



# Introduction au calcul scientifique

Jean-Christophe Loiseau

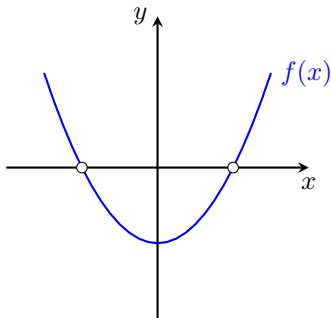
*jean-christophe.loiseau@ensam.eu*  
*Laboratoire DynFluid*  
*Arts et Métiers, France.*

# Recherche de racines

De nombreux problèmes d'ingénierie nécessitent de trouver les valeurs de  $x$  telles que

$$f(x) = 0$$

avec  $x \in \mathbb{R}$  et  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ . Les valeurs de  $x$  satisfaisant cette équation sont appelées les **racines de la fonction**  $f$ .



# Recherche de racines

Quelques exemples

Les pertes de charge dans une conduite peuvent être modélisées par

$$\Delta p = f_D \frac{\rho V^2}{2} \frac{L}{D}$$

où  $f_D$  est la coefficient de friction de Darcy-Weisbach permettant de prendre en compte la rugosité des parois de la conduite.

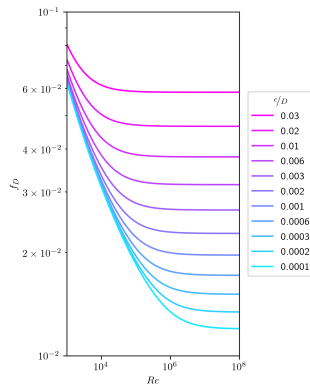
# Recherche de racines

Quelques exemples

Pour une taille caractéristique  $\epsilon$  des rugosités, ce coefficient est solution de l'équation empirique de Colebrook

$$\frac{1}{\sqrt{f_D}} = 2 \log_{10} \left( \frac{\epsilon}{3.7D} + \frac{2.51}{Re\sqrt{f_D}} \right).$$

Cette équation n'admet pas de solution analytique. Ses racines doivent alors être calculées numériquement.



# Recherche de racines

Quelques exemples

Une possible équation d'état pour un gaz non-idéal est donnée par celle de van der Waals

$$p - \frac{RT}{V - b} + \frac{a}{V^2} = 0$$

En deçà d'une température critique, un équilibre liquide-vapeur peut exister. Le volume molaire  $V$  de chaque phase est alors déterminé en calculant les racines de l'équation ci-dessus.

# Recherche de racines

Fonctions polynômiales

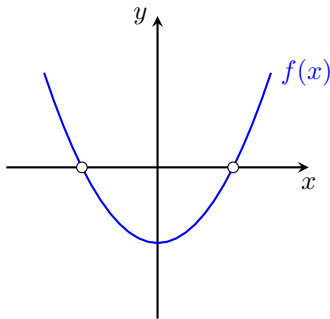
Soit  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  une fonction quadratique

$$f(x) = x^2 + ax + b$$

avec  $a$  et  $b$  des constantes (réelles ou complexes). Ses racines sont données par

$$x = \frac{-a \pm \sqrt{\Delta}}{2}$$

avec  $\Delta = a^2 - 4b$  le discriminant.



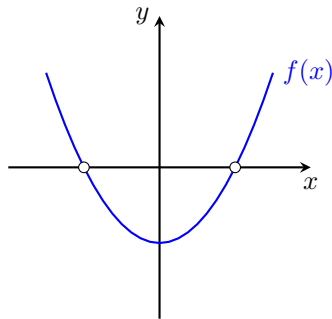
# Recherche de racines

Fonctions polynômiales

On peut montrer que les racines de  $f$  sont les valeurs propres de la matrice compagnon

$$C = \begin{bmatrix} 0 & -b \\ 1 & -a \end{bmatrix}.$$

Cette équivalence existe pour n'importe quelle fonction polynômiale à une variable.



# Recherche de racines

Fonctions polynômiales

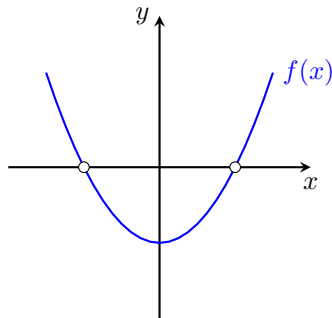
Soit  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  une fonction polynomiale donnée par

$$f(x) = x^n + c_{n-1}x^{n-1} + c_{n-2}x^{n-2} + \cdots + c_1x + c_0.$$

Ses racines sont les valeurs propres de la matrice

$$C = \begin{bmatrix} 0 & 0 & \cdots & 0 & -c_0 \\ 1 & 0 & \cdots & 0 & -c_1 \\ 0 & 1 & \cdots & 0 & -c_2 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & 1 & -c_{n-1} \end{bmatrix}.$$

Il est important de noter que l'on suppose  $c_n = 1$ .

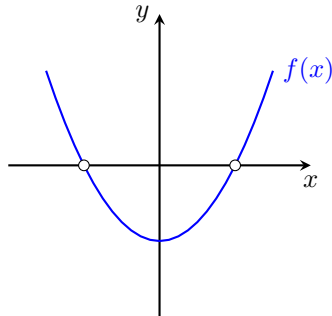




# Recherche de racines

Fonctions polynômiales

```
1  from numpy.polynomial import Polynomial
2
3  # --> Coefficients du polynome f(x) = x**2 - 1.
4  coefs = [-1, 0, 1]
5
6  # --> Creation du polynome.
7  p = Polynomial(coefs)
8
9  # --> Calcul des racines.
10 roots = p.roots()
11
```



# Recherche de racines

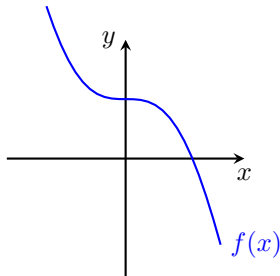
## Fonctions non-polynômiales

Pour une fonction  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  non-polynômiale, il est rare que les racines puissent être écrites de façon analytique. Il est alors nécessaire de recourir à des méthodes numériques pour les approximer.

**Exemple :** Trouvez les racines de la fonction

$$f(x) = a - x + b \sin(x)$$

avec  $a$  et  $b$  des constantes données par le problème.

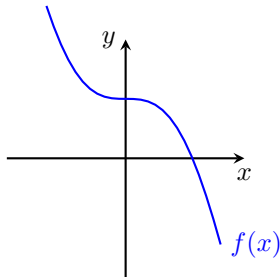


# Recherche de racines

## Graphe de la fonction

Pour une fonction  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ , l'approche la plus simple pour voir si il existe des racines dans l'intervalle  $[a, b]$  consiste à tracer le graphe de la fonction  $f(x)$ .

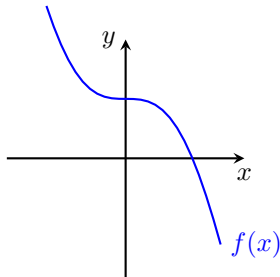
Cette méthode ne permet pas techniquement de calculer les racines mais uniquement de visualiser si il en existe. Elle nous permet donc d'estimer *a priori* combien de racines il y'a et quelles sont leurs valeurs.



# Recherche de racines

Graphe de la fonction

```
1 import numpy as np
2 import matplotlib.pyplot as plt
3
4 # --> Definition de la fonction
5 f = lambda x: np.pi/4 - x + np.sin(x)
6
7 # --> Definition de l'intervalle
8 a, b = -np.pi, np.pi
9 x = np.linspace(a, b, 1024)
10
11 # --> Trace le graphe de la fonction.
12 plt.plot(x, f(x))
13 plt.axhline(0, c='black') # Ligne y=0.
14 plt.show()
15
```



# Recherche de racines

## Méthodes numériques

Il existe de nombreux algorithmes pour calculer les racines d'une fonction  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ . Chacun d'eux repose sur différentes hypothèses concernant  $f$  (e.g. continuité, dérivabilité, etc) conduisant à plus ou moins d'efficacité et/ou de robustesse.

# Recherche de racines

## Méthodes numériques

Dans la suite, nous discuterons des trois méthodes les plus populaires, à savoir :

- ▶ la méthode de la bisection (ou dichotomie),
- ▶ la méthode de Newton-Raphson,
- ▶ la méthode de la sécante.

Elles sont toutes disponibles dans `scipy.optimize` via l'interface unifiée `root_scalar`.



# Recherche de racines

Méthode de la bisection

**Théorème de Bolzano :** Pour toute fonction continue  $f : [a, b] \rightarrow \mathbb{R}$  telle que  $f(a)$  et  $f(b)$  soient de signe opposé, il existe au moins un réel  $c \in [a, b]$  tel que  $f(c) = 0$ .

# Recherche de racines

## Méthode de la bisection

Supposons que les conditions pour que le théorème de Bolzano soit applicable sont vérifiées. Il est alors possible d'approximer numériquement une racine de  $f(x)$  à l'aide l'algorithme ci-dessous.

```
1 while abs(b-a) < tol:
2     c = (a+b) / 2
3     if (f(a) * f(b) < 0):
4         b = c
5     else:
6         a = c
7
```

C'est ce que l'on appelle **méthode de la bisection** ou **méthode de la dichotomie**.



# Recherche de racines

## Méthode de la bisection

A chaque étape, l'erreur d'approximation de la racine est divisée par un facteur 2. Après  $n$  itérations, on a donc

$$e_n = \frac{|b - a|}{2^{n+1}}.$$

La méthode de la bisection jouit d'une grande robustesse mais converge **linéairement** et peut donc nécessiter beaucoup d'itérations avant d'arriver au résultat.

# Recherche de racines

## Méthode de la bisection

```
1 import numpy as np
2 from scipy.optimize import root_scalar
3
4 # --> Définition de la fonction.
5 f = lambda x : np.pi/4 - x + np.sin(x)
6
7 # --> Recherche des racines.
8 sol = root_scalar(f, bracket=[0, np.pi], method="bisect")
9
10 # --> Extrait différentes informations.
11 x = sol.root # Racine obtenue.
12 niter = sol.iterations # Nombre d'iterations.
13 nfev = sol.functions_calls # Nombre d'appels de f(x).
14
```

# Recherche de racines

## Méthode de Newton-Raphson

La méthode de la bisection repose uniquement sur l'hypothèse de continuité et n'utilise comme information que le signe de  $f(x)$  aux bornes des intervalles (d'où sa lente convergence).

Si l'on suppose que  $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  est également dérivable, alors il est possible de designer un algorithme plus efficace : la **méthode de Newton-Raphson**.

# Recherche de racines

Méthode de Newton-Rapshon

Supposons que l'on ait une bonne estimation  $x_0$  de la racine que l'on cherche. Au voisinage de  $x_0$ , on peut alors écrire

$$f(x) \simeq f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0).$$

Posons  $g_0(x) = f(x_0) + f'(x_0)(x - x_0)$  et cherchons sa racine.

# Recherche de racines

## Méthode de Newton-Raphson

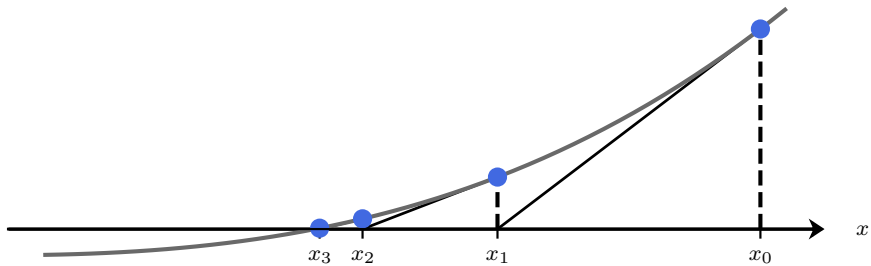
Il est facile de montrer que la racine de  $g_0(x)$  est donnée par

$$x_1 = x_0 - \frac{f(x_0)}{f'(x_0)}.$$

Si  $x_0$  est une bonne estimation de la racine de  $f(x)$ , alors  $x_1$  tend à être encore meilleure. On peut ensuite répéter ce processus à l'infini et montrer que la convergence est quadratique.

# Recherche de racines

Méthode de Newton-Raphson



# Recherche de racines

## Méthode de Newton-Raphson

Si l'on écrit ce processus en pseudocode, on obtient alors l'algorithme ci-dessous.

```
1  while abs(f(x)) < tol:
2      x = x - f(x) / fprime(x)
```

En pratique, le code est légèrement plus compliqué puisque l'on doit vérifier que  $f'(x)$  n'est pas nulle. On peut également ajouter une limite au nombre d'itérations.

# Recherche de racines

## Méthode de Newton-Raphson

```
1 import numpy as np
2 from scipy.optimize import root_scalar
3
4 # --> Definition de la fonction et de sa derivee.
5 f = lambda x : np.pi/4 - x + np.sin(x)
6 df = lambda x: -1 + np.cos(x)
7
8 # --> Recherche des racines.
9 sol = root_scalar(
10     f,                # Fonction f(x).
11     fprime=df,        # Derivee de la fonction.
12     x0=np.pi/2,      # Point de depart.
13     method="newton"
14 )
```



# Recherche de racines

## Méthode de Newton-Raphson

```
1 import numpy as np
2 from scipy.optimize import root_scalar
3 from scipy.optimize import approx_fprime
4
5 # --> Definition de la fonction et de sa derivee.
6 f = lambda x : np.pi/4 - x + np.sin(x)
7 df = lambda x : approx_fprime(x, f, 1e-6)
8
9 # --> Recherche des racines.
10 sol = root_scalar(
11     f,                # Fonction f(x).
12     fprime=df,        # Derivee de la fonction.
13     x0=np.pi/2,      # Point de depart.
14     method="newton"
15 )
16
```

# Recherche de racines

## Méthode de la sécante

La méthode de Newton-Raphson est sans doute la méthode la plus efficace pour calculer des racines. Elle nécessite néanmoins la connaissance de  $f'(x)$ .

Malheureusement, dans certaines situations,  $f'(x)$  ne peut être calculée analytiquement et son approximation peut être extrêmement coûteuse en terme de temps de calcul.

# Recherche de racines

## Méthode de la sécante

En partant de deux itérations successives  $x_0$  et  $x_1$ , une alternative est alors de remplacer le calcul de  $f'(x)$  par

$$f'(x) \simeq \frac{f(x_1) - f(x_0)}{x_1 - x_0}.$$

Ceci conduit alors à la **méthode de la sécante**.

# Recherche de racines

## Méthode de la sécante

On obtient alors la relation de récurrence suivante

$$x_{n+1} = x_n - \frac{x_n - x_{n-1}}{f(x_n) - f(x_{n-1})} f(x_n).$$

Il est important de noter que  $x_0$  et  $x_1$  ne doivent pas nécessairement encadrer la racine recherchée (même si cela peut être préférable).

# Recherche de racines

## Méthode de la sécante

En supposant que  $a$  et  $b$  aient été correctement initialisés, l'algorithme correspondant est présenté ci-dessous.

```
1 while abs(f(x)) < tol:
2     x = x - (b-a) / (f(b)-f(a)) * f(b)
3     a, b = b, x
4
```

Tout comme pour la méthode de Newton, on ajoutera en pratique également une condition sur le nombre maximum d'itération.

# Recherche de racines

## Méthode de la sécante

```
1 import numpy as np
2 from scipy.optimize import root_scalar
3
4 # --> Définition de la fonction.
5 f = lambda x : np.pi/4 - x + np.sin(x)
6
7 # --> Recherche des racines.
8 sol = root_scalar(f, x0=0, x1=np.pi, method="secant")
9
10 # --> Extrait différentes informations.
11 x = sol.root # Racine obtenue.
12 niter = sol.iterations # Nombre d'iterations.
13 nfev = sol.functions_calls # Nombre d'appels de f(x).
14
```

# Recherche de racines

## Résumé

Méthode	Bissection	Sécante	Newton-Raphson
Hypothèses sur $f(x)$	Continue	Continue	Continue et dérivable
Initialisation	$a$ et $b$ tels que $f(a)f(b) < 0$	$x_0$ et $x_1$	$x_0$
Nécessite	$f(x)$	$f(x)$	$f(x)$ et $f'(x)$
Convergence	Lente	Moyenne	Rapide
Robustesse	Très robuste	Moyennement robuste	Peu robuste