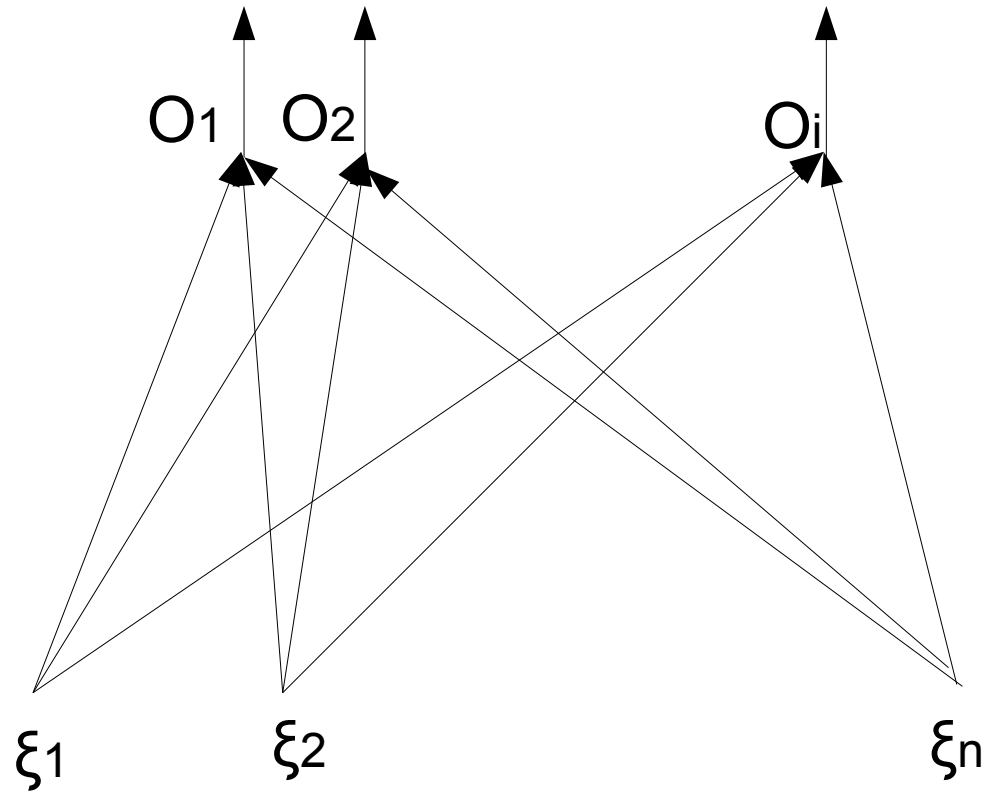
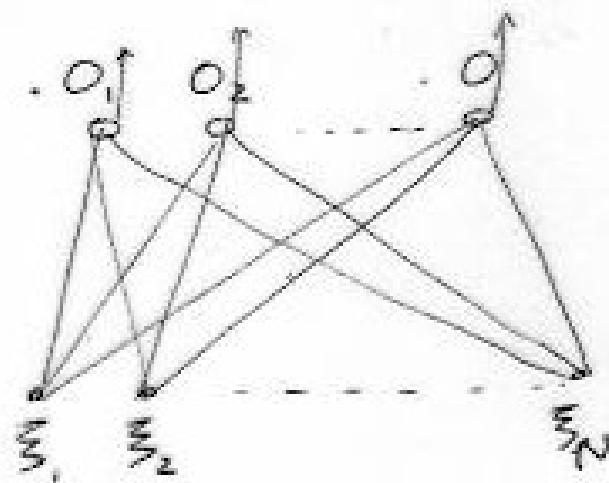


# PERCEPTRON SIMPLE



$$O_i = g(h_i) = g(\sum w_{ik} \xi_k)$$

# Perceptrón Simple



$$O_i = g(h_i) = g\left(\sum_k w_{ik} \xi_k\right)$$

Convención: los umbrales equivalen a una neurona  $\xi_0 = -1$  y  $w_{i0} = \theta_i$

$$\Rightarrow O_i = g\left(\sum_{k=0}^N w_{ik} \xi_k\right) = g\left(\sum_{k=1}^N w_{ik} \xi_k - \theta_i\right)$$

Queremos:  $\boxed{\theta_i^\mu = \xi_i^\mu \quad \mu = 1, \dots, p}$  i.e.  $O_i^\mu = g(h_i^\mu) = g\left(\sum_k w_{ik} \xi_k^\mu\right)$

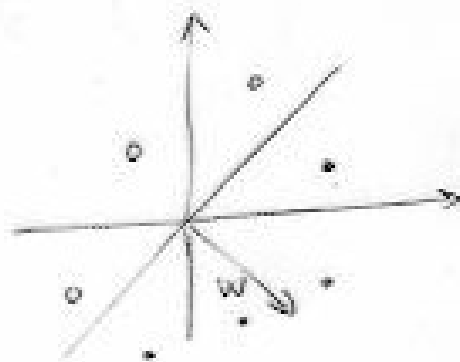
$\xi, O, \xi$  booleanos o continuos:

- Unidades umbral o escalón:  $g(h) = \text{sgn}(h)$

Sup.  $\xi_i^\mu = \pm 1 \rightarrow$  busquemos:  $\text{sgn}(w \cdot \xi^\mu) = \xi^\mu \quad \forall \mu$

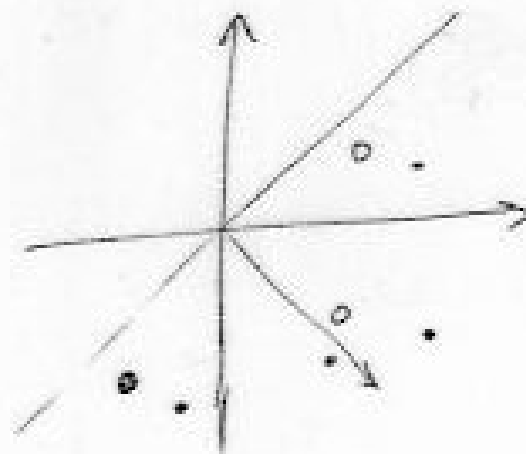
$\equiv$  proyecciones de  $\xi^\mu$  sobre  $w$  coincidan en signo con  $\xi^\mu$

$\Rightarrow$  la condición  $w \cdot \xi = 0$  separa ambas clases (plano al origen,  $\pm w$ )



C.V.:  

$$x^M \triangleq \sum_{j=1}^M x_j^M$$



(la clase negativa se rota sobre todos los ejes)

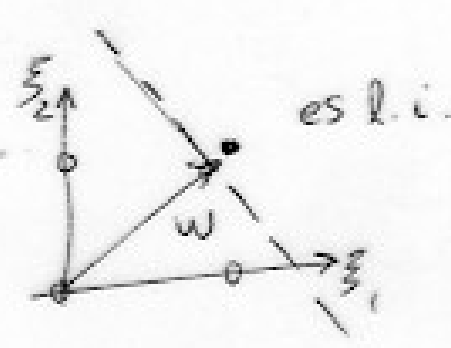
El problema será resoluble si y sólo si es linealmente separable  
 existe un plano en el espacio de  $\vec{\xi}$  que separe los patrones

Reescrito con umbral:  $0 = \text{sgn}(w \cdot \vec{\xi} - w_0) \Rightarrow$

el plano  $N-1$  dim. que separa es  $w \cdot \vec{\xi} = w_0 \Rightarrow w_0$  es la o.o. del plano

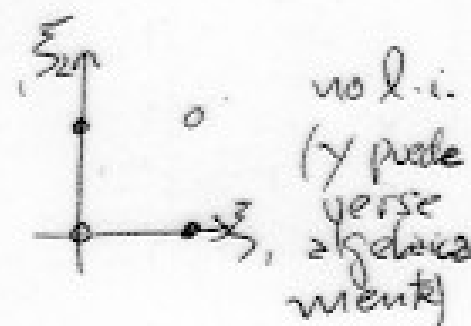
Ejemplos: AND

$\xi_1$	$\xi_2$	$\xi$
-1	-1	-1
-1	1	-1
1	-1	-1
1	1	1



XOR

$\xi_1$	$\xi_2$	$\xi$
-1	-1	-1
-1	1	1
1	-1	1
1	1	-1



## Algoritmo de Aprendizaje:

$$w_{ik}(n+1) = w_{ik}(n) + \Delta_{ik}(n) \quad \text{con} \quad \Delta_{ik}(n) = \gamma (\xi_i^M - O_{ik}^M) \xi_k^M$$

o, más general:

$$\Delta w_{ik} = \gamma \theta \left( N\kappa - \sum_i^M h_i^M \right) \xi_i^M \xi_k^M$$

$\Rightarrow$  condición de cambio:  
 $\sum_i^M h_i^M \leq N\kappa$  en lugar  
de  $\sum_i^M h_i^M < 0$

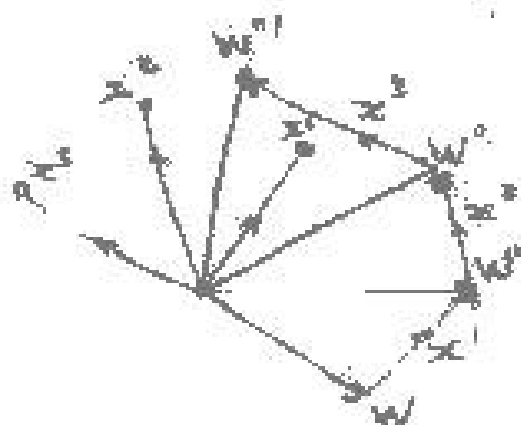
Con una sola salida:

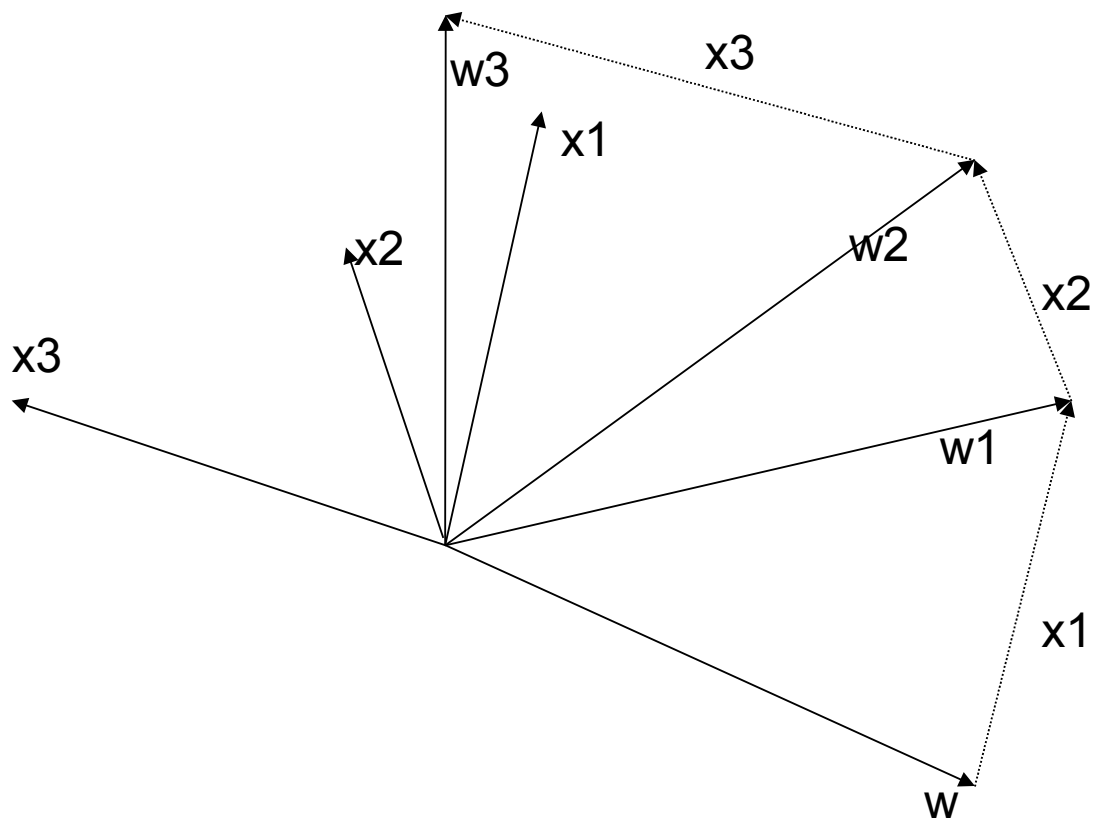
$$w \cdot x^M > N\kappa$$

$$\text{y } \Delta w = \gamma \cdot \theta (N\kappa - w \cdot x^M) x^M$$

$\rightarrow$  todos los  $x^M$  a más de  $\frac{N\kappa}{|w|}$  del plano  $\perp w$  q' separa

$\rightarrow w$  crece en dirección de  $x^M \Leftrightarrow$  su proyección sobre  $x^M$   $< N\kappa$





## Dificultad de un problema (Hertz)

$$D_{\max} \triangleq \max_w D(w) \quad \text{con} \quad D(w) = \frac{1}{|w|} \min_{\mu} w \cdot x^{\mu}$$

Interpretación: qué tan lejos está, para un  $w$ , el  $x^{\mu}$  más alejado del plano  $\perp w$ , maximizado sobre todos los  $w$ .

- $D_{\max}$  grande  $\rightarrow$  problema fácil
  - $D_{\max} < 0 \rightarrow$  problema sin solución
- e.g.  $D_{\max}^{(\text{AND})} = \frac{1}{\sqrt{17}}$   
 $D_{\max}^{(\text{XOR})} = -\frac{1}{\sqrt{3}}$

## TEOREMA DE CONVERGENCIA (Rosenblatt)

Para un problema linealmente separable, la solución mediante la regla de aprendizaje se obtiene en un número finito de pasos.

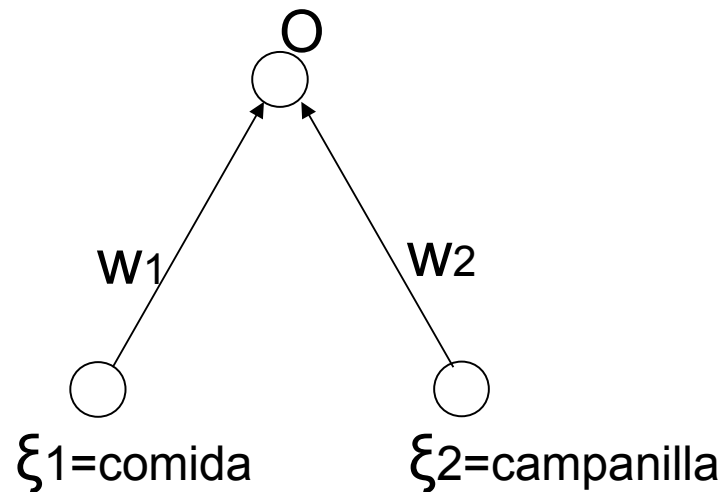
# Perceptrones y regla de Hebb

*Cuando un axón de una célula A está suficientemente próximo para excitar a una célula B o toma parte en su disparo de forma persistente, tiene lugar algún proceso de crecimiento o algún cambio metabólico en una de las células, o en las dos, de tal modo que la eficiencia de A, como una de las células que desencadenan el disparo de B, se ve incrementada.*

D. Hebb, *The organisation of behaviour*, 1949

Es el *Postulado de Hebb*

# Apliquémoslo al experimento de Pavlov: condicionamiento estímulo-respuesta, vía un perceptrón simple



Si bien  $w_2$  no es al principio lo suficientemente excitatorio por sí solo, como

$$\Delta w_2 \approx \zeta \xi_2$$

si presentamos persistentemente la asociación  $(\xi, \zeta)$  al sistema, el peso  $w_2$  va a llegar a reforzarse hasta el punto de ser suficiente sin  $\xi_1$

*Aprendizaje = modificación en las sinapsis*

**Hebb:** aumento del área de la unión sináptica? o  
(más reciente) incremento de la velocidad con que se libera el neurotransmisor en la célula presináptica?



## UNIDADES LINEALES

$g(h) = h$  y proponemos:

$$E(w) = \frac{1}{2} \| \tilde{z} - 0 \|^2 = \frac{1}{2} \sum_{\mu} \| \tilde{z}^{\mu} - 0^{\mu} \|^2$$

Descenso por gradiente:

$$\Delta w = -\eta \nabla E \rightarrow \Delta w_{ik} = -\eta \frac{\partial E}{\partial w_{ik}} = \eta \sum_{\mu} (\tilde{z}_i^{\mu} - 0_i^{\mu}) \tilde{z}_k^{\mu} \triangleq \delta_i^{\mu} \tilde{z}_k^{\mu}$$

$\delta_i^{\mu}$  error en la salida  $i$  cuando se presenta la entrada  $\mu$ .

→ regla delta (nuevamente, idem unidades escalón)

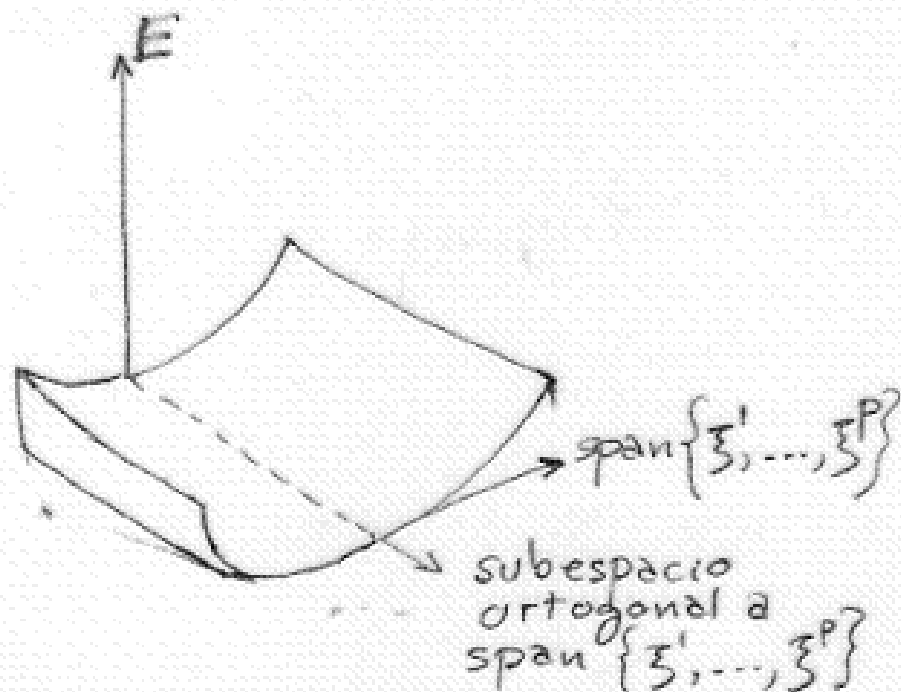
→ coinciden el enfoque hebbiano y el del gradiente

$E(w)$  es forma cuadrática  $\rightarrow$  único mínimo

Si  $\{\xi^M\}$  l.i. (= hay solución)  $\rightarrow$  mínimo en  $E=0$

Toda dirección  $\vec{\xi}^* \perp \vec{\xi}^M \forall M \Rightarrow E(w)$  constante

$$E(w + \underbrace{\vec{a}_c^T}_{\text{vector columna}} \vec{\xi}^*) = \frac{1}{2} \sum \|\xi^M - 0^M\|^2 = \frac{1}{2} \sum_{M_i} \left( \xi_i^M - \sum_k (w_{ik} + a_{ik} \xi_k^*) \right)^2 = E(w)$$



- Cualquier componente de los pesos ortogonal a los  $\xi^M$  no es cambiado por el aprendizaje

- Siempre se llega a una solución con  $\eta$  suficientemente pequeño

## UNIDADES NO LINEALES

y continuas (diferenciables) en general

$$E(w) = \frac{1}{2} \sum_{i, \mu} \left[ \xi_i^\mu - g\left(\sum_k w_{ik} \xi_k^\mu\right) \right]^2$$

$$\rightarrow \frac{\partial E}{\partial w_{ik}} = - \sum_{\mu} \left[ \xi_i^\mu - g(h_i^\mu) \right] g'(h_i^\mu) \xi_k^\mu$$

$$\rightarrow \Delta w_{ik} = \eta \delta_i^\mu \xi_k^\mu \quad \text{con} \quad \delta_i^\mu = \left[ \xi_i^\mu - O_i^\mu \right] g'(h_i^\mu) \quad \text{cambio debido al patrón } \mu$$

Para sigmoideas típicas  $\begin{cases} g'(h) \text{ grande cuando } |h| \text{ pequeño} \\ g'(h) \rightarrow 0 \text{ cuando } h \rightarrow \pm \infty \end{cases}$

$\rightarrow$  se cambian las conexiones que alimentan entradas con  $|h_i^\mu|$  pequeño (las "indecrisas")

Típicamente:

- $g(h) = \tanh(\beta h) = \frac{e^{\beta h} - e^{-\beta h}}{e^{\beta h} + e^{-\beta h}} \in (-1, 1) \rightarrow g'(h) = \beta(1 - g^2)$

- $g(h) = f_{\beta}(h) = \frac{1}{1 + e^{-2\beta h}} \in (0, 1)$  [logística]  $\rightarrow g'(h) = 2\beta g(1 - g)$

$\rightarrow$  no hace falta recalcular  $g'(h_i^M)$  cuando ya se ha calculado  $0_i^M = g(h_i^M)$

Condición de existencia de solución: independencia lineal  
( $g$  inversible  $\Rightarrow g(h) = \xi \Leftrightarrow h = g^{-1}(\xi)$ )

Convergencia del descenso por gradiente: ahora puede haber mínimos locales (además del global en  $E=0$ )  
si los valores objetivo caen fuera del rango de  $g$