# UNIVERSITAT POLITÈCNICA DE CATALUNYA BARCELONATECH Departament d'Estadística i Investigació Operativa

#### PROVA DE TEORIA DE REAVALUACIÓ

Programació Lineal i Entera, curs 2014-15 20n curs Grau en Estadística UB-UPC

#### NOM ALUMNE:

1000	Temps estimat	Punts	10,00	Pur	ıtuació		
Test	30 min	2 pts	C:	I:			PROHIBIDA LA PRESÈNCIA
Exercici 1	75 min	5 pts	a: 1pt	b: 1.5pt	c: 1pt	d: 1.5pt	DE MÒBILS DURANT LA PROVA. PARTICIPAR EN UN CAS DE
Exercici 2	45 min	3 pts					CÒPIA IMPLICA SUSPENDRE LA PROVA
Total	150min	10 pts					AMB NOTA NUMÈRICA ZERO.

# TEST (2 punts / 30 min / sense apunts)

- Encercleu a cada possible resposta a), b) i c) si és certa (Si) o falsa (No).
- Resposta correcta +1pt, incorrecta -0.4pts., en blanc 0.pts.

**TEST 1.** El subconjunt de  $\mathbb{R}^n$  definit com a  $P = \{x \in \mathbb{R}^n | Ax = b, x \ge 0\}$ :

- a) Sí / No És un polítop N
- b) Sí / No Conté alguna solució bàsica factible. N
- c) Sí / No És tancat i afitat. N

**TEST 2.** Donat el problema  $(PL) \min_{x \in \mathbb{R}^n} \left\{ c'x | \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 2 & 0 & 4 \end{bmatrix} x = \begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}, x \ge 0 \right\}$ :

- a) Sí / No  $x_B = [x_1 \ x_2]'$  és una solució bàsica factible. N
- **b)** Sí / No Les bases de (*PL*) són  $\mathcal{B} = \{1,2\}, \mathcal{B} = \{1,3\}$  i  $\mathcal{B} = \{2,3\}$ . N
- c) Sí / No El políedre associat a (PL) té dos punts extrems. N

**TEST 3.** Donat el problema  $(PL) \min_{x \in \mathbb{R}^n} \left\{ c'x \mid \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} x \leq \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \ x \geq 0 \right\}$ :

- a) Sí / No El poliedre de associat a (PL) té tres solucions bàsiques factibles N
- b) Sí / No Totes les solucions bàsiques de (PL) són factibles. S
- c) Sí / No El poliedre de associat a (PL) té tres punts extrems. S

**TEST 4.** Donat el problema  $(PL) \min_{x \in \mathbb{R}^n} \left\{ z = x_1 | \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} x \le \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \end{bmatrix}, \ x \ge 0 \right\}$  i la base  $\mathcal{B} = \{1,4\}$ :

- a) Sí / No La direcció bàsica factible associada a la v.n.b. q = 2 és de descens. S.
- b) Sí / No La direcció bàsica factible associada a la v.n.b. q = 2 és  $d_B = [-1 \ -1]'$ . S
- c) Sí / No  $\mathcal{B} = \{1,4\}$  és òptima. -N.

**TEST 5.** Sigui P un políedre no buit en forma estàndard, i sigui x s.b.f. de P amb costos reduïts  $r' = c'_N - c'_B B^{-1} A_N$ . Llavors:

- a) Sí / No Si x és òptima  $\Rightarrow r \ge 0$ .- N
- **b)** Sí / No Si  $r > 0 \Rightarrow x$  és òptima.- S
- c) Sí / No Si  $r = 0 \Rightarrow x$  no és òptima. N.

**TEST 6.** Donat un problema (*PL*) qualsevol amb *n* variables i *m* designaltats, sabem que el nombre d'iteracions de l'algorisme:

- a) Sí / No En la pràctica s'observa que depèn polinòmicament de n i m. S.
- b) Sí / No Es pot expressar com una expressió polinòmica de n i m. N (no se sap).
- c) Sí / No No es pot expressar com una expressió polinòmica de n i m. N (no se sap).





Programació Lineal i Entera, curs 2014-15 20n curs Grau en Estadística UB-UPC

#### NOM ALUMNE:

- **TEST 7.** En un joc finit de suma zero, el teorema minimax:
- a) Sí / No Indica que és possible que per algun dels dos jugadors no existeixi estratègia òptima.
   N
- b) Sí / No Assegura que el problema del jugador 1 satisfà que  $z_P^* \equiv z_D^* S$ .
- c) Sí / No Indica que és impossible que els dos jugadors tinguin un guany net positiu. S
- **TEST 8.** Si un problema (*P*) és infactible, el seu dual (*D*):
- a) Sí / No Segur que és il·limitat. N.
- b) Sí / No Segur que és infactible. N.
- c) Sí / No No tindrà solució.— S.
- **TEST 9.** Donat el problema primal (P) si una solució bàsica  $\mathcal{B}$  és solució bàsica factible dual llavors:
- a) Sí / No B és factible primal.- N.
- b) Sí / No  $r \leq 0.-N$
- c) Sí / No El vector  $\lambda' = c_B' B^{-1}$  dona les coordenades d'un punt extrem del poliedre dual. S
- **TEST 10.** Si introduim la modificació  $c_i \leftarrow c_i + \phi_{c_i}$  amb  $\phi_{c_i} \in \Phi_{c_i} = [\phi_{c_i}^{min}, \phi_{c_i}^{max}]$ :
- a) Sí / No El valor de les variables òptimes pot canviar.- N
- b) Sí / No El valor de les variables dual pot canviar. S.
- c) Sí / No El valor de la funció objectiu pot canviar.- S
- **TEST 11.** Donat un problema de programació lineal entera (*PE*) de minimització i la seva relaxació lineal (*RL*) es satisfà:
- a) Sí / No  $z_{RL}^* \le z_{PE}^* S$ .
- b) Si / No  $KPE \supseteq KRL . N$ .
- c) Sí / No (PE) només té solució òptima si KRL és un polítop. -N.
- **TEST 12.** Donades dues formulacions vàlides (*PE*1) i (*PE*2) de (*PE*), si (*PE*1) és més forta que (*PE*2) podem assegurar que:
- a) Si / No  $K_{PE1} \subset K_{PE2}$ . N
- **b)** Sí / No  $K_{RL1} \subset K_{RL2}$ . S
- c) Sí / No (PE1) conté més designaltats vàlides que (PE2). N
- **TEST 13.** La formulació ideal (*PEI*) d'un problema de programació lineal entera (*PE*):
- a) Sí / No Tots els punts extrems KRLI pertanyen a KPE. S.
- b) Sí / No Té la mateixa solució òptima que (PE). S.
- c) Sí / No És la formulació vàlida de (*PE*) que s'obté en finalitzar l'algorisme de plans de tall de Gomory. N.
- **TEST 14.** La formulació ideal (*PEI*):
- a) Sí / No Té associat un polièdre amb punts extrems enters. -S.
- b) Sí / No És la formulació més forta possible. S
- c) Sí / No Necessitarà una única ramificació quan s'apliqui B&B.- N.
- **TEST 15.** El tall de Gomory  $x_{B(i)} + \sum_{j \in \mathcal{N}} \left[ v_{ij} \right] x_j \le \left[ x_{B(i)}^* \right]$  associat a (PE) i  $x_{RL}^*$  és una constricció de desigualtat:
- a) Sí / No Que no satisfà  $x_{RL}^* S$ .
- **b)** Sí / No Que no satisfà  $x_{PE}^*$ . N.
- c) Sí / No Que defineix una formulació ideal de (PE). N.

Programació Lineal i Entera, curs 2014-15 2on curs Grau en Estadística UB-UPC

NOM ALUMNE:

# EXERCICI 1. (5 punts / 75min / apunts i calculadora / RESPONEU AL MATEIX FULL)

Considereu el següent problema de programació lineal:

$$(P) \begin{cases} \min & 3x_1 + c_2x_2 + 2x_3 + 4x_4 \\ \text{s.a.:} & 2x_1 + x_2 + x_3 = 2 \\ & -x_2 + x_3 + 2x_4 = b_2 \\ & x_1, & x_2, & x_3, & x_4 \ge 0 \end{cases}$$

(1 punt) Calculeu el rang de valors possibles per als paràmetres  $c_2$  i  $b_2$  si sabem que la base òptima de (P) és  $\mathcal{B} = \{2,4\}$ .

Resposta:				
Alou, io ho,				
100 Maria				
4.5				
	7 92 N	20° 500	116c, 116th	Stille, of

b) (1.5 punts) Reoptimitzeu el problema a partir de la base  $\mathcal{B} = \{2,4\}$  amb  $c_2 = -3$  i  $b_2 = -3$ .

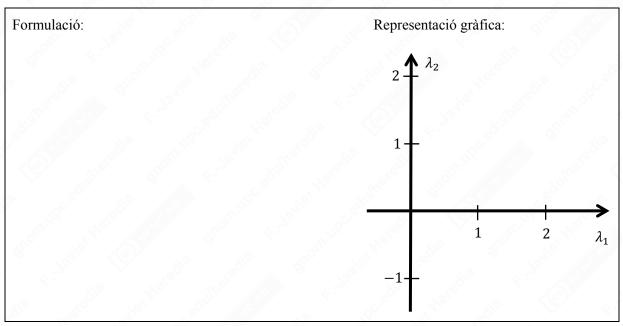
1	Resposta:			
30				
, 50				
j				
Į.ei				
		,		√ 2°

Programació Lineal i Entera, curs 2014-15 2on curs Grau en Estadística UB-UPC

NOM ALUMNE:

# Considereu a partir d'ara el cas $c_2=1$ i $b_2=0$ .

c) (1 punt) Formuleu el problema dual de (P) i representeu-lo gràficament i indiqueu sobre la gràfica la solució dual òptima.



d) (1.5 punts) Seleccioneu dues solucions bàsiques factibles del problema primal (P). Indiqueu, sense calcular els valor dels costos reduïts, si aquestes dues bases són factibles duals, fent ús del corol·lari del Ta. fort de dualitat i dels resultats de l'apartat anterior.

Resposta:				
" " Aller				
16. 19. 14. 14. 14. 14. 14. 14. 14. 14. 14. 14				
Aice Fine Pille				
Acquire Plan				
	<u> </u>	10, 10,		

Programació Lineal i Entera, curs 2014-15 20n curs Grau en Estadística UB-UPC

NOM ALUMNE:

Resposta:

# EXERCICI 2. (3 punts / 45min / apunts i calculadora / RESPONEU AL MATEIX FULL)

Resoleu el següent problema de (PE) amb l'algorisme de plans de tall de Gomory.:

$$(PE) \begin{cases} \min & x_1 & +x_2 \\ \text{s.a.:} & & \\ (r1) & x_1 & +x_2 & \geq & 1 \\ (r2) & 2x_1 & -x_2 & = & 0 \\ & x_1, & x_2 & \geq & 0, x \in \mathbb{Z} \end{cases}$$

Resoleu les relaxacions lineals gràficament i seleccioneu com a variable de generació del tall la que tingui el menor índex.

210 10 (C)				
The strike of the strike of				
Harry Market Comment				
10 cgm, 10 dig, 10 di				
	(podeu	usar la cara posterior	d'aquest full per r	espondre)

Programació Lineal i Entera, curs 2014-15 2on curs Grau en Estadística UB-UPC

NOM ALUMNE:

#### **SOLUCIÓ EXERCICI 1.**

#### Apartat a)

El rang de valors compatible amb l'optimalitat de la base  $\mathcal{B} = \{2,4\}$  es aquell que satisfà les condicions d'optimalitat:

**Rang** 
$$b_2$$
: un canvi en  $b_2$  només pot fer perdre la factibilitat primal: 
$$x_B = B^{-1}b \ge 0 \to \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 1/2 & 1/2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 \\ b_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 + \frac{1}{2}b_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix} \ge 0 \iff b_2 \ge -2$$

**Rang** 
$$c_2$$
: un canvi en  $c$  només pot fer perdre la factibilitat dual:  $r_N' = c_N' - c_B' B^{-1} A_N \ge 0 \rightarrow [3 \quad 2] - [c_2 \quad 4] \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = [-2c_2 - 1 \quad -c_2 - 2] \ge 0 \Leftrightarrow \boxed{c_2 \le -2}$ 

# Apartat b)

Si  $c_2 = -3$  i  $b_2 = -3$ , en base al resultat de l'apartat anterior podem assegurar que  $\mathcal{B} = \{2,4\}$  és factible dual infactible primal: s'ha de reoptimitzar aplicant l'algorisme del simplex dual:

- Símplex dual, 1a iteració:  $\mathcal{B} = \{2,4\}$ ,  $\mathcal{N} = \{1,3\}$ 
  - Identificació de s.b.f. òptima i selecció de la v.b de sortida p:

$$x_B = \begin{bmatrix} 2 \\ 1 + \frac{1}{2}(-3) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ -\frac{1}{2} \end{bmatrix} \not\ge 0 \Rightarrow p = 2, \boxed{B(2) = 3 \text{ v.b.sortint}}$$

Identificació de problema (D) il·limitat :

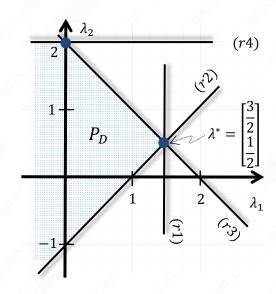
$$d'_{r_N} = \beta_2 A_N = \begin{bmatrix} 1/2 & 1/2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 \end{bmatrix} \ge 0 \Rightarrow (D)$$
 il·limitat,  $(P)$  infactible. STOP.

#### Apartat c)

Formulació:

$$(D) \begin{cases} \max & 2\lambda_1 \\ \text{s.a.:} \\ & 2\lambda_1 \\ & \lambda_1 - \lambda_2 \leq 1 \quad (r2) \\ & \lambda_1 + \lambda_2 \leq 2 \quad (r3) \\ & 2\lambda_2 \leq 4 \quad (r4) \end{cases}$$

Representació gràfica:



#### Apartat d)

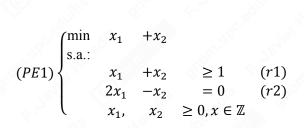
Cal primer trobar dues s.b.f. de (P). Provem las dues primeres s.b.:

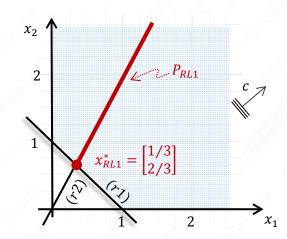
Programació Lineal i Entera, curs 2014-15 2on curs Grau en Estadística UB-UPC

#### NOM ALUMNE:

- $\mathcal{B}^A = \{1,2\}$ :  $Bx_B = b, \begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix} \Rightarrow x_B = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} \ge 0 \Rightarrow \text{s.b. factible. El valor de les}$ variables duals associat a aquesta base és  $\lambda^{A'} = c_B' B^{-1} = \begin{bmatrix} 3 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1/2 & 1/2 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} =$
- [3/2 1/2] factible dual (correspon al vèrtex  $\lambda^*$  de la gràfica anterior).  $\mathcal{B}^B = \{1,3\}$ :  $Bx_B = b$ ,  $\begin{bmatrix} 2 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix} \Rightarrow x_B = \begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix} \ge 0 \Rightarrow \text{s.b. factible. El valor de les}$ variables duals associat a aquesta base és  $\lambda^{B'} = c_B' B^{-1} = \begin{bmatrix} 3 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1/2 & -1/2 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} =$ [3/2 1/2] factible dual (correspon al mateix vèrtex  $\lambda^*$  de la base anterior).

# **SOLUCIÓ EXERCICI 2.**





# 1a iteració Gomory:

La solució òptima de la relaxació lineal de (*PE*1), trobada gràficament, és  $x_{RL1}^* = \begin{bmatrix} x_1^* \\ x_2^* \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/3 \\ 2/3 \end{bmatrix}$ no entera: es defineix el primer tall de Gomory

- 
$$\mathcal{B} = \{1,2\}; B = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 2 & -1 \end{bmatrix}; B^{-1} = \begin{bmatrix} 1/3 & 1/3 \\ 2/3 & -1/3 \end{bmatrix}; x_B = \begin{bmatrix} 1/3 \\ 2/3 \end{bmatrix}$$
  
-  $\mathcal{N} = \{3\}; A_N = \begin{bmatrix} -1 \\ 0 \end{bmatrix}; V = B^{-1}A_N = \begin{bmatrix} -1/3 \\ -2/3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v_{13} \\ v_{23} \end{bmatrix}$ 

$$- \mathcal{N} = \{3\}; A_N = \begin{bmatrix} -1\\0 \end{bmatrix}; V = B^{-1}A_N = \begin{bmatrix} -1/3\\-2/3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v_{13}\\v_{22} \end{bmatrix}$$

- 
$$x_{B(1)}^* = x_1^*$$
 no entera: tall de Gomory associat a  $x_1 = 1/3$ 

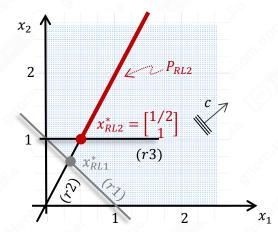
$$x_1 + \lfloor v_{13} \rfloor x_3 \leq \lfloor x_1^* \rfloor \; ; \; x_1 + \left\lfloor \frac{-1}{3} \right\rfloor x_3 \leq \left\lfloor \frac{1}{3} \right\rfloor \; ; \; x_1 - x_3 \leq 0 \xrightarrow{(r2): -x_3 = 1 - x_1 - x_2} \boxed{x_2 \geq 1(r3)}$$

Programació Lineal i Entera, curs 2014-15 2on curs Grau en Estadística UB-UPC

# NOM ALUMNE:

# 2a iteració Gomory:

$$(PE2) \begin{cases} \min & x_1 + x_2 \\ \text{s.a.:} & x_1 + x_2 \ge 1 & (r1) \\ & 2x_1 - x_2 & = 0 & (r2) \\ & & x_2 & \ge 1 & (r3) \\ & & x_1, & x_2 & \ge 0, x \in \mathbb{Z} \end{cases}$$



Tot i que la restricció (r1) de (PE2) és redundant i es podria eliminar de la formulació la mantindrem. La solució òptima de la relaxació lineal de (PE2), trobada gràficament, és  $x_{RL2}^* =$  $\begin{bmatrix} x_1^* \\ x_2^* \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1/2 \\ 1 \end{bmatrix}$  no entera: es defineix el segon tall de Gomory

- 
$$\mathcal{B} = \{1,2\}; B = \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}; x_B = \begin{bmatrix} 1/2 \\ 1 \end{bmatrix}$$

- 
$$\mathcal{B} = \{1,2\}; B = \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}; x_B = \begin{bmatrix} 1/2 \\ 1 \end{bmatrix}$$
  
-  $\mathcal{N} = \{4\}; A_N = \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \end{bmatrix}; V = B^{-1}A_N = \begin{bmatrix} 1/2 & 1/2 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 0 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1/2 \\ -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} v_{14} \\ v_{24} \end{bmatrix}$   
-  $x_{B(1)}^* = x_1^*$  no entera: tall de Gomory associat a  $x_1 = 1/2$ 

$$x_1 + \lfloor v_{14} \rfloor x_4 \leq \lfloor x_1^* \rfloor \; ; \; x_1 + \lfloor -1/2 \rfloor x_4 \leq \left \lfloor \frac{1}{2} \right \rfloor \; ; \; x_1 - x_4 \leq 0 \xrightarrow{(r3): -x_4 = 1 - x_2} \left [ \overline{x_1 - x_2} \leq -1 \; (r4) \right ] \; .$$

## 3a iteració Gomory:

$$(PE3) \begin{cases} \min & x_1 + x_2 \\ \text{s.a.:} & x_1 + x_2 \\ 2x_1 - x_2 & = 0 \\ x_2 & \ge 1 \end{cases} (r1)$$

$$x_{RL3} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$x_{RL2} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$x_{RL3} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$x_{RL2} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$x_{RL2} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

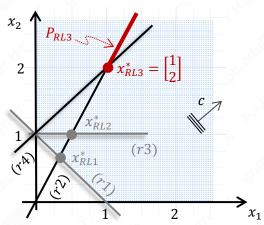
$$x_{RL3} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$x_{RL2} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$x_{RL3} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$x_{RL2} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$

$$x_{RL3} = \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix}$$



Solució òptima de la relaxació lineal de (*PE*3), trobada gràficament:  $x_{RL3}^* = \begin{bmatrix} x_1^* \\ x_2^* \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix}$  entera:

$$x_{PE1}^* = x_{RL3}^* = \begin{bmatrix} 2 \\ 0 \end{bmatrix}.$$