STGraph - Funzioni di sistema

[Versione 23.2.16]

Legenda: A=array (o specificamente: S=scalare; V=vettore; M=matrice); E=espressione

- Operatori
- Funzioni matematiche
- Funzioni statistiche
- Funzioni di controllo
- Funzioni per array

Vedi anche:

- Funzioni / operatori monadici polimorfi
- Funzioni / operatori diadici polimorfi
- Operatori booleani
- Funzioni polimorfe per la gestione di distribuzioni statistiche
- Funzioni di interpolazione

```
Operatori
```

```
x+y [x,y:A] x piu' y
x&&y [x,y:A] congiunzione logica: x e y
x#y [x,y:A] x concatenato con y
x##y [x:S, y:A; x:A, y:S] array ottenuto rimuovendo i primi x elementi da ogni vettore nell'ultima dimensione
dell'array y o gli ultimi y elementi da ogni vettore nell'ultima dimensione dell'array x
{x} [x:E] sottoespressione assegnata alla variabile $wn, dove n varia da 0 a 3 secondo l'ordine di
valutazione
x-y [x,y:A] x meno y
x==y [x,y:A] confronto logico: x e' uguale a y?
x>=y [x,y:A] confronto logico: x e' maggiore o uguale di y?
x>y [x,y:A] confronto logico: x \in maggiore di y?
x \le y [x,y:A] confronto logico: x \in B minore o uguale di y?
[x:y] [x,y:S] vettore dei valori da \times a y
[x:y:z] [x,y,z:S] vettore dei valori da x a z separati per z
x<y [x,y:A] confronto logico: x e' minore di y?
-x [x:A] meno x
x\%y [x,y:A] x modulo y
x!=y [x,y:A] confronto logico: x e' diverso da y?
!x [x:A] negazione logica: non x
x||y [x,y:A] disgiunzione logica: x o y
f|x [f:funzione; x:A] se x e' un vettore, vettore il cui primo elemento e' ottenuto applicando la funzione
diadica f ai primi due elementi di x, il secondo elemento e' ottenuto applicando f al secondo e al terzo
elemento, e cosi' via; se x e' un array di ordine superiore, array ottenuto nello stesso modo, applicando f in
parallelo agli elementi di ogni vettore dell'ultima dimensione
f|[n]x [f:funzione; x:A; n:intero] come f|x, dove f e' applicato alla dimensione n di x
x^y [x,y:A] x elevato alla potenza y
x^*y [x,y:A] x per y
x/y [x,y:A] x diviso y
f/x [f:funzione; x:A] se x e' un vettore, scalare ottenuto applicando la funzione diadica f ai primi due
elementi di x, quindi al risultato e al terzo elemento, e cosi' via; se x e' un array di ordine n, array di ordine
n-1 ottenuto nello stesso modo, applicando f in parallelo agli elementi di ogni vettore dell'ultima
dimensione
f/[n]x [f:funzione; x:A; n:intero] come f/x, dove f e' applicato alla dimensione n di x
flx [f:funzione; x:A] se x e' un vettore, vettore il cui primo elemento e' ottenuto applicando la funzione
didadica f ai primi due elementi di x, il secondo elemento e' ottenuto applicando f al risultato e al terzo
elemento, e cosi' via; se x e' un array di ordine superiore, array ottenuto nello stesso modo, applicando f in
parallelo agli elementi di ogni vettore dell'ultima dimensione
finx [f:funzione; x:A; n:intero] come fix, dove f e' applicato alla dimensione n di x
@x [x:A] dimensione di x
```

Funzioni matematiche

```
\frac{a\cos(x)}{a\sin(x)} [x:A] arcocoseno di x a\sin(x) [x:A] arcoseno di x
```

```
atan(x) [x:A] arcotangente di x
bline(vx,vy,x) [vx,vy:V, x:A] il valore y corrispondente a x sul segmento da (vx[0], vy[0]) a
(vx[1],vy[1]), e costante altrove
cos(x) [x:A] coseno di x
deg2rad(x) [x:A] valore di x convertito da gradi a radianti
\exp(x) [x:A] esponenziale di x (e elevato alla potenza x)
FFT(x,s) [x:V,M; s:S] se s==1, trasformata veloce di Fourier del vettore x; se s==2, antitrasformata veloce di
Fourier della matrice x
int(x) [x:A] parte intera di x
integral(x) [x:A] nelle transizioni di stato dei nodi di stato, somma iterativa di x, sulla base dell'algoritmo di
integrazione scelto
line(vx,vy,x) [vx,vy:V, x:A] valore y corrispondente a x sulla linea retta per i punti vx[0], vy[0] e
vx[1],vy[1]
log(x) [x:A] logaritmo naturale di x
log(x,y) [x,y:A] logaritmo di x in base y
max(x,y) [x,y:A] massimo tra x e y
min(x,y) [x,y:A] minimo tra x e y
mod(x,y) [x,y:A] x modulo y
pline(vx,vy,x) [vx,vy:V, x:A] valore y corrispondente a x sulla polinomiale i cui vertici sono nei vettori vx e vy
rad2deg(x) [x:A] valore di x convertito da radianti a gradi
round(x,y) [x,y:A] x arrotondato a y decimali
sigmoid(vx,vy,x) [vx,vy:V, x:A] valore y corrispondente a x sulla sigmoide controllata dai punti vx[0], vy[0]
e vx[1],vy[1]
sign(x) [x:A] segno di x, cioe' 1 se x > 0, -1 se x < 0, 0 se x == 0
sin(x) [x:A] seno di x
spline(vx,vy,x) [vx,vy:V, x:A] valore y corrispondente a x sulla spline i cui nodi sono nei vettori vx e vy
sqrt(x) [x:A] radice quadrata di x
tan(x) [x:A] tangente di x
wrap(x,y) [x,y:A] x modulo y con gestione dei valori negativi
```

Funzioni statistiche

), p2=beta (default: 1): se x e s non sono specificati, valore casuale estratto dalla distribuzione; se s==0, valore della pdf in x; se s==1, valore della cdf in x binomial(v,x,s) [v:V; x:A; s:S] distribuzione di probabilita' binomiale, di parametri v=[p1,p2], con p1=mean (default: 0), p2=stddev (default: 1): se x e s non sono specificati, valore casuale estratto dalla distribuzione; se s==0, valore della pdf in x; se s==1, valore della cdf in x chiSquare(v,x,s) [v:V; x:A; s:S] distribuzione di probabilita' chi quadro, con parametri v=[p1], con p1=gradi di liberta' (default: 5): se x e s non sono specificati, valore casuale estratto dalla distribuzione; se s==0, valore della pdf in x; se s==1, valore della cdf in x; se s==2, valore della cdf inversa per la probabilita' x exponential(v,x,s) [v:V; x:A; s:S] distribuzione di probabilita' esponenziale, con parametri v=[p1], dove p1 =lambda (p1>0; default: 1): se x e s non sono specificati, valore casuale estratto dalla distribuzione; se s==0, valore della pdf in x; se s==1, valore della cdf in x gamma(v,x,s) [v:V; x:A; s:S] distribuzione di probabilita' gamma, di parametri v=[p1,p2], con p1=alpha (default: 1), p2=beta (default: 1): se x e s non sono specificati, valore casuale estratto dalla distribuzione;

beta(v,x,s) [v:V; x:A; s:S] distribuzione di probabilita' beta, di parametri v=[p1,p2], con p1=alpha (default: 1

```
se s==0, valore della pdf in x; se s==1, valore della cdf in x; se s==2, valore della cdf inversa per la probabilita' x
```

<u>poisson(v,x,s)</u> [v:V; x:A; s:S] distribuzione di probabilita' di Poisson, di parametri v=[p1], con p1=mean (p1>0; default: 5): se x e s non sono specificati, valore casuale estratto dalla distribuzione; se s==0, valore della pdf in x; se s==1, valore della cdf in x

 $\underline{\text{rand}(x,y)}$ [x,y:S] valore casuale estratto da una distribuzione uniforme tra 0 e 1, o tra 0 e x se solo x e' specificato, o tra x e y se entrambi sono specificati

randInt(x) [x:A] valore casuale intero estratto da una distribuzione uniforme tra 0 e int(x-1)

<u>uniform(v,x,s)</u> [v:V; x:A; s:S] distribuzione di probabilita' uniforme (rettangolare), di parametri v=[p1,p2], con p1=mean (default: 0), p2=stddev (default: 1): se x e s non sono specificati, valore casuale estratto dalla distribuzione; se s=0, valore della pdf in x; se s=1, valore della cdf in x; se s=2, valore della cdf inversa per la probabilita' x

Funzioni di controllo

 $\underline{\text{function}(x)}$ [x:E] nuova funzione, chiamata come il nodo in cui e' definita (il nome del nodo deve cominciare con un underscore) e definita dall'espressione x

 $\underline{\text{getCProp}(n,x)}$ [n:nome di nodo; x:stringa] valore della proprieta' custom di nome x, o del nodo n o del nodo corrente se n non e' specificato

getPhases() [] vettore di fasi specificato nella proprieta' custom "Phase"

 $\underline{\text{if}(\text{c1},\text{x1},\text{c2},\text{x2},...,\text{cn},\text{xn},\text{xn}+1)}$ [c1,...,cn:A; v1,...,vn+1:A] struttura condizionale: restituisce x1 se c1 e' vero, altrimenti x2 se c2 e' vero, altrimenti ..., e xn+1 altrimenti

indexOrigin() [] origine degli indici degli array,, 0 o 1, assegnata come propriet del modello

isNumber(x) [x:A] vero se x e' un numero (cioe' non e' ne' NaN ne' Infinity), falso altrimenti

<u>iter(x,e,z)</u> [x:A; e:E; z:A] valore ottenuto applicando ripetutamente l'espressione e (che puo' includere funzioni della forma fun(\$0,\$1) oppure \$0op\$1), il cui elemento identita' e' z, agli elementi del vettore x o agli elementi di ogni vettore dell'ultima dimensione dell'array di ordine superiore x

readFromNet() [] valore letto da un server di rete Spacebrew

 $\underline{\text{readFromXLS}(x,y,r,c)}$ [x:stringa; y,r,c:S] valore letto dalla riga r e colonna c del foglio di indice y del file xls il cui nome e' x

readFromXLS(x,y,r1,c1,r2,c2) [x:stringa; y,r1,c1,r2,c2:S] vettore o matrice letti tra la cella di riga r1 e colonna c1 e la cella di riga r2 e colonna c2 del foglio di indice y del file xls il cui nome e' x sysTime() [] numero di millisecondi dall'inizio della simulazione writeToNet(x) [x:A] invia x a un server di rete Spacebrew

Funzioni per array

 $\underline{\text{array}(v,e)}$ [v:V, e:E] array la cui dimensione e' v e i cui elementi sono specificati dall'espressione e, che puo' contenere le variabili di sistema \$i0,...,\$i5, ognuna di esse assegnata al valore della dimensione

```
corrispondente
```

 $\underline{\mathsf{conc}(\mathsf{x},\mathsf{y},\mathsf{n})}$ [x,y:A, n:intero] \times concatenato con \times lungo la dimensione \times se specificata o l'ultima dimensione altrimenti

 $\frac{\text{dec}(x,y,n)}{\text{dec}(x,y,n)} \text{ [x:S, y:A; x:A, y:S, n:intero] array ottenuto rimuovendo i primi } x \text{ elementi da ogni vettore lungo la dimensione } n \text{ se specificata, o l'ultima dimensione altrimenti, dell'array } y \text{ o gli ultimi } y \text{ elementi da ogni vettore lungo la dimensione } n \text{ se specificata, o l'ultima dimensione altrimenti, dell'array } x$

 $\frac{\text{frequency}(x,d,c)}{\text{se }x\text{ e' specificato, si suppone che }d\text{ gia' contenga la distribuzione, a cui }x\text{ e' aggiunto}$

 $\underline{\text{get}(x,v0,v1,...)}$ [x:A; v0,v1,...:V] array ottenuto dall'array x estraendo il sottoarray di indici v0 dalla prima dimensione, quindi il sottoarray di indici v1 dalla seconda dimensione, e cosi' via (equivalente a x[v0,v1,...])

 $\underline{\text{getData}(x,y)}$ [x,y:A] vettore degli elementi dell'array y identificati dagli indici nel vettore x se y e' un vettore o dagli indici nella matrice x se y e' un array di ordine superiore

 $\underline{\text{getIndex}(s,x)}$ [s:S, x:A] se x e' un vettore, vettore degli indici delle occorrenze di s in x; se x e' un array di ordine superiore, matrice degli indici delle occorrenze di s in x

order(x) [x:A] ordine, cioe' numero delle dimensioni, dell'array x

<u>remove(x,v)</u> [x:A; v:S,V] array ottenuto eliminando l'elemento / gli elementi v-esimo/i dalla prima dimensione dell'array x

 $\underline{\text{resize}(x,v)}$ [x:A; v:V] array ottenuto ridimensionando l'array x alla dimensione v, ed eliminando gli elementi eccedenti in coda o aggiungendo zeri in coda, se richiesto

 $\underline{\text{set}(x,v0,v1,...,y)}$ [x:A; v0,v1,...:V; y:A] array ottenuto dall'array x sostituendo il suo sottoarray di indici v0 nella prima dimensione, di indici v1 nella seconda dimensione, ... con l'array y

 $\underline{\text{shift}(x,y,s)}$ [x,y:A; s:S] array ottenuto concatenando l'array y con l'array x a sinistra e rimuovendo lo stesso numero di elementi da x a destra se y==0 o se non specificato, o in ordine inverso se y==1

shuffle(x) [x:A] array ottenuto permutando in modo casuale gli elementi dell'array x

size(x) [x:A] dimensione di x

sort(x,s) [x:A; s:S] array ottenuto ordinando gli elementi dell'array x, in ordine diretto se s==0 o se non specificato, o in ordine inverso se s==1

transpose(x) [x:A] array ottenuto per trasposizione dell'array x

STGraph - Funzioni elencate per categorie funzionali

STGraph - Funzioni / operatori monadici polimorfi

Ognuna delle funzioni / operatori seguenti ha un argomento, che è un array, e quindi in particolare scalare (array di ordine 0), vettore (array di ordine 1), o matrice (array di ordine 2), e si comporta in modo polimorfo. Dato f(x):

- se $\mathbf x$ is an empty n > 0-order array, il risultato è $\mathbf x$ stesso
- se \mathbf{x} è uno scalare, il risultato è uno scalare
- se x è un array di ordine n>0, il risultato è un array y di ordine n>0 tale che

```
y[i1,...in] = [f(x[i1]),...,f(x[i1])]
```

```
acos(x)
asin(x)
atan(x)
cos(x)
deg2rad(x)
exp(x)
int(x)
isNumber(x)
log(x)
-X
!x
rad2deg(x)
randInt(x)
sign(x)
sin(x)
sqrt(x)
```

tan(x)

STGraph - Funzioni / operatori diadici polimorfi

Ognuna delle funzioni / operatori seguenti ha due argomenti, che sono array, e quindi in particolare scalari (array di ordine 0), vettori (array di ordine 1), o matrici (array di ordine 2), e si comporta in modo polimorfo. Dato f(x1, x2):

- se x1 o x2 è un array di ordine n>0 vuoto, il risultato è 0.0
- se x1 e x2 sono scalari, il risultato è uno scalare
- se x1 è uno scalare e x2 è un array di ordine n>0, il risultato è un array y di ordine n tale che y[i1,...in]=f(x1,x2[i1,...in]) (o viceversa)
- se x1 e x2 sono array di ordine n>0 della stessa dimensione, il risultato è un array y di ordine n tale che y[i1, ...in] = f(x1[i1, ...in], x2[i1, ...in])
- se x1 è un array di ordine n>1 e x2 è un array di ordine n-1, e le loro prime n-1 dimensioni sono le stesse, il risultato è un array y di ordine n tale che $y[i1, \ldots in]=f(x1[i1, \ldots in], x2[i1, \ldots in-1])$ Negli altri casi si genera un'eccezione.

log(x,y)max(x,y)min(x,y)mod(x,y)x+y x&&y х-у **x==y** x>=y x>y x<=y x<y х%у x!=y x||y x^y x*y x/y round(x,y) wrap(x,y)

STGraph - Operatori booleani

Ognuno dei seguenti operatori tratta con i valori booleani vero e falso, che sono definiti in STGraph come segue:

- ogni valore maggiore di zero (effettivamente: maggiore o uguale di EPSILON) è valutato come vero;
- ogni valore minore o uguale a zero (effettivamente: minore di EPSILON) è valutato come falso.

L'unico tipo primitivo in STGraph è double: quindi, vero e falso sono implementati come 1.0 e 0.0 rispettivamente.

x&&y x==y x>=y x>y x<=y x<y x!=y !x

x||y

STGraph - Funzioni polimorfe per la gestione di distribuzioni statistiche

Ognuna delle funzioni seguenti può essere eseguita per generare un numero casuale estratto dalla distribuzione di probabilità data, o per restituire i valori y della funzione di densità di probabilità cumulata (CDF), o funzione di densità di probabilità cumulata inversa

per i valori x dati.

Assumendo che i parametri che caratterizzano la distribuzione f siano nel vettore v (p.es., nel caso della distribuzione gaussiana v=[mean,stddev]), gli usi seguenti sono ammessi:

- f() restituisce un valore casuale estratto dalla distribuzione con parametri di default
- f (v) restituisce un valore casuale estratto dalla distribuzione con i parametri nel vettore v
- f (v,x,0) restituisce i valori della PDF con parametri nel vettore v e per gli argomenti nell'array x
- f (v,x,1) restituisce i valori della CDF con parametri nel vettore v e per gli argomenti nell'array x
- f(v,x,2) restituisce i valori della CDF inversa con parametri nel vettore v e per gli argomenti nell'array x, nell'intervallo [0,1] (0 (0,1)).

Le relazioni algoritmiche tra PDF e CDF sono le seguenti:

- la CDF è approssimata da (+\pdf)*deltax, dove pdf è il vettore dei valori della PDF e deltax è il passo dei argomenti nel dominio;
- la PDF è approssimata da (-|-cdf)/deltax, where cdf è il vettore dei valori della CDF e deltax è come sopra.

beta(v,x,s)
binomial(v,x,s)
chiSquare(v,x,s)
exponential(v,x,s)
gamma(v,x,s)
gaussian(v,x,s)
poisson(v,x,s)
tDistribution(v,x,s)
uniform(v,x,s)

STGraph - Funzioni di interpolazione

Ognuna delle funzioni sequenti genera un valore di interpolazione secondo la stessa logica:

- due vettori vx e vy sono specificati, come punti di controllo che definiscono la curva di interpolazione
- un array di valori ${\bf x}$ è specificato, i cui corrispondenti valori ${\bf y}$ sulla curva sono calcolati dalla funzione.

bline(vx,vy,x) line(vx,vy,x) pline(vx,vy,x) sigmoid(vx,vy,x) spline(vx,vy,x)

STGraph - Funzioni

acos

Formato: acos(x)Vincoli: x e' un array

Descrizione: arcocoseno di $\mathbf x$

x e' espresso in radianti.

acos e' una funzione matematica

acos e' una funzione monadica polimorfa

Eccezioni: no

array

Formato: array(v,e)

Vincoli: v e' uno scalare o un vettore; e e' un'espressione

Descrizione: array la cui dimensione e' v e i cui elementi sono specificati dall'espressione e, che puo' contenere le variabili di sistema 10,...,15, ognuna di esse assegnata al valore della dimensione

corrispondente

array e' una funzione per array

Eccezioni: no

asin

Formato: asin(x)Vincoli: x e' un array

Descrizione: arcoseno di x x e' espresso in radianti.

asin e' una funzione matematica

asin e' una funzione monadica polimorfa

Eccezioni: no

atan

Formato: atan(x)

Vincoli: x e' un array

Descrizione: arcotangente di x

x e' espresso in radianti.

atan e' una funzione matematica

atan e' una funzione monadica polimorfa

Eccezioni: no

beta

Formato: beta(v,x,s)

Vincoli: v (opzionale) e' un vettore; x (opzionale) e' un array; s (opzionale) e' uno scalare, o o o 1 o 2 **Descrizione:** distribuzione di probabilita' beta, di parametri v=[p1,p2], con p1=alpha (default: 1), p2=beta (default: 1): se x e s non sono specificati, valore casuale estratto dalla distribuzione; se s=0, valore della pdf in x; se s=1, valore della cdf in x

beta e' una funzione statistica beta e' una funzione di distribuzione statistica

Eccezioni: s deve essere o 0 o 1.

binomial

Formato: binomial(v,x,s)

Vincoli: v (opzionale) e' un vettore; x (opzionale) e' un array; s (opzionale) e' uno scalare, o 0 o 1 o 2 **Descrizione:** distribuzione di probabilita' binomiale, di parametri v=[p1,p2], con p1=mean (default: 0), p2=mean (default: 1): se x e s non sono specificati, valore casuale estratto dalla distribuzione; se s=0, valore della pdf in x; se s=1, valore della cdf in x

binomial e' <u>una funzione statistica</u> binomial e' <u>una funzione di distribuzione statistica</u>

Eccezioni: s deve essere o 0 o 1.

bline

Formato: bline(vx,vy,x)

Vincoli: vx e vy sono vettori; x e' un array

Descrizione: il valore y corrispondente a x sul segmento da (vx[0], vy[0]) a (vx[1], vy[1]), e costante altrove

bline e' <u>una funzione matematica</u> bline e' una funzione di interpolazione

Eccezioni: Sia vx sia vy devono avere due elementi; vx[0] deve essere minore di vx[1].

chiSquare

Formato: chiSquare(v,x,s)

Vincoli: v (opzionale) e' un vettore; x (opzionale) e' un array; s (opzionale) e' uno scalare, o 0 o 1 o 2 **Descrizione:** distribuzione di probabilita' chi quadro, con parametri v=[p1], con p1=gradi di liberta' (default: 5): se x e s non sono specificati, valore casuale estratto dalla distribuzione; se s=0, valore della pdf in x; se s=1, valore della cdf in x; se s=2, valore della cdf inversa per la probabilita' x

chiSquare e' <u>una funzione statistica</u> chiSquare e' <u>una funzione di distribuzione statistica</u>

Eccezioni: s deve essere o 0 o 1 o 2; se s==2, gli elementi di x devono essere nell'intervallo [0,1].

conc

Formato: conc(x,y,n)

Vincoli: x e y sono array, n (opzionale) e' un intero

Descrizione: x concatenato con y lungo la dimensione n se specificata o l'ultima dimensione altrimenti Se n e' omesso e' equivalente all'operatore x # y.

conc e' una funzione per array

Eccezioni: Deve essere possibile concatenare x con y in termini delle loro dimensioni; n deve essere una dimensione corretta per x, attualmente 0 o 1.

cos

Formato: cos(x)
Vincoli: x e' un array
Descrizione: coseno di x
x e' espresso in radianti.

cos e' <u>una funzione matematica</u> cos e' <u>una funzione monadica polimorfa</u>

Eccezioni: no

dec

Formato: dec(x,y,n)

Vincoli: x e' uno scalare e y un array, o viceversa, n (opzionale) e' un intero

 $\label{eq:decomposition} \textbf{Descrizione:} \ \text{array ottenuto rimuovendo i primi} \ x \ \text{elementi da ogni vettore lungo la dimensione} \ n \ \text{se} \\ \text{specificata, o l'ultima dimensione altrimenti, dell'array} \ y \ o \ gli \ ultimi \ y \ \text{elementi da ogni vettore lungo la} \\ \text{se} \\ \text{specificata, o l'ultima dimensione altrimenti, dell'array} \ y \ o \ gli \ ultimi \ y \ \text{elementi da ogni vettore lungo la} \\ \text{se} \\ \text{se}$

dimensione n se specificata, o l'ultima dimensione altrimenti, dell'array x

Se n e' omesso e' equivalente all'operatore x##y.

dec e' una funzione per array

Eccezioni: n deve essere una dimensione corretta per x, attualmente 0 o 1.

deg2rad

Formato: deg2rad(x)
Vincoli: x e' un array

Descrizione: valore di x convertito da gradi a radianti

deg2rad e' una funzione matematica

deg2rad e' una funzione monadica polimorfa

Eccezioni: no

exp

Formato: exp(x)
Vincoli: x e' un array

Descrizione: esponenziale di x (e elevato alla potenza x)

exp e' una funzione matematica

exp e' una funzione monadica polimorfa

Eccezioni: no

exponential

Formato: exponential(v,x,s)

Vincoli: v (opzionale) e' un vettore; x (opzionale) e' un array; s (opzionale) e' uno scalare, o 0 o 1 **Descrizione:** distribuzione di probabilita' esponenziale, con parametri v=[p1], dove p1=lambda (p1>0; default: 1): se x e s non sono specificati, valore casuale estratto dalla distribuzione; se s=0, valore della pdf in x; se s=1, valore della cdf in x

exponential e' una funzione statistica exponential e' una funzione di distribuzione statistica

Eccezioni: s deve essere o 0 o 1; gli elementi di x devono essere strettamente positivi.

FFT

Formato: FFT(x,s)

Vincoli: s e' uno scalare, o 1 o 2; x e' un vettore se x==1, e una matrice se x==2

Descrizione: se s==1, trasformata veloce di Fourier del vettore x; se s==2, antitrasformata veloce di

Fourier della matrice x

La FFT prende un vettore e restituisce una matrice size(x) x 2, da interpretare come un vettore di numeri complessi. La FFT inversa prende una matrice a 2 colonne, da interpretare come un vettore di numeri complessi, e produce un vettore.

FFT e' una funzione matematica

Eccezioni: Se si calcola la FFT, la dimensione di x deve essere una potenza di z. Se si calcola la FFT inversa, il numero di righe di x deve essere una potenza di z e il numero di colonne deve essere z.

frequency

Formato: frequency(x,d,c)

Vincoli: x (opzionale) e' uno scalare; d e c sono vettori

Descrizione: vettore che contiene la distribuzione dei dati in $\tt d$ categorizzati dai valori in $\tt c$; se $\tt x$ e' specificato, si suppone che $\tt d$ gia' contenga la distribuzione, a cui $\tt x$ e' aggiunto

Gli elementi del vettore c sono gli estremi destri degli intervalli che definiscono le categorie; l'ultima categoria e' aggiunta automaticamente per contenere i valori maggiori dell'ultimo elemento di c.

frequency e' una funzione per array

Eccezioni: y e z devono avere la stessa dimensione.

function

Formato: function(x)
Vincoli: x e' un'espressione

Descrizione: nuova funzione, chiamata come il nodo in cui e' definita (il nome del nodo deve cominciare con un underscore) e definita dall'espressione x

Gli argomenti della funzione definita sono referenziati nell'espressione come a0, a1, ... (fino a a3). Per esempio, se l'espressione del nodo u e' function(a0+a1)/2) allora u(2,3) produce il risultato (2+3/2)=2.5.

Inoltre, l'espressione puo' contenere la variabile di sistema \$numArgs, assegnata al numero degli argomenti della funzione.

Si noti che la (meta)funzione function consente definizioni ricorsive. Per esempio, la funzione prodotto fattoriale puo' essere definita in un nodo di nome _fact come: function(if(\$a0==0,1,\$a0*_fact(\$a0-1))).

function e' una funzione di controllo

Eccezioni: no

gamma

Formato: gamma(v,x,s)

Vincoli: v (opzionale) e' un vettore; x (opzionale) e' un array; s (opzionale) e' uno scalare, o 0 o 1 o 2 **Descrizione:** distribuzione di probabilita' gamma, di parametri v=[p1,p2], con p1=alpha (default: 1), p2 =beta (default: 1): se x e s non sono specificati, valore casuale estratto dalla distribuzione; se s=0, valore della pdf in x; se s=1, valore della cdf in x; se s=2, valore della cdf inversa per la probabilita' x

gamma e' <u>una funzione statistica</u> gamma e' <u>una funzione di distribuzione statistica</u>

Eccezioni: s deve essere o 0 o 1 o 2; se s==2, gli elementi di x devono essere nell'intervallo [0,1].

gaussian

Formato: gaussian(v,x,s)

Vincoli: v (opzionale) e' un vettore; x (opzionale) e' un array; s (opzionale) e' uno scalare, o 0 o 1 o 2 **Descrizione:** distribuzione di probabilita' gaussiana, di parametri v=[p1,p2], con p1=mean (default: 0), p2=mean (default: 1): se x e s non sono specificati, valore casuale estratto dalla distribuzione; se s=0, valore della pdf in x; se s=1, valore della cdf in x; se s=2, valore della cdf inversa per la probabilita' x

gaussian e' una funzione statistica gaussian e' una funzione di distribuzione statistica

Eccezioni: s deve essere o 0 o 1 o 2; se s==2, gli elementi di x devono essere nell'intervallo [0,1].

get

Formato: get(x, v0, v1, ...)

Vincoli: x e' un array; v1, v2, ... sono scalari o vettori

 $\textbf{Descrizione:} \ array \ ottenuto \ dall'array \ \times \ estraendo \ il \ sottoarray \ di \ indici \ v0 \ dalla \ prima \ dimensione, \ quindi \ il$

sottoarray di indici v1 dalla seconda dimensione, e cosi' via (equivalente a x[v0,v1,...])

get e' una funzione per array

Eccezioni: no

getCProp

Formato: getCProp(n,x)

Vincoli: n (opzionale) e' un nome di nodo; x e' una stringa

Descrizione: valore della proprieta' custom di nome x, o del nodo n o del nodo corrente se n non e'

specificato

Sono gestiti solo valori numerici. Se specificato, n deve essere scritto senza virgolette.

getCProp e' una funzione di controllo

Eccezioni: Se specificato, n deve essere il nome di un nodo connesso. x deve essere il nome di una proprieta' custom esistente, il cui valore deve essere un numero.

getData

Formato: getData(x,y)Vincoli: x e y sono array

Descrizione: vettore degli elementi dell'array y identificati dagli indici nel vettore x se y e' un vettore o dagli indici nella matrice x se y e' un array di ordine superiore

Se non son trovati elementi, restituisce lo scalare -1.

getData e' una funzione per array

Eccezioni: no

getIndex

Formato: getIndex(s,x)

Vincoli: s e' uno scalare; x e' un array

Descrizione: se x e' un vettore, vettore degli indici delle occorrenze di s in x; se x e' un array di ordine

superiore, matrice degli indici delle occorrenze di ${\tt s}$ in ${\tt x}$

Se s non e' trovato, restituisce il vettore [-1].

getIndex e' una funzione per array

Eccezioni: no

getPhases

Formato: getPhases()

Vincoli:

Descrizione: vettore di fasi specificato nella proprieta' custom "Phase"

Il formato per la proprieta' custom e', per esempio, 1,5-8.

getPhases e' una funzione di controllo

Eccezioni: La proprieta' custom "Phase" deve essere definita e il suo valore deve essere assegnato come specificato.

if

Formato: if(c1,x1,c2,x2,...,cn,xn,xn+1)

Vincoli: tutti gli argomenti sono array, o della stessa dimensione o di "dimensione compatibile" (vedi le

Descrizione: struttura condizionale: restituisce x1 se c1 e' vero, altrimenti x2 se c2 e' vero, altrimenti ..., e xn+1 altrimenti

La funzione if opera come una catena di if ... then ... else if ... then ...

La sua forma più semplice, if (c, v1, v2), è equivalente alla struttura if c then v1 else v2.

Si comporta "più polimorficamente possibile": in particolare, se c, v1 e v2 sono array della stessa dimensione, la funzione produce un array di quella dimensione, tale che risultato[i1,...,in] == v1[i1,...,in] se c[i1,...,in] è vero e risultato[i1,...,in] == v2[i1,...,in] altrimenti. Data la forma generale, if (c1,v1,c2,v2,...,cn,vn,vn+1), le condizioni ci devono avere la stessa dimensione. Se sono scalari, i valori vj non sono vincolati. Altrimenti, i valori vj devono avere la stessa dimensione delle condizioni ci o devono essere scalari.

if e' una funzione di controllo

Eccezioni: Il numero degli argomenti deve essere dispari.

indexOrigin

Formato: indexOrigin()

Vincoli:

Descrizione: origine degli indici degli array,, 0 o 1, assegnata come propriet del modello

indexOrigin e' una funzione di controllo

Eccezioni: no

int

Formato: int(x)Vincoli: x e' un array

Descrizione: parte intera di $\mathbf x$

int e' una funzione matematica

int e' una funzione monadica polimorfa

Eccezioni: no

integral

Formato: integral(x)
Vincoli: x e' un array

 $\textbf{Descrizione:} \ \ \text{nelle transizioni di stato dei nodi di stato, somma iterativa di } x, \ sulla \ base \ dell'algoritmo \ di \ algoritmo \ algoritmo \ di \ algoritmo \ algoritmo \ di \ algoritmo \ algoritmo \ di \ algoritmo \ algoritmo$

integrazione scelto

Nel caso dell'algoritmo di Euler, il valore e' this+x*timeD.

integral e' una funzione matematica

Eccezioni: no

isNumber

Formato: isNumber(x)
Vincoli: x e' un array

Descrizione: vero se x e' un numero (cioe' non e' ne' NaN ne' Infinity), falso altrimenti

isNumber e' una funzione di controllo

 $\verb|isNumber|| e' una funzione monadica polimorfa$

Eccezioni: no

iter

Formato: iter(x,e,z)

Vincoli: x e' un array; e e' un'espressione; z e' un array

Descrizione: valore ottenuto applicando ripetutamente l'espressione e (che puo' includere funzioni della forma fun(\$0,\$1) oppure \$0op\$1), il cui elemento identita' e' z, agli elementi del vettore x o agli elementi di ogni vettore dell'ultima dimensione dell'array di ordine superiore x

iter e' una funzione di controllo

Eccezioni: x deve essere non nullo.

line

Formato: line(vx, vy, x)

Vincoli: vx e vy sono vettori; x e' un array

Descrizione: valore y corrispondente a x sulla linea retta per i punti vx[0], vy[0] e vx[1], vy[1]

line e' <u>una funzione matematica</u> line e' <u>una funzione di interpolazione</u>

Eccezioni: Sia vx sia vy devono avere due elementi; vx[0] deve essere minore di vx[1].

log-1

Formato: log(x)Vincoli: x e' un array

Descrizione: logaritmo naturale di $\mathbf x$

log-1 e' una funzione matematica

log-1 e' una funzione monadica polimorfa

Eccezioni: x deve essere strettamente positivo.

log-2

Formato: log(x,y)

Vincoli: x e y sono array (i vincoli sono specificati qui)

Descrizione: logaritmo di x in base y

log-2 e' <u>una funzione matematica</u> log-2 e' <u>una funzione diadica polimorfa</u>

Eccezioni: Come specificato qui. Inoltre, x e y devono essere strettamente positivi.

max

Formato: max(x,y)

Vincoli: x e y sono array (i vincoli sono specificati qui)

Descrizione: massimo tra x e y

max e' <u>una funzione matematica</u> max e' una funzione diadica polimorfa

Eccezioni: Come specificato qui.

min

Formato: min(x,y)

Vincoli: x e y sono array (i vincoli sono specificati qui)

Descrizione: minimo tra x e y

min e' una funzione matematica min e' una funzione diadica polimorfa

Eccezioni: Come specificato qui.

mod

Formato: mod(x,y)

Vincoli: x e y sono array (i vincoli sono specificati qui)

Descrizione: x modulo y Equivalente all'operatore x*y.

mod e' <u>una funzione matematica</u> mod e' <u>una funzione diadica polimorfa</u>

Eccezioni: Come specificato qui.

Addition

Formato: x+y

Vincoli: x e y sono array (i vincoli sono specificati qui)

Descrizione: x piu' y

Addition e' un operatore

Addition e' una funzione diadica polimorfa

Eccezioni: Come specificato qui.

And

Formato: x&&y

Vincoli: x e y sono array (i vincoli sono specificati qui)

Descrizione: congiunzione logica: x e y

And e' un operatore

And e' una funzione diadica polimorfa, un operatore booleano

Eccezioni: Come specificato qui.

Conc

Formato: x#y

Vincoli: x e y sono array

Descrizione: x concatenato con y

Equivalente ala funzione x # y. Deve essere possibile concatenare x con y in termini delle loro dimensioni.

Conc e' un operatore

Eccezioni: no

Dec

Formato: x##y

Vincoli: x e' uno scalare e y un array, o viceversa

Descrizione: array ottenuto rimuovendo i primi x elementi da ogni vettore nell'ultima dimensione dell'array

y o gli ultimi y elementi da ogni vettore nell'ultima dimensione dell'array x

Equivalente alla funzione dec(x,y).

Dec e' un operatore

Eccezioni: no

DefExpr

Formato: $\{x\}$

Vincoli: x e' un'espressione

Descrizione: sottoespressione assegnata alla variabile \$wn, dove n varia da 0 a 3 secondo l'ordine di

valutazione

DefExpr e' un operatore

Eccezioni: no

Difference

Formato: x-y

Vincoli: x e y sono array (i vincoli sono specificati qui)

Descrizione: x meno y

Difference e' un operatore

Difference e' una funzione diadica polimorfa

Eccezioni: Come specificato qui.

Eq

Formato: x==y

Vincoli: x e y sono array (i vincoli sono specificati qui)

Descrizione: confronto logico: x e' uguale a y?

Eq e' un operatore

Eq e' una funzione diadica polimorfa, un operatore booleano

Eccezioni: Come specificato qui.

GE

Formato: x>=y

Vincoli: x e y sono array (i vincoli sono specificati qui)

Descrizione: confronto logico: x e' maggiore o uguale di y?

GE e' un operatore

GE e' una funzione diadica polimorfa, un operatore booleano

Eccezioni: Come specificato qui.

GT

Formato: x>y

Vincoli: $x \in y$ sono array (i vincoli sono specificati qui) Descrizione: confronto logico: $x \in maggiore di y$?

GT e' un operatore

GT e' una funzione diadica polimorfa, un operatore booleano

Eccezioni: Come specificato qui.

LE

Formato: x<=y

Vincoli: $x \in y$ sono array (i vincoli sono specificati \underline{qui})

Descrizione: confronto logico: $x \in m$ minore o uguale di y?

LE e' un operatore

LE e' una funzione diadica polimorfa, un operatore booleano

Eccezioni: Come specificato qui.

GenVect1

Formato: [x:y]

Vincoli: x e y sono scalari

Descrizione: vettore dei valori da x a y

GenVect1 e' un operatore

Eccezioni: no

GenVect2

Formato: [x:y:z]

Vincoli: x, y e z sono scalari

Descrizione: vettore dei valori da x a z separati per z

GenVect2 e' un operatore

Eccezioni: no

LT

Formato: x<y

Vincoli: x e y sono array (i vincoli sono specificati qui)

Descrizione: confronto logico: x e' minore di y?

LT e' un operatore

LT e' una funzione diadica polimorfa, un operatore booleano

Eccezioni: Come specificato qui.

Minus

Formato: $-\mathbf{x}$

Vincoli: x e' un array Descrizione: meno x

Minus e' un operatore

Minus e' una funzione monadica polimorfa

Eccezioni: no

Mod

Formato: x%y

Vincoli: x e y sono array (i vincoli sono specificati qui)

Descrizione: x modulo y

Equivalente alla funzione mod(x,y).

Mod e' un operatore

Mod e' una funzione diadica polimorfa

Eccezioni: Come specificato qui.

NE

Formato: x!=y

Vincoli: x e y sono array (i vincoli sono specificati qui)

Descrizione: confronto logico: x e' diverso da y?

NE e' un operatore

NE e' una funzione diadica polimorfa, un operatore booleano

Eccezioni: Come specificato qui.

Not

Formato: !x

Vincoli: x e' un array

Descrizione: negazione logica: non x

Not e' un operatore

Not e' una funzione monadica polimorfa, un operatore booleano

Eccezioni: no

Or

Formato: x | | y

Vincoli: x e y sono array (i vincoli sono specificati qui)

Descrizione: disgiunzione logica: x o y

or e' un operatore

or e' una funzione diadica polimorfa, un operatore booleano

Eccezioni: Come specificato qui.

PairScan-1

Formato: $f \mid x$

Vincoli: f e' una funzione o un operatore; x e' un array

Descrizione: se x e' un vettore, vettore il cui primo elemento e' ottenuto applicando la funzione diadica f ai primi due elementi di x, il secondo elemento e' ottenuto applicando f al secondo e al terzo elemento, e cosi' via; se f e' un array di ordine superiore, array ottenuto nello stesso modo, applicando f in parallelo agli elementi di ogni vettore dell'ultima dimensione

Se f e' una funzione, x deve essere delimitata da parentesi (p.es., max | (v)).

PairScan-1 e' un operatore

Eccezioni: x deve essere un array non nullo.

PairScan-2

Formato: $f \mid [n]x$

Vincoli: f e' una funzione o un operatore; x e' un array; n e' un intero **Descrizione:** come f|x, dove f e' applicato alla dimensione n di x

Se f e' una funzione, x deve essere delimitata da parentesi (p.es., max | [0](v)).

PairScan-2 e' un operatore

Eccezioni: x deve essere un array non nullo; n deve essere una dimensione corretta per x, attualmente tra 0 e 2.

Power

Formato: x^y

Vincoli: x e y sono array (i vincoli sono specificati qui)

Descrizione: x elevato alla potenza y

Power e' un operatore

Power e' una funzione diadica polimorfa

Eccezioni: Come specificato qui.

Product

Formato: x*y

Vincoli: x e y sono array (i vincoli sono specificati qui)

Descrizione: x per y

Product e' un operatore

Product e' una funzione diadica polimorfa

Eccezioni: Come specificato qui.

Quotient

Formato: x/y

Vincoli: x e y sono array (i vincoli sono specificati qui)

Descrizione: x diviso y

Quotient e' un operatore

Quotient e' una funzione diadica polimorfa

Eccezioni: Come specificato qui.

Reduction-1

Formato: f/x

Vincoli: f e' una funzione o un operatore; x e' un array

Descrizione: se x e' un vettore, scalare ottenuto applicando la funzione diadica f ai primi due elementi di x, quindi al risultato e al terzo elemento, e cosi' via; se x e' un array di ordine f0, array di ordine f0 ottenuto nello stesso modo, applicando f1 in parallelo agli elementi di ogni vettore dell'ultima dimensione Se f2 e' una funzione, f3 deve essere delimitata da parentesi (p.es., f0).

Reduction-1 e' un operatore

Eccezioni: x deve essere un array non nullo.

Reduction-2

Formato: f/[n]x

Vincoli: f e' una funzione o un operatore; x e' un array; n e' un intero **Descrizione:** come f/x, dove f e' applicato alla dimensione n di x

Se f e' una funzione, x deve essere delimitata da parentesi (p.es., max/[0](v)).

Reduction-2 e' un operatore

Eccezioni: x deve essere un array non nullo; n deve essere una dimensione corretta per x, attualmente tra 0 e 2.

Scan-1

Formato: $f \setminus x$

Vincoli: f e' una funzione o un operatore; x e' un array

Descrizione: se x e' un vettore, vettore il cui primo elemento e' ottenuto applicando la funzione didadica f ai primi due elementi di x, il secondo elemento e' ottenuto applicando f al risultato e al terzo elemento, e cosi' via; se f e' un array di ordine superiore, array ottenuto nello stesso modo, applicando f in parallelo agli elementi di ogni vettore dell'ultima dimensione

Se f e' una funzione, x deve essere delimitata da parentesi (p.es., max\(v)).

Scan-1 e' un operatore

Eccezioni: x deve essere un array non nullo.

Scan-2

Formato: $f \in [n]x$

Vincoli: f e' una funzione o un operatore; x e' un array; n e' un intero **Descrizione:** come f\x, dove f e' applicato alla dimensione f di f

Se f e' una funzione, x deve essere delimitata da parentesi (p.es., max\[0](v)).

Scan-2 e' un operatore

Eccezioni: x deve essere un array non nullo; n deve essere una dimensione corretta per x, attualmente tra 0 e 2.

Size

Formato: @x

Vincoli: x e' un array

Descrizione: dimensione di x

Equivalente alla funzione size(x). Il valore e' zero se x e' uno scalare, e un vettore altrimenti.

Size e' un operatore

Eccezioni: no

order

Formato: order(x)
Vincoli: x e' un array

Descrizione: ordine, cioe' numero delle dimensioni, dell'array x

order e' una funzione per array

Eccezioni: no

pline

Formato: pline(vx, vy, x)

Vincoli: vx e vy sono vettori; x e' un array

Descrizione: valore y corrispondente a x sulla polinomiale i cui vertici sono nei vettori vx e vy

pline e' <u>una funzione matematica</u> pline e' una funzione di interpolazione

Eccezioni: vx e vy devono avere lo stesso numero di elementi, almeno due; per ogni i, vx[i] deve essere minore di vx[i+1].

poisson

Formato: poisson(v,x,s)

Vincoli: v (opzionale) e' un vettore; x (opzionale) e' un array; s (opzionale) e' uno scalare, o 0 o 1

Descrizione: distribuzione di probabilita' di Poisson, di parametri v=[p1], con p1=mean (p1>0; default: 5): se <math>x e s non sono specificati, valore casuale estratto dalla distribuzione; se s==0, valore della pdf in x; se s==1, valore della cdf in x

poisson e' una funzione statistica poisson e' una funzione di distribuzione statistica

Eccezioni: s deve essere o 0 o 1; gli elementi di x devono essere strettamente positivi.

rad2deg

Formato: rad2deg(x)
Vincoli: x e' un array

Descrizione: valore di x convertito da radianti a gradi

rad2deg e' <u>una funzione matematica</u> rad2deg e' <u>una funzione monadica polimorfa</u>

Eccezioni: no

rand

Formato: rand(x,y)

Vincoli: x (opzionale) e' uno scalare; y (opzionale) e' uno scalare

Descrizione: valore casuale estratto da una distribuzione uniforme tra 0 e 1, o tra 0 e x se solo x e'

specificato, o tra \mathbf{x} e \mathbf{y} se entrambi sono specificati

rand e' una funzione statistica

Eccezioni: Se solo x e' specificato, deve essere strettamente positivo; se sia x sia y sono specificati, il primo deve essere minore del secondo.

randint

Formato: randInt(x)Vincoli: x e' un array

Descrizione: valore casuale intero estratto da una distribuzione uniforme tra 0 e int(x-1)

randInt e' una funzione statistica
randInt e' una funzione monadica polimorfa

Eccezioni: no

readFromNet

Formato: readFromNet()

Vincoli:

Descrizione: valore letto da un server di rete Spacebrew

readFromNet e' una funzione di controllo

Eccezioni: Il server di rete Spacebrew deve essere raggiungibile.

ReadFromXLS-1

Formato: readFromXLS(x,y,r,c)

Vincoli: x e' una stringa; y, r, e c sono scalari

Descrizione: valore letto dalla riga x e colonna x del foglio di indice x del file xls il cui nome e' x Il file xls deve essere nella stessa cartella del modello, e il nome del file x deve essere indicato senza percorso. Tutti gli indici partono da 1.

Eccezioni: no

readFromXLS-2

Formato: readFromXLS(x,y,r1,c1,r2,c2)

Vincoli: x e' una stringa; y, r1, c1, r2, e c2 sono scalari

 $\textbf{Descrizione:} \ \text{vettore o matrice letti} \ \text{tra la cella di riga} \ \texttt{r1} \ \text{e colonna} \ \texttt{c1} \ \text{e la cella di riga} \ \texttt{r2} \ \text{e colonna} \ \texttt{c2} \ \text{del}$

foglio di indice y del file xls il cui nome e' x

Il file xls deve essere nella stessa cartella del modello, e il nome del file x deve essere indicato senza

percorso. Tutti gli indici partono da 1.

readFromXLS-2 e' una funzione di controllo

Eccezioni: no

remove

Formato: remove(x, v)

Vincoli: x e' un array; v e' o uno scalare o un vettore

Descrizione: array ottenuto eliminando l'elemento / gli elementi v-esimo/i dalla prima dimensione dell'array

Х

remove e' una funzione per array

Eccezioni: no

resize

Formato: resize(x,v)

Vincoli: x e' un array; v e' un vettore

Descrizione: array ottenuto ridimensionando l'array x alla dimensione v, ed eliminando gli elementi

eccedenti in coda o aggiungendo zeri in coda, se richiesto

resize e' una funzione per array

Eccezioni: no

round

Formato: round(x,y)

Vincoli: x e y sono array (i vincoli sono specificati qui)

Descrizione: x arrotondato a y decimali

round e' <u>una funzione matematica</u> round e' <u>una funzione diadica polimorfa</u>

Eccezioni: Come specificato qui.

set

Formato: set(x, v0, v1, ..., y)

Vincoli: x e' un array; v1, v2, ... sono scalari o vettori; y e' un array

Descrizione: array ottenuto dall'array x sostituendo il suo sottoarray di indici vo nella prima dimensione, di

indici v1 nella seconda dimensione, ... con l'array y

set e' una funzione per array

Eccezioni: no

shift

Formato: shift(x,y,s)

Vincoli: x e y sono array; s (opzionale) e' uno scalare

 $\textbf{Descrizione:} \ array \ ottenuto \ concatenando \ l'array \ \underline{\ } \ con \ l'array \ \underline{\ } \ a \ sinistra \ e \ rimuovendo \ lo \ stesso \ numero$

di elementi da x a destra se s==0 o se non specificato, o in ordine inverso se s==1

shift e' una funzione per array

Eccezioni: Deve essere possibile concatenare x con y in termini delle loro dimensioni; se specificato, s deve essere o 0 o 1.

shuffle

Formato: shuffle(x)Vincoli: x e' un array **Descrizione:** array ottenuto permutando in modo casuale gli elementi dell'array x

shuffle e' una funzione per array

Eccezioni: no

sigmoid

Formato: sigmoid(vx,vy,x)

Vincoli: vx e vy sono vettori; x e' un array

Descrizione: valore y corrispondente a x sulla sigmoide controllata dai punti vx[0], vy[0] e vx[1], vy[1]

sigmoid e' una funzione matematica sigmoid e' una funzione di interpolazione

Eccezioni: Sia vx sia vy devono avere due elementi; vx[0] deve essere minore di vx[1].

sign

Formato: sign(x)Vincoli: x e' un array

Descrizione: segno di x, cioe' 1 se x > 0, -1 se x < 0, 0 se x == 0

sign e' una funzione matematica

sign e' una funzione monadica polimorfa

Eccezioni: no

sin

Formato: sin(x)
Vincoli: x e' un array
Descrizione: seno di x
x e' espresso in radianti.

sin e' una funzione matematica

sin e' una funzione monadica polimorfa

Eccezioni: no

size

Formato: size(x)
Vincoli: x e' un array

Descrizione: dimensione di x

Equivalente all'operatore @x. Il valore e' zero se x e' uno scalare, e un vettore altrimenti.

size e' una funzione per array

Eccezioni: no

sort

Formato: sort(x,s)

Vincoli: x e' un array; s (opzionale) e' uno scalare

Descrizione: array ottenuto ordinando gli elementi dell'array x, in ordine diretto se s==0 o se non

specificato, o in ordine inverso se s==1

sort e' una funzione per array

Eccezioni: Se specificato, s deve essere o 0 o 1.

spline

Formato: spline(vx,vy,x)

Vincoli: vx e vy sono vettori; x e' un array

Descrizione: valore y corrispondente a x sulla spline i cui nodi sono nei vettori vx e vy

spline e' una funzione matematica spline e' una funzione di interpolazione

Eccezioni: vx e vy devono avere lo stesso numero di elementi, almeno due; per ogni i, vx[i] deve essere minore di vx[i+1].

Formato: sqrt(x)
Vincoli: x e' un array

Descrizione: radice quadrata di x

sqrt e' una funzione matematica

sqrt e' una funzione monadica polimorfa

Eccezioni: x deve essere positivo.

sysTime

Formato: sysTime()

Vincoli:

Descrizione: numero di millisecondi dall'inizio della simulazione

sysTime e' una funzione di controllo

Eccezioni: no

tan

Formato: tan(x)
Vincoli: x e' un array
Descrizione: tangente di x
x e' espresso in radianti.

tan e' una funzione matematica

tan e' una funzione monadica polimorfa

Eccezioni: no

tDistribution

Formato: tDistribution(v,x,s)

Vincoli: v (opzionale) e' un vettore; x (opzionale) e' un array; s (opzionale) e' uno scalare, o 0 o 1

Descrizione: distribuzione di probabilita' t, di parametri v=[p1], con p1=gradi di liberta' (p1>0; default: 5): se x e s non sono specificati, valore casuale estratto dalla distribuzione; se s==0, valore della pdf in x; se s==1, valore della cdf in x

tDistribution e' una funzione statistica
tDistribution e' una funzione di distribuzione statistica

Eccezioni: s deve essere o 0 o 1; gli elementi di x devono essere strettamente positivi.

transpose

Formato: transpose(x)
Vincoli: x e' un array

Descrizione: array ottenuto per trasposizione dell'array x

Questa funzione implementa un concetto generalizzato di trasposizione. Se l'argomento e' uno scalare, e' restituito senza cambiamenti; altrimenti e' restituito l'array ottenuto sostituendo la i-esima dimensione dell'argomento con la (i+1)-esima dimensione.

transpose e' una funzione per array

Eccezioni: no

uniform

Formato: uniform(v,x,s)

Vincoli: v (opzionale) e' un vettore; x (opzionale) e' un array; s (opzionale) e' uno scalare, o 0 o 1 o 2 **Descrizione:** distribuzione di probabilita' uniforme (rettangolare), di parametri v=[p1,p2], con p1=mean (default: 0), p2=stddev (default: 1): se x e s non sono specificati, valore casuale estratto dalla distribuzione; se s==0, valore della pdf in x; se s==1, valore della cdf in x; se s==2, valore della cdf inversa per la probabilita' x

uniform e' una funzione statistica
uniform e' una funzione di distribuzione statistica

Eccezioni: s deve essere o 0 o 1 o 2; se s==2, gli elementi di x devono essere nell'intervallo [0,1].

wrap

Formato: wrap(x,y)

Vincoli: x e y sono array (i vincoli sono specificati qui)

Descrizione: x modulo y con gestione dei valori negativi

Mentre mod(-2,5) == -2, wrap(-2,5) == 3.

wrap e' <u>una funzione matematica</u> wrap e' <u>una funzione diadica polimorfa</u>

Eccezioni: Come specificato qui.

writeToNet

Formato: writeToNet(x)
Vincoli: x e' un array

Descrizione: invia \mathbf{x} a un server di rete Spacebrew

writeToNet e' una funzione di controllo

Eccezioni: Il server di rete Spacebrew deve essere raggiungibile.