

POS tagging

Trained model	chu	0.84	0.00	0.00	0.08	0.07	0.00	0.00	0.15	0.00	0.00	0.00	0.40	0.00
	cop	0.00	0.28	0.00	0.00	0.00	0.00	0.02	0.00	0.00	0.00	0.18	0.02	0.02
	fro	0.00	0.00	0.86	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00
	got	0.10	0.00	0.00	0.83	0.04	0.00	0.00	0.12	0.00	0.00	0.00	0.08	0.00
	grc	0.07	0.00	0.00	0.11	0.88	0.00	0.00	0.13	0.00	0.00	0.00	0.07	0.00
	hbo	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.19	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00
	isl	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.83	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.02
	lat	0.09	0.00	0.00	0.15	0.06	0.00	0.00	0.86	0.00	0.00	0.00	0.08	0.00
	latm	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.94	0.00	0.00	0.00	0.00
	lzh	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.02	0.00	0.00	0.00
	ohu	0.00	0.05	0.00	0.00	0.00	0.00	0.01	0.00	0.00	0.00	0.88	0.01	0.00
	orv	0.52	0.09	0.00	0.08	0.07	0.00	0.00	0.14	0.01	0.00	0.13	0.82	0.00
	san	0.00	0.01	0.00	0.00	0.00	0.00	0.01	0.00	0.00	0.00	0.00	0.00	0.72
	Validation set		chu	cop	fro	got	grc	hbo	isl	lat	latm	lzh	ohu	orv

Lemmatization

Trained model	chu	cop	fro	got	grc	hbo	isl	lat	latm	lzh	ohu	orv	san
	0.79	0.27	0.42	0.40	0.20	0.01	0.50	0.38	0.47	0.02	0.19	0.41	0.24
	0.22	0.29	0.43	0.42	0.21	0.01	0.52	0.40	0.49	0.02	0.25	0.30	0.26
	0.22	0.28	0.83	0.41	0.21	0.01	0.52	0.39	0.47	0.02	0.24	0.29	0.25
	0.20	0.19	0.34	0.88	0.14	0.01	0.37	0.33	0.38	0.02	0.23	0.26	0.22
	0.22	0.28	0.43	0.42	0.87	0.01	0.51	0.40	0.48	0.02	0.24	0.29	0.25
	0.22	0.28	0.43	0.42	0.21	0.10	0.52	0.40	0.49	0.02	0.25	0.30	0.26
	0.22	0.27	0.44	0.37	0.21	0.01	0.94	0.37	0.47	0.02	0.24	0.29	0.25
	0.22	0.28	0.43	0.40	0.19	0.01	0.50	0.92	0.79	0.02	0.23	0.30	0.22
	0.22	0.28	0.43	0.40	0.21	0.01	0.50	0.76	0.97	0.02	0.23	0.30	0.24
	0.22	0.28	0.43	0.42	0.21	0.01	0.52	0.40	0.49	0.02	0.25	0.30	0.26
	0.22	0.24	0.39	0.37	0.20	0.01	0.45	0.32	0.39	0.02	0.69	0.28	0.25
	0.35	0.28	0.42	0.41	0.20	0.01	0.48	0.37	0.46	0.02	0.24	0.78	0.22
	0.22	0.28	0.39	0.41	0.21	0.01	0.52	0.38	0.48	0.02	0.24	0.30	0.76
Validation set													