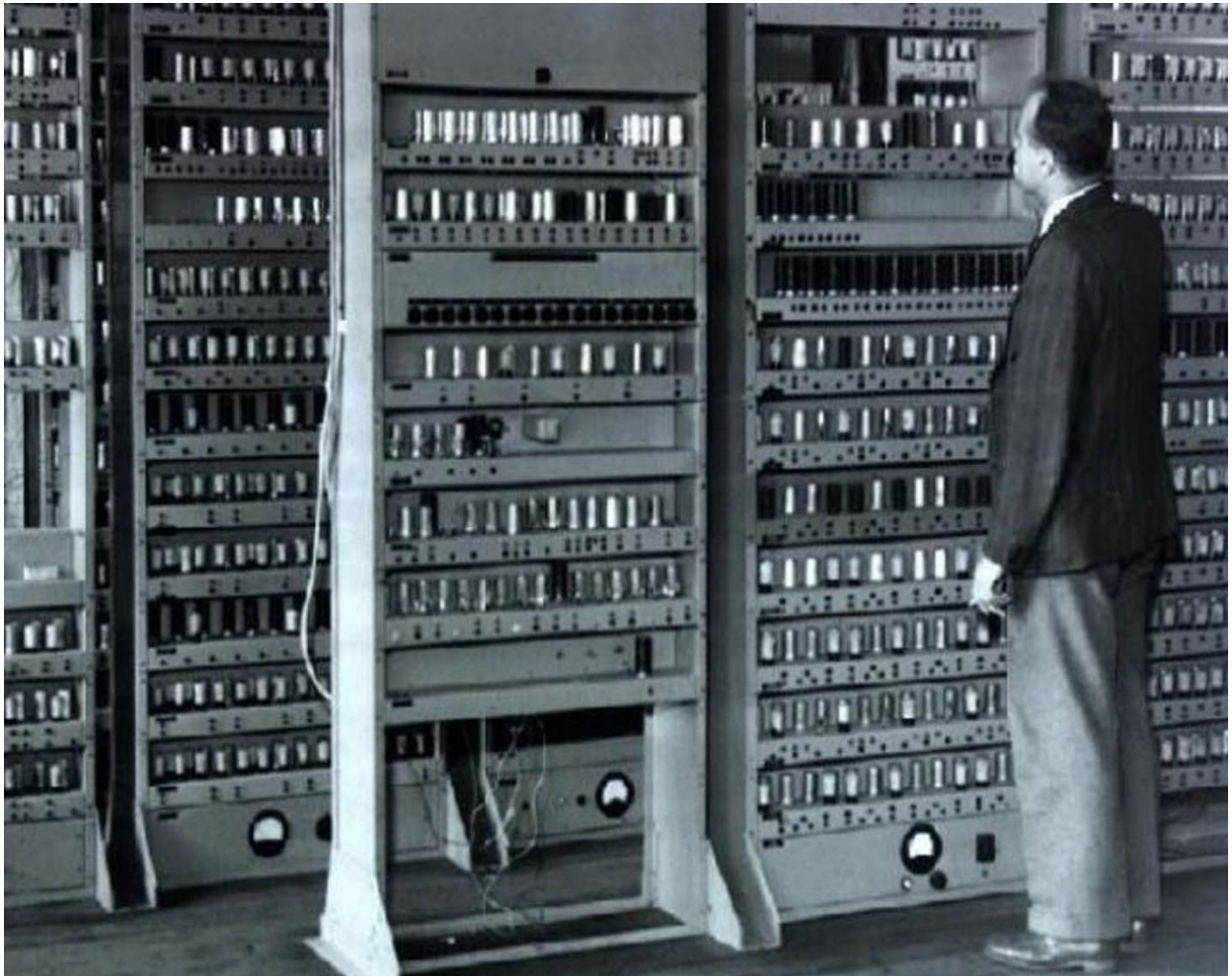


Informe Final

Algoritmos y Computabilidad



Grupo:

Doramas Báez Bernal

Kevin David Rosales Santana

Marcos Jesús Santana Perez

ÍNDICE

| | |
|--|-----------|
| 1. Introducción | 3 |
| 2. Knapsack | 4 |
| 2.1 Optional Greedy | 4 |
| 2.2 Memoization | 4 |
| 2.3 Tabulation | 4 |
| 2.4 Branch & Bound Recursivo | 4 |
| 2.5 Branch & Bound Iterativo | 4 |
| 2.6 Branch & Bound con Mejor Relajación Lineal | 4 |
| 2.7 Branch & Bound - Best First | 4 |
| 2.8 MIP | 4 |
| 2.9 Algoritmo Usado para la Corrección | 5 |
| 2.10 Análisis Temporal | 5 |
| 3. TSP | 14 |
| 3.1 2-Approx | 14 |
| 3.2 Christofides | 14 |
| 3.3 OPT-2 | 15 |
| 3.4 OPT-3 | 15 |
| 3.5 Simulated Annealing | 16 |
| 3.6 Simulated Annealing + Tabu Search | 16 |
| 3.7 Genetic Algorithm (Cruce de ciclo) | 17 |
| 3.8 Ant Algorithm | 18 |
| 3.9 Algoritmo Usado para la Corrección | 18 |
| 3.10 Análisis temporal | 19 |
| 4. Facility Location | 31 |
| 4.1 MIP | 31 |
| 4.2 Algoritmo Usado para la Corrección | 31 |
| 4.3 Análisis temporal | 32 |
| 5. Graph Coloring | 33 |
| 5.1 Minizinc | 33 |
| 5.2 Local Search | 34 |
| 5.3 MIP | 34 |
| 5.4 Greedy Networkx | 34 |
| 5.5 Algoritmo Usado para la Corrección | 34 |
| 5.5 Análisis temporal | 35 |
| 6. Set Covering | 39 |
| 6.1 Minizinc | 39 |
| 6.2 MIP | 39 |
| 6.3 Algoritmo Usado para la Corrección | 40 |
| 6.3 Análisis temporal | 40 |
| 7. Vehicle Routing | 41 |
| 7.1 MIP | 41 |
| 7.2 Algoritmo Usado para la Corrección | 42 |
| 7.3 Análisis temporal | 42 |
| 8. Optativos | 43 |
| 8 Queens Problem | 43 |
| Magic Square | 43 |

1. Introducción

Para entender el informe hay que tener en cuenta los siguientes elementos:

1. En primer lugar, la descripción de los problemas y algoritmos usados es **breve**. Esto es debido a que los problemas se han relatado en clase (con lo que no hace falta volver a explicarlos detalladamente) y los algoritmos son autoexplicativos en su código (algunos incluso contienen comentarios). Las secciones puntuales de estos últimos en caso de que varíen drásticamente de lo planteado en clase o sean poco entendibles a primera vista serán explicados detalladamente. Por ejemplo: cliques utilizados, restricciones complejas...
2. En segundo lugar, los tiempos se han calculado en base a un tiempo máximo de 3-5 minutos **sin cortar la ejecución tras una serie de minutos** (Como es posible hacer en MIP). **El algoritmo usado para la corrección** tendrá en cuenta un compromiso de **calidad-tiempo**. En concreto, si el algoritmo con un tamaño dado durara más de 10 minutos, se tratará de reducir la calidad para que el tiempo no sea demasiado alto.
 - a. En algunos de los algoritmos de MIP se hace uso de parámetros como *timeLimit* y *MIPGap*. **Esto puede provocar que con fines temporales nos alejemos de la solución óptima.**
3. En tercer lugar, el informe contendrá los siguientes apartados:
 - a. **Descripción del Problema y sus Algoritmos.**
 - b. **Algoritmo utilizado en su corrección.**
 - c. **Análisis de diversos tiempos.**
4. En cuarto lugar, se dispone de dos modos de funcionamiento:
 - a. **Funcionamiento Académico:**
 - i. Se llama al método con “python solver.py -m “Método” -p “Fichero”.
 - b. **Funcionamiento Profesional (Para evaluar la práctica):**
 - i. Se llama al método con “python solver.py “Fichero”.
5. **Todos los algoritmos han sido probados en el curso de Coursera para comprobar que funcionaban correctamente y como era de esperar.**
6. Por último, se dispone de ficheros separados en cada uno de los repositorios que **contienen los análisis temporales** que se encuentran en el presente informe también y un .md (Documento Markdown) donde **se encuentra cada uno de los métodos utilizados** y cómo llamarlos (Opción -m del **Funcionamiento Académico** mencionado previamente).

2. Knapsack

Knapsack o también conocido como **problema de la mochila(KP)**, consiste en buscar la mejor solución entre un conjunto finito de posibles soluciones a un problema. El problema es el siguiente: se parte de una mochila (con una capacidad) y existen unos items (que tienen un valor). El objetivo es maximizar el valor sin superar la capacidad de la mochila.

2.1 Optional Greedy

Se trata de una estrategia Greedy que mejora la estrategia Greedy que existe por defecto. Dicha estrategia usa una serie de coeficientes resultantes de dividir el peso entre el beneficio de coger dicho item.

2.2 Memoization

Se trata de una implementación hecha con Programación Dinámica que hace uso de un método recursivo con un algoritmo planteado en clase. **No** ofrece una explicación de la traza utilizada.

2.3 Tabulation

Al igual que la implementación realizada en Memoization, se hace uso de Programación Dinámica con un algoritmo también planteado en clase. A su vez, se realiza mediante un método la traza utilizada para conocer qué items se han cogido y cuáles no.

2.4 Branch & Bound Recursivo

Implementación básica y no recomendada de un algoritmo de ramificación y acotación en profundidad. Dicha implementación se basa en crear una serie de nodos siempre que satisfagan las restricciones de peso y no crearlos si se tiene que el valor máximo estimado no es superior a un valor ya encontrado (con lo que se procede a su correspondiente poda).

2.5 Branch & Bound Iterativo

Implementación recomendada de Branch & Bound en profundidad en la cual no se hace uso de la recursividad, haciendo que sea más estable.

2.6 Branch & Bound con Mejor Relajación Lineal

Implementación en la que se hace uso de una relajación lineal más precisa con coeficientes fraccionarios de los items. De esta manera, se puede proceder a las podas antes y se convierte en un algoritmo más eficaz.

2.7 Branch & Bound - Best First

Implementación que no recorre la pila en profundidad, sino que recoge el nodo que tiene mejor valor estimado en todo momento.

2.8 MIP

Implementación que hace uso de Programación Entera Mixta. El algoritmo escrito es bastante básico y fácil de entender.

| Algoritmo | Entrada | Salida | Vector Elementos | Tiempo [ms] |
|-----------|-----------------|-----------|---|-------------|
| Básico | ks_4_0 | 18 | 1 1 0 0 | 1 |
| Básico | ks_19_0 | 11476 | 1 1 1 1 1 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 | 0 |
| Básico | ks_30_0 | 90000 | 1 0 | 2 |
| Básico | ks_40_0 | 90001 | 1 0 | 2 |
| Básico | ks_45_0 | 22132 | 1 1 1 1 1 1 1 1 0 1 1 1 0 1 0 | 1 |
| Básico | ks_50_0 | 140034 | 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 1 0 1 | 1 |
| Básico | ks_50_1 | 4919 | 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 1 0 1 | 15 |
| Básico | ks_60_0 | 90000 | Etc. | 1 |
| Básico | ks_82_0 | 104675449 | Etc. | 3 |
| Básico | ks_100_0 | 90000 | Etc. | 2 |
| Básico | ks_100_1 | 1324496 | Etc. | 1 |
| Básico | ks_100_2 | 9869 | Etc. | 1 |
| Básico | ks_106_0 | 106815225 | Etc. | 9 |
| Básico | ks_200_0 | 90001 | Etc. | 1 |
| Básico | ks_200_1 | 1093723 | Etc. | 1 |
| Básico | ks_300_0 | 1677592 | Etc. | 12 |
| Básico | ks_400_0 | 3936579 | Etc. | 8 |
| Básico | ks_500_0 | 49877 | Etc. | 5 |
| Básico | ks_1000_0 | 100891 | Etc. | 13 |
| Básico | ks_10000_0 | 1012574 | Etc. | 50 |
| Básico | ks_lecture_dp_1 | 11 | 1 1 0 | 2 |
| Básico | ks_lecture_dp_2 | 35 | 1 1 0 0 | 5 |
| Básico | ks_ejemplo.txt | 7 | 1 1 0 0 | 5 |

| | | | | |
|-------------|-----------------|----|---|---|
| Memoization | ks_lecture_dp_1 | 11 | - | 1 |
| Memoization | ks_lecture_dp_2 | 44 | - | 0 |
| Memoization | ks_ejemplo.txt | 7 | - | 0 |

| Algoritmo | Entrada | Salida | Vector Elementos | Tiempo [ms] |
|------------|-----------------|---|---|-------------|
| Tabulation | ks_4_0 | 19 | [0, 0, 1, 1] | 1 |
| Tabulation | ks_19_0 | 12248 | [0, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 1, 1, 0, 0, 0, 0] | 350 |
| Tabulation | ks_30_0 | 99798 | [0, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0] | 1403 |
| Tabulation | ks_40_0 | 99924 | [0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0] | 1877 |
| Tabulation | ks_45_0 | 23974 | [0, 0] | 1501 |
| Tabulation | ks_50_0 | 142156 | [0, 0, 0, 0, 1, 0] | 11162 |
| Tabulation | ks_50_1 | 5345 | [1, 1, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0] | 157 |
| Tabulation | ks_60_0 | 99837 | [0, 0] | 2731 |
| Tabulation | ks_82_0 | Duración demasiado larga | | |
| Tabulation | ks_100_0 | 99837 | Etc. | 4265 |
| Tabulation | ks_100_1 | Duración demasiado larga [Más de 5 minutos]: - Puede que sea por problemas de la pila de ejecución. - Hay ciertos tamaños que si admiten aun asi una respuesta, aun siendo "mayores" debido a su estructura con corto o largo tiempo. | | |
| Tabulation | ks_100_2 | | | |
| Tabulation | ks_106_0 | | | |
| Tabulation | ks_200_0 | | | |
| Tabulation | ks_200_1 | | | |
| Tabulation | ks_300_0 | | | |
| Tabulation | ks_400_0 | | | |
| Tabulation | ks_500_0 | | | |
| Tabulation | ks_1000_0 | | | |
| Tabulation | ks_10000_0 | | | |
| Tabulation | ks_lecture_dp_1 | 11 | [1, 1, 0] | 1 |
| Tabulation | ks_lecture_dp_2 | 44 | [1, 0, 0, 1] | 1 |
| Tabulation | ks_ejemplo.txt | 7 | [1, 1, 0, 0] | 0 |

| Algoritmo | Entrada | Salida | Vector Elementos | Tiempo [ms] |
|-----------|-----------------|--|---|-------------|
| B&B Rec. | ks_4_0 | 19 | [1, 0, 0, 1] | 1 |
| B&B Rec. | ks_19_0 | 12248 | [0, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 1, 1, 0, 0, 0, 0, 0] | 18589 |
| B&B Rec. | ks_30_0 | 99798 | [0, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0] | 3825 |
| B&B Rec. | ks_40_0 | Duración demasiado larga [Más de 5 minutos]: - Puede que sea por problemas de la pila de ejecución del algoritmo recursivo. | | |
| B&B Rec. | ks_45_0 | | | |
| B&B Rec. | ks_50_0 | | | |
| B&B Rec. | ks_50_1 | | | |
| B&B Rec. | ks_60_0 | - Hay ciertos tamaños que si admiten aun así una respuesta, aun siendo "mayores" debido a su estructura con corto o go tiempo. | | |
| B&B Rec. | ks_82_0 | | | |
| B&B Rec. | ks_100_0 | | | |
| B&B Rec. | ks_100_1 | | | |
| B&B Rec. | ks_100_2 | | | |
| B&B Rec. | ks_106_0 | | | |
| B&B Rec. | ks_200_0 | | | |
| B&B Rec. | ks_200_1 | | | |
| B&B Rec. | ks_300_0 | | | |
| B&B Rec. | ks_400_0 | | | |
| B&B Rec. | ks_500_0 | | | |
| B&B Rec. | ks_1000_0 | | | |
| B&B Rec. | ks_10000_0 | | | |
| B&B Rec. | ks_lecture_dp_1 | 11 | [1, 1, 0] | 1 |
| B&B Rec. | ks_lecture_dp_2 | 44 | [1, 0, 0, 1] | 7 |
| B&B Rec. | ks_ejemplo.txt | 7 | [1, 1, 0, 0] | 2 |

| Algoritmo | Entrada | Salida | Vector Elementos | Tiempo [ms] |
|-----------|-----------------|---|--|-------------|
| B&B Iter. | ks_4_0 | 19 | [0, 0, 1, 1] | 3 |
| B&B Iter. | ks_19_0 | 12248 | [0, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 1, 1, 0, 0, 0, 0, 0] | 230 |
| B&B Iter. | ks_30_0 | 99798 | [0, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0] | 125 |
| B&B Iter. | ks_40_0 | 99924 | [0, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0] | 2491 |
| B&B Iter. | ks_45_0 | Duración demasiado larga [Más de 5 minutos]: - Puede que sea por problemas de la pila de ejecución. - Hay ciertos tamaños que si admiten aun así una respuesta, aun siendo “mayores” debido a su estructura con corto o largo tiempo. | | |
| B&B Iter. | ks_50_0 | | | |
| B&B Iter. | ks_50_1 | | | |
| B&B Iter. | ks_60_0 | | | |
| B&B Iter. | ks_82_0 | | | |
| B&B Iter. | ks_100_0 | | | |
| B&B Iter. | ks_100_1 | | | |
| B&B Iter. | ks_100_2 | | | |
| B&B Iter. | ks_106_0 | | | |
| B&B Iter. | ks_200_0 | | | |
| B&B Iter. | ks_200_1 | | | |
| B&B Iter. | ks_300_0 | | | |
| B&B Iter. | ks_400_0 | | | |
| B&B Iter. | ks_500_0 | | | |
| B&B Iter. | ks_1000_0 | | | |
| B&B Iter. | ks_10000_0 | | | |
| B&B Iter. | ks_lecture_dp_1 | 11 | [1, 1, 0] | 2 |
| B&B Iter. | ks_lecture_dp_2 | 44 | [1, 0, 0, 1] | 2 |
| B&B Iter. | ks_ejemplo.txt | 7 | [1, 1, 0, 0] | 3 |

| Algoritmo | Entrada | Salida | Vector Elementos | Tiempo [ms] |
|-----------------------|---------|--------|--|-------------|
| B&B Iter. Coef. Frac. | ks_4_0 | 19 | [0, 0, 1, 1] | 7 |
| B&B Iter. Coef. Frac. | ks_19_0 | 12248 | [0, 0, 1, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 1, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0] | 1570 |

| | | | | |
|-----------------------|-----------------|---|---|-------|
| B&B Iter. Coef. Frac. | ks_30_0 | 99798 | [0, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0] | 1329 |
| B&B Iter. Coef. Frac. | ks_40_0 | 99924 | [0, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 0, 1, 0, 1, 0, 1, 0] | 26212 |
| B&B Iter. Coef. Frac. | ks_45_0 | Duración demasiado larga [Más de 5 minutos]: - Puede que sea por problemas de la pila de ejecución. - Hay ciertos tamaños que sí admiten aun así una respuesta, aun siendo "mayores" debido a su estructura con corto o largo tiempo. | | |
| B&B Iter. Coef. Frac. | ks_50_0 | | | |
| B&B Iter. Coef. Frac. | ks_50_1 | | | |
| B&B Iter. Coef. Frac. | ks_60_0 | | | |
| B&B Iter. Coef. Frac. | ks_82_0 | | | |
| B&B Iter. Coef. Frac. | ks_100_0 | | | |
| B&B Iter. Coef. Frac. | ks_100_1 | | | |
| B&B Iter. Coef. Frac. | ks_100_2 | | | |
| B&B Iter. Coef. Frac. | ks_106_0 | | | |
| B&B Iter. Coef. Frac. | ks_200_0 | | | |
| B&B Iter. Coef. Frac. | ks_200_1 | | | |
| B&B Iter. Coef. Frac. | ks_300_0 | | | |
| B&B Iter. Coef. Frac. | ks_400_0 | | | |
| B&B Iter. Coef. Frac. | ks_500_0 | | | |
| B&B Iter. Coef. Frac. | ks_1000_0 | | | |
| B&B Iter. Coef. Frac. | ks_10000_0 | | | |
| B&B Iter. Coef. Frac. | ks_lecture_dp_1 | 11 | [1, 1, 0] | 1 |
| B&B Iter. Coef. Frac. | ks_lecture_dp_2 | 44 | [1, 0, 0, 1] | 1 |
| B&B Iter. Coef. Frac. | ks_ejemplo.txt | 7 | [1, 1, 0, 0] | 1 |

[illegible]

| | | | | |
|--------------------------|-----------------|----|--------------|---|
| B&B Mejor primero. | ks_106_0 | | | |
| B&B Mejor primero. | ks_200_0 | | | |
| B&B Mejor primero. | ks_200_1 | | | |
| B&B Mejor primero. | ks_300_0 | | | |
| B&B Mejor primero. | ks_400_0 | | | |
| B&B Mejor primero. | ks_500_0 | | | |
| B&B Mejor primero. | ks_1000_0 | | | |
| B&B Mejor primero. | ks_10000_0 | | | |
| B&B Mejor primero. | ks_lecture_dp_1 | 11 | [1, 1, 0] | 0 |
| B&B Mejor primero. | ks_lecture_dp_2 | 44 | [1, 0, 0, 1] | 0 |

| Algoritmo | Entrada | Salida | Vector | Tiempo |
|-----------|---------|-----------|---|--------|
| MIP | ks_4_0 | 19 | 0 0 1 1 | 10ms |
| | ks_19_0 | 12248 | 0 0 1 0 0 1 0 1 0 0 0 0 1 1 0 0 0 0 0 | 37ms |
| | ks_30_0 | 99798 | 0 0 1 0 1 0 1 0 1 0 1 0 1 0 1 0 1 0 0 0 0 0 0 0 1 0 0 0 0 0 | 25ms |
| | ks_40_0 | 99924 | 0 0 1 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 1 0 1 0 1 0 1 0 0 0 1 0 0 0 | 153ms |
| | ks_45_0 | 23974 | [Etc] | 13ms |
| | ks_50_0 | 142156 | | 33ms |
| | ks_50_1 | 5345 | | 20ms |
| | ks_60_0 | 99837 | | 25ms |
| | ks_82_0 | 104716758 | | 19ms |

| | | | | |
|--|-----------------|-----------|--|--------|
| | ks_100_0 | 99837 | | 31ms |
| | ks_100_1 | 1333930 | | 135ms |
| | ks_100_2 | 10892 | | 20ms |
| | ks_106_0 | 106919284 | | 26ms |
| | ks_200_0 | 100236 | | 53ms |
| | ks_200_1 | 1103604 | | 432ms |
| | ks_300_0 | 1688692 | | 2242ms |
| | ks_400_0 | 3967080 | | 106ms |
| | ks_500_0 | 54939 | | 45ms |
| | ks_1000_0 | 109899 | | 39ms |
| | ks_10000_0 | 1099807 | | 193ms |
| | ks_lecture_dp_1 | 11 | | 13ms |
| | ks_lecture_dp_2 | 44 | | 20 |

3. TSP

El **problema del vendedor viajero** (TSP), tiene como objetivo dada una lista de ciudades y las distancias entre cada par de ellas, obtener cual es la ruta más corta posible para visitar cada ciudad una sola vez y volviendo por último a la ciudad origen.

3.1 2-Approx

Para la reproducción de este algoritmo, nos basamos en el procedimiento definido en las diapositivas de la asignatura:

- El coste de las aristas debe cumplir la desigualdad triangular. Dados 3 vértices se debe cumplir:

$$c_{ij} \leq c_{ik} + c_{kj}$$

- Encontrar el Árbol de Expansión Mínima, T (Kruskal, Prim, Boruvka)
- Crear un multigrafo G^* duplicando todas las aristas del árbol T
- Encontrar una cadena euleriana de G^* y un circuito hamiltoniano, H^* , embebido en ella

3.2 Christofides

Para la reproducción de este algoritmo, nos basamos en el procedimiento definido en las diapositivas de la asignatura:

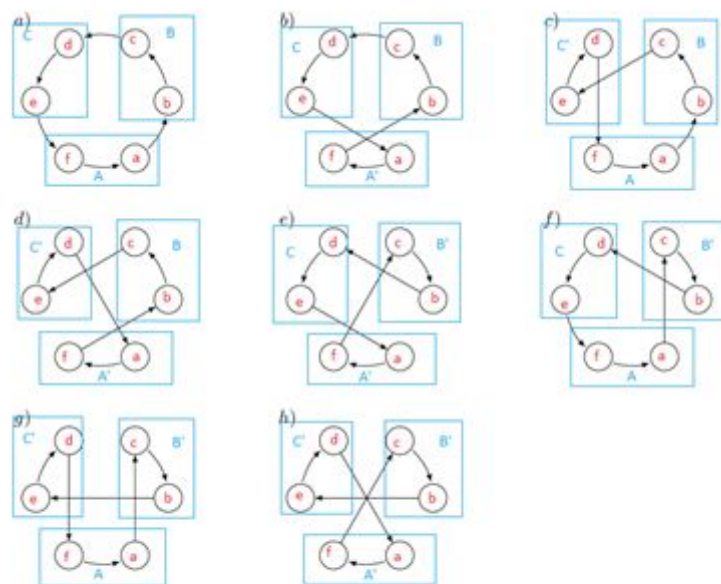
1. Obtener el Árbol de Expansión Mínima, T ^($T \rightarrow$ Multigrafo)
2. Separar los vértices de T de grado impar, W
3. Obtener M , el emparejamiento perfecto de coste mínimo de W
4. Añadir las aristas de M a T
5. Obtener C , el camino euleriano de $M \cup T$
6. Eliminar las ocurrencias de vértices repetidos en C para obtener el camino hamiltoniano

3.3 OPT-2

Para la programación del opt2, lo primero que hacemos es tomar 4 puntos a,b,c,d (siendo 'a' el valor que precede a 'b' y 'c' el valor que precede a 'd') y calculamos el coste de la cadena si se invierte res([b:d]), es decir B'(d-b). Si esto mejora el coste de la cadena se aplica la inversión.

3.4 OPT-3

Para la programación del opt3, lo primero que hacíamos era tomar 6 puntos a,b,c,d,e,f, de la cadena que se le pasa por parámetro al algoritmo y a nivel conceptual, englobamos cada par de puntos, de la siguiente forma A(f--a) B(b--c) C(d--e), para poder calcular el coste de la cadena tras aplicarle todas las permutaciones posibles que no fueran redundantes. Un ejemplo de permutación sería A' (a--f) B' (c--b) C(d--e). En el siguiente esquema se verá más claro:



a) ABC, b) A'BC, c) ABC', d) A'BC', e) A'B'C, f) AB'C, g) AB'C',
h) A'B'FC' (Note: Symbol ' defines the reversed segment).

Una vez calculado el coste de todas las permutaciones, se procede a buscar cuál de las permutaciones dio mejor resultado, siendo esta la que finalmente aplicamos. Es importante destacar que una vez aplicada una permutación, se normalice la cadena (normalizar = desplazar la cadena hasta que su posición inicial contenga el valor 0), para que esta sea fiel al cálculo inicial que hicimos sobre cómo se quedaría la cadena si le aplicamos una permutación.

3.5 Simulated Annealing

Para la reproducción de este algoritmo, nos basamos en el siguiente esquema:

```
Sea  $x \in S$  la configuración inicial.  
Sea  $T > 0$  la temperatura inicial.  
Sea  $N(T)$  el número máximo de iteraciones.  
Repetir  
{  
    Repetir  
    {  
        Genera solución  $y \in V(x) \subset S$   
        Evalúa  $\delta = C(y) - C(x)$   
        o  $\begin{cases} \delta < 0 \Rightarrow x = y \\ \delta \geq 0 \text{ y } u < \exp(-\delta/T) \Rightarrow x = y \end{cases}$   
         $n = n + 1$   
    } mientras  $n \leq N(T)$ .  
Disminuir  $T$   
} mientras no se haya alcanzado el criterio de parada.
```

3.6 Simulated Annealing + Tabu Search

El desarrollo de este algoritmo es idéntico al de Simulated Annealing con la particularidad, de que implementamos una lista tabú, que impide volver a tomar soluciones que se han tomado durante un determinado número de veces.

3.7 Genetic Algorithm (Cruce de ciclo)

Para la reproducción de este algoritmo, nos basamos en el procedimiento definido en las diapositivas de la asignatura:

$(h, k, c, e, f, d, b, l, a, i, g, j)$ Padre
 $(a, b, c, d, e, f, g, h, i, j, k, l)$ Madre

Cruce de ciclo Genera un hijo de forma que cualquiera de sus caracteres mantiene la posición del padre o de la madre, de acuerdo con sus posiciones en un ciclo.

En el ejemplo anterior, para la primera posición hay dos opciones para el hijo: h como el padre o a como la madre; se elige la h . Por lo tanto tendríamos $(h, -, -, -, -, -, -, -, -, -)$

Al hacer esta elección, a debe ir en la posición del padre obteniendo $(h, -, -, -, -, -, a, -, -, -)$.

Esto obliga a seleccionar la ciudad i del vector padre, ciudad bajo la a en el vector madre, obteniendo $(h, -, -, -, -, -, a, i, -, -)$

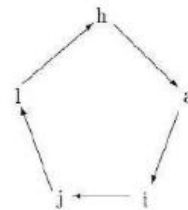
$(h, k, c, e, f, d, b, l, a, i, g, j)$ Padre
 $(a, b, c, d, e, f, g, h, i, j, k, l)$ Madre

Cruce de ciclo $(h, -, -, -, -, -, a, i, -, -)$

Por la misma razón, los caracteres j y l deben mantener la posición del padre, llegando a $(h, -, -, -, -, -, l, a, i, -, j)$.

Se ha definido así un ciclo al elegir h en la primera posición: $h \rightarrow a \rightarrow i \rightarrow j \rightarrow l$ que denotaremos por ciclo 1.

(Si se hubiera elegido el carácter a para la primera posición, el ciclo sería el mismo con el orden inverso)



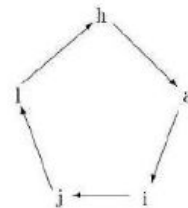
$(h, k, c, e, f, d, b, l, a, i, g, j)$ Padre
 $(a, b, c, d, e, f, g, h, i, j, k, l)$ Madre

Cruce de ciclo $(h, -, -, -, -, -, l, a, i, -, j)$

Se definen así varios ciclos, en el ejemplo son 3 más el ciclo unitario formado en la tercera posición al coincidir el carácter c en el padre y la madre

Denominando los ciclos 1, 2, 3 y U para el unitario, las posiciones de las 12 ciudades se asignan a estos ciclos

$(1, 2, U, 3, 3, 3, 2, 1, 1, 1, 2, 1)$



| | |
|--|-------|
| $(h, k, c, e, f, d, b, l, a, i, g, j)$ | Padre |
| $(a, b, c, d, e, f, g, h, i, j, k, l)$ | Madre |

Cruce de ciclo (1, 2, U, 3, 3, 3, 2, 1, 1, 1, 2, 1)

La selección aleatoria fija uno de los ciclos con los caracteres del padre y el resto para la madre

En el ejemplo, se elige el ciclo 1 con los caracteres del padre y se completa el resto con lo de la madre quedando:

(h, b, c, d, e, f, g, l, a, i, k, j)

3.8 Ant Algorithm

[\[Clique para ver explicación del Algoritmo\]](#)

3.9 Algoritmo Usado para la Corrección

Para evitar el uso de grafos muy pesados, el algoritmo usado para la corrección depende del tamaño de la entrada:

- Si es ≤ 400 , se aplica **opt3** a **christofides**.
- Si es >400 y <2105 , se aplica **simulated_annealing** sobre **opt2** sobre **christofides**.
- Si es ≥ 2105 y <5000 , se aplica **simulated_annealing** sobre **opt2** sobre **2approx**.
- Si es ≥ 5000 y <25000 , se aplica **simulated_annealing** sobre **opt2** sobre **greedy**.
- En el resto de casos (demasiado grandes), se aplica **simulated_annealing** sobre **greedy**.

3.10 Análisis temporal

| Algoritmo | Entrada | Salida | Vector Elementos | Tiempo [Ms] |
|----------------|-----------|-----------|---|-------------|
| 2-Aproximation | tsp_5_1 | 4.00 | 0 1 2 3 4 0 | 1ms |
| | tsp_51_1 | 627.08 | 0 33 5 2 28 45 9 10 22 1 25 20 37 21 29 42 11 40 18 16 44 15 38 14 10 7 43 26 6 36 12 30 34 24 41 27 8 4 46 3 23 35 13 47 31 39 50 48 32 17 49 0 | 10ms |
| | tsp_70_1 | 874.58 | 0 35 57 2 23 56 27 30 21 49 58 33 65 47 63 34 69 50 11 1 22 14 44 16 24 46 55 68 51 7 5 40 6 52 38 36 41 66 37 42 62 48 54 64 60 13 19 53 32 8 43 4 25 9 3 59 61 10 67 18 26 12 31 20 29 28 15 45 39 17 0 | 36ms |
| | tsp_76_1 | 694.22 | 0 46 69 5 40 11 55 62 16 33 19 47 75 26 48 14 51 20 72 44 45 7 71 13 64 6 66 9 8 58 73 32 21 31 57 74 30 67 35 65 23 34 70 24 53 10 61 60 17 38 4 2 3 25 59 22 39 42 52 18 50 15 28 37 36 29 43 12 54 1 49 41 63 56 27 68 0 | 60ms |
| | tsp_76_2 | 139777.08 | Vector demasiado largo para ser representado en la tabla | 33ms |
| | tsp_99_1 | 1699.57 | | 29ms |
| | tsp_100_1 | 839.56 | | 44ms |

| | | |
|-----------|-----------|-------|
| tsp_100_2 | 27110.16 | 50ms |
| tsp_100_3 | 27640.70 | 80ms |
| tsp_100_4 | 28219.73 | 56ms |
| tsp_100_5 | 30094.67 | 56ms |
| tsp_100_6 | 10855.29 | 55ms |
| tsp_101_1 | 839.56 | 63ms |
| tsp_105_1 | 19394.96 | 56ms |
| tsp_107_1 | 59051.97 | 36ms |
| tsp_124_1 | 79026.33 | 84ms |
| tsp_127_1 | 157244.31 | 82ms |
| tsp_136_1 | 144423.17 | 100ms |
| tsp_144_1 | 75415.05 | 172ms |
| tsp_150_1 | 35558.62 | 134ms |
| tsp_150_2 | 36180.43 | 178ms |
| tsp_152_1 | 84689.07 | 183ms |
| tsp_159_1 | 55118.91 | 190ms |
| tsp_195_1 | 3383.40 | 233ms |
| tsp_198_1 | 19288.25 | 335ms |
| tsp_200_1 | 40810.81 | 343ms |
| tsp_200_2 | 40773.31 | 301ms |
| tsp_225_1 | 178426.83 | 218ms |
| tsp_226_1 | 116134.58 | 218ms |
| tsp_262_1 | 3287.63 | 480ms |
| tsp_264_1 | 65105.15 | 511ms |
| tsp_299_1 | 64312.86 | 568ms |

| | | | | |
|--|-----------|----------|--|-------|
| | tsp_318_1 | 58291.86 | | 640ms |
| | tsp_318_2 | 58291 | | 764ms |
| | tsp_400_1 | 20222.33 | | 867ms |

| Algoritmo | Entrada | Salida | Vector Elementos | Tiempo [Ms] |
|--------------------|-----------|-----------|--|-------------|
| opt_2 (2~Aprox) | tsp_5_1 | 4.00 | 0 1 2 3 4 0 | 0ms |
| | tsp_51_1 | 532.65 | 0 10 9 46 28 2 5 47 27 3 46 8 13 35 4 34 24 41 23 30 12 36 6 26 33 22 1 20 37 7 19 40 18 16 14 44 15 38 29 42 11 21 43 50 39 25 31 48 32 17 49 0 | 8ms |
| | tsp_70_1 | 782.69 | 0 69 34 63 47 65 33 49 68 21 27 30 56 23 2 57 35 50 11 1 22 14 45 28 29 15 20 31 12 18 67 26 3 59 9 10 61 4 25 43 32 8 48 64 54 62 19 13 60 53 42 37 66 41 36 38 52 6 40 5 7 51 55 68 46 24 16 44 39 17 0 | 14ms |
| | tsp_76_1 | 630.47 | Vector demasiado largo para ser representado en la tabla | 64ms |
| | tsp_76_2 | 132895.42 | | 24ms |
| | tsp_99_1 | 1471.29 | | 31ms |
| | tsp_100_1 | 685.56 | | 63ms |
| | tsp_100_2 | 25011.65 | | 50ms |
| | tsp_100_3 | 24364.12 | | 46ms |
| | tsp_100_4 | 24281.44 | | 51ms |
| | tsp_100_5 | 26076.75 | | 36ms |
| | tsp_100_6 | 9663.71 | | 44ms |
| | tsp_101_1 | 685.56 | | 98ms |
| | tsp_105_1 | 16759.20 | | 45ms |
| | tsp_107_1 | 52123.23 | | 31ms |

| | | | | |
|--|-----------|-----------|--|-------|
| | tsp_124_1 | 66699.24 | | 73ms |
| | tsp_127_1 | 141316.25 | | 95ms |
| | tsp_136_1 | 118397.37 | | 194ms |
| | tsp_144_1 | 70326.34 | | 80ms |
| | tsp_150_1 | 32360.55 | | 123ms |
| | tsp_150_2 | 32036.10 | | 91ms |
| | tsp_152_1 | 79709.32 | | 171ms |
| | tsp_159_1 | 46964.70 | | 151ms |
| | tsp_195_1 | 2728.23 | | 202ms |
| | tsp_198_1 | 17684.99 | | 164ms |
| | tsp_200_1 | 34757.32 | | 213ms |
| | tsp_200_2 | 35258.10 | | 411ms |
| | tsp_225_1 | 150136.07 | | 146ms |
| | tsp_226_1 | 95557.19 | | 162ms |
| | tsp_262_1 | 2836.42 | | 325ms |
| | tsp_264_1 | 56177.41 | | 704ms |
| | tsp_299_1 | 57888.64 | | 471ms |
| | tsp_318_1 | 50398.26 | | 504ms |
| | tsp_318_2 | 50398.26 | | 597ms |
| | tsp_400_1 | 17550.49 | | 718ms |

| Algoritmo | Entrada | Salida | Vector Elementos | Tiempo [Ms] |
|---------------------|-----------|-----------|--|-------------|
| opt_3 (2-Approx) | tsp_5_1 | 4.00 | 0 1 2 3 4 0 | 0ms |
| | tsp_51_1 | 448.35 | 0 48 32 17 49 39 50 43 21 37 20 25 36 6 26 1 31 22 33 47 27 41 24 34 23 12 30 11 42 29 38 15 14 44 16 18 40 19 7 13 35 4 8 46 3 45 9 10 28 2 5 0 | 957ms |
| | tsp_70_1 | 712.52 | 0 1 22 14 15 20 29 28 45 12 31 67 18 26 3 59 9 25 4 10 61 43 32 8 64 54 48 37 66 42 62 13 19 60 53 41 36 38 52 6 40 5 7 51 55 68 46 24 16 44 39 17 11 50 35 57 2 23 56 30 27 21 58 49 69 34 33 65 47 63 0 | 2188ms |
| | tsp_76_1 | 585.00 | Vector demasiado largo para ser representado en la tabla | 3668ms |
| | tsp_76_2 | 113624.10 | | 3068ms |
| | tsp_99_1 | 1293.09 | | 6131ms |
| | tsp_100_1 | 668.05 | | 7493ms |
| | tsp_100_2 | 24022.67 | | 6580ms |
| | tsp_100_3 | 22478.31 | | 8688ms |
| | tsp_100_4 | 22931.64 | | 7285ms |
| | tsp_100_5 | 24378.64 | | 7514ms |
| | tsp_100_6 | 8493.56 | | 8198ms |
| | tsp_101_1 | 668.05 | | 10169ms |
| | tsp_105_1 | 15397.25 | | 8703ms |
| | tsp_107_1 | 46973.15 | | 7082ms |
| | tsp_124_1 | 60896.73 | | 14569ms |
| | tsp_127_1 | 130829.10 | | 15278ms |
| | tsp_136_1 | 103266.35 | | 25264ms |
| | tsp_144_1 | 62812.08 | | 25261ms |

| | | |
|-----------|-----------|----------|
| tsp_150_1 | 28938.36 | 29564ms |
| tsp_150_2 | 27744.74 | 28095ms |
| tsp_152_1 | 74778.75 | 31751ms |
| tsp_159_1 | 44287.30 | 40687ms |
| tsp_195_1 | 2448.53 | 63667ms |
| tsp_198_1 | 16639.78 | 63465ms |
| tsp_200_1 | 32847.49 | 65437ms |
| tsp_200_2 | 31287.66 | 46417ms |
| tsp_225_1 | 135809.77 | 74035ms |
| tsp_226_1 | 87291.77 | 85352ms |
| tsp_262_1 | 2601.06 | 163168ms |
| tsp_264_1 | 54810.00 | 280208ms |
| tsp_299_1 | 52191.67 | 248971ms |
| tsp_318_1 | 46113.27 | 303813ms |
| tsp_318_2 | 46113.27 | 262879ms |
| tsp_400_1 | 16612.33 | 446299ms |

| Algoritmo | Entrada | Salida | Vector Elementos | Tiempo [Ms] |
|--------------|----------|--------|---|-------------|
| Christofides | tsp_5_1 | 4.00 | 0 1 2 3 4 0 | 0ms |
| | tsp_51_1 | 475.41 | 0 33 22 31 39 50 38 15 44 14 16 18 40 19 7 11 42 29 43 21 37 20 25 1 48 49 17 52 36 47 6 36 12 30 34 23 35 13 4 8 24 41 27 46 3 10 9 45 28 2 5 0 | 51ms |
| | tsp_70_1 | 775.68 | 0 35 90 11 1 22 14 44 16 24 46 67 18 12 31 45 28 29 20 15 26 25 4 61 10 9 69 3 43 51 7 32 8 64 54 48 62 42 60 13 19 37 66 41 53 36 38 52 6 40 5 55 68 | 146ms |

| | | | | |
|--|-----------|-------------|---|--------|
| | | | 39 17 30 27 21 49 58 56 23 2 33 69 34 63 47 65 57 0 | |
| | tsp_76_1 | 601.59 | Vector demasiado largo para ser representado en la tabla | 201ms |
| | tsp_76_2 | 117154.28 | | 82ms |
| | tsp_99_1 | 1327.17 | | 203ms |
| | tsp_100_1 | 701.42 | | 351ms |
| | tsp_100_2 | 23649.26 | | 213ms |
| | tsp_100_3 | 23164.69 | | 351ms |
| | tsp_100_4 | 23546.66 | | 201ms |
| | tsp_100_5 | 23532.58 | | 362ms |
| | tsp_100_6 | 9138.68 | | 472ms |
| | tsp_101_1 | 701.42 | | 548ms |
| | tsp_105_1 | 16585.16 | | 249ms |
| | tsp_107_1 | 48143.87 | | 158ms |
| | tsp_124_1 | 63059.14 | | 323ms |
| | tsp_127_1 | 130391.68 1 | | 578ms |
| | tsp_136_1 | 105832.48 | | 268ms |
| | tsp_144_1 | 69076.15 | | 273ms |
| | tsp_150_1 | 28840.82 | | 1033ms |
| | tsp_150_2 | 29905.29 | | 913ms |
| | tsp_152_1 | 76212.99 | | 193ms |
| | tsp_159_1 | 45699.29 | | 668ms |
| | tsp_195_1 | 2543.65 | | 899ms |
| | tsp_198_1 | 17294.49 | | 1101ms |
| | tsp_200_1 | 32184.15 | | 1963ms |

| | | | | |
|--|-----------|-----------|--|--------|
| | tsp_200_2 | 32524.23 | | 957ms |
| | tsp_225_1 | 133556.35 | | 235ms |
| | tsp_226_1 | 91203.57 | | 894ms |
| | tsp_262_1 | 2656.08 | | 2417ms |
| | tsp_264_1 | 52492.73 | | 1575ms |
| | tsp_299_1 | 52999.93 | | 3823ms |
| | tsp_318_1 | 47281.04 | | 4404ms |
| | tsp_318_2 | 47281.04 | | 3250ms |
| | tsp_400_1 | 17007.51 | | 9948ms |

| Algoritmo | Entrada | Salida | Vector Elementos | Tiempo [Ms] |
|-------------------------|-----------|-----------|--|-------------|
| Opt_2 (Christofides) | tsp_5_1 | 4.00 | 0 1 2 3 4 0 | 0ms |
| | tsp_51_1 | 452.37 | 0 32 17 49 48 39 50 38 15 14 44 16 18 7 19 40 11 42 29 43 21 37 20 25 1 31 22 33 47 26 6 38 30 12 34 23 35 13 4 8 24 41 27 3 46 45 9 10 28 2 5 0 | 14ms |
| | tsp_70_1 | 749.41 | 0 35 50 11 1 22 14 44 16 68 55 5 40 6 52 38 36 53 41 66 37 42 60 19 13 62 48 54 64 8 32 7 51 43 61 10 9 59 3 4 25 26 46 24 67 18 12 31 45 28 29 20 15 38 17 30 58 49 21 27 56 23 65 33 69 34 63 47 2 57 0 | 18ms |
| | tsp_76_1 | 575.00 | Vector demasiado largo para ser representado en la tabla | 28ms |
| | tsp_76_2 | 112353.70 | | 18ms |
| | tsp_99_1 | 1279.05 | | 37ms |
| | tsp_100_1 | 677.74 | | 45ms |
| | tsp_100_2 | 22607.23 | | 48ms |
| | tsp_100_3 | 21843.69 | | 76ms |

| | | | |
|--|-----------|-----------|-------|
| | tsp_100_4 | 22474.47 | 39ms |
| | tsp_100_5 | 22374.83 | 40ms |
| | tsp_100_6 | 8541.34 | 52ms |
| | tsp_101_1 | 677.74 | 44ms |
| | tsp_105_1 | 16013.89 | 44ms |
| | tsp_107_1 | 45531.83 | 46ms |
| | tsp_124_1 | 59281.77 | 115ms |
| | tsp_127_1 | 123258.54 | 50ms |
| | tsp_136_1 | 102316.58 | 100ms |
| | tsp_144_1 | 66517.21 | 106ms |
| | tsp_150_1 | 27206.95 | 102ms |
| | tsp_150_2 | 27963.31 | 118ms |
| | tsp_152_1 | 74999.71 | 80ms |
| | tsp_159_1 | 44377.56 | 170ms |
| | tsp_195_1 | 2466.24 | 127ms |
| | tsp_198_1 | 16507.24 | 127ms |
| | tsp_200_1 | 30934.60 | 176ms |
| | tsp_200_2 | 30947.91 | 124ms |
| | tsp_225_1 | 130182.85 | 184ms |
| | tsp_226_1 | 83859.21 | 201ms |
| | tsp_262_1 | 2548.85 | 204ms |
| | tsp_264_1 | 51407.82 | 459ms |
| | tsp_299_1 | 50607.72 | 446ms |
| | tsp_318_1 | 44937.30 | 490ms |
| | tsp_318_2 | 44937.30 | 397ms |

| | | | | |
|--|-----------|----------|--|-------|
| | tsp_400_1 | 16309.11 | | 595ms |
|--|-----------|----------|--|-------|

| Algoritmo | Entrada | Salida | Vector Elementos | Tiempo [Ms] |
|-------------------------|-----------|-----------|--|-------------|
| Opt_3 (Christofides) | tsp_5_1 | 4.00 | 0 1 2 3 4 0 | 0ms |
| | tsp_51_1 | 439.29 | 0 5 2 28 10 9 45 27 3 46 41 24 8 4 13 35 23 34 12 30 36 6 47 26 1 25 20 37 21 43 29 42 11 40 7 19 18 16 44 14 15 38 50 39 49 17 32 48 31 22 33 0 | 1203ms |
| | tsp_70_1 | 691.26 | 0 57 2 47 63 34 69 65 33 23 56 27 30 17 39 44 16 24 67 46 68 55 51 7 5 40 6 52 38 36 21 49 58 53 41 66 37 42 60 19 13 62 48 54 64 8 32 43 61 10 4 25 9 59 3 26 18 12 31 45 28 29 20 15 14 22 1 11 50 35 0 | 2952ms |
| | tsp_76_1 | 568.12 | Vector demasiado largo para ser representado en la tabla | 4055ms |
| | tsp_76_2 | 112312.64 | | 2907ms |
| | tsp_99_1 | 1264.61 | | 6164ms |
| | tsp_100_1 | 666.14 | | 9816ms |
| | tsp_100_2 | 22607.23 | | 7923ms |
| | tsp_100_3 | 21201.40 | | 8966ms |
| | tsp_100_4 | 21728.25 | | 9158ms |
| | tsp_100_5 | 22245.11 | | 7302ms |
| | tsp_100_6 | 8257.95 | | 8027ms |
| | tsp_101_1 | 666.14 | | 8705ms |
| | tsp_105_1 | 15600.80 | | 8195ms |
| | tsp_107_1 | 45077.09 | | 6899ms |
| | tsp_124_1 | 59569.19 | | 14948ms |
| | tsp_127_1 | 124487.92 | | 15928ms |

| | | | | |
|--|-----------|-----------|--|----------|
| | tsp_136_1 | 101573.53 | | 18631ms |
| | tsp_144_1 | 62374.05 | | 26993ms |
| | tsp_150_1 | 26987.61 | | 25412ms |
| | tsp_150_2 | 27056.34 | | 29500ms |
| | tsp_152_1 | 74340.48 | | 30658ms |
| | tsp_159_1 | 43588.96 | | 36850ms |
| | tsp_195_1 | 2453.24 | | 60681ms |
| | tsp_198_1 | 16243.86 | | 66852ms |
| | tsp_200_1 | 30559.05 | | 72894ms |
| | tsp_200_2 | 30357.53 | | 44809ms |
| | tsp_225_1 | 128535.01 | | 73730ms |
| | tsp_226_1 | 82877.22 | | 100595ms |
| | tsp_262_1 | 2515.09 | | 151952ms |
| | tsp_264_1 | 50729.72 | | 223307ms |
| | tsp_299_1 | 49442.70 | | 234674ms |
| | tsp_318_1 | 44148.98 | | 293647ms |
| | tsp_318_2 | 44148.98 | | 220471ms |
| | tsp_400_1 | 15914.99 | | 537220ms |

| Algoritmo | Entrada | Salida | Vector Elementos | Tiempo [Ms] |
|----------------------|----------|--------|---|-------------|
| SA (Christofides) | tsp_5_1 | 4.00 | 0 1 2 3 4 0 | 2777ms |
| | tsp_51_1 | 447.22 | 0 33 32 48 17 49 39 50 38 15 14 44 16 18 19 7 40 11 42 29 43 21 37 20 25 1 31 22 47 26 6 36 30 12 34 23 35 13 4 8 24 46 3 41 27 45 9 10 28 2 5 0 | 3554ms |

| | | | | |
|--|-----------|-----------|--|--------|
| | tsp_70_1 | 713.97 | 0 35 50 11 1 22 14 15 20 29 28 45 31 12 18 26 25 3 59 9 10 61 4 43 51 7 32 8 64 54 48 62 42 13 19 60 53 36 41 66 37 38 52 6 40 5 55 68 46 67 24 16 44 39 17 30 27 56 23 21 58 49 69 34 63 47 65 33 2 57 0 | 3455ms |
| | tsp_76_1 | 577.59 | Vector demasiado largo para ser representado en la tabla | 4265ms |
| | tsp_76_2 | 111978.24 | | 2810ms |
| | tsp_99_1 | 1274.25 | | 3067ms |
| | tsp_100_1 | 726.20 | | 1ms |
| | tsp_100_2 | 22744.78 | | 2609ms |
| | tsp_100_3 | 21577.49 | | 3508ms |
| | tsp_100_4 | 22480.49 | | 3322ms |
| | tsp_100_5 | 22418.96 | | 3183ms |
| | tsp_100_6 | 8292.26 | | 3223ms |
| | tsp_101_1 | 705.11 | | 1ms |
| | tsp_105_1 | 15568.80 | | 3221ms |
| | tsp_107_1 | 46659.36 | | 28ms |
| | tsp_124_1 | 59998.71 | | 3228ms |
| | tsp_127_1 | 127481.05 | | 74ms |
| | tsp_136_1 | 103575.40 | | 2761ms |
| | tsp_144_1 | 64474.27 | | 3768ms |
| | tsp_150_1 | 26806.84 | | 3159ms |
| | tsp_150_2 | 27506.13 | | 3535ms |
| | tsp_152_1 | 74596.96 | | 4099ms |
| | tsp_159_1 | 43749.71 | | 603ms |
| | tsp_195_1 | 2455.65 | | 3365ms |

| | | | | |
|--|-----------|-----------|--|--------|
| | tsp_198_1 | 16574.49 | | 433ms |
| | tsp_200_1 | 30313.31 | | 3451ms |
| | tsp_200_2 | 30528.24 | | 2276ms |
| | tsp_225_1 | 130509.58 | | 72ms |
| | tsp_226_1 | 90538.68 | | 9ms |
| | tsp_262_1 | 2511.01 | | 5051ms |
| | tsp_264_1 | 51380.20 | | 3664ms |
| | tsp_299_1 | 51453.43 | | 506ms |
| | tsp_318_1 | 44933.03 | | 3295ms |
| | tsp_318_2 | 44567.34 | | 2429ms |
| | tsp_400_1 | 16163.35 | | 2921ms |

| Algoritmo | Entrada | Salida | Vector Elementos | Tiempo [Ms] |
|----------------------------------|-----------|-----------|--|-------------|
| tabu_annealing (Christofides) | tsp_5_1 | 4.00 | 0 1 2 3 4 0 | 3082ms |
| | tsp_51_1 | 446.53 | 0 33 32 17 49 48 22 31 39 50 38 15 14 44 16 18 7 19 40 11 42 29 43 21 37 20 25 1 26 47 6 36 30 12 34 23 35 13 4 8 24 41 46 3 27 45 9 10 28 2 5 0 | 4634ms |
| | tsp_70_1 | 734.85 | 0 35 50 11 1 22 14 44 16 55 68 46 24 15 20 29 28 45 12 31 67 18 26 25 3 59 9 10 61 4 43 51 7 32 8 64 54 48 13 19 60 42 62 37 66 41 53 36 38 52 6 5 40 39 17 30 27 21 58 49 23 56 2 65 33 69 34 63 47 57 0 | 7013ms |
| | tsp_76_1 | 567.14 | Vector demasiado largo para ser representado en la tabla | 5172ms |
| | tsp_76_2 | 111685.36 | | 3450ms |
| | tsp_99_1 | 1268.91 | | 3476ms |
| | tsp_100_1 | 670.88 | | 5034ms |

| | | |
|-----------|-----------|--------|
| tsp_100_2 | 22827.61 | 3695ms |
| tsp_100_3 | 21647.86 | 4913ms |
| tsp_100_4 | 22307.55 | 4416ms |
| tsp_100_5 | 22281.21 | 4190ms |
| tsp_100_6 | 8399.49 | 4514ms |
| tsp_101_1 | 670.19 | 4614ms |
| tsp_105_1 | 15626.15 | 3554ms |
| tsp_107_1 | 45148.58 | 72ms |
| tsp_124_1 | 59663.23 | 4546ms |
| tsp_127_1 | 123346.03 | 4634ms |
| tsp_136_1 | 103313.18 | 3891ms |
| tsp_144_1 | 67736.63 | 178ms |
| tsp_150_1 | 27011.42 | 3935ms |
| tsp_150_2 | 28051.26 | 4608ms |
| tsp_152_1 | 74863.76 | 3500ms |
| tsp_159_1 | 43590.55 | 1047ms |
| tsp_195_1 | 2458.88 | 4520ms |
| tsp_198_1 | 16710.35 | 589ms |
| tsp_200_1 | 30614.04 | 4719ms |
| tsp_200_2 | 30360.41 | 3421ms |
| tsp_225_1 | 129368.41 | 722ms |
| tsp_226_1 | 90739.29 | 3ms |
| tsp_262_1 | 2501.29 | 6072ms |
| tsp_264_1 | 51008.66 | 5102ms |
| tsp_299_1 | 50599.47 | 1169ms |

| | | | | |
|--|-----------|----------|--|--------|
| | tsp_318_1 | 44741.21 | | 4659ms |
| | tsp_318_2 | 44548.26 | | 3431ms |
| | tsp_400_1 | 16105.31 | | 4890ms |

| Algoritmo | Entrada | Salida | Vector Elementos | Tiempo [Ms] |
|---------------------------------|-----------|-----------|--|-------------|
| genetic_cycle (Christofides) | tsp_5_1 | 4.00 | 0 1 2 3 4 0 | 0ms |
| | tsp_51_1 | 455.20 | 0 33 32 17 49 48 39 50 38 15 14 44 16 18 19 7 40 11 42 29 43 21 37 20 25 1 31 22 26 47 6 36 30 12 34 23 35 13 4 8 24 46 3 41 27 45 9 10 28 2 5 0 | 0ms |
| | tsp_70_1 | 1710.29 | 0 35 50 11 1 22 14 15 16 29 68 45 24 12 20 26 28 3 59 31 10 18 4 25 51 7 9 8 61 54 43 62 42 32 19 64 53 48 13 66 60 38 52 37 40 41 55 36 46 67 6 5 44 39 17 30 27 21 58 49 23 56 69 34 63 47 65 33 2 57 0 | 0ms |
| | tsp_76_1 | 819.20 | Vector demasiado largo para ser representado en la tabla | 1ms |
| | tsp_76_2 | 111859.32 | | 1ms |
| | tsp_99_1 | 1406.63 | | 1ms |
| | tsp_100_1 | 794.29 | | 0ms |
| | tsp_100_2 | 22930.69 | | 2ms |
| | tsp_100_3 | 22790.13 | | 0ms |
| | tsp_100_4 | 32396.83 | | 0ms |
| | tsp_100_5 | 22281.21 | | 1ms |
| | tsp_100_6 | 8453.18 | | 1ms |
| | tsp_101_1 | 876.25 | | 1ms |
| | tsp_105_1 | 15626.15 | | 1ms |

| | | | | |
|--|-----------|-----------|--|------|
| | tsp_107_1 | 47063.62 | | 1ms |
| | tsp_124_1 | 72621.52 | | 1ms |
| | tsp_127_1 | 373157.47 | | 1ms |
| | tsp_136_1 | 387155.74 | | 0ms |
| | tsp_144_1 | 115659.05 | | 1ms |
| | tsp_150_1 | 34912.16 | | 2ms |
| | tsp_150_2 | 27582.67 | | 3ms |
| | tsp_152_1 | 74979.26 | | 1ms |
| | tsp_159_1 | 43749.71 | | 1ms |
| | tsp_195_1 | 2495.68 | | 1ms |
| | tsp_198_1 | 43313.67 | | 1ms |
| | tsp_200_1 | 39292.32 | | 0ms |
| | tsp_200_2 | 30562.94 | | 1ms |
| | tsp_225_1 | 431373.37 | | 3ms |
| | tsp_226_1 | 91934.48 | | 1ms |
| | tsp_262_1 | 5346.67 | | 4ms |
| | tsp_264_1 | 52885.60 | | 3ms |
| | tsp_299_1 | 55142.52 | | 4ms |
| | tsp_318_1 | 55483.94 | | 8ms |
| | tsp_318_2 | 44894.83 | | 2ms |
| | tsp_400_1 | 40854.06 | | 11ms |

| Algoritmo | Entrada | Salida | Vector Elementos | Tiempo [Ms] |
|---------------|----------|-----------|--|---------------------|
| ant_algorithm | tsp_5_1 | 4.00 | 0 1 2 3 4 0 | 2ms |
| | tsp_51_1 | 740.38 | 0 5 2 20 25 50 11 37 21 43 39 49 48 31 22 17 32 33 47 26 6 1 42 29 44 15 16 18 38 14 7 23 34 12 36 4 24 35 40 19 41 27 28 45 9 10 46 3 8 13 30 0 | 42409ms |
| | tsp_70_1 | 1085.40 | 0 34 63 47 65 33 23 57 11 1 22 50 69 27 56 30 21 49 58 42 62 37 32 8 54 64 48 60 66 41 36 53 6 52 38 40 5 7 51 25 4 10 61 9 59 3 43 19 13 2 14 16 20 15 67 18 26 12 28 31 29 45 55 68 46 24 44 39 17 35 0 | 176204ms |
| | tsp_76_1 | 919.82 | Vector demasiado largo para ser representado en la tabla | 248684ms |
| | tsp_76_2 | 338422.68 | | 77547ms |
| | tsp_99_1 | | | Más de 5 minutos |

4. Facility Location

Facility Location tiene como objetivo obtener la ubicación óptima de unas ciertas instalaciones para minimizar los costos de transporte y de apertura.

4.1 MIP

""

Variables de Decisión:

c_i = cliente

a_j = almacén

$C_i \rightarrow A_j$

$A_j \rightarrow 1/0$ [1 si se abre, 0 si no se abre]

Restricciones:

$\sum(C_i) \leq 1$

$\sum(\text{demandas}(C_i)) \leq \text{Capacidad}(A_j)$

$C_i \rightarrow A_j$ si A_j es 1

Función Objetivo:

Minimizar $C(t)$

$C(t) = C(\text{Aperturas}) + C(\text{Trayectos})$

$C(\text{Aperturas}) = \sum(\text{Capertura}(A_j))$ si A_j es 1

$C(\text{Trayectos}) = \sum(C_{\text{distancia}}(C_i \rightarrow A_j))$

""

4.2 Algoritmo Usado para la Corrección

Evidentemente se utilizará MIP para resolver el problema. Estará capado a unos 10 minutos su ejecución. (La tabla que se muestra a continuación es sin límite temporal)

4.3 Análisis temporal

| Algoritmo | Entrada | Salida | VectorElementos | Tiempo[ms] |
|-----------|----------|--------------|--|--------------|
| MIP | fl_3_1 | 2545.77 | 0 0 1 2 | 13ms |
| | fl_16_1 | 3523677.87 | 6 6 15 14 6 9 11 15 6 6 10 15 14 6 9 9 6 13 6 6 6 15 9 6 15 6 12 6 9 6 6 6 15 1 6 6 3 11 9 6 14 7 9 9 7 9 6 6 13 6 | 391ms |
| | fl_16_2 | 889538.38 | 0 4 2 3 14 2 12 4 3 14 14 0 7 14 0 10 12 11 7 10 2 11 2 3 4 1 0 2 2 10 3 10 10 1 12 10 10 0 4 12 0 4 2 11 4 2 1 4 11 14 | 75ms |
| | fl_25_1 | 3406660.76 | Etc. | 84ms |
| | fl_25_2 | 3269821.32 | | 58ms |
| | fl_25_3 | 3308526.93 | | 64ms |
| | fl_25_4 | 1103338.51 | | 86ms |
| | fl_25_5 | 1446560.76 | | 78ms |
| | fl_50_1 | 2825999.22 | | 148ms |
| | fl_50_2 | 2879410.36 | | 166ms |
| | fl_50_3 | 2854410.36 | | 132ms |
| | fl_50_4 | 2916910.36 | | 195ms |
| | fl_50_5 | 1157235.26 | | 373ms |
| | fl_50_6 | 3732793.43 | | 416ms |
| | fl_100_1 | Más de 3 min | | Más de 3 min |
| | fl_100_2 | Más de 3 min | | Más de 3 min |
| | fl_200_1 | 3807.32 | | 1757ms |
| | fl_200_2 | 3964.14 | | 1850ms |
| | fl_200_3 | 3694.74 | | 1967ms |
| | fl_200_4 | 3916.50 | | 1894ms |
| | fl_200_5 | 4022.52 | | 1962ms |
| | fl_200_6 | Más de 3 min | | Más de 3 min |
| | fl_500_6 | Más de 3 min | | Más de 3 min |

5. Graph Coloring

Graph Coloring o coloreado de grafos, consiste en colorear el grafo con el mínimo número de colores tal que ningún vértice adyacente comparta el mismo color.

5.1 Minizinc

Input:

```
int: nSize;  
int : nRestrictions;
```

Constantes:

```
set of int: size = 1..nSize;  
set of int: nrestrictions = 1..nRestrictions;
```

Variables de decisión:

```
array[size] of int : countries;  
array[size] of var 1..nSize : coloresPaíses;  
array[nrestrictions] of int : A;  
array[nrestrictions] of int : B;
```

Restricciones:

```
% Usamos value_precede como restricción lexicográfica, obligando a que dentro de 'coloresPaíses',  
% antes de aparecer un nuevo color deben haber aparecido todos los de detrás.
```

```
constraint forall(i in 1..nSize-1)(value_precede(i,i+1,coloresPaíses));  
constraint forall(i in nrestrictions) (coloresPaíses[A[i]] != coloresPaíses[B[i]]);
```

Objetivo:

```
solve minimize(max(coloresPaíses));
```

5.2 Local Search

La búsqueda local es un método heurístico para resolver problemas de optimización computacionalmente difíciles. Consiste en recorrer el espacio de soluciones, hasta que se encuentra una solución que se considera óptima o hasta que se ha transcurrido un límite de tiempo.

5.3 MIP

'''

Variables de Decisión:

Colores de los Países

Restricciones:

1 país con 1 conexión tiene distintos colores

Función Objetivo:

Minimizar el número de colores

'''

Un **clique** en un grafo es un conjunto de vértices, $C \subseteq V$, tal que todo par de vértices distintos son adyacentes, es decir, existe una arista que los conecta. En otras palabras, un clique es un subgrafo en el que cada vértice está conectado a todos los demás vértices del subgrafo. Para la resolución del problema hemos aplicado cortes con cliques de **tamaño 3 y 4**.

5.4 Greedy Networkx

Networkx **suministra diversos algoritmos que permiten resolver el problema de graph coloring**. En el caso de problemas con muchos edges, MIP es inviable por lo tanto hemos realizado un greedy con **Networkx** con todos estos algoritmos proporcionados con networkx y tomamos el mejor valor de dichos algoritmos.

5.5 Algoritmo Usado para la Corrección

En vista a los tiempos que se exponen a continuación, se ha optado por:

1. Usar **MIP** hasta un tamaño de 200.
2. Usar **Greedy networkx** desde un tamaño de 200.

5.5 Análisis temporal

| Algoritmo | Entrada | Salida | Vector Elementos | Tiempo [ms] |
|-----------|---------|--------|---|-------------|
| Básico | gc_4_1 | 2 | 1 2 1 1 | 509 |
| Básico | gc_20_1 | 3 | 1 1 2 1 1 3 2 2 2 2 1 1 1 2 2 1 3 3 1 1 | 489 |
| Básico | gc_20_3 | 5 | 1 2 1 3 2 2 1 4 2 1 3 4 4 5 4 4 2 2 3 1 | 513 |
| Básico | gc_20_5 | 5 | 1 2 3 2 4 1 5 2 4 3 4 3 3 4 2 1 5 5 1 3 | 771 |
| Básico | gc_20_7 | 8 | 1 2 3 2 4 4 1 5 1 4 6 3 7 6 5 8 5 7 8 5 | 738 |
| Básico | gc_20_9 | 11 | 1 2 3 4 1 5 6 7 5 4 8 9 10 8 7 10 2 2 3 11 | 650 |
| Básico | gc_50_1 | 4 | 1 2 1 1 1 2 2 2 1 2 2 2 3 3 2 4 4 1 1 2 3 3 1 3 4 2 1 1 3 3 2 4 4 1 1 3 2 2 2 1 4 2 3 3 2 3 4 1 3 | 631 |
| Básico | gc_50_3 | 6 | 1 1 1 2 2 3 1 4 3 5 3 4 3 5 1 6 5 4 6 4 6 2 3 3 3 4 6 4 2 2 1 5 1 3 5 3 4 5 1 2 1 6 2 6 1 6 2 5 2 5 | 998 |
| Básico | gc_50_5 | 9 | 1 1 1 2 3 4 5 6 3 7 6 6 8 3 3 3 1 6 8 4 9 9 7 6 6 1 9 2 2 4 7 7 2 5 3 1 4 8 8 9 5 7 5 9 3 2 4 2 5 4 | 2147 |
| Básico | gc_50_7 | 14 | 1 2 2 3 4 5 6 2 7 8 7 5 9 3 6 7 3 10 10 11 8 12 4 9 10 11 5 9 13 7 8 4 2 12 14 13 12 10 11 2 6 1 14 3 8 1 7 14 13 1 | 25794 |

| | | | | |
|--------|-----------|---------------|------|-------|
| Básico | gc_50_9 | Más 2 minutos | | |
| Básico | gc_70_1 | 4 | Etc. | 470 |
| Básico | gc_70_3 | 8 | Etc. | 14654 |
| Básico | gc_70_5 | Más 2 minutos | | |
| Básico | gc_70_7 | | | |
| Básico | gc_70_9 | | | |
| Básico | gc_100_1 | 5 | Etc. | 704 |
| Básico | gc_100_3 | | | |
| Básico | gc_100_5 | | | |
| Básico | gc_100_7 | | | |
| Básico | gc_100_9 | | | |
| Básico | gc_250_1 | | | |
| Básico | gc_250_3 | | | |
| Básico | gc_250_5 | | | |
| Básico | gc_250_7 | | | |
| Básico | gc_250_9 | | | |
| Básico | gc_500_1 | | | |
| Básico | gc_500_3 | | | |
| Básico | gc_500_5 | | | |
| Básico | gc_500_7 | | | |
| Básico | gc_500_9 | | | |
| Básico | gc_1000_1 | | | |
| Básico | gc_1000_3 | Más 2 minutos | | |

| | | | | |
|--------|-----------|-----|---|--------------|
| Básico | gc_1000_5 | | | |
| Básico | gc_1000_7 | | | |
| Básico | gc_1000_9 | | | |
| MIP | gc_4_1 | 2 | 0 1 0 0 | 28ms |
| | gc_20_1 | 3 | 1 2 0 0 0 0 1 1 1 1 0 2 0 2 2 1 0 0 | 54ms |
| | gc_20_3 | 5 | 0 0 2 1 2 0 1 2 0 3 1 4 0 2 0 0 0 0 1 2 | 241ms |
| | gc_20_5 | 5 | 3 2 4 2 1 3 0 2 1 4 1 4 4 1 2 3 0 0 3 4 | 270ms |
| | gc_20_7 | 8 | 6 1 3 1 4 4 6 5 6 4 2 3 2 7 5 0 5 2 0 5 | 118ms |
| | gc_20_9 | 11 | 0 3 7 5 0 2 1 9 2 1 6 1 0 4 6 9 4 5 3 7 8 | 113ms |
| | gc_50_1 | 4 | 0 3 2 3 1 3 0 0 2 1 3 1 0 0 1 2 0 0 2 3 1 1 1 2 2 1 0 3 0 1 3 0 1 1 0 2 0 0 0 3 0 1 1 1 2 0 2 1 3 2 | 527ms |
| | gc_50_3 | 6 | Etc. | 11709ms |
| | gc_50_5 | [-] | | Más de 3 min |
| | gc_50_7 | [-] | | |
| | gc_50_9 | [-] | | |
| | gc_70_1 | 4 | | 739ms |
| | gc_70_3 | [-] | | Más de 3 min |
| | gc_70_5 | | | |
| | gc_70_7 | | | |
| | gc_70_9 | | | Más de 3 min |
| | gc_100_1 | 5 | | 9455ms |
| | gc_100_3 | [-] | | Más de 3 min |

| Algoritmo | Entrada | Salida | Vector Elementos | Tiempo [ms] |
|----------------|---------|--------|---|-------------|
| Búsqueda Local | gc_4_1 | 2 | 0 1 0 0 | 0ms |
| Búsqueda Local | gc_20_1 | 3 | 0 0 2 2 1 0 1 2 1 1 1 1 0 0 1 1 1 0 0 0 | 0ms |
| Búsqueda Local | gc_20_3 | 5 | 3 1 2 0 1 1 2 3 4 2 0 3 3 1 3 3 1 1 0 2 | 1ms |
| Búsqueda Local | gc_20_5 | 7 | 0 1 2 3 4 0 3 6 4 2 4 1 1 4 1 0 3 5 0 2 | 1ms |
| Búsqueda Local | gc_20_7 | 9 | 0 1 2 1 4 4 0 7 3 4 2 1 1 7 5 6 0 3 1 1 5 | 1ms |
| Búsqueda Local | gc_20_9 | 11 | 0 1 2 3 0 5 6 7 5 6 9 1 1 4 8 7 4 1 1 2 8 | 5ms |
| Búsqueda Local | gc_50_1 | 5 | 0 1 2 1 0 3 2 0 1 2 0 2 0 1 0 1 2 2 3 0 0 3 0 1 1 2 3 1 0 0 1 0 2 0 2 2 3 1 3 0 2 2 0 4 1 2 3 2 0 0 | 2ms |
| Búsqueda Local | gc_50_3 | 8 | 1 1 2 3 1 5 3 2 4 1 5 2 5 2 7 7 2 7 7 0 0 1 0 6 4 0 3 5 1 1 6 3 1 0 5 0 5 4 7 2 7 1 4 2 3 2 4 3 1 6 | 8ms |
| Búsqueda Local | gc_50_5 | 12 | 0 1 2 1 1 5 6 9 8 2 4 4 7 4 9 4 0 4 6 7 8 3 1 1 1 0 4 0 3 6 1 5 2 7 4 3 0 3 3 2 8 3 9 3 5 6 1 9 9 6 5 5 | 15ms |
| Búsqueda Local | gc_50_7 | 17 | 0 1 2 3 4 5 6 5 8 9 7 5 12 2 6 15 3 15 11 1 9 11 4 12 11 13 6 12 10 10 9 0 8 2 14 10 3 9 1 12 6 14 14 7 17 14 7 13 10 17 | 26ms |
| Búsqueda Local | gc_50_9 | 25 | Etc. | 49ms |
| Búsqueda Local | gc_70_1 | 6 | Etc. | 5ms |
| Búsqueda Local | gc_70_3 | 10 | Etc. | 27ms |
| Búsqueda Local | gc_70_5 | 15 | Etc. | 44ms |

| | | | | |
|----------------|-----------|-----|---------|----------|
| Búsqueda Local | gc_70_7 | 21 | Etc. | 68ms |
| Búsqueda Local | gc_70_9 | 33 | Etc. | 171ms |
| Búsqueda Local | gc_100_1 | 6 | Etc. | 18ms |
| Búsqueda Local | gc_100_3 | 13 | Etc. | 68ms |
| Búsqueda Local | gc_100_5 | 19 | Etc. | 130ms |
| Búsqueda Local | gc_100_7 | 29 | Etc. | 260ms |
| Búsqueda Local | gc_100_9 | 45 | Etc. | 556ms |
| Búsqueda Local | gc_250_1 | 12 | Etc. | 330ms |
| Búsqueda Local | gc_250_3 | 25 | Etc. | 1478ms |
| Búsqueda Local | gc_250_5 | 40 | Etc. | 3536ms |
| Búsqueda Local | gc_250_7 | 60 | Etc. | 6652ms |
| Búsqueda Local | gc_250_9 | 99 | 15360ms | |
| Búsqueda Local | gc_500_1 | 18 | 3437ms | |
| Búsqueda Local | gc_500_3 | 40 | 17079ms | |
| Búsqueda Local | gc_500_5 | 71 | Etc. | 44491ms |
| Búsqueda Local | gc_500_7 | 106 | Etc. | 94020ms |
| Búsqueda Local | gc_500_9 | 171 | Etc. | 190506ms |
| Búsqueda Local | gc_1000_1 | 30 | Etc. | 39869ms |

| | | | | |
|----------------|-----------|------------------|------|----------|
| Búsqueda Local | gc_1000_3 | 73 | Etc. | 217774ms |
| Búsqueda Local | gc_1000_5 | 121 | Etc. | 514176ms |
| Búsqueda Local | gc_1000_7 | Más de 5 minutos | | |
| Búsqueda Local | gc_1000_9 | | | |

| | | | | |
|------------------------|-----------|-----|--------|---------|
| Greedy networkx | gc_250_1 | 10 | Etc. | 460ms |
| Greedy networkx | gc_250_3 | 22 | Etc. | 940ms |
| Greedy networkx | gc_250_5 | 37 | Etc. | 1281ms |
| Greedy networkx | gc_250_7 | 53 | Etc. | 1647ms |
| Greedy networkx | gc_250_9 | 91 | 2671 | |
| Greedy networkx | gc_500_1 | 16 | 2466ms | |
| Greedy networkx | gc_500_3 | 38 | 4335ms | |
| Greedy networkx | gc_500_5 | 63 | Etc. | 7268ms |
| Greedy networkx | gc_500_7 | 98 | Etc. | 9782 |
| Greedy networkx | gc_500_9 | 157 | Etc. | 15357ms |
| Greedy networkx | gc_1000_1 | 26 | Etc. | 13557ms |
| Greedy networkx | gc_1000_3 | 64 | Etc. | 37210ms |
| Greedy networkx | gc_1000_5 | 108 | Etc. | 43043ms |

| | | | |
|------------------------|-----------|-----|----------|
| Greedy networkx | gc_1000_7 | 166 | 70680ms |
| Greedy networkx | gc_1000_9 | 277 | 112628ms |

6. Set Covering

Set Covering Problem (SCP) o conjunto de cobertura es un problema clásico, que pertenece a la clase NPCompleto, donde la entrada está dada por varios conjuntos de elementos o datos que tienen algún elemento en común. En general, estos problemas consisten en encontrar un conjunto de soluciones que permitan cubrir en forma total o parcial un conjunto de necesidades al menor costo posible.

6.1 Minizinc

Input:

```
int: ITEM_COUNT;  
int: NSET_COUNT;  
array[SET_COUNT] of int: cost;
```

Constantes:

```
set of int: NODES = 0..ITEM_COUNT-1;  
set of int: SET_COUNT = 1..NSET_COUNT;
```

Variables de decisión:

```
array[SET_COUNT] of var set of NODES: sets;  
array[SET_COUNT] of var 0..1: selected_ones;
```

Restricciones:

```
constraint forall(node in NODES)(sum(nset in SET_COUNT)  
    (selected_ones[nset]*(node in sets[nset])) >= 1);
```

Objetivo:

```
var int: totalCost = sum(i in SET_COUNT)(cost[i] * selected_ones[i]);  
solve minimize(totalCost);
```

6.2 MIP

Se ha realizado una implementación en **Gurobi** que llega a ejecutar entradas del doble de tamaño que Minizinc. Las variables de decisión, objetivo y restricciones son las mismas que las usadas por Minizinc, así que no se explicarán en detalle. Además, se le ha puesto un tiempo límite de 10 minutos como al resto de implementaciones de Gurobi para facilitar la corrección.

6.3 Algoritmo Usado para la Corrección

Se usará Minizinc para tamaños ≤ 75 y MIP para el resto de casos.

6.3 Análisis temporal

| Algoritmo | Entrada | Salida | Vector Elementos | Tiempo [ms] |
|---------------|---------|--|---|-------------|
| Básico | sc_6_1 | 2 | 0 0 0 0 1 1 | 557 |
| Básico | sc_9_0 | 5 | 1 1 1 1 1 0 0 0 0 | 452 |
| Básico | sc_15_0 | 9 | 1 1 1 1 1 1 0 1 1 1 0 0 0 0 0 | 507 |
| Básico | sc_25_0 | 6 | 0 0 0 0 0 0 0 1 0 0 0 0 0 0 1 0 1 1 0 1 0 0 0 0 0 | 515 |
| Básico | sc_27_0 | 18 | 1 1 1 1 0 1 1 1 1 1 1 0 1 0 1 1 0 0 1 1 1 1 1 0 0 0 0 | 605 |
| Básico | sc_45_0 | 30 | 0 0 0 0 0 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 0 0 0 0 0 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 0 0 0 0 0 | 17165 |
| Básico | sc_81_0 | Minizinc no es lo suficientemente potente para poder llegar a una solución en un tiempo aceptable. | | |

| Algoritmo | Entrada | Salida | Vector Elementos | Tiempo [ms] |
|------------|----------|-----------------|---|-------------|
| MIP | sc_6_1 | 2 | 0 0 0 0 1 1 | 7 |
| | sc_9_0 | 5 | 0 0 0 1 1 1 0 1 1 | 16 |
| | sc_15_0 | 9 | 0 0 0 0 0 1 1 1 1 1 0 1 1 1 1 | 37 |
| | sc_25_0 | 6 | 0 0 0 0 0 0 0 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 1 0 1 1 0 1 | 9 |
| | sc_27_0 | 18 | 1 1 1 1 1 1 0 0 0 1 1 0 1 0 1 0 1 1 0 1 1 1 0 1 1 1 0 | 61 |
| | sc_45_0 | 30 | 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 1 1 1 1 1 1 1 1 1 1 0 0 0 0 0 1 1 1 1 1 1 1 1 1 | 1112 |
| | sc_81_0 | 61 | [Etc.] | 1581 |
| | sc_135_0 | [Más de 10 min] | | |

7. Vehicle Routing

Vehicle Routing o problema de enrutamiento de vehículos, consiste en obtener cual es la ruta más óptima para una flota de vehículos que debe satisfacer las demandas de un conjunto de clientes. Es una Variación del conocido Problema del Viajante con unas ciertas restricciones añadidas.

7.1 MIP

Se ha utilizado MIP para resolver el VRP de la siguiente manera (explicada también en el código):

- **Variables de Decisión:**

- **Recorridos usados** => Si una traza es utilizada, estará puesta a uno. Ejemplo: Traza (1,3) a 1 significa que se va del cliente 1 al 3.
- **Capacidad de un Vehículo a la hora de tratar con un Cliente** => Una lista del tamaño de los clientes totales que marca la capacidad de un vehículo (lo ocupado que se encuentra concretamente) después de tratar con un cliente. Ejemplo: `capacidad_vehiculo[1] = 30` indica que el vehículo al atender al cliente 1 tuvo 30 de capacidad lleno. Evidentemente, este número no puede ser mayor a la capacidad total del vehículo. Dicha variable tiene un lower bound de la demanda de dicho cliente (Valor mínimo que debería tener) y un upper bound de la capacidad del vehículo (Valor máximo que debería tener).

- **Restricciones:**

- Solo puede haber una traza `[i, cualquierColumna]` y una traza `[cualquierFila, j]`. De esta manera se evita que exista (1,3) y (1,4) o (2, 4) y (3,4). Sin embargo no se evita que pueda existir (1,3) y (3,2), que es el caso que se puede dar en el algoritmo.
- Además, se tienen dos restricciones para la capacidad-demanda. Estas restricciones se diferencian en que la primera se aplica principalmente cuando sale un vehículo del almacén y la segunda cuando el vehículo se encuentra circulando.
 - La primera sostiene en resumen que la capacidad ocupada de un vehículo cuando atiende a un cliente en caso de salir del almacén tendrá que ser menor o igual la demanda de dicho cliente.
 - La segunda sostiene en resumen que la capacidad ocupada de un vehículo cuando atendió al cliente anterior menos la capacidad de un vehículo cuando atendió al nuevo cliente si existe dicha traza (debería dar negativo evidentemente) deberá ser menor o igual a la demanda de dicho cliente nuevo en negativo. Con esto se quiere decir que en caso de que el coche no pase por un almacén, la capacidad de ocupación del vehículo tras pasar por un nuevo cliente deberá incrementarse en la demanda de dicho cliente.

- Por último, se tiene la restricción de que del almacén solo pueden salir como máximo el número de vehículos disponibles.
- **Función Objetivo**
 - La función objetivo será minimizar el coste de las aristas escogidas (su distancia).

El algoritmo pasa para representar la salida por un método llamado *subtour* para indicar el trayecto de cada vehículo en el formato que se pedía.

7.2 Algoritmo Usado para la Corrección

Evidentemente se utilizará MIP para resolver el problema. Estará capado a unos 10 minutos su ejecución. (La tabla que se muestra a continuación es sin límite temporal)

7.3 Análisis temporal

| Algoritmo | Entrada | Salida | Vector Elementos | Tiempo [Ms] |
|-----------|------------|----------------|---|-------------|
| MIP | Vrp_5_4_1 | 68.28 | 68.28 1 0 2 1 0 0 4 3 0 0 0 0 0 | 28ms |
| | Vrp_16_3_1 | 278.73 | 278.73 1 0 1 3 8 7 6 0 0 11 2 9 12 0 0 14 13 4 15 10 5 0 | 31053ms |
| | Vrp_16_5_1 | 334.96 | 334.96 1 0 2 3 1 0 0 6 11 5 0 0 7 8 0 0 9 10 15 12 0 0 14 13 4 0 | 29948ms |
| | Vrp_21_4_1 | 362.41 | 362.41 1 0 4 15 3 9 0 0 8 7 5 2 0 0 12 10 18 16 13 14 0 0 17 1 6 19 11 20 0 | 300317ms |
| | Vrp_21_6_1 | [Más de 5 min] | | |
| | | | | |

8. Optativos

a. 8 Queens Problem

Consiste en una pequeña implementación en MiniZinc del problema de las 8 reinas con dos versiones:

- Una versión comentada y más larga.
- Una versión más precisa.

b. Magic Square

Consiste en una implementación en MiniZinc donde **se rompe la simetría** para facilitar la búsqueda del resultado, mejorando la versión mostrada en clase.