

ЛЕКЦИЯ №5. ЧИСЛЕННОЕ ИНТЕГРИРОВАНИЕ ФУНКЦИЙ ОДНОЙ ПЕРЕМЕННОЙ

Во многих случаях применение формулы Ньютона-Лейбница для вычисления определенного интеграла затруднительно или невозможно из-за того, что первообразная оказывается слишком сложной или вообще не может быть выражена через элементарные функции. Кроме того, подынтегральная функция в задачах моделирования часто задается в табличной форме и об аналитическом представлении первообразной речь вообще не идет. В этой ситуации проблема разрешается использованием численных методов. Вначале рассмотрим интегрирование функций с использованием формул Гаусса, обладающих наивысшей алгебраической точностью. Затем приведем другие часто используемые в вычислительной практике формулы (трапеций, средних, Симпсона).

5.1. Квадратурная формула Гаусса

Пусть интеграл вычисляется на стандартном интервале $[-1; 1]$. Задача состоит в том, чтобы подобрать точки t_1, t_2, \dots, t_n и коэффициенты A_1, A_2, \dots, A_n так, чтобы квадратурная формула

$$\int_{-1}^1 f(t) dt = \sum_{i=1}^n A_i f(t_i) \quad (5.1)$$

была точной для всех полиномов наивысшей возможной степени. Из приведенного ниже способа нахождения узлов t_i и коэффициентов A_i следует, что эта наивысшая степень равна $N = 2n - 1$.

Запишем полином в виде $f(t) = \sum_{k=0}^{2n-1} a_k t^k$. Легко показать, что для того, чтобы формула (5.1) была точна для полинома, необходимо и достаточно, чтобы она была точна для степенных функций t^k при $k = 0, 1, 2, \dots, 2n - 1$. Действительно, полагая, что согласно (5.1)

$$\int_{-1}^1 t^k dt = \sum_{i=1}^n A_i t_i^k \quad k=0,1,2,\dots,2n-1 \quad (5.2)$$

получим последовательно

$$\int_{-1}^1 f(t) dt = \int_{-1}^1 \sum_{k=0}^{2n-1} a_k t^k dt = \sum_{k=0}^{2n-1} a_k \int_{-1}^1 t^k dt = \sum_{k=0}^{2n-1} a_k \sum_{i=1}^n A_i t_i^k = \sum_{i=1}^n A_i \sum_{k=0}^{2n-1} a_k t_i^k = \sum_{i=1}^n A_i f(t_i),$$

т.е. на самом деле из условия справедливости (5.2) пришли к формуле (5.1).

Таким образом, система (5.2) дает $2n$ соотношений для определения $2n$ неизвестных A_i и t_i . При этом

$$\int_{-1}^1 t^k dt = \frac{1 - (-1)^{k+1}}{k+1} = \begin{cases} \frac{2}{k+1} & , \text{ при } k \text{ четном} \\ 0 & , \text{ при } k \text{ нечетном} \end{cases}$$

Итак, согласно (5.2) коэффициенты A_i и узлы t_i находятся из системы $2n$ уравнений

$$\left\{ \begin{array}{l} \sum_{i=1}^n A_i = 2, \\ \sum_{i=1}^n A_i t_i = 0, \\ \sum_{i=1}^n A_i t_i^2 = \frac{2}{3}, \\ \dots\dots\dots \\ \sum_{i=1}^n A_i t_i^{2n-1} = 0. \end{array} \right. \quad (5.3)$$

Система (5.3) нелинейная, и ее решение найти довольно трудно. Рассмотрим следующий прием нахождения A_i и t_i . Для этого нам понадобятся полиномы Лежандра, которые определяются по формуле

$$P_n(x) = \frac{1}{2^n n!} \frac{d^n}{dx^n} [(x^2 - 1)^n], \quad n=0,1,2,\dots$$

Используя данную формулу, выпишем в качестве примера первые 4 полинома Лежандра $P_0(x), P_1(x), P_2(x), P_3(x)$

$$P_0(x) = 1,$$

$$P_1(x) = x,$$

$$P_2(x) = \frac{1}{2}(3x^2 - 1),$$

$$P_3(x) = \frac{1}{2}(5x^3 - 3x).$$

Полиномы Лежандра обладают рядом полезных свойств:

$$1) \quad P_n(1) = 1, P_n(-1) = (-1)^n, \quad n = 0, 1, 2, \dots;$$

$$2) \quad \int_{-1}^1 P_n(x) P_m(x) dx = \delta_{mn} N_m, \quad N_m = \frac{2}{2m+1};$$

3) полином Лежандра $P_n(x)$ имеет n различных и действительных корней, расположенных на интервале $[-1; 1]$. (5.4)

4) Справедливо рекуррентное соотношение

$$P_m(x) = \frac{1}{m} [(2m-1)x P_{m-1}(x) - (m-1)P_{m-2}(x)]. \quad (5.5)$$

Теперь перейдем к рассмотрению упомянутого выше удобного способа решения нелинейной системы (5.3).

Составим по узлам интегрирования многочлен n -й степени

$$w_n(x) = \prod_{k=1}^n (x - x_k)$$

.

Функция $f(x) = w_n(x)P_m(x)$ при $m \leq n-1$ есть многочлен степени не выше $2n-1$.

Значит для этой функции формула Гаусса справедлива:

$$\int_{-1}^1 w_n(x) P_m(x) dx = \sum_{i=1}^n A_i w_n(x_i) P_m(x_i) = 0 ,$$

так как $w_n(x_i) = 0$.

Разложим $w_n(x)$ в ряд по ортогональным многочленам Лежандра:

$$w_n(x) = \sum_{k=0}^n b_k P_k(x) ,$$

$$\int_{-1}^1 w_n(x) P_m(x) dx = \int_{-1}^1 \left[\sum_{k=0}^n b_k P_k(x) \right] P_m(x) dx = b_m N_m = 0 ,$$

$$m \leq n-1 ,$$

т.е. все коэффициенты $b_m = 0$ при $m \leq n-1$. Значит $w_n(x)$ с точностью до численного множителя совпадает с $P_n(x)$.

Таким образом, узлами формулы Гаусса являются нули многочлена Лежандра степени n .

Зная t_i , из линейной теперь системы первых n уравнений (5.3) легко найти коэффициенты A_i ($i = 1, 2, \dots, n$) . Определитель этой системы есть определитель Вандермонда.

Формулу $\int_{-1}^1 f(t) dt = \sum_{i=1}^n A_i f(t_i)$, в которой t_i - нули полинома Лежандра $P_n(t)$, а A_i

определяют из (5.3), называют **квадратурной формулой Гаусса**.

Пример. Вывести квадратурную формулу Гаусса для случая трех узлов, т.е. $n = 3$.

1. Ищем корни полинома Лежандра третьей степени

$$P_3(t) = \frac{1}{2}(5t^3 - 3t) = 0 .$$

Корни полинома:

$$t_1 = -\sqrt{\frac{3}{5}}, \quad t_2 = 0, \quad t_3 = \sqrt{\frac{3}{5}}.$$

2. Из первых трех уравнений (5.3) находим коэффициенты A_i

$$A_1 + A_2 + A_3 = 2 ,$$

$$-\sqrt{\frac{3}{5}}A_1 + \sqrt{\frac{3}{5}}A_3 = 0 ,$$

$$\frac{3}{5}A_1 + \frac{3}{5}A_3 = \frac{2}{3} .$$

Отсюда

$$A_1 = A_3 = \frac{5}{9}, A_2 = \frac{8}{9} .$$

В итоге формула Гаусса при интегрировании на промежутке $[-1;1]$ имеет вид

$$\int_{-1}^1 f(t)dt = \frac{1}{9}[5f(-\sqrt{\frac{3}{5}}) + 8f(0) + 5f(\sqrt{\frac{3}{5}})] .$$

При вычислении интеграла на произвольном интервале $[a;b]$, т.е. $\int_a^b f(x)dx$ для применения квадратурной формулы Гаусса необходимо выполнить преобразование переменной

$$x = \frac{b+a}{2} + \frac{b-a}{2}t .$$

Получим

$$\int_a^b f(x)dx = \frac{b-a}{2} \int_{-1}^1 f\left(\frac{b+a}{2} + \frac{b-a}{2}t\right)dt ,$$

тогда

$$\int_a^b f(x)dx = \frac{b-a}{2} \sum_{i=1}^n A_i f(x_i) , \quad (5.6)$$

где

$$x_i = \frac{b+a}{2} + \frac{b-a}{2} t_i, \quad i=1,2,\dots,n; \quad (5.7)$$

здесь t_i - нули полинома Лежандра $P_n(t)$, т.е. $P_n(t_i) = 0$.

Погрешность формулы Гаусса с n узлами выражается формулой

$$R_n = \frac{(b-a)^{2n+1} (n!)^4}{(2n+1)[(2n)!]^3} f^{(2n)}(\xi).$$

Отсюда, в частности, следует

$$R_3 = \frac{1}{15750} \left(\frac{b-a}{2}\right)^7 f^{(6)}(\xi),$$

$$R_4 = \frac{1}{3472875} \left(\frac{b-a}{2}\right)^9 f^{(8)}(\xi)$$

.....

$$R_8 = \frac{1}{648984486150} \left(\frac{b-a}{2}\right)^{13} f^{(12)}(\xi)$$

и т.д.

Сделаем замечание по поводу отыскания корней полинома Лежандра произвольной степени. Эта процедура выполняется численным методом, например, можно применить метод половинного деления. Сам полином строится по рекуррентной формуле (5.5), а для начала процесса используются полиномы $P_0(t)$ и $P_1(t)$ (выписаны выше). Процедура повторяется до тех пор, пока не будут найдены все n корней полинома. При этом следует учитывать свойство полиномов (5.4), согласно которому все эти корни располагаются на интервале $[-1; 1]$, и они все действительны и различны, т.е. кратных корней нет.

5.2. Другие формулы численного интегрирования

Ставится задача вычисления определенного интеграла

$$F = \int_a^b f(x) dx \quad (5.8)$$

При построении нижеприведенных формул численного интегрирования используется общая идея, заключающаяся в том, что подынтегральную функцию $f(x)$ заменяют интерполяционным многочленом, который легко интегрируется. Поскольку коэффициенты полинома линейным образом выражаются через значения интегрируемой функции в узлах, то имеет место соотношение

$$f(x) \approx \sum_{i=1}^n f(x_i) \varphi_i(x) + r(x), \quad (5.9)$$

где n - количество узлов интерполяции на отрезке интегрирования $[a, b]$, $\varphi_i(x)$ - многочлены степени n , x_i - заданные узлы интерполяции, $r(x)$ - остаточный член.

Подставляя (5.9) в (5.8), получают формулу численного интегрирования (она называется квадратурной формулой)

$$F = \sum_{i=0}^n A_i f(x_i) + R, \quad (5.10)$$

$$A_i = \int_a^b \varphi_i(x) dx, \quad R = \int_a^b r(x) dx,$$

где A_i - веса квадратурной формулы, а R - погрешность или остаточный член формулы.

Понятно, что формула (5.10) точна для полинома степени n , а следовательно и для всех степеней x от 0 до n , т.е. справедливы соотношения, использованные ранее при получении системы (5.3)

$$\int_a^b x^k dx = \sum_{i=0}^n A_i x_i^k \quad \text{при } k = 0, 1, 2, \dots, n. \quad (5.11)$$

При этом

$$\int_a^b x^k dx = \frac{b^{k+1} - a^{k+1}}{k+1}.$$

Отсюда, задаваясь **количеством** и **расположением** узлов можно, применяя (5.11), вычислить веса квадратурной формулы.

Например, при $n = 0$, $x_0 = \frac{a+b}{2}$ получим $b-a = A_0$, т.е. квадратурная формула имеет вид

$$\int_a^b f(x)dx = (b-a) f\left(\frac{a+b}{2}\right) \quad (5.12)$$

Эта формула называется формулой средних.

При $n = 1$, $x_0 = a, x_1 = b$ получим формулу трапеций.

При $n = 2$, $x_0 = a$, $x_1 = \frac{a+b}{2}$, $x_2 = b$ будет построена формула Симпсона

$$\int_a^b f(x)dx = \frac{(b-a)}{6} [f(x_0) + 4f(x_1) + f(x_2)]. \quad (5.13)$$

Эту процедуру можно продолжить, получая новые формулы со все большим количеством узлов. Однако можно поступить иначе. Используя интерполяционный полином Лагранжа, т.е. подставляя в (5.9) в качестве функций $\varphi_i(x)$ лагранжевы коэффициенты $L_i^{(n)}(x)$, и проведя интегрирование в формуле (5.10), вычислим A_i

$$A_i = (b-a)H_i,$$

где H_i - коэффициенты Котеса. Существуют таблицы коэффициентов Котеса вплоть до значений $n=10$

Приведем сводку ряда простейших формул, используемых в практике численного интегрирования, при большом количестве узлов и постоянном расстоянии между узлами (шаге сетки).

Формула трапеций:

$$\int_a^b f(x)dx \approx h\left(\frac{1}{2}f_0 + f_1 + \dots + f_{N-1} + \frac{1}{2}f_N\right),$$

$$R \approx -\frac{1}{12}h^2 \int_a^b f''(x) dx = O(h^2) ,$$

$$h = x_i - x_{i-1} = const ,$$

где R - асимптотическая погрешность формулы; $f_i = f(x_i)$ - значения интегрируемой функции в узлах.

Формула средних:

$$\int_a^b f(x) dx \approx h \sum_{i=1}^N f(x_{i-1/2}), \quad x_{i-1/2} = \frac{x_{i-1} + x_i}{2} ,$$

$$R \approx \frac{1}{24}h^2 \int_a^b f''(x) dx = O(h^2) .$$

Формула Симпсона:

$$\int_a^b f(x) dx \approx \frac{h}{3} \sum_{i=0}^{\frac{N}{2}-1} (f_{2i} + 4f_{2i+1} + f_{2i+2}) ,$$

$$R \approx -\frac{1}{180}h^4 \int_a^b f^{(4)}(x) dx = O(h^4) .$$

Отметим, что если подинтегральная функция не имеет соответствующих производных, то указанный теоретический порядок точности не достигается. Так, если на отрезке интегрирования не существуют 3-я и 4-я производные, то порядок точности формулы Симпсона будет только 2-ой, $O(h^2)$.