo, los errores tienen la siguiente distribución:

$$\varepsilon \sim N(0, \sigma^2 I).$$

$$var(\varepsilon) = \sigma^2.$$

$$cov(\varepsilon_i, \varepsilon_j) = 0, \forall i \neq j.$$

1.4. Teorema B 8.2

Sea lo siguiente:

$$X \sim N(0, I)$$
.

Sea una matriz B n * p y R una matriz idempotente simétrica. El rango de R se define como r(R) = r. Por lo tanto se puede probar lo siguiente:

- $X^TRX \sim X_r^2$
- $\hat{X}BR = 0 \rightarrow X^TRX$ y BX son independientes.

1.5. Análisis de los residuales

Se tiene la suma de cuadrados de los residuales definida como $\sum_{i=1}^n e_i^2 = e^T e$. Por lo tanto se define:

$$\begin{split} e^T e &= [(I-H)Y]^T (I-H)Y. \\ &= Y^T (I-H)Y. \\ &= (XB+\varepsilon)^T (I-H)(XB+\varepsilon). \\ &= \varepsilon^T (I-H)\varepsilon + B^T X^T (I-H)XB + \varepsilon^T (I-H)XB + B^T X^T (I-H)\varepsilon. \end{split}$$

Tarea: Probar que la expresión $B^TX^T(I-H)\varepsilon$ es 0.

Por otro lado, tenemos que:

$$\frac{e^T e}{\sigma^2} = \frac{\varepsilon^T}{\sigma} (I - H) \frac{\varepsilon}{\sigma}.$$
$$= \varepsilon^{*^T} (I - H) \varepsilon^*.$$

en dónde se define como $\varepsilon^*=\frac{\varepsilon}{\sigma}$. Se tiene, también que $\varepsilon^*\sim N(0,I)$. Por el teorema anteriormente mencionado, se tiene que:

$$\varepsilon^{*^T}(I-H)\varepsilon^* \sim X_{rango(1-H)}^2$$

$$\varepsilon^{*^T}(I-H)\varepsilon^* \sim X_{n-p}^2.$$

$$\frac{e^T e}{\sigma^2} \sim X_{n-p}^2.$$

Hallamos el esperado de dicha distribución, la cual es:

$$E(\frac{e^T e}{\sigma^2}) = n - p.$$

$$E(\frac{e^T e}{n - p} = \sigma^2.$$

Por lo tanto, un estimador insesgado de σ^2 es dado por:

$$\hat{\sigma}^2 = \frac{e^T e}{n-p} = \frac{SS_{res}}{n-p} = MS_{res}.$$
$$\frac{(n-p)\hat{\sigma}^2}{\sigma^2} \sim X_{n-p}^2.$$

1.6. Otra subsección

$$\frac{1}{\sigma}(\hat{B} - B) = \frac{1}{\sigma}((X^T X)^{-1} X^T Y - B).$$

$$= \frac{1}{\sigma}((X^T X)^{-1} X^T (XB + \varepsilon) - B).$$

$$= \frac{1}{\sigma}((X^T X)^{-1} X^T XB + (X^T X)^{-1} X^T \varepsilon - B).$$

$$= (X^T X)^{-1} X^T \frac{\varepsilon}{\sigma}.$$

$$= (X^T X)^{-1} X^T \varepsilon^*.$$

$$= (X^T X)^{-1} X^T - (X^T X)^{-1} X^T H.$$

$$= (X^T X)^{-1} X^T - (X^T X)^{-1} X^T X (X^T X)^{-1} X^T.$$

$$= 0.$$

una matriz de ceros. Bajo el teorema anteriormente mencionado, se tiene entonces que:

 $(X^TX)^{-1}X^T\varepsilon^*$ es independiente de $\varepsilon^{*^T}(I-H)\varepsilon^*$. $\frac{1}{\sigma}(\hat{B}-B)$ es independiente de $\frac{e^Te}{\sigma^2}$ \hat{B} y $\hat{\sigma}^2$ son independientes.

1.7. Otra subsección

Recordemos que:

- \bullet $\hat{\sigma}^2 = \frac{e^T e}{n-p}$ es un estimador insesgado de σ^2
- $\hat{B}y\hat{\sigma}^2$ son independientes.

1.8. Intervalos de confianza

Se tiene que:

$$\hat{B} \sim N(B, \sigma^2(X^T X)^{-1})$$
.

y definimos $C = (X^T X)^{-1} (C_{ij})_{p*p}$. Se tiene entonces que:

$$\hat{B}_j \sim (B_j, \sigma^2 c_{jj}).$$

$$\frac{\hat{B}_j - B_j}{\sigma \sqrt{C_{jj}}} \sim N(0, 1).$$

Si $Z \sim N(0,1)$ y $W \sim X_k^2$ son independientes, entonces $T = \frac{Z}{\sqrt{\frac{w}{k}}} \sim X_k^2$.

$$\frac{\frac{\hat{B}_j - B_j}{\sigma \sqrt{C_{jj}}}}{\sqrt{(n-p)\frac{\hat{\sigma}^2}{\sigma^2}\frac{1}{n-p}}}.$$

$$\frac{\hat{B}_j - B_j}{\hat{\sigma}\sqrt{C_{jj}}} \sim t_{(n-p)}.$$

$$P(-t_{1-\frac{\alpha}{2}} \le T \le t_{1-\frac{\alpha}{2}}) = 1 - \alpha.$$

$$P(\hat{B}_j - t_{1-\frac{\alpha}{2}}\hat{\sigma}\sqrt{C_{jj}} \le B_j \le \hat{B}_j + t_{1-\frac{\alpha}{2}}\hat{\sigma}\sqrt{C_{jj}}) = 1 - \alpha.$$

Por tanto, se tiene que:

$$IC_{(1-\alpha)}(B_j) = (\hat{B}_j \pm t_{1-\frac{\alpha}{2}}\hat{\sigma}\sqrt{C_{jj}}).$$

1.9. Error estándar

$$\sqrt{var(\hat{\ })} = \sqrt{\hat{\sigma}^2 C_{jj}}.$$

Se define entonces el error estándar como $\hat{\sigma}\sqrt{C_{jj}}$.

1.10. Predicción

Definamos lo siguiente:

$$Y_0 = B_0, B_1 X_{01} + \ldots + B_k X_{0k} + \varepsilon_0.$$
$$Y_0 = X_0^T + \varepsilon_0.$$

El esperado de Y_0 , el cual está definido como $E(Y_0|X_0)=X_0^TB$. Finalmente, definimos el estimado de Y_0 como lo siguiente:

$$\hat{Y}_0 = X_0^T \hat{B}.$$

Y hallamos su esperado.

$$E(\hat{Y}_0) = E(X_0^T \hat{B}) = X_0^T B.$$

Tarea: Desarrollar la varianza de $var(\hat{Y}_0)$, la cual es $\sigma^2 X_0^T (X^T X)^{-1} X_0$.

Si estuviéramos en un modelo de regresión lineal simple, se obtiene lo siguiente:

$$var(\hat{Y}_0) = \sigma^2(\frac{1}{n} + \frac{(X_0 - \bar{X})^2}{S_{xx}}).$$

en dónde $S_{xx} = \sum_{i=1}^{n} (x_i - \bar{x})^2$

Tarea: Probar el siguiente resultado, explicando cada paso.

$$IC_{(1-\alpha)}(\mu_{Y|X_0}) = X_0^T \hat{B} \pm t_{1-\frac{\alpha}{2}} \hat{\sigma} \sqrt{X_0^T (X^T X)^{-1} X_0}.$$

Teniendo que:

$$\frac{X_0^T \hat{B} - \mu_{Y|X_0}}{\sigma \sqrt{X_0^T (X^T X)^{-1} X_0}} \sim N(0, 1).$$

1.11. Intervalo de predicción

Se tiene lo siguiente:

- Nueva observación: $Y_0 \sim N(X_0^T B, \sigma^2)$
- Muestra: $\hat{Y}_0 \sim N(X_0^T B, \sigma^2 X_0^T (X^T X)^{-1} X_0$

Se tiene que:

$$Y_0 - \hat{Y}_0 \sim N(0, \sigma^2(1 + X_0(X^TX)^{-1}X_0)).$$

1.12. Prueba de Hipótesis

Se tiene una hipótesis lineal general, la cual es:

$$H_0: CB = d.$$

$$H_1: CB \neq d$$
.

dónde C_{r*p} , d_{r*1} y rango(C) = rTenemos lo siguiente:

- Modelo Completo: $Y = XB + \varepsilon$, sin restricción.
- Modelo Reducido: $Y = XB + \varepsilon$, sujeto a $H_0 : CB = d$ verdadero.

Tenemos la siguiente estadística de prueba: $\Delta SS_{res} = SS_{res.H_0} - SS_{res}$.

$$\frac{\frac{1}{r}\Delta SS_{res}}{\frac{1}{n-p}SS_{res}} \sim F(r, n-p).$$

Y la prueba es H_0 si $F > F_{1-k}$.

Se define \hat{B}^0 como el estimador de B si $H_0: CB = d$ es verdadero. Por lo tanto, se debe minimizar $(Y - XB)^T (Y - XB)$ sujeto a CB = d. Esto es equivalente a minimizar:

$$L = (Y - XB)^T (Y - XB) - 2\lambda^T (CB - d).$$

$$L = Y^T Y + B^T X^T XB - 2B^T X^T Y - 2\lambda^T (CB - d).$$

Se sacan las derivadas:

$$\frac{\partial L}{\partial B} = -2X^T Y + 2X^T X B - 2C^T \lambda = 0.$$

$$\frac{\partial L}{\partial \lambda} = -2CB + 2d = 0.$$

De la segunda derivada se obtiene que CB = d. En (1), se tiene que:

$$(X^{T}X)B - X^{T}Y = C^{T}\lambda.$$

$$(X^{T}X)^{-1}(X^{T}X)B - (X^{T}X)^{-1}X^{T}Y = (X^{T}X)^{-1}C^{T}\lambda.$$

$$B - \hat{B} = (X^{T}X)^{-1}C^{T}\lambda.$$

$$CB - C\hat{B} = C(X^{T}X)^{-1}C^{T}\lambda.$$

$$d - C\hat{B} = C(X^{T}X)^{-1}C^{T}\lambda.$$

$$(C(X^{T}X)^{-1}C^{T})^{-1}(d - C\hat{B}) = \lambda.$$

Posteriormente se obtiene B:

$$B - \hat{B} = (X^T X)^{-1} C^T \lambda.$$

$$B = \hat{B} - (X^T X)^{-1} C^T (C(X^T X)^{-1} C^T)^{-1} (C\hat{B} - d).$$

$$\hat{B}^0 = \hat{B} - \Delta.$$

$$\hat{Y}^0 = X \hat{B}^0.$$

$$e^0 = Y - \hat{Y}^0.$$

$$= Y - X \hat{B}^0.$$

$$= Y - X(\hat{B} - \Delta).$$

= $Y - X\hat{B} + X\Delta.$
= $e + X\Delta.$

Entonces, por otro lado se obtiene:

$$= e^{0^T} e^0 = (e + X\Delta)^T (e + X\Delta).$$
$$= e^T e + \Delta^T X^T X \Delta + \Delta^T X e + e^T X \Delta.$$

Tarea: Probar por qué $\Delta^T X e + e^T X \Delta = 0$.

Se tiene entonces que:

$$\Delta S S_{res} = \Delta^T X^T X \Delta.$$

$$= (C\hat{B} - d)^T (C(X^T X)^{-1} C(X^T X)^{-1} X^T X (X^T X)^{-1} C^T (C(X^T X)^{-1} C^T)^{-1} (C\hat{B} - d).$$

$$= (C\hat{B} - d)^T (C(X^T X)^{-1} C^T)^{-1} (C\hat{B} - d).$$

1.13. Idea:

$$\hat{B} \sim N(B, \sigma^2(X^T X)^{-1}).$$

$$C\hat{B} \sim N(CB, \sigma^2 C(X^T X)^{-1} C^T).$$

Si H_0 es verdadera, es decir $H_0: CB = d$ entonces:

$$C\hat{B} \sim N(d, \sigma^2 C(X^T X)^{-1} C^T.$$

$$(C\hat{B} - d)^T \frac{(C(X^TX)^{-1}C^T)^{-1}}{\sigma^2} (C\hat{B} - d) \sim X_r^2.$$

Entonces se tiene lo siguiente:

- $\frac{\Delta SS_{res}}{\sigma^2} \sim X_r^2$, si H_0 es verdadera.
- \bullet ΔSS_{res} depende solamente de $\hat{B};$ \hat{B} y SS_{res} son independientes.
- ΔSS_{res} y SS_{res} son independientes.

Recordemos la siguiente regla de la distribución F:

$$w \sim X_{k1}^2$$
.

$$V \sim X_{k2}^2$$
.

Si ambos elementos son independientes, entonces se tiene que:

$$\frac{\frac{w}{k1}}{\frac{V}{k2}} \sim F(k1, k2).$$

Por lo tanto, se tiene que:

$$\frac{\frac{\Delta SS_{res}}{\sigma^2*r}}{\frac{SS_{res}}{\sigma^2*(n-p)}} \sim F(r, n-p).$$

Se eliminan los σ^2 y se tiene:

$$\frac{\frac{\Delta SS_{res}}{r}}{\frac{SS_{res}}{(n-p)}} \sim F(r, n-p).$$

1.14. Residuales

Los residuales ordinarios se tienen de la siguiente forma:

$$e = (I - H)Y.$$

$$E(e_i) = 0.$$

$$var(e_i) = \sigma^2(1 - h_{ii}).$$

$$cov(e_i, e_j) = -\sigma^2 h_{ij}, \forall i \neq j.$$

Los residuales estandarizados son:

$$r_i = \frac{e_i}{\hat{\sigma}\sqrt{1 - h_{ii}}}.$$

No obstante, no tiene distribución t porque $\hat{\sigma}^2$ y e_i no son independientes. Dado ello, creamos los residuales «estudentizados»:

$$e_i \sim N(0, \sigma^2(1 - h_{ii})).$$

$$\frac{e_i}{\sigma\sqrt{1 - h_{ii}}} \sim N(0, 1).$$

1.15. Residuales «estudentizados»

Supongamos que obtenemos la muestra sin la observación i-ésima (n-1 observaciones). Por lo tanto, estimamos la varianza de los errores σ^2 obteniendo:

$$\frac{(n-p-1)\hat{\sigma}_i^2}{\sigma^2} \sim X_{n-p-1}^2.$$

Entonces e_i y $\hat{\sigma}_i^2$ son independientes.

Asimismo, para obtener el residual estudentizado se tiene que:

$$\frac{\frac{e_i}{\sigma\sqrt{1-h_{ii}}}}{\sqrt{\frac{(n-p-1)\hat{\sigma}_i^2}{\sigma^2(n-p-1)}}} = \frac{e_i}{\hat{\sigma}_i\sqrt{1-h_{ii}}} \sim t_{(n-p-1)}.$$

$$t_i = \frac{e_i}{\hat{\sigma}_i \sqrt{1 - h_{ii}}} = r_i \sqrt{\frac{n - p - 1}{n - p - r_i^2}}.$$

1.16. Supuesto de Normalidad de los errores

qq-plot de los residuales estudentizados.

1.17. Valores atípicos

Observaciones con un residual estudentizado alto son posibles valores atípicos.

1.18. Leverage (apalancamiento)

$$\hat{Y} = HY.$$

$$\hat{Y}_i = \sum_{j=1}^n h_{ij} Y_j = h_{ii} Y_i + \sum_{i \neq j} h_{ij} Y_j.$$

$$h_{ii} = X_i^T (X^T X)^{-1} X_i.$$

Si consideramos el modelo lineal simple, tendriamos que:

$$h_{ii} = \frac{1}{n} + \frac{(X_i - \bar{X})^2}{S_{xx}}.$$

Un h_{ii} alto indicaría un punto atípico en las X's.