# 数学题选讲

#### 唐靖哲

北京航空航天大学计算机学院

2017年3月17日

## 整体内容

- 质数筛法 versus 启发式分解 March 11th, 2017
- 离散对数与原根 March 17th, 2017
- 容斥原理与二项式系数 To Be Determined
- ■類勃菸添



- 缩系:模m意义下与m互质的元素组成缩系,缩系中任意两个元素的乘积还在缩系中,缩系的大小是 $\varphi(m)$
- 阶: 满足  $x^r \equiv 1 \pmod{m}$  最小正整数 r 称为 x 的阶  $\operatorname{ord}_m(x)$
- 原根:缩系中存在元素 g 使得  $g^i$   $(i=1,2,\cdots,\varphi(m))$  两两不同,则称 g 是模 m 意义下的原根,也意味着缩系中的元素可以表示成 g 的幂次,不难得到  $\operatorname{ord}_m(g)=\varphi(m)$
- 指标: 若缩系有原根 g ,则元素  $x \equiv g^i \pmod m$  关于 g 指标 为  $\operatorname{ind}_{m,g}(x) = i \mod \varphi(m)$  ,显然  $\operatorname{ord}_m(x) = \frac{\varphi(m)}{\gcd(\varphi(m),\operatorname{ind}_{m,g}(x))}$

- 缩系:模m意义下与m互质的元素组成缩系,缩系中任意两个元素的乘积还在缩系中,缩系的大小是 $\varphi(m)$
- 阶: 满足  $x^r \equiv 1 \pmod{m}$  最小正整数 r 称为 x 的阶  $\operatorname{ord}_m(x)$
- 原根:缩系中存在元素 g 使得  $g^i$   $(i=1,2,\cdots,\varphi(m))$  两两不同,则称 g 是模 m 意义下的原根,也意味着缩系中的元素可以表示成 g 的幂次,不难得到  $\operatorname{ord}_m(g)=\varphi(m)$
- 指标: 若缩系有原根 g ,则元素  $x\equiv g^i\pmod m$  关于 g 指标 为  $\operatorname{ind}_{m,g}(x)=i\bmod \varphi(m)$  ,显然  $\operatorname{ord}_m(x)=\frac{\varphi(m)}{\gcd(\varphi(m),\operatorname{ind}_{m,g}(x))}$

- 缩系: 模 m 意义下与 m 互质的元素组成缩系,缩系中任意两个元素的乘积还在缩系中,缩系的大小是  $\varphi(m)$
- 阶: 满足  $x^r \equiv 1 \pmod{m}$  最小正整数 r 称为 x 的阶  $\operatorname{ord}_m(x)$
- 原根:缩系中存在元素 g 使得  $g^i$   $(i=1,2,\cdots,\varphi(m))$  两两不同,则称 g 是模 m 意义下的原根,也意味着缩系中的元素可以表示成 g 的幂次,不难得到  $\operatorname{ord}_m(g)=\varphi(m)$
- 指标: 若缩系有原根 g ,则元素  $x\equiv g^i\pmod m$  关于 g 指标 为  $\operatorname{ind}_{m,g}(x)=i\bmod \varphi(m)$  ,显然  $\operatorname{ord}_m(x)=\frac{\varphi(m)}{\gcd(\varphi(m),\operatorname{ind}_{m,g}(x))}$

- 缩系:模m意义下与m互质的元素组成缩系,缩系中任意两个元素的乘积还在缩系中,缩系的大小是 $\varphi(m)$
- 阶: 满足  $x^r \equiv 1 \pmod{m}$  最小正整数 r 称为 x 的阶  $\operatorname{ord}_m(x)$
- 原根:缩系中存在元素 g 使得  $g^i$   $(i=1,2,\cdots,\varphi(m))$  两两不同,则称 g 是模 m 意义下的原根,也意味着缩系中的元素可以表示成 g 的幂次,不难得到  $\operatorname{ord}_m(g)=\varphi(m)$
- 指标: 若缩系有原根 g ,则元素  $x\equiv g^i\pmod m$  关于 g 指标 为  $\operatorname{ind}_{m,g}(x)=i\bmod \varphi(m)$  ,显然  $\operatorname{ord}_m(x)=\frac{\varphi(m)}{\gcd(\varphi(m),\operatorname{ind}_{m,g}(x))}$

- 对于阶为 u 的元素 x ,  $x^k$  的阶为  $\frac{u}{\gcd(u,k)}$  , 所以任意元素的 阶整除  $\varphi(m)$  ,且原根(如果存在)个数为  $\varphi(\varphi(m))$
- 这里存在一个  $\mathcal{O}(\log^2 m)$  求阶的算法, 也可用于找原根
- 缩系有原根的充要条件是  $m=2,4,p^n,2p^n$  ,这里 p 是奇质数, n 是任意整数(证明见 David M. Burton 的 Elementary Number Theory第 8.3 节,简单易懂)
- 若缩系没有原根,则模 m 缩系可以表示成一系列有原根的缩系的笛卡儿积(图示),在  $8 \nmid m$  时还可直接表示成生成元的

- 对于阶为 u 的元素 x ,  $x^k$  的阶为  $\frac{u}{\gcd(u,k)}$  , 所以任意元素的 阶整除  $\varphi(m)$  ,且原根(如果存在)个数为  $\varphi(\varphi(m))$
- 这里存在一个  $\mathcal{O}(\log^2 m)$  求阶的算法,也可用于找原根
- 缩系有原根的充要条件是  $m=2,4,p^n,2p^n$  , 这里 p 是奇质
- $\blacksquare$  若缩系没有原根。则模 m 缩系可以表示成一系列有原根的缩

- 对于阶为 u 的元素 x ,  $x^k$  的阶为  $\frac{u}{\gcd(u,k)}$  , 所以任意元素的 阶整除  $\varphi(m)$  ,且原根(如果存在)个数为  $\varphi(\varphi(m))$
- 这里存在一个  $\mathcal{O}(\log^2 m)$  求阶的算法,也可用于找原根
- 缩系有原根的充要条件是  $m = 2, 4, p^n, 2p^n$  , 这里 p 是奇质 数, n 是任意整数(证明见 David M. Burton 的 Elementary Number Theory第 8.3 节, 简单易懂)
- $\blacksquare$  若缩系没有原根。则模 m 缩系可以表示成一系列有原根的缩

- 对于阶为 u 的元素 x ,  $x^k$  的阶为  $\frac{u}{\gcd(u,k)}$  , 所以任意元素的 阶整除  $\varphi(m)$  ,且原根(如果存在)个数为  $\varphi(\varphi(m))$
- 这里存在一个  $\mathcal{O}(\log^2 m)$  求阶的算法,也可用于找原根
- 缩系有原根的充要条件是  $m = 2, 4, p^n, 2p^n$  , 这里 p 是奇质数, n 是任意整数(证明见 David M. Burton 的 Elementary Number Theory第 8.3 节,简单易懂)
- 若缩系没有原根,则模 m 缩系可以表示成一系列有原根的缩系的笛卡儿积(图示),在  $8 \nmid m$  时还可直接表示成生成元的幂次之积,在  $m = 2^e$  (e > 2) 时, 5 的阶一定是  $2^{e-2}$

- 考虑解方程  $A^B \equiv C \pmod{M}$ , 已知其中三个元素
- 已知 A, B, M 求 C 是模幂问题
- 已知 A, C, M 求 B 是离散对数问题
- 已知 B, C, M 求 A 是高次剩余问题
- 已知 A, B, C 求 M 是大数分解问题

- 考虑解方程  $A^B \equiv C \pmod{M}$  , 已知其中三个元素
- 已知 A, B, M 求 C 是模幂问题
- 已知 A, C, M 求 B 是<mark>离散对数</mark>问题
- 已知 B, C, M 求 A 是高次剩余问题
- 已知 A, B, C 求 M 是大数分解问题

- 解方程  $A^B \equiv C \pmod{M}$  , 已知 A, C, M 求 B , M 是质数
  - 设一个原根是 g ,问题等价于  $B \mathrm{ind}_{M,g}(A) \equiv \mathrm{ind}_{M,g}(C)$   $(\bmod \ \varphi(M))$
  - ・ 设  $r = \gcd(\operatorname{ind}_{M,g}(A), \varphi(M)) = \frac{\varphi(M)}{\operatorname{ord}_M(A)}$ 问题转化为  $B \frac{\operatorname{ind}_{M,g}(A)}{r} \equiv \frac{\operatorname{ind}_{M,g}(C)}{r} \pmod{\frac{\varphi(M)}{r}}$ 可得  $B \equiv \frac{\operatorname{ind}_{M,g}(C)}{r} (\frac{\operatorname{ind}_{M,g}(A)}{r})^{-1} \pmod{\frac{\varphi(M)}{r}}$
  - 满足  $1 \leq B \leq \varphi(M)$  的解有 r 个,它们在模  $\mathrm{ord}_M(A)$  意义下同余,然而想算出具体值还是需要求解  $\mathrm{ind}_{M,g}(A)$  和  $\mathrm{ind}_{M,g}(C)$  ,或者说  $\mathrm{ind}_{M,A}(C)$

- 解方程  $A^B \equiv C \pmod{M}$  , 已知 A, C, M 求 B , M 是质数
  - 设一个原根是 g ,问题等价于  $B \mathrm{ind}_{M,g}(A) \equiv \mathrm{ind}_{M,g}(C)$   $(\bmod \ \varphi(M))$
  - 设  $r = \gcd(\operatorname{ind}_{M,g}(A), \varphi(M)) = \frac{\varphi(M)}{\operatorname{ord}_M(A)}$ 问题转化为  $B \frac{\operatorname{ind}_{M,g}(A)}{r} \equiv \frac{\operatorname{ind}_{M,g}(C)}{r} \pmod{\frac{\varphi(M)}{r}}$ 可得  $B \equiv \frac{\operatorname{ind}_{M,g}(C)}{r} (\frac{\operatorname{ind}_{M,g}(A)}{r})^{-1} \pmod{\frac{\varphi(M)}{r}}$
  - 满足  $1 \leq B \leq \varphi(M)$  的解有 r 个,它们在模  $\mathrm{ord}_M(A)$  意义下同余, 然而想算出具体值还是需要求解  $\mathrm{ind}_{M,g}(A)$  和  $\mathrm{ind}_{M,g}(C)$  ,或者说  $\mathrm{ind}_{M,A}(C)$

- 解方程  $A^B \equiv C \pmod{M}$  ,已知 A, C, M 求 B ,M 是质数
  - 设一个原根是 g ,问题等价于 Bind $_{M,g}(A) \equiv \mathrm{ind}_{M,g}(C)$   $(\mathrm{mod}\ \varphi(M))$
  - 设  $r = \gcd(\operatorname{ind}_{M,g}(A), \varphi(M)) = \frac{\varphi(M)}{\operatorname{ord}_M(A)}$ 问题转化为  $B \frac{\operatorname{ind}_{M,g}(A)}{r} \equiv \frac{\operatorname{ind}_{M,g}(C)}{r} \pmod{\frac{\varphi(M)}{r}}$ 可得  $B \equiv \frac{\operatorname{ind}_{M,g}(C)}{r} (\frac{\operatorname{ind}_{M,g}(A)}{r})^{-1} \pmod{\frac{\varphi(M)}{r}}$
  - 满足  $1 \leq B \leq \varphi(M)$  的解有 r 个,它们在模  $\mathrm{ord}_M(A)$  意义下同余,然而想算出具体值还是需要求解  $\mathrm{ind}_{M,g}(A)$  和  $\mathrm{ind}_{M,g}(C)$  ,或者说  $\mathrm{ind}_{M,A}(C)$

- 大步小步算法 (Baby-Step Giant-Step Algorithm)
  - 考虑求出  $1 \le B \le \operatorname{ord}_M(A)$  的唯一解,设 B = uT v ,其中 T 是设定的阈值,  $1 \le u \le \frac{\operatorname{ord}(A)}{T}, 0 \le v < T$
  - 由于  $A^i \ (i \in \mathbb{N})$  的轨道是一个环,  $A^B \equiv C$  可化为  $A^{uT} \equiv CA^v$
  - 预处理  $A^v$   $(v=0,1,\cdots,T)$  ,枚举 u 检查是否存在解,若存在解则 解唯一,故只需哈希所需的  $A^v$
  - 复杂度  $\mathcal{O}(T + \frac{\operatorname{ord}_M(A)}{T})$  ,取  $T = \mathcal{O}(\sqrt{\operatorname{ord}_M(A)})$

- 大步小步算法 (Baby-Step Giant-Step Algorithm)
  - 考虑求出  $1 \le B \le \operatorname{ord}_M(A)$  的唯一解,设 B = uT v ,其中 T 是设定的阈值,  $1 \le u \le \frac{\operatorname{ord}(A)}{T}, 0 \le v < T$
  - 由于  $A^i \; (i \in \mathbb{N})$  的轨道是一个环,  $A^B \equiv C$  可化为  $A^{uT} \equiv CA^v$
  - 预处理  $A^v$   $(v=0,1,\cdots,T)$  ,枚举 u 检查是否存在解,若存在解则解唯一,故只需哈希所需的  $A^v$
  - 复杂度  $\mathcal{O}(T + \frac{\operatorname{ord}_M(A)}{T})$  ,取  $T = \mathcal{O}(\sqrt{\operatorname{ord}_M(A)})$

- 大步小步算法 (Baby-Step Giant-Step Algorithm)
  - 考虑求出  $1 \le B \le \operatorname{ord}_M(A)$  的唯一解,设 B = uT v ,其中 T 是设定的阈值,  $1 \le u \le \frac{\operatorname{ord}(A)}{T}, 0 \le v < T$
  - 由于  $A^i \ (i \in \mathbb{N})$  的轨道是一个环,  $A^B \equiv C$  可化为  $A^{uT} \equiv CA^v$
  - 预处理  $A^v$   $(v=0,1,\cdots,T)$  ,枚举 u 检查是否存在解,若存在解则解唯一,故只需哈希所需的  $A^v$
  - 复杂度  $\mathcal{O}(T + \frac{\operatorname{ord}_M(A)}{T})$  ,取  $T = \mathcal{O}(\sqrt{\operatorname{ord}_M(A)})$

- 大步小步算法 (Baby-Step Giant-Step Algorithm)
  - 考虑求出  $1 \le B \le \operatorname{ord}_M(A)$  的唯一解,设 B = uT v ,其中 T 是设定的阈值,  $1 \le u \le \frac{\operatorname{ord}(A)}{T}, 0 \le v < T$
  - 由于  $A^i \ (i \in \mathbb{N})$  的轨道是一个环,  $A^B \equiv C$  可化为  $A^{uT} \equiv CA^v$
  - 预处理  $A^v$   $(v=0,1,\cdots,T)$  ,枚举 u 检查是否存在解,若存在解则解唯一,故只需哈希所需的  $A^v$
  - $\blacksquare$  复杂度  $\mathcal{O}(T+\frac{\mathrm{ord}_M(A)}{T})$  , 取  $T=\mathcal{O}(\sqrt{\mathrm{ord}_M(A)})$
  - 需要保证  $A^i$   $(i \in \mathbb{N})$  的轨道是一个环,或者说  $A^{-1}$  存在

- 大步小步算法 (Baby-Step Giant-Step Algorithm)
  - 考虑求出  $1 \le B \le \operatorname{ord}_M(A)$  的唯一解,设 B = uT v ,其中 T 是设定的阈值,  $1 \le u \le \frac{\operatorname{ord}(A)}{T}, 0 \le v < T$
  - 由于  $A^i \ (i \in \mathbb{N})$  的轨道是一个环,  $A^B \equiv C$  可化为  $A^{uT} \equiv CA^v$
  - 预处理  $A^v$   $(v=0,1,\cdots,T)$  ,枚举 u 检查是否存在解,若存在解则解唯一,故只需哈希所需的  $A^v$
  - $\blacksquare$  复杂度  $\mathcal{O}(T+\frac{\mathrm{ord}_M(A)}{T})$  , 取  $T=\mathcal{O}(\sqrt{\mathrm{ord}_M(A)})$
  - 需要保证  $A^i$   $(i \in \mathbb{N})$  的轨道是一个环,或者说  $A^{-1}$  存在

- 中国剩余定理:给定一系列同余方程  $x\equiv r_i\pmod{m_i}$  ,满 足  $m_i\ (i=1,2,\cdots,k)$  两两互质,则方程组存在唯一的通解  $x\equiv R\ (\mathrm{mod}\ M)$  ,其中  $M=\mathrm{lcm}(m_1,m_2,\cdots,m_k)$ ,  $R=\sum_{i=1}^k r_i M'_i \frac{M}{m_i}$  , $M'_i$  表示  $\frac{M}{m_i}$  在模  $m_i$  意义下乘法逆元
- 解方程  $A^B \equiv C \pmod{M}$ ,已知 A, C, M 求 B,满足  $\gcd(A, M) = 1, M$  是奇数(题目:数论之神)
  - $\blacksquare$  由定理可知,解在模  $\operatorname{ord}_M(A)$  意义下唯一,大步小步算法适用

- 中国剩余定理: 给定一系列同余方程  $x\equiv r_i\pmod{m_i}$ ,满足  $m_i\ (i=1,2,\cdots,k)$  两两互质,则方程组存在唯一的通解  $x\equiv R\ (\mathrm{mod}\ M)$ ,其中  $M=\mathrm{lcm}(m_1,m_2,\cdots,m_k)$ ,  $R=\sum_{i=1}^k r_i M'_i \frac{M}{m_i}$ ,  $M'_i$  表示  $\frac{M}{m_i}$  在模  $m_i$  意义下乘法逆元
- 解方程  $A^B \equiv C \pmod M$ ,已知 A, C, M 求 B,满足  $\gcd(A, M) = 1, M$  是奇数(题目:数论之神)
  - 由定理可知,解在模  $\operatorname{ord}_M(A)$  意义下唯一,大步小步算法适用

- 中国剩余定理: 给定一系列同余方程  $x\equiv r_i\pmod{m_i}$ ,满足  $m_i\ (i=1,2,\cdots,k)$  两两互质,则方程组存在唯一的通解  $x\equiv R\ (\mathrm{mod}\ M)$ ,其中  $M=\mathrm{lcm}(m_1,m_2,\cdots,m_k)$ ,  $R=\sum_{i=1}^k r_i M'_i \frac{M}{m_i}$ ,  $M'_i$  表示  $\frac{M}{m_i}$  在模  $m_i$  意义下乘法逆元
- 解方程  $A^B \equiv C \pmod M$ ,已知 A, C, M 求 B,满足  $\gcd(A, M) = 1, M$  是奇数(题目:数论之神)
  - lacktriangle 由定理可知,解在模  $\mathrm{ord}_M(A)$  意义下唯一,大步小步算法适用

- gcd(A, M) > 1 时,不妨考虑将 M 表示成  $\prod_{i=1}^{\omega(M)} p_i^{e_i}$  的形式
- 令  $A\pmod{p_i^{e_i}}=p_i{}^uv$  , 当 u>0 时,  $ut\geq e_i$  时  $A^t\equiv 0$   $\pmod{p_i^{e_i}}\text{ , 会有一段不循环的结果,并且之后的循环节是 1}$  , 否则  $\operatorname{ord}_{p_i^{e_i}}(A)$  存在,且  $\operatorname{ord}_{p_i^{e_i}}(A)\mid \varphi(p_i^{e_i})$
- 经过不循环的段后,必然产生循环,循环的长度整除  $\operatorname{lcm}(\varphi(p_1^{e_1}), \varphi(p_2^{e_2}), \cdots, \varphi(p_{\omega(M)}^{e_{\omega(M)}})) \mid \varphi(M)$
- 不循环的段长度小于循环的长度
- lacksquare 令  $A^i \mod M$  向  $A^{i+1} \mod M$   $(i \in \mathbb{N})$  连边,轨道呈现  $\rho$  型

- gcd(A, M) > 1 时,不妨考虑将 M 表示成  $\prod_{i=1}^{\omega(M)} p_i^{e_i}$  的形式
- 令  $A\pmod{p_i^{e_i}}=p_i^uv$  ,当 u>0 时, $ut\geq e_i$  时  $A^t\equiv 0$   $\pmod{p_i^{e_i}}\text{ ,会有一段不循环的结果,并且之后的循环节是 1}$  ,否则  $\operatorname{ord}_{p_i^{e_i}}(A)$  存在,且  $\operatorname{ord}_{p_i^{e_i}}(A)\mid \varphi(p_i^{e_i})$
- 经过不循环的段后,必然产生循环,循环的长度整除  $\operatorname{lcm}(\varphi(p_1^{e_1}),\varphi(p_2^{e_2}),\cdots,\varphi(p_{\omega(M)}^{e_{\omega(M)}})) \mid \varphi(M)$
- 不循环的段长度小于循环的长度
- lacksquare 令  $A^i \mod M$  向  $A^{i+1} \mod M$   $(i \in \mathbb{N})$  连边,轨道呈现  $\rho$  型

- gcd(A, M) > 1 时,不妨考虑将 M 表示成  $\prod_{i=1}^{\omega(M)} p_i^{e_i}$  的形式
- 令  $A\pmod{p_i^{e_i}}=p_i^uv$  ,当 u>0 时, $ut\geq e_i$  时  $A^t\equiv 0$   $\pmod{p_i^{e_i}}\text{ ,会有一段不循环的结果,并且之后的循环节是 1}$  ,否则  $\operatorname{ord}_{p_i^{e_i}}(A)$  存在,且  $\operatorname{ord}_{p_i^{e_i}}(A)\mid \varphi(p_i^{e_i})$
- 经过不循环的段后,必然产生循环,循环的长度整除  $\operatorname{lcm}(\varphi(p_1{}^{e_1}),\varphi(p_2{}^{e_2}),\cdots,\varphi(p_{\omega(M)}{}^{e_{\omega(M)}})) \mid \varphi(M)$
- 不循环的段长度小于循环的长度
- lacksquare 令  $A^i \mod M$  向  $A^{i+1} \mod M$   $(i \in \mathbb{N})$  连边,轨道呈现  $\rho$  型

- gcd(A, M) > 1 时,不妨考虑将 M 表示成  $\prod_{i=1}^{\omega(M)} p_i^{e_i}$  的形式
- 令  $A\pmod{p_i^{e_i}}=p_i{}^uv$  ,当 u>0 时, $ut\geq e_i$  时  $A^t\equiv 0$   $\pmod{p_i^{e_i}}$  ,会有一段不循环的结果,并且之后的循环节是 1 ,否则  $\operatorname{ord}_{p_i^{e_i}}(A)$  存在,且  $\operatorname{ord}_{p_i^{e_i}}(A)\mid \varphi(p_i^{e_i})$
- 经过不循环的段后,必然产生循环,循环的长度整除  $\operatorname{lcm}(\varphi(p_1^{e_1}),\varphi(p_2^{e_2}),\cdots,\varphi(p_{\omega(M)}^{e_{\omega(M)}})) \mid \varphi(M)$
- 不循环的段长度小于循环的长度
- lacksquare 令  $A^i \mod M$  向  $A^{i+1} \mod M$   $(i \in \mathbb{N})$  连边,轨道呈现  $\rho$  型

- gcd(A, M) > 1 时,不妨考虑将 M 表示成  $\prod_{i=1}^{\omega(M)} p_i^{e_i}$  的形式
- 令  $A\pmod{p_i^{e_i}}=p_i^uv$  ,当 u>0 时, $ut\geq e_i$  时  $A^t\equiv 0$   $\pmod{p_i^{e_i}}\text{ ,会有一段不循环的结果,并且之后的循环节是 1}$  ,否则  $\operatorname{ord}_{p_i^{e_i}}(A)$  存在,且  $\operatorname{ord}_{p_i^{e_i}}(A)\mid \varphi(p_i^{e_i})$
- 经过不循环的段后,必然产生循环,循环的长度整除  $\operatorname{lcm}(\varphi(p_1^{e_1}),\varphi(p_2^{e_2}),\cdots,\varphi(p_{\omega(M)}^{e_{\omega(M)}})) \mid \varphi(M)$
- 不循环的段长度小于循环的长度
- 令  $A^i \mod M$  向  $A^{i+1} \mod M$   $(i \in \mathbb{N})$  连边,轨道呈现  $\rho$  型

- Pollard's rho Algorithm for Logarithms
  - 把集合  $G = \{A^i \mod M | i \in \mathbb{N}\}$  分成三个部分  $S_0, S_1, S_2$  (比如根据模 3 的余值来划分),并保证  $1 \notin S_1$
  - 生成一系列  $x=A^iC^j$  直到某个 x 另一种表示方法  $x=A^xC^y$  ,则  $(i-x)\equiv B(j-y)\pmod{|G|}\text{ ,方程可能有多解(若不在环上?)}$
  - 沿用 Floyd's Cycle-Finding Algorithm ,生成一系列元素  $x_0, x_1, \cdots$  满足  $x_{i+1} = f(x_i) \; (i=0,1,\cdots)$  ,这里 f(x) = Cx if  $x \in S_0$ ,  $f(x) = x^2$  if  $x \in S_1$ ,f(x) = Ax if  $x \in S_2$
  - 维护  $x_i, x_{2i}$  找环,期望复杂度  $\mathcal{O}(\sqrt{\frac{\pi n}{2}})$  ,不需要 G 关于 \* 成循环群,证明见 Monte Carlo Methods for Index Computation  $\pmod{p}$

- Pollard's rho Algorithm for Logarithms
  - 把集合  $G = \{A^i \mod M | i \in \mathbb{N}\}$  分成三个部分  $S_0, S_1, S_2$  (比如根据模 3 的余值来划分),并保证  $1 \notin S_1$
  - 生成一系列  $x=A^iC^j$  直到某个 x 另一种表示方法  $x=A^xC^y$  ,则  $(i-x)\equiv B(j-y)\pmod{|G|}\text{ ,方程可能有多解(若不在环上?)}$
  - 沿用 Floyd's Cycle-Finding Algorithm ,生成一系列元素  $x_0, x_1, \cdots$  满足  $x_{i+1} = f(x_i) \ (i=0,1,\cdots)$  ,这里 f(x) = Cx if  $x \in S_0$ ,  $f(x) = x^2 \text{ if } x \in S_1, \ f(x) = Ax \text{ if } x \in S_2$
  - 维护  $x_i, x_{2i}$  找环,期望复杂度  $\mathcal{O}(\sqrt{\frac{\pi n}{2}})$  ,不需要 G 关于 \* 成循环群,证明见 Monte Carlo Methods for Index Computation  $\pmod{p}$

- Pollard's rho Algorithm for Logarithms
  - 把集合  $G = \{A^i \mod M | i \in \mathbb{N}\}$  分成三个部分  $S_0, S_1, S_2$  (比如根据模 3 的余值来划分),并保证  $1 \notin S_1$
  - 生成一系列  $x=A^iC^j$  直到某个 x 另一种表示方法  $x=A^xC^y$  ,则  $(i-x)\equiv B(j-y)\pmod{|G|}\text{ ,方程可能有多解(若不在环上?)}$
  - 沿用 Floyd's Cycle-Finding Algorithm ,生成一系列元素  $x_0, x_1, \cdots$  满足  $x_{i+1} = f(x_i) \; (i=0,1,\cdots)$  ,这里 f(x) = Cx if  $x \in S_0$ ,  $f(x) = x^2$  if  $x \in S_1$ ,f(x) = Ax if  $x \in S_2$
  - 维护  $x_i, x_{2i}$  找环,期望复杂度  $\mathcal{O}(\sqrt{\frac{\pi n}{2}})$  ,不需要 G 关于 \* 成循环群,证明见 Monte Carlo Methods for Index Computation  $\pmod{p}$

- Pollard's rho Algorithm for Logarithms
  - 把集合  $G = \{A^i \mod M | i \in \mathbb{N}\}$  分成三个部分  $S_0, S_1, S_2$  (比如根据模 3 的余值来划分),并保证  $1 \notin S_1$
  - 生成一系列  $x=A^iC^j$  直到某个 x 另一种表示方法  $x=A^xC^y$  ,则  $(i-x)\equiv B(j-y)\pmod{|G|}\text{ ,方程可能有多解(若不在环上?)}$
  - 沿用 Floyd's Cycle-Finding Algorithm ,生成一系列元素  $x_0, x_1, \cdots$  满足  $x_{i+1} = f(x_i) \; (i=0,1,\cdots)$  ,这里 f(x) = Cx if  $x \in S_0$ ,  $f(x) = x^2$  if  $x \in S_1$ ,f(x) = Ax if  $x \in S_2$
  - 维护  $x_i, x_{2i}$  找环,期望复杂度  $\mathcal{O}(\sqrt{\frac{\pi n}{2}})$  ,不需要 G 关于 \* 成循环群,证明见 Monte Carlo Methods for Index Computation  $\pmod{p}$

■ 给定整数 seed, p, n 和 k ,求解满足方程  $((seed^{2^x} \bmod p) \bmod n) = k$  的最小正整数解 x ,无解输出 -1

■  $1 \le seed 是质数$ 

■ 给定整数 seed, p, n 和 k ,求解满足方程

 $((seed^{2^x} \bmod p) \bmod n) = k$  的最小正整数解 x , 无解输出 -1

■  $1 \le seed 是质数$ 

#### ■ 问题可以划分成几个阶段

- 找到 u  $(0 \le u < p)$  满足  $u \equiv k \pmod{n}$
- 找到  $v \ (1 \le v \le \operatorname{ord}_p(seed))$  满足  $seed^v \equiv u \pmod{p}$
- 找到 x  $(1 \le x \le \operatorname{ord}_{\operatorname{ord}_p(seed)}(2)$  满足  $2^x \equiv v \pmod{\operatorname{ord}_p(seed)}$

#### ■ 问题可以划分成几个阶段

- 找到  $u \ (0 \le u < p)$  满足  $u \equiv k \pmod{n}$
- 找到  $v \ (1 \le v \le \operatorname{ord}_p(seed))$  满足  $seed^v \equiv u \pmod{p}$
- 找到  $x (1 \le x \le \operatorname{ord}_{\operatorname{ord}_p(seed)}(2)$  满足  $2^x \equiv v \pmod{\operatorname{ord}_p(seed)}$

- 找到  $u \ (0 \le u < p)$  满足  $u \equiv k \pmod{n}$
- 找到  $v \ (1 \le v \le \operatorname{ord}_p(seed))$  满足  $seed^v \equiv u \pmod{p}$
- 找到  $x \ (1 \le x \le \operatorname{ord}_{\operatorname{ord}_p(seed)}(2)$  满足  $2^x \equiv v \pmod{\operatorname{ord}_p(seed)}$

- 找到  $u \ (0 \le u < p)$  满足  $u \equiv k \pmod{n}$
- 找到  $v \ (1 \le v \le \operatorname{ord}_p(seed))$  满足  $seed^v \equiv u \pmod{p}$
- 找到 x  $(1 \le x \le \operatorname{ord}_{\operatorname{ord}_p(seed)}(2)$  满足  $2^x \equiv v \pmod{\operatorname{ord}_p(seed)}$

- 找到  $u \ (0 \le u < p)$  满足  $u \equiv k \pmod{n}$
- 找到  $v \ (1 \le v \le \operatorname{ord}_p(seed))$  满足  $seed^v \equiv u \pmod{p}$
- 找到x  $(1 \le x \le \operatorname{ord}_{\operatorname{ord}_p(seed)}(2)$  满足 $2^x \equiv v \pmod{\operatorname{ord}_p(seed)}$   $1 \le seed < p$  且 p 是质数,所以  $\operatorname{ord}_p(seed)$  一定存在 但是  $\operatorname{ord}_{\operatorname{ord}_p(seed)}(2)$  不一定存在
- 采用 Pollard's rho Algorithm for Logarithms 算法

- 找到  $u \ (0 \le u < p)$  满足  $u \equiv k \pmod{n}$
- 找到  $v \ (1 \le v \le \operatorname{ord}_p(seed))$  满足  $seed^v \equiv u \pmod{p}$
- 找到x (1 ≤ x ≤ ord<sub>ord<sub>p</sub>(seed)</sub>(2) 满足2<sup>x</sup> ≡ v (mod ord<sub>p</sub>(seed))
  1 ≤ seed p</sub>(seed) 一定存在
  但是 ord<sub>ord<sub>p</sub>(seed)</sub>(2) 不一定存在
- 采用 Pollard's rho Algorithm for Logarithms 算法

- 找到  $u \ (0 \le u < p)$  满足  $u \equiv k \pmod{n}$
- 找到  $v \ (1 \le v \le \operatorname{ord}_p(seed))$  满足  $seed^v \equiv u \pmod{p}$
- 找到x  $(1 \le x \le \operatorname{ord}_{\operatorname{ord}_p(seed)}(2)$  满足 $2^x \equiv v \pmod{\operatorname{ord}_p(seed)}$   $1 \le seed < p$  且 p 是质数,所以  $\operatorname{ord}_p(seed)$  一定存在 但是  $\operatorname{ord}_{\operatorname{ord}_p(seed)}(2)$  不一定存在
- $m{\mathbb{R}}$  采用Pollard's rho Algorithm for Logarithms 算法 最优复杂度  $\mathcal{O}(p^{rac{3}{4}})$  ,会超过时间限制 不妨从  $G=\{2^i mod \mathbf{ord}_p(seed)|i\in \mathbb{N}\}$  的形状入手

- 解方程  $A^B \equiv C \pmod{M}$  , 已知 A, C, M 求最小非负整数 B
  - 只需最小解,若 gcd(A, M) = 1 ,  $A^{-1}$  有定义,大步小步算法适用
- 扩展大步小步算法 (Extended Baby-Step Giant-Step Algorithm)
  - 把方程化为  $A^{B-\delta}A^{\delta}\equiv C\pmod{M}$  , 消去公因子变为
  - $A^{B-\delta}A'\equiv C'\pmod{M'}$ , 枚举  $\delta=0,1,\cdots$  进行下面的步骤
  - 若  $\gcd(A,M')=1$  ,套用大步小步算法
  - 否则检验是否有  $A' \equiv C' \pmod{M'}$ ,如果有则找到解
  - 如果没有,则增加  $\delta$  ,尝试将 A',C',M' 消去公因子  $\gcd(A,M')$
  - 只会进行至多 log。M 步消因子操作

- 解方程  $A^B \equiv C \pmod{M}$  , 已知 A, C, M 求最小非负整数 B
  - 只需最小解,若 gcd(A, M) = 1 , $A^{-1}$  有定义,大步小步算法适用
- 扩展大步小步算法 (Extended Baby-Step Giant-Step Algorithm)
  - 把方程化为  $A^{B-\delta}A^{\delta} \equiv C \pmod{M}$  ,消去公因子变为
    - $A^{B-\delta}A'\equiv C'\pmod{M'}$ ,枚举  $\delta=0,1,\cdots$  进行下面的步骤
  - 若  $\gcd(A,M')=1$  ,套用大步小步算法
  - 否则检验是否有  $A' \equiv C' \pmod{M'}$ ,如果有则找到解
  - 如果没有,则增加  $\delta$  ,尝试将 A',C',M' 消去公因子  $\gcd(A,M')$
  - 只会进行至多 log。M 步消因子操作

- 解方程  $A^B \equiv C \pmod{M}$  , 已知 A, C, M 求最小非负整数 B
  - 只需最小解,若 gcd(A, M) = 1 , $A^{-1}$  有定义,大步小步算法适用
- 扩展大步小步算法 (Extended Baby-Step Giant-Step Algorithm)
  - 把方程化为  $A^{B-\delta}A^\delta\equiv C\pmod M$  ,消去公因子变为  $A^{B-\delta}A'\equiv C'\pmod {M'}$  ,枚举  $\delta=0,1,\cdots$  进行下面的步骤
  - 若 gcd(A, M') = 1, 套用大步小步算法
  - 否则检验是否有  $A' \equiv C' \pmod{M'}$  ,如果有则找到解
  - 如果没有,则增加  $\delta$  ,尝试将 A', C', M' 消去公因子  $\gcd(A, M')$
  - 只会进行至多 log<sub>2</sub> M 步消因子操作

- 解方程  $A^B \equiv C \pmod{M}$  , 已知 A, C, M 求最小非负整数 B
  - 只需最小解,若 gcd(A, M) = 1 , $A^{-1}$  有定义,大步小步算法适用
- 扩展大步小步算法 (Extended Baby-Step Giant-Step Algorithm)
  - 把方程化为  $A^{B-\delta}A^\delta\equiv C\pmod M$  ,消去公因子变为  $A^{B-\delta}A'\equiv C'\pmod {M'}$  ,枚举  $\delta=0,1,\cdots$  进行下面的步骤
  - 若 gcd(A, M') = 1, 套用大步小步算法
  - 否则检验是否有  $A' \equiv C' \pmod{M'}$  ,如果有则找到解
  - 如果没有,则增加  $\delta$  ,尝试将 A', C', M' 消去公因子  $\gcd(A, M')$
  - 只会进行至多 log<sub>2</sub> M 步消因子操作

- 解方程  $A^B \equiv C \pmod{M}$  , 已知 A, C, M 求最小非负整数 B
  - 只需最小解,若 gcd(A, M) = 1 , $A^{-1}$  有定义,大步小步算法适用
- 扩展大步小步算法 (Extended Baby-Step Giant-Step Algorithm)
  - 把方程化为  $A^{B-\delta}A^\delta\equiv C\pmod M$  ,消去公因子变为  $A^{B-\delta}A'\equiv C'\pmod {M'}$  ,枚举  $\delta=0,1,\cdots$  进行下面的步骤
  - 若 gcd(A, M') = 1, 套用大步小步算法
  - 否则检验是否有  $A' \equiv C' \pmod{M'}$ , 如果有则找到解
  - 如果没有,则增加  $\delta$  ,尝试将 A', C', M' 消去公因子  $\gcd(A, M')$
  - 只会进行至多 log<sub>2</sub> M 步消因子操作

- 解方程  $A^B \equiv C \pmod{M}$  , 已知 A, C, M 求最小非负整数 B
  - 只需最小解,若 gcd(A, M) = 1 , $A^{-1}$  有定义,大步小步算法适用
- 扩展大步小步算法 (Extended Baby-Step Giant-Step Algorithm)
  - 把方程化为  $A^{B-\delta}A^\delta\equiv C\pmod M$  ,消去公因子变为  $A^{B-\delta}A'\equiv C'\pmod {M'}$  ,枚举  $\delta=0,1,\cdots$  进行下面的步骤
  - 若 gcd(A, M') = 1, 套用大步小步算法
  - 否则检验是否有  $A' \equiv C' \pmod{M'}$  , 如果有则找到解
  - 如果没有,则增加  $\delta$  ,尝试将 A', C', M' 消去公因子 gcd(A, M')
  - 只会进行至多 log<sub>2</sub> M 步消因子操作

- 解方程  $A^B \equiv C \pmod{M}$  , 已知 A, C, M 求最小非负整数 B
  - 只需最小解,若 gcd(A, M) = 1 , $A^{-1}$  有定义,大步小步算法适用
- 扩展大步小步算法 (Extended Baby-Step Giant-Step Algorithm)
  - 把方程化为  $A^{B-\delta}A^\delta\equiv C\pmod M$  ,消去公因子变为  $A^{B-\delta}A'\equiv C'\pmod {M'}$  ,枚举  $\delta=0,1,\cdots$  进行下面的步骤
  - 若 gcd(A, M') = 1, 套用大步小步算法
  - 否则检验是否有  $A' \equiv C' \pmod{M'}$  , 如果有则找到解
  - 如果没有,则增加  $\delta$  ,尝试将 A', C', M' 消去公因子  $\gcd(A, M')$
  - 只会进行至多  $\log_2 M$  步消因子操作

- 解方程  $A^B \equiv C \pmod{M}$  , 已知 A, C, M 求最小非负整数 B
  - 只需最小解,若 gcd(A, M) = 1 , $A^{-1}$  有定义,大步小步算法适用
- 扩展大步小步算法 (Extended Baby-Step Giant-Step Algorithm)
  - 把方程化为  $A^{B-\delta}A^\delta\equiv C\pmod M$  ,消去公因子变为  $A^{B-\delta}A'\equiv C'\pmod {M'}$  ,枚举  $\delta=0,1,\cdots$  进行下面的步骤
  - 若 gcd(A, M') = 1, 套用大步小步算法
  - 否则检验是否有  $A' \equiv C' \pmod{M'}$  , 如果有则找到解
  - 如果没有,则增加  $\delta$  ,尝试将 A', C', M' 消去公因子  $\gcd(A, M')$
  - 只会进行至多 log<sub>2</sub> M 步消因子操作

- 找到  $u \ (0 \le u < p)$  満足  $u \equiv k \pmod{n}$
- 找到  $v \ (1 \le v \le \operatorname{ord}_p(seed))$  满足  $seed^v \equiv u \pmod{p}$
- 令  $\operatorname{ord}_p(seed) = 2^e \cdot r$  , 求出  $\operatorname{ord}_r(2)$  , 并设定阈值 Q
  - 当  $n \leq Q$  时,枚举  $1 \leq x \leq e + \operatorname{ord}_r(2)$  检查,模值在模 n 意义下或可视为随机分布,期望复杂度  $\mathcal{O}(Q)$
  - 当 n > Q 时,u 有不超过  $\frac{P}{Q}$  种取值,枚举 u 求解 v ,再求解 x , 期望复杂度  $O(T + \frac{P}{2}(\log n + \frac{P}{2}))$  。 即  $T = O(\frac{P}{2})$
  - 为均衡两种情况的复杂度,取  $Q = \mathcal{O}(p^{\frac{2}{3}})$

- 找到  $u \ (0 \le u < p)$  满足  $u \equiv k \pmod{n}$
- 找到  $v \ (1 \le v \le \operatorname{ord}_p(seed))$  满足  $seed^v \equiv u \pmod{p}$
- $lacksymbol{\bullet}$   $\Leftrightarrow$   $\operatorname{ord}_p(seed) = 2^e \cdot r$  , 求出  $\operatorname{ord}_r(2)$  , 并设定阈值 Q
  - 当  $n \le Q$  时,枚举  $1 \le x \le e + \operatorname{ord}_r(2)$  检查,模值在模 n 意义下
    - 可视为随机分布,期望复杂度  $\mathcal{O}(Q)$
    - $\blacksquare$  当 n>Q 时,u 有不超过  $\frac{\pi}{Q}$  种取值,枚举 u 求解 v ,再求解 x ,
      - 期望复杂度  $\mathcal{O}(T + \frac{p}{Q}(\log p + \frac{p}{T}))$  ,取  $T = \mathcal{O}(\frac{p}{\sqrt{Q}})$
    - 为均衡两种情况的复杂度,取  $Q = \mathcal{O}(p^{\frac{2}{3}})$

- 找到  $u \ (0 \le u < p)$  满足  $u \equiv k \pmod{n}$
- 找到  $v \ (1 \le v \le \operatorname{ord}_p(seed))$  满足  $seed^v \equiv u \pmod{p}$
- $lacksymbol{\bullet}$   $\Leftrightarrow$   $\operatorname{ord}_p(seed) = 2^e \cdot r$  , 求出  $\operatorname{ord}_r(2)$  , 并设定阈值 Q
  - 当  $n \leq Q$  时,枚举  $1 \leq x \leq e + \operatorname{ord}_r(2)$  检查,模值在模 n 意义下或可视为随机分布,期望复杂度  $\mathcal{O}(Q)$
  - 当 n>Q 时,u 有不超过  $\frac{p}{Q}$  种取值,枚举 u 求解 v ,再求解 x , 期望复杂度  $\mathcal{O}(T+\frac{p}{Q}(\log p+\frac{p}{T}))$  ,取  $T=\mathcal{O}(\frac{p}{\sqrt{Q}})$
  - 为均衡两种情况的复杂度,取  $Q = \mathcal{O}(p^{\frac{2}{3}})$

- 找到  $u \ (0 \le u < p)$  满足  $u \equiv k \pmod{n}$
- 找到  $v \ (1 \le v \le \operatorname{ord}_p(seed))$  满足  $seed^v \equiv u \pmod{p}$
- $lacksymbol{\bullet}$   $\Leftrightarrow$   $\operatorname{ord}_p(seed) = 2^e \cdot r$  , 求出  $\operatorname{ord}_r(2)$  , 并设定阈值 Q
  - 当  $n \leq Q$  时,枚举  $1 \leq x \leq e + \operatorname{ord}_r(2)$  检查,模值在模 n 意义下或可视为随机分布,期望复杂度  $\mathcal{O}(Q)$
  - $\blacksquare$  当 n>Q 时,u 有不超过  $\frac{p}{Q}$  种取值,枚举 u 求解 v ,再求解 x ,期望复杂度  $\mathcal{O}(T+\frac{p}{Q}(\log p+\frac{p}{T}))$  ,取  $T=\mathcal{O}(\frac{p}{\sqrt{Q}})$
  - 为均衡两种情况的复杂度,取  $Q = \mathcal{O}(p^{\frac{2}{3}})$

- 找到  $u \ (0 \le u < p)$  满足  $u \equiv k \pmod{n}$
- 找到  $v \ (1 \le v \le \operatorname{ord}_p(seed))$  满足  $seed^v \equiv u \pmod{p}$
- $lacksymbol{\bullet}$   $\Leftrightarrow$   $\operatorname{ord}_p(seed) = 2^e \cdot r$  , 求出  $\operatorname{ord}_r(2)$  , 并设定阈值 Q
  - 当  $n \leq Q$  时,枚举  $1 \leq x \leq e + \operatorname{ord}_r(2)$  检查,模值在模 n 意义下或可视为随机分布,期望复杂度  $\mathcal{O}(Q)$
  - $\blacksquare$  当 n>Q 时,u 有不超过  $\frac{p}{Q}$  种取值,枚举 u 求解 v ,再求解 x ,期望复杂度  $\mathcal{O}(T+\frac{p}{Q}(\log p+\frac{p}{T}))$  ,取  $T=\mathcal{O}(\frac{p}{\sqrt{Q}})$
  - 为均衡两种情况的复杂度, 取  $Q = \mathcal{O}(p^{\frac{2}{3}})$

- 给定整数 B, C 和 M ,求解满足方程  $A^B \equiv C \pmod{M}$  且  $A \leq M$  的所有非负整数解 A ,无解输出 No Solution
- $lacksymbol{\blacksquare}$  保证解的数量不超过  $\sqrt{M}$
- $\blacksquare 1 \le B, C < M \le 10^9$

- 给定整数 B, C 和 M ,求解满足方程  $A^B \equiv C \pmod{M}$  且  $A \leq M$  的所有非负整数解 A ,无解输出 No Solution
- 保证解的数量不超过  $\sqrt{M}$
- $\blacksquare 1 \le B, C < M \le 10^9$

- 给定整数 B, C 和 M ,求解满足方程  $A^B \equiv C \pmod{M}$  且  $A \leq M$  的所有非负整数解 A ,无解输出 No Solution
- 保证解的数量不超过  $\sqrt{M}$
- $1 \le B, C < M \le 10^9$

- 解方程  $A^B \equiv C \pmod{M}$ , 已知 B, C, M 求 A
  - 高次剩余问题
  - M 有原根时问题会好办许多,考虑 M 是质数幂次的情况,然后利用中国剩余定理合并
  - *M* = 2<sup>e</sup> 时没有原根,需要完善做法

- 解方程  $A^B \equiv C \pmod{M}$ , 已知 B, C, M 求 A
  - 高次剩余问题
  - M 有原根时问题会好办许多,考虑 M 是质数幂次的情况,然后利用中国剩余定理合并
  - *M* = 2<sup>e</sup> 时没有原根,需要完善做法

- 解方程  $A^B \equiv C \pmod{M}$  , 已知 B, C, M 求 A
  - 高次剩余问题
  - M 有原根时问题会好办许多,考虑 M 是质数幂次的情况,然后利用中国剩余定理合并
  - $M=2^e$  时没有原根,需要完善做法

- 解高次剩余  $A^B \equiv C \pmod{M}$ ,  $M = p^e$ , p 是奇质数
  - 若  $C\equiv 0\pmod M$  ,则  $x=p^uv\ (\gcd(p,v)=1)$  满足  $uB\geq e$  即可,即  $p^{\left\lceil\frac{e}{B}\right\rceil}\mid x$
  - 若  $\gcd(C,M)=1$  ,可以取一原根 g 将问题转化为  $Bind_{M,g}(x)\equiv ind_{M,g}(C) \pmod{\varphi(M)} \text{ ,消公因子后检查是否有解,}$  有解则利用扩展欧几里得算法求出通解即可
  - 若  $1 < \gcd(C, M) < M$  , 令  $C = p^a b \left(\gcd(a, b) = 1\right)$  , 那么  $B \mid a$ ,  $p^{\frac{a}{B}} \mid x$  , 消因子后转化为  $\gcd(C, M) = 1$  的情况,转化回来时需要 扩张解的所在域(例子)

- 解高次剩余  $A^B \equiv C \pmod{M}$ ,  $M = p^e$ , p 是奇质数
  - 若  $C\equiv 0\pmod M$  ,则  $x=p^uv\ (\gcd(p,v)=1)$  满足  $uB\geq e$  即可,即  $p^{\left\lceil\frac{e}{B}\right\rceil}\mid x$
  - 若  $\gcd(C,M)=1$  ,可以取一原根 g 将问题转化为  $B\mathrm{ind}_{M,g}(x)\equiv\mathrm{ind}_{M,g}(C)\ (\mathrm{mod}\ \varphi(M))$  ,消公因子后检查是否有解, 有解则利用扩展欧几里得算法求出通解即可
  - 若  $1 < \gcd(C, M) < M$  ,令  $C = p^a b \left(\gcd(a, b) = 1\right)$  ,那么  $B \mid a$ ,  $p^{\frac{a}{B}} \mid x$  ,消因子后转化为  $\gcd(C, M) = 1$  的情况,转化回来时需要扩张解的所在域(例子)

- 解高次剩余  $A^B \equiv C \pmod{M}$ ,  $M = p^e$ , p 是奇质数
  - 若  $C\equiv 0\pmod M$  ,则  $x=p^uv\ (\gcd(p,v)=1)$  满足  $uB\geq e$  即可,即  $p^{\left\lceil\frac{e}{B}\right\rceil}\mid x$
  - 若  $\gcd(C,M)=1$  ,可以取一原根 g 将问题转化为  $B\mathrm{ind}_{M,g}(x)\equiv\mathrm{ind}_{M,g}(C)\ (\mathrm{mod}\ \varphi(M))$  ,消公因子后检查是否有解, 有解则利用扩展欧几里得算法求出通解即可
  - 若  $1 < \gcd(C, M) < M$  ,令  $C = p^a b \ (\gcd(a, b) = 1)$  ,那么  $B \mid a$ ,  $p^{\frac{a}{B}} \mid x$  ,消因子后转化为  $\gcd(C, M) = 1$  的情况,转化回来时需要 扩张解的所在域(例子)

- 解高次剩余  $A^B \equiv C \pmod{M}$ ,  $M = 2^e$ 
  - $lacksymbol{\bullet}$  当 e>2 时缩系可以表示成两个循环群的直和  $C_2 \times C_{2^{e-2}}$  ,然而没有办法使用中国剩余定理
  - $lacksymbol{\blacksquare}$  看到解的数量不超过  $\sqrt{M}$  ,一个暴力的想法是生成出所有的解
  - $\blacksquare$  如果有  $A^B \equiv C \pmod{2^e}$  ,那么一定有  $A^B \equiv C \pmod{2^{e-1}}$
  - 假设已知  $x^B \equiv C \pmod{2^{e-1}}$  ,那么可能有  $x^B \equiv C \pmod{2^e}$  或  $(x+2^{e-1})^B \equiv C \pmod{2^e}$  ,利用这个必要条件进行 BFS 即可

- 解高次剩余  $A^B \equiv C \pmod{M}$ ,  $M = 2^e$ 
  - $lacksymbol{\bullet}$  当 e>2 时缩系可以表示成两个循环群的直和  $C_2 imes C_{2^{e-2}}$  ,然而没有办法使用中国剩余定理
  - $lacksymbol{\blacksquare}$  看到解的数量不超过  $\sqrt{M}$  ,一个暴力的想法是生成出所有的解
  - $\blacksquare$  如果有  $A^B \equiv C \pmod{2^e}$  ,那么一定有  $A^B \equiv C \pmod{2^{e-1}}$
  - 假设已知  $x^B\equiv C\pmod{2^{e-1}}$  ,那么可能有  $x^B\equiv C\pmod{2^e}$  或  $(x+2^{e-1})^B\equiv C\pmod{2^e}$  ,利用这个必要条件进行 BFS 即可

- 解高次剩余  $A^B \equiv C \pmod{M}$ ,  $M = 2^e$ 
  - $lacksymbol{\bullet}$  当 e>2 时缩系可以表示成两个循环群的直和  $C_2 imes C_{2^{e-2}}$  ,然而没有办法使用中国剩余定理
  - $lacksymbol{\blacksquare}$  看到解的数量不超过  $\sqrt{M}$  ,一个暴力的想法是生成出所有的解
  - $\blacksquare$  如果有  $A^B \equiv C \pmod{2^e}$  ,那么一定有  $A^B \equiv C \pmod{2^{e-1}}$
  - 假设已知  $x^B \equiv C \pmod{2^{e-1}}$  ,那么可能有  $x^B \equiv C \pmod{2^e}$  或  $(x+2^{e-1})^B \equiv C \pmod{2^e}$  ,利用这个必要条件进行 BFS 即可

- 解高次剩余  $A^B \equiv C \pmod{M}$ ,  $M = 2^e$ 
  - ullet 当 e>2 时缩系可以表示成两个循环群的直和  $C_2 imes C_{2^{e-2}}$  ,然而没有办法使用中国剩余定理
  - $lacksymbol{\blacksquare}$  看到解的数量不超过  $\sqrt{M}$  ,一个暴力的想法是生成出所有的解
  - $\blacksquare$  如果有  $A^B \equiv C \pmod{2^e}$  ,那么一定有  $A^B \equiv C \pmod{2^{e-1}}$
  - 假设已知  $x^B\equiv C\pmod{2^{e-1}}$  ,那么可能有  $x^B\equiv C\pmod{2^e}$  或  $(x+2^{e-1})^B\equiv C\pmod{2^e}$  ,利用这个必要条件进行 BFS 即可
  - 由于模 2<sup>e</sup> 意义的特殊性,这个方法是可以通过的,直到<del>有一天</del>昨天 我又翻了一遍《数论讲义》······

- 解高次剩余  $A^B \equiv C \pmod{M}$ ,  $M = 2^e$ 
  - ullet 当 e>2 时缩系可以表示成两个循环群的直和  $C_2 imes C_{2^{e-2}}$  ,然而没有办法使用中国剩余定理
  - $lacksymbol{\blacksquare}$  看到解的数量不超过  $\sqrt{M}$  ,一个暴力的想法是生成出所有的解
  - $\blacksquare$  如果有  $A^B \equiv C \pmod{2^e}$  ,那么一定有  $A^B \equiv C \pmod{2^{e-1}}$
  - 假设已知  $x^B\equiv C\pmod{2^{e-1}}$  ,那么可能有  $x^B\equiv C\pmod{2^e}$  或  $(x+2^{e-1})^B\equiv C\pmod{2^e}$  ,利用这个必要条件进行 BFS 即可
  - 由于模 2<sup>e</sup> 意义的特殊性,这个方法是可以通过的,直到<del>有一天</del>昨天 我又翻了一遍《数论讲义》······

# 震惊!

模 2 意义也有"原根"!



加油,编的已经快像真的了

- $\blacksquare$  当 e>2 时,可以归纳证明  $5^{2^{e-3}}\equiv 1+2^{e-1}\pmod{2^e}$  ,从而得到  $\mathrm{ord}_{2^e}(5)=2^{e-2}$
- 这意味着 5 的幂次可以生成  $2^{e-2}$  个形如 4k+1 的数字,而 缩系中恰好有  $2^{e-2}$  个形如 4k+1 的数字
- 形如 4k + 1 的数字乘以 (-1) 即可生成剩下的  $2^{e-2}$  个与  $2^e$  互质的数字,它们都是 4k + 3 的形式
- 对于  $gcd(A, 2^e) = 1$  的情况,有  $A \equiv (-1)^{\frac{A-1}{2}} 5^u \pmod{2^e}$ ,根据 B 的奇偶性讨论一下即可转化为离散对数问题,不用受

- $\blacksquare$  当 e>2 时,可以归纳证明  $5^{2^{e-3}}\equiv 1+2^{e-1}\pmod{2^e}$  ,从而得到  $\mathrm{ord}_{2^e}(5)=2^{e-2}$
- 这意味着 5 的幂次可以生成  $2^{e-2}$  个形如 4k+1 的数字,而缩系中恰好有  $2^{e-2}$  个形如 4k+1 的数字
- 形如 4k + 1 的数字乘以 (-1) 即可生成剩下的  $2^{e-2}$  个与  $2^e$  互质的数字,它们都是 4k + 3 的形式
- 对于  $gcd(A, 2^e) = 1$  的情况,有  $A \equiv (-1)^{\frac{A-1}{2}} 5^u \pmod{2^e}$ , 根据 B 的奇偶性讨论一下即可转化为离散对数问题,不用受

- $\blacksquare$  当 e>2 时,可以归纳证明  $5^{2^{e-3}}\equiv 1+2^{e-1}\pmod{2^e}$  ,从而得到  $\mathrm{ord}_{2^e}(5)=2^{e-2}$
- 这意味着 5 的幂次可以生成  $2^{e-2}$  个形如 4k+1 的数字,而缩系中恰好有  $2^{e-2}$  个形如 4k+1 的数字
- 形如 4k + 1 的数字乘以 (-1) 即可生成剩下的  $2^{e-2}$  个与  $2^e$  互质的数字,它们都是 4k + 3 的形式
- 对于  $gcd(A, 2^e) = 1$  的情况,有  $A \equiv (-1)^{\frac{A-1}{2}} 5^u \pmod{2^e}$ , 根据 B 的奇偶性讨论一下即可转化为离散对数问题,不用受

## $A^B \mod M$

- $\blacksquare$  当 e>2 时,可以归纳证明  $5^{2^{e-3}}\equiv 1+2^{e-1}\pmod{2^e}$  ,从而得到  $\operatorname{ord}_{2^e}(5)=2^{e-2}$
- 这意味着 5 的幂次可以生成  $2^{e-2}$  个形如 4k+1 的数字,而缩系中恰好有  $2^{e-2}$  个形如 4k+1 的数字
- 形如 4k + 1 的数字乘以 (-1) 即可生成剩下的  $2^{e-2}$  个与  $2^e$  互质的数字,它们都是 4k + 3 的形式
- 对于  $gcd(A, 2^e) = 1$  的情况,有  $A \equiv (-1)^{\frac{A-1}{2}} 5^u \pmod{2^e}$ ,根据 B 的奇偶性讨论一下即可转化为离散对数问题,不用受解数的限制

- 掉线的同学可以准备重连了
- 大步小步算法是分块算法中的经典算法,使用时可以记住一点
  - 一次使用, 多次受用
- 通过原根可以将问题降低层次,或许会转化为更简单的问题,例如 简单离散对数问题转化为高次剩余后可以降低复杂度
- 高次剩余问题是一个不比离散对数问题难的问题
- 扩张域的技巧有时很有用(循环探求、模意义贝尔数、模意义斐波 那契数等)

- 掉线的同学可以准备重连子 学习使我快乐
- 大步小步算法是分块算法中的经典算法,使用时可以记住一点
  - 一次使用, 多次受用
- 通过原根可以将问题降低层次,或许会转化为更简单的问题,例如 简单离散对数问题转化为高次剩余后可以降低复杂度
- 高次剩余问题是一个不比离散对数问题难的问题
- 扩张域的技巧有时很有用(循环探求、模意义贝尔数、模意义斐波 那契数等)

- 掉线的同学可以准备重连了 学习使我快乐
- 大步小步算法是分块算法中的经典算法,使用时可以记住一点
  - 一次使用, 多次受用
- 通过原根可以将问题降低层次,或许会转化为更简单的问题,例如 简单离散对数问题转化为高次剩余后可以降低复杂度
- 高次剩余问题是一个不比离散对数问题难的问题
- 扩张域的技巧有时很有用(循环探求、模意义贝尔数、模意义斐波 那契数等)

- 掉线的同学可以准备重连了 学习使我快乐
- 大步小步算法是分块算法中的经典算法,使用时可以记住一点 一次使用,多次受用
- 通过原根可以将问题降低层次,或许会转化为更简单的问题,例如 简单离散对数问题转化为高次剩余后可以降低复杂度
- 高次剩余问题是一个不比离散对数问题难的问题
- 扩张域的技巧有时很有用(循环探求、模意义贝尔数、模意义斐波 那契数等)

- 掉线的同学可以准备重连子 学习使我快乐
- 大步小步算法是分块算法中的经典算法,使用时可以记住一点 一次使用,多次受用
- 通过原根可以将问题降低层次,或许会转化为更简单的问题,例如 简单离散对数问题转化为高次剩余后可以降低复杂度
- 高次剩余问题是一个不比离散对数问题难的问题
- 扩张域的技巧有时很有用(循环探求、模意义贝尔数、模意义斐波那契数等)

# 互动交流

■ Feel free to ask any questions



#### 感谢工作人员提供技术支持

感谢听课的各位的积极参与

祝大家在学习训练中有所收获,在比赛考试中旗开得胜

祝 51nod 越办越好

感谢工作人员提供技术支持

感谢听课的各位的积极参与

祝大家在学习训练中有所收获,在比赛考试中旗开得胜 祝 51nod 越办越好

感谢工作人员提供技术支持

感谢听课的各位的积极参与

祝大家在学习训练中有所收获,在比赛考试中旗开得胜

祝 51nod 越办越好

感谢工作人员提供技术支持

感谢听课的各位的积极参与

祝大家在学习训练中有所收获,在比赛考试中旗开得胜

祝 51nod 越办越好

感谢又善良,又仁慈,又有钱的夹克老爷

感谢工作人员提供技术支持

感谢听课的各位的积极参与

祝大家在学习训练中有所收获,在比赛考试中旗开得胜

祝 51nod 越办越好

感谢又善良,又仁慈,又有钱的夹克老爷