PROYECTO PRIME

Modelado de la simulación de la transmisión de tramas de carga según el estándar de PRIME, ITU-T G.9904

Teresa González García y María José Medina Hernández

```
format compact; clear all; close all;
```

Implementación de todos los modos de comunicación de PRIME en el caso de canal sin distorsión y sin FEC

1. Elección de los parámetros de simulación

Parámetros generales

```
Fs=250*10^3; % Frecuencia de muestreo
Ts=1/Fs; % Periodo de muestreo
```

Parámetros de modulación PSK

```
m_ary=[2 4 8]; % Número de símbolos de la constelación PSK
m_dpsk=log2(m_ary);
```

Parámetros de modulación OFDM

Estos parámetros han sido sacados del estándar, centrándonos únicamente en el payload.

```
Nc= 96; % Número de portadoras
NFFT=512; % Tamaño FFT
Ncp=48; % Tamaño prefijo ciclico
Tsimb=2.24*10^-3; % NFFT*Ts + Ncp*Ts. Duracion total simbolo OFDM
delta_f=Fs/NFFT; % Separacion entre f portadoras
```

Parámetros de corrección de errores

```
R=1/2; %Convolutional coding rate
```

Parámetros de aleatorización y desfase

Parámetros de simulación

Para calcular el número de símbolos OFDM por trama, tenemos en cuenta que, como máximo, esta puede durar 100ms ya que es el tiempo máximo en el que se puede considerar el canal estable cuando sea dispersivo. Obtenemos Nofdm = 44.

```
Tmax=190*10^-3; % Duración máxima de una trama
Nofdm= floor(Tmax/(Tsimb)); % Nofdm
```

Puesto que se quieren obtener valores de BER fiables inferiores incluso a 10⁴, se necesitan transmitir al menos 10⁴ bits si se quiere obtener esta sensibilidad. Para sencillez del código, se utilizará un número de bits proporcional al número de portadoras, a log2(m-ary) y al número de símbolos OFDM por trama. El mínimo común múltiplo de estos cuatro parámetros es mayor a 10⁴, por lo que es un tamaño válido. En total obtenemos 25344.

```
Nbits = Nc*1cm(2,3)*Nofdm;
```

A continuación, obtenemos el número de bits por trama y el número de tramas para modulación.

Para calcular el número de bits por trama en cada modulación, se multiplica el número de símbolos/trama* bits/símbolo (número de portadoras*log2(m ary). Se obtienen 4224 para DBPSK, 8448 para DQPSK y12672 para DBPSK.

Para calcular el número total de tramas, se divide el número total de bits entre los bits por trama. En total obtenemos 6 para DBPSK, 3 para DQPSK y 2 para DBPSK.

```
Nbits trama DPSK= Nofdm*Nc*m dpsk;
```

2. Comportamiento del sistema en un canal ideal

N tramas DPSK=Nbits./Nbits trama DPSK;

Transmisión con aleatorización

```
% Generación de una secuencia de bits aleatoria
txbits = randi(2,1,Nbits)-1;

% Transmisión con modulación en OFDM sobre DBPSK, DQPSK y D8PSK

% tx_DBPSK= transmisor(txbits', m_ary(1), Nbits_trama_DPSK(1), N_tramas_DPSK(1), Nc,scrambler, Nofdm, NFFT);
x_tx_DQPSK= transmisor(txbits', m_ary(2), Nbits_trama_DPSK(2), N_tramas_DPSK(2), Nc,scrambler, Nofdm, NFFT);
x_tx_D8PSK= transmisor(txbits', m_ary(3), Nbits_trama_DPSK(3), N_tramas_DPSK(3), Nc,scrambler, Nofdm, NFFT);

% Recepción con modulación en OFDM sobre DBPSK, DQPSK y D8PSK
rxbits_DBPSK=receptor(x_tx_D8PSK, m_ary(1), Nbits_trama_DPSK(1), N_tramas_DPSK(1), N_tramas_DPSK(2), N_tramas_DPSK(2), N_tramas_DPSK(2), N_tramas_DPSK(2), N_tramas_DPSK(3), N_t
```

Cálculo del error de transmisión

Cálculo del error de transmisión mediante la comparación de los bits transmitidos con los recibidos

```
error_dbpsk = sum(abs(txbits-rxbits_DBPSK))
error_ddpsk = 0
error_dqpsk = sum(abs(txbits-rxbits_DQPSK))
error_dqpsk = 0
error_d8psk = sum(abs(txbits-rxbits_DBPSK))
```

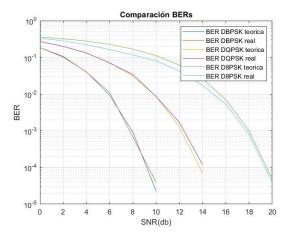
Como se puede observar, el error de transmisión-recepción, incluyendo aleatorización es 0. Esto es lo esperable, ya que se está simulando el sistema en un canal ideal (h[n]=1) y sin ruido.

Transmisión en presencia de ruido AWGN

A continuación se van a comparar las gráficas de BER vs SNR teóricas y reales para cada tipo de modulación.

```
% vector SNR
SNR db = 0:2:35;
% Cálculo del factor de ancho de banda para distribuir SNR tan solo en la parte
% del espectro con portadoras (Nc)
fb = 10*log10( (NFFT/2)/Nc);
%BER's teoricas de cada modulacion
BER_teor_DBPSK= DBPSK_BER(SNR_db);
BER_teor_DBPSK(find(BER_teor_DBPSK<1e-6))=NaN;</pre>
BER teor DQPSK= DQPSK BER(SNR db);
BER_teor_DQPSK(find(BER_teor_DQPSK<1e-6))=NaN;</pre>
BER teor D8PSK= D8PSK BER(SNR db);
BER_teor_D8PSK(find(BER_teor_D8PSK<1e-6))=NaN;</pre>
% Bucle calculo BER real DBPSK
for k=1:length(SNR_db)
    % Se añade AWGN a la señal de entrada, ajustando la SNR con el factor de ancho de banda.
    y_noise_dbpsk=awgn(x_tx_DBPSK,SNR_db(k)-fb,'measured');
   y_noise_dqpsk=awgn(x_tx_DQPSK,SNR_db(k)-fb,'measured');
   y_noise_d8psk=awgn(x_tx_D8PSK,SNR_db(k)-fb,'measured');
    % Se calcula la salida del receptor en presencia de AWGN para cada
   % modulación.
   y_rx_noise_dbpsk=receptor(y_noise_dbpsk, m_ary(1), Nbits_trama_DPSK(1), N_tramas_DPSK(1), Nc, scrambler, Nofdm, NFFT);
   y_rx_noise_dqpsk=receptor(y_noise_dqpsk, m_ary(2), Nbits_trama_DPSK(2), N_tramas_DPSK(2), Nc, scrambler, Nofdm, NFFT);
   y_rx_noise_d8psk=receptor(y_noise_d8psk, m_ary(3), Nbits_trama_DPSK(3), N_tramas_DPSK(3), Nc, scrambler, Nofdm, NFFT);
    % Se calcula la diferencia entre los bits de información transmitidos y
   % los bits a la salida del receptor.
   diferencia_dbpsk=abs(txbits-y_rx_noise_dbpsk);
    diferencia_dqpsk=abs(txbits-y_rx_noise_dqpsk);
   diferencia d8psk=abs(txbits-y rx noise d8psk);
    % Se calcula las BERs reales como el número total de bits diferentes
   % entre el número de bits transmitidos.
    BER real DBPSK(k)= (sum(diferencia dbpsk)/length(txbits));
   BER_real_DBPSK(find(BER_real_DBPSK<1e-6))=NaN;</pre>
    BER real DQPSK(k)= (sum(diferencia dqpsk)/length(txbits));
   BER_real_DQPSK(find(BER_real_DQPSK<1e-6))=NaN;</pre>
    BER_real_D8PSK(k)= (sum(diferencia_d8psk)/length(txbits));
    BER_real_D8PSK(find(BER_real_D8PSK<1e-6))=NaN;
% Representacion BER vs SNR para todos los tipos de modulacion
figure
semilogy(SNR_db,BER_teor_DBPSK)
hold on;
semilogy(SNR db, BER real DBPSK)
hold on;
semilogy(SNR_db,BER_teor_DQPSK)
hold on;
semilogy(SNR_db, BER_real_DQPSK)
hold on;
semilogy(SNR_db,BER_teor_D8PSK)
hold on;
```

```
semilogy(SNR_db, BER_real_D8PSK)
hold on;
title('Comparación BERs')
xlabel('SNR(db)')
ylabel('BER')
legend('BER DBPSK teorica', 'BER DBPSK real', 'BER DQPSK real', 'BER D8PSK teorica', 'BER D8PSK real')
grid on
```



Como se esperaba, la BER real es ligeramente mayor que la teórica en todos los casos. Esta mínima diferencia se debe a la presencia de AWGN, pero se hará mayor cuando se incluya un canal no ideal.

Para una SNR=5db, se puede ver que la BER real es prácticamente idéntica a la teórica en los casos tanto de DBPSK como DQPSK. Sin embargo, en el caso de D8PSK la diferencia es de 0.2.

Para una BER de 10^{-3} , se necesita la siguiente SNR:

- . DBPSK -> SNR= 8 db
- DQPSK -> SNR= 12 db
- D8PSK -> SNR= 18 db

Por tanto se demuestra que a mayor número de puntos de la constelación (en este caso D8PSK), se necesita una mayor SNR para obtener el mismo nivel de BER, y también la BER real difiere más que la teórica, ya que dichos puntos se encuentran más juntos.

Inclusión de modelo de canal e inclusión de ecualizador

Se includen al modelo de simulación los efectos de un canal dispersivo h[n]. La expresión de este canal representa la atenuación que sufre la señal y los efectos de la sema de las réplicas de la señal debidas a los efectos de interferencia intersimbólica debido al multicamino, se emplea un ecualizador sencillo basado en el algoritmo de zero-forcing, el cual impone que el símbolo sea nulo en instantes de muestreo distintos al suyo. Desafortunadamente, este algoritmo no es óptimo puesto que causa una amplificación del sonido excesiva en frecuencias donde el fading o la atenuación de la señal es alta (en nuestro caso, como se mostrará a continuación, en torno a 70 kHz), deteriorando la SNR.

Expresión algebraica de la señal

Siendo s(t) la señal transmitida, y(t) la señal recibida y h(t) la respuesta al impulso del canal, la expresitón de y(t) en en función del efecto de la dispersión del canal queda:

$$y[n] = s[n] * h[n]$$

Puesto que el canal muestra la siguiente respuesta al impulso

$$h[n] = [-0.1, 0.3, -0.5, 0.7, -0.9, 0.7, -0.5, 0.3, -0.1]$$

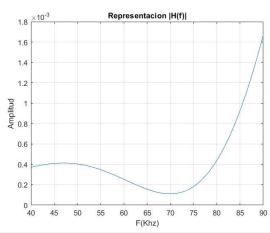
La señal recibida queda:

$$y[n] = x[n] * h[n] = -0.1 \cdot x[n] + 0.3 \cdot x[n-1] - 0.5 \cdot x[n-2] + 0.5 \cdot x[n-3] - 0.9 \cdot x[n-4] + 0.7 \cdot x[n-5] - 0.5 \cdot x[n-6] + 0.3 \cdot x[n-7] - 0.1 \cdot x[n-8]$$

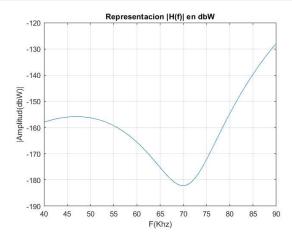
Representación del canal

```
% Respuesta al impulso del canal
h=[-0.1,0.3,-0.5,0.7,-0.9,0.7, -0.5, 0.3, -0.1];
H=fft(h,NFFT)/NFFT; % Espectro de la respuesta al impulso
f=linspace(-Fs/2,Fs/2, length(H)); % Vector de frecuencias

%Representacion |H(f)| en el dominio de la frecuencia (unidades naturales)
figure
plot(f/1000,abs(fftshift(H)));
title('Representacion |H(f)|');
xlabel('F(khz)');
xlim([40,90]);
ylabel('Amplitud');
grid on
```



```
% Representacion |H(f)| el dominio de la frecuencia (db)
figure
plot (f/1000,20*log(abs(fftshift(H))))
title('Representacion |H(f)| en dbW');
xlabel('F(Khz)');
ylabel('|Amplitud(dbW)|');
grid on
xlim([40,90]);
xlim([40 90])
ylim('auto')
```



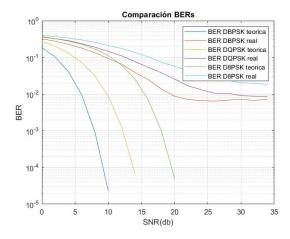
Como se puede observar en las gráficas del espectro del canal, en la banda de paso, las frecuencias en torno a 70 kHz son las que se ven más atenuadas (-182 dbW). Por el contrario, para las frecuencias más cercanas al límite superior de 80kHz, la atenuación es mucho menor (-129 dbW). Como se ha explicado antes, será en torno a estas frecuencias donde exista menor SNR debido a la amplificación excesiva del ruido causada por el algoritmo de ecualización de zero-forcing empleado.

Efecto del canal en la transmisión

Se incluye el efecto del canal en la transmisión sin añadir prefijo cíclico ni ecualización en recepción.

```
% Convolucion lineal de la señal transmitida
y_canal_DBPSK=conv(x_tx_DBPSK,h);
y_canal_DBPSK =y_canal_DBPSK(1:end-length(h)+1);
y_canal_DQPSK=conv(x_tx_DQPSK,h);
y_canal_DQPSK =y_canal_DQPSK(1:end-length(h)+1);
y_canal_D8PSK=conv(x_tx_D8PSK,h);
y_canal_D8PSK =y_canal_D8PSK(1:end-length(h)+1);
% AWGN
for k=1:length(SNR_db)
%y_noise=zeros(1, length(x_tx_DBPSK));
```

```
\label{eq:y_noise_canal_dbpsk} $$y\_noise\_canal\_dbpsk=awgn(y\_canal\_DBPSK,SNR\_db(k)-fb,'measured')$;
    y_noise_canal_dqpsk=awgn(y_canal_DQPSK,SNR_db(k)-fb,'measured');
    y_noise_canal_d8psk=awgn(y_canal_D8PSK,SNR_db(k)-fb,'measured');
    y\_rx\_noise\_canal\_dbpsk=receptor(y\_noise\_canal\_dbpsk, m\_ary(1), Nbits\_trama\_DPSK(1), N\_tramas\_DPSK(1), Nc, scrambler, Nofdm, NFFT);
   y\_rx\_noise\_canal\_dqpsk=receptor(y\_noise\_canal\_dqpsk, m\_ary(2), Nbits\_trama\_DPSK(2), N\_tramas\_DPSK(2), Nc, scrambler, Nofdm, NFFT);
    y_rx_noise_canal_d8psk=receptor(y_noise_canal_d8psk, m_ary(3), Nbits_trama_DPSK(3), N_tramas_DPSK(3), Nc, scrambler, Nofdm, NFFT);
    diferencia_dbpsk=abs(txbits-y_rx_noise_canal_dbpsk);
    diferencia_dqpsk=abs(txbits-y_rx_noise_canal_dqpsk);
    diferencia_d8psk=abs(txbits-y_rx_noise_canal_d8psk);
    BER_real_DBPSK(k)= (sum(diferencia_dbpsk)/length(txbits));
    BER_real_DBPSK(find(BER_real_DBPSK<1e-6))=NaN;</pre>
    BER_real_DQPSK(k)= (sum(diferencia_dqpsk)/length(txbits));
    BER_real_DQPSK(find(BER_real_DQPSK<1e-6))=NaN;</pre>
    BER_real_D8PSK(k)= (sum(diferencia_d8psk)/length(txbits));
    BER_real_D8PSK(find(BER_real_D8PSK<1e-6))=NaN;</pre>
figure
semilogy(SNR_db,BER_teor_DBPSK)
semilogy(SNR_db, BER_real_DBPSK)
hold on;
semilogy(SNR_db,BER_teor_DQPSK)
hold on;
semilogy(SNR_db, BER_real_DQPSK)
hold on;
semilogy(SNR_db,BER_teor_D8PSK)
hold on;
semilogy(SNR_db, BER_real_D8PSK)
hold on;
title('Comparación BERs')
xlabel('SNR(db)')
ylabel('BER')
legend('BER DBPSK teorica', 'BER DBPSK real', 'BER DQPSK teorica', 'BER DQPSK real', 'BER D8PSK teorica', 'BER D8PSK real')
grid on
```



De nuevo, la transmisión DBPSK es la que presenta menor BER debido a que es en la que los distintos puntos de la constelación se encuentran más separados. Sin embargo, esta BER no decrece siempre con el aumento de la SNR, sino que se estanca a partir de los 25 dB. El motivo es que la transmisión en un canal dispersivo sin utilizar prefijo cíclico ni ecualización presenta un fondo de ruido en recepción del orden de 0.007 en el mejor de los casos (DBPSK) debido a la interferencia intersimbólica. Para DQPSK, este fondo de ruido es de 0.009 y para D8PSK, de 0.2 para una SNR de 30 dB.

Transmisión con prefijo cíclico y ecualización

A continuación se realiza una transmisión incluyendo un prefijo cíclico, de manera que más tarde en el proceso de ecualización sea posible contrarrestar los efectos del canal. La razón por la que es necesario incluir este prefijo cíclico es que en el dominio discreto

 $Y(k) \neq X(k) \cdot H(k)$

Sin embargo, sí que se cumple

 $Yc(k) = X(k) \cdot H(k)$

Siendo Yc la transformada de Fourier de la convolución circular de x[n] con h[n].

Puesto que el canal se modela como una convolución lineal, para que sea equivalente a la convolución circular es necesario añadir a la señal transmitida un prefijo cíclico igual a las últimas mustras de esta señal. Tras realizar esta operación, si que es posible ecualizar la señal al conocer el canal, ya que

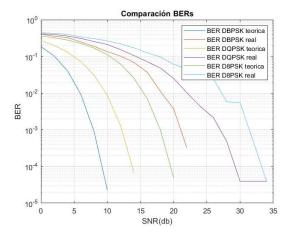
```
H(k) = \frac{Yc(k)}{X(k)}
```

```
% Transmisión con prefijo cíclico
x_tx_DBPSK_cp= transmisor(txbits', m_ary(1), Nbits_trama_DPSK(1), N_tramas_DPSK(1), Nc,scrambler, Nofdm, NFFT, Ncp);
x_tx_DBPSK_cp= transmisor(txbits', m_ary(2), Nbits_trama_DPSK(2), N_tramas_DPSK(2), Nc,scrambler, Nofdm, NFFT, Ncp);
x_tx_DBPSK_cp= transmisor(txbits', m_ary(3), Nbits_trama_DPSK(3), Nc,scrambler, Nofdm, NFFT, Ncp);

% Convolucion lineal con prefijo cíclico para calcular la señal recibida en
% presencia de un canal real.
y_canal_DBPSK_cp=conv(x_tx_DBPSK_cp,h);
y_canal
```

Suponemos que desconocemos el canal pero que sí conocemos el primer simbolo OFDM de cada trama, el cual actúa de piloto para poder obtener la expresión del canal. Esto se realiza mediante la división de la señal piloto recibida entre la conocida.

```
% Buche AWGN
for k=1:length(SNR_db)
   y_noise_canal_dbpsk=awgn(y_canal_DBPSK_cp,SNR_db(k)-fb,'measured');
   y_noise_canal_dqpsk=awgn(y_canal_DQPSK_cp,SNR_db(k)-fb,'measured');
   y_noise_canal_d8psk=awgn(y_canal_D8PSK_cp,SNR_db(k)-fb,'measured');
   y_rx_noise_canal_dbpsk_cp=receptor(y_noise_canal_dbpsk, m_ary(1), Nbits_trama_DPSK(1), N_tramas_DPSK(1), Nc, scrambler, Nofdm, NFFT, Ncp);
   y_rx_noise_canal_dqpsk_cp=receptor(y_noise_canal_dqpsk, m_ary(2), Nbits_trama_DPSK(2), N_tramas_DPSK(2), Nc, scrambler, Nofdm, NFFT, Ncp);
   y_rx_noise_canal_d8psk_cp=receptor(y_noise_canal_d8psk, m_ary(3), Nbits_trama_DPSK(3), N_tramas_DPSK(3), Nc, scrambler, Nofdm, NFFT, Ncp);
   diferencia_dbpsk=abs(txbits-y_rx_noise_canal_dbpsk_cp);
   diferencia_dqpsk=abs(txbits-y_rx_noise_canal_dqpsk_cp);
   diferencia_d8psk=abs(txbits-y_rx_noise_canal_d8psk_cp);
    BER_real_DBPSK(k)= (sum(diferencia_dbpsk)/length(txbits));
   BER_real_DBPSK(find(BER_real_DBPSK<1e-6))=NaN;</pre>
   BER_real_DQPSK(k)= (sum(diferencia_dqpsk)/length(txbits));
   BER_real_DQPSK(find(BER_real_DQPSK<1e-6))=NaN;</pre>
    BER_real_D8PSK(k)= (sum(diferencia_d8psk)/length(txbits));
   BER real D8PSK(find(BER real D8PSK<1e-6))=NaN;
figure
semilogy(SNR_db,BER_teor_DBPSK)
hold on;
semilogy(SNR_db, BER_real_DBPSK)
semilogy(SNR_db,BER_teor_DQPSK)
hold on;
semilogy(SNR_db, BER_real_DQPSK)
hold on;
semilogy(SNR db,BER teor D8PSK)
hold on;
semilogy(SNR_db, BER_real_D8PSK)
hold on;
title('Comparación BERs')
xlabel('SNR(db)')
ylabel('BER')
legend('BER DBPSK teorica', 'BER DBPSK real', 'BER DQPSK teorica', 'BER DQPSK real', 'BER D8PSK real')
grid on
```



Como se puede observar en la figura, el fondo de ruido del orden de 10⁻² que encontrábamos en el apartado anterior causado por la interferencia intersimbólica (ISI) ha desaparecido completamente al estimar el canal y ecualizar. Sin embargo, la BER teórica es significativamente menor a la real. Puesto que el canal ha sido estimado en presencia de AWGN, este no es exacto, con lo que es natural que exista una diferencia grande entre el error teórico y el obtenido. Además, como se ha explicado anteriormente, la ecualización mediante zero-forcing empleada no es óptima ya que en las frecuancias más atenuadas (en este caso en torno a 70 kHz), el ruido se amplifica de forma excesiva, causando un deterior o de la SNR. Para evitar este efecto, se podría utilizar un algoritmo basado en MSSE. En este caso, los coeficientes óptimos se obtendrían mediante un filtro de Weiner. Sin embargo, este filtro conlleva un par de problemas. En primer lugar, no resulta estable debido a la necesidad de calcular matrices inversas. Además, es bastante computacionalmente costoso, lo cual no es recomendable si, como en esta implementación, se asume que el canal puede no ser constante en el tiempo y se etima para cada trama. Por lo tanto, si se quisiese aumentar la SNR se prodía utilizar el algoritmo de LSE (Least Mean Square), el cual realiza una estimación del gradiente para calcular los pesos del filtro a emplear.

Cuantitativamente, para obtener una SNR de 10⁻³, teóricamente para DBPSK se necesita una SNR de 8 dB y 22 dB en la práctica, lo que resulta en una diferencia de 14 dB. Para DQPSK, son 12 dB en la teoría y 27 dB en la simulada (15 dB de diferencia). Por último, en D8PSK son 18 dB en teoría y 33ven la práctica, con una diferencia de nuevo de 15 dB.

Implementación de todos los modos de comunicación de PRIME con FEC

A continuación se va a realizar una transmisión utilizando un código de corrección de errores convolucional. El código definido por el estándar ITU-T G.9904 tiene un ratio R = 1/2, por lo que el codificador produce dos bits de salida por cada bit de entrada. Además, se añaden 8 bits de flushing, los cuales sirven para resetear los registros del codificador al final de cada trama, de manera que los primeros bits de cada trama no se vean afectados por los últimos de la anterior.

Además del FEC, se añade un módulo de inerteaving, el cual sirve para cambiar las posiciones de los bits, de manera que si en el caso de producirse un pico de ruido, este no afecte a varios bits que se encuentren seguidos. La razón detrás de esta implementación es que los códigos de corrección de errores pueden corregir fallos hasta cierto umbral de número de bits erróneos. Si se supera este umbral, es posible que la señal original no se pueda recuperar. Por lo tanto, y en particular teniendo que los códigos convolucionales poseen memoria, distribuyéndose el ruido entre los bits adyacentes, es mejor dispersar los errores a lo largo de la señal en lugar de encontralos seguidos.

4. Modificación de los parámetros de simulación

Debido a la redundancia introducida por el codificador y a los bits de flushing, es necesario reducir los bits de información que caben en cada trama de la siguiente manera

$$Nbits_{TRAMA,INFO} = \frac{Nbits_{TRAMA} - Nbits_{FLUSH}}{2}$$

Puesto que el número de bits de información queda reducido a aproximadamente la mitad, para cumplir con el requisito de valores de BER fiables del orden de 10⁻⁴, es necesario duplicar el número de tramas enviadas.

```
Ntramas = 2*N_tramas_DPSK; % Doblamos el número de tramas
Nflush=8;

% Cálculo del nuevo número de bits de información por trama
Nbits_trama_DPSK_info(1) = Ntramas(1)*((Nbits_trama_DPSK(1)-Nflush)*R);
Nbits_trama_DPSK_info(2) = Ntramas(2)*((Nbits_trama_DPSK(2)-Nflush)*R);
Nbits_trama_DPSK_info(3) = Ntramas(3)*((Nbits_trama_DPSK(3)-Nflush)*R);

% Cálculo del número de bits totales para cada modulación
txbits_DBPSK = randi(2,1,Nbits_trama_DPSK_info(1))-1;
txbits_DQPSK = randi(2,1,Nbits_trama_DPSK_info(2))-1;
txbits_D8PSK = randi(2,1,Nbits_trama_DPSK_info(3))-1;
```

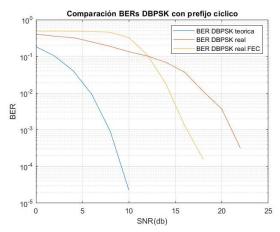
5. Simulación con FEC

A continuación se lleva a cabo la simulación de la transmisión incluyendo los módulos de corrección de errores e interleaving. Como algoritmo de codificación se utiliza un código convolucional C(2, 1, 7), siendo 2 el número bits de salida por cada bit de entrada, 1 el número de bits de entrada y 7 la "constraint lenght" (número de registros + 1). El módulo de interleaving se incluye ya que el código de corrección de errores utilizado asume errores aleatorios, es decir, isolados. Sin embargo, debido a la resupuesta al impulso del canal, esto no va a suceder sino que los errores se producirán por ráfagas. Para disminuir su efecto se incluye el módulo de interleaving, el cual desordena los bits a transmitir de modo que no se produzcan más errores en una misma palabra de los que el módulo de correción de errores pueda resolver. Para la decodificación se utiliza el algoritmo de Viterbi, el cual tiene en cuenta todos los posibles valores que podría haber tomado el mensaje y elige el más probable.

```
% Transmisión con FEC e interleaving
x_tx_DBPSK_cp_FEC= transmisor(txbits_DBPSK', m_ary(1), Nbits_trama_DPSK(1), Ntramas(1), Nc,scrambler, Nofdm, NFFT, Ncp, R);
x_tx_DQPSK_cp_FEC= transmisor(txbits_DQPSK', m_ary(2), Nbits_trama_DPSK(2), Ntramas(2), Nc,scrambler, Nofdm, NFFT, Ncp, R);
x_tx_D8PSK_cp_FEC= transmisor(txbits_D8PSK', m_ary(3), Nbits_trama_DPSK(3), Ntramas(3), Nc,scrambler, Nofdm, NFFT, Ncp, R);
```

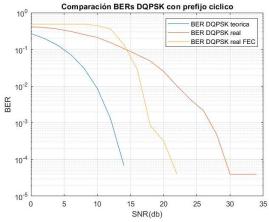
Cálculo de la BER para transmisión con FEC e interleaving utilizando un canal real y prefijo cíclico.

```
\% Convolucion lineal con prefijo ciclico para calcular la señal recibida a
% la entrada del receptor sin ruido.
y_canal_DBPSK_cp_FEC=conv(x_tx_DBPSK_cp_FEC,h);
\label{eq:cond_DBPSK_cp_FEC} $$y\_canal\_DBPSK\_cp\_FEC(1:end-length(h)+1)$;
y_canal_DQPSK_cp_FEC=conv(x_tx_DQPSK_cp_FEC,h);
y_canal_DQPSK_cp_FEC =y_canal_DQPSK_cp_FEC(1:end-length(h)+1);
y_canal_D8PSK_cp_FEC=conv(x_tx_D8PSK_cp_FEC,h);
y_canal_D8PSK_cp_FEC =y_canal_D8PSK_cp_FEC(1:end-length(h)+1);
for k=1:length(SNR_db)
    y_noise_canal_dbpsk_FEC=awgn(y_canal_DBPSK_cp_FEC,SNR_db(k)-fb,'measured');
   \label{eq:y_noise_canal_dqpsk_fec} $$y\_noise\_canal\_dqpsk\_FEC=awgn(y\_canal\_DQPSK\_cp\_FEC,SNR\_db(k)-fb,'measured')$$;
   y_noise_canal_d8psk_FEC=awgn(y_canal_D8PSK_cp_FEC,SNR_db(k)-fb,'measured');
    y_rx_noise_canal_dbpsk_cp_FEC=receptor(y_noise_canal_dbpsk_FEC, m_ary(1), Nbits_trama_DPSK(1), Ntramas(1), Nc, scrambler, Nofdm, NFFT, Ncp, R);
    y_rx_noise_canal_dqpsk_cp_FEC=receptor(y_noise_canal_dqpsk_FEC, m_ary(2), Nbits_trama_DPSK(2), Ntramas(2), Nc, scrambler, Nofdm, NFFT, Ncp, R);
    y_rx_noise_canal_d8psk_cp_FEC=receptor(y_noise_canal_d8psk_FEC, m_ary(3), Nbits_trama_DPSK(3), Ntramas(3), Nc, scrambler, Nofdm, NFFT, Ncp, R);
    diferencia_dbpsk=abs(txbits_DBPSK-y_rx_noise_canal_dbpsk_cp_FEC);
    diferencia_dqpsk=abs(txbits_DQPSK-y_rx_noise_canal_dqpsk_cp_FEC);
    diferencia_d8psk=abs(txbits_D8PSK-y_rx_noise_canal_d8psk_cp_FEC);
    BER_real_DBPSK_FEC(k)= (sum(diferencia_dbpsk)/length(txbits_DBPSK));
    BER_real_DBPSK_FEC(find(BER_real_DBPSK_FEC<1e-6))=NaN;</pre>
    BER_real_DQPSK_FEC(k)= (sum(diferencia_dqpsk)/length(txbits_DQPSK));
    BER_real_DQPSK_FEC(find(BER_real_DQPSK_FEC<1e-6))=NaN;</pre>
    BER_real_D8PSK_FEC(k)= (sum(diferencia_d8psk)/length(txbits_D8PSK));
    BER_real_D8PSK_FEC(find(BER_real_D8PSK_FEC<1e-6))=NaN;</pre>
%Representacion BERs DBPSK
semilogy(SNR_db,BER_teor_DBPSK)
hold on;
semilogy(SNR_db, BER_real_DBPSK)
hold on:
{\tt semilogy(SNR\_db, BER\_real\_DBPSK\_FEC)}
title('Comparación BERs DBPSK con prefijo ciclico')
xlabel('SNR(db)')
legend('BER DBPSK teorica', 'BER DBPSK real', 'BER DBPSK real FEC')
grid on
```

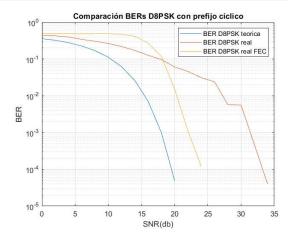


%Representacion BERS DQPSK
figure
semilogy(SNR_db,BER_teor_DQPSK)
hold on;
semilogy(SNR_db, BER_real_DQPSK)

```
hold on;
semilogy(SNR_db, BER_real_DQPSK_FEC)
title('Comparación BERs DQPSK con prefijo ciclico')
xlabel('SNR(db)')
ylabel('BER')
legend('BER DQPSK teorica', 'BER DQPSK real', 'BER DQPSK real FEC')
grid on
```



```
%Representacion BER D8PSK
figure
semilogy(SNR_db, BER_teor_D8PSK)
hold on;
semilogy(SNR_db, BER_real_D8PSK)
hold on;
semilogy(SNR_db, BER_real_D8PSK_FEC)
title('Comparacion BERS D8PSK con prefijo ciclico')
xlabel('SNR(db)')
ylabel('BER')
legend('BER D8PSK teorica', 'BER D8PSK real', 'BER D8PSK real FEC')
grid on
```



En las figuras anteriores se pueden comparar las BERs teóricas, reales y reales con módulos de FEC e interleaving para la transmisión en canal dispersivo en presencia de AWGN. Para SNRs altas, la BER real con FEC es mejor que sin FEC, aunque significativamente peor que la teórica para un canal AWGN. Es destacable el hecho de que para SNRs bajas, la BER es mayor si se utiliza código de corrección de errores. Esto se debe a que, como se ha explicado antes, los códigos de corrección de errores son capaces de recuperar la señal original hasta un umbral de número de bits erróneos. Además, debido a su naturaleza con memoria, un error en un bit influenciará a los que se encuentren próximos a este (por ello se introduce el módulo de interleaving, para poder dispersar el error). Por lo tanto, si la SNR es baja, el número de bits erróneos será alto y será imposible recuperar la señal original.

Concretamente, en el caso de DBPSK, se necesita al menos una SNR=12 db, para que la BER con FEC comience a ser menor que la BER sin FEC, y por tanto el módulo FEC tenga utilidad real en el sistema. Para DQPSK, se necesita una SNR=14 db. Por último, en el caso de D8PSK se necesita una SNR de 18 db. Se concluye que a mayor número de puntos de la constelación, se necesita mayor SNR para que la introducción del módulo FEC reduzca la BER real. Esto tiene sentido, ya que como se ha explicado, cuanto más juntos esten los puntos de la constelación, mayor sera la probabilidad de ruido y la BER resultante.

Para obtener una BER de 10⁻³, para DBPSK se necesita una SNR de 8 dB de forma teórica, de 17 dB si se incluye un módulo de FEC y de 22 dB si no se incluye. En el caso de DQPSK se necesitan 12 dB teóricos, 18 dB con FEC y 27 dB sin FEC. Por último, para D8PSK se necesitan 18 dB teóricos, 23 dB con FEC y 32 dB sin FEC.

Por tanto, la diferencia entre el uso o no de FEC es de 5 dB en el caso de DBPSK, 9 dB para DQPSK y 9

Por último, también se puede destacar que la diferencia entre las curvas BER real con FEC y la teórica se estrecha a mayor número de puntos de la constelación, siendo D8PSK la que presenta una menor diferencia. Para obtener una BER de 10⁻³, la diferencia entre las ER con FEC y la teórica es la siguiente:

- DBPSK -> 9 dB.
- DQPSK -> 6 dB.
- D8PSK -> 5 dB.

Se confirma de nuevo la gran utilidad e importancia de introducir el módulo FEC a mayor nivel de modulación, ya que el comportamiento de la BER se aproxima al teórico.

Conclusión

A la vista de los resultados, en medios dispersivos como las líneas de potencia, si la SNR es lo suficientemente alta, es conveniente utilizar el módulo de corrección de errores del estándar del ITU-T G.9904, el cual es opcional, ya que, en combinación con la adición del prefijo cíclico y la estimación del canal y posterior ecualización, disminuye considerablemente el error en recepción, en especial para DQPSK y D8PSK (aproximadamente 9 dbs, respectivamente). Sin embargo, para SNRs bajas, el FEC introduce un error que no se produce al simplemente estimar el canal y ecualizar, por lo que el uso de este módulo es desaconsejable.