

河南工业大学

课程设计报告

一个小型图形界面操作系统

课程名称：____操作系统原理____

专业班级：____软件 1305 班____

姓 名：____田劲锋____

学 号：____201316920311____

指导教师：____刘扬____

完成时间：____2015 年 6 月 28 日____

软件工程 专业课程设计任务书

学生姓名	田劲锋	专业班级	软件 1305 班	学 号	201316920311
题 目	一个小型图形界面操作系统				
课题性质	其他		课题来源	自拟课题	
指导教师	刘扬		同组姓名	无	
主要内容	<p>操作系统是控制应用程序执行的程序，并充当应用程序和计算机硬件之间的接口。一个操作系统的主要功能有：</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. 处理器管理 2. 存储器管理 3. 设备管理 4. 文件管理 <p>现在的桌面操作系统多是多任务分时操作系统。</p>				
任务要求	<p>目标是完成一个基本可用的图形界面操作系统，包括如下基本模块：</p> <ol style="list-style-type: none"> 1. 进程：中断处理、多任务调度、系统保护 2. 存储管理：内存分配、进程空间管理 3. I/O 系统：鼠标、键盘和屏幕的控制 4. 文件系统：文件与可执行程序的读取和加载 <p>系统提供命令行用户接口和图形化用户接口，允许使用 C 语言编写系统应用程序，可以从 FAT12 格式软盘启动。</p>				
参考文献	<p>川合秀实. 30天自制操作系统. 人民邮电出版社, 2012</p> <p>W. Stallings. 操作系统: 精髓与设计原理（第6版）. 机械工业出版社, 2010</p> <p>R. E. Bryant, 等. 深入理解计算机系统系统（第2版）. 机械工业出版社, 2010</p> <p>A.S.Tanenbaum, 等. 操作系统设计与实现. 电子工业出版社, 2007</p> <p>W. R. Stevens, 等. UNIX 环境高级编程（第3版）. 人民邮电出版社, 2014</p>				
审查意见	<p>指导教师签字：</p> <p>教研室主任签字：2015 年 6 月 25 日</p>				

说明：本表由指导教师填写，由教研室主任审核后下达给选题学生，装订在设计（论文）首页

目录

1	概述	3
1.1	进程	3
1.2	存储器管理	4
2	设计	5
2.1	引导程序	5
2.2	设备管理	10
2.2.1	中断处理	10
2.3	进程管理	11
2.4	内存管理	11
2.5	文件管理	11
2.6	系统接口	11
2.7	应用程序	11
3	总结	12
	参考文献	13
A	程序清单	15

1 概述

操作系统（Operating System）是控制应用程序执行的程序，并充当应用程序和计算机硬件之间的接口。它有以下三个目标：

- 方便：操作系统是计算机更易于使用。
- 有效：操作系统允许以更有效的方式使用计算机系统资源。
- 扩展能力：在构造操作系统时，应该允许在不妨碍服务的前提下有效地开发、测试和引进新的系统功能。

作为用户/计算机接口下的操作系统，提供了程序开发、程序运行、输入输出设备访问、文件访问控制、系统访问、错误检测和相应。作为资源管理器的操作系统，包括内核程序和当前正在使用的其他操作系统程序，统筹软硬件。作为扩展机的操作系统，能够不断发展。

操作系统是最复杂的软件之一，这反映在为了达到那些困难的甚至相互冲突的目标而带来的挑战上。操作系统开发中5个重要的理论[1]：

- 进程
- 内存管理
- 信息保护和安全
- 调度和资源管理
- 系统结构

1.1 进程

进程（process），是计算机中已运行程序的实体。进程为曾经是分时系统的基本运作单位。

一个计算机系统进程包括下列数据：

- 那个程序的可运行机器码的一个在存储器的映像。
- 分配到的存储器。存储器的内容包括可运行代码、特定于进程的数据、调用堆栈、堆栈。
- 分配给该进程的资源的操作系统描述符，诸如文件描述符、数据源和数据终端。
- 安全特性，诸如进程拥有者和进程的权限集。
- 处理器状态，诸如寄存器内容、物理存储器定址等。当进程正在运行时，状态通常存储在寄存器，其他情况在存储器。

进程在运行时，状态（state）会改变。所谓状态，就是指进程目前的动作：

- 创建（new）：进程新产生中。
- 运行（running）：正在运行。
- 等待（waiting）：等待某事发生，例如等待用户输入完成。亦称“阻塞”（blocked）。
- 就绪（ready）：排班中，等待CPU。
- 完成（finish）：完成运行。

1.2 存储器管理

2 设计

该课程设计内容，主要是以川合秀实老师所著《30天自制操作系统》[2]一书中介绍的OSASK操作系统为基础的。

代码以C语言和汇编写成，其中汇编是nasm的一个方言NASK，而C语言则是ANSI C，使用gcc编译器可以编译。编译成为启动镜像文件的Makefile适用于Windows平台（可以移植到其他平台），在z_tools目录中提供了所需要的编译程序和链接库。

2.1 引导程序

系统存放在一个1.44MB软盘中，其第一扇区为引导程序ipl10.bin，作用是将软盘中的前10个柱面读入内存中。

该系统只支持读取FAT12格式，所以首先是格式化的代码。

Listing 1: FAT12格式软盘格式化

```
10 DB 0x90
11 DB "PURIPARA" ; 启动区名 (8字节)
12 DW 512 ; 每个扇区大小 (必须为512字节)
13 DB 1 ; 簇大小 (必须1扇区)
14 DW 1 ; FAT起始位置 (一般从1开始)
15 DB 2 ; FAT个数 (必须为2)
16 DW 224 ; 根目录大小 (一般为224项)
17 DW 2880 ; 磁盘大小 (必须为2880扇区)
18 DB 0xf0 ; 磁盘类型 (必须为0xf0)
19 DW 9 ; FAT长度 (必须为9扇区)
20 DW 18 ; 磁道扇区数 (必须为18)
21 DW 2 ; 磁头数 (必须是2)
22 DD 0 ; 不使用的分区 (必须为0)
23 DD 2880 ; 再次重写磁盘大小
24 DB 0, 0, 0x29 ; 意义不明的固定写法
25 DD 0xffffffff ; 卷标号码 (可能)
26 DB "PRIPARA-OS " ; 磁盘名 (11字节)
27 DB "FAT12 " ; 磁盘格式 (8字节)
28 RESB 18 ; 空出
```

下面分别列出了读取一个扇区、18个扇区、10个柱面的汇编代码：

Listing 2: 读取一个扇区

```
40 MOV AX, 0x0820
41 MOV ES, AX
42 MOV CH, 0 ; 柱面0
43 MOV DH, 0 ; 磁头0
44 MOV CL, 2 ; 扇区2
45
46 retry:
47 MOV AH, 0x02 ; AH=0x02 : 读盘
48 MOV AL, 1 ; 1个扇区
49 MOV BX, 0
50 MOV DL, 0x00 ; 驱动器A:
51 INT 0x13 ; 调用磁盘BIOS
52 JNC next ; 没有错误
53 ADD SI, 1 ; SI += 1
54 CMP SI, 5 ; 比较SI和5
55 JAE error ; 如果SI >= 5跳到error
56 MOV AH, 0x00
57 MOV DL, 0x00 ; 驱动器A:
```

```

61     INT 0x13 ; 重置驱动器
62     JMP retry
85 error:
86     MOV SI, msg
102 msg:
103     DB 0x0a, 0x0a ; 两个换行
104     DB "load error"
105     DB 0x0a ; 换行
106     DB 0
107     RESB 0x7dfe-$ ; 填充0到0x7dfe
108     DB 0x55, 0xaa

```

Listing 3: 读取 18 个扇区

```

46 readloop:
47     MOV SI, 0 ; 记录失败次数
64 next:
65     MOV AX, ES ; 内存地址后移 0x200
66     ADD AX, 0x0020
67     MOV ES, AX ; ES += 512 / 16
68     ADD CL, 1 ; CL += 1
69     CMP CL, 18 ; 比较 CL 和 18
70     JBE readloop ; 如果 CL <= 18 跳到 readloop

```

Listing 4: 读取 10 个柱面

```

71     MOV CL, 1
72     ADD DH, 1
73     CMP DH, 2
74     JB readloop ; 如果 DH < 2 跳到 readloop
75     MOV DH, 0
76     ADD CH, 1
77     CMP CH, CYLS
78     JB readloop ; 如果 CH < CYLS 跳到 readloop
82     MOV [0x0ff0], CH ; 告知 IPL 加载到了何处
83     JMP 0xc200
88 putloop:
89     MOV AL, [SI] ; 待显示字符
90     ADD SI, 1 ; SI++
91     CMP AL, 0
92     JE fin
93     MOV AH, 0x0e ; 显示一个字的指令
94     MOV BX, 15 ; 指定颜色, 并不管用
95     INT 0x10 ; 调用显卡 BIOS
96     JMP putloop
98 fin:
99     HLT ; 停止 CPU, 等待
100    JMP fin ; 无限循环

```

将磁盘上的内容读入到内存之后, 开始载入操作系统内核。我们让操作系统进入图形模式:

Listing 5: 启动信息

```

5 VBEMODE EQU 0x101
6 ; ( VBE 画面模式列表 )
7 ; 0x100 : 640 x 400 x 8 位色
8 ; 0x101 : 640 x 480 x 8 位色
9 ; 0x103 : 800 x 600 x 8 位色
10 ; 0x105 : 1024 x 768 x 8 位色
11 ; 0x107 : 1280 x 1024 x 8 位色
12
13 BOTPAK EQU 0x00280000 ; bootpack 加载目的
14 DSKCAC EQU 0x00100000 ; 磁盘缓存
15 DSKCAC0 EQU 0x00008000 ; 磁盘缓存 ( 实模式 )

```

```

16
17 ; BOOT_INFO 有关
18 CYLS EQU 0x0ff0 ; 设定启动区
19 LEDS EQU 0x0ff1
20 VMODE EQU 0x0ff2 ; 颜色位数
21 SCRNX EQU 0x0ff4 ; 水平分辨率
22 SCRNY EQU 0x0ff6 ; 垂直分辨率
23 VRAM EQU 0x0ff8 ; 图像缓冲区地址

```

对于支持VESA BIOS扩展的BIOS，我们进入高分辨率模式（640 x 400 x 8位色）：

Listing 6: 判断VBE并进入高分辨率模式

```

27 ; 判断是否存在VBE
28
29 MOV AX, 0x9000
30 MOV ES, AX
31 MOV DI, 0
32 MOV AX, 0x4f00
33 INT 0x10
34 CMP AX, 0x004f
35 JNE scrn320
36
37 ; 检查VBE版本>2.0
38
39 MOV AX, [ES:DI+4]
40 CMP AX, 0x0200
41 JB scrn320 ; if (AX < 0x0200) goto scrn320
42
43 ; 获取画面模式信息
44
45 MOV CX, VBEMODE
46 MOV AX, 0x4f01
47 INT 0x10
48 CMP AX, 0x004f
49 JNE scrn320
50
51 ; 确认画面模式信息
52
53 CMP BYTE [ES:DI+0x19], 8 ; 颜色数为8
54 JNE scrn320
55 CMP BYTE [ES:DI+0x1b], 4 ; 调色板模式
56 JNE scrn320
57 MOV AX, [ES:DI+0x00] ; 模式属性能否加上0x4000
58 AND AX, 0x0080
59 JZ scrn320 ; 如果不能
60
61 ; 切换画面模式
62
63 MOV BX, VBEMODE+0x4000
64 MOV AX, 0x4f02
65 INT 0x10
66 MOV BYTE [VMODE], 8 ; 记录画面模式
67 MOV AX, [ES:DI+0x12]
68 MOV [SCRNX], AX
69 MOV AX, [ES:DI+0x14]
70 MOV [SCRNY], AX
71 MOV EAX, [ES:DI+0x28]
72 MOV [VRAM], EAX
73 JMP keystatus

```

对于不支持VBE的主板，进入低分辨率模式：

Listing 7: 低分辨率模式

```

75  scrn320:
76  MOV AL, 0x13 ; VGA 320x200x8 位色
77  MOV AH, 0x00
78  INT 0x10
79  MOV BYTE [VMODE], 8 ; 记录画面模式
80  MOV WORD [SCRNX], 320
81  MOV WORD [SCRNY], 200
82  MOV DWORD [VRAM], 0x000a0000

```

获取键盘指示灯和屏蔽终端后，开始切换进入32位模式：

Listing 8: 进入32位模式转存数据

```

111 ; 切换到保护模式
112
113 [INSTRSET "i486p"] ; 使用486指令集
114
115 LGDT [GDTR0] ; 设置临时GDT
116 MOV EAX, CRO
117 AND EAX, 0x7fffffff ; 将bit31置0 (禁止分页)
118 OR EAX, 0x00000001 ; 将bit0置1 (切换到保护模式)
119 MOV CRO, EAX
120 JMP pipelineflush ; 重置CPU流水线
121 pipelineflush:
122 MOV AX, 1*8 ; 32bit可读写段
123 MOV DS, AX
124 MOV ES, AX
125 MOV FS, AX
126 MOV GS, AX
127 MOV SS, AX
128
129 ; 传送bootpack
130
131 MOV ESI, bootpack ; 传送来源
132 MOV EDI, BOTPAK ; 传送目的
133 MOV ECX, 512*1024/4
134 CALL memcpy
135
136 ; 转存磁盘数据
137
138 ; 启动扇区
139
140 MOV ESI, 0x7c00 ; 传送来源
141 MOV EDI, DSKCAC ; 传送目的
142 MOV ECX, 512/4
143 CALL memcpy
144
145 ; 剩下的
146
147 MOV ESI, DSKCAC0+512 ; 传送来源
148 MOV EDI, DSKCAC+512 ; 传送目的
149 MOV ECX, 0
150 MOV CL, BYTE [CYLS]
151 IMUL ECX, 512*18*2/4 ; 柱面数变为字节数/4
152 SUB ECX, 512/4 ; 减去IPL
153 CALL memcpy

```

然后调用主函数，正式启动操作系统：

Listing 9: 启动bootpack

```

157 ; 启动bootpack
158
159 MOV EBX, BOTPAK

```

```

160 MOV ECX, [EBX+16]
161 ADD ECX, 3 ; ECX += 3;
162 SHR ECX, 2 ; ECX /= 4;
163 JZ skip ; 没有要传送的东西
164 MOV ESI, [EBX+20] ; 传送来源
165 ADD ESI, EBX
166 MOV EDI, [EBX+12] ; 传送目的
167 CALL memcpy
168 skip:
169 MOV ESP, [EBX+12] ; 初始化栈
170 JMP DWORD 2*8:0x0000001b
200 ALIGNB 16
201 bootpack:

```

操作系统首先初始化中断描述符表、系统FIFO队列、鼠标键盘等：

Listing 10: 初始化设备

```

53 init_gdtidt();
54 init_pic();
55 io_sti(); /* IDT/PIC初始化后解除对CPU中断的禁止 */
56 fifo32_init(&fifo, 128, fifobuf, 0);
57 *((int*)0x0fec) = (int)&fifo;
58 init_pit();
59 init_keyboard(&fifo, 256);
60 enable_mouse(&fifo, 512, &mdec);
61 io_out8(PIC0_IMR, 0xf8); /* 允许PIC1、PIT和键盘(11111000) */
62 io_out8(PIC1_IMR, 0xef); /* 允许鼠标(11101111) */
63 fifo32_init(&keycmd, 32, keycmd_buf, 0);

```

然后初始化内存管理器：

Listing 11: 初始化内存管理器

```

65 unsigned int memtotal = memtest(0x00400000, 0xbfffffff);
66 memman_init(memman);
67 memman_free(memman, 0x00001000, 0x0009e000); /* 0x00001000 - 0x0009efff */
68 memman_free(memman, 0x00400000, memtotal - 0x00400000);

```

初始化调色板和桌面，启动一个默认的终端窗口：

Listing 12: 初始化桌面

```

70 init_palette();
71 shtctl = shtctl_init(memman, binfo->vram, binfo->scrnx, binfo->scrny);
72 /* sht_back */
73 sht_back = sheet_alloc(shtctl);
74 buf_back = (unsigned char*)memman_alloc_4k(memman, binfo->scrnx * binfo->scrny);
75 /* sht_cons */
76 key_win = open_console(shtctl, memtotal);

```

初始化鼠标指针：

Listing 13: 初始化鼠标

```

89 /* sht_mouse */
90 sht_mouse = sheet_alloc(shtctl);
91 sheet_setbuf(sht_mouse, buf_mouse, CURSOR_X, CURSOR_Y, 99);
92 init_mouse_cursor8(buf_mouse, 99);

```

这时候系统就已经算是启动完成了。接下来进入一个无限循环，该循环查询CPU中断事件，并给与响应：

Listing 14: 主循环

```

104  for (;;) {
105      if (fifo32_status(&keycmd) > 0 && keycmd_wait < 0) {
106          /* 如果存在向键盘控制器发送的数据，发送之 */
107      }
108      io_cli();
109      if (fifo32_status(&fifo) == 0) {
110          /* FIFO为空，当存在搁置的绘图操作时立即执行 */
111      } else {
112          i = fifo32_get(&fifo);
113          io_sti();
114          if (key_win != 0 && key_win->flags == 0) { /* 窗口关闭 */
115          }
116          if (256 <= i && i <= 511) { /* 键盘 */
117          } else if (512 <= i && i <= 767) { /* 鼠标 */
118          }
119      }
120  }
121  }
122  }

```

2.2 设备管理

2.2.1 中断处理

首先是初始化GDT和IDT:

Listing 15: 初始化GDT和IDT

```

5  void init_gdtidt(void)
6  {
7      segment_descriptor* gdt = (segment_descriptor*)ADR_GDT;
8      gate_descriptor* idt = (gate_descriptor*)ADR_IDT;
9      int i;
10
11      /* GDT初始化 */
12      for (i = 0; i < 8192; i++) {
13          set_segmdesc(gdt + i, 0, 0, 0);
14      }
15      set_segmdesc(gdt + 1, 0xffffffff, 0x00000000, AR_DATA32_RW);
16      set_segmdesc(gdt + 2, LIMIT_BOTPAK, ADR_BOTPAK, AR_CODE32_ER);
17      load_gdtr(LIMIT_GDT, ADR_GDT);
18
19      /* IDT初始化 */
20      for (i = 0; i < 256; i++) {
21          set_gatedesc(idt + i, 0, 0, 0);
22      }
23      load_idtr(LIMIT_IDT, ADR_IDT);
24
25      /* IDT设置 */
26      set_gatedesc(idt + 0xc, (int)asm_inthandler0c, 2 * 8, AR_INTGATE32);
27      set_gatedesc(idt + 0xd, (int)asm_inthandler0d, 2 * 8, AR_INTGATE32);
28
29      set_gatedesc(idt + 0x20, (int)asm_inthandler20, 2 * 8, AR_INTGATE32);
30      set_gatedesc(idt + 0x21, (int)asm_inthandler21, 2 * 8, AR_INTGATE32);
31      set_gatedesc(idt + 0x27, (int)asm_inthandler27, 2 * 8, AR_INTGATE32);
32      set_gatedesc(idt + 0x2c, (int)asm_inthandler2c, 2 * 8, AR_INTGATE32);
33      set_gatedesc(idt + 0x40, (int)asm_hrb_api, 2 * 8, AR_INTGATE32 + 0x60);
34
35      return;
36  }

```

2.3 进程管理

2.4 内存管理

2.5 文件管理

2.6 系统接口

2.7 应用程序

3 总结

参考文献

- [1] D. P., B. J., D. J., 等. Operating Systems. What Can Be Automated? 1980
- [2] 川合秀实. 30天自制操作系统. 人民邮电出版社, 2012
- [3] W. Stallings. 操作系统: 精髓与设计原理. 6 版. 机械工业出版社, 2010
- [4] R. E. Bryant, D. R. O'Hallaron. 深入理解计算机系统. 2 版. 机械工业出版社, 2010
- [5] W. R. Stevens, S. A. Rago. UNIX环境高级编程. 3 版. 人民邮电出版社, 2014
- [6] A. S. Tanenbaum, A. S. Woodhull. 操作系统设计与实现. 电子工业出版社, 2007
- [7] 邓建松, 彭冉冉, 陈长松. L^AT_EX 2_ε科技排版指南. 北京: 科学出版社, 2001
- [8] B. W. Kernighan, D. M. Ritchie, (编辑) C 程序设计语言. 2 版. 北京: 机械工业出版社, 2004
- [9] D. E. Knuth. The Art Of Computer Programming. Pearson Education, 1968–2011
- [10] 高德纳. 计算机程序设计艺术. 北京: 国防工业出版社, 1992–2010

A 程序清单

```
.
—— Makefile
—— Makefile.rule
—— apilib.h
—— app
——   Makefile
——   Makefile.rule
——   a
——     Makefile
——     a.c
——   app_make.txt
——   beepdown
——     Makefile
——     beepdown.c
——   cat
——     Makefile
——     cat.c
——   color
——     Makefile
——     color.c
——   color2
——     Makefile
——     color2.c
——   hello3
——     Makefile
——     hello3.c
——   hello4
——     Makefile
——     hello4.c
——   hello5
——     Makefile
——     hello5.nas
——   lines
——     Makefile
——     lines.c
——   noodle
——     Makefile
——     noodle.c
——   primes
——     Makefile
——     primes.c
——   primes2
——     Makefile
——     primes2.c
——   primes3
——     Makefile
——     primes3.c
——   star1
——     Makefile
——     star1.c
——   stars
——     Makefile
——     stars.c
——   stars2
——     Makefile
——     stars2.c
——   walk
——     Makefile
——     walk.c
——   winhelo
——     Makefile
——     winhelo.c
```

```

—— winhelo2
—— Makefile
—— winhelo2.c
—— winhelo3
—— Makefile
—— winhelo3.c
—— lib
—— Makefile
—— alloca.nas
—— api001.nas
—— api002.nas
—— api003.nas
—— api004.nas
—— api005.nas
—— api006.nas
—— api007.nas
—— api008.nas
—— api009.nas
—— api010.nas
—— api011.nas
—— api012.nas
—— api013.nas
—— api014.nas
—— api015.nas
—— api016.nas
—— api017.nas
—— api018.nas
—— api019.nas
—— api020.nas
—— api021.nas
—— api022.nas
—— api023.nas
—— api024.nas
—— api025.nas
—— api026.nas
—— sys
—— Makefile
—— ZpixEX2-12.fnt
—— asmhead.nas
—— bootpack.c
—— bootpack.h
—— console.c
—— dsctbl.c
—— fifo.c
—— file.c
—— graphic.c
—— int.c
—— ipl10.nas
—— keyboard.c
—— memory.c
—— mouse.c
—— mtask.c
—— naskfunc.nas
—— sheet.c
—— timer.c
—— unifont-7.0.06.hex
—— window.c

```

23 directories, 95 files

版权所有 (c) 2015 田劲锋

保留所有权利

这份授权条款，在使用者符合以下三条件的情形下，授予使用者使用及再散播本

软件包装原始码及二进制可执行形式的权利，无论此包装是否经改作皆然：

- * 对于本软件源代码的再散播，必须保留上述的版权宣告、此三条件表列，以及下述的免责声明。
- * 对于本套件二进制可执行形式的再散播，必须连带以文件以及／或者其他附于散播包装中的媒介方式，重制上述之版权宣告、此三条件表列，以及下述的免责声明。
- * 未获事前取得书面许可，不得使用伯克利加州大学或本软件贡献者之名称，来为本软件之衍生物做任何表示支持、认可或推广、促销之行为。

免责声明：本软件是由作者及本软件之贡献者以现状提供，本软件包装不负任何明示或默示之担保责任，包括但不限于就适售性以及特定目的的适用性为默示性担保。作者及本软件之贡献者，无论任何条件、无论成因或任何责任主义、无论此责任为因合约关系、无过失责任主义或因非违约之侵权（包括过失或其他原因等）而起，对于任何因使用本软件包装所产生的任何直接性、间接性、偶发性、特殊性、惩罚性或其他结果的损害（包括但不限于替代商品或劳务之购用、使用损失、资料损失、利益损失、业务中断等等），不负任何责任，即在该种使用已获事前告知可能会造成此类损害的情形下亦然。