

Grau d'Estadística UB-UPC

Programació Lineal i Entera

Tema 4 : Programació Lineal Entera

F.-Javier Heredia

<http://gnom.upc.edu/heredia>



**UNIVERSITAT POLITÈCNICA DE CATALUNYA
BARCELONATECH**

**Departament d'Estadística
i Investigació Operativa**



This work is licensed under the Creative Commons Attribution-NonCommercial-NoDerivs 3.0 Unported License. To view a copy of this license, visit <http://creativecommons.org/licenses/by-nc-nd/3.0/>.

Tema 4 : Programació Lineal Entera

1. Conceptes bàsics:

- Definició de problemes de PLE i exemples.
- Relaxació lineal
- Formulacions ideals i fortes

2. Algorismes de programació lineal entera

- Classificació.
- Algorisme de ramificació i poda (Branch& Bound).
- Algorisme de plans de tall de Gomory.
- Algorisme de ramificació i tall (Branch & Cut)
- Resolució eficient dels subproblemes relaxats: símplex dual

Bibliografia:

Bertsimas i Tsitsiklis, *Introduction to Linear Optimization*. Cap 10, 11.

Definició de problema de PLE

- Quan una o diverses variables d'un problema de PL només pot adoptar valors enters, es té un problema de **Programació Lineal Entera** (PLE):

$$(PLE) \begin{cases} \min_{x \in \mathbb{R}^n} & c'x \\ \text{s. a.:} & Ax = b \\ & x \geq 0 \\ & x_i \in \mathbb{Z}, i \in J \end{cases}$$

- Els problemes de PLE són habituals quan les solucions fraccionals no tenen sentit:
- Les variables enteres també ens ajuden a construir models més acurats per a un gran nombre de problemes de presa de decisions.
- Veurem alguns exemples de models de PLE:
 - Planificació de plantilles laborals.
 - Selecció de projectes/inversions.
 - Problemes de producció amb costos fixos.

Planificació de plantilles: *Air-Express*

Dades:

Dia setmana	Treballadors necessaris
Dilluns	18
Dimarts	27
Dimecres	22
Dijous	26
Divendres	25
Dissabte	21
Diumenge	19

Torn	Dies descans	Sou
1	Dium+Dill	680€
2	Dill+Dima	705€
3	Dima+Dime	
4	Dime+Dij	
5	Dij+Div	680€
6	Div+Diss	
7	Diss+Dium	655€

Objectiu: obtenir quants treballadors contractar a cada torn de forma que es minimitzin els costos de personal tot satisfent les necessitats de treballadors de cada dia.

Planificació de plantilles: formulació genèrica

- **Paràmetres:**

n : nombre de torns.

c_i : salari torn i , $i = 1, 2, \dots, n$

\mathcal{D}_i : dies de descans torn i , $i = 1, 2, \dots, n$

b_j : nombre de treballadors necessaris dia j , $j = 1, 2, \dots, 7$

- **Variables de decisió:**

x_i = nombre de treballadors assignats al torn i , $i = 1, 2, \dots, n$

- **Formulació :**

$$(PE) \left\{ \begin{array}{ll} \min_x & z = \sum_{i=1}^n c_i x_i \quad \text{Es minimitza el cost salarial} \\ s. a.: & \sum_{i: j \notin \mathcal{D}_i} x_i \geq b_j \quad j = 1, 2, \dots, 7 \quad \text{Es satisfàn les necessitats laborals} \\ & x_i \geq 0, x_i \in \mathbb{Z} \quad i = 1, 2, \dots, n \end{array} \right.$$

Planificació de plantilles: formulació específica

$$(PE) \left\{ \begin{array}{l} \min_x \\ \\ s. a.: \end{array} \right. \quad \begin{array}{l} z = \sum_{i=1}^n c_i x_i \\ \\ \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \\ x_6 \\ x_7 \end{bmatrix} \geq \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ b_3 \\ b_4 \\ b_5 \\ b_6 \\ b_7 \end{bmatrix} \\ \\ x \geq 0, \quad x \in \mathbb{Z}^n \end{array}$$

Selecció de projectes: *CRT Technologies*

Dades:

Projecte	Net Present Value ($\times 10^3$ €)	Inversió necessària ($\times 10^3$ €)				
		Any 1	Any 2	Any 3	Any 4	Any 5
1	141	75	25	20	15	10
2	187	90	35	0	0	30
3	121	60	15	15	15	15
4	83	30	20	10	5	5
5	265	100	25	20	20	20
6	127	50	20	10	30	40

Objectiu: La companyia disposa de 250.000€ per a invertir en nous projectes el primer any. Ha pressupostat €75.000 pel finançament dels projectes a l'any 2 i €50.000 pels anys 3,4 i 5.

Selecció de projectes: variables de decisió i f.o.

- **Paràmetres:**

n : nombre de projectes.

m : nombre de d'anys.

c_i : benefici esperat del projecte i (NPV), $i = 1, 2, \dots, n$

a_{ij} : capital necessari projecte i any j , $i = 1, 2, \dots, n$, $j = 1, 2, \dots, m$

b_j : capital total disponible any j , $j = 1, 2, \dots, m$

- **Variables de decisió:** $x_i = \begin{cases} 1, & \text{el projecte es selecciona} \\ 0, & \text{el projecte no es selecciona} \end{cases}, i = 1, 2, \dots, n$

- **Formulació :**

$$(PE) \left\{ \begin{array}{ll} \max_x & z = \sum_{i=1}^n c_i x_i \\ s. a.: & \sum_{i=1}^n a_{ij} x_i \leq b_j \quad j = 1, 2, \dots, m \\ & x \in \{0, 1\}^n \end{array} \right. \quad \begin{array}{l} \text{Es maximitza el NPV} \\ \text{sense superar el capital disponible} \end{array}$$

Variables binàries i condicions lògiques

- Les variables binàries són útils per a modelitzar **condicions lògiques**. Per exemple, considereu que:

- Entre els projectes 1, 4 i 5, no es poden seleccionar més d'un simultàniament:

$$x_1 + x_4 + x_5 \leq 1$$

- Entre els projectes 4, 5 i 6, s'ha de seleccionar exactament un:

$$x_4 + x_5 + x_6 = 1$$

- El projecte 4 no es pot seleccionar a no ser que es seleccioni també el projecte 3:

$$x_4 \leq x_3$$

El problema de la motxilla (*Knapsack problem*)

El problema de *CRT Technologies* és una extensió del que es coneix com a Problema de la Motxilla (***knapsack problem***).

$$\begin{cases} \max_x z = & c'x \\ \text{s. a.:} & a'x \leq b \\ & x \in \{0,1\}^n \end{cases}$$

on:

- c_i : “utilitat” de l’objecte i .
- a_i : pes de l’objecte i .
- b : pes total que es pot transportar.

Problema de càrrega fixa

- Moltes decisions depenen de **costos fixos** :
 - El cost d'inicialització d'una màquina o d'una línia de producció quan es comença la fabricació d'un nou producte.
 - El cost de construcció d'una nova línia o planta de producció.
 - El cost de contractar a personal addicional.

Problema de Càrrega Fixa: *Remington Manufacturing*

Dades:

Operació	Hores consumides			Hores disponibles
	Prod. 1	Prod. 2	Prod. 3	
Mecanització	2	3	6	600
Pulverització	6	3	4	300
Ensamblatge	5	6	2	400
Benefici unitari	48€	55€	50€	
Costos configuració	1000€	800€	900€	

Objectiu: obtenir el programa de producció que maximitzi el benefici net (benefici menys costos) tot satisfent la disponibilitat de recursos.

Càrrega fixa: paràmetres i variables de decisió

- **Paràmetres:**

n : nombre de productes.

m : nombre de processos.

c_i : benefici unitari producte i , $i = 1, 2, \dots, n$

a_{ij} : hores consumides producte i procés j , $i = 1, 2, \dots, n$, $j = 1, 2, \dots, m$

b_j : hores totals disponibles procés j , $j = 1, 2, \dots, m$

k_i : costos configuració producte i , $i = 1, 2, \dots, n$.

- **Variables de decisió:**

x_i : quantitat producte i , $i = 1, 2, \dots, n$

$$y_i = \begin{cases} 1, & x_i > 0 \\ 0, & x_i = 0 \end{cases}, i = 1, 2, \dots, n$$

Càrrega fixa: funció objectiu i constriccions

- **Formulació :**

$$(PE) \left\{ \begin{array}{ll} \max_{x,y} & z = \sum_{i=1}^n (c_i x_i - k_i y_i) \\ s. a.: & \sum_{i=1}^n a_{ij} x_i \leq b_j \quad j = 1, 2, \dots, m \\ & x_i \leq M_i y_i \quad i = 1, 2, \dots, n \\ & x \geq 0 \\ & y \in \{0, 1\}^n \end{array} \right.$$

Es maximitza el benefici net

Disponibilitat de recursos

Acoblament $x_i - y_i$

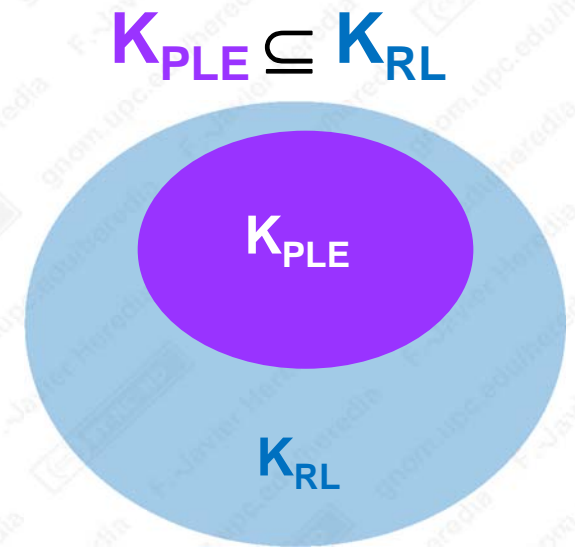
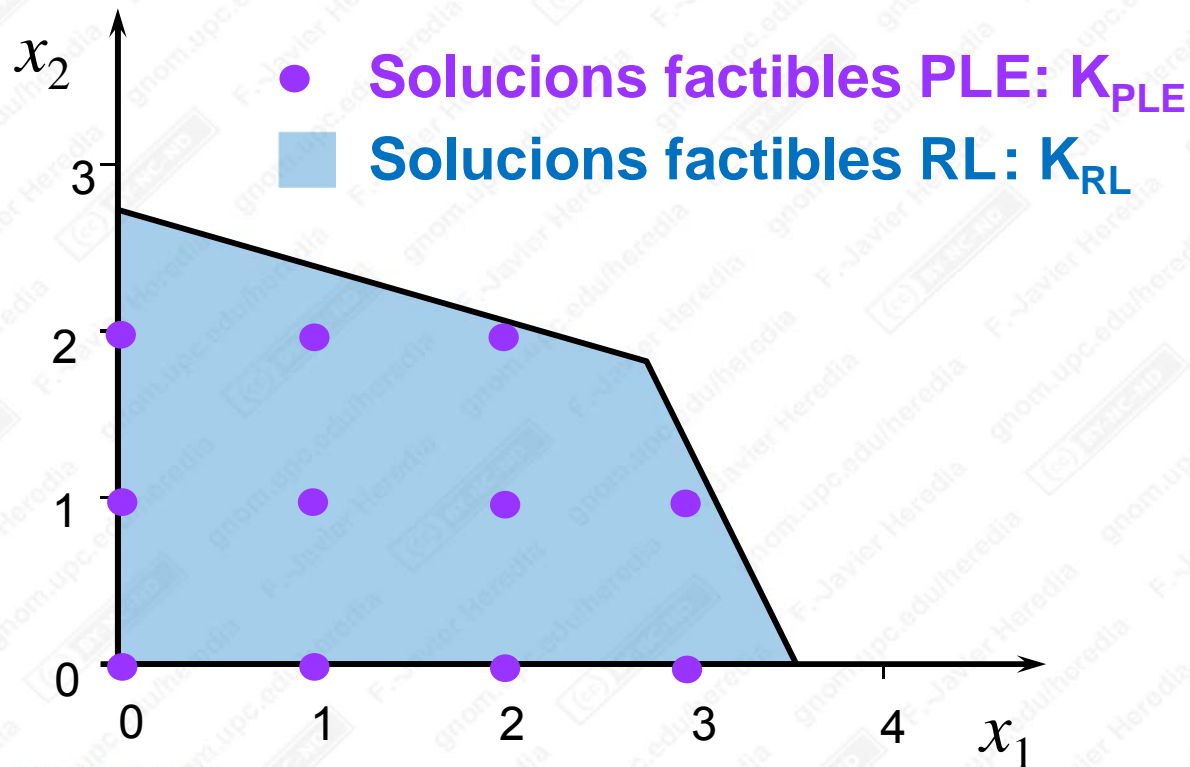
Relaxació Lineal

- PLE

$$\begin{aligned} \max \quad & z_{\text{PLE}} = 2x_1 + 3x_2 \\ \text{s.a.:} \quad & x_1 + 3x_2 \leq 8.25 \\ & 2.5x_1 + x_2 \leq 8.75 \\ & x_1, x_2 \geq 0 \\ & x_1, x_2 \text{ enters} \end{aligned}$$

- Relaxació Lineal (RL)

$$\begin{aligned} \max \quad & z_{\text{RL}} = 2x_1 + 3x_2 \\ \text{s.a.:} \quad & x_1 + 3x_2 \leq 8.25 \\ & 2.5x_1 + x_2 \leq 8.75 \\ & x_1, x_2 \geq 0 \end{aligned}$$



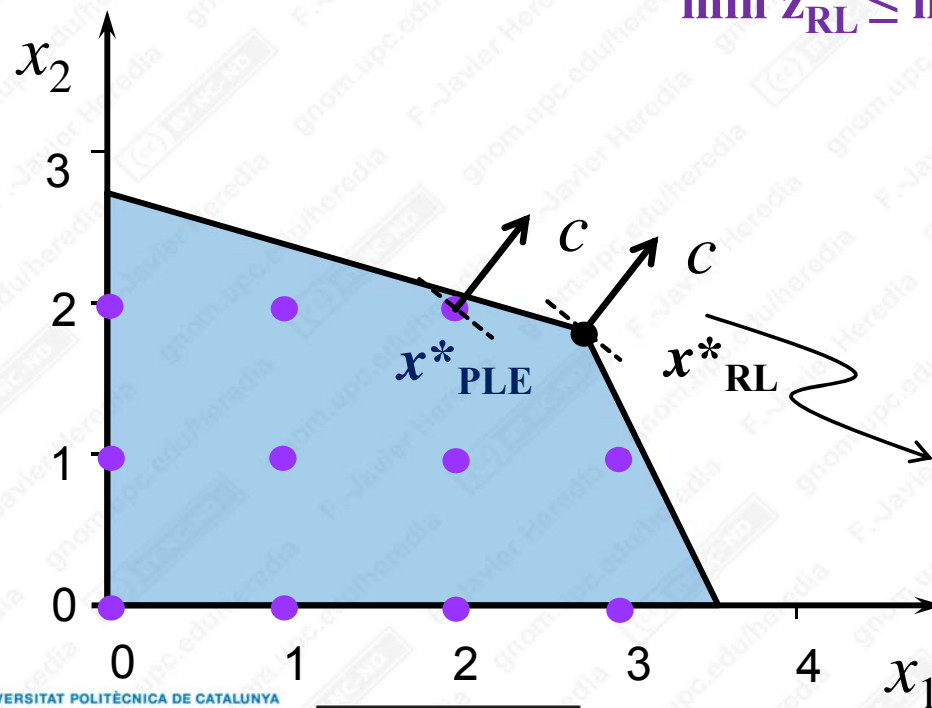
Relació f.o. PLE i RL

- $K_{PLE} \subseteq K_{RL} \Rightarrow$ la solució òptima de la relaxació lineal z^*_{RL} proporciona una **fita** del valor òptim de la funció objectiu del problema PLE z^*_{PLE} .
 - Per a problemes de **maximització** el valor òptim de la relaxació lineal és una **fita superior** del valor òptim de la f.o. del problema PLE:

$$\max z_{PLE} \leq \max z_{RL}$$

- Per a problemes de **minimització** el valor òptim de la relaxació lineal és una **fita inferior** del valor òptim de la f.o. del problema PLE:

$$\min z_{RL} \leq \min z_{PLE}$$

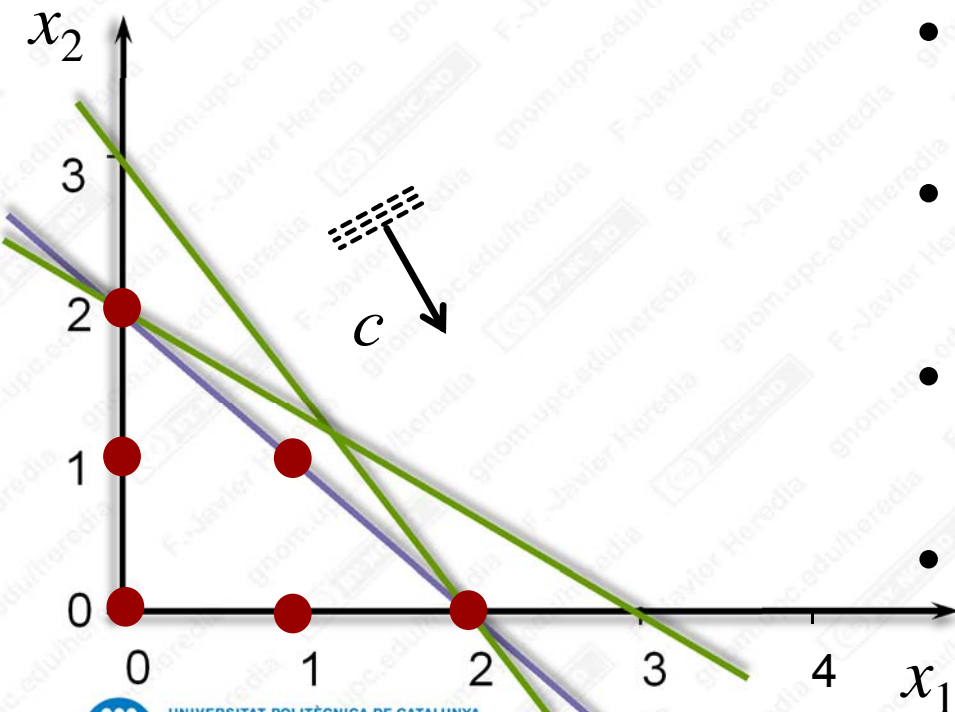


$$\max z_{PLE} = z^*_{PLE} < \max z_{RL} = z^*_{RL}$$

Formulacions fortes de problemes PLE

- Sigui el (PE) $\min\{c'x \mid K_{PE} = \{(0,0), (0,1), (0,2), (1,0), (2,0)\}\}$ (K_{PE} finit).
- Generalment hi ha més d'una forma de definir la regió factible de (PE) :

$$(PE1) \begin{cases} \min & z_{PE1} = c'x \\ \text{s.a.:} & \boxed{x_1 + x_2 \leq 2} \\ & x \geq 0, \text{entera} \end{cases} \quad (PE2) \begin{cases} \min & z_{PE2} = c'x \\ \text{s.a.:} & \boxed{\begin{matrix} 3x_1 + 2x_2 \leq 6 \\ 2x_1 + 3x_2 \leq 6 \end{matrix}} \\ & x \geq 0, \text{entera} \end{cases}$$



- **Def. desigualtat vàlida:** $a_j'x \leq b_j$ és desigualtat vàlida per a K_{PE} si $a_j'x \leq b_j$ per a tot $x \in K_{PE}$
- (PE1) i (PE2) són **formulacions vàlides**, doncs $K_{PE} = K_{PE1} = K_{PE2}$ (i $x_{PE}^* = x_{PE1}^* = x_{PE2}^*$).

- Quina formulació és millor? Observem que:

$$K_{RL1} \subset K_{RL2} \Rightarrow z_{RL2}^* \leq z_{RL1}^* \leq z_{PE1}^* = z_{PE2}^*$$

- **Def:** direm que la formulació PE1 és **més forta** que PE2 si $K_{RL1} \subset K_{RL2} \Rightarrow$ la relaxació lineal RL1 proporciona una fita millor (més forta) de z_{PE}^* .

Formulació ideal d'un problema PLE

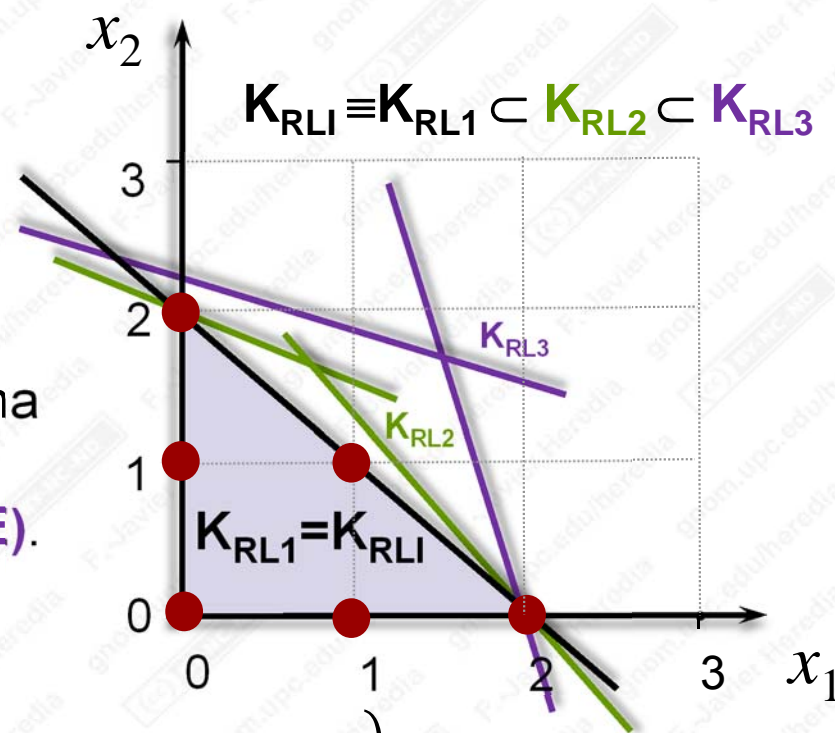
- La formulació més forta possible de (PE) s'anomena **formulació ideal** (PEI):
(PEI) formulació vàlida t.q. $K_{RLI} \subseteq K_{RLj}$ per a tota formulació vàlida (PEj) de (PEI).

- Analitzem la formulació (PE1) anterior:

$$(PE1) \begin{cases} \min & z_{PE1} = c'x \\ \text{s.a.:} & x_1 + x_2 \leq 2 \\ & x \geq 0, \text{entera} \end{cases}$$

- Observant el dibuix és evident que no hi ha cap altre formulació alternativa més forta que (PE1): **és la formulació ideal de (PE)**.
- Això és així perquè K_{RL1} coincideix amb l'**embolcall convex** de K_{PE} , $CH(K_{PE})$:

$$K_{RL1} = CH(K_{PE}) = \left\{ \sum_{i=1}^k \lambda_i x^i \mid \sum_{i=1}^k \lambda_i = 1, \lambda_i \geq 0, x^i \in K_{PE} \right\}$$



- El problema (PE) $\min\{c'x | x \in K_{PE}\}$ equival a (P) $\min\{c'x | x \in CH(K_{PE})\}$.**

Algorismes de PLE: classificació

- Considerem el següent problema de PLE:

$$(PE) \begin{cases} \min & z_{PE} = -3x_1 - 5x_2 \\ \text{s.a.:} & x_1 + x_2 \geq 2 \\ & 7x_1 + 10x_2 \leq 35 \\ & x \geq 0, \text{ entera} \end{cases}$$

- Volem analitzar com es resoldria aquest problema amb tres algorismes:
 - **Branch-and-Bound (ramifica i poda)** : es basa en la identificació de x_{PE}^* després de visitar un conjunt “reduit” de solucions enteres del problema PE usant les fites z_{RL}^* .
 - **Cutting Planes (plans de tall)** : afegeix constriccions addicionals (talls) fins aconseguir una formulació (PE_j) t.q. $x_{RLj}^* \in K_{PEj}$.
 - **Branch-and-Cut (ramifica i talla)**: una combinació dels anteriors.

Algorisme de Branch&Bound

- Volem resoldre el següent (PE) amb l'algorisme de B&B:

$$(PE) \begin{cases} \min & z_{PE} = -3x_1 - 5x_2 \\ \text{s.a.:} & x_1 + x_2 \geq 2 \\ & 7x_1 + 10x_2 \leq 35 \\ & x \geq 0, \text{ entera} \end{cases}$$

Algorisme genèric de Branch and Bound (B&B)⁽¹⁾

Inicialització: $L = \{PE1\}$; $z^* = +\infty$ (incumbent, $z_{PE1}^* \leq z^*$); $\underline{z}_{PE1}^* = -\infty$.

Mentre $L \neq \emptyset$ **fer**

Es selecciona un problema $PEj \in L$ (**Selecció**)

Es resol la relaxació lineal RLj : x_{RLj}^* ; $\underline{z}_{PEj}^* \leftarrow z_{RLj}^*$ (**Relaxació**)

Si $K_{RLj} = \emptyset$ ó $z_{RLj}^* \geq z^*$ ó $x_{RLj}^* \equiv x_{PEj}^*$ **fer** (**Eliminació**)

$L \leftarrow L \setminus \{PEj\}$

Si $x_{RLj}^* \equiv x_{PEj}^*$ **fer**

$\text{Si } z_{RLj}^* \leq z^* : x^* \leftarrow x_{RLj}^*, z^* \leftarrow z_{RLj}^*$

$\text{Si } z^* = \underline{z}_{PEi}^*$ per a algun $PEi : L \leftarrow L \setminus \{PEi\} \forall (PEi)$ descendent de PEi

Fi Si

Altrament (**Separació de PEj**):

Es separa PEj en els subproblemes $PE(j+1)$, $PE(j+2)$ t.q:

i. $K_{PEj} = K_{PE(j+1)} \cup K_{PE(j+2)}$; $K_{j+1} \cap K_{PE(j+2)} = \emptyset$

ii. $z_{PEj}^* = z_{PE(j+1)}^* = z_{PE(j+2)}^*$

Es substitueix PEj pels seus descendents :

$L \leftarrow L \setminus \{PEj\} \cup \{PE(j+1)\} \cup \{PE(j+2)\}$

Fi Si

Fi Mentre (**Òptim**: $x_{PE1}^* \equiv x^*$; $z_{PE1}^* \equiv z^*$)

(1) : A. H. Land and A. G. Doig (1960). "An automatic method of solving discrete programming problems". *Econometrica* 28 (3): pp. 497–520. [doi:10.2307/1910129](https://doi.org/10.2307/1910129)

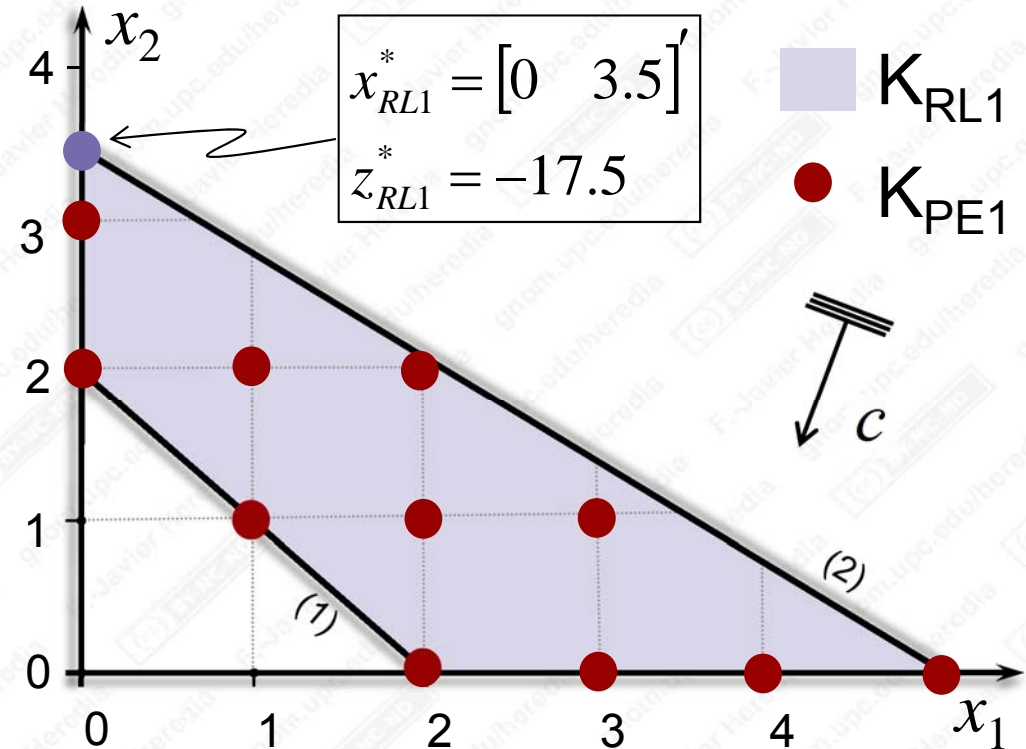
Exemple Branch&Bound: tractament de (PE1)

B&B, Iteració 1: $L = \{(PE1)\}$, $\underline{z}_{PE1}^* = +\infty \leq z_{PE1}^* \leq z^* = +\infty$

- **Selecció:** (PE1)
- **Relaxació:** resolució de (RL1):

$$(PE1) \begin{cases} \min & z_{PE1} = -3x_1 - 5x_2 \\ \text{s.a.:} & x_1 + x_2 \geq 2 \quad (1) \\ & 7x_1 + 10x_2 \leq 35 \quad (2) \\ & x \geq 0, \text{ entera} \end{cases}$$

$$\underline{z}_{PE1}^* \leftarrow \lceil -17.5 \rceil = -17$$



- **Separació:** $x_2^* = 7/2 \leftarrow \begin{cases} (PE1) \wedge x_2 \leq \left\lfloor \frac{7}{2} \right\rfloor = 3 \rightarrow (PE2) \\ (PE1) \wedge x_2 \geq \left\lceil \frac{7}{2} \right\rceil = 4 \rightarrow (PE3) \end{cases}, L \rightarrow \{(PE2), (PE3)\}$

Arbre d'exploració

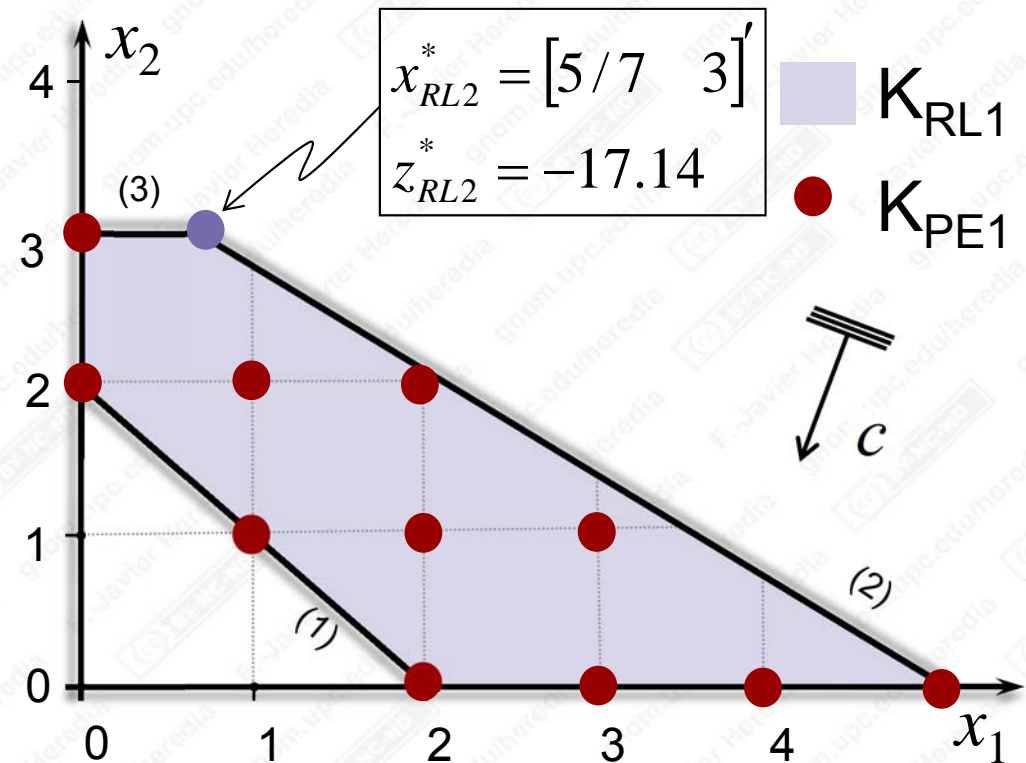
Exemple Branch&Bound: tractament de (PE2)

B&B, Iteració 2: $L = \{(PE2), (PE3)\}$, $\underline{z}^*_{PE1} = -17 \leq z^*_{PE1} \leq z^* = +\infty$

- **Selecció:** (PE2)
- **Relaxació:** resolució de (RL2):

$$(PE2) \left\{ \begin{array}{ll} \min & z_{PE2} = -3x_1 - 5x_2 \\ \text{s.a.:} & x_1 + x_2 \geq 2 \quad (1) \\ & 7x_1 + 10x_2 \leq 35 \quad (2) \\ & x_2 \leq 3 \quad (3) \\ & x \geq 0, \text{ entera} \end{array} \right.$$

$$\underline{z}^*_{PE2} \leftarrow \lceil -17.14 \rceil = -17$$



- **Separació:** $x_1^* = 5/7 \leftarrow \begin{cases} (PE2) \wedge x_1 \leq 0 \rightarrow (PE4) \\ (PE2) \wedge x_1 \geq 1 \rightarrow (PE5) \end{cases}, L \rightarrow \{(PE4), (PE5), (PE3)\}$

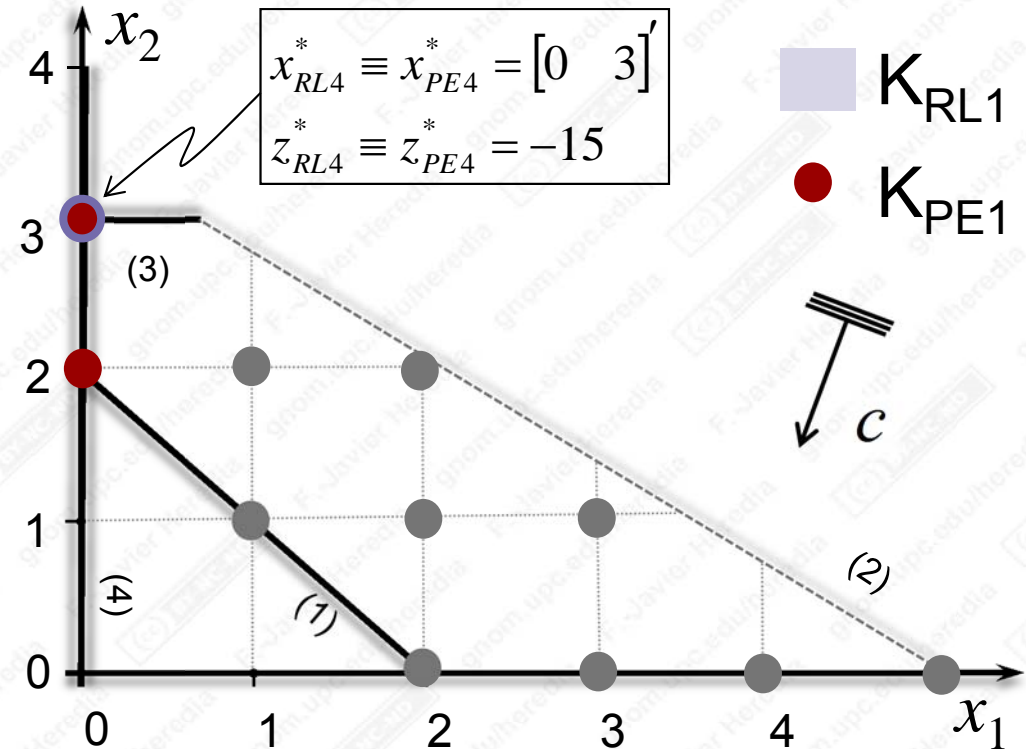
Arbre d'exploració

Exemple Branch&Bound: tractament de (PE4)

B&B, Iteració 3: $L = \{(PE4), (PE5), (PE3)\}$, $\underline{z}_{PE1} = -17 \leq z_{PE1}^* \leq z^* = +\infty$

- **Selecció:** (PE4)
- **Relaxació:** resolució de (RL4):

$$(PE4) \left\{ \begin{array}{ll} \min & z_{PE4} = -3x_1 - 5x_2 \\ \text{s.a.:} & x_1 + x_2 \geq 2 \quad (1) \\ & 7x_1 + 10x_2 \leq 35 \quad (2) \\ & x_2 \leq 3 \quad (3) \\ & x_1 \leq 0 \quad (4) \\ & x \geq 0, \text{ entera} \end{array} \right.$$



- **Eliminació:** $x_{RL4}^* \equiv x_{PE4}^*$
 - S'elimina (PE4): $L \leftarrow L \setminus \{(PE4)\} = \{(PE5), (PE3)\}$
 - $z_{PE4}^* < z^* \Rightarrow$ s'actualitza la incumbent: $x^* \leftarrow x_{PE4}^* = [0, 3]'$, $z^* \leftarrow z_{PE4}^* = -15$
 - $z^* > \underline{z}_{PE1}, \underline{z}_{PE2}$

Arbre d'exploració

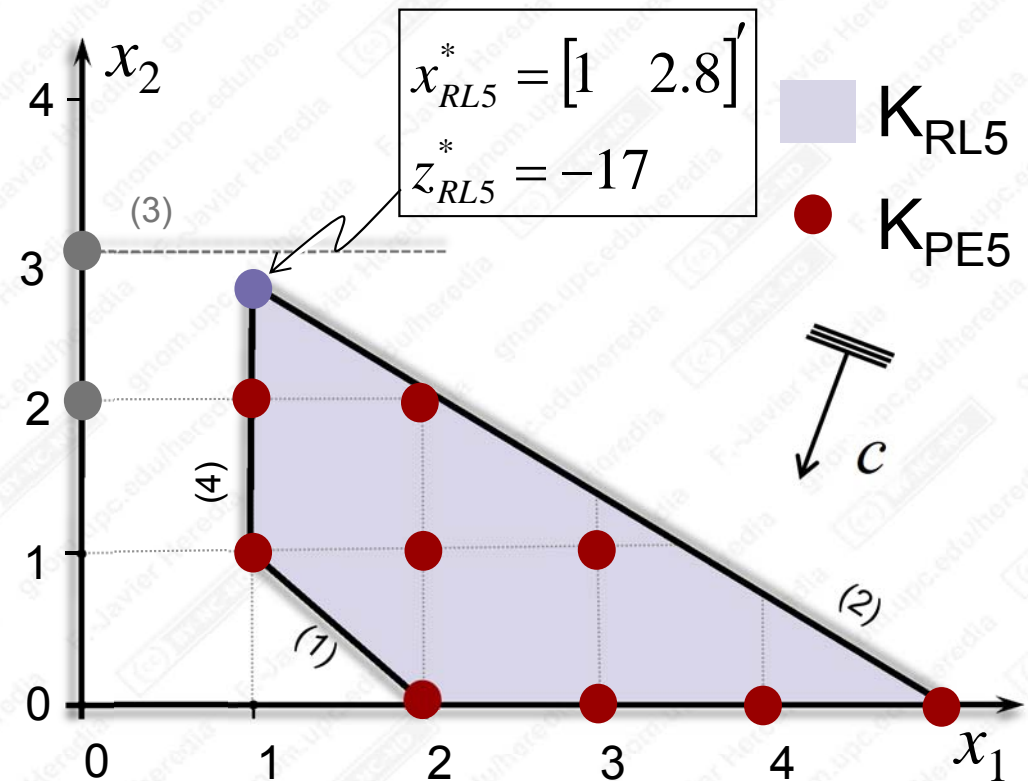
Exemple Branch&Bound: tractament de (PE5)

B&B, Iteració 4: $L = \{(PE5), (PE3)\}$, $z_{PE1}^* = -17 \leq z_{PE1}^* \leq z^* = -15$, $x^* = [0, 3]'$

- **Selecció:** (PE5)
- **Relaxació:** resolució de (RL5):

$$(PE5) \left\{ \begin{array}{ll} \min & z_{PE5} = -3x_1 - 5x_2 \\ \text{s.a.:} & x_1 + x_2 \geq 2 \quad (1) \\ & 7x_1 + 10x_2 \leq 35 \quad (2) \\ & x_2 \leq 3 \quad (3) \\ & x_1 \geq 1 \quad (4) \\ & x \geq 0, \text{ entera} \end{array} \right.$$

$$z_{PE5}^* \leftarrow -17$$



- **Separació:** $x_2^* = 2.8 \leftarrow \begin{cases} (PE5) \wedge x_2 \leq 2 \rightarrow (PE6) \\ (PE5) \wedge x_2 \geq 3 \rightarrow (PE7) \end{cases}, L \rightarrow \{(PE6), (PE7), (PE3)\}$

Arbre d'exploració

Exemple Branch&Bound: tractament de (PE6)

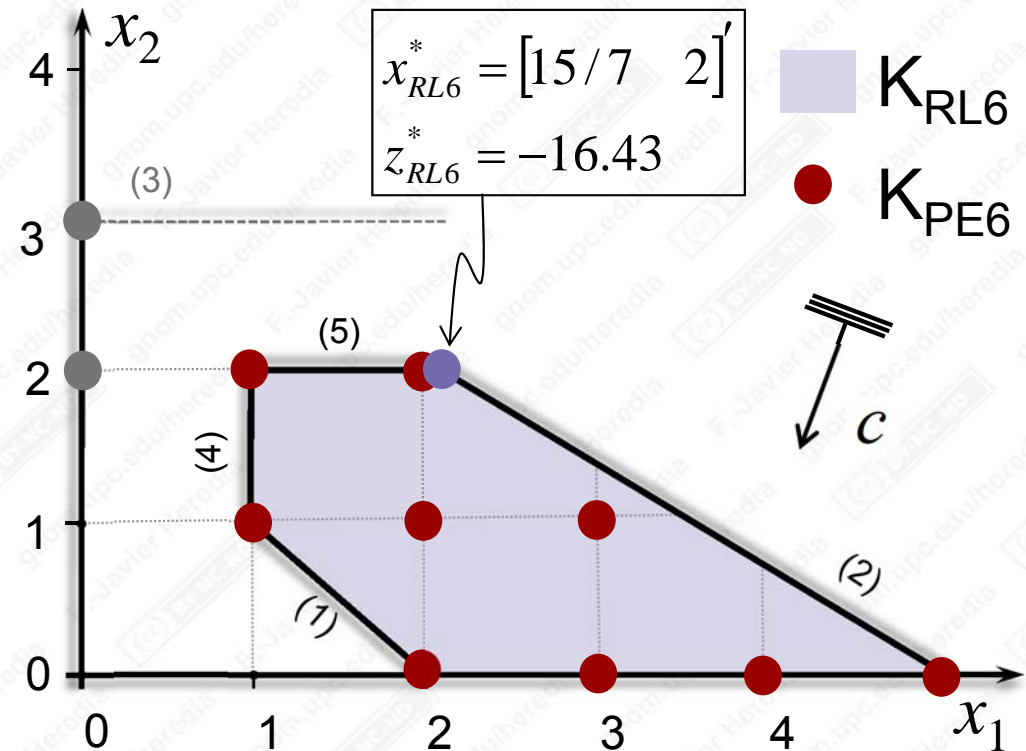
B&B, Iteració 5: $L = \{(PE6), (PE7), (PE3)\}$, $\underline{z}^*_{PE1} = -17 \leq z^*_{PE1} \leq z^* = -15$,
 $x^* = [0, 3]'$

- **Selecció:** (PE6)
- **Relaxació:** resolució de (RL6):

$$(PE6) \left\{ \begin{array}{ll} \min & z_{PE6} = -3x_1 - 5x_2 \\ \text{s.a.:} & x_1 + x_2 \geq 2 \quad (1) \\ & 7x_1 + 10x_2 \leq 35 \quad (2) \\ & x_2 \leq 3 \quad (3) \\ & x_1 \geq 1 \quad (4) \\ & x_2 \leq 2 \quad (5) \\ & x \geq 0, \text{ entera} \end{array} \right.$$

$$\underline{z}^*_{PE6} \leftarrow \lceil -16.43 \rceil = -16$$

- **Separació:** $x_1^* = 15/7 \leftarrow \begin{cases} (PE6) \wedge x_1 \leq 2 \rightarrow (PE8) \\ (PE6) \wedge x_1 \geq 3 \rightarrow (PE9) \end{cases}$, $L \rightarrow \{(PE8), (PE9), (PE7), (PE3)\}$



Arbre d'exploració

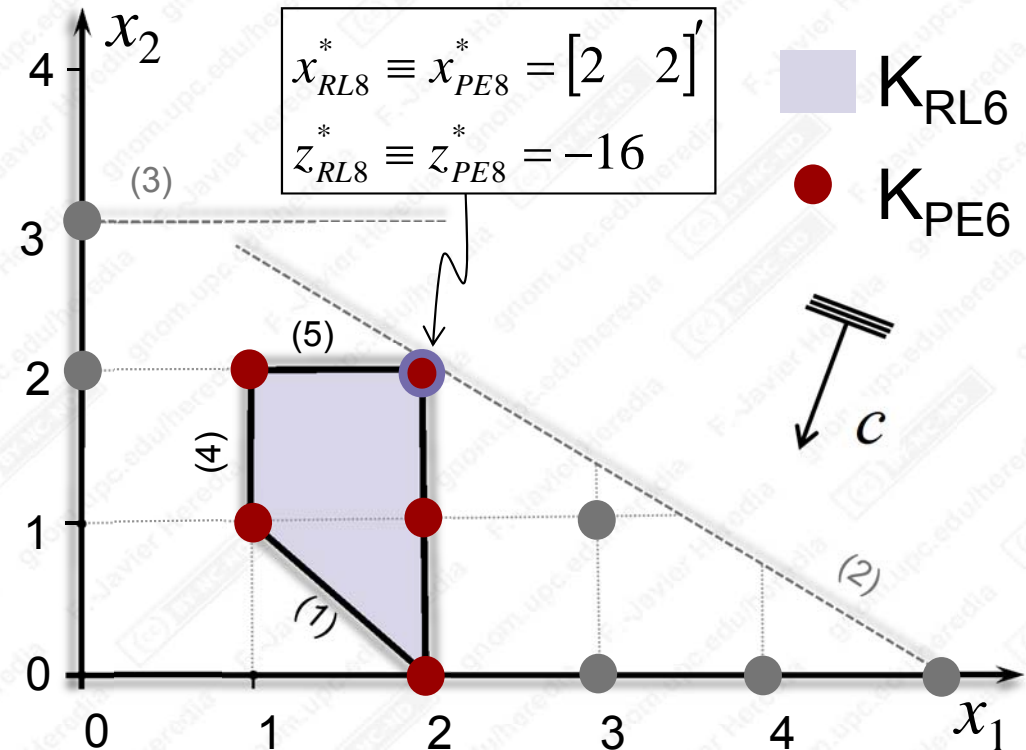
Exemple Branch&Bound: tractament de (PE8)

B&B, Iteració 6: $L = \{(PE8), (PE9), (PE7), (PE3)\}$, $\underline{z}^*_{PE1} = -17 \leq z^*_{PE1} \leq z^* = -15$

- Selecció:** (PE8)

- Relaxació:** resolució de (RL8):

$$\begin{array}{ll}
 \text{(PE8)} \left\{ \begin{array}{ll} \min & z_{PE8} = -3x_1 - 5x_2 \\ \text{s.a.:} & x_1 + x_2 \geq 2 \quad (1) \\ & 7x_1 + 10x_2 \leq 35 \quad (2) \\ & x_2 \leq 3 \quad (3) \\ & x_1 \geq 1 \quad (4) \\ & x_2 \leq 2 \quad (5) \\ & x_1 \leq 2 \quad (6) \\ & x \geq 0, \text{ entera} \end{array} \right.
 \end{array}$$



- Eliminació:** $x^*_{RL8} \equiv x^*_{PE8}$

- S'elimina (PE8): $L \leftarrow L \setminus \{(PE8)\} = \{(PE9), (PE7), (PE3)\}$
- $z^*_{PE8} < z^* \Rightarrow$ s'actualitza la incumbent: $x^* \leftarrow x^*_{PE8} = [2, 2]'$, $z^* \leftarrow z^*_{PE8} = -16$
- $z^* < \underline{z}^*_{PE6} \Rightarrow$ s'eliminen descendents de (PE6): $L \leftarrow L \setminus \{(PE9)\} = \{(PE7), (PE3)\}$

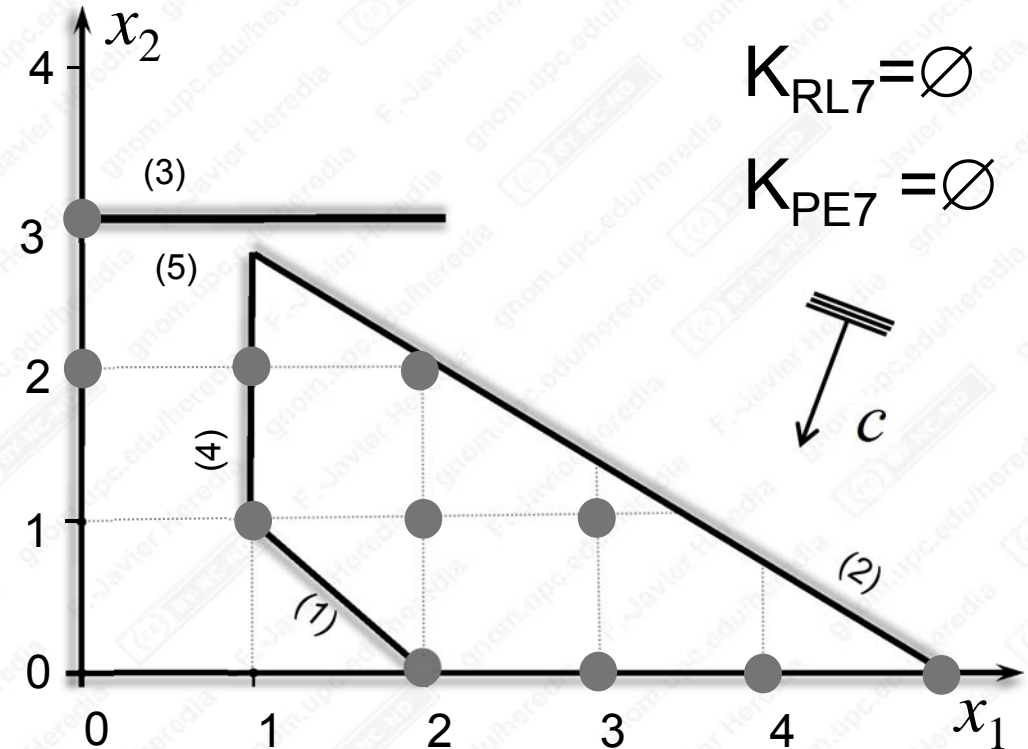
Exemple Branch&Bound: tractament de (PE7)

B&B, Iteració 7: $L = \{(PE7), (PE3)\}$, $z_{PE1}^* = -17 \leq z_{PE1}^* \leq z^* = -16$, $x^* = [2, 2]'$

- **Selecció:** (PE7)

- **Relaxació:** resolució de (RL7):

$$\begin{array}{ll}
 \min & z_{PE7} = -3x_1 - 5x_2 \\
 \text{s.a.:} & x_1 + x_2 \geq 2 \quad (1) \\
 & 7x_1 + 10x_2 \leq 35 \quad (2) \\
 & x_2 \leq 3 \quad (3) \\
 & x_1 \geq 1 \quad (4) \\
 & x_2 \geq 3 \quad (5) \\
 & x \geq 0, \text{ entera}
 \end{array}
 \quad (PE7)$$



- **Eliminació:** $K_{RL7} \equiv K_{PE7} = \emptyset$
 - S'elimina (PE7): $L \leftarrow L \setminus \{(PE7)\} = \{(PE3)\}$

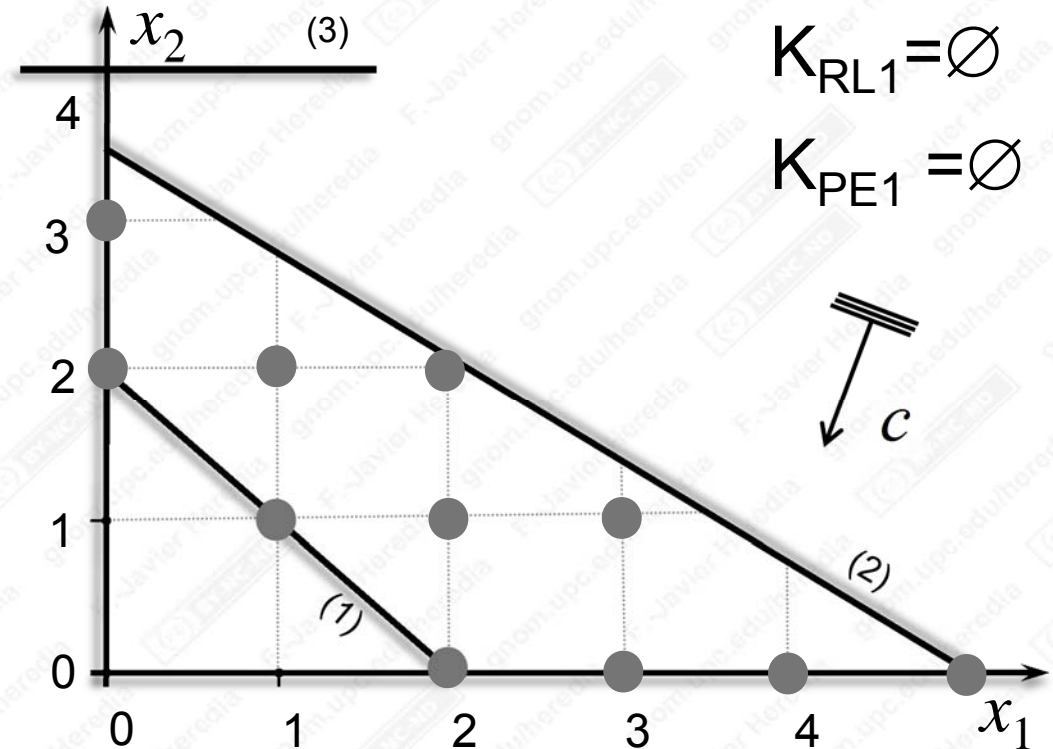
Arbre d'exploració

Exemple Branch&Bound: tractament de (PE3)

B&B, Iteració 8: $L = \{(PE3)\}$, $z_{PE1}^* = -17 \leq z_{PE1}^* \leq z^* = -16$, $x^* = [2, 2]'$

- **Selecció:** (PE3)
- **Relaxació:** resolució de (RL1):

$$(PE3) \left\{ \begin{array}{ll} \min & z_{PE3} = -3x_1 - 5x_2 \\ \text{s.a.:} & x_1 + x_2 \geq 2 \quad (1) \\ & 7x_1 + 10x_2 \leq 35 \quad (2) \\ & x_2 \geq 4 \quad (3) \\ & x \geq 0, \text{ entera} \end{array} \right.$$



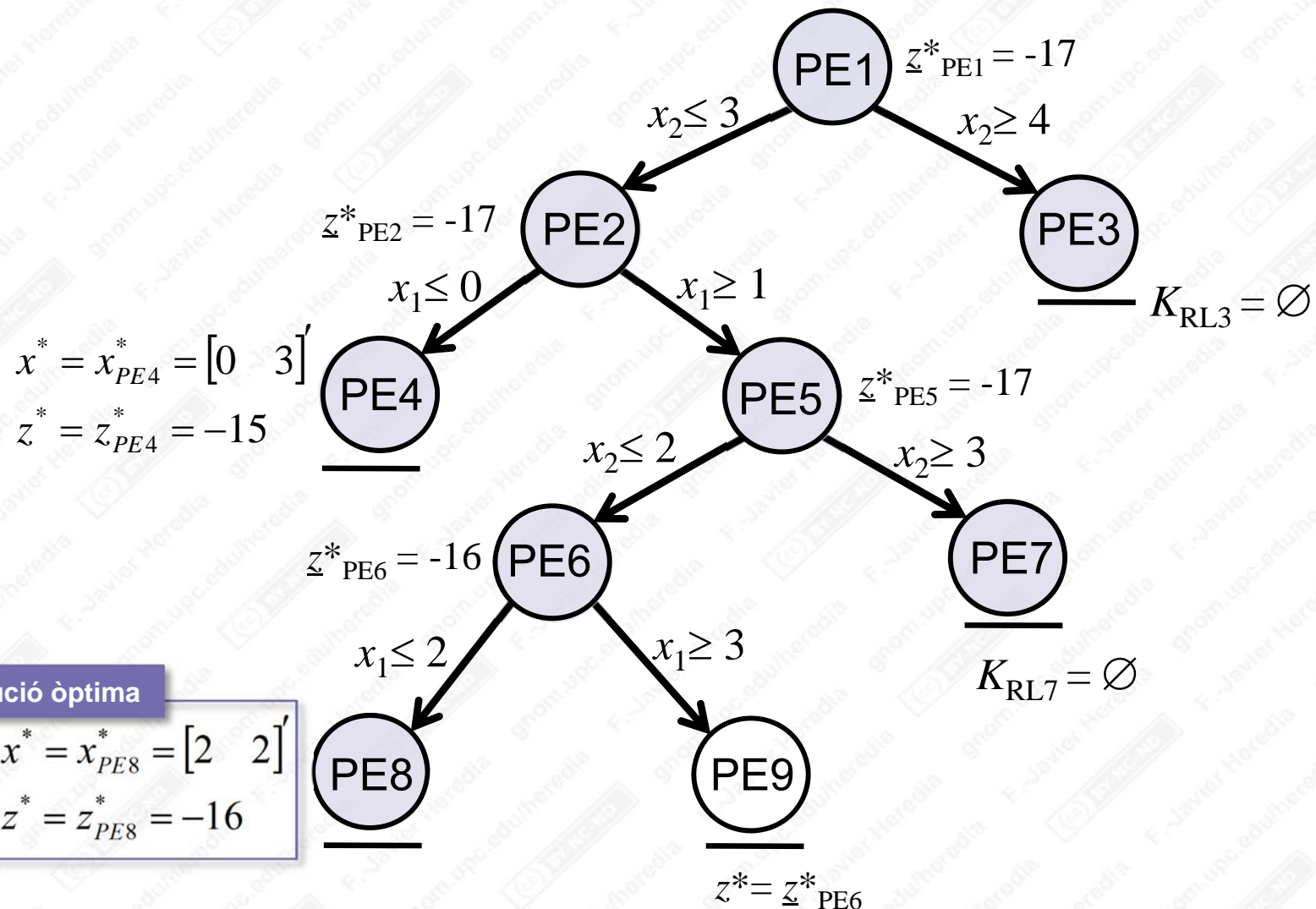
- **Eliminació:** $K_{RL3} \equiv K_{PE3} = \emptyset$
 - S'elimina (PE3): $L \leftarrow L \setminus \{(PE3)\} = \emptyset$

B&B, Iteració 9: $L = \emptyset \Rightarrow z_{PE1}^* = z^* = -16$, $x_{PE1}^* = x^* = [2, 2]'$

Arbre d'exploració

Exemple Branch&Bound: arbre d'exploració

- Arbre d'exploració B&B:



Talls de Gomory: definició (1/3)

- Els talls de Gomory proporcionen un **mètode sistemàtic de generació de desigualtats vàlides de problemes PLE**. Considereu el problema PLE i la seva relaxació lineal.

$$(PE) \begin{cases} \min & c'x \\ \text{s. t.:} & Ax = b \\ & x \geq 0, x \in \mathbb{Z} \end{cases}, (RL) \begin{cases} \min & c'x \\ \text{s. t.:} & Ax = b \\ & x \geq 0 \end{cases}$$

- **Def.: desigualtat vàlida de (PE):** la inequació $a_j x \leq b_j$ és una desigualtat vàlida de (PE) sii $a_j x \leq b_j$ és satisfeta per totes les solucions enteres de (PE).
- **Def.: tall de (PE) sobre x_{RL}^* :** la inequació $a_j x \leq b_j$ és un tall de (PE) sobre x_{RL}^* sii:
 - i. $a_j x \leq b_j$ és una desigualtat vàlida.
 - ii. $a_j x \leq b_j$ és violada per x_{RL}^* .

Talls de Gomory: definició (2/3)

- Els talls de Gomory proporcionen un **mètode sistemàtic de generació de desigualtats vàlides de problemes PLE**. Considereu el problema PLE i la seva relaxació lineal.

$$(PE) \begin{cases} \min & c'x \\ \text{s.a.:} & Ax = b \\ & x \geq 0, \text{ entera} \end{cases}, \quad (RL) \begin{cases} \min & c'x \\ \text{s.a.:} & Ax = b \\ & x \geq 0 \end{cases}$$

- Considereu que hem resolt (RL) amb l'algorisme del símplex obtenint la solució x_{RL}^* . Usant teoria de programació lineal podem “re-escriure” el sistema $Ax = b$ de la següent forma:

$$Ax = Bx_B + A_N x_N = b \rightarrow B^{-1}(Bx_B + A_N x_N) = B^{-1}b = x_B^* \\ \rightarrow x_B + \underbrace{(B^{-1}A_N)}_V x_N = x_B^* \rightarrow x_{B(i)} + \sum_{j \in \mathcal{N}} v_{ij} x_j = x_{B(i)}^*$$

Usarem aquesta relació per a generar plans de tall.

Talls de Gomory: definició (3/3)

- Considerem la relació (1) associada a una componen de x_{RL}^* no entera.

$$x_{B(i)} + \sum_{j \in \mathcal{N}} v_{ij} x_j = x_{B(i)}^* \text{ no entera} \quad (1)$$

- Totes les solucions factibles de (PE) ($x_{PE} \in K_{PE}$) han de satisfer (1), doncs son també factibles de (RL).
- Transformarem (1) en una desigualtat vàlida usant la informació que tenim sobre x_{PE} , és a dir, que **x_{PE} és ≥ 0 (transf. 1) i entera (transf. 2).**

- Transformació 1:** atès que $x_{PE} \geq 0$ es satisfà, per tot $x_{PE} \in K_{PE}$:

$$x_{B(i)} + \sum_{j \in \mathcal{N}} v_{ij} x_j = x_{B(i)}^* \xrightarrow{x_N \geq 0} x_{B(i)} + \sum_{j \in \mathcal{N}} \lfloor v_{ij} \rfloor x_j \leq x_{B(i)}^*$$

- Transformació 2:** atès que x_{PE} és enter es satisfà, per tot $x_{PE} \in K_{PE}$:

$$x_{B(i)} + \sum_{j \in \mathcal{N}} \lfloor v_{ij} \rfloor x_j \leq x_{B(i)}^* \xrightarrow{x \text{ enter}} \boxed{x_{B(i)} + \sum_{j \in \mathcal{N}} \lfloor v_{ij} \rfloor x_j \leq \lfloor x_{B(i)}^* \rfloor}$$

Tall de Gomory

Algorisme de plans secants de Gomory⁽¹⁾

- El tall de Gomory $x_{B(i)} + \sum_{j \in \mathcal{N}} \lfloor v_{ij} \rfloor x_j \leq \lfloor x_{B(i)}^* \rfloor$ (2)

és una constricció de desigualtat amb les següents propietats:

1. Tota solució factible (PE), $x_{PE} \in K_{PE}$, satisfà (2) (per construcció).
2. La solució x_{RL}^* viola (2), doncs $x_{B(i)}^* > \lfloor x_{B(i)}^* \rfloor$.

Llavors, **el tall de Gomory (2) és una desigualtat vàlida.**

Algorisme de plans secants de Gomory:

1. Es resol (RL) : x_{RL}^*
2. Si x_{RL}^* és entera, **STOP**: $x_{RL}^* \equiv x_{PE}^*$
3. Si x_{RL}^* no és entera: seleccionar una component de x_{RL}^* fraccional i afegir a (PE) el tall de Gomory (2) associat.
4. Anada a 1

(1) Ralph E. Gomory. "Outline of an algorithm for integer solutions to linear programs". Bull. Amer. Math. Soc. **64** (1958), 275-278. <http://dx.doi.org/10.1090/S0002-9904-1958-10224-4>

Alg. de plans de tall de Gomory

- Resoleu el següent problema amb l'algorisme de plans de tall (plans secants) secants de Gomory

$$(PE) \left\{ \begin{array}{ll} \min & z_{PE} = -3x_1 - 5x_2 \\ \text{s.a.:} & x_1 + x_2 \geq 2 \\ & 7x_1 + 10x_2 \leq 35 \\ & x \geq 0, \text{ entera} \end{array} \right.$$

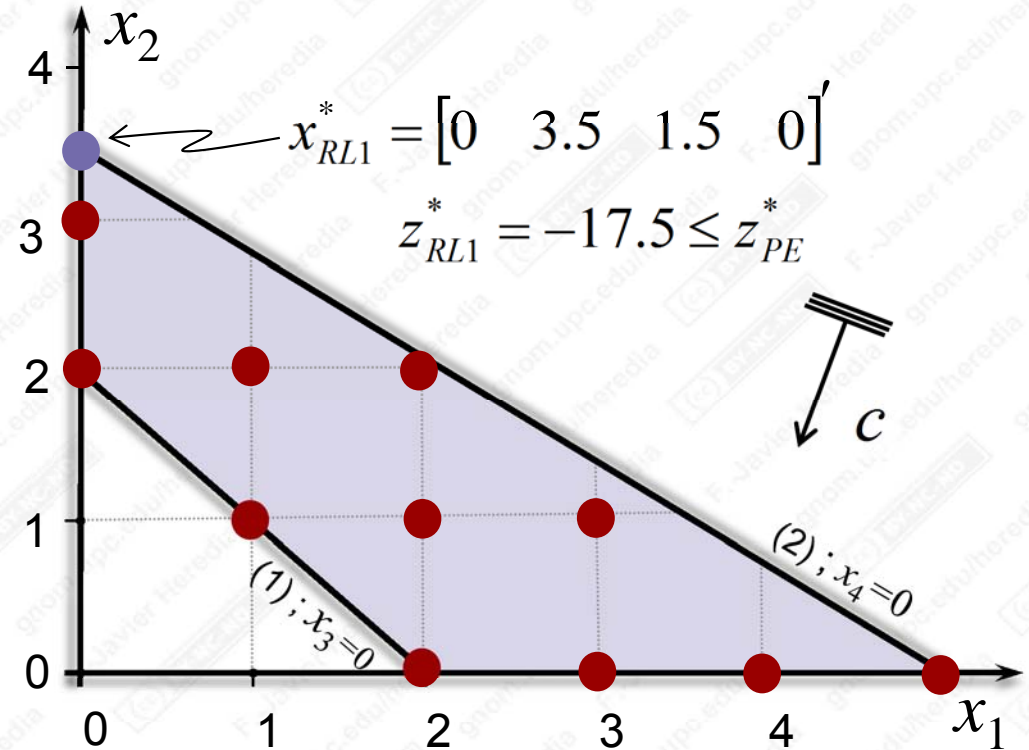
Alg. de plans secants de Gomory: exemple (1/5)

• Alg. de plans secants de Gomory: Iteració 1

1. Resolució de (RL1):

$$(PE1) \left\{ \begin{array}{ll} \min & z_{PE1} = -3x_1 - 5x_2 \\ \text{s.a.:} & x_1 + x_2 - x_3 = 2 \quad (1) \\ & 7x_1 + 10x_2 + x_4 = 35 \quad (2) \\ & x \geq 0, \text{ entera} \end{array} \right.$$

2. x_{RL1}^* no és entera: es defineix el **tall de Gomory**



$$x_B = [x_2 \quad x_3]' = [3.5 \quad 1.5]', V = B^{-1}A_N = \begin{bmatrix} 0 & 0.1 \\ -1 & 0.1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 7 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0.7 & 0.1 \\ -0.3 & 0.1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix}$$

$$x_{B(1)} + \sum_{j \in N} \lfloor v_{1j} \rfloor x_j \leq \lfloor x_2^* \rfloor \rightarrow x_2 + \lfloor 0.7 \rfloor x_1 + \lfloor 0.1 \rfloor x_4 \leq \lfloor 3.5 \rfloor \rightarrow x_2 \leq 3$$

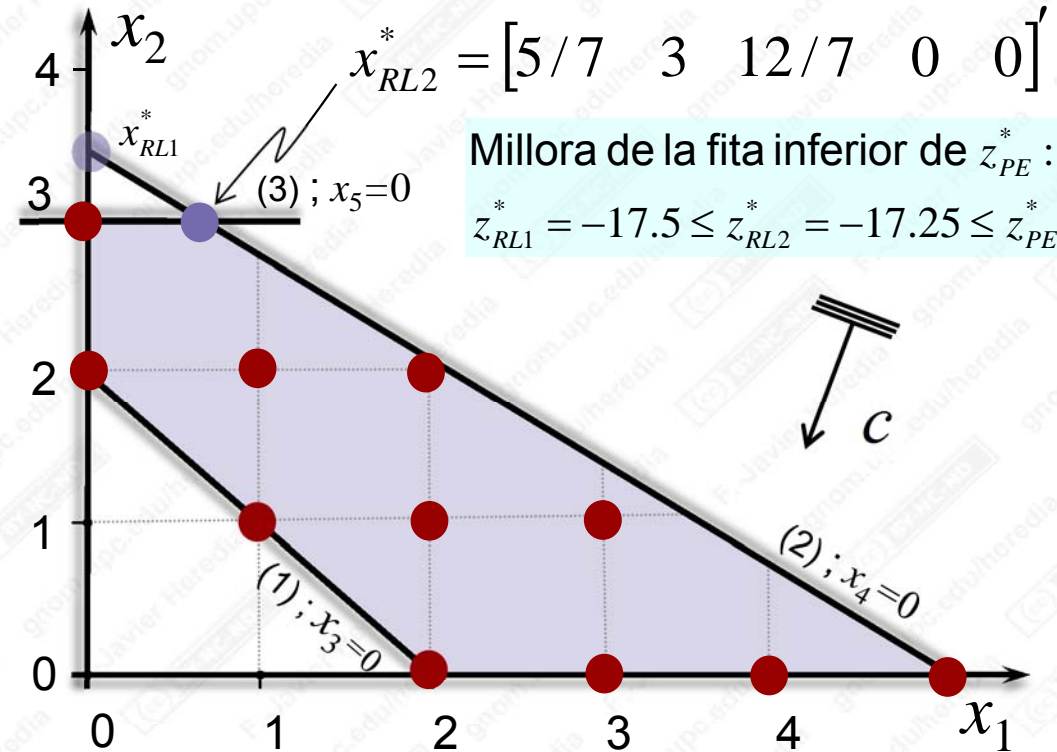
Alg. de plans secants de Gomory: exemple (2/5)

• Alg. de plans secants de Gomory: Iteració 2

1. Resolució de (RL2):

$$(PE2) \left\{ \begin{array}{ll} \min & z_{PE2} = -3x_1 - 5x_2 \\ \text{s.a.:} & x_1 + x_2 - x_3 = 2 \quad (1) \\ & 7x_1 + 10x_2 + x_4 = 35 \quad (2) \\ & x_2 + x_5 = 3 \quad (3) \text{ nou tall} \\ & x \geq 0, \text{ entera} \end{array} \right.$$

2. x_{RL2}^* no és entera: es defineix el **tall de Gomory**



$$x_B = \begin{bmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \end{bmatrix}', V = B^{-1}A_N = \begin{bmatrix} 0 & 1/7 & -10/7 \\ 0 & 0 & 1 \\ -1 & 1/7 & -3/7 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/7 & -10/7 \\ 0 & 1 \\ 1/7 & -3/7 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{bmatrix}$$

$$x_{B(1)} + \sum_{j \in N} \lfloor v_{1j} \rfloor x_j \leq \lfloor x_1^* \rfloor \rightarrow x_1 + \lfloor 1/7 \rfloor x_4 + \lfloor -10/7 \rfloor x_5 \leq \lfloor 5/7 \rfloor \rightarrow x_1 - 2x_5 \leq 0 \xrightarrow{(3)} x_1 + 2x_2 \leq 6$$

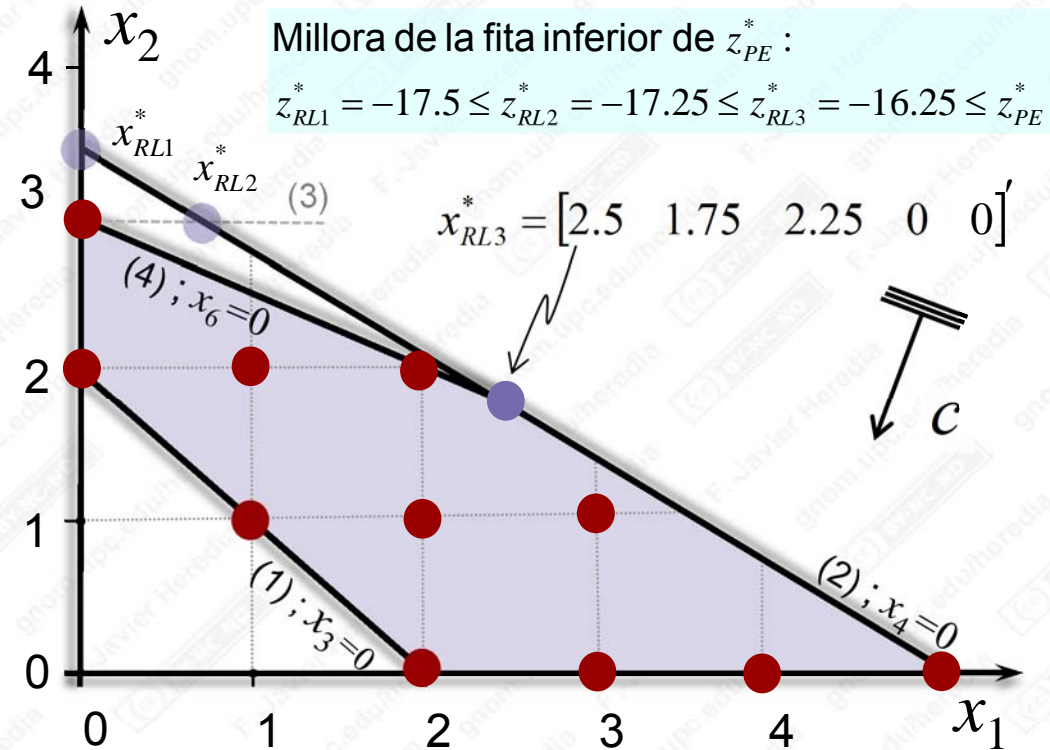
Alg. de plans secants de Gomory: exemple (3/5)

• Alg. de plans secants de Gomory: Iteració 3

1. Resolució de (RL2):

$$\begin{array}{ll}
 \text{(PE3)} \left\{ \begin{array}{ll} \min & z_{PE3} = -3x_1 - 5x_2 \\ \text{s.a.:} & x_1 + x_2 - x_3 = 2 \quad (1) \\ & 7x_1 + 10x_2 + x_4 = 35 \quad (2) \\ & x_2 + x_5 = 3 \quad (3) \text{ redundant} \\ & x_1 + 2x_2 + x_6 = 6 \quad (4) \text{ nou tall} \\ & x \geq 0, \text{ entera} \end{array} \right.
 \end{array}$$

2. x_{RL2}^* no és entera: es defineix el tall de Gomory



$$x_B = [x_1 \quad x_2 \quad x_3]', V = B^{-1}A_N = \begin{bmatrix} 0 & 1/2 & -5/2 \\ 0 & -1/4 & 7/4 \\ -1 & 1/4 & -3/4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/2 & -5/2 \\ -1/4 & 7/4 \\ 1/4 & -3/4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{bmatrix}$$

$$x_{B(2)} + \sum_{j \in N} \lfloor v_{2j} \rfloor x_j \leq \lfloor x_2^* \rfloor \rightarrow x_2 + \lfloor -0.25 \rfloor x_4 + \lfloor 1.75 \rfloor x_6 \leq \lfloor 1.75 \rfloor \rightarrow x_2 - x_4 + x_6 \leq 1$$

Alg. de plans secants de Gomory: exemple (4/5)

- Per tal de poder continuar resolent el problema (RL) gràficament, expressem el darrer tall de Gomory en termes de les variables x_1 i x_2 usant les constriccions (2) i (4) de (PE3):

$$(PE3) \left\{ \begin{array}{ll} \min & z_{PE3} = -3x_1 - 5x_2 \\ \text{s.a.:} & x_1 + x_2 - x_3 = 2 \quad (1) \\ & 7x_1 + 10x_2 + x_4 = 35 \quad (2) \rightarrow x_4 = 35 - 7x_1 - 10x_2 \\ & x_1 + 2x_2 + x_6 = 6 \quad (4) \rightarrow x_6 = 6 - x_1 - 2x_2 \\ & \hline & -x_4 + x_6 = 6x_1 + 8x_2 - 29 \\ & x \geq 0, \text{ entera} \end{array} \right.$$

$$x_2 - x_4 + x_6 \leq 1 \rightarrow 6x_1 + 9x_2 \leq 30 \rightarrow 2x_1 + 3x_2 \leq 10$$

Alg. de plans secants de Gomory: exemple (5/5)

• Alg. de plans secants de Gomory: Iteració 4

1. Resolució de (RL2):

$$\begin{array}{ll}
 \min & z_{PE4} = -3x_1 - 5x_2 \\
 \text{s.a.:} & x_1 + x_2 - x_3 = 2 \quad (1) \\
 & 7x_1 + 10x_2 + x_4 = 35 \quad (2) \text{ redundant} \\
 & x_2 + x_5 = 3 \quad (3) \text{ redundant} \\
 & x_1 + 2x_2 + x_6 = 6 \quad (4) \\
 & 2x_1 + 3x_2 + x_7 = 10 \quad (5) \text{ nou tall} \\
 & x \geq 0, \text{ entera}
 \end{array}
 \quad (PE4)$$

2. x_{RL2}^* entera: solució òptima

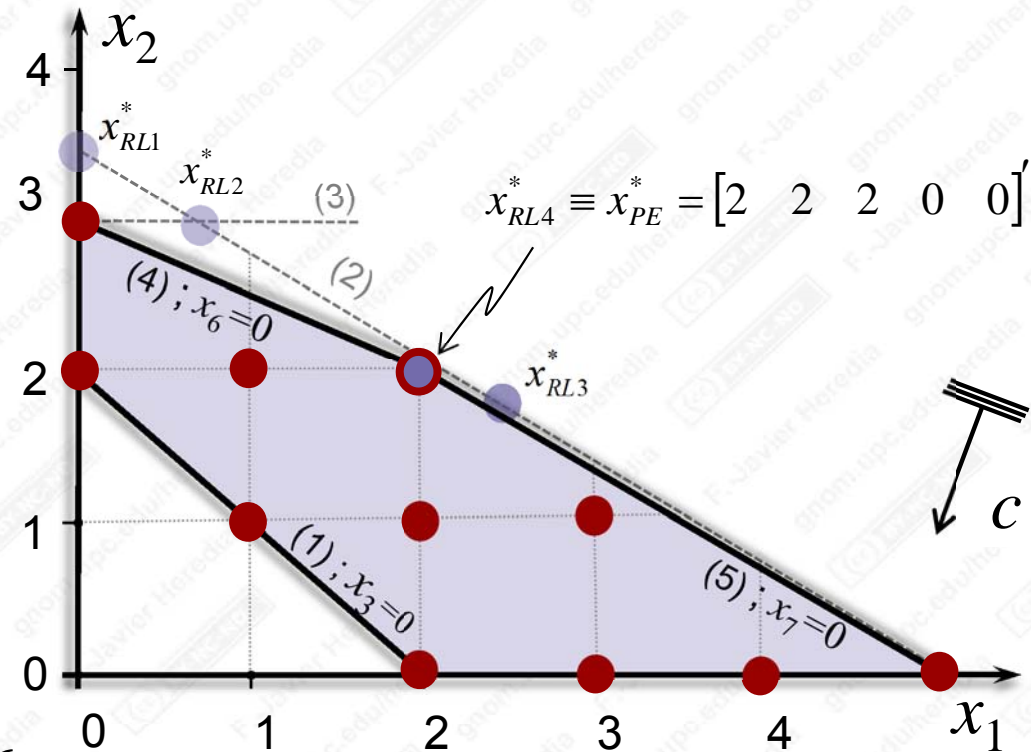
$$x_{PE}^* \equiv x_{RL4}^* = \begin{bmatrix} 2 \\ 2 \end{bmatrix}, \quad z_{PE}^* \equiv z_{RL4}^* = -16$$

Comentaris:

- Les formulacions de (PE) a cada iteració son cada vegada més fortes:

$$z_{RL1}^* = -17.5 \leq z_{RL2}^* = -17.25 \leq z_{RL3}^* = -16.25 \leq z_{RL4}^* = -16 \equiv z_{PE}^*$$

- En aquest exemple**, (PE4) és la formulació ideal: $(PE4) = (PEI) = CH(K_{PE})$



Algorisme de Branch&Cut

- Es resoldrà ara amb l'algorisme de B&C

$$(PE) \left\{ \begin{array}{ll} \min & z_{PE} = -3x_1 - 5x_2 \\ \text{s.a.:} & x_1 + x_2 \geq 2 \\ & 7x_1 + 10x_2 \leq 35 \\ & x \geq 0, \text{ entera} \end{array} \right.$$

Algorisme genèric de Branch and Cut (B&C)

Inicialització: $L = \{PE_1\}$; $Z^*_{PE_1} = -\infty$; $Z^* = +\infty$

Mentre $L \neq \emptyset$ **fer**

Selecció: es selecciona un problema $PE_j \in L$

Relaxació: es resol la relaxació lineal RL_j

d'una formulació de PE_j reforçada amb desigualtats vàlides. $Z^*_{PE_j} \leftarrow Z^*_{RL_j}$

Si $K_{RL_j} = \emptyset$ ó $Z^*_{RL_j} \geq Z^*$ ó $x^*_{RL_j} \equiv x^*_{PE_j}$ **fer**

Eliminació:

$L \leftarrow L \setminus \{PE_j\}$

Si $x^*_{RL_j} \equiv x^*_{PE_j}$ **fer**

Si $Z^*_{RL_j} < Z^*$: $x^* \leftarrow x^*_{RL_j}$, $Z^* \leftarrow Z^*_{RL_j}$

Si $Z^* = Z^*_{PE_i}$ per a algun $(PE_i) : L \leftarrow L \setminus \{PE_i\} \quad \forall (PE_i) \text{ descendent de } (PE_i)$

Fi Si

altrament

Separació: $L \leftarrow L \setminus \{PE_j\} \cup \{PE(j+1)\} \cup \{PE(j+2)\}$

Fi Si

Fi Mentre

Òptim: $x^*_{PE_1} \equiv x^*$; $Z^*_{PE_1} \equiv Z^*$.

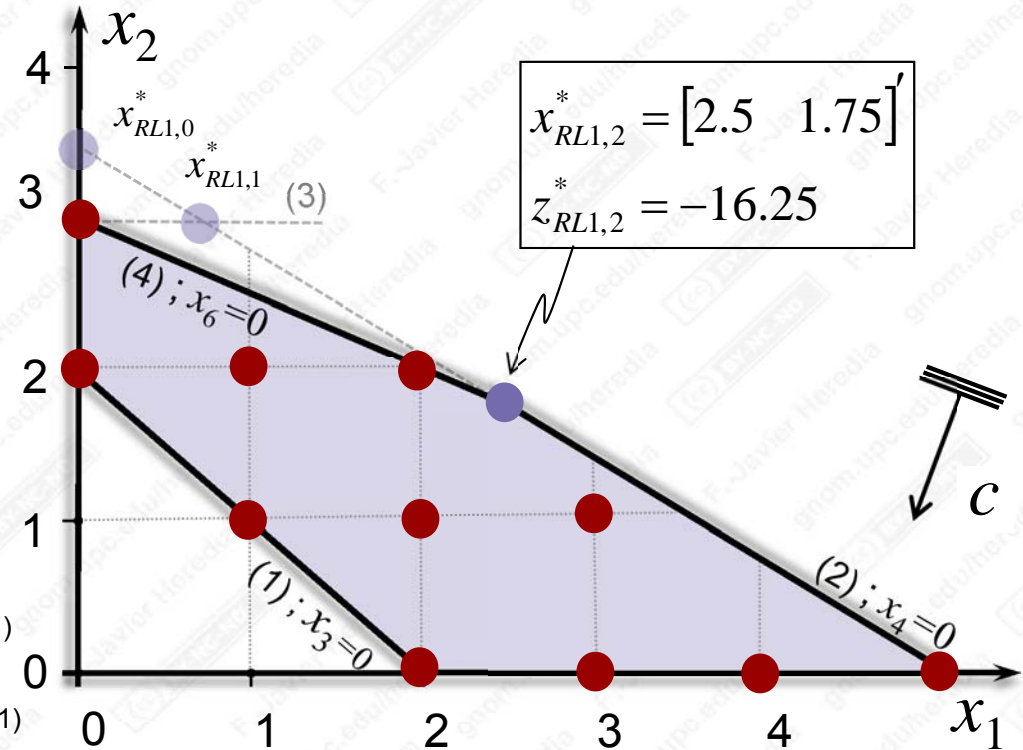
Diferència entre B&B i B&C

Exemple Branch&Cut: tractament (PE1)

B&C: Iteració 1: $L = \{(PE1)\}$, $\underline{z}_{PE1}^* = +\infty \leq z_{PE}^* \leq z^* = +\infty$

- **Selecció:** (PE1)
- **Relaxació:** resolució de la (RL) de (PE) amb dos talls de Gomory (transparència PLE-52):

$$\begin{array}{ll}
 \text{(PE1)} \left\{ \begin{array}{ll}
 \min & z_{PE1} = -3x_1 - 5x_2 \\
 \text{s.a.:} & x_1 + x_2 - x_3 = 2 \quad (1) \\
 & 7x_1 + 10x_2 + x_4 = 35 \quad (2) \\
 & x_2 + x_5 = 3 \quad (3) \text{ 1er tall G. (PE1)} \\
 & x_1 + 2x_2 + x_6 = 6 \quad (4) \text{ 2on tall G. (PE1)} \\
 & x \geq 0, \text{ entera}
 \end{array} \right.
 \end{array}$$



Actualització : $\underline{z}_{PE1}^* \leftarrow \lceil -16.25 \rceil = -16$

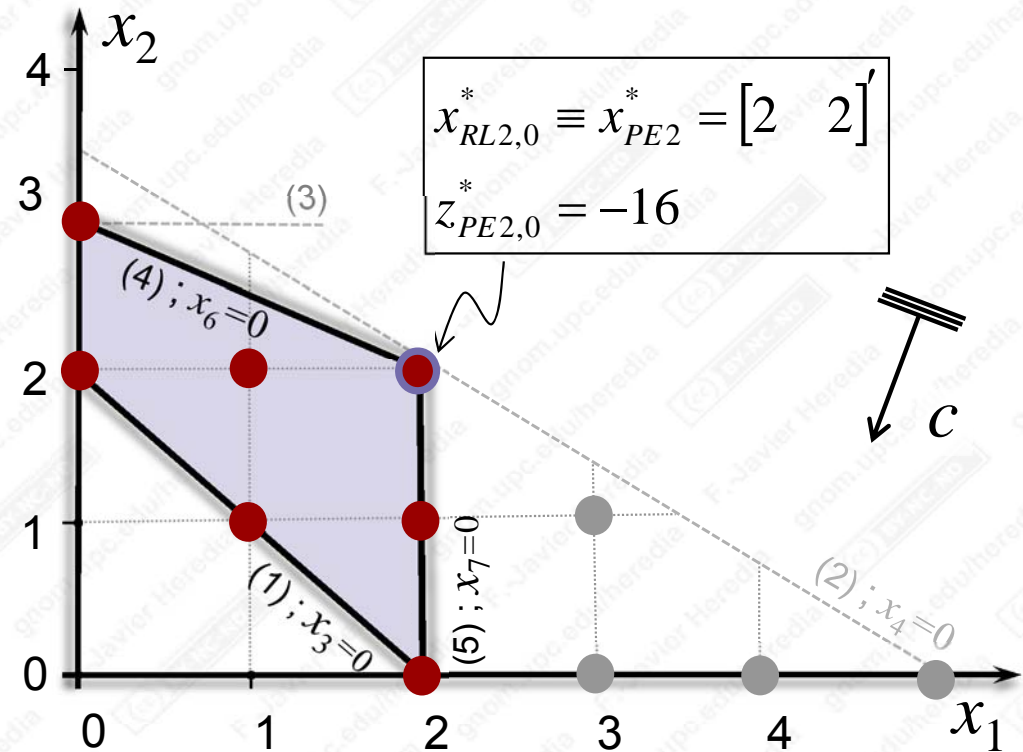
- **Separació:** $x_1^* = 2.5 \rightarrow \begin{cases} (\text{PE1}) + x_1 \leq 2 \rightarrow (\text{PE2}) \\ (\text{PE1}) + x_1 \geq 3 \rightarrow (\text{PE3}) \end{cases}, L \leftarrow \{(\text{PE2}), (\text{PE3})\}$

Exemple Branch&Cut: tractament (PE2)

B&C, Iteració 2: $L = \{(PE2), (PE3)\}$, $\underline{z}^*_{PE1} = -16 \leq z^*_{PE} \leq z^* = +\infty$

- **Selecció:** (PE2)
- **Relaxació:** resolució de la (RL) de (PE2) :

$$\begin{array}{ll}
 \min & z_{PE2} = -3x_1 - 5x_2 \\
 \text{s.a.:} & x_1 + x_2 - x_3 = 2 \quad (1) \\
 & 7x_1 + 10x_2 + x_4 = 35 \quad (2) \\
 & x_2 + x_5 = 3 \quad (3) \text{ 1er tall G. (PE1)} \\
 & x_1 + 2x_2 + x_6 = 6 \quad (4) \text{ 2on tall G. (PE1)} \\
 & x_1 + x_7 = 2 \quad (5) \text{ sep. B \& B (PE2)} \\
 & x \geq 0, \text{ entera}
 \end{array}
 \quad (PE2)$$



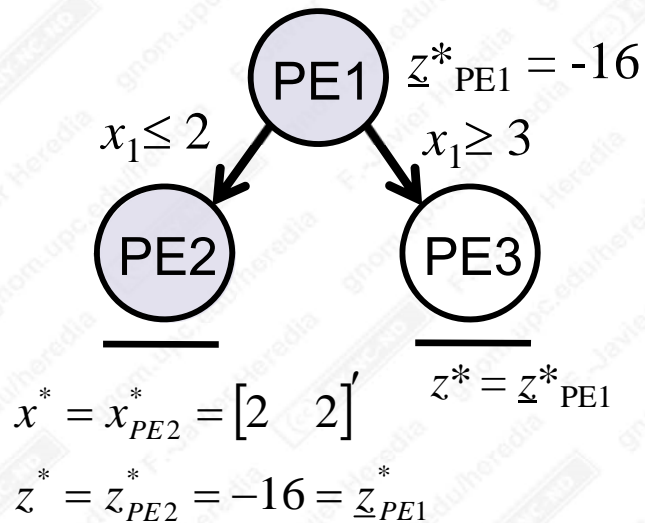
- **Eliminació:** $x^*_{RL2} \equiv x^*_{PE2}$
 - S'elimina (PE2): $L \leftarrow L \setminus \{(PE2)\} = \{(PE3)\}$
 - $z^*_{PE2} < z^* \Rightarrow x^* \leftarrow x^*_{PE2,0} = [2, 2]'$, $z^* \leftarrow z^*_{PE2,0} = -16$
 - $z^* = \underline{z}^*_{PE1} \Rightarrow$ eliminem (PE3) $L \leftarrow L \setminus \{(PE3)\} = \emptyset$

Exercici: repetiu la segona iteració del B&C seleccionant (PE3) (dos talls de Gomory)

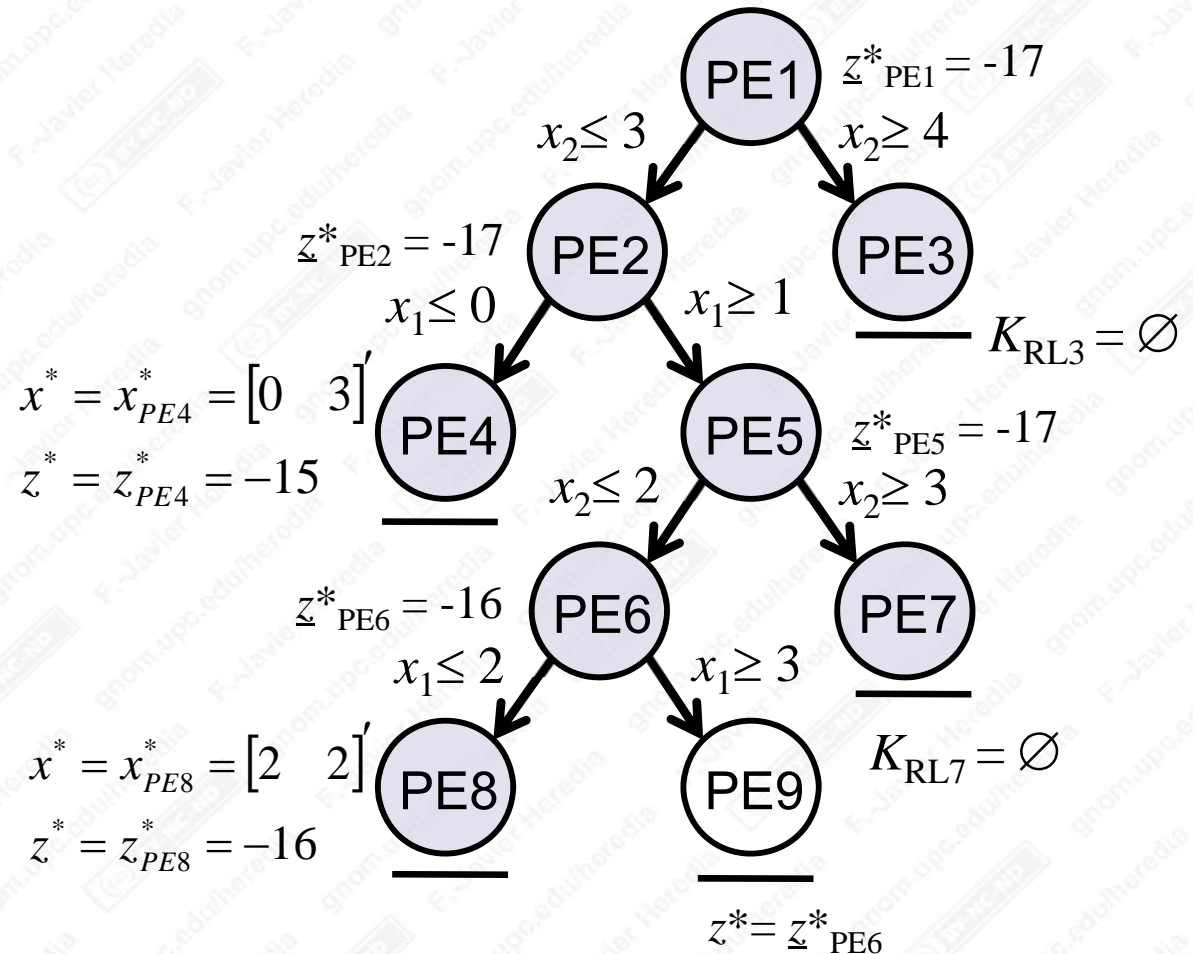
Exemple Branch&Cut: arbre d'exploració

B&C, Iteració 3: $L=\emptyset \Rightarrow x^*_{PE1} = x^* = [2,2]', z^*_{PE1} = z^* = -16$

Arbre d'exploració amb Branch and Cut



Arbre d'exploració amb Branch and Bound



Reoptimització dels problemes relaxats: símplex dual

- Considereu el següent problema de PLE:

$$(PE) \left\{ \begin{array}{l} \min \quad x_1 - 2x_2 \\ \text{s.a.:} \quad -4x_1 + 6x_2 \leq 9 \\ \quad \quad x_1 + x_2 \leq 4 \\ \quad \quad x \geq 0, \text{ entera} \end{array} \right. \rightarrow (PE) \left\{ \begin{array}{l} \min \quad x_1 - 2x_2 \\ \text{s.a.:} \quad -4x_1 + 6x_2 + x_3 = 9 \\ \quad \quad x_1 + x_2 + x_4 = 4 \\ \quad \quad x \geq 0, \text{ entera} \end{array} \right.$$

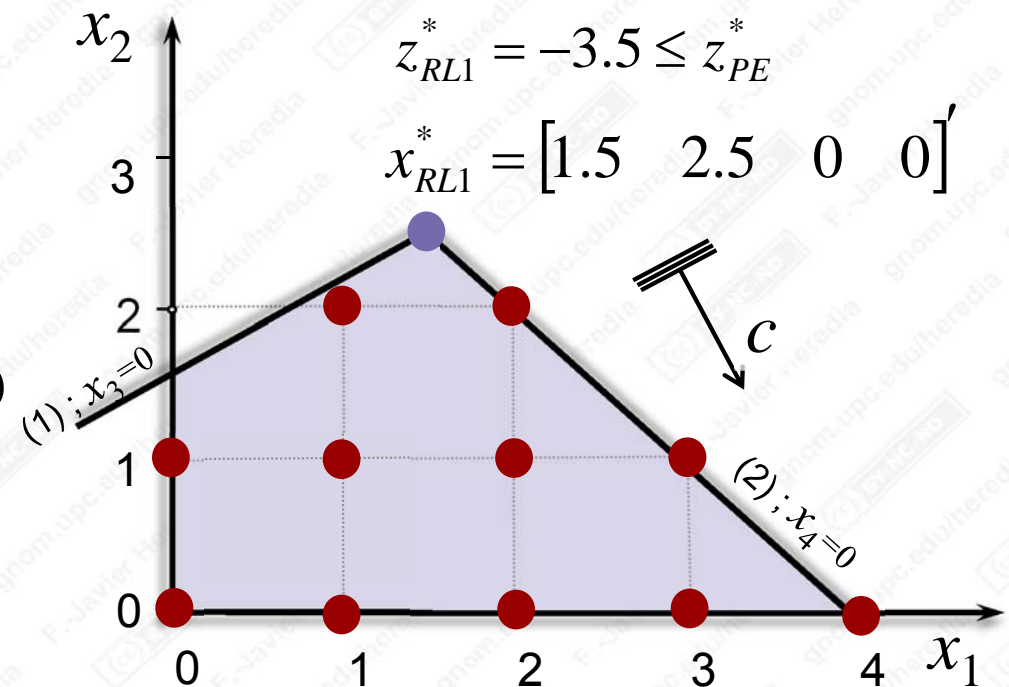
- El resoldrem amb l'algorisme de plans secant de Gomory:
 - Resolent les relaxacions lineals gràficament.
 - Resolent les relaxacions lineals reoptimitzant amb el símplex dual.
- Aquesta reoptimització també és vàlida per a B&B i B&C.

Alg. de plans secants de Gomory: exemple

• Alg. de plans secants de Gomory: Iteració 1

1. Resolució de (RL1):

$$(PE1) \begin{cases} \min & x_1 - 2x_2 \\ \text{s.a.:} & -4x_1 + 6x_2 + x_3 = 9 \quad (1) \\ & x_1 + x_2 + x_4 = 4 \quad (2) \\ & x \geq 0, \text{ entera} \end{cases}$$



2. x_{RL1}^* no és entera: es defineix el **tall de Gomory**

$$x_B = \begin{bmatrix} x_1 & x_2 \end{bmatrix}' = \begin{bmatrix} 1.5 & 2.5 \end{bmatrix}', V = B^{-1}A_N = B^{-1} = \begin{bmatrix} -0.1 & 0.6 \\ 0.1 & 0.4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \end{bmatrix}$$

$$x_{B(2)} + \sum_{j \in N} \lfloor v_{2j} \rfloor x_j \leq \lfloor x_2^* \rfloor \rightarrow x_2 + \lfloor 0.1 \rfloor x_3 + \lfloor 0.4 \rfloor x_4 \leq \lfloor 2.5 \rfloor \rightarrow x_2 \leq 2$$

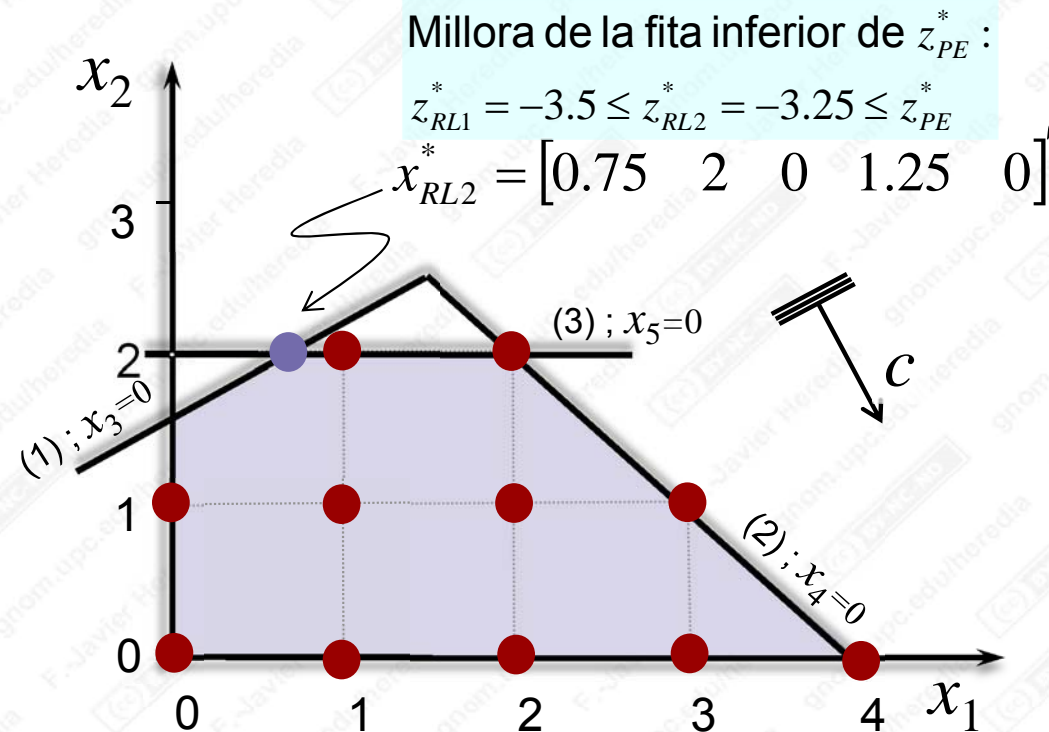
Alg. de plans secants de Gomory: exemple

• Alg. de plans secants de Gomory: Iteració 2

1. Resolució de (RL2):

$$(PE2) \left\{ \begin{array}{ll} \min & x_1 - 2x_2 \\ \text{s.a.:} & -4x_1 + 6x_2 + x_3 = 9 \quad (1) \\ & x_1 + x_2 + x_4 = 4 \quad (2) \\ & x_2 + x_5 = 2 \quad (3) \\ & x \geq 0, \text{ entera} \end{array} \right.$$

2. x_{RL2}^* no és entera: es defineix el **tall de Gomory**



$$x_B = [x_1 \quad x_2 \quad x_4]' = [0.75 \quad 2 \quad 1.25]', V = B^{-1}A_N = \begin{bmatrix} -0.25 & 1.5 \\ 0 & 1 \\ 0.25 & -2.5 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{bmatrix}$$

$$x_{B(1)} + \sum_{j \in \mathcal{N}} \lfloor v_{1j} \rfloor x_j \leq \lfloor x_1^* \rfloor \rightarrow x_1 + \lfloor -0.25 \rfloor x_3 + \lfloor 1.5 \rfloor x_5 \leq \lfloor 0.75 \rfloor \rightarrow x_1 - x_3 + x_5 \leq 0$$

Alg. de plans secants de Gomory: exemple

- Per tal de poder continuar ressolent el problema (RL) gràficament, expressem el darrer tall de Gomory en termes de les variables x_1 i x_2 usant les constriccions de (PE2):

$$(PE2) \left\{ \begin{array}{ll} \min & x_1 - 2x_2 \\ \text{s.a.:} & -4x_1 + 6x_2 + x_3 = 9 \rightarrow x_3 = 9 + 4x_1 - 6x_2 \quad (1) \\ & x_1 + x_2 + x_4 = 4 \\ & x_2 + x_5 = 2 \rightarrow x_5 = 2 - x_2 \quad (2) \\ & x \geq 0, \text{ enteres} \end{array} \right.$$

$$x_1 - x_3 + x_5 \leq 0 \xrightarrow{(1)} -3x_1 + 6x_2 + x_5 \leq 9 \xrightarrow{(2)} -3x_1 + 5x_2 \leq 7$$

Alg. de plans secants de Gomory: exemple

• Alg. de plans secants de Gomory: Iteració 3

1. Resolució de (RL3):

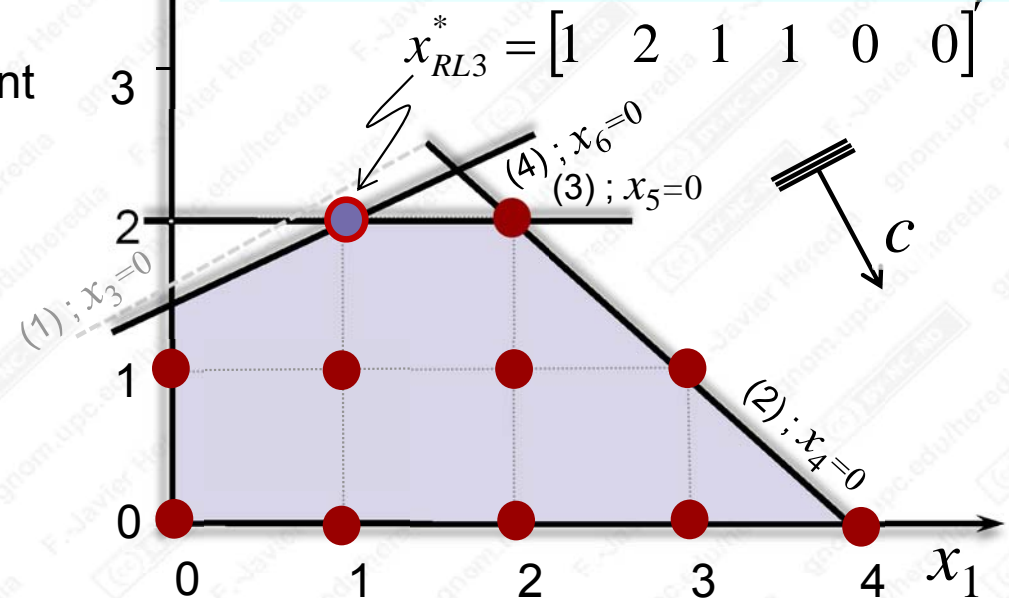
$$\begin{aligned}
 \text{(PE3)} \quad & \left\{ \begin{array}{ll} \min & x_1 - 2x_2 \\ \text{s.a.:} & -4x_1 + 6x_2 + x_3 = 9 \quad (1) \text{ redundant} \\ & x_1 + x_2 + x_4 = 4 \quad (2) \\ & x_2 + x_5 = 2 \quad (3) \\ & -3x_1 + 5x_2 + x_6 = 7 \quad (4) \\ & x \geq 0, \text{ entera} \end{array} \right.
 \end{aligned}$$

2. x_{RL3}^* és entera: STOP

$$\begin{aligned}
 \text{(PE)} \quad & \left\{ \begin{array}{ll} \min & x_1 - 2x_2 \\ \text{s.a.:} & -4x_1 + 6x_2 \leq 9 \\ & x_1 + x_2 \leq 4 \\ & x \geq 0, \text{ entera} \end{array} \right. & x_{PE}^* \equiv x_{RL3}^* = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} \\
 & & z_{PE}^* \equiv z_{RL3}^* = -3
 \end{aligned}$$

Millora de la fita inferior de z_{PE}^* :

$$z_{RL1}^* = -3.5 \leq z_{RL2}^* = -3.25 \leq z_{RL3}^* = -3 \equiv z_{PE}^*$$



$$\begin{aligned}
 \text{(PE)} \equiv \text{(PE3)} \quad & \left\{ \begin{array}{ll} \min & x_1 - 2x_2 \\ \text{s.a.:} & -4x_1 + 6x_2 \leq 9 \quad (1) \\ & x_1 + x_2 \leq 4 \quad (2) \\ & x_2 \leq 2 \quad (3) \\ & -3x_1 + 5x_2 \leq 7 \quad (4) \\ & x \geq 0, \text{ entera} \end{array} \right.
 \end{aligned}$$

Algorismes de plans secant i formulacions fortes.

- Las formulacions (PE1), (PE2) i (PE3) són equivalents al problema (PE) :

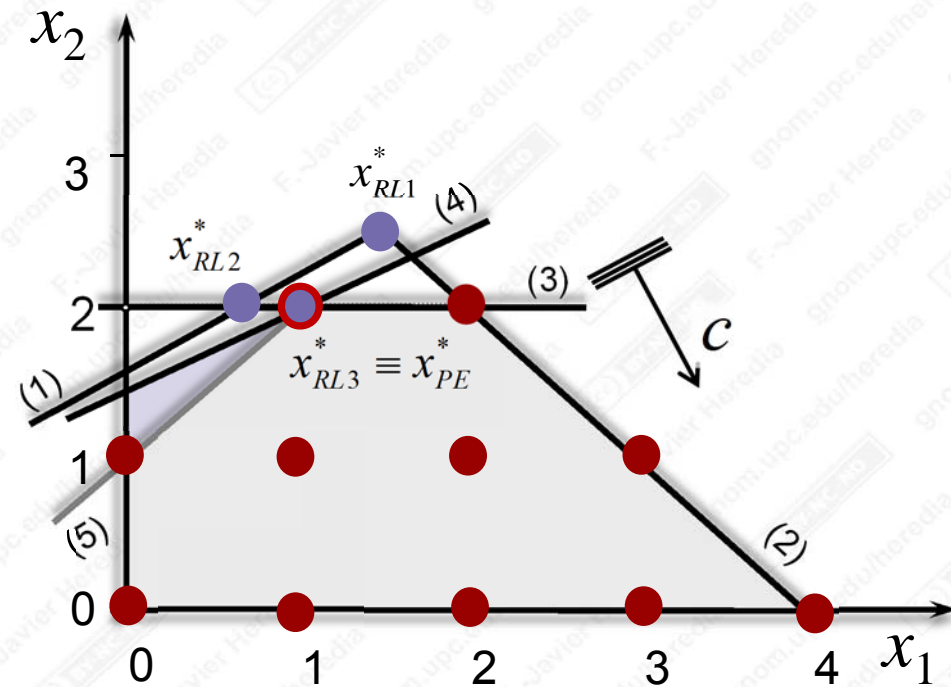
$$(PE) \min \left\{ z = c'x : x \in K_{PE} = \left\{ \begin{matrix} (0,0) & (0,1) & (0,2) \\ (0,3) & (0,4) & (1,0) \\ (1,1) & (1,2) & (1,3) \\ (2,1) & (2,2) & \end{matrix} \right\} \right\}$$

- A mida que afegim talls, les formulacions son cada vegada més fortes:

$$K_{RL1} \supseteq K_{RL2} \supseteq K_{RL3} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow z_{RL1}^* = -3.5 \leq z_{RL2}^* = -3.25 \leq z_{RL3}^* = -3 \equiv z_{PE}^*$$

- L'última formulació, (PE3), tot i ser la més forta i proporcionar l'òptim del problema, no és la ideal:



$$(PEI) \left\{ \begin{array}{ll} \min & x_1 - 2x_2 \\ \text{s.a.:} & x_1 + x_2 \leq 4 \quad (2) \\ & x_2 \leq 2 \quad (3) \\ & -x_1 + x_2 \leq 1 \quad (5) \\ & x \geq 0, \text{ entera} \end{array} \right.$$

Reoptimització dels problemes relaxats: símplex dual

- Considereu el següent problema de PLE que hem resolt amb l'algorisme de plans secants de Gomory. :

$$(PE) \left\{ \begin{array}{ll} \min & x_1 - 2x_2 \\ \text{s.a.:} & -4x_1 + 6x_2 \leq 9 \\ & x_1 + x_2 \leq 4 \\ & x \geq 0, \text{ entera} \end{array} \right.$$

- Veurem ara com s'usa **en la pràctica** la reoptimització amb l'algorisme del **símplex dual** per a resoldre **eficientment** les relaxacions lineals (RLj) que apareixen en l'aplicació de l'algorisme de plans secants de Gomory.

Addició d'una nova constricció: anàlisi

- S'introdueix una nova constricció definida per:

$$a'_{m+1}x \leq b_{m+1} \rightarrow a'_{m+1}x + x_{n+1} = b_{m+1}$$

$$\tilde{A}_N = \begin{bmatrix} A_N \\ a'_{m+1} \end{bmatrix}, \tilde{B} = \begin{bmatrix} B & 0 \\ a'_{B,m+1} & 1 \end{bmatrix}, \tilde{B}^{-1} = \begin{bmatrix} B^{-1} & 0 \\ -a'_{B,m+1}B^{-1} & 1 \end{bmatrix}$$

- Analitzem com afecta el canvi a les condicions d'optimalitat :
 - Factibilitat primal: $x_B = B^{-1}b \geq 0$

$$\begin{aligned} \tilde{x}_B &= \begin{bmatrix} x_B \\ x_{n+1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} B^{-1} & 0 \\ -a'_{B,m+1}B^{-1} & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} b \\ b_{m+1} \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} \underbrace{\geq 0}_{\tilde{x}_B} \\ b_{m+1} - a'_{B,m+1}x_B \end{bmatrix} \stackrel{?}{\geq} 0 \end{aligned}$$

La fact. primal es conserva $\Leftrightarrow x_{n+1} = b_{m+1} - a'_{B,m+1}x_B \geq 0$

Addició d'una nova constricció: anàlisi

- Recordem que hem introduït una nova constricció:

$$a'_{m+1} \leq b_{m+1} \rightarrow a'_{m+1}x + x_{n+1} = b_{m+1}$$

$$\tilde{A}_N = \begin{bmatrix} A_N \\ a'_{m+1} \end{bmatrix}, \tilde{B} = \begin{bmatrix} B & 0 \\ a'_{B,m+1} & 1 \end{bmatrix}, \tilde{B}^{-1} = \begin{bmatrix} B^{-1} & 0 \\ -a'_{B,m+1}B^{-1} & 1 \end{bmatrix}$$

- Analitzem com afecta això a les condicions d'optimalitat :

- Factibilitat dual: $r' = c'_N - \lambda' A_N \geq 0$

$$\tilde{\lambda}' = [c'_B \quad 0] \begin{bmatrix} B^{-1} & 0 \\ -a'_{B,m+1}B^{-1} & 1 \end{bmatrix} = [\lambda' \quad 0]$$

$$\tilde{r}' = c'_N - \tilde{\lambda}' \tilde{A}_N = c'_N - [\lambda' \quad 0] \begin{bmatrix} A_N \\ a'_{N,m+1} \end{bmatrix} = \overbrace{c'_N - \lambda' A_N}^{r'} \geq 0$$

\Rightarrow la factibilitat dual es conserva: si $x_{n+1} = b_{m+1} - a'_{B,m+1}x_B < 0 \Rightarrow$ reoptimització amb l'ASD

Reoptimització amb el símplex dual i PLE

- Alg. de plans secants de Gomory: Iteració 1

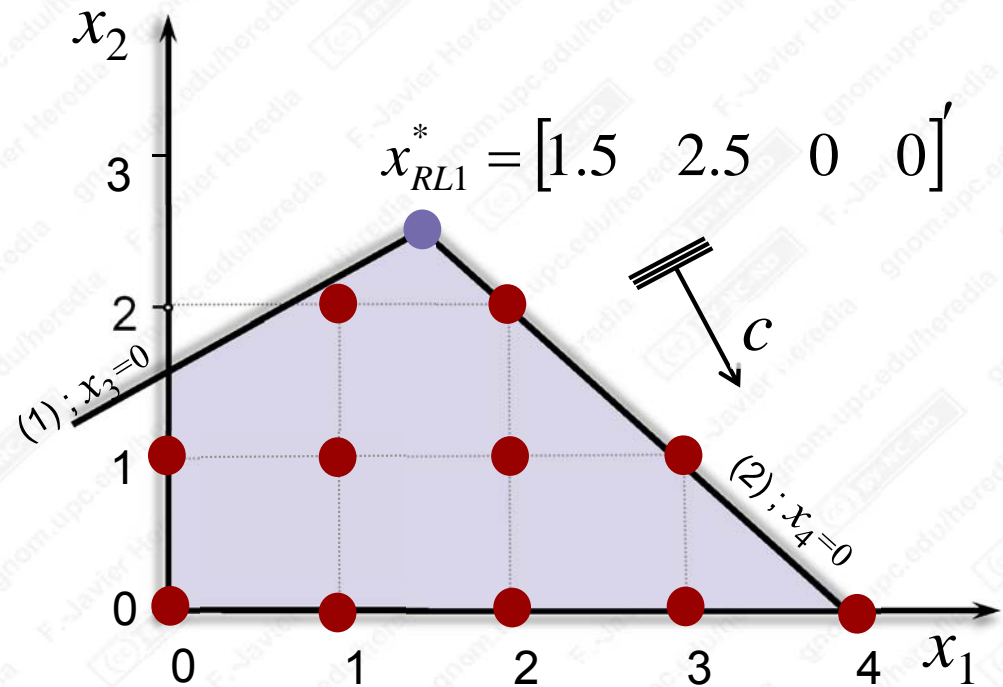
Resolució de (RL1):

$$(PE1) \begin{cases} \min & x_1 - 2x_2 \\ \text{s.a.:} & -4x_1 + 6x_2 + x_3 = 9 \quad (1) \\ & x_1 + x_2 + x_4 = 4 \quad (2) \\ & x \geq 0, \text{ entera} \end{cases}$$

Solució òptima de (RL1):

$$\mathcal{B} = \{1, 2\}, B = \begin{bmatrix} -4 & 6 \\ 1 & 1 \end{bmatrix}, B^{-1} = \begin{bmatrix} -1/10 & 3/5 \\ 1/10 & 2/5 \end{bmatrix}, x_B = B^{-1}b = \begin{bmatrix} 1.5 \\ 2.5 \end{bmatrix}$$

$$\mathcal{N} = \{3, 4\}, r' = c'_N - c'_B B^{-1} A_N = [0 \quad 0] - [1 \quad -2] \begin{bmatrix} -1/10 & 3/5 \\ 1/10 & 2/5 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = [0.3 \quad 0.2]$$



Reoptimització amb el símplex dual

- Alg. de plans secants de Gomory: Iteració 2**

Resolució de (RL2): reoptimització per addició de la constricció (3)

$$\begin{aligned}
 & \mathcal{B} \leftarrow \{1,2,5\}, \mathcal{N} \leftarrow \{3,4\} \\
 & a'_{m+1}x + x_{n+1} = b_{m+1}, x_2 + x_5 = 2 \\
 & A_N \leftarrow \left[\frac{A_N}{a'_{N,m+1}} \right] = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} \\
 & \text{(RL2)} \left\{ \begin{array}{ll} \min & x_1 - 2x_2 \\ \text{s.a.:} & -4x_1 + 6x_2 + x_3 = 9 \quad (1) \\ & x_1 + x_2 + x_4 = 4 \quad (2) \\ & x_2 + x_5 = 2 \quad (3) \\ & x \geq 0 \end{array} \right. \\
 & B \leftarrow \left[\frac{B}{a'_{B,m+1}} \mid \frac{0}{1} \right] = \left[\begin{array}{cc|c} -4 & 6 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{array} \right], B^{-1} \leftarrow \left[\frac{B^{-1}}{-a'_{B,m+1}B^{-1}} \mid \frac{0}{1} \right] = \left[\begin{array}{cc|c} -1/10 & 3/5 & 0 \\ 1/10 & 2/5 & 0 \\ -1/10 & -2/5 & 1 \end{array} \right] \\
 & x_B \leftarrow \left[\frac{x_B}{x_{n+1}} \right] = \left[\begin{array}{c} 1.5 \\ 2.5 \\ -0.5 \end{array} \right] \not\geq 0 \Rightarrow \text{infactible (P)} \\
 & r' \leftarrow r' = [0.3 \quad 0.2] \geq 0 \Rightarrow \text{factible (D)} \quad \left. \vphantom{\begin{array}{c} x_B \\ r' \end{array}} \right\} \Rightarrow \text{reoptimització amb el símplex (D)}
 \end{aligned}$$

Reoptimització amb el símplex dual

- **1ª iteració:** $\mathcal{B} = \{1,2,5\}, \mathcal{N} = \{3,4\}$

- Identificació de s.b.f. òptima i selecció de la v.b. sortint $B(p)$:

$$x_B = [1.5 \quad 2.5 \quad -0.5]' \not\geq 0 \Rightarrow p = 3, B(3) = 5 \text{ v.b. sortint.}$$

- Identificació de problema (D) il·limitat :

$$d_{r_N} = (\beta_p A_N)' = (\beta_3 A_N)' = \begin{bmatrix} -1 & -2 & 1 \\ 10 & 5 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & -2 \\ 10 & 5 \end{bmatrix} \not\geq 0$$

- Selecció de la v.n.b. entrant q :

$$\theta_D^* = \min_{\{j \in \mathcal{N} \mid d_{r_N j} < 0\}} \{-r_j / d_{r_N j}\} = \min \left\{ \frac{-0,3}{-1/10}, \frac{-0,2}{-2/5} \right\} = \frac{1}{2} \Rightarrow q = 4$$

- Canvi de base i actualitzacions:

Intenteu fer la
2a iteració de
Gomory amb
simplex dual

$$\mathcal{B} = \{1,2,4\}, B = \begin{bmatrix} -4 & 6 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}, B^{-1} = \begin{bmatrix} -1/4 & 0 & 3/2 \\ 0 & 0 & 1 \\ 1/4 & 1 & -5/2 \end{bmatrix}, x_B = B^{-1}b = \begin{bmatrix} 3/4 \\ 2 \\ 5/4 \end{bmatrix} \geq 0$$

$$x_B \geq 0 \Rightarrow \textbf{òptima}$$