

Analiza numeryczna

3. Interpolacja

Rafał Nowak

Interpolacja

Zadanie interpolacyjne Lagrange'a

- 1 dane: $[x_0, x_1, \dots, x_n], [y_0, y_1, \dots, y_n]$
- 2 znaleźć wielomian $L_n(x)$ st. $\leq n$ o własnościach

$$L_n(x_i) = y_i, \quad i = 0, 1, \dots, n$$

- 3 rozwiązanie (postać Lagrange'a):

$$L_n(x) = \sum_{k=0}^n y_k \lambda_k(x),$$

gdzie

$$\lambda_k(x) := \prod_{j=0, j \neq k}^n \frac{x - x_j}{x_k - x_j}$$

Inne postaci wielomianu interpolacyjnego

Niech

$$\sigma_k := \prod_{j=0, j \neq k}^n \frac{1}{x_k - x_j} \quad (0 \leq k \leq n)$$

- postać barycentryczna

$$L_n(x) = \begin{cases} \sum_{k=0}^n \frac{\sigma_k}{x - x_k} y_k \bigg/ \sum_{k=0}^n \frac{\sigma_k}{x - x_k}, & \text{gdy } x \notin \{x_0, x_1, \dots, x_n\}, \\ y_k, & \text{gdy } x = x_k, 0 \leq k \leq n. \end{cases}$$

Algorytm Wernera

Algorytm (Werner, 1984)

- 1 Obliczamy pomocnicze wielkości $a_k^{(i)}$ wg wzorów

$$a_0^{(0)} := 1, \quad a_k^{(0)} := 0 \quad (k = 1, 2, \dots, n),$$

$$\left. \begin{aligned} a_k^{(i)} &:= a_k^{(i-1)} / (x_k - x_i), \\ a_i^{(k+1)} &:= a_i^{(k)} - a_k^{(i)} \end{aligned} \right\} \quad (i = 1, 2, \dots, n; k = 0, 1, \dots, i-1),$$

- 2 Wówczas

$$\sigma_k := a_k^{(n)} \quad (k = 0, 1, \dots, n).$$

Inne postaci wielomianu interpolacyjnego

Niech

$$p_0(x) \equiv 1, \quad p_k(x) := (x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_{k-1}) \quad (1 \leq k \leq n+1)$$

oraz

$$b_k := \sum_{i=0}^k \frac{y_i}{p'_{k+1}(x_i)} = \sum_{i=0}^k \frac{y_i}{\prod_{j=0, j \neq i}^k (x_i - x_j)} \quad (k = 0, 1, \dots, n)$$

- postać Newtona

$$L_n(x) = \sum_{k=0}^n b_k p_k(x)$$

Uogólniony schemat Hornera

Algorytm (uogólniony algorytm Hornera)

$$w_n := b_n;$$

$$w_k := w_{k+1}(x - x_k) + b_k \quad (k = n - 1, n - 2, \dots, 0);$$

$$w(x) = w_0.$$

Ponieważ

$$\sigma_k = \frac{1}{p'_{n+1}(x_k)},$$

więc

- inny wariant wzoru Lagrange'a

$$L_n(x) = p_{n+1}(x) \sum_{k=0}^n y_k \frac{\sigma_k}{x - x_k}.$$

Ilorazy różnicowe

Definicja

Niech funkcja f będzie określona w parami różnych punktach x_0, x_1, \dots .
Iloraz różnicowy k -tego rzędu (krócej: *k -ty iloraz różnicowy*)
($k = 0, 1, \dots$) funkcji f w punktach x_0, x_1, \dots, x_k oznaczamy symbolem $f[x_0, x_1, \dots, x_k]$ i określamy wzorem

$$f[x_0, x_1, \dots, x_k] := \sum_{i=0}^k \frac{f(x_i)}{\prod_{j=0, j \neq i}^k (x_i - x_j)}. \quad (1)$$

Własności ilorazów różnicowych

- ❶ Iloraz $f[x_0, x_1, \dots, x_k]$ jest symetryczną funkcją zmiennych x_0, x_1, \dots, x_k .
- ❷ Iloraz różnicowy zależy liniowo od funkcji, dla której został utworzony, tj. jeśli $f = g + ch$ (c - stała), to $f[x_0, x_1, \dots, x_k] = g[x_0, x_1, \dots, x_k] + ch[x_0, x_1, \dots, x_k]$.
- ❸ Jeśli $w \in \Pi_m \setminus \Pi_{m-1}$, to $w[x, x_1, \dots, x_k]$ jest wielomianem stopnia $(m - k)$ -tego zmiennej x ; w szczeg. iloraz $w[x, x_1, \dots, x_m]$ jest stałą, a $w[x, x_1, \dots, x_{m+1}]$ jest zerem.
- ❹ Zachodzi wzór rekurencyjny

$$f[x_0, x_1, \dots, x_k] = \frac{f[x_1, x_2, \dots, x_k] - f[x_0, x_1, \dots, x_{k-1}]}{x_k - x_0} \quad (k = 1, 2, \dots).$$

Obliczanie ilorazów różnicowych

$$\begin{array}{ccccccc}
 x_0 & \frac{f(x_0)}{f(x_1)} & \searrow & & & & \\
 x_1 & \frac{f(x_1)}{f(x_2)} & \rightarrow & \frac{f[x_0, x_1]}{f[x_1, x_2]} & & & \\
 x_2 & & & & & & \\
 \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \\
 x_{n-1} & \frac{f(x_{n-1})}{f(x_n)} & \searrow & \frac{f[x_{n-2}, x_{n-1}]}{f[x_{n-1}, x_n]} & \cdots & \frac{f[x_0, x_1, \dots, x_{n-1}]}{f[x_0, x_1, \dots, x_{n-1}]} & \searrow \\
 x_n & & \rightarrow & \frac{f[x_{n-1}, x_n]}{f[x_0, x_1, \dots, x_{n-1}]} & \cdots & \frac{f[x_0, x_1, \dots, x_{n-1}]}{f[x_0, x_1, \dots, x_{n-1}]} & \rightarrow \frac{f[x_0, x_1, \dots, x_n]}{f[x_0, x_1, \dots, x_n]}
 \end{array}$$

```

for k := 0 to n do b[k] := f(x[k]);
for j := 1 to n do
  for k := n downto j do
    b[k] := (b[k] - b[k-1]) / (x[k] - x[k-j])
  
```

Obliczanie ilorazów różnicowych

$$\begin{array}{rclcl}
 x_0 & \frac{f(x_0)}{1} & \searrow & & \\
 x_1 & \frac{f(x_1)}{1} & \rightarrow & \frac{f[x_0, x_1]}{1} & \\
 x_2 & \frac{f(x_2)}{1} & & \frac{f[x_1, x_2]}{1} & \\
 & \dots & & & \\
 x_{n-1} & \frac{f(x_{n-1})}{1} & \searrow & \frac{f[x_{n-2}, x_{n-1}]}{1} \cdots \frac{f[x_0, x_1, \dots, x_{n-1}]}{1} & \searrow \\
 x_n & \frac{f(x_n)}{1} & \rightarrow & \frac{f[x_{n-1}, x_n]}{1} \cdots \frac{f[x_0, x_1, \dots, x_{n-1}]}{1} & \rightarrow \frac{f[x_0, x_1, \dots, x_n]}{1}
 \end{array}$$

```

for k := 0 to n do b[k] := f(x[k]);
for j := 1 to n do
  for k := n downto j do
    b[k] := (b[k] - b[k-1]) / (x[k] - x[k-j])
  
```

Otrzymujemy

$$b[k] = b_k = f[x_0, \dots, x_k]$$

Reszta wzoru interpolacyjnego

Twierdzenie

Niech f będzie funkcją określoną w przedziale $[a, b]$, niech $x_0, x_1, \dots, x_n \in [a, b]$ będą parami różne i niech wielomian $L_n \in \Pi_n$ spełnia warunki

$$L_n(x_i) = f(x_i) \quad (i = 0, 1, \dots, n). \quad (2)$$

Wówczas dla każdego $x \in [a, b] \setminus \{x_0, x_1, \dots, x_n\}$ zachodzi równość

$$f(x) - L_n(x) = f[x, x_0, x_1, \dots, x_n]p_{n+1}(x), \quad (3)$$

gdzie

$$p_{n+1}(x) = (x - x_0)(x - x_1) \cdots (x - x_n).$$

Twierdzenie

Jeśli funkcja f ma w przedziale $[a, b]$ ciągłą $(n + 1)$ -szą pochodną, a wielomian $L_n \in \Pi_n$ interpoluje tę funkcję w parami różnych punktach $x_0, x_1, \dots, x_n \in [a, b]$, to dla każdego $x \in [a, b]$ zachodzi równość

$$f(x) - L_n(x) = \frac{1}{(n+1)!} f^{(n+1)}(\xi_x) p_{n+1}(x), \quad (4)$$

gdzie ξ_x jest pewną liczbą (zależną od x) z przedziału (a, b) .

Twierdzenie

Jeśli funkcja f ma w przedziale $[a, b]$ ciągłą $(n + 1)$ -szą pochodną, a wielomian $L_n \in \Pi_n$ interpoluje tę funkcję w parami różnych punktach $x_0, x_1, \dots, x_n \in [a, b]$, to dla każdego $x \in [a, b]$ zachodzi równość

$$f(x) - L_n(x) = \frac{1}{(n + 1)!} f^{(n+1)}(\xi_x) p_{n+1}(x), \quad (4)$$

gdzie ξ_x jest pewną liczbą (zależną od x) z przedziału (a, b) .

Wniosek

Jeśli $f \in C^{n+1}[a, b]$, $x_0, x_1, \dots, x_n, x_{n+1} \in [a, b]$, to istnieje taki punkt $\xi \in (a, b)$, że

$$f[x_0, x_1, \dots, x_{n+1}] = \frac{1}{(n + 1)!} f^{(n+1)}(\xi).$$

Wniosek

Jeśli funkcja f ma w przedziale $[-1, 1]$ ciągłą $(n+1)$ -szą pochodną, to

$$\max_{-1 \leq x \leq 1} |f(x) - L_n(x)| \leq \frac{M_{n+1} P_{n+1}}{(n+1)!}, \quad (5)$$

gdzie

$$M_{n+1} := \max_{-1 \leq x \leq 1} |f^{(n+1)}(x)|,$$

$$P_{n+1} := \max_{-1 \leq x \leq 1} |p_{n+1}(x)|.$$

Wielomiany Czebyszewa

Definicja (Wielomiany Czebyszewa (pierwszego rodzaju) $T_k(x)$)

$$\begin{aligned} T_0(x) &\equiv 1; & T_1(x) &= x; \\ T_k(x) &= 2xT_{k-1} - T_{k-2} & (k &= 2, 3, \dots). \end{aligned}$$

- 1 Współczynnik wielomianu T_k ($k \geq 1$) przy x^k (zwany **współczynnikiem wiodącym**) jest równy 2^{k-1} .
- 2 Zachodzi równość $T_k(-x) = (-1)^k T_k(x)$ dla $k \geq 0$.
- 3 Dla dowolnego x z przedziału $[-1, 1]$ k -ty wielomian Czebyszewa ($k \geq 0$) wyraża się wzorem

$$T_k(x) = \cos(k \arccos x).$$

Zatem $|T_k(x)| \leq 1$ ($-1 \leq x \leq 1$; $k \geq 0$).

- 4 **Punkty ekstremalne** wielomianu $T_k(x)$ w przedziale $[-1, 1]$, czyli rozwiązania równania $|T_k(x)| = 1$, wyrażają się wzorem

$$u_{kj} = \cos \frac{j\pi}{k} \quad (j = 0, 1, \dots, k).$$

Stąd, wobec poprzedniej własności, mamy

$$\|T_k\|_{[-1,1]} = 1 \quad (k \geq 0).$$

- 5 Wielomian Czebyszewa $T_k(x)$ ($k \geq 1$) ma k zer pojedynczych, leżących w przedziale $(-1, 1)$, równych

$$t_{kj} = \cos \frac{2j+1}{2k} \pi \quad (j = 0, 1, 2, \dots, k-1).$$

Twierdzenie (Postać Czebyszewa wielomianu)

Każdy wielomian $w \in \Pi_n$ można jednoznacznie przedstawić w postaci

$$w(x) = \sum_{k=0}^n c_k T_k(x). \quad (6)$$

Twierdzenie (Postać Czebyszewa wielomianu)

Każdy wielomian $w \in \Pi_n$ można jednoznacznie przedstawić w postaci

$$w(x) = \sum_{k=0}^n c_k T_k(x). \quad (6)$$

Algorytm (algorytm Clenshawa)

Aby obliczyć wartość wielomianu (6) w punkcie x określamy pomocniczo wielkości B_0, B_1, B_{n+2} wzorami

$$B_{n+2} := B_{n+1} := 0;$$

$$B_k := 2xB_{k+1} - B_{k+2} + c_k \quad (k = n, n-1, \dots, 0).$$

Wówczas

$$w(x) = \frac{1}{2}(B_0 - B_2).$$

Twierdzenie

Dla danych $c_i \in X_{\#}$ i $x \in X_{\#}$ wartość wielomianu (6) obliczonego za pomocą algorytmu Clenshawa wyraża się wzorem

$$\text{fl}(w(x)) = \sum_{k=0}^n c_k (1 + e_k) T_k(x),$$

gdzie $|e_k| \leq L(n)$ u, przy czym $L(n)$ rośnie kwadratowo wraz z n .

Zatem algorytm Clenshawa jest numerycznie poprawny.

Węzły Czebyszewa

❶ zera wielomianu T_{n+1} :

$$x_k := t_{n+1,k} = \cos \frac{2k+1}{2n+2} \pi \quad (k = 0, 1, \dots, n)$$

❷ punkty ekstremalne wielomianu T_n :

$$x_k := u_{n,k} = \cos \frac{k}{n} \pi \quad (k = 0, 1, \dots, n)$$

Lemat

Wielomian $\tilde{T}_n := 2^{1-n}T_n$ ma najmniejszą normę w przedziale $[-1, 1]$ spośród wszystkich wielomianów stopnia $\leq n$, o współczynniku wiodącym równym 1.

Lemat

Wielomian $\tilde{T}_n := 2^{1-n}T_n$ ma najmniejszą normę w przedziale $[-1, 1]$ spośród wszystkich wielomianów stopnia $\leq n$, o współczynniku wiodącym równym 1.

Wniosek

W poniższym oszacowaniu błędu interpolacji

$$\max_{-1 \leq x \leq 1} |f(x) - L_n(x)| \leq \frac{M_{n+1}P_{n+1}}{(n+1)!}, \quad (7)$$

prawa strona jest najmniejsza i równa $\frac{M_{n+1}}{2^n(n+1)!}$ wtedy i tylko wtedy, gdy

$$p_{n+1}(x) = 2^{-n}T_{n+1}(x),$$

tj. gdy węzłami x_0, x_1, \dots, x_n są zera wielomianu Czebyszewa T_{n+1} .

Lemat

Wielomian $I_n \in \Pi_n$ interpolujący funkcję f w węzłach

$$t_j \equiv t_{n+1,j} = \cos \frac{2j+1}{2n+2} \pi \quad (j = 0, 1, \dots, n)$$

(zerach wielomianu T_{n+1}) można zapisać w postaci

$$I_n(x) = \sum_{k=0}^n{}' \alpha_k T_k(x), \quad (8)$$

gdzie

$$\alpha_k := \frac{2}{n+1} \sum_{j=0}^n f(t_j) T_k(t_j) \quad (k = 0, 1, \dots, n). \quad (9)$$

Lemat

Wielomian $J_n \in \Pi_n$ interpolujący funkcję f w węzłach

$$u_j \equiv u_{nj} = \cos(j\pi/n) \quad (j = 0, 1, \dots, n)$$

(punktach ekstremalnych wielomianu T_n) można zapisać wzorem

$$J_n(x) = \sum_{k=0}^n {}''\beta_k T_k(x), \quad (10)$$

gdzie

$$\beta_k := \frac{2}{n} \sum_{j=0}^n {}''f(u_j) T_k(u_j) \quad (k = 0, 1, \dots, n). \quad (11)$$

Wybór węzłów

- Wybór węzłów w przedziale $[a, b]$: Zauważmy, że funkcja

$$t \rightarrow \frac{b-a}{2}t + \frac{a+b}{2}$$

przekształca przedział $[-1, 1]$ w przedział $[a, b]$.

Wybór węzłów

- Wybór węzłów w przedziale $[a, b]$: Zauważmy, że funkcja

$$t \rightarrow \frac{b-a}{2}t + \frac{a+b}{2}$$

przekształca przedział $[-1, 1]$ w przedział $[a, b]$.

Oszacowanie reszty wzoru interpolacyjnego:

- węzły równoodległe

$$x_k = -1 + 2k/n \quad (k = 0, 1, \dots, n);$$

Mamy

$$\frac{1}{n^{3/2}} \left(\frac{2}{e}\right)^{n+1} \leq P_{n+1}^e \leq n! \left(\frac{2}{n}\right)^{n+1},$$

przy czym lewa nierówność zachodzi dla dostatecznie dużego n .

- węzły Czebyszewa:

$$P_{n+1} = 2^{-n},$$

DFT

Dyskretna transformata Fouriera (DFT)

DFT przekształca ciąg $\mathbf{x} = [x_0, x_1, \dots, x_{N-1}]$ w ciąg $\mathbf{y} = [y_0, y_1, \dots, y_{N-1}]$, gdzie

$$y_k = \sum_{j=0}^{N-1} x_j e^{2\pi i j k / N} \quad (0 \leq k < N). \quad (12)$$

Wyznaczanie wszystkich wartości y_k wprost ze wzoru (12) wymaga wykonania $\mathcal{O}(N^2)$ operacji arytmetycznych. Okazuje się, że można to zrobić w czasie $\mathcal{O}(N \log N)$ — wykorzystując technikę *dziel i zwyciężaj*.

Algorytm DFT (1/2)

Niech $\omega_N := e^{2\pi i/N}$. Wówczas wzór (12) można zapisać w postaci

$$y_k = \sum_{j=0}^{N-1} x_j \omega_N^{jk} \quad (0 \leq k < N). \quad (13)$$

Założmy, że $N = 2M$, a najlepiej niech N będzie potęgą dwójki.

Algorytm DFT (1/2)

Niech $\omega_N := e^{2\pi i/N}$. Wówczas wzór (12) można zapisać w postaci

$$y_k = \sum_{j=0}^{N-1} x_j \omega_N^{jk} \quad (0 \leq k < N). \quad (13)$$

Założmy, że $N = 2M$, a najlepiej niech N będzie potęgą dwójki.

Łatwo sprawdzić, że dla $k = 0, 1, \dots, M-1$ mamy

$$y_{2k} = \sum_{j=0}^{M-1} \underbrace{(x_j + x_{M+j})}_{a_j} \omega_M^{jk},$$

$$y_{2k+1} = \sum_{j=0}^{M-1} \left[\underbrace{(x_j - x_{M+j})}_{b_j} \omega_N^j \right] \omega_M^{jk}.$$

Algorytm DFT (1/2)

Niech $\omega_N := e^{2\pi i/N}$. Wówczas wzór (12) można zapisać w postaci

$$y_k = \sum_{j=0}^{N-1} x_j \omega_N^{jk} \quad (0 \leq k < N). \quad (13)$$

Założmy, że $N = 2M$, a najlepiej niech N będzie potęgą dwójki.

Łatwo sprawdzić, że dla $k = 0, 1, \dots, M-1$ mamy

$$y_{2k} = \sum_{j=0}^{M-1} \underbrace{(x_j + x_{M+j})}_{a_j} \omega_M^{jk},$$

$$y_{2k+1} = \sum_{j=0}^{M-1} \left[\underbrace{(x_j - x_{M+j})}_{b_j} \omega_N^j \right] \omega_M^{jk}.$$

Oznacza to, że wektor \mathbf{y} można obliczyć wywołując $\text{DFT}(\mathbf{a})$ i $\text{DFT}(\mathbf{b})$ czyli dwukrotnie DFT, ale dla wektorów o połowę krótszych.

Algorytm DFT (2/2)

Algorytm (Szybka transformata Fouriera)

$DFT(x)$

```
1:  $N \leftarrow \text{length}(x)$ 
2: if  $N = 1$  then
3:   return  $x$ 
4: end if
5:  $M \leftarrow N/2$ 
6:  $x_{\text{left}} \leftarrow x[1 : M]$ 
7:  $x_{\text{right}} \leftarrow x[M + 1 : N]$ 
8:  $y_{\text{even}} \leftarrow DFT(x_{\text{left}} + x_{\text{right}})$ 
9:  $y_{\text{odd}} \leftarrow DFT((x_{\text{left}} - x_{\text{right}}) .* [\omega_N^j \text{ for } j = 0 : M - 1])$ 
10:  $y[1 : 2 : N - 1] \leftarrow y_{\text{even}}$ 
11:  $y[2 : 2 : N] \leftarrow y_{\text{odd}}$ 
12: return  $y$ 
```

Uwaga: operator $.*$ oznacza mnożenie wektorów po współrzędnych.

Zbieżność ciągu wielomianów interpolacyjnych

Twierdzenie (Bernstein)

Niech będzie $f(x) = |x|$, $[a, b] = [-1, 1]$, $x_{nk} = -1 + \frac{2k}{n}$
($k = 0, 1, \dots, n$; $n > 0$). Wówczas dla $x \notin \{-1, 0, 1\}$ ciąg $\{L_n(x)\}$ nie
jest zbieżny do $f(x)$!

Zbieżność ciągu wielomianów interpolacyjnych

Twierdzenie (Bernstein)

Niech będzie $f(x) = |x|$, $[a, b] = [-1, 1]$, $x_{nk} = -1 + \frac{2k}{n}$ ($k = 0, 1, \dots, n$; $n > 0$). Wówczas dla $x \notin \{-1, 0, 1\}$ ciąg $\{L_n(x)\}$ nie jest zbieżny do $f(x)$!

Twierdzenie (Runge)

Niech będzie $f(x) = 1/(1 + 25x^2)$, $[a, b] = [-1, 1]$, $x_{nk} = -1 + \frac{2k}{n}$ ($k = 0, 1, \dots, n$; $n > 0$). Ciąg $\{L_n(x)\}$ jest zbieżny do $f(x)$ tylko dla $|x| \leq 0.72668\dots$ i rozbieżny dla $|x| > 0.72668\dots$

Zbieżność ciągu wielomianów ...

Twierdzenie (Faber)

Dla każdej tablicy węzłów $\{x_{nk}\}$ istnieje taka funkcja ciągła w przedziale $[a, b]$, do której ciąg wielomianów interpolacyjnych nie jest zbieżny jednostajnie (tj. taka, że $\max_{a \leq x \leq b} |f(x) - L_n(x)| \not\rightarrow 0$).

Zbieżność ciągu wielomianów ...

Twierdzenie (Faber)

Dla każdej tablicy węzłów $\{x_{nk}\}$ istnieje taka funkcja ciągła w przedziale $[a, b]$, do której ciąg wielomianów interpolacyjnych nie jest zbieżny jednostajnie (tj. taka, że $\max_{a \leq x \leq b} |f(x) - L_n(x)| \not\rightarrow 0$).

Twierdzenie (Kryłow)

Niech dana będzie funkcja $f \in C^1[-1, 1]$ i niech $\{L_n\}$ będzie ciągiem wielomianów interpolujących funkcję f w węzłach Czebyszewowskich. Wówczas dla każdego $x \in [-1, 1]$ jest

$$\lim_{n \rightarrow \infty} L_n(x) = f(x).$$

Funkcja sklejana interpolująca III stopnia

Definicja

Dla danej liczby naturalnej n , danych węzłów x_0, x_1, \dots, x_n ($a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$) i danej funkcji f **funkcją sklejaną interpolującą III stopnia** nazywamy funkcję s , określoną w przedziale $[a, b]$ i spełniającą następujące warunki:

1° s , s' i s'' są ciągłe w $[a, b]$,

2° w każdym przedziałów $[x_{k-1}, x_k]$ ($k = 1, 2, \dots, n$) s jest identyczna z pewnym wielomianem p_k , stopnia co najwyżej trzeciego,

3° $s(x_k) = f(x_k)$ ($k = 0, 1, \dots, n$).

Jeśli dodatkowe (tzw. brzegowe) dwa warunki mają postać

4°_{nat} $s''(a) = s''(b) = 0$

4°_{comp} $s'(a) = f'(a)$, $s'(b) = f'(b)$

4°_{per} $s'(a) = s'(b)$, $s''(a) = s''(b)$ (jeśli f jest funkcją okresową o okresie $b - a$)

to s nazywamy odpowiednio funkcją **naturalną**, **zupelną** lub **okresową**.

Naturalna funkcja sklejana interpolująca III stopnia

Twierdzenie 1.

Dla dowolnych danych: $n \in \mathbb{N}$, $a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$ i funkcji f istnieje dokładnie jedna naturalna funkcja sklejana interpolacyjna III stopnia s . Wartości $M_k := s''(x_k)$ ($k = 0, 1, \dots, n$; $M_0 = M_n = 0$) spełniają układ równań liniowych

$$\lambda_k M_{k-1} + 2M_k + (1 - \lambda_k)M_{k+1} = 6f[x_{k-1}, x_k, x_{k+1}] \quad (k = 1, \dots, n-1), \quad (14)$$

gdzie $\lambda_k := h_k / (h_k + h_{k+1})$, $h_k := x_k - x_{k-1}$.

W każdym z przedziałów $[x_{k-1}, x_k]$ ($k = 1, 2, \dots, n$) jest

$$\begin{aligned} s(x) = & h_k^{-1} \left[\frac{1}{6} M_{k-1} (x_k - x)^3 + \frac{1}{6} M_k (x - x_{k-1})^3 \right. \\ & + \left(f(x_{k-1}) - \frac{1}{6} M_{k-1} h_k^2 \right) (x_k - x) \\ & \left. + \left(f(x_k) - \frac{1}{6} M_k h_k^2 \right) (x - x_{k-1}) \right]. \end{aligned} \quad (15)$$

Dowód 1/2

s'' jest funkcją kawałkami liniową; w przedziale $[x_{k-1}, x_k]$ wyraża się wzorem:

$$s''(x) = h_k^{-1}[M_{k-1}(x_k - x) + M_k(x - x_{k-1})]. \quad (16)$$

Całkując dwukrotnie otrzymujemy

$$s'(x) = (2h_k)^{-1}[-M_{k-1}(x_k - x)^2 + M_k(x - x_{k-1})^2] + A_k, \quad (17)$$

$$s(x) = (6h_k)^{-1}[M_{k-1}(x_k - x)^3 + M_k(x - x_{k-1})^3] + A_k x + B_k. \quad (18)$$

Stałe A_k i B_k wyznaczamy kładąc w (18) $x = x_{k-1}, x_k$ i uwzględniając równości $s(x_{k-1}) = f(x_{k-1}), s(x_k) = f(x_k)$. Otrzymujemy

$$A_k = \frac{f(x_k) - f(x_{k-1})}{h_k} - \frac{1}{6}h_k(M_k - M_{k-1}),$$
$$B_k = \frac{x_k f(x_{k-1}) - f(x_k)x_{k-1}}{h_k} - \frac{1}{6}h_k(M_{k-1}x_k - M_k x_{k-1}).$$

Wówczas wzór (17) jest równoważny wzorowi (15).

Dowód 2/2

Należy jeśli tylko dobrać tak M_k , aby zapewnić ciągłość s' . Ciągłość s i s'' wynika bowiem odpowiednio z (18) i (16).

Dowód 2/2

Należy jeśli tylko dobrać tak M_k , aby zapewnić ciągłość s' . Ciągłość s i s'' wynika bowiem odpowiednio z (18) i (16).

Ze wzoru (17) otrzymujemy, że

$$\begin{aligned}s'(x_{k-1} + 0) &= -\frac{1}{3}h_k M_{k-1} - \frac{1}{6}h_k M_k + f[x_{k-1}, x_k], \\ s'(x_k - 0) &= \frac{1}{3}h_k M_k + \frac{1}{6}h_k M_{k-1} + f[x_{k-1}, x_k].\end{aligned}$$

Żądamy, aby było $s'(x_k - 0) = s'(x_k + 0)$ dla $k = 1, 2, \dots, n-1$, czyli

$$\begin{aligned}\frac{1}{3}h_k M_k + \frac{1}{6}h_k M_{k-1} + f[x_{k-1}, x_k] &= \\ &= -\frac{1}{3}h_{k+1} M_k - \frac{1}{6}h_{k+1} M_{k+1} + f[x_k, x_{k+1}] \quad (k = 1, 2, \dots, n-1).\end{aligned}$$

Po łatwych przekształceniach otrzymuje się stąd układ (14), tj. układ $n-1$ równań z $n-1$ niewiadomymi o **niesobliwej** macierzy współczynników, który ma jedyne rozwiązanie M_0, M_1, \dots, M_{n-1} , jednoznacznie określające funkcję s .



Dalsze własności

Twierdzenie (Holladay)

W klasie funkcji F mających ciągłą drugą pochodną w przedziale $[a, b]$ i takich, że

$$F(x_k) = y_k \quad (k = 0, 1, \dots, n) \quad (19)$$

najmniejszą wartość całki

$$\int_a^b [F''(x)]^2 dx \quad (20)$$

daje naturalna funkcja sklejana s z twierdzenia 1. Przy tym

$$\int_a^b [s''(x)]^2 dx = \sum_{k=1}^{n-1} (f[x_k, x_{k+1}] - f[x_{k-1}, x_k]) M_k. \quad (21)$$

Algorytm obliczania wielkości M_k

Algorytm

Obliczamy pomocnicze wielkości $p_1, p_2, \dots, p_{n-1}, q_0, q_1, \dots, q_{n-1}, u_0, u_1, \dots, u_{n-1}$ w następujący sposób rekurencyjny:

$$q_0 := u_0 := 0, \quad (22)$$

$$\left. \begin{aligned} p_k &:= \lambda_k q_{k-1} + 2, \\ q_k &:= (\lambda_k - 1)/p_k, \\ u_k &:= (d_k - \lambda_k u_{k-1})/p_k \end{aligned} \right\} \quad (k = 1, 2, \dots, n-1), \quad (23)$$

gdzie

$$d_k := 6f[x_{k-1}, x_k, x_{k+1}] \quad (k = 1, 2, \dots, n-1). \quad (24)$$

Wówczas

$$M_{n-1} = u_{n-1}, \quad (25)$$

$$M_k = u_k + q_k M_{k+1} \quad (k = n-2, n-3, \dots, 1). \quad (26)$$

Twierdzenie

Niech będzie dana funkcja $f \in C^4[a, b]$. Dla danej liczby naturalnej n niech s będzie naturalną funkcją sklejaną III stopnia interpolującą funkcję f w danych węzłach x_0, x_1, \dots, x_n ($a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$).

Wówczas

$$\max_{a \leq x \leq b} |f^{(r)}(x) - s^{(r)}(x)| \leq C_r h^{4-r} \max_{a \leq x \leq b} |f^{(r)}(x)| \quad (r = 0, 1, 2, 3),$$

gdzie $C_0 := 5/384$, $C_1 := 1/24$, $C_2 := 3/8$, $C_3 := (\beta + \beta^{-1})/2$,

$$h := \max_i h_i, \quad \beta := h / \min_i h_i, \quad h_i := x_i - x_{i-1} \quad (i = 1, 2, \dots, n).$$

Przykład

W wypadku funkcji Rungego $f(x) = 1/(25x^2 + 1)$ ($-1 \leq x \leq 1$) i równoodległych węzłów uzyskano następujące wyniki:

Tabela: Przykład Rungego: interpolacja za pomocą funkcji sklepanych III stopnia

n	10	20	40	80	160
h	0.2	0.1	0.05	0.025	0.0125
$\ f - s\ _{\infty}^{[-1,1]}$	$2.20 \cdot 10^{-2}$	$3.18 \cdot 10^{-3}$	$2.78 \cdot 10^{-4}$	$1.61 \cdot 10^{-5}$	$1.61 \cdot 10^{-6}$