Классификация временных рядов в пространстве параметров порождающих моделей

Карасиков Михаил

Московский физико-технический институт Факультет управления и прикладной математики Кафедра интеллектуальных систем

Научный руководитель: д.ф.-м.н. В. В. Стрижов

Москва, 2015 г.

Описание исследования

Исследуется

Задача признаковой классификации временных рядов:

- 1 построение пространства признаков,
- 2 решение задачи классификации векторов признаков.

Цели исследования:

- обобщение стандартных методов классификации временных рядов,
- построение алгоритма классификации, использующего в качестве признаков временных рядов параметры моделей временных рядов и их распределения,
- повышение качества решений прикладных задач.

Приложение

В качестве приложения рассматривается задача классификации физической активности по данным с акселерометра.

Особенности

- Классификация физической активности людей с разными физическими характеристиками
- Форма временного ряда существенно зависит от характеристик человека
- Во временных рядах допускаются аномалии

Предположение

Форма временного ряда сохраняются для конкретного человека и типа физической активности

Исследуемый метод построения пространства признаков

Предположение

Временной ряд — набор фрагментов, описывающихся некоторой случайной параметрической моделью.

Задача построения пространства признаков разбивается на 3 подзадачи:

- 1 разбиение временного ряда на фрагменты,
- 2 извлечение признаков из каждого фрагмента,
- **3** оценка параметров распределения признаков фрагментов.

Полученные параметры распределений служат признаками при классификации.

Изложенный метод сравнивается с методом голосования, где шаг **3** пропускается, а классификация происходит голосованием для фрагментов.

Литература

- Human activity recognition using smart phone embedded sensors: A linear dynamical systems method / W. Wang, H. Liu, L. Yu, F. Sun // Neural Networks (IJCNN), 2014 International Joint Conference on.— 2014.—July.— Pp. 1185–1190.
- Kwapisz, J. R. Activity recognition using cell phone accelerometers / J. R. Kwapisz, G. M. Weiss, S. A. Moore // SIGKDD Explor. Newsl.— 2011.—March.— Vol. 12, no. 2.— Pp. 74–82. http://doi.acm.org/10.1145/1964897.1964918.

Постановка задачи классификации

Дано:
$$X^\ell=\{x_1,\dots,x_\ell\}\subset X$$
 — временные ряды, Y — множество меток классов, $\mathfrak{D}\subset X^\ell\times Y$ — обучающая выборка.

Предполагается существование целевой зависимости $y: X \to Y$ — отображения, значения которого известны только на объектах обучающей выборки \mathfrak{D} .

Требуется построить алгоритм классификации $a:X \to Y$, приближающий целевую функцию y на множестве X.

Модель временного ряда

Временной ряд описывается моделями вида $g: \mathbb{R}^n imes X o X$.

Примеры.

- Линейная регрессионная модель
- Авторегрессионная модель (AR)
- Модель скользящего среднего (МА)
- Фурье-модель
- Вейвлет-модель

Параметры настроенной модели определяются по формуле

$$\label{eq:f_def} \boldsymbol{f}(\boldsymbol{x}) = \arg\min_{\boldsymbol{f} \in \mathbb{R}^d} \rho\left(g(\boldsymbol{f}, \boldsymbol{x}), \boldsymbol{x}\right).$$

Сведение задачи многоклассовой классификации к бинарным

One-vs-All approach:

$$a(x) = \mathop{\arg\max}_{i=1,\dots,N} f_i(x), \quad f_i(x) = \begin{cases} \geqslant 0, & \text{если } y(x) = i, \\ < 0, & \text{если } y(x) \neq i. \end{cases}$$

One-vs-One approach:

$$a(x) = \argmax_{i=1,\dots,N} \sum_{\substack{j=1,\dots,N\\j\neq i}} f_{ij}(x), \quad f_{ij}(x) = \begin{cases} +1, & \text{если } y(x)=i,\\ -1, & \text{если } y(x)=j. \end{cases}$$

■ Error-Correcting Output Codes approach:

$$a(x) = \mathop{\arg\min}_{i=1,\dots,N} \sum_{j=1}^F L(M^i_j f_j(x)),$$

где $M \in \{-1,0,+1\}^{N \times F}$ — матрица, строки которой состоят из кодов меток классов Y, а L — функция потерь.

Бинарная классификация

Пусть $\mathbf{f}(x) \in \mathbb{R}^n$ — признаковое описание временного ряда x.

Тогда для решения задачи бинарной классификации временных рядов необходимо задать метод обучения $\mu: \mathfrak{D} \mapsto a$.

Например, для SVM с линейным ядром

$$a(x; \boldsymbol{w}) = \operatorname{sign}(\boldsymbol{w}^{\mathsf{T}} \mathbf{f}(x) - w_0),$$

где $oldsymbol{w}$ и w_0 — решения оптимизационной задачи

$$\frac{1}{2C} \|\boldsymbol{w}\|^2 + \sum_{(x,y)\in\mathfrak{D}} \left(1 - y(\boldsymbol{w}^\mathsf{T} \mathbf{f}(x) - w_0)\right)_+ \to \min_{\boldsymbol{w}\in\mathbb{R}^n, w_0\in\mathbb{R}}.$$

Алгоритм классификации временных рядов в пространстве параметров порождающих моделей

Итак, задание модели g, кодовой матрицы M, функции потерь L и метода обучения бинарного классификатора μ дает алгоритм классификации временных рядов

$$a(x) = a(x; g, M, L, \mu).$$

Выбор g, M, L и μ производится по скользящему контролю.

Разбиение временного ряда на фрагменты

Определения

- lacktriangle Временной ряд: $x = [x^{(1)}, \dots, x^{(t)}] \in X$.
- lackвarp Фрагмент временного ряда x: $s=[x^{(i_1)},\dots,x^{(i_k)}],$ где $1\leqslant i_1\leqslant \dots \leqslant i_k\leqslant t.$

Пусть $\mathbf{S}(x)$ — множество фрагментов временного ряда x. Тогда алгоритм фрагментации есть отображение $S: x \mapsto \mathbf{S}(x)$.

Примеры:

■ тождественное отображение

$$S: x \mapsto \{x\},\$$

сегментация

$$S: \ x \mapsto \{s^{(1)}, \dots, s^{(p)}\},$$
где $x = (s^{(1)}, \dots, s^{(p)}).$

Параметры моделей фрагментов

Замечание: каждый фрагмент есть временной ряд.

После настройки модели $g(\boldsymbol{f},x)$ на каждом фрагменте из S(x) получим набор параметров модели:

$$F(x; S, g) = \{ f(s) : s \in S(x) \}.$$

Далее предлагаются две схемы решения исходной задачи.

■ Принцип голосования: обучение алгоритма b на объектах обучающей выборки $\hat{\mathfrak{D}} = \{(\boldsymbol{f}(s),y): (x,y) \in \mathfrak{D}, \, s \in S(x)\}$ и последующая классификация

$$a(x) = mode \{b(f(s)) : s \in S(x)\}.$$

 Классификация в пространстве параметров распределений параметров моделей.

Классификация в пространстве параметров распределений параметров порождающих моделей

Гипотеза порождения временного ряда

Фрагменты временного ряда $s\in S(x)$ описываются моделью $g({m f},s)$ со случайными параметрами ${m f}$ из параметрического семейства распределений $\{{\sf P}_{m heta}\}_{{m \theta}\in\Theta}.$

Предлагается в качестве признакового описания временного ряда использовать оцененный вектор параметров распределения

$$\mathbf{f}(x) = \mathop{\arg\max}_{\boldsymbol{\theta} \in \Theta} \operatorname{p}\left(F(x;S,g)|\boldsymbol{\theta}\right).$$

Вычислительный эксперимент

Цели эксперимента

Результаты эксперимента

Заключение

Результаты, выносимые на защиту

- Предложен алгоритмы построения пространства признаков
- Предложен алгоритм классификации временных рядов.
- Выполнена программная реализация и проведены численные эксперименты, показавшие повышения качества решения задачи классификации