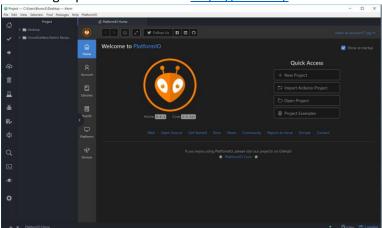
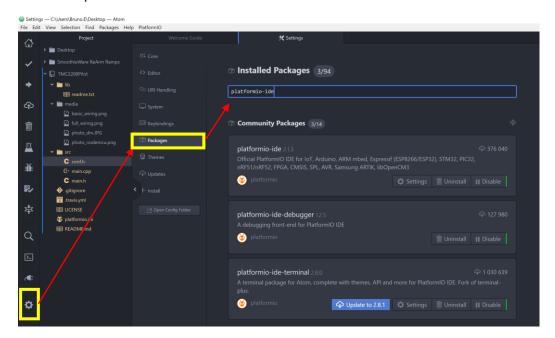
## **Tuto Installation TMC2208Pilot**

Télécharger puis installer Atom <a href="https://atom.io/">https://atom.io/</a>



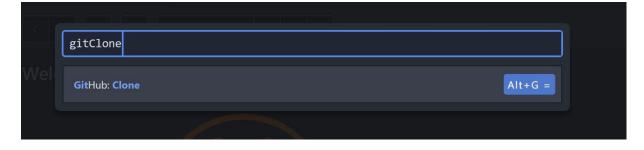
Aller dans Atom Settings puis package et installer les packages :

- Platformio-ide
- Gitplus



Une fois les package ci-dessus installer fait SHIFT+CTRL+P

La fenêtre ci-dessous s'ouvre entrée "gitclone" puis entréé



Aller sur le Github TMC2208Pilot puis copier le lien à l'aide du bouton ci-dessous

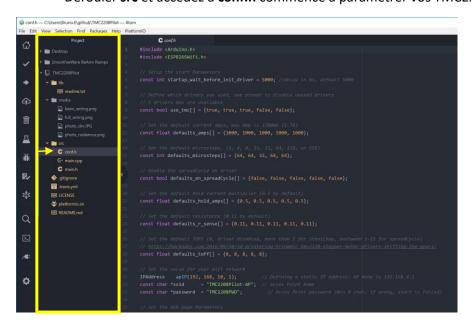


Retourner dans Atom puis coller le lien dans la fenêtre ci-dessous, puis clic sur



Le Github et cloné!! Il apparait à présent dans la colonne Project

• Dérouler **src** et accédez à **conf.h** commencé à paramétrer vos TMC2208



Avant de lancer le tel versement pensez à déconnecter l'ensemble des broches UART des TMC sans quoi le televersement échouera

Une fois les réglages terminer vous pourrez televerser à l'aide du bouton



Clic sur Save and Build pour lancer la compilation et le televersement.

```
onf.h — C:\Users\Bruno.E\qithub\TMC2208Pilot — Atom
File Edit View Selection Find Packages Help PlatformIO
                                                                                             You have unsaved changes
        > 🛅 Desktop
                                                   const float defaults hold amps[] =
                                                                                                                              Save and build Build Without Saving
        > Em SmoothieWare ReArm Ramps
           PiatrormIO: Upload Alt+Cmd+U

✓ media

 4
                                                   const float defaults toff[] = {8, 8, 8, 8, 8}:
 // Set the value for your Wifi networ
IPAddress apIP(192, 168, 10, 1);
const char *ssid = "TMC2208Pilot
                photo_nodemcu.png
 直

▼ im src

  뵃
 艮
              .gitignore
              T .travis.yml
 岀
              opplatformio.ini
 Q
 2
 0
                                                   #define TMC 4 TX PIN 4
```

```
Compiling .pioenvs\nodemcuv2\FrameworkArduino\Updater.cpp.o
Compiling .pioenvs\nodemcuv2\FrameworkArduino\WMath.cpp.o
\label{lem:compiling:pioenvs} $$ Compiling .pioenvs\\ nodemcuv2\\ FrameworkArduino\\ abi.cpp.o $$ Compiling .pioenvs\\ nodemcuv2\\ nodemc
   Compiling .pioenvs\nodemcuv2\FrameworkArduino\base64.cpp.o
```

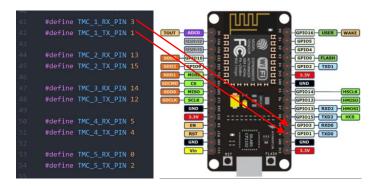
[SUCCESS] Took 51.30 seconds

Connectez à présent vos Pin UART puis démarrer votre imprimante

## Nota:

Le NodeMCU doit être démarré après votre imprimante il est donc conseillez de l'alimenter par des broche 5v et Gnd Disponible sur votre carte mère

Veuillez noter que les N° de pin du fichier de Conf.h sont les N° de GPIO voir le schéma de correspondance ci-contre



Important : Veuillez noter que sur certainne version de NodeMCu le GPIO0 étant également • un bug peut se produire lors du boot du NodeMCU