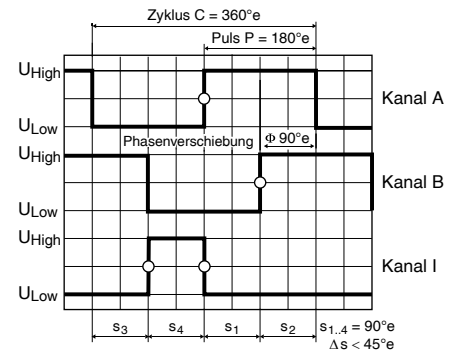
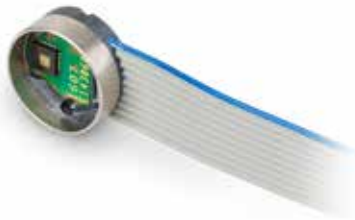
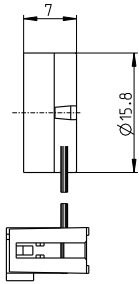


# Encoder 16 RIO 1024–32 768 Imp., 3 Kanal, mit Line Driver RS 422



Drehrichtung cw (Definition cw S. 64)

- Lagerprogramm
- Standardprogramm
- Sonderprogramm (auf Anfrage)

## Artikelnummern

575826	575827	575828	575829	575830
--------	--------	--------	--------	--------

## Typ (provisorisch)

Impulszahl pro Umdrehung	1024	4096	8192	16384	32768
Anzahl Kanäle	3	3	3	3	3
Max. Impulsfrequenz (kHz)	780	3125	3125	3125	3125
Max. Drehzahl (min <sup>-1</sup> )	40000	40000	20000	10000	5000
Phasenverschiebung $\Phi$ (°e)	90+/-5	90+/-10	90+/-15	90+/-30	90+/-45
Indexpulsbreite (°e)	90+/-5	90+/-10	90+/-15	90+/-30	90+/-45



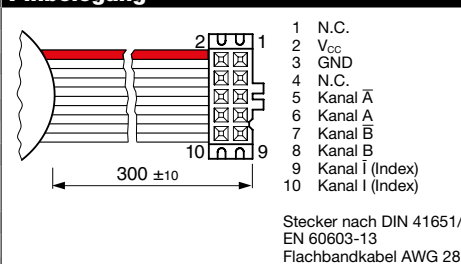
## maxon Baukastensystem

+ Motor	Seite	+ Getriebe	Seite	+ Bremse	Seite	Gesamtlänge [mm] / • siehe Getriebe				
EC-4pole 22, 90 W 229						59.3	59.3	59.3	59.3	59.3
EC-4pole 22, 90 W 229		GP 22, 2.0 - 3.4 Nm	343			•	•	•	•	•
EC-4pole 22, 90 W 229		GP 32, 1.0 - 6.0 Nm	353			•	•	•	•	•
EC-4pole 22, 90 W 229		GP 32 S	382-387			•	•	•	•	•
EC-4pole 22, 120 W 230						76.7	76.7	76.7	76.7	76.7
EC-4pole 22, 120 W 230		GP 22, 2.0 - 3.4 Nm	343			•	•	•	•	•
EC-4pole 22, 120 W 230		GP 32, 1.0 - 6.0 Nm	353			•	•	•	•	•
EC-4pole 22, 120 W 230		GP 32 S	382-387			•	•	•	•	•
EC-4pole 30, 100 W 231						59.4	59.4	59.4	59.4	59.4
EC-4pole 30, 100 W 231		GP 32, 4.0 - 8.0 Nm	356			•	•	•	•	•
EC-4pole 30, 100 W 231		GP 42, 3.0 - 15.0 Nm	362			•	•	•	•	•
EC-4pole 30, 100 W 231				AB 20	488	95.8	95.8	95.8	95.8	95.8
EC-4pole 30, 100 W 231		GP 32, 4.0 - 8.0 Nm	356	AB 20	488	•	•	•	•	•
EC-4pole 30, 100 W 231		GP 42, 3.0 - 15.0 Nm	362	AB 20	488	•	•	•	•	•
EC-4pole 30, 200 W 233						76.4	76.4	76.4	76.4	76.4
EC-4pole 30, 200 W 233		GP 32, 4.0 - 8.0 Nm	356			•	•	•	•	•
EC-4pole 30, 200 W 233		GP 42, 3.0 - 15.0 Nm	362			•	•	•	•	•
EC-4pole 30, 200 W 233				AB 20	488	112.8	112.8	112.8	112.8	112.8
EC-4pole 30, 200 W 233		GP 32, 4.0 - 8.0 Nm	356	AB 20	488	•	•	•	•	•
EC-4pole 30, 200 W 233		GP 42, 3.0 - 15.0 Nm	362	AB 20	488	•	•	•	•	•
EC-i 30, 30 W 240						52.2	52.2	52.2	52.2	52.2
EC-i 30, 30 W 240		GP 32, 1.0 - 6.0 Nm	353			•	•	•	•	•
EC-i 30, 30 W 240		GP 32 S	382-387			•	•	•	•	•
EC-i 30, 45 W 241						52.2	52.2	52.2	52.2	52.2
EC-i 30, 45 W 241		GP 32, 1.0 - 6.0 Nm	353			•	•	•	•	•
EC-i 30, 45 W 241		GP 32 S	382-387			•	•	•	•	•

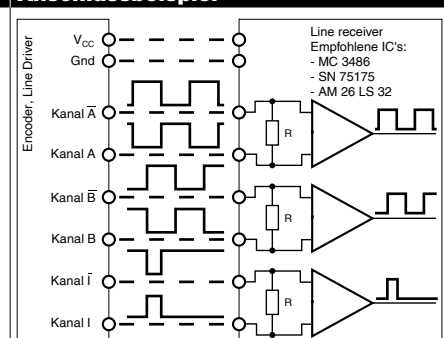
## Technische Daten

Versorgungsspannung V <sub>CC</sub>	5 V ± 10%
Typische Stromaufnahme	50 mA
Ausgangssignal	EIA Standard RS 422
Betriebstemperaturbereich	-40...+100 °C
Trägheitsmoment der Impulsscheibe	≤ 1.2 gcm <sup>2</sup>
Ausgangsstrom pro Kanal	± 20 mA
Min. Zustandslänge s	20 ns
Signalanstiegszeit, -abfallzeit (typisch, bei C <sub>L</sub> = 200 pF, R <sub>L</sub> = 100 Ω)	5 ns

## Pinbelegung



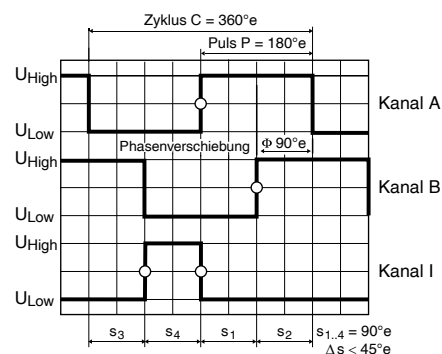
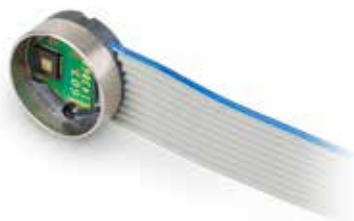
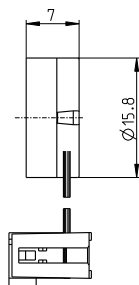
## Anschlussbeispiel



Das Indexsignal I ist synchronisiert mit Kanal A und B.

Opt. Abschlusswiderstand R = typisch 120 Ω

# Encoder 16 RIO 1024–32 768 Imp., 3 Kanal, mit Line Driver RS 422



Drehrichtung cw (Definition cw S. 64)

- Lagerprogramm
- Standardprogramm
- Sonderprogramm (auf Anfrage)

## Artikelnummern

575826	575827	575828	575829	575830
--------	--------	--------	--------	--------

## Typ (provisorisch)

Impulszahl pro Umdrehung	1024	4096	8192	16384	32768
Anzahl Kanäle	3	3	3	3	3
Max. Impulsfrequenz (kHz)	780	3125	3125	3125	3125
Max. Drehzahl (min <sup>-1</sup> )	40000	40000	20000	10000	5000
Phasenverschiebung Φ (°e)	90+/-5	90+/-10	90+/-15	90+/-30	90+/-45
Indexpulsbreite (°e)	90+/-5	90+/-10	90+/-15	90+/-30	90+/-45



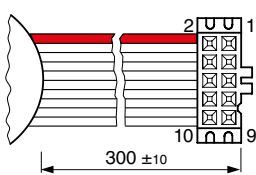
## maxon Baukastensystem

+ Motor	Seite	+ Getriebe	Seite	+ Bremse	Seite	Gesamtlänge [mm] / • siehe Getriebe				
EC-i 30, 50 W	242					74.2	74.2	74.2	74.2	74.2
EC-i 30, 50 W	242	GP 32, 1.0 - 6.0 Nm	353			•	•	•	•	•
EC-i 30, 50 W	242	GP 32 S	382-387			•	•	•	•	•
EC-i 30, 75 W	243					74.2	74.2	74.2	74.2	74.2
EC-i 30, 75 W	243	GP 32, 1.0 - 6.0 Nm	353			•	•	•	•	•
EC-i 30, 75 W	243	GP 32 S	382-387			•	•	•	•	•
EC-i 40, 50 W	244-245					40.5	40.5	40.5	40.5	40.5
EC-i 40, 50 W	244	GP 32, 1.0 - 6.0 Nm	353			•	•	•	•	•
EC-i 40, 50 W	244	GP 32 S	382-387			•	•	•	•	•
EC-i 40, 50 W	244-245	GP 42, 3.0 - 15.0 Nm	361			•	•	•	•	•
EC-i 40, 70 W	246-247					50.5	50.5	50.5	50.5	50.5
EC-i 40, 70 W	246	GP 32, 1.0 - 6.0 Nm	353			•	•	•	•	•
EC-i 40, 70 W	246	GP 32 S	382-387			•	•	•	•	•
EC-i 40, 70 W	246-247	GP 42, 3.0 - 15.0 Nm	361			•	•	•	•	•
EC-i 40, 100 W	248					70.5	70.5	70.5	70.5	70.5
EC-i 40, 100 W	248	GP 42, 3.0 - 15.0 Nm	361			•	•	•	•	•
EC-i 52, 180 W	249					96.5	96.5	96.5	96.5	96.5
EC-i 52, 180 W	249	GP 52, 4.0 - 30.0 Nm	366			•	•	•	•	•
EC-i 52, 200 W	250					122.2	122.2	122.2	122.2	122.2
EC-i 52, 200 W	250	GP 52, 4.0 - 30.0 Nm	366			•	•	•	•	•

## Technische Daten

Versorgungsspannung V <sub>CC</sub>	5 V ± 10%
Typische Stromaufnahme	50 mA
Ausgangssignal	EIA Standard RS 422
Betriebstemperaturbereich	-40...+100 °C
Trägheitsmoment der Impulsscheibe	≤ 1.2 gcm <sup>2</sup>
Ausgangsstrom pro Kanal	± 20 mA
Min. Zustandslänge s	20 ns
Signalanstiegszeit, -abfallzeit (typisch, bei C <sub>L</sub> = 200 pF, R <sub>L</sub> = 100 Ω)	5 ns

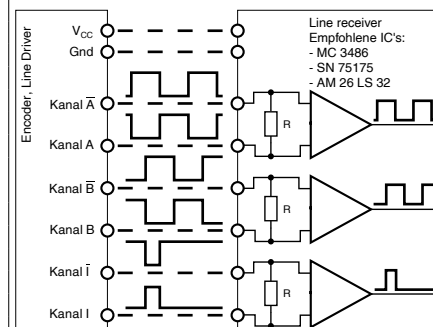
## Pinbelegung



- 1 N.C.
- 2 V<sub>CC</sub>
- 3 GND
- 4 N.C.
- 5 Kanal A
- 6 Kanal A
- 7 Kanal B
- 8 Kanal B
- 9 Kanal I (Index)
- 10 Kanal I (Index)

Stecker nach DIN 41651/  
EN 60603-13  
Flachbandkabel AWG 28

## Anschlussbeispiel



Opt. Abschlusswiderstand R = typisch 120 Ω

Das Indexsignal I ist synchronisiert mit Kanal A und B.