



Justifique todas as suas respostas.

I

1. [1,5 Valores] Explique a necessidade da existência de instruções privilegiadas no suporte à realização do sistema operativo.
2. [1,5 Valores] Discuta as implicações na variação do *time quantum* adoptado pelo sistema operativo no suporte ao escalonamento de processos/tarefas.
3. [1,5 Valores] A família de sistemas operativos Windows permite a atribuição de prioridades às tarefas. Considere um programa composto por várias tarefas, que competem por um recurso e onde apenas uma pode estar dentro do recurso. Um programador afirmou que para garantir o acesso ao recurso por parte de uma tarefa era apenas necessário subir a prioridade dessa tarefa. Comente a afirmação do programador.

II

1. [1,5 Valores] Compare os mecanismos de sincronismo, da API Win32, Critical Section e Mutex. Discuta, de forma justificada, as vantagens, desvantagens e eficiência das duas alternativas.
2. [1,5 Valores] Suponha que em ambiente Win32 necessita de disponibilizar um conjunto de funções, que mantêm estado entre diferentes invocações (recorrem à utilização de variáveis estáticas e globais). Apresente uma solução, utilizando os mecanismos disponibilizados pela API Win32, que permita utilizar essas funções de forma correcta num ambiente de várias tarefas.

3. [2 Valores] Diga qual o resultado (incluindo mensagens apresentadas na consola) da execução do programa apresentado.

```
int* p;

DWORD filtro1() {return EXCEPTION_CONTINUE_SEARCH;}

DWORD filtro2() {return EXCEPTION_EXECUTE_HANDLER;}

int _tmain(int argc, TCHAR* argv[]) {
    __try {
        __try {
            __try {
                p = NULL;
            }
            __finally { _tprintf( TEXT("%d"), (*p) ); }
        }
        __except ( filtro1() ) { _tprintf(TEXT("Handler 1")); }
    }
    __except ( filtro2() ) { (*p) = 5; }
    _tprintf( TEXT("Ola") );
    return 0;
}
```

III

1. Considere uma arquitectura de suporte à gestão de memória paginada, a dois níveis, utilizando um endereçamento virtual de 32 bits e páginas de 4 KBytes. Os processos P1 e P2, em execução nesse sistema, possuem as estruturas de suporte à paginação com as tabelas de páginas apresentada na figura 1. Cada tabela ocupa a dimensão de uma página e cada entrada nas tabelas ocupa a dimensão de 4Bytes.

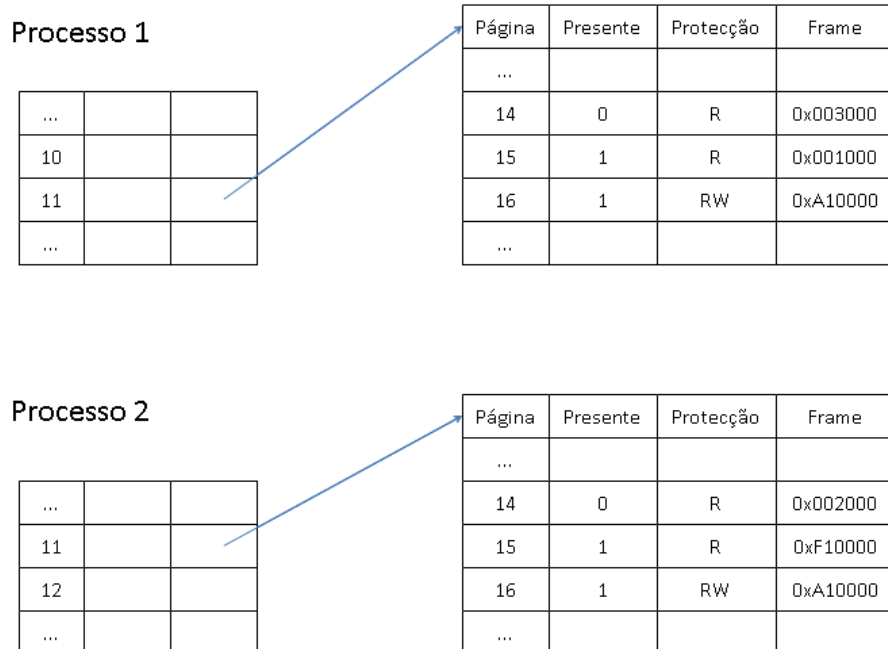


Figura 1 – Estruturas de suporte à paginação dos processos P1 e P2

- a) [2 Valores] Suponha que em ambos os processos o endereço virtual 0x02C104FA está associado a um apontador para inteiro (por exemplo `ptrInt`). Indique o valor da posição apontada por `ptrInt` após a execução sequencial (P1 seguido de P2) dos seguintes troços de códigos:

P1	P2
<pre>... (*ptrInt) = 5; ...</pre>	<pre>... ++(*ptrInt); printf("%d", (*ptrInt)); ...</pre>

- b) [1,5 Valores] Suponha que processo P2 efectua uma escrita no endereço 0x02C0E000. Indique todas as acções realizadas.
2. [1,5 Valores] Indique, justificando convenientemente as suas afirmações, as razões que conduzem à adopção de estruturas de suporte à paginação (tabelas de páginas) organizadas em múltiplos níveis que implicam um maior número de acessos suplementares à memória para a conversão do endereço virtual no endereço físico.

IV

1. **[2,5 Valores]** Considere que se pretende determinar a média de espectadores em todos os jogos do Mundial 2010. Assuma, que tem disponível a função: `int ObterNumeroEspectadores(char *nomeEstadio);` que quando invocada vai contactar o estádio indicado iniciando um processo de contagem de espectadores que é síncrono e, previsivelmente, demorado. Os nomes de todos os estádios estão descritos num *array* `nomeEstadios`. Apresente um programa que imprima na consola a média de espectadores, em que a obtenção da média de espectadores pelos estádios seja realizada em paralelo. Indique, adicionalmente, as principais vantagens deste tipo de implementação concorrente.

2. **[3 Valores]** Pretende-se simular o comportamento do ruído produzido pelas claques das equipas de futebol que utilizam vuvuzelas quando assistem aos treinos. Para esse efeito pretende-se que desenvolva um mecanismo de sincronismo, que implementa a interface em anexo, que será utilizado no contexto de uma aplicação que suporta a simulação. Nessa simulação cada adepto será representado por uma tarefa. A simulação assume que existem 3 tipos de adeptos:

```
class IClaqueApoio {
public:
    virtual int Entrar_Com_Vuvuzela()= 0;
    virtual int Entrar_E_Aluga_Vuvuzela()= 0;
    virtual int Entrar()= 0;

    virtual int Sair_Entrega_Vuvuzela ()= 0;
    virtual int Sair_Vuvuzela()= 0;
    virtual int Sair()= 0;
};
```

- os querem utilizar a sua vuvuzela;
- os querem utilizar uma vuvuzela mas não têm;
- os que querem assistir ao treino sem vuvuzela;

Na entrada do estádio existe uma banca de apoio às claques (mecanismo de sincronismo a implementar) que aluga vuvuzelas aos adeptos que as pretendam utilizar. Os adeptos só podem entrar no estádio, onde se realizam os treinos, verificando-se as seguintes condições:

- Lotação do estádio não alcançada
- Máximo de vuvuzelas no estádio inferior a um limite (para os adeptos que utilizem vuvuzelas)
- Existência de vuvuzelas no quiosque de aluguer (para os adeptos que pretendam alugá-las)

Apresente uma implementação do mecanismo de sincronismo tendo por base o mecanismo de sincronismo semáforo ().

Nuno Oliveira e Carlos Gonçalves

ANEXO

```

BOOL WINAPI CreateProcess(
    __in LPCTSTR lpApplicationName,
    __in_out LPTSTR lpCommandLine,
    __in LPSECURITY_ATTRIBUTES lpProcessAttributes,
    __in LPSECURITY_ATTRIBUTES lpThreadAttributes,
    __in BOOL bInheritHandles,
    __in DWORD dwCreationFlags,
    __in LPVOID lpEnvironment,
    __in LPCTSTR lpCurrentDirectory,
    __in LPSTARTUPINFO lpStartupInfo,
    __out LPPROCESS_INFORMATION lpProcessInformation
);

VOID WINAPI ExitProcess(
    __in UINT uExitCode
);

BOOL WINAPI GetExitCodeProcess(
    __in HANDLE hProcess,
    __out LPDWORD lpExitCode
);

HANDLE WINAPI CreateThread(
    __in LPSECURITY_ATTRIBUTES lpThreadAttributes,
    __in SIZE_T dwStackSize,
    __in LPTHREAD_START_ROUTINE lpStartAddress,
    __in LPVOID lpParameter,
    __in DWORD dwCreationFlags,
    __out LPDWORD lpThreadId
);

VOID WINAPI ExitThread(
    __in DWORD dwExitCode
);

BOOL WINAPI GetExitCodeThread(
    __in HANDLE hThread,
    __out LPDWORD lpExitCode
);

DWORD WINAPI WaitForSingleObject(
    __in HANDLE hHandle,
    __in DWORD dwMilliseconds
);

DWORD WINAPI WaitForMultipleObjects(
    __in DWORD nCount,
    __in const HANDLE* lpHandles,
    __in BOOL bWaitAll,
    __in DWORD dwMilliseconds
);

void WINAPI InitializeCriticalSection(
    __out LPCRITICAL_SECTION lpCriticalSection
);

void WINAPI EnterCriticalSection(
    __in_out LPCRITICAL_SECTION lpCriticalSection
);

void WINAPI LeaveCriticalSection(
    __in_out LPCRITICAL_SECTION lpCriticalSection
);

void WINAPI DeleteCriticalSection(
    __in_out LPCRITICAL_SECTION lpCriticalSection
);

HANDLE WINAPI CreateMutex(
    __in LPSECURITY_ATTRIBUTES lpMutexAttributes,
    __in BOOL bInitialOwner,
    __in LPCTSTR lpName
);

BOOL WINAPI ReleaseMutex(
    __in HANDLE hMutex
);

HANDLE WINAPI CreateSemaphore(
    __in LPSECURITY_ATTRIBUTES lpSemaphoreAttributes,
    __in LONG lInitialCount,
    __in LONG lMaximumCount,
    __in LPCTSTR lpName
);

BOOL WINAPI ReleaseSemaphore(
    __in HANDLE hSemaphore,
    __in LONG lReleaseCount,
    __out LPLONG lpPreviousCount
);

HANDLE WINAPI CreateEvent(
    __in LPSECURITY_ATTRIBUTES lpEventAttributes,
    __in BOOL bManualReset,
    __in BOOL bInitialState,
    __in LPCTSTR lpName
);

BOOL WINAPI SetEvent(
    __in HANDLE hEvent
);

BOOL WINAPI ResetEvent(
    __in HANDLE hEvent
);

```