

## TEOREMA 4: RAPPRESENTAZIONE in BASE

Hp:  $x \in \mathbb{R} \setminus \{0\}$ , base  $B \geq 2$

Th:  $\exists! p \in \mathbb{Z}_+, \{d_i\}_{i \geq 1}$  interi non negativi.

- $d_1 \neq 0$ ,
  - $(\forall i. d_i \in [0; \beta^{-1}])$ ,
  - $(\forall k > 0. (\exists j \geq k | d_j \neq \beta^{-1}))$
  - $x = \text{segno}(x) \cdot \beta^P \left( \sum_{i=1}^{\infty} d_i \beta^{-i} \right)$   
esponente      mantissa

# INSIEME dei NUMERI di MACCHINA

$$J(\beta, t, m, M) := \{0\} \cup \{x \in \mathbb{R} : \dots$$

$$x = \text{segno}(x) \cdot \beta^P \left( \sum d_i \beta^{-i} \right)$$

con  $d_1 \neq 0$ ,  $(\forall i \in [0; +\infty] \cdot d_i \in [0; \beta])$ ,  
 $p \in [-m; M]$

$\Omega :=$  massimo numero di macchine

$$\Omega = \beta^m (1 - \beta^{-x})$$

$$\# f = 1 + 2(m+M+1) (\beta^t - \beta^{t-1})$$

esponenti                          mantisse

$\omega :=$  minimo numero  $> 0$  rappresentabile  
 $\omega = \beta^{-m-1}$

## TRONCAMENTO e ARROTONDAMENTO

Hp:  $x = \text{segno}(x) \beta^p \left( \sum_{i=1}^{\infty} d_i \beta^{-i} \right)$

1) troncamento:

$$\tilde{x} = \text{trunc}(x) = \text{segno}(x) \beta^p \left( \sum_{i=1}^{t-1} d_i \beta^{-i} \right)$$

2) arrotondamento:

$$\begin{aligned} \tilde{x} &= \text{arr}(x) \\ &= \text{trunc}(x) \quad \text{se } d_{t+1} < 1/2 \beta \\ &= \text{trunc}(x) + \beta^{p-t} \quad \text{altrimenti} \end{aligned}$$

## ERRORE ASSOLUTO

$$\epsilon = \tilde{x} - x$$

## ERRORE RELATIVO

$$\epsilon_x = (\tilde{x} - x) / x$$

## PRECISIONE di MACCHINA

$$u = \beta^{1-t} \quad \text{se } \tilde{x} = \text{trunc}(x)$$

$$|\epsilon_x| = \frac{|\tilde{x} - x|}{|x|} < u$$

$$u = 1/2 \beta^{1-t} \quad \text{se } \tilde{x} = \text{arr}(x)$$

## OPERAZIONI di MACCHINA

$$x \oplus y = (x + y)(1 + \epsilon)$$

con  $\epsilon :=$  errore locale

dell'operazione

## ERRORE INERENTE

$$\epsilon_{in} = \frac{f(\tilde{x}) - f(x)}{f(x)} \quad \text{con } f(x) \neq 0$$

Dico che un problema è'

MALCONDITIONATO per un intorno di  $x$

se e solo se  $\exists \sup(f(x))$ .

Hp:  $f: \Omega \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $\Omega$  aperto  $\subset \mathbb{R}^n$ ,  $f$  differentiabile

due volte,  $\tilde{x} = (\tilde{x}_0, \dots, \tilde{x}_n)$

$$\epsilon_{in} = \sum_{i=1}^n c_{x_i} \epsilon_{x_i}, \quad \text{con } c_{x_i} = \frac{x_i}{f(x)} \cdot \frac{\partial}{\partial x_i} f(x)$$

coefficiente di

amplificazione

Somma:  $c_x = \frac{x}{x+y}$ ,  $c_y = \frac{y}{x+y}$

sottrazione:  $c_x = \frac{x}{x-y}$ ,  $c_y = \frac{y}{x-y}$

moltiplicazione:  $c_x = 1$ ,  $c_y = 1$

divisione :  $c_x = 1$ ,  $c_y = -1$

### ERRORE ALGORITMICO

Hp:  $g(x) :=$  sequenza dei passaggi algoritmici utilizzati nel calcolo di  $f(x)$

e.g.  $f(x) = \frac{x^2+1}{x}$ ,  $g(x) = ((x \otimes x) \oplus 1) \odot x$

$$\epsilon_{alg} = \frac{g(\tilde{x}) - f(\tilde{x})}{f(x)}$$

### ERRORE TOTALE

$$\epsilon_{tot} = \frac{g(\tilde{x}) - f(x)}{f(x)} = \epsilon_{in} + \epsilon_{alg}$$

### ERRORE ANALITICO

$f(x)$  non razionale  $\rightarrow h(x)$  razionale

$$\epsilon_{an} = \frac{h(x) - f(x)}{f(x)}$$

$$\Rightarrow \epsilon_{tot} = \epsilon_{in} + \epsilon_{alg} + \epsilon_{an}.$$

### NORMA VETTORIALE

È una funzione  $f: \mathbb{F}^n \rightarrow \mathbb{R}^+$  t.c.

- 1)  $(\forall v \in \mathbb{F}^n : f(v) > 0 \wedge f(v) = 0 \Leftrightarrow v = \vec{0})$
- 2)  $(\forall v \in \mathbb{F}^n : (\forall \alpha \in \mathbb{F} : f(\alpha v) = |\alpha| f(v)))$
- 3)  $(\forall v, w \in \mathbb{F}^n : f(v+w) \leq f(v) + f(w))$

### NORMA EUCLIDEA

$$\|x\|_2 = \sqrt{\sum_{i=1}^n |x_i|^2}$$

### NORMA 1

$$\|x\|_1 = \sum_{i=1}^n |x_i|$$

### NORMA INFINTO

$$\|x\|_\infty = \max_{i=1 \dots n} |x_i|$$

### NORMA MATRICIALE

funzione  $f : \mathbb{F}^{n \times n} \rightarrow \mathbb{R}$  t.c.

- 1)  $(\forall A \in \mathbb{F}^{n \times n} : f(A) > 0 \wedge f(A) = 0 \Leftrightarrow A = \vec{0})$
- 2)  $(\forall A \in \mathbb{F}^{n \times n} : (\forall \alpha \in \mathbb{F} : f(\alpha A) = |\alpha| \cdot f(A)))$
- 3)  $(\forall A, B \in \mathbb{F}^{n \times n} : f(A+B) \leq f(A) + f(B))$
- 4)  $(\forall A, B \in \mathbb{F}^{n \times n} : f(A \cdot B) \leq f(A) \cdot f(B))$

Oss. Per ogni norma matriciale  $\|Id\| \geq 1$ .