#### Taller de Interpolación e Integración

Lautaro Leonel Alvarez Libreta Nro 268/14 Primer Cuatrimestre del 2016

## 1. Ejercicio 1

Veamos

$$E_L^1(x) = \frac{f^{(2)}(\xi(x))(x - x_j)(x - x_{j+1})}{2!} \tag{1}$$

Pero por el enunciado sabíamos que

$$f^{(2)}(x) \le (1000 \frac{km}{h^2}, 1000 \frac{km}{h^2}) \forall x \in \mathbb{R}$$
 (2)

Entonces

$$E_L^1(x) \le \frac{(1000\frac{km}{h^2}, 1000\frac{km}{h^2})(x - x_j)(x - x_{j+1})}{2}$$
(3)

x es un punto entre  $x_j$  y  $x_{j+1}$ , entonces  $(x-x_j) \leq \Delta t$  y  $(x-x_{j+1}) \leq \Delta t$ .

Entonces nos queda

$$(x - x_j)(x - x_{j+1}) \le (\Delta t_i)^2 \tag{4}$$

Volviendo nos queda que

$$E_L^1(x) \le \frac{(1000\frac{km}{h^2}, 1000\frac{km}{h^2})(x - x_j)(x - x_{j+1})}{2} \le \frac{(1000\frac{km}{h^2}, 1000\frac{km}{h^2})(\Delta t_i)^2}{2}$$
 (5)

$$E_L^1(x) \le \frac{(1000\frac{km}{h^2}, 1000\frac{km}{h^2})(\Delta t_i)^2}{2} = (\frac{1000\frac{km}{h^2} * (\Delta t_i)^2}{2}, \frac{1000\frac{km}{h^2} * (\Delta t_i)^2}{2})$$
(6)

Queremos que el error sea menor que  $10^{-3}km$ . Para esto vamos a plantear la ecuación de la circunferencia con  $radio = 10^{-3}km$  y veremos que valores de x e y nos sirven para manternernos dentro de la circunferencia.

$$x^2 + y^2 \le (10^{-3}km)^2 \tag{7}$$

Vamos a tomar como x e y los valores obtenidos de  $E_L^1(t)$ ) y buscaremos que cumplan la ecuación planteada.

$$\left(\frac{1000\frac{km}{h^2}*(\Delta t_i)^2}{2}\right)^2 + \left(\frac{1000\frac{km}{h^2}*(\Delta t_i)^2}{2}\right)^2 \le (10^{-3}km)^2 \tag{8}$$

$$\Leftrightarrow \frac{1000000 \frac{km^2}{h^4} * (\Delta t_i)^4}{4} + \frac{1000000 \frac{km^2}{h^4} * (\Delta t_i)^4}{4} \le 10^{-6} km^2$$
(9)

$$\Leftrightarrow \frac{1000000 \frac{km^2}{h^4} * (\Delta t_i)^4}{2} \le 10^{-6} km^2 \tag{10}$$

$$\Leftrightarrow (\Delta t_i)^4 \le \frac{10^{-6} km^2 * 2}{1000000 \frac{km^2}{h^4}} \tag{11}$$

$$\Leftrightarrow (\Delta t_i)^4 \le 20^{-12} h^4 \tag{12}$$

$$\Leftrightarrow |\Delta t_i| \le 0.001h \tag{13}$$

Sabemos entonces que si tomamos intervalos  $\Delta t$  menores o iguale que 0.001 h estaremos respetando la cota de error impuesta. Tomaremos entonces  $\Delta t = 0.001$  h para tener el valor mas grande.

## 2. Ejercicio 3

Corremos el algoritmo de interpolación lineal para el ciudadano Mareado tomando  $\Delta t = 0.001$  y obtenemos los siguientes errores:

■ Máximo error en X: 3,1722 \* 10<sup>-5</sup>

■ Máximo error en Y: 1,3878 \* 10<sup>-20</sup>

Veamos si cumple la cota pedida:

$$errorX^2 + errorY^2 \le (10^{-3})^2$$
 (14)

$$\Leftrightarrow (3.1722 * 10^{-5})^2 + (1.3878 * 10^{-20})^2 \le (10^{-3})^2 \tag{15}$$

$$\Leftrightarrow 3,1722 * 10^{-5} \le 10^{-3} \tag{16}$$

Esto es cierto, cumple la cota pedida. Ahora vamos a ir aumentando  $\Delta t$  para acercarnos a un valor óptimo.

Luego de ir aumentando el  $\Delta t$  llegamos a un valor de 0.005695. No vamos continuar aumentando, ya que al ser un valor real podríamos no llegar nunca al valor óptimo buscado donde la distancia sea  $10^{-3}$ . Veamos los resultados obtenidos con el valor  $\Delta t = 0.005695$ .

■ Máximo error en X: 9,9997 \* 10<sup>-4</sup>

■ Máximo error en Y: 7,1054 \* 10<sup>-18</sup>

Veamos si cumple la cota pedida:

$$errorX^2 + errorY^2 \le (10^{-3})^2$$
 (17)

$$\Leftrightarrow (9.9997 * 10^{-4})^2 + (7.1054 * 10^{-18})^2 \le (10^{-3})^2 \tag{18}$$

$$\Leftrightarrow 9.9997 * 10^{-4} \le 10^{-3} \tag{19}$$

Como vemos cumple la cota pedida. Pero también podemos observar que el valor obtenido  $(9,9997*10^{-4})$  es mucho mas cercano a la cota  $(10^{-3})$  comparado con el valor obtenido del  $\Delta t$  inicial  $(3,1722*10^{-5})$ .

Pudimos ver que el valor calculado en el punto anterior cumple, pero al analizar este caso en particular pudimos ir aumentando el valor manteniéndonos dentro de la cota. Esto no nos asegura que podamos cambiar nuestro valor por uno mas alto, porque para otro caso, tal vez este no cumpla.

# 3. Ejercicio 4

Veamos los resultados de correr el ciudadano Kane:

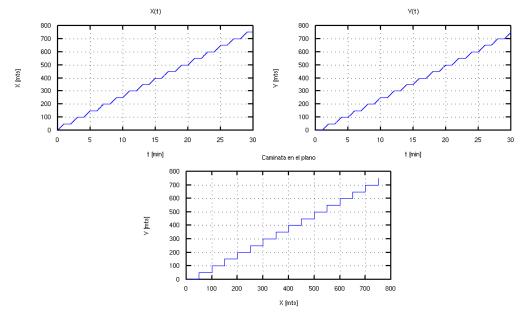


Figura 1: Función Real

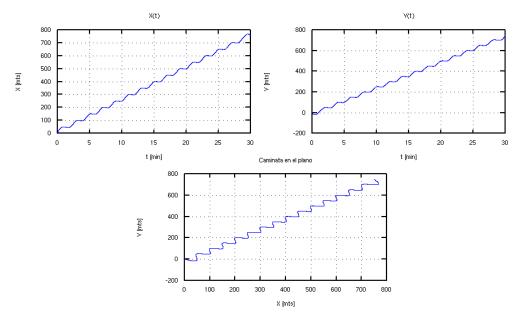


Figura 2: Interpolación por Splines

La interpolación lineal tuvo un gráfico visuálmente igual al de la función real (por eso no fué incluído). En cambio, en el caso de la interpolación por splines se notan algunas diferencias que eran esperables. A modo visual se nota que la función es mas suave. Todo lo contrario para el caso de la interpolación lineal, que respeta las partes rectas de la función original.

Veamos ahora los errores:

- Lineal: error máximo en x:  $5,6843 * 10^{-17}$ ; error máximo en y:  $1,1369 * 10^{-16}$
- Spines: error máximo en x: 0,017262; error máximo en y: 0,017262

Como pudimos ver en los gráficos, los errores en la implementación lineal son muy pequeños, mientras que en splines el error máximo es un valor mas grande.

Esta diferencia se la atribuímos a que la función original tiene un gráfico muy cambiante (que baja y sube muchas veces) y que estos cambios se dan de forma brusca y recta. La interpolación por splines pide que la derivada se respete entre las partes y por esto la función resultante hace esos cambios mas suaves y pierde presición.

Veamos los resultados de correr el ciudadano Mareado:

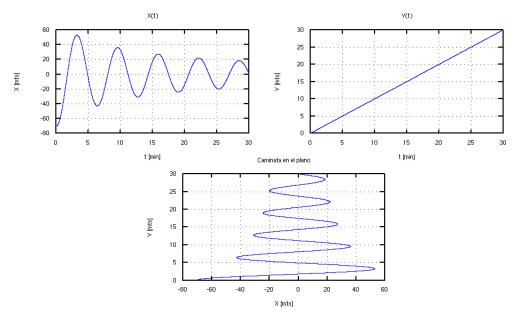


Figura 3: Función Real

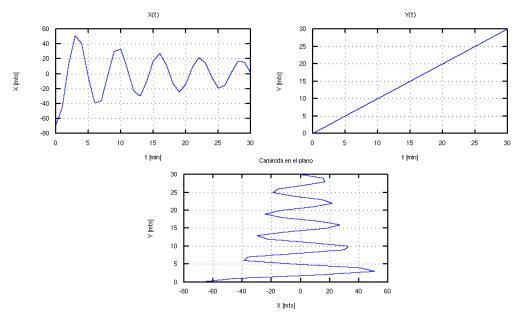


Figura 4: Interpolación Lineal

En este caso los gráficos de la función real y la interpolación por splines era casi iguales y las diferencias se notan con la interpolación lineal.

Veamos ahora los errores:

- Lineal: error máximo en x: 0,0073496; error máximo en y: 0
- Spines: error máximo en x:  $6,4157*10^{-04}$ ; error máximo en y: 0

Como podemos observar en el gráfico, la interpolación lineal no aproxima la función original con tanta precisión debido a que es una función con gráfico suave y pocos cambios (con respecto a x), por lo que se notan las diferencias entre una linea recta y una curva suave. En ambos casos el error en y fué siempre cero, ya que la función original aumentaba el valor de y de forma lineal en el tiempo.

### 4. Ejercicio 5

#### 4.1. Fórmula de Trapecios Compuesta

La fórmula del error de trapecios compuesta se define como:

$$\int_{0}^{1} |E_{TC}(x)| = \sum_{k=1}^{n} \left| \frac{f^{(2)}(c_k) * (x_{k-1} - x_k)^3}{12} \right|$$
 (20)

con  $c_k \in [x_{k-1}, x_k]$  y siendo n la cantidad de partes.

Tomaremos todas las partes de igual longitud, entonces sabemos que  $x_i - x_{i-1} = \frac{1-0}{n} \forall i \in [1, n]$ . Entonces nos queda:

$$\int_{0}^{1} |E_{TC}(x)| = \sum_{k=1}^{n} \frac{\left| f^{(2)}(c_k) \right| * \left| \frac{1}{n} \right|^3}{12}$$
 (21)

Como n es positivo nos queda:

$$\int_{0}^{1} |E_{TC}(x)| = \sum_{k=1}^{n} \frac{\left| f^{(2)}(c_k) \right| * (\frac{1}{n})^3}{12}$$
 (22)

Calculemos la segunda derivada y tratemos de acotarla.

$$f(x) = e^{-x^2} \tag{23}$$

$$f^{(1)}(x) = -2 * x * e^{-x^2}$$
(24)

$$f^{(2)}(x) = -2 * e^{-x^2} + 4 * x^2 * e^{-x^2}$$
(25)

Tomamos  $g(x) = f^{(2)}(x)$  y vamos a ver su máximo. Para esto veamos donde se anula  $g^{(1)}(x)$  (con  $x \in [0,1]$ ):

$$g^{(1)}(x) = 4 * x * e^{-x^2} + 8 * x * e^{-x^2} - 8 * x^3 * e^{-x^2} = (4x + 8x - 8x^3) * (e^{-x^2})$$
(26)

Como  $e^{-x^2} > 0$ 

$$g^{(1)}(x) = 0 \Leftrightarrow 4x + 8x - 8x^3 = 0 \tag{27}$$

$$\Leftrightarrow (x=0) \lor (4+8-8x^2=0) \tag{28}$$

$$\Leftrightarrow (x=0) \lor (x^2 = \frac{-12}{-8}) \tag{29}$$

$$\Leftrightarrow (x=0) \lor (|x| = \sqrt{\frac{3}{2}}) \tag{30}$$

Pero  $\sqrt{\frac{3}{2}} \notin [0,1]$ , entonces quedan como puntos críticos x=0 y x=1 (porque tomamos también los extremos). Veamos cuánto vale g en esos puntos

$$g(0) = -2; g(1) = 2 * e^{-1} \simeq 0.7357$$
 (31)

Como la función g es continua y tiene un único punto crítico en 0, podemos ver que es creciente con valores entre -2 y 0.7357. Por lo que si buscamos acotar el máximo del módulo de g tenemos que:

$$|f^{(2)}(x)| \le 2\forall x \in [0, 1] \tag{32}$$

Volviendo a la equación del error tenemos que:

$$\int_{0}^{1} |E_{TC}(x)| \le \sum_{k=1}^{n} \frac{2 * (\frac{1}{n})^{3}}{12}$$
(33)

$$\int_{0}^{1} |E_{TC}(x)| \le \frac{2 * (\frac{1}{n})^{3} * n}{12} \tag{34}$$

$$\int_0^1 |E_{TC}(x)| \le \frac{2 * 1 * n}{12 * n^3} \tag{35}$$

$$\int_{0}^{1} |E_{TC}(x)| \le \frac{1}{6 * n^{2}} \tag{36}$$

Queremos acotar este error por  $10^{-6}$ :

$$\int_0^1 |E_{TC}(x)| \le \frac{1}{6 * n^2} \le 10^{-6} \tag{37}$$

$$\Leftrightarrow 1 \le 10^{-6} * 6 * n^2 \tag{38}$$

$$\Leftrightarrow \frac{1}{10^{-6} * 6} \le n^2 \tag{39}$$

$$\Leftrightarrow \sqrt{\frac{1}{10^{-6} * 6}} \le n \tag{40}$$

$$\Leftrightarrow 408,2482 \le n \tag{41}$$

Como n es un número natural vamos a pedir que n cumpla:

$$n \ge 409 \tag{42}$$

Por lo tanto vamos a tomar al menos 408 puntos (mas los dos extremos) para que se cumpla la cota.

### 4.2. Fórmula de Simpson Compuesta

La fórmula del error de simpson compuesta se define como:

$$\int_{0}^{1} |E_{SC}(x)| = \sum_{k=0}^{\frac{n}{2}-1} \left| \frac{-f^{(4)}(c_k) * (x_{2k-1} - x_{2k})^{5}}{90} \right|$$
(43)

con  $c_k \in [x_{2k-1}, x_{2k}]$  y siendo n la cantidad de partes.

Tomaremos todas las partes de igual longitud, entonces sabemos que  $x_i - x_{i-1} = \frac{1-0}{n} \forall i \in [1, n]$ . Entonces nos queda:

$$\int_{0}^{1} |E_{SC}(x)| = \sum_{k=0}^{\frac{n}{2}-1} \left| \frac{-f^{(4)}(c_k) * (\frac{1}{n})^5}{90} \right|$$
(44)

Como n es positivo nos queda:

$$\int_{0}^{1} |E_{SC}(x)| = \sum_{k=0}^{\frac{n}{2}-1} \frac{\left| f^{(4)}(c_{k}) \right|}{90 * n^{5}}$$
(45)

Tomemos la derivada y tratemos de acotarla. Aprovecharemos las derivadas calculadas en el punto anterior.

$$f^{(4)}(x) = (4 + 8 - 24x^2) * e^{-x^2} + (4x + 8x - 8x^3) * (-2x) * e^{-x^2} = (16x^4 - 48x^2 + 12) * e^{-x^2}$$

$$(46)$$

Tomamos  $g(x) = f^{(4)}(x)$  y vamos a ver su máximo. Para esto veamos donde se anula  $g^{(1)}(x)$  (con  $x \in [0,1]$ ):

$$g^{(1)}(x) = (64x^3 - 96x) * e^{-x^2} + (16x^4 - 48x^2 + 12) * (-2x) * e^{-x^2} = (-32x^5 + 160x^3 - 120x) * e^{-x^2}$$
(47)

Como  $e^{-x^2} > 0$ 

$$g^{(1)}(x) = 0 \Leftrightarrow -32x^5 + 160x^3 - 120x = 0 \tag{48}$$

$$\Leftrightarrow (x=0) \lor (-32x^4 + 160x^2 - 120 = 0) \tag{49}$$

Veamos la segunda condición. Tomamos  $m=x^2$ :

$$(-32x^4 + 160x^2 - 120 = 0) \Leftrightarrow (-32m^2 + 160m - 120 = 0)$$
(50)

$$m_{1,2} = \frac{-160 \pm \sqrt{25600 - 15360}}{-64} \tag{51}$$

$$m_{1,2} = \frac{-160 \pm 101,19288512}{-64} \tag{52}$$

$$m_1 = 0.91886117; m_2 = 4.08113883$$
 (53)

$$x_1^2 = 0.91886117 \Leftarrow x_1 = 0.9585724 \tag{54}$$

$$x_2^2 = 4,08113883 \Leftarrow x_2 = 2,0201828 \notin [0,1]$$
 (55)

Entonces nos quedamos con el punto crítico en x=0.9585724. Busquemos entonces el máximo entre el punto crítico y los extremos.

$$f^{(4)}(0) = 12 (56)$$

$$f^{(4)}(1) = (16 - 48 + 12) * e^{-1} = -7,357588$$
(57)

$$f^{(4)}(0.9585724) = (16 * 0.8443056 - 48 * 1.9171448 + 12) * e^{-1.9171448} = -9.77930644$$
 (58)

El máximo en módulo de  $f^{(4)}$  está en x=0 entonces acotamos:

$$|f^{(4)}(x)| \le 12 \forall x \in [0, 1] \tag{59}$$

Volvamos a la ecuación y reemplacemos.

$$\int_{0}^{1} |E_{SC}(x)| = \sum_{k=0}^{\frac{n}{2}-1} \frac{12}{90 * n^{5}}$$

$$(60)$$

Como nada depende de k nos queda:

$$\int_{0}^{1} |E_{SC}(x)| = \frac{12}{90 * n^{5}} * \frac{n}{2}$$
 (61)

$$\int_0^1 |E_{SC}(x)| = \frac{1}{15 * n^4} \tag{62}$$

Queremos entonces que cumpla:

$$\int_0^1 |E_{SC}(x)| = \frac{1}{15 * n^4} \le 10^{-6} \tag{63}$$

$$\Leftrightarrow \frac{1}{15*10^{-6}} \le n^4 \tag{64}$$

$$\Leftrightarrow \sqrt[4]{\frac{1}{15*10^{-6}}} \le n \tag{65}$$

$$\Leftrightarrow 16,06856 \le n \tag{66}$$

Como n es un número natural vamos a pedir que n cumpla:

$$n \ge 17 \tag{67}$$

Por lo tanto vamos a tomar al menos 16 puntos (mas los dos extremos) para que se cumpla la cota.

## 5. Ejercicio 7

Veamos los resultados de correr los algoritmos:

■ Octave: 0.746824132812427

■ **Trapecios:** 0.746823766283937

■ **Simpson:** 0.746824210629998

Veamos ahora los errores absolutos:

■ Trapecios:  $3,66528489892382*10^{-7}$ 

**Simpson:**  $7,78175712756735 * 10^{-8}$ 

Ambos resultados se mantienen dentro de la cota pedida.

# 6. Ejercicio 8

Veamos el caso del métodos de Trapecios. El valor de n que tomamos fué de 409. Vamos a decrementarlo para ver si sigue respetando la cota pedida.

= **n**=**409**: 3.66528489892382 \* 10<sup>-7</sup>

**n=300:**  $6.81258477186475 * 10^{-7}$ 

■ n=250: 9.81012366008116 \*  $10^{-7}$ 

 $\mathbf{n} = \mathbf{248} : 9.96898956939773 * 10^{-7}$ 

Tomando un valor de n menor a 248 no cumple la cota.

Veamos el caso del métodos de Simpson. El valor de n que tomamos fué de 18. Vamos a decrementarlo para ver si sigue respetando la cota pedida.

Luego de modificar el valor de n pudimos ver que tomando un valor de n menor a 18 no cumple la cota. Por lo que nos encontramos en un valor de n óptimo para este caso en particular.

### 7. Ejercicio 9

#### 7.1. Lagrange

Planteamos la ecuación de Lagrange:

$$P_L(x) = \sum_{k=0}^n \frac{(x - x_o)...(x - x_{k-1})(x - x_{k+1})...(x - x_n)}{(x_k - x_0)...(x_k - x_{k-1})(x_k - x_{k+1})...(x_k - x_n)} * y_k$$
(68)

Reemplazando por los valores dados nos queda:

$$P_L(x) = \frac{(x-2)(x-4)(x-5)}{(1-2)(1-4)(1-5)} * 0 + \frac{(x-1)(x-4)(x-5)}{(2-1)(2-4)(2-5)} * 2 + \frac{(x-1)(x-2)(x-5)}{(4-1)(4-2)(4-5)} * 12 + \frac{(x-1)(x-2)(x-4)}{(5-1)(5-2)(5-4)} * 20$$
(69)

$$P_L(x) = (x-1)\left(\frac{(x^2 - 5x - 4x + 20)2}{6} + \frac{(x^2 - 5x - 2x + 10)12}{-6} + \frac{(x^2 - 4x - 2x + 2)20}{12}\right)$$
(70)

$$P_L(x) = (x-1)(0x^2 + 1x + 0) (71)$$

Nos queda entonces:

$$P_L(x) = x^2 - x \tag{72}$$

### 7.2. Diferencias Divididas

$$f[x_o] = f(x_0) = f(1) = 0$$

$$f[x_1] = f(x_1) = f(2) = 2$$

$$f[x_2] = f(x_2) = f(4) = 12$$

$$f[x_3] = f(x_3) = f(5) = 20$$
(73)

$$f[x_o, x_1] = \frac{f[x_1] - f[x_0]}{x_1 - x_0} = \frac{2 - 0}{2 - 1} = 2$$

$$f[x_1, x_2] = \frac{f[x_2] - f[x_1]}{x_2 - x_1} = \frac{12 - 2}{4 - 2} = 3$$

$$f[x_2, x_3] = \frac{f[x_3] - f[x_2]}{x_3 - x_2} = \frac{20 - 12}{5 - 4} = 8$$

$$(74)$$

$$f[x_0, x_1, x_2] = \frac{f[x_2, x_1] - f[x_1, x_0]}{x_2 - x_0} = \frac{3 - 2}{4 - 1} = \frac{1}{3}$$

$$f[x_1, x_2, x_3] = \frac{f[x_3, x_2] - f[x_2, x_1]}{x_3 - x_1} = \frac{8 - 3}{5 - 2} = \frac{5}{3}$$
(75)

$$f[x_o, x_1, x_2, x_3] = \frac{f[x_3, x_2, x_1] - f[x_2, x_1, x_0]}{x_3 - x_0} = \frac{\frac{5}{3} - \frac{1}{3}}{5 - 0} = \frac{4}{15}$$

$$(76)$$

Por lo que me queda:

$$P_3(x) = f[x_0] + f[x_0, x_1](x - x_0) + f[x_0, x_1, x_2](x - x_0)(x - x_1) + f[x_0, x_1, x_2, x_3](x - x_0)(x - x_1)(x - x_2)$$
(77)

$$P_3(x) = 0 + 2(x-1) + \frac{1}{3}(x-1)(x-2) + \frac{4}{15}(x-1)(x-2)(x-4)$$
(78)

### 8. Ejercicio 10

Calculemos el polinomio interpolador de Lagrange y veamos de qué grado nos queda.

$$P_L(x) = \frac{(x-1)(x-2)(x-3)}{(-1-1)(-1-2)(-1-3)} *3 + \frac{(x-(-1))(x-2)(x-3)}{(1-(-1))(1-2)(1-3)} *1 + \frac{(x-(-1))(x-1)(x-3)}{(2-(-1))(2-1)(2-3)} *3 + \frac{(x-(-1))(x-1)(x-2)}{(3-(-1))(3-1)(3-2)} *7 + \frac{(x-(-1))(x-2)(x-3)}{(2-(-1))(2-3)} *3 + \frac{(x-(-1))(x-2)(x-3)}{(2-(-1))(2-3)} *3 + \frac{(x-(-1))(x-2)(x-3)}{(2-(-1))(2-3)} *3 + \frac{(x-(-1))(x-2)(x-3)}{(2-(-1))(2-3)} *7 + \frac{(x-(-1))(x-2)(x-3)}{(2-(-1))(x-2)} *7 + \frac{(x-(-1))(x-2)(x-2)}{(2-(-1))(x-2)} *7 + \frac{(x-(-1))(x-2)(x-2)}{(2-(-1))(x-2)} *7 + \frac{$$

$$P_L(x) = \frac{(x^2 - 3x + 2)(x - 3)}{-24} * 3 + \frac{(x^2 - x - 2)(x - 3)}{4} + \frac{(x^2 - 1)(x - 3)}{-3} * 3 + \frac{(x^2 - 1)(x - 2)}{8} * 7$$
 (80)

$$P_L(x) = \frac{3x^3 - 18x^2 + 33x - 18}{-24} + \frac{x^3 - 4x^2 + x + 6}{4} + \frac{3x^3 - 9x^2 - 3x + 9}{-3} + \frac{7x^3 - 14x^2 - 7x + 14}{8}$$
(81)

$$P_L(x) = x^2 - x + 1 (82)$$

Podemos ver que nos quedó de grado 2. Por propiedad de polinomios interpolantes podemos asegurar que existe un único polinomio de grado menor o igual que 3 que interpole la función en los 4 puntos pedidos. Entonces sabemos que no existe un polinomio interpolador de grado 3.

Pero sabemos que podemos construir muchos de grado 4. Para esto vamos a repetir el procedimiento, pero agregando un punto cualquiera a los cuatro dados.

Agregamos el punto (0,0) y procedemos a calcular el polinomio de Lagrange.

$$P_L(x) = \frac{(x^4 - 6x^3 + 11x^2 - 6x) * 3}{24} + \frac{x^4 - 4x^3 + x^2 + 6x}{4} + \frac{(x^4 - 3x^3 - x^2 + 3x) * 3}{-6} + \frac{(x^4 - 2x^3 - x^2 + 2x) * 7}{24}$$
(83)

$$P_L(x) = \frac{1}{6}x^4 - \frac{5}{6}x^3 + \frac{11}{6}x^2 - \frac{1}{6}x$$
(84)

Como vemos conseguimos un polinomio interpolador de grado 4.