Differenciació

Commararem amb les derivades parcials:

Signin J: MCR2 -> R, M obert, (x0,40) EM

La derivada paraial de f respecte x en (xo, yo) és

 $\frac{\partial f}{\partial x} (x_0; y_0) = \lim_{h \to 0} \frac{f(x_0 + h, y_0) - f(x_0, y_0)}{h} = \lim_{x \to x_0} \frac{f(x, y_0) - f(x_0, y_0)}{x - x_0}$

La derivada parcial de f respecte y en (xo, yo) és

$$\frac{\partial f}{\partial y}(x_0,y_0) = \lim_{h \to 0} \frac{f(x_0,y_0+h) - f(x_0,y_0)}{h} = \lim_{y \to y_0} \frac{f(x_0,y_0) - f(x_0,y_0)}{y-y_0}$$

Si els limits existeixen en tots els punts de U, les funcions

$$(x',x) \longmapsto \frac{9x}{9x}(x',x) \qquad (x',x) \longmapsto \frac{9x}{9x}(x',x)$$

es dinen (funcions) derivades parcials.

Fixem-mos que per calcular $\frac{\partial f}{\partial x}(x_0,y_0) = \lim_{h \to 0} \frac{f(x_0+h,y_0) - f(x_0,y_0)}{h}$

han de fer el mateix que per calcular la derivada de

$$g: \times \longrightarrow g(x, y_0)$$
 en $x_0: g'(x_0) = \lim_{h \to 0} \frac{g(x_0 + h) - g(x_0)}{h}$

Això ens dona un mètode per calcular funcions derivades parcials.

$$\underbrace{E\times} \quad \begin{cases} (x,y) = \times y^2 + \times^3 ; \quad \frac{\partial f}{\partial x} = \frac{\partial f}{\partial x}(x,y) = y^2 + 3x^2 ; \quad \frac{\partial f}{\partial y} = \frac{\partial f}{\partial y}(x,y) = 2 \times y \end{cases}$$

Una vegada tenim la funció derivada parcial podem tenir la derivada en un punt.

$$\frac{\partial f}{\partial x}(1,0) = 3, \quad \frac{\partial f}{\partial x}(2,1) = 1 + 3 \cdot 4 = 13; \quad \frac{\partial f}{\partial y}(0,0) = 0$$

De vegades no podem resar els métodes de derivació de funcions d'una variable, per ex. a la funció següent en (0,0)

$$g(x,y) = \begin{cases} \frac{1}{x^2 + y^2} & x & (x,y) \neq (0,0) \\ 0 & x & (x,y) = (0,0) \end{cases}$$

perquè Vx no es derivable en x=0

$$\begin{cases} (x, y) = \frac{xy}{\sqrt{x^2 + y^2}} \\ (x, y) \neq (0, 0) \end{cases}$$

$$\int_{X} (x_{1}y) \neq (0,0) \qquad \frac{\partial f}{\partial x} = \frac{y\sqrt{x^{2}+y^{2}} - xy}{x^{2}+y^{2}} = \frac{y}{(x^{2}+y^{2})^{3/2}} = \frac{y}{($$

$$S_{k} (x, y) = (0,0)$$

$$\frac{\partial f}{\partial x} (0,0) = \lim_{h \to 0} \frac{f(0, h, 0) - f(0, 0)}{h} = \lim_{h \to 0} \frac{0 - 0}{h} = 0$$

$$\frac{\partial f}{\partial y} (0,0) = \lim_{h \to 0} \frac{f(0, 0 + h) - f(0, 0)}{h} = \lim_{h \to 0} \frac{0 - 0}{h} = 0$$

$$\frac{\partial h}{\partial x}(0,0) = \lim_{h \to 0} \frac{h(h,0) - h(0,0)}{h} = \lim_{h \to 0} \frac{0-0}{h} = 0$$

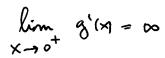
$$\frac{\partial f}{\partial x}(0,0) = \lim_{h \to 0} \frac{f(0,h) - f(0,0)}{h} = \lim_{h \to 0} \frac{0-0}{h} = 0$$

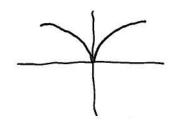
Si avaluem of an la recta
$$y = m \times$$
, $f(x, m \times) = x^{\frac{1}{3}} m^{\frac{1}{3}} \times x^{\frac{1}{3}} = m^{\frac{1}{3}} \times x^{\frac{1}{3}}$

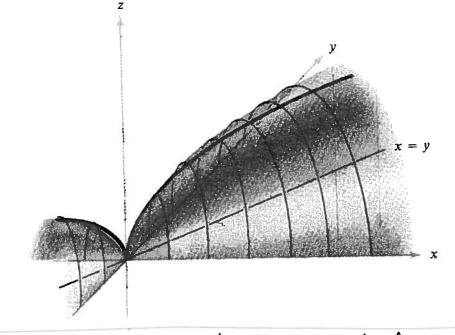
$$5x$$
 $\times 9 > 0$, $f(x, 9) > 0$
 $\times 9 < 0$, $f(x, 9) < 0$
 $f(x, 0) = 0$
 $f(0, 9) = 0$

$$g(x) = x^{2/3}$$

 $g'(x) = \frac{2}{3} x^{-1/3}$







Aquest ex. mostra que l'existèncie de les dues derivades parcials no assegura que la gràfica de la funció tingue pla tamagnt Introduirem el concepte de déferenciabilitat. Per a funcions f: R2 -> R, si g és diferenciable en un punt existirà el pla tog a la gràfica en aquest punt.

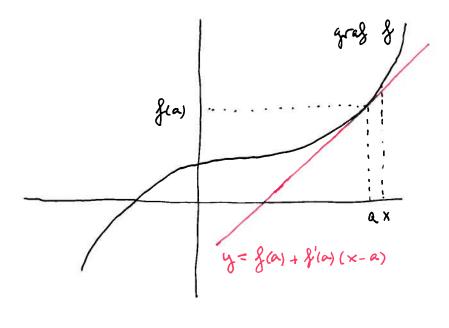
Repassem el que sabem en dim 1. Signin f: R -> R, a E IR Si g és derivable en a \exists lim $\frac{f(a+h)-f(a)}{h} = f'(a) = \lim_{x\to a} \frac{f(x)-f(a)}{x-a}$ (a+h = x)

$$\lim_{x\to a} \left(\frac{f(x) - f(a)}{x-a} - f'(a) \right) = 0$$

$$\lim_{x\to a} \frac{g(x) - f(a) - g'(a)(x-a)}{x-a} = 0$$

Defining
$$a(x) = f(a) + f'(a)(x-a)$$

El grâfic de q és una recta gos-gos tendeix a zero més ràpidament



(ondició parque un pla aproximi bé la gráfica de $g: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}$ prop d'un punt (x0, y0).

Obviament el pla ha de passer pel gunt $P = (x_0, y_0, f(x_0, y_0))$

Eg. d'un pla que passa per P:

Volem que el ple satisfagui (si existeix el limit)

$$\lim_{(x,y)\to(x_0,y_0)}\frac{\int_{(x,y)}-\int_{(x_0,y_0)}-A(x_0,y_0)-B(y_0,y_0)}{\|(x,y)-(x_0,y_0)\|}=0$$

Aquesta condició determina A, B: l'existència del límit => I límits segons les rectes y=yo i x=xo

A,B ER

$$\lim_{(x,y)\to(x_0,y_0)} \frac{\int_{(x,y)}^{(x,y)} - \int_{(x_0,y_0)}^{(x,y)} - \int_{(x_0,y_0)}^{(x,y)} - \int_{(x_0,y_0)}^{(x,y)} - \int_{(x_0,y_0)}^{(x,y)} = 0}{\|(x,y) - (x_0,y_0)\|} = 0$$

Lim segons
$$y = y_0$$
:
$$\lim_{x \to x_0} \frac{\int_{-\infty}^{\infty} (x, y_0) - \int_{-\infty}^{\infty} (x_0, y_0) - A(x_0)}{|x - x_0|} = 0$$

$$\lim_{x\to\infty} \frac{|f(x,y_0)-f(x_0,y_0)-A(x-x_0)|}{|x-x_0|} = 0 \qquad \iff \lim_{x\to\infty} \frac{f(x,y_0)-f(x_0,y_0)-A(x-x_0)}{x-x_0} = 0$$

$$\iff \lim_{x \to x_0} \left(\frac{f(x, y_0) - f(x_0, y_0)}{x - x_0} - A \right) = 0 \iff \lim_{x \to x_0} \frac{f(x, y_0) - f(x_0, y_0)}{x - x_0} = A = \frac{\partial f}{\partial x} (x_0, y_0)$$

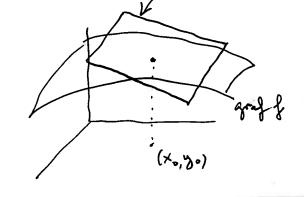
$$\lim_{\gamma \to \gamma_0} \frac{\int_{\gamma} (x_0, \gamma) - \int_{\gamma} (x_0, \gamma_0)}{\gamma - \gamma_0} = B = \frac{\partial \int_{\gamma} (x_0, \gamma_0)}{\partial \gamma}$$

Det Donats $g: \mathcal{M} \subset \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}$, $(x_0, y_0) \in \mathcal{M}$, \mathcal{M} obert diem que f és diferenciable en (x_0, y_0) si

$$\lim_{(x,y)\to(x_0,y_0)} \frac{\int_{(x,y)-\int_{(x_0,y_0)}^{(x,y_0)}}{\int_{(x,y)-\int_{(x_0,y_0)}^{(x,y_0)}}} = 0$$

Em agnest cas el pla (en R³) determinat per

$$Z = \int (x_0, y_0) + \frac{\partial f}{\partial x}(x_0, y_0)(x - x_0) + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0, y_0)(y - y_0)$$
ei el ple tg e la grèfice de f en $(x_0, y_0, f(x_0, y_0))$



Def l'aphica air lineal $\mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}$, $(s,t) \longmapsto \frac{\partial f}{\partial x}(x_0,y_0) s + \frac{\partial f}{\partial y}(x_0,y_0) t = \left(\frac{\partial f}{\partial x}(x_0,y_0), \frac{\partial f}{\partial y}(x_0,y_0)\right) \left(\frac{s}{t}\right)$ es din dercvada de f en (x_0,y_0) i r'escaru $\mathcal{D}_{f}(x_0,y_0)$. La seva matrin es f

Def Donats $f: M \subset \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^m$, M obsert, $X_o \in M$, diem que f is differenciable en X_o si existeix $T: \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^m$ lineal f: q. $\lim_{x \to x_o} \frac{f(x) - f(x_o) - T(x - x_o)}{||x - x_o||} = 0 \tag{**}$

Si j'és diferenciable en xo momés I une Thineal que verifica (x). Llavors agnesta T es din derivada de g en xo i es representa per Df(xo) (alguns llibres l'anomenem diferencial de j en xo i escriven dj(xo)) A mér $(x \times = (x_1, ..., \times m), f = (f_1, ..., f_m))$ la matrin de D $f(x_0)$ és $\frac{\partial f_{\Lambda}}{\partial x_{\Lambda}}(x_{0}) \qquad \frac{\partial f_{\Lambda}}{\partial x_{m}}(x_{0})$ $\frac{\partial f_{\Lambda}}{\partial x_{M}}(x_{0}) \qquad \frac{\partial f_{M}}{\partial x_{m}}(x_{0})$

L'existència de les derivades parcials és consequiència de la diferenciabilitat

Resultats generals bàsics de diferenciabilitat

Det Signi f: MCR R. Diem que f és de classe C1 si 3 les funcions derivades parcials i son continues.

Teorema Signi $f: \mathcal{U} \subset \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^m$.

Si g és diferenciable en $x_0 \in \mathcal{U}$, g és continua en x_0

Teorema Si g és de classe C1 en un entorm de XoEM, f és diferenciable en X.

C1 >> diferenciabilitat >> continuitat

| Jarivades parcials

Teorema Signi f: M < IR ~ → R m

f deferenciable en xo ∈ M ⇒ f continua en xo

Dem

$$\lim_{x \to x_0} f(x) = \lim_{x \to x_0} \left(\frac{1}{2} (x) - \frac{1}{2} (x_0) + \frac{1}{2} (x_0) \right)$$

$$= \int_{x \to x_0} (x_0) + \lim_{x \to x_0} \left(\int_{x_0} (x_0) - \int_{x_0} (x_0) - \int_{x_0} (x_0) - \int_{x_0} (x_0) - \int_{x_0} (x_0$$

$$\mathcal{D}_{\theta}(x,y) = \left(\cos y + y e^{x}, -x \sin y + e^{x} \right)$$



$$Z = \begin{cases} (0,\Pi) + \frac{\partial \beta}{\partial x}(0,\Pi) (x-0) + \frac{\partial \beta}{\partial y}(0,\Pi) (y-\Pi) = \Pi + (-1+\Pi) \times + (y-\Pi) \end{cases}$$

$$g: \mathbb{R}^2 \to \mathbb{R}^2$$
, $g(x,y) = (e^x + y, xy + cos(x+y))$

$$Df(x,3) = \begin{pmatrix} e^{x} & 1 \\ y - sin(x+3) & x - sin(x+3) \end{pmatrix}$$

$$D_{\theta}(x,y) = \begin{pmatrix} 2x + y & x \\ 2y & 2x \\ ye^{xy} & xe^{xy} \end{pmatrix}$$

Regles de diferenciació

Signin f, g: UCR --- R, U obert, X. EU, f, g diferenciables en Xo, dEIR

(i)
$$\alpha$$
 f is differentiable on \times . i $D(\alpha f)(\times \circ) = \alpha Df(\times \circ)$

(ii)
$$g + g$$
 és diferenciable en x_0 : $D(g + g)(x_0) = Dg(x_0) + Dg(x_0)$

(ixi) Si
$$m=1$$
, fog és diferenciable en x_0 i $D(g\cdot g)(x_0) = g(x_0)Df(x_0) + f(x_0)Dg(x_0)$

(iv)
$$S_{i}$$
 $m=1$ i $g(x)=0$, $\frac{1}{3}$ es diferenciable en $x o$ i

$$D\left(\frac{g}{g}\right)(x_0) = \frac{g(x_0)Dg(x_0) - g(x_0)Dg(x_0)}{\left(g(x_0)\right)^2}.$$

$$Ex: h(x,y) = \frac{x^2 + y^2}{x^2 + 1} = \frac{f(x,y)}{g(x,y)}$$

$$Dh(x,y) = \frac{(x^2+4)(2x,2y) - (x^2+y^2)(2x,0)}{(x^2+4)^2} = \frac{(2x(x^2+4-x^2-y^2),2y(x^2+1))}{(x^2+4)^2} = \frac{(2x(4-y^2))(2x,0)}{(x^2+4)^2} = \frac{2y(4-y^2)}{(x^2+4)^2}$$

També
$$Dh(x,y) = \left(\frac{\partial h}{\partial x}, \frac{\partial h}{\partial y}\right) = \left(\frac{2\times (x^2+1) - (x^2+y^2) \cdot 2\times}{(x^2+1)^2}, \frac{2y (x^2+1) - (x^2+y^2) \cdot 0}{(x^2+1)^2}\right)$$

Diferenciació i components

Signi $g: \mathcal{M} \subset \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^m$, \mathcal{M} obert, $x_o \in \mathcal{M}$, $f = (f_1, \dots, f_m)$ f es diferenciable en $x_o \iff f_i$ es diferenciable en x_o , $\forall i$

Llavors

$$Df(x_0)h = \begin{cases} Df_n(x_0)h \\ Df_2(x_0)h \\ \vdots \\ Df_m(x_0)h \end{cases}$$

 $[E_{\times}]$ $g: \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^2$

着=(よりを) ,

g, (x,y) = x²+y², g₂(x,y) = x cosy - y us x

D g (x , 3) = (2 x , 2 3)

Dfz (x,y) = (cosy +y sinx, -x siny - cosx)

 $D f(x,y) = \begin{pmatrix} 2x & 2y \\ \cos y + y \sin x & -x \sin y - \cos x \end{pmatrix}$

Regla de la cadena

Signan $g: M \subset \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^m$, $g: V \subset \mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}^p$, M, V oberts, $g(M) \subset V$, $X \in M$ Si g és diferenciable en $X \circ i$ g és diferenciable en $g(X \circ i)$ llavors

(1) go & es déferenciable en x.

(2) $D(g \circ f)(x \circ) = Dg(f(x \circ))Df(x \circ)$

Casos partiulars

1)
$$g: \mathbb{R} \to \mathbb{R}^2$$
 $g: \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}$ $t \mapsto (g_1(t), g_2(t))$ $(x, y) \mapsto g(x, y)$

$$D(g \circ g)(t) = Dg(g(t))Dg(t) = \left(\frac{\partial g}{\partial x}(g(t)), \frac{\partial g}{\partial y}(g(t))\right) \left(\frac{\partial g}{\partial t}(t)\right)$$

$$\frac{d(g \circ g)}{dt}(t) = \frac{d}{dt} \left[g(g_n(t), g_2(t)) \right] = \frac{\partial g}{\partial x} \left(g_n(t), g_2(t) \right) \frac{dg_1(t)}{dt} \left(t \right) + \frac{\partial g}{\partial y} \left(g_n(t), g_2(t) \right) \frac{dg_2(t)}{dt} \left(t \right)$$

3)
$$g: \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^2$$
 $g: \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}$ $(x_{13}) \longmapsto (u(x_{13}), x_{13}) \mapsto (u_1x_1) \mapsto g(u_1x_2)$

$$D(3 \circ \S)(x, \lambda) = D3(\S(x, \lambda)) D\S(x, \lambda) = (\frac{9x}{9x}, \frac{9x}{9x}) \begin{pmatrix} \frac{9x}{9x} & \frac{9x}{9x} \\ \frac{9x}{9x} & \frac{9x}{9x} \end{pmatrix} = 0$$

$$= \left(\frac{9^{N}}{9^{\frac{N}{4}}} \frac{9^{N}}{9^{N}} + \frac{9^{N}}{9^{\frac{N}{4}}} \frac{9^{N}}{9^{N}} + \frac{9^{N}}{9^{N}} \frac{9^{N}}{9^{N}} \frac{9^{N}}{9^{N}} + \frac{9^{N}}{9^{N}} \frac{9^{N}}{9^{N}} \frac{9^{N}}{9^{N}} + \frac{9^{N}}{9^{N}} \frac{9^$$

avaluades en (M(x/y), x(x/y))

$$\frac{9\times}{9(3\cdot8)} = \frac{9}{9^3} \frac{9\times}{9^{11}} + \frac{9\times}{9^3} \frac{9\times}{9^{11}}$$

$$\frac{\partial (g \circ g)}{\partial (g \circ g)} = \frac{\partial g}{\partial g} \frac{\partial w}{\partial m} + \frac{\partial w}{\partial g} \frac{\partial g}{\partial m}$$

$$g: \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^2$$

$$(M, N, W) \longmapsto (\S_1, \S_2)$$

$$D(g, g)(x, y) = \begin{pmatrix} \frac{\partial g_1}{\partial x} & \frac{\partial g_1}{\partial x} & \frac{\partial g_2}{\partial x} \\ \frac{\partial g_2}{\partial x} & \frac{\partial g_2}{\partial x} & \frac{\partial g_2}{\partial x} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{\partial w}{\partial x} & \frac{\partial w}{\partial y} \\ \frac{\partial w}{\partial x} & \frac{\partial w}{\partial y} \end{pmatrix}$$
avalanches on (x, y)

$$= \left(\frac{\partial g_1}{\partial x} \frac{\partial m}{\partial x} + \frac{\partial g_2}{\partial x} \frac{\partial m}{\partial x} + \frac{\partial g_1}{\partial x} \frac{\partial w}{\partial x} + \frac{\partial g_2}{\partial x} \frac{\partial w}{\partial x} \right)$$

$$\begin{cases} S(x,y) \\ S(x,y) \end{cases} = \begin{cases} \frac{\partial y}{\partial x} \frac{\partial y}{\partial x} + \frac{\partial y}{\partial x} \frac{\partial y}$$

$$g \circ f : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^2$$

$$(x,y) \longmapsto (g_*(f(x,y)), g_2(f(x,y)))$$

Les derivades parcials de gof s'obtenen comparant. Per ex.

$$\frac{\partial}{\partial x} \left[g_1 \left(g(x, y) \right) \right] = \frac{\partial}{\partial x} \left[g_1 \left(M(x, y), S(x, y), W(x, y) \right) \right] = \frac{\partial}{\partial x_1} \frac{\partial}{\partial x_2} + \frac{\partial}{\partial x_3} \frac{\partial}{\partial x_4} + \frac{\partial}{\partial x_3} \frac{\partial}{\partial x_4} + \frac{\partial}{\partial x_4} \frac{\partial}{\partial x_5} + \frac{\partial}{\partial x_5} \frac{\partial}{\partial x_5} + \frac{\partial}$$

4)
$$f: \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}$$

$$(x,y) \longmapsto \delta(x,y)$$

$$g: \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}^2$$

 $t \longmapsto (g_1(t), g_2(t))$

$$D(g \circ g)(x,y) = Dg(f(x,y)) Df(x,y) = \begin{pmatrix} \frac{dg_1}{dt} \\ \frac{dg_2}{dt} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \frac{\partial g}{\partial x}, & \frac{\partial g}{\partial y} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \frac{dg_1}{dt} & \frac{\partial g}{\partial x} \\ \frac{dg_2}{dt} & \frac{\partial g}{\partial x} \end{pmatrix}$$

$$q \circ f : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^2$$
avaluades an (x,y)

$$g \circ f : \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}^2$$

$$(\times, \forall) \longmapsto (g_{\mathcal{A}}(f(\times, \forall)), g_{\mathcal{L}}(f(\times, \forall)))$$

Derivades parcials de 3.8

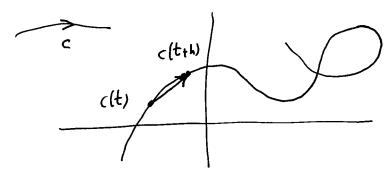
$$\frac{\partial}{\partial x} \left[g_1 \left(\delta(x, y) \right) \right] = \frac{\partial g_1}{\partial t} \frac{\partial f}{\partial x}$$

$$\frac{\partial}{\partial x} \left[g_1 \left(g(x, x) \right) \right] = \frac{\partial g_1}{\partial t} \frac{\partial g}{\partial x}$$

Vectors tangents : transport de vectors tangents

Una funció c: ICR - R2 representa una corba a R2

ICR



 $\frac{1}{h}[c(t+h)-c(t)]$ és un vector que quan fem h petit tendeix a ser un vector to a la corba

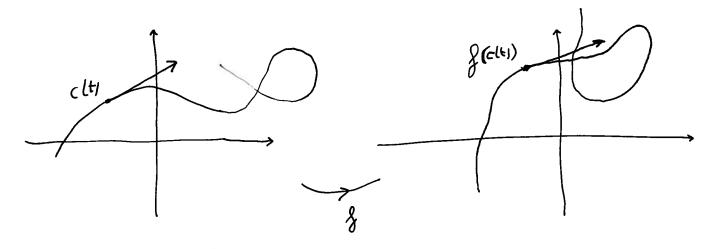
$$c'(t) = \lim_{h \to 0} \frac{c(t+h) - c(t)}{h} \in \mathbb{R}^2$$
 is existeix

Llavos
$$0 = \lim_{h \to 0} \frac{c(t+h) - c(t)}{h} - c'(t) = \lim_{h \to 0} \frac{c(t+h) - c(t) - c'(t)h}{h}$$

$$\Rightarrow$$
 c is differentiable on t i Dc(t) h = c'(t) h

$$Dc(t): \mathbb{R} \longrightarrow \mathbb{R}^2$$
 $h \mapsto c'(t).h$

Si considerem g: R2 - R2 diferenciable, po dem transportar la corta per g



La corba transportada és c(t)=f(c(t))

El vector tangent a $\tilde{c}(t)$ és $\tilde{c}'(t) = D\tilde{c}(t) = D(f \circ c)(t) = Df(c(t))Dc(t) = Df(c(t))c'(t)$ Per tant f transporta els punts i Df transporta els vectors tangents

Per a corbes en R³ tot es analeg

\$(c(t))

\$

Derivades direccionals

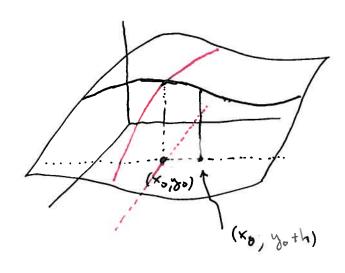
Recorden la def. de derivada parcial, f:MCIR² -> R

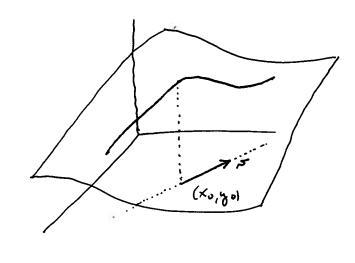
$$\frac{\partial f}{\partial x}(x_0,y_0) = \lim_{h \to 0} \frac{f(x_0+h,y_0) - f(x_0,y_0)}{h} = \lim_{h \to 0} \frac{f((x_0,y_0) + h e_1) - f(x_0,y_0)}{h}$$

Def Signin μ un vector unitari: $\|F\|=1$, $f:M\subset\mathbb{R}^m \longrightarrow \mathbb{R}$, $\chi_0\in M$ La derivada direccional de f en χ_0 en h direcció de μ es

$$D_{s} f(x_0) = \lim_{h \to \infty} \frac{f(x_0 + h \cdot x_0) - f(x_0)}{h}$$

Aix: 38 (x0,70) = De, 8 (x0,70)





Sign:
$$\psi(h) = J(x_0 + h^{-1})$$
, $\psi: I(R \longrightarrow R)$

$$\psi'(o) = \lim_{h \to 0} \frac{\psi(h) - \psi(o)}{h} = \lim_{h \to 0} \frac{J(x_0 + h^{-1}) - J(x_0)}{h} = D_{\sigma}J(x_0)$$

Teorema S_{i} $f: M \subset \mathbb{R}^{m} \to \mathbb{R}$ és diferenciable en $x_{o} \in M$ llavors existeixen totes les deriva des direccionals en x_{o} \hat{A} $D_{\sigma} f(x_{o}) = Df(x_{o}) \sigma = \left(\frac{\partial f}{\partial x_{o}}(x_{o}), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_{m}}(x_{o})\right) \begin{pmatrix} v_{o} \\ \vdots \\ v_{o} \end{pmatrix}$

Dem

Def si i les derivades parcials de g: MCR" --- R m xo EM es den gradient de f en xo a

grad
$$f(x_0) = \nabla f(x_0) = \left(\frac{\partial f}{\partial x_0}(x_0), \dots, \frac{\partial f}{\partial x_m}(x_0)\right)$$

Amb aquesta notació
$$D_{x}f(x_0) = \nabla f(x_0) \cdot x$$
 (producte escalar)

Gradient i direcció de maxim neixement

De totes les direccions en que podem calcular la derivada direccional, grad f és en la direcció en que la derivada és màxima:

Teorema

Signin J: MCR - R diferenciable, x. EM.

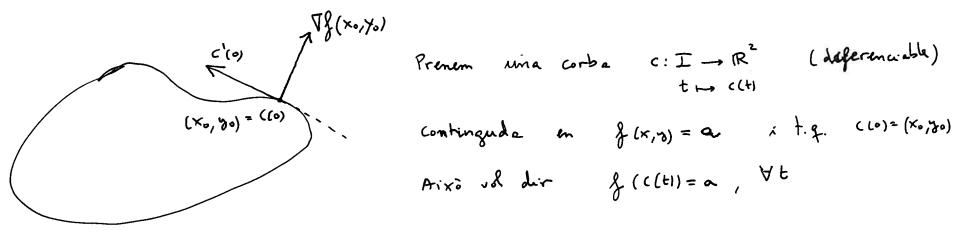
Si $\nabla f(a) \neq 0$, $\nabla f(a)$ es en la direcció en que f neix més rapidament

 $D_{r}f(a) = \nabla f(x_0) \cdot r = ||\nabla f(x_0)|| ||x|| \cos \theta = ||\nabla f(x_0)||\cos \theta$

g deveix més répidament en la direcuir donade per −∇f(a).

Suposem que f(x,y) = a representa una corba. $(x^2+y^2=0 \text{ no es una corba})$ És una corba de mivell de $f: H \subset \mathbb{R}^2 \longrightarrow \mathbb{R}$, Signi (x_0,y_0) un punt de la corba: $f(x_0,y_0)=a$ Suposem que f es de classe C^1 .

Vf(x0,00) es un vector perpendicular a la corba en (x0,00)



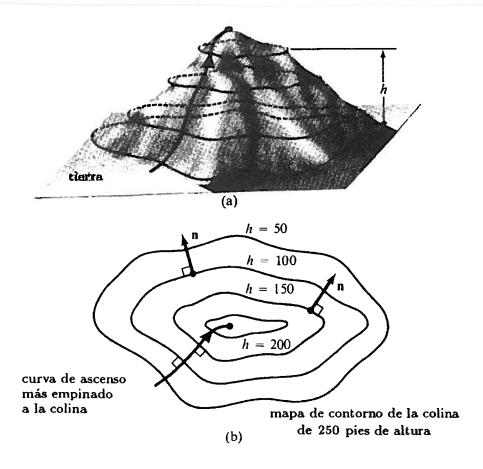
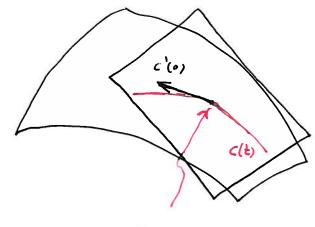


Figura 2.5.6 Ilustración física de dos hechos (a) ∇f es la dirección de más rápido crecimiento de f y (b) ∇f es ortogonal a las curvas de nivel.

Gradient i recta normal a una superfice

Suposem que f(x,y,z)=a representa una superficie. És una superfície de nivell de $f:M \subset \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}$ Suposem f és C^4 Signi (x_0,y_0,z_0) un punt de la superfície : $f(x_0,y_0,z_0)=a$ Ll avors $\nabla f(x_0,y_0,z_0)$ és perpendicular a la superfície en (x_0,y_0,z_0)



C(0) = (x0,70,20)

Signi c:
$$I \rightarrow \mathbb{R}^3$$
 une corba continguée en la superfice ($f(c(t)) = a$, $\forall t$)

t.q. $c(0) = (x_0, y_0, z_0)$

c'(0) està contingut en el pla tg

 $Df(c(t))c'(t) = 0 \implies \nabla f(c(t)) \cdot c'(t) = 0$

(les derivades avaluades en (xo, yo, 20))

Eq pla tg