## Clase 3: Modelos lineales

#### Justo Andrés Manrique Urbina

3 de septiembre de 2019

### 1. Leverage

Sea  $h_{ii} = x_i^T (X^T X)^{-1} x_{ii}$  para el modelo lineal simple. Se tiene entonces que  $h_{ii} = \frac{1}{n} + \frac{(x_i - \bar{x})^2}{S_{xx}}$ . En el modelo lineal múltiple se tiene lo siguiente:

$$h_{ii} = \frac{1}{n} + (x_i - \bar{x})(\tilde{X}^T \tilde{X})^{-1}(x_i - \bar{x}).$$

en dónde:

$$X = \begin{pmatrix} (X_{11} - \bar{X}_1) & (X_{12} - \bar{X}_1) & \dots & (X_{1k} - \bar{X}_1) \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ (X_{n1} - \bar{X}_k) & (X_{n2} - \bar{X}_k) & \dots & (X_{nk} - \bar{X}_k) \end{pmatrix}$$

En este modelo se está excluyendo el intercepto

#### 2. Distancia de Cook

Recordemos que  $\hat{B} \sim N(B, \sigma^2(X^TX)^{-1})$ . Posteriormente lo estandarizamos a:

$$\frac{\left(\hat{B}-B\right)^{T}\left(X^{T}X\right)^{-1}\left(\hat{B}-B\right)}{\sigma^{2}}\sim X_{p}^{2}.$$

Para estimar el efecto de la i-ésima observación en la estimación de B. Definimos  $\hat{B}$  como el estimador de mínimos cuadrados ordinarios y  $\hat{B}_1$  como el estimador de mínimos cuadrados ordinarios eliminando la estimación i-ésima. La distancia entonces de define como:

$$D_{i} = \frac{(\hat{B}_{i} - \hat{B})^{T} (X^{T} X)^{-1} (\hat{B}_{i} - \hat{B})}{P \hat{\sigma}^{2}}.$$

$$D_i = \frac{\left(\hat{Y}_i - \hat{Y}\right)^T \left(\hat{Y}_i - \hat{Y}\right)}{P\hat{\sigma}^2}.$$

Por otro lado, también podemos definir la distancia de Cook como lo siguiente:

$$D_i = \frac{r_i^2}{p} \frac{h_{ii}}{1 - h_{ii}}.$$

# 3. Gráfico de variable adicional o residuos de regresión parcial

Definamos como:

$$Y = XB + \varepsilon$$
.

Particionamos X en dos matrices: una que contenga  $X_j$  y otra que no contenga  $X_j = X_{(j)}$ . Lo mismo para B. Entonces tendremos:

$$Y = X_{(j)}B_{(j)} + X_{j}B_{j} + \varepsilon.$$

$$(1 - H_{(j)})Y = (1 - H_{(j)})(X_{(j)}B_{(j)} + X_{j}B_{j} + \varepsilon).$$

$$\varepsilon(y|X_{(j)}) = e(X_{j}|X_{(j)}) + \varepsilon^{*}.$$

Entonces se tiene que:

$$e(y|X_{(j)}) = B_j e(X_j|X_{(j)}) + \varepsilon^*.$$

Si se grafica esto, la pendiente es  $B_i$ .

## 4. Diagnóstico

- Supuesto de normalidad: Revisión del qqplot de  $t_i$  (residuos estudentizados).
- Homocedasticidad: Gráfico de residuos estudentizados vs valores ajustados

## 5. Criterios de información: Evaluación de modelos

$$AIC = -2l(\hat{B}, \hat{\sigma}^2) + 2(p+1).$$

En dónde p+1 es el número de parámetros y  $\hat{l}$  es la logverosimilitud evaluado en el EMV. La  $\hat{l}$  corresponde al ajuste del modelo y p+1 a la complejidad.