

Ejercicios

Análisis Numérico

Joaquin Cavieres G.

1. Introducción a R

Notación

- Las matrices genralmente las notaremos con negrita y mayúscula: **A** , **B** , etc.
- Los vectores columna son denotados con negrita pero con minúscula: **a** , **b** , etc.
- Los elementos de un vector **x** se denotan como x_1, x_2, \dots, x_m , etc
- Los elementos de una matriz **X** se denotan como $x_{11}, x_{12}, \dots, x_{1m}$, o $x_{11}, x_{21}, \dots, x_{mn}$ etc

Vectores

- Un vector **x** de tamaño n es una columna de n números:

$$\mathbf{x} = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix}$$

- Los números x_i con elementos del vector **x** . La transpuesta del vector **x** se puede representar como $\mathbf{x}^T = (x_1, \dots, x_n)$ que a su vez se llama vector fila. La suma y resta de vectores de igual dimensión es realizada elemento por elemento:

$$\mathbf{x} + \mathbf{y} = \begin{bmatrix} x_1 + y_1 \\ x_2 + y_2 \\ \vdots \\ x_n + y_n \end{bmatrix}$$

No es posible sumar o restar vectores que no tienen la misma dimensión u orden.

- La multiplicación escalar de un vector es elemento por elemento:

$$\lambda \mathbf{x} = \begin{bmatrix} \lambda x_1 \\ \lambda x_2 \\ \vdots \\ \lambda x_n \end{bmatrix}$$

para cualquier escalar λ que es un número real.

- Dos vectores \mathbf{x} e \mathbf{y} son iguales si son del mismo orden y cada par de elementos correspondientes es igual, por ejemplo $x_i = y_i$ para un $i = 1, \dots, n$.
- El producto escalar (o producto interno) puede ser denotado como $\langle \vec{x}, \vec{y} \rangle = \sum_{i=1}^n x_i y_i$ como comúnmente lo hacen los matemáticos, pero los estadísticos representan esta operación generalmente como $\mathbf{x}^T \mathbf{y}$.

Ejemplo: Se tiene un vector $\mathbf{x} = (1, 2, 3)^T$ y otro vector $\mathbf{y} = (4, 5, 6)^T$. El producto escalar es: $1 * 4 + 2 * 5 + 3 * 6 = 32$.

Creando vectores en R

La manera más sencilla de crear un vector es mediante la función `c(x_1, x_2, ..., x_n)`

```
x = c(1,2,3)
x
```

```
## [1] 1 2 3
```

```
z = c(4,5,6)
```

`x` y `z` serán interpretados como una columna o un vector de fila según el contexto. Nos podemos asegurar y evitar la ambigüedad de que el vector sea de la clase correcta y forzarlo haciendo el uso de la función de `matrix` (`.,.,.`) de 1 columna como:

```
c = matrix(c(3,2,1),3,1, byrow=T)
d = matrix(c(6,5,4), nrow=3, ncol=1,byrow=T)
```

```
c
```

```
##      [,1]
## [1,]    3
## [2,]    2
## [3,]    1
```

```
d
```

```
##      [,1]
## [1,]    6
## [2,]    5
## [3,]    4
```

Si no utilizamos la función `matrix` (`.,.,.`) entonces el vector tiene una clase `numeric()` mientras que si usamos la función nos aseguramos que sea una matriz (un vector columna en este caso). De todas maneras podemos convertir un vector numérico a una matriz de la siguiente manera:

```
b = c(4,5,6)
b
```

```
## [1] 4 5 6
```

```
class(b)

## [1] "numeric"

b = as.matrix(b)
b
```

```
##      [,1]
## [1,]    4
## [2,]    5
## [3,]    6
```

```
class(b)

## [1] "matrix"
```

Cabe señalar que los argumentos `nrow()` y `ncol()` son asumidos por defecto pero nosotros podemos cambiar el orden de los elementos en la matriz:

```
u = matrix(c( 3, 2, 1), 1, 3, byrow=T)
u
```

```
##      [,1] [,2] [,3]
## [1,]    3    2    1
```

```
v = matrix(c(6,5,4), ncol=1, nrow=3, byrow=T)
v
```

```
##      [,1]
## [1,]    6
## [2,]    5
## [3,]    4
```

Adicionales

Otras formas de crear vectores en R:

```
x = 1:5
x
```

```
## [1] 1 2 3 4 5
```

```
x = seq(1,5, by =0.25)
x
```

```
## [1] 1.00 1.25 1.50 1.75 2.00 2.25 2.50 2.75 3.00 3.25 3.50 3.75 4.00 4.25 4.50
## [16] 4.75 5.00
```

```
x = seq(10,1, by =-1)
x
```

```
## [1] 10 9 8 7 6 5 4 3 2 1
```

```
x = rep(1, times = 5)
```

```
x
```

```
## [1] 1 1 1 1 1
```

```
length(x)
```

```
## [1] 5
```

```
rep(x, 2)
```

```
## [1] 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1
```

```
set.seed(1) # "semilla"
```

```
x = sample(1:10, 5)
```

```
x
```

```
## [1] 9 4 7 1 2
```

Operaciones con vectores:

```
u = 1:5 # Creamos el vector
```

```
v = rep(0.5, times = length(u))
```

```
u + v
```

```
## [1] 1.5 2.5 3.5 4.5 5.5
```

```
u * v
```

```
## [1] 0.5 1.0 1.5 2.0 2.5
```

```
u^v
```

```
## [1] 1.000000 1.414214 1.732051 2.000000 2.236068
```

Funciones con vectores:

```
x = 1:10
```

```
sqrt(x) # Raíz cuadrada
```

```
## [1] 1.000000 1.414214 1.732051 2.000000 2.236068 2.449490 2.645751 2.828427
```

```
## [9] 3.000000 3.162278
```

```
sum(x) # Suma
```

```
## [1] 55
```

```
prod(x) # Productoria
```

```
## [1] 3628800
```

```
mean(x) # Media del vector
```

```
## [1] 5.5
```

```
var(x)           # Varianza del vector
```

```
## [1] 9.166667
```

Acceder a elementos de vectores:

```
x=c(3, 2, 1, 7, 5)      # Creamos un vector  
x[4]                    # Accedemos al elemento 4
```

```
## [1] 7
```

```
x[2];x[5]               # Accedemos al elemento 2 y 5
```

```
## [1] 2
```

```
## [1] 5
```

```
x[1:3]; x[c(2,4,5)]     # Accedemos a sub-vectores
```

```
## [1] 3 2 1
```

```
## [1] 2 7 5
```

```
x[4]= 4                 # Cambiamos de valor a un elemento  
x
```

```
## [1] 3 2 1 4 5
```

```
x[-5]                   # Eliminar el elemento 5
```

```
## [1] 3 2 1 4
```

```
x = c( x[1:3],16, x[4:5] ) # Insertar 16 entre la entrada 3 y 4
```

Matrices

Una matriz es un arreglo (estructura) rectangular de números reales, por tanto, una matriz $\mathbf{X}_{m \times n}$ es un arreglo rectangular de números escalares tal que:

$$\mathbf{X}_{m \times n} = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & & \ddots & \vdots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix}$$

con m filas y n columnas y se le suele llamar de *orden* $m \times n$. Se puede decir que \mathbf{X} tiene dimensiones m y n y algunas veces tambien se puede denotar como $\mathbf{X} = (x_{ij})$. Por ejemplo, $\mathbf{X} = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \end{bmatrix}$

es una matriz de 2×3 . La notación para x_{ij} indican los componentes o elementos de \mathbf{X} . Otro tipo de características de una matriz son:

- Se dice que una matriz es una matriz cuadrada cuando $m = n$ (mismo número de filas y columnas).
- Una matriz con elementos '0' es denotada como $\mathbf{0}$, por ejemplo si $x_{ij} = 0$, entonces $\mathbf{X} = \mathbf{0}$.
- Una matriz se dice que es simétrica si $\mathbf{X} = \mathbf{X}^T$.
- Una matriz cuadrada con los elementos fuera de la diagonal iguales a 0 es una [matriz diagonal](#), por ejemplo $x_{ij} = 0$ para todos los $i \neq j$ (y $x_{ii} \neq 0$ para al menos un i).
- Una matriz diagonal con 1's en la diagonal y 0's en los demás elementos es denotada como \mathbf{I}_n . A esta matriz se le conoce como matriz identidad.

$$\mathbf{I}_n = \begin{bmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 1 \end{bmatrix}$$

Resumen de comandos en R para matrices:

- Acceder a la columna de una matrix \mathbf{U} , el valor j -ésimo $\Rightarrow \mathbf{U}[, j]$
- Acceder a un subconjunto de filas de una matrix $\mathbf{U} \Rightarrow \mathbf{U}[i_1 : i_2,]$
- Acceder a un subconjunto de columnas de una matrix $\mathbf{U} \Rightarrow \mathbf{U}[, j_1 : j_2]$
- Acceder a un submatriz de una matrix $\mathbf{U} \Rightarrow \mathbf{U}[i_1 : i_2, j_1 : j_2]$
- Suma de $\mathbf{U} + \mathbf{V} \Rightarrow \mathbf{U} + \mathbf{V}$
- Resta de $\mathbf{U} - \mathbf{V} \Rightarrow \mathbf{U} - \mathbf{V}$
- Multiplicación de $\mathbf{UV} \Rightarrow \mathbf{U} \% * \% \mathbf{V}$
- Hadamard multiplicación $\mathbf{U} \odot \mathbf{V} \Rightarrow \mathbf{U} * \mathbf{V}$
- Kronecker multiplicación $\mathbf{U} \otimes \mathbf{V} \Rightarrow \mathbf{U} \% x \% \mathbf{V}$
- Transpuesta de $\mathbf{U}^T \Rightarrow \mathbf{t}(\mathbf{U})$
- Matrix producto-vectorial $\mathbf{U}^T \mathbf{V} \Rightarrow \text{crossprod}(\mathbf{U}, \mathbf{V})$
- Inversa \mathbf{U}^{-1} , `solve(U)`
- Determinante de \mathbf{U} , $\det(\mathbf{A})$ o también denotada como $|\mathbf{U}| \Rightarrow \det(\mathbf{A})$
- Diagonal de una matriz $\mathbf{U} \Rightarrow \text{diag}(\mathbf{U})$
- Union de matrices por columnas \mathbf{U} y $\mathbf{V} \Rightarrow \text{cbind}(\mathbf{U}, \mathbf{V})$
- Union de matrices por filas \mathbf{U} y $\mathbf{V} \Rightarrow \text{rbind}(\mathbf{U}, \mathbf{V})$
- Largo de un vector $\mathbf{x} \Rightarrow \text{length}(\mathbf{x})$
- Dimensión de una matriz $\mathbf{U} \Rightarrow \text{dim}(\mathbf{U})$

Ejemplos:

```
A = matrix(c(1,2,3,4,5,6),nrow=2,ncol=3,byrow=F)
B = matrix(c(1,2,3,4,5,6),nrow=2,ncol=3,byrow=T)
A
```

```
##      [,1] [,2] [,3]
## [1,]    1    3    5
## [2,]    2    4    6
```

B

```
##      [,1] [,2] [,3]
## [1,]    1    2    3
## [2,]    4    5    6
```

```
A[1, ]  # Accede a la primera fila de A
```

```
## [1] 1 3 5
```

```
B[2, ]  # Accede a la segunda fila de B
```

```
## [1] 4 5 6
```

```
A[1, 3]  # Accede al elemento de la fila 1 y de la columna 3
```

```
## [1] 5
```

```
B[2, 3]  # Accede al elemento de la fila 2 y de la columna 3
```

```
## [1] 6
```

Calculos en matrices:

A + B

```
##      [,1] [,2] [,3]
## [1,]    2    5    8
## [2,]    6    9   12
```

A - B

```
##      [,1] [,2] [,3]
## [1,]    0    1    2
## [2,]   -2   -1    0
```

```
2*B
```

```
##      [,1] [,2] [,3]
## [1,]    2    4    6
## [2,]    8   10   12
```

Nota: Si A y B son matrices, y queremos realizar la multiplicación de A y B , sólo se puede hacer cuando el número de columnas de A es igual el número de filas de B . Por ejemplo, si A es de dimensión $m \times n$ y B es de dimensión $n \times p$, el producto AB puede ser calculado pero no el de BA .

```
t(A) # Transpuesta de A
```

```
##      [,1] [,2]
## [1,]    1    2
## [2,]    3    4
## [3,]    5    6
```

```
t(A)%*%B # Multiplica transpuesta de A por B
```

```
##      [,1] [,2] [,3]
## [1,]    9   12   15
## [2,]   19   26   33
## [3,]   29   40   51
```

Dimensión y largo de los vectores en matrices:

```
U = matrix(c(1,2,3,4,5,6),2,3)
```

```
dim(U) # Dimensión de U
```

```
## [1] 2 3
```

```
dim(t(U)) # Dimensión de la transpuesta de U
```

```
## [1] 3 2
```

```
length(U) # Largo de los elementos en U
```

```
## [1] 6
```



```
dim(U)           # Dimensión de U

## [1] 2 3

dim(t(U))        # Dimensión de la transpuesta de U

## [1] 3 2
```