

• TABLA

	1	2	3	4	5	$\overline{3T}$	\overline{T}	ΔT	K	ΔK
1										
2										

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{K}{m}}$$

experimentos +
cálculos
cálculos

m
 masa carrito =

• CÁLCULO

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{K}{M}}$$

ΔT conocido del experimento

K determinado, en cada caso, por la fórmula

$\Delta T \rightarrow \Delta K$

¿Cómo se obtiene ΔK a partir de ΔT ?

• CONCLUSIONES

comparar < resultados obtenidos < $\mu_{\text{exp}} (\text{serie})$
 $\mu_{\text{exp}} (\text{paralelo})$
 resultados esperados < $\mu_{\text{exp}} (\text{serie})$
 $\mu_{\text{exp}} (\text{paralelo})$

PLANO INCLINADO (4)

† TABLA

	P1				P2				\bar{T}	$a = \frac{2d}{\bar{T}^2}$	$g =$
h_1											
h_2											
...											
h_7											

experimento + cálculos

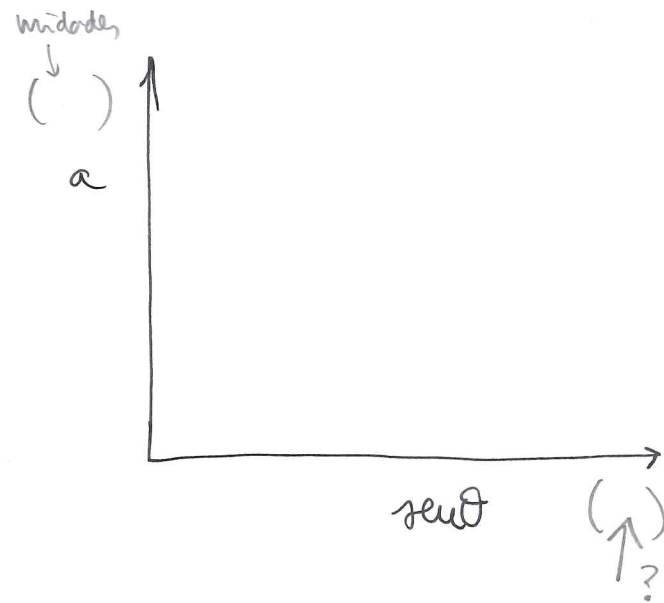
Cálculo Cálculo

$$\begin{aligned} a &= g \sin \theta \\ a &= \frac{2d}{\bar{T}^2} \\ \sin \theta &= \frac{h}{d} \end{aligned}$$

d
distancia recorrida por carrito \Rightarrow

$$g = \frac{2d}{\left(\frac{h}{d}\right) \cdot (\bar{T})^2}$$

• REPRESENTACION GRAFICA



$$g = \frac{2d}{\text{sen} \theta (\bar{T})^2}$$

$$a = g \text{ sen} \theta$$

$$\frac{2d}{(\bar{T})^2} = g \text{ sen} \theta$$

+ regresión lineal

• REGRESSÃO LINEAR

$(g, \Delta g)$

• CONCLUSIONES Y RESULTADOS

comparar < $\begin{matrix} \text{obtenido} \\ \text{valor esperado} \end{matrix}$ $\begin{matrix} \text{representación} \\ \end{matrix}$ g