

Министерство науки и высшего образования Российской Федерации Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

«Московский государственный технический университет имени Н.Э. Баумана

(национальный исследовательский университет)» (МГТУ им. Н.Э. Баумана)

ФАКУЛЬТЕТ «Информатика и системы управления»

КАФЕДРА «Программное обеспечение ЭВМ и информационные технологии»

Лабораторная работа № 3 по дисциплине "Вычислительные алгоритмы"

Тема Интерполяция сплайнами.
Студент Романов А.В.
Группа <u>ИУ7-43Б</u>
Оценка (баллы)
Преподаватель Градов В.М.

1. Задание

Задана таблица значений функции вида x, f(x). Провести интерполяцию сплайном на данной таблице, и найти значение f(x).

Входные данные: Таблица значений функции, значение точки по координате X. Выходные данные: значение функции f(x).

2. Описание алгоритма

Кубический сплайн — это кривая, состоящая из "состыкованных" полиномов третьей степени $(y^{IV}(x)=0)$. В точках стыковки значения и производные двух соседних полиномов равны.

Имеем:

$$\varphi(x) = a_i + b_i(x - x_i) + c_i(x - x_i)^2 + d_i(x - x_i)^3$$

$$\varphi(x_{i-1}) = a_i$$

$$\varphi(x_i) = a_i + b_i h_i + c_i h_i^2 + d_i h_i^3$$

$$\varphi'(x_i) = a_i + 2_i(x - x_{i-1}) + 3d_i(x - x_{i-1})^2$$

$$\varphi''(x_i) = 2_i + 6d_i(x_i - x_{i-1})$$

$$c_i + 3d_i h_i = c_{i+1}$$

Получим СЛАУ с трехдиаганальной матрицей:

$$\begin{cases}
c_1 = 0 \\
h_{i-1}c_{i-1} + 2(h_{i-1} + h_i)c_i + h_ic_{i+1} = 3\left(\frac{y_i - y_{i-1}}{h_i} - \frac{y_{i-1} - y_{i-2}}{h_i}\right) \\
c_{N+1} = 0
\end{cases}$$

Решается СЛАУ методом прогонки:

1. Находятся все прогочные коэффициенты по формулам:

$$\xi_{i+1} = \frac{D_i}{B_i - A_i \xi_i}$$
$$\eta_{i+1} = \frac{F_i + A_i \eta_i}{B_i - A_i \xi_i}$$

2. При известном y_N определяются все y_i – обратный ход. Приминительно к задаче поиска коэффициентов сплайна имеем $c_{i]} \Leftrightarrow y_i$

Обратный ход:

$$c_i = \xi_{i+1}c_{i+1} + \eta_{i+1}$$
, при $c_{N+1} = 0$ и $c_N = \xi_{i+1}$

При найденых с:

$$a_{i} = y_{i-1}$$

$$d_{i} = \frac{c_{i+1} - c_{i}}{3h_{i}} d_{N} = -\frac{C_{N}}{3h_{N}}$$

$$b_{i} = \frac{y_{i} - y_{i-1}}{h_{i}} - \frac{1}{3}h_{i}(c_{i+1} + 2c_{i})$$

3. Код программы

```
Файл Main.hs:
import Parse
import Spline
import System.IO
main :: IO ()
main = do
    {\tt handle} \, < \!\!\! - \, \, \mathbf{openFile} \, \, \, "\, table \, . \, csv \, " \, \, \mathbf{ReadMode}
    content <- hGetContents handle
    let table = parseTable $ lines content
    mapM_print table
    hClose handle
    putStrLn "Enter_X:"
    x0 <- fmap toDouble getLine
    putStr "Result: _"
    print $ spline table x0
Файл Spline.hs:
module Spline (
    spline
) where
import Data. Tuple. Select
import Data. List
import Data. Maybe
type ValueTable = [[Double]]
type RunningCoeffs = ([Double], [Double])
type Pair2 = (Double, Double)
type Pair3 = (Double, Double, Double)
type Pair4 = (Double, Double, Double, Double)
type Pair5 = (Double, Double, Double, Double, Double)
data Polynom = Polynom { h :: [Double],
                           a k ::
                                   [Double],
                           b k ::
                                   [Double],
                           d k ::
                                   [Double],
                           f k :: [Double]
                         } deriving (Show)
data Spline = Spline { a :: [Double],
                           b ::
                                 [Double],
                           c ::
                                 [Double],
                           d :: [Double]
                         } deriving (Show)
findInterval :: [Double] -> Double -> Int
findInterval xs x_value = (fromJust $ findIndex (> x_value) xs)
{\tt calcF} \ :: \ (\, {\tt Pair2} \;, \ {\tt Pair3} \,) \; -\!\!\!> \; {\bf Double}
calcF x = -3 * (((sel1 (snd x) - sel2 (snd x)) / (fst $ fst x)) - ((sel2 (snd x)))
     - sel3 (snd x)) / (snd $ fst x)))
calcPolynom :: [Double] -> [Double] -> Polynom
calcPolynom xs ys = Polynom h a b d f
    where h=0 : (map (\x -> fst x - snd x) $ zip (drop 1 xs) (xs)) a = 0 : init h
```

```
h))
         d = 0 : 0 : (\mathbf{drop} \ 2 \ h)
         h2 = zip (drop 1 h) (drop 2 h)
         y3 = zip3 (drop 2 ys) (drop 1 ys) ys
         f = 0 : 0 : (map calcF \$ zip h2 y3)
calcKsi :: [Double] -> Pair3 -> [Double]
calcKsi y x = y + | [sel1 x / (sel2 x - sel3 x * last y)]
calcEta :: [Double] -> Pair4 -> [Double]
calcEta \ y \ x = y + f[(sel1 \ x * last \ y + sel2 \ x) / (sel3 \ x - sel1 \ x * sel4 \ x)]
calcRunningCoeffs :: Polynom -> RunningCoeffs
calcRunningCoeffs polynom = (ksi, eta)
   where a = drop 2 \$ a k polynom
         b = drop 2  $ b k polynom
         d = drop 2  $ d k polynom
          f = drop 2 $ f k polynom
          ksi = foldl \ calcKsi \ [0, 0, 0] \ $ zip3 d b a
          eta = foldl calcEta [0, 0, 0] $ zip4 a f b $ drop 2 ksi
calcB :: Pair5 -> Double
calcB \ x = (sel1 \ x - sel2 \ x) \ / \ sel3 \ x - (sel3 \ x * (sel4 \ x + 2 * sel5 \ x) \ / \ 3)
calcC :: [Double] -> Pair2 -> [Double]
calcC y x = (sel1 x * head y + sel2 x) : y
calcD :: Pair3 -> Double
calcD x = (sel1 x - sel2 x) / (3 * sel3 x)
reverseCoeff :: [Double] -> [Double]
reverseCoeff = tail . reverse . drop 1
where a = 0: (init ys)
         c = foldl \ calcC \ [0, \ 0]  $ zip \ (reverseCoeff \ ksi) \ (reverseCoeff \ eta)
         b = (map calcB $ zip5 (reverse ys) (tail $ reverse ys) (tail $ h
             polynom) c (tail c) + [0]
         d = (map \ calcD \ \$ \ zip3 \ c \ (tail \ c) \ (reverse \ \$ \ tail \ \$ \ h \ polynom)) ++ [0]
finalValue :: Spline -> Int -> Double -> [Double] -> Double
finalValue spline ind x xs = ax + bx + cx + dx
   where x value = x - (xs !! (ind - 1))
         ax = (a spline) !! ind
         bx = ((reverse $ b spline) !! ind) * x value
         cx = ((reverse \$ c spline) !! ind) * x value ^ 2
         dx = ((reverse \$ d spline) !! ind) * x value ^ 3
spline :: ValueTable -> Double -> Double
spline table x = finalValue spline index x xs
   where xs = map head table
         ys = map last table
         polynom = calcPolynom xs ys
          (ksi, eta) = calcRunningCoeffs polynom
          spline = calcSpline polynom xs ys ksi eta
         index = findInterval xs x
```