

# 《算法设计与分析》综合性实验实验报告

 题目:
 二叉树插入

 姓名:
 田劲锋

 班级:
 软件 1305 班

 学号:
 201316920311

 指导教师:
 靳小波

 完成时间:
 2014 年 11 月 28 日

# 一、实验题目

二叉树的插入

# 二、实验目的

1. 实现二叉查找树的插入

# 三、 实验要求

给定一系列数, 依次插入到二叉树中。

5

12 5 24 13 46

## 四、程序流程图

- 二叉查找树1,是一棵空树,或是具有下列性质的二叉树:
- 1. 若它的左子树不空,则左子树上所有结点的值均小于它的根结点的值;
- 2. 若它的右子树不空,则右子树上所有结点的值均大于它的根结点的值;
- 3. 它的左、右子树也分别为二叉查找树。
  - 二叉查找树是递归定义的,如图1是一棵二叉查找树。

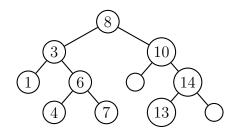


图 1: 一棵三层的二叉查找树

我们用链表结构来存储二叉查找树,其中每一个节点都是一个对象。有 data 存储其值,left 和 right 指向其左右儿子。

<sup>1</sup>本节内容来源于我之前的论文[1]。

对于一个已知的二叉查找树,从小到大输出其节点的值,只需对其进行二叉树的中序遍历,即递归地先输出其左子树,再输出其本身,然后输出其右子树。遍历的时间复杂度为O(n)。这里,我们给出这一算法的伪代码,参见图2。

INORDER(x)

- 1 if  $x \neq \text{NIL}$
- 2 INORDER(x.left)
- 3 输出 x.data
- 4 INORDER(x.right)

图 2: 中序遍历输出

将一个新值v插入到树T中,基本方法是类似于线性表中的二分查找,不断地在树中缩小范围定位,最终找到一个合适的位置插入。具体方法如下所述:

- 1. 从根节点开始插入;
- 2. 如果要插入的值小于等于当前节点的值,在当前节点的左子树中插入;
- 3. 如果要插入的值大于当前节点的值,在当前节点的右子树中插入;
- 4. 如果当前节点为空节点,在此建立新的节点,该节点的值为要插入的值,左右子树为空,插入成功。

对于相同的元素,一种方法我们规定把它插入左边,另一种方法是我们在节点上再加一个域,记录重复节点的个数。上述方法为前者。插入的时间复杂度仍为O(h)。算法的伪代码参见图4。

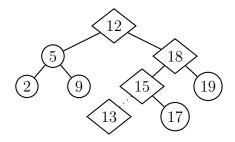


图 3: 将13插入一棵二叉查找树。菱形表示从根节点开始向下到插入位置的路径,虚线为在树中插入该节点而产生的链接。

### 五、 程序代码

#include <iostream>

```
INSERT(T, v)

1 if T = \text{NIL}

2 new T.key = v // 新建节点并插入

3 elseif v \leq T.key

4 T.left.p = T

5 INSERT(T.left, v)

6 else

7 T.right.p = T

8 INSERT(T.right, v)
```

#### 图 4: 二叉查找树的插入

```
using namespace std;
  template <class ElemType>
  class BSTree
  {
  private:
       class BSTNode
9
       public:
10
           BSTNode* left;
11
           BSTNode* right;
           ElemType data;
13
           BSTNode() :left(NULL), right(NULL) {}
           BSTNode(ElemType _data) :data(_data), left(NULL), right(NULL) {}
15
       };
       typedef BSTNode* NodeP;
17
       NodeP root;
19
20
  public:
       BSTree() :root(NULL) {}
21
       ~BSTree() { delete_node(root); }
22
       bool empty() const { return root == NULL; }
23
       void insert(const ElemType &_data) { insert_node(root, _data); }
       void inorder(ostream &out) const { inorder_node(out, root); }
25
  protected:
27
28
       inline void delete_node(NodeP _node)
29
       {
30
           if (_node->left != NULL) {
31
               delete_node(_node->left);
           } else if (_node->right != NULL) {
33
               delete_node(_node->right);
34
           } else if (_node != NULL) {
35
```

```
delete _node;
36
                _node = NULL;
37
            }
38
       }
39
       inline void insert_node(NodeP &_root, const ElemType &_data)
41
            if (_root == NULL) {
43
                _root = new BSTNode(_data);
44
            } else if (_data <= _root->data) {
45
                /* 小的放左边 */
                insert_node(_root->left, _data);
47
            } else {
                /* 大的放右边 */
49
                insert_node(_root->right, _data);
50
            }
51
       }
53
       inline void inorder_node(ostream &out, NodeP _root) const
55
            if (_root != NULL) {
                inorder_node(out, _root->left); // 左
57
                out << _root->data << " "; // 根
                inorder_node(out, _root->right);// 右
59
            }
60
       }
61
   };
62
63
   int main()
65
       BSTree<int> T;
66
67
       int n, a;
68
       cin >> n;
69
       for (int i = 0; i < n; i++) {</pre>
70
            cin >> a;
71
            T.insert(a);
72
73
       T.inorder(cout);
74
75
       cout << endl;</pre>
76
       return 0;
77
  }
78
```

# 六、 实验结果

输出文件output.txt:

5 12 13 24 46

# 七、实验体会

该实验题目说是二叉树的插入,其实准确来讲应该是二叉查找树的插入。关于二叉查找树的问题,无数先人已经探索出来了非常平整的道路了。包括随之拓展出来的二叉平衡树,也是充满了数学之美。三年前我也写过这样的论文,当然并没有什么创新价值,所以就没有发表,不过网络上应该是可以搜索到的。关于二叉树的问题我已经研究过很多了,随之产生的思考也是无穷尽的。

至于程序流程图,我还是一如既往地不画了。描述算法的最好办法依然是伪 代码,没有人是用复杂的流程图来描述算法的。

程序是C++编写的,也是为了熟悉面向对象的程序设计方法。我对C++也不是很熟悉,调试也欠缺不少,比如如下的编译警告我暂时还没能解决,希望今后能找到解决办法。

```
alys02.cpp: In constructor `BSTree<ElemType>::BSTNode::BSTNode(ElemType) [with E
lemType = int]':
alys02.cpp:44: instantiated from `void BSTree<ElemType>::insert_node(BSTree<El
emType>::BSTNode*&, const ElemType&) [with ElemType = int]'
alys02.cpp:24: instantiated from `void BSTree<ElemType>::insert(const ElemType
&) [with ElemType = int]'
alys02.cpp:72: instantiated from here
alys02.cpp:13: warning: `BSTree<int>::BSTNode::data' will be initialized after
alys02.cpp:11: warning: `BSTree<int>::BSTNode*BSTree<int>::BSTNode::left'
alys02.cpp:15: warning: when initialized here
```

# 参考文献

[1] 由BST到SBT, 田劲锋, 2011