Métodos Numéricos

Primer Cuatrimestre 2016

Práctica 4

Matrices ortogonales. Factorización QR.



Departamento de Computación Facultad de Ciencias Exactas y Naturales Universidad de Buenos Aires

- 1. Sean $x, y \in \mathbb{R}^n$.
 - a) ¿Qué quiere decir que x sea ortogonal a y?
 - b) Probar que $x \perp y$ $(x, y \text{ no nulos}) \Rightarrow \{x, y\}$ es l.i.
 - c) Dar un ejemplo de 2 vectores en \mathbb{R}^3 que sean ortogonales, y 2 que no lo sean.
 - d) ¿Es cierto que \perp define una relación transitiva en \mathbb{R}^n ?
- 2. Sea $Q \in \mathbb{R}^{n \times n}$. Probar que son equivalentes:
 - a) $Q^{-1} = Q^t$
 - b) Las columnas de Q forman un conjunto ortonormal¹.
 - c) Las filas de Q forman un conjunto ortonormal¹.
 - $d) \|Qx\|_2 = \|x\|_2$

Interpretar (d) geométricamente.

Sugerencia: para demostrar la implicación $(d \Rightarrow b)$ usar que $x^t y = \frac{1}{4}(\|x + y\|_2^2 - \|x - y\|_2^2)$.

- 3. Sean $A \in \mathbb{R}^{m \times r}$, $B \in \mathbb{R}^{r \times n}$ ortogonales. Probar que $A \cdot B$ es ortogonal.
- 4. Sea $Q \in \mathbb{R}^{n \times n}$ ortogonal. Probar que:
 - a) det(Q) = 1 ó -1
 - b) $\kappa_2(Q) = 1$
- 5. Sea u_1, \ldots, u_n una base ortonormal de vectores de \mathbb{R}^n . Demostrar que para cualquier vector $x \in \mathbb{R}^n$, la coordenada de x respecto de u_k es igual a $u_k^t x$, para cualquier $k = 1, \ldots, n$.
- 6. ¿Cuáles de las siguientes matrices es necesariamente ortogonal?
 - a) Permutación
 - b) Simétrica definida positiva
 - c) No singular
 - d) Diagonal
- 7. Hallar la descomposición QR de la matriz A según los métodos de Givens y Householder, siendo

$$A = \begin{bmatrix} 12 & -51 & 4 \\ 6 & 167 & -68 \\ -4 & 24 & -41 \end{bmatrix}$$

8. Verificar que si $A \in \mathbb{R}^{n \times n}$ es no singular y tiene descomposición QR, entonces R es no singular.

¹ $\{v_1, \ldots, v_n\}$ con $v_i \in \mathbb{R}^n$ se dice ortonormal si $v_i^t v_j = 0 \ (\forall i \neq j)$ y $v_i^t v_i = 1 \ (\forall i : 1 \leq i \leq n)$.

- 9. a) Sea $C \in \mathbb{R}^{n \times n}$ una matriz ortogonal y triangular superior. Demostrar que $\forall j = 1, \dots, n$, $col_j(C) = \pm e_j$, donde e_j es el j-ésimo canónico de \mathbb{R}^n .
 - b) Demostrar que si A es no singular, entonces la factorización A = QR es única si los elementos de la diagonal de R son positivos.
- 10. Sea $Q \in \mathbb{R}^{2 \times 2}$ una matriz ortogonal tal que:

$$Q\left(\begin{array}{c} x_1\\ x_2 \end{array}\right) = \left(\begin{array}{c} \alpha\\ 0 \end{array}\right)$$

¿cuál debería ser el valor de α ?

11. Sea $b \neq 0$ y la matriz A definida de la siguiente manera. Mostrar que si A es ortogonal, entonces sus elementos se pueden tomar como senos y cosenos de un ángulo θ .

$$A = \left(\begin{array}{cc} a & b \\ -b & c \end{array}\right)$$

12. Dadas dos matrices de Givens de $\mathbb{R}^{2\times 2}$, G_1 y G_2 , con ángulos θ y ω respectivamente, calcular e interpretar geométricamente G_1^2 , G_1G_2 y $G_1^tG_1$. Pista: recordar las relaciones trigonométricas:

$$\cos(\alpha + \beta) = \cos(\alpha)\cos(\beta) - \sin(\alpha)\sin(\beta)$$

$$\sin(\alpha + \beta) = \sin(\alpha)\cos(\beta) + \cos(\alpha)\sin(\beta)$$

Para G_1 , determinar el ángulo θ tal que

$$G_1\left(\begin{array}{cc}\sqrt{3} & 1\\1 & \sqrt{3}\end{array}\right) = \left(\begin{array}{cc} * & *\\0 & *\end{array}\right)$$

- 13. Sea $G \in \mathbb{R}^n$ una matriz de rotación de Givens con un ángulo asociado $\theta \in [-\pi, \pi)$. Demostrar que G es definida positiva si y sólo si $|\theta| < \pi/2$.
- 14. Considerar la transformación de Householder $P := I 2uu^t$ con $u = e_i$. Calcular explícitamente P e interpretar geométricamente Px con $x \in \mathbb{R}^n$.
- 15. Sea $u \in \mathbb{R}^n$ tal que $||u||_2 = 1$. Demostrar que la matriz $Q := I 2uu^t$ es ortogonal y simétrica.
- 16. Sean x,y dos vectores de \mathbb{R}^n tales que $||x||_2 = ||y||_2$. Demostrar que la elección v := x y conduce a una transformación de Householder $H := I \frac{2vv^t}{||v||^2}$ tal que Hx = y y Hy = x.
- 17. Sea $U = I 2uu^t$ un reflector ortogonal. Sea x tal que x = v + w con v múltiplo de u y w ortogonal a u. Mostrar que Ux = -v + w. Interpretar geométricamente en \mathbb{R}^n .
- 18. Sea $H_v = I 2(vv^t)/(v^tv)$ la transformación de Housholder asociada al vector $v \in \mathbb{R}^n$.
 - a) Sean dos matrices $V, W \in \mathbb{R}^{n \times k}$, y sea $G = I + VW^t$. Mostrar que $H_vG = I + VW^t + vw^t$, con $w = \frac{-2(v + WV^tv)}{v^tv}$.
 - b) Demostrar que el producto de k reflectores de Householder H_v pueden escribirse como $I + VW^t$, con $V, W \in \mathbb{R}^{n \times k}$.

Resolver en computadora

I Sea el sistema lineal Ax = b:

$$\begin{bmatrix} 4 & 2 & 0 & 1 \\ -2 & 1 & -2 & 4 \\ 2 & 0 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & 1 & -2 \end{bmatrix} x = \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \\ 3 \\ -1 \end{bmatrix}$$

Usando los métodos de Householder y Givens, se pide:

- a) Resolver el sistema
- b) Calcular explícitamente la factorización QR de A
- c) Calcular la cantidad de operaciones realizadas
- II Para cada una de las siguientes matrices en $\mathbb{R}^{6\times 4}$, se calcular el rango de cada matriz y su factorización QR. Observar la forma de la matriz R para cada caso.

$$A = \begin{bmatrix} 4 & 2 & 0 & 1 \\ -2 & 1 & -2 & 4 \\ 2 & 0 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & 1 & -2 \\ 3 & 1 & 0 & 5 \\ 1 & 0 & 4 & -1 \end{bmatrix} \qquad B = \begin{bmatrix} 4 & 2 & 0 & -4 \\ -2 & 1 & -2 & 2 \\ 2 & 0 & 2 & -2 \\ 1 & 2 & 1 & -1 \\ 3 & 1 & 0 & -3 \\ 1 & 0 & 4 & -1 \end{bmatrix}$$

Funciones útiles

Tanto Matlab¹ como Numpy² proveen funciones para calcular la descomposición QR de una matriz.

■ En Matlab:

$$[Q,R] = \mathbf{qr}(A)$$

■ En Python, usando Numpy:

from numpy import *
from numpy.linalg import *

$$A = matrix([[8,2],[2,4],[5,3]], float)$$
 Q, $R = qr(A)$

Notar que si $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ no es cuadrada, como en el ejemplo, la matriz R retornada es de $k \times n$ donde $k = \min(m, n)$.

Referencias

- [1] C. Meyer. Matrix Analysis and Applied Linear Algebra. Society for Industrial and Applied Mathematics, 2000.
- [2] D.S. Watkins. Fundamentals of Matrix Computations. Pure and Applied Mathematics: A Wiley Series of Texts, Monographs and Tracts. Wiley, 2010.

¹ http://www.mathworks.com/help/matlab/ref/gr.html

 $^{^2 \}mathtt{http://docs.scipy.org/doc/numpy/reference/generated/numpy.linalg.qr.html}$