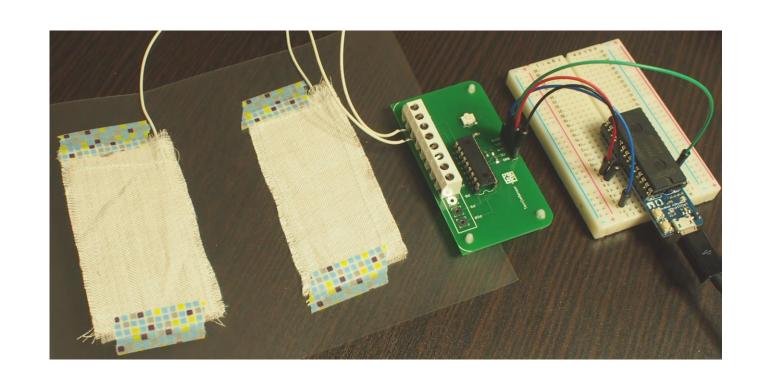
テキスタイルセンサーキット Textile Sensor Kit

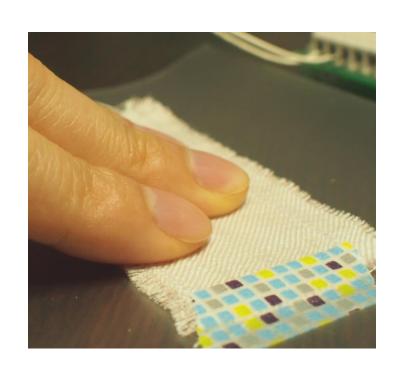
Kazuaki Shibata × Takashi Matsuoka



導電性材料を織りこんだ導電性織物 "導電織物" を手軽に試すことができるキットです。

※ 手軽とはいえ、マイコンとプログラミングの知識が必要です。

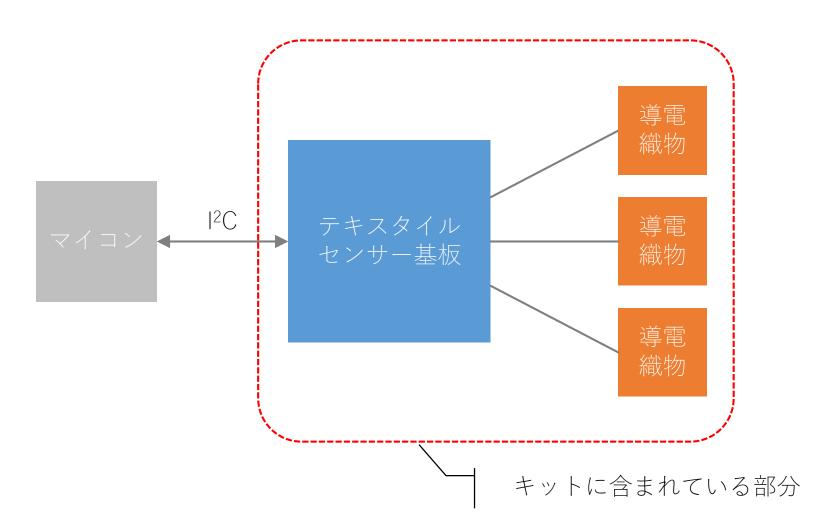
なにができるのか?



- **√** 0~255
- ✔ 触ると数値が大きくなる

"導電織物" に触った感じを得ることができます。

内容物



使い方

- 1. "導電織物"で作品(ぬいぐるみ等)を作ります。
- 2. "導電織物"とセンサー基板を接続します。
- 3. センサー基板とマイコンを接続します。
- 4. 電源ONして、キャリブレーションします。
- 5. マイコンのプログラムを作成します。

キャリブレーション

スイッチを2秒以上、押す

LEDが点滅 (5秒)

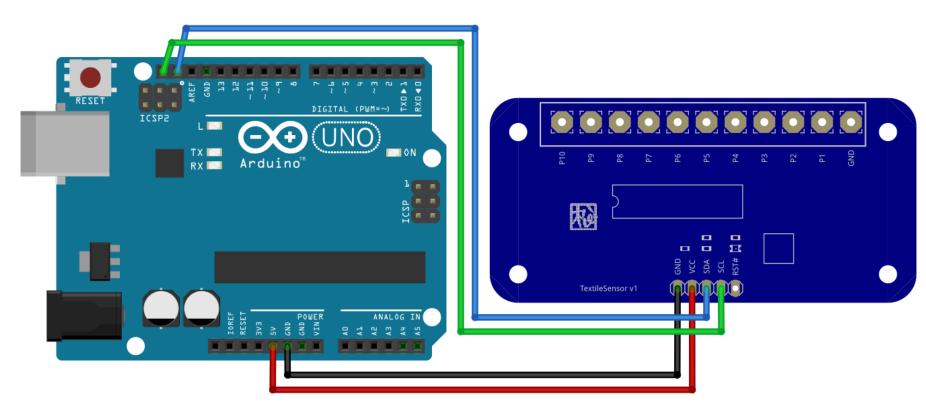
導電織物に触れないでください。

LEDが点灯 (20秒)

導電織物に触れてください。 (触り続ける必要はありません。この間に、 1回以上触ればオッケーです。)

LEDが消灯

配線図:Arduino Uno R3

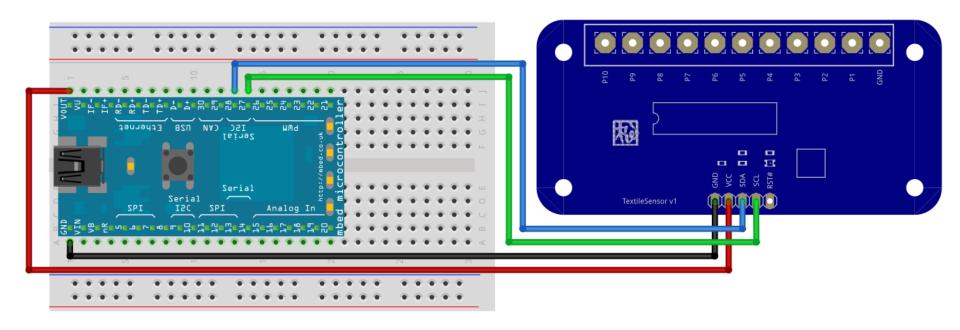


プログラム:Arduino Uno R3

```
⊭include <Wire.h>
void setup() {
 Serial.begin(9600);
 Wire.begin();
 // GetVersion
 Wire.beginTransmission(0x42);
 Wire.write(0x00):
 Wire.endTransmission():
 Wire.requestFrom(0x42, 3);
 Wire.read():
 byte minorVersion = Wire.read():
 byte majorVersion = Wire.read();
 Serial.print("Firmware version is ");
 Serial.print(majorVersion);
 Serial.print(".");
 Serial.print(minorVersion);
 Serial.println(".");
```

```
void loop() {
 // GetSensorValues
 Wire.requestFrom(0x42, 11);
 Wire.read();
 for (int i = 0; i < 10; i++)
   byte value = Wire.read():
   Serial.print(value);
   Serial.print(" ");
 Serial.println();
 delay(1000);
```

配線図:mbed LPC1768



fritzing

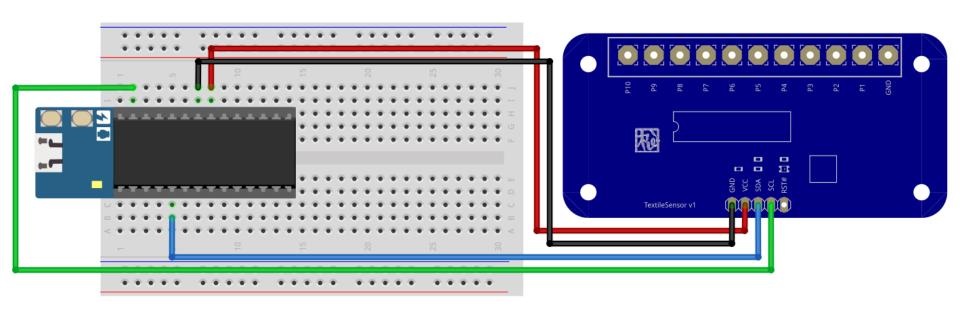
プログラム: mbed LPC1768

```
1 #include "mbed.h"
 2 #include "MjTextileSensor.h"
 4 #ifdef TARGET LPC1768
 5 I2C i2c(p28, p27);
 6 #endif
7 #ifdef TARGET LPC1114
8 I2C i2c(dp5, dp27);
10 MjTextileSensor sensor(&i2c, 0x84);
12 Serial pc(USBTX, USBRX);
14 int main()
15 {
16
      pc.baud(57600);
     i2c.frequency(400000);
18
19
     uint8 t majorVersion;
20
     uint8 t minorVersion;
21
     sensor.GetVersion(&majorVersion, &minorVersion);
22
      pc.printf("Firmware version is %u.%u.\r\n", majorVersion, minorVersion);
23
24
     for (;;) {
25
          uint8 t values[10];
26
          int valuesCount = sensor.GetSensorValues(values, sizeof (values));
27
          if (valuesCount != 10) {
28
               continue:
29
          }
31
          for (int i = 0; i < valuesCount; i++) {
32
              pc.puts("\x1bM");
34
           for (int i = 0; i < valuesCount; i++) {
              pc.printf("%3u ", values[i]);
36
              int j;
               for (j = 0; j < values[i] / 2; j++) {</pre>
38
                   pc.putc('*');
39
               for (; j < 255 / 2; j++) {
41
                   pc.putc(' ');
42
              pc.puts("\r\n");
44
45
```

46 }

https://developer.mbed.org/users/matsujirushi/code/MjTextileSensor_Hello/https://developer.mbed.org/users/matsujirushi/code/MjTextileSensor/

配線図:mbed LPC1114FN28



fritzing

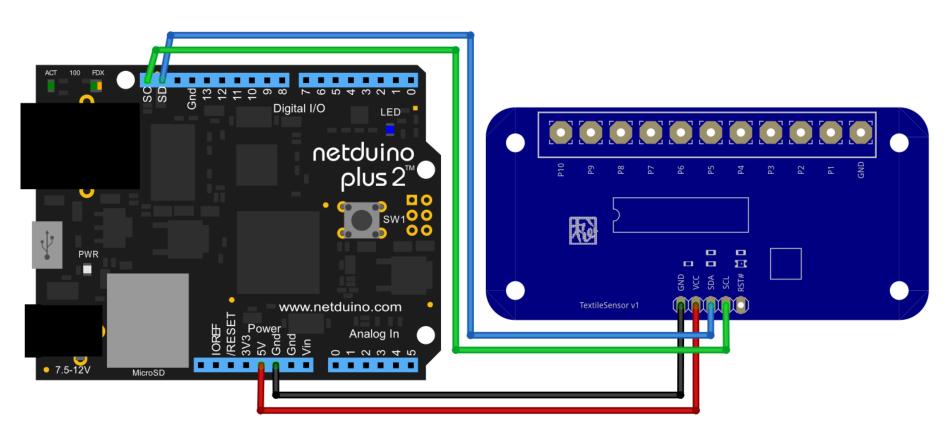
プログラム: mbed LPC1114FN28

```
1 #include "mbed.h"
 2 #include "MjTextileSensor.h"
 4 #ifdef TARGET LPC1768
 5 I2C i2c(p28, p27);
 6 #endif
7 #ifdef TARGET LPC1114
8 I2C i2c(dp5, dp27);
10 MjTextileSensor sensor(&i2c, 0x84);
12 Serial pc(USBTX, USBRX);
14 int main()
15 {
16
      pc.baud(57600);
     i2c.frequency(400000);
18
19
     uint8 t majorVersion;
20
     uint8 t minorVersion;
21
     sensor.GetVersion(&majorVersion, &minorVersion);
22
      pc.printf("Firmware version is %u.%u.\r\n", majorVersion, minorVersion);
23
24
      for (;;) {
25
          uint8 t values[10];
26
          int valuesCount = sensor.GetSensorValues(values, sizeof (values));
27
          if (valuesCount != 10) {
28
               continue:
29
          }
31
          for (int i = 0; i < valuesCount; i++) {
32
              pc.puts("\x1bM");
34
          for (int i = 0; i < valuesCount; i++) {
              pc.printf("%3u ", values[i]);
36
              int j;
               for (j = 0; j < values[i] / 2; j++) {
38
                   pc.putc('*');
39
               for (; j < 255 / 2; j++) {
41
                   pc.putc(' ');
42
              pc.puts("\r\n");
44
45
```

46 }

https://developer.mbed.org/users/matsujirushi/code/MjTextileSensor_Hello/https://developer.mbed.org/users/matsujirushi/code/MjTextileSensor/

配線図: Netduino Plus2



プログラム: Netduino Plus2

```
public class Program
    public static void Main()
       var i2c = new I2CDevice(new I2CDevice.Configuration(0x42, 400));
       var sensor = new MiTextileSensor.MiTextileSensor(i2c);
        byte majorVersion;
        byte minorVersion:
        sensor.GetVersion(out majorVersion, out minorVersion);
       Debug.Print("Firmware version is" + majorVersion + "." + minorVersion + ".");
        var values = new byte[10];
        for (;;)
            int valuesCount = sensor.GetSensorValues(values):
            if (valuesCount != 10)
                Thread.Sleep(1000):
                continue:
            var message = "";
            for (int i = 0; i < valuesCount; i++)</pre>
                message += values[i].ToString() + "":
            Debug.Print(message):
            Thread.Sleep(1000):
```

問い合わせ先

"導電織物"に関する問い合わせ

info@shibata-technotex.com

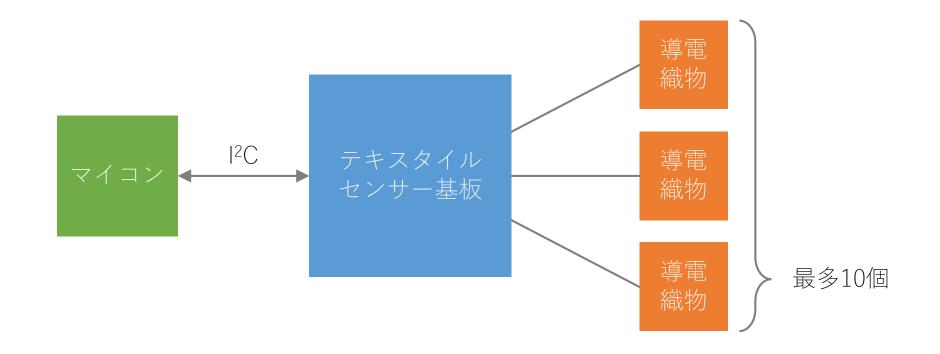
(Kazuaki Shibata)

センサー基板に関する問い合わせ

matsujirushi@live.jp

(Takashi Matsuoka)

技術資料



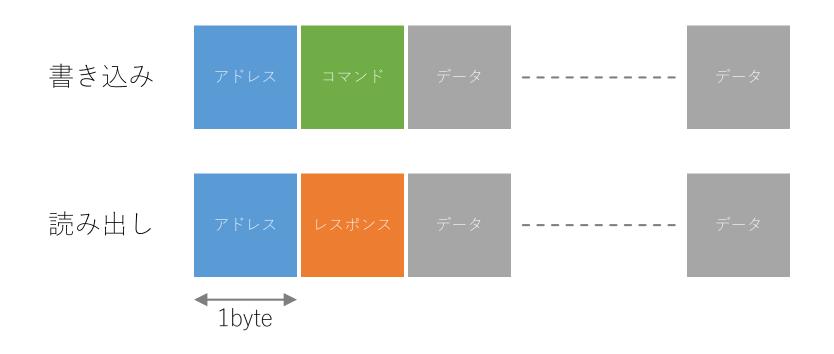
マイコン接続コネクタ

1	GND	グランド。
2	VCC	電源。 3.0~5.0Vを供給する。
3	SDA	I ² C SDA。 基板内で10kΩプルアップしている。
4	SCL	I ² C SCL。 基板内で10kΩプルアップしている。
5	RST#	リセット。 基板内でプルアップしている。

センサー接続コネクタ

GND	グランド
P1~10	導電織物の接続端子。 最大10個まで接続できる。

12Cインターフェイス



- ✓ プルアップ抵抗不要
- ✓ 通信速度 ~400KHz
- ✓ アドレス 0x84

コマンド

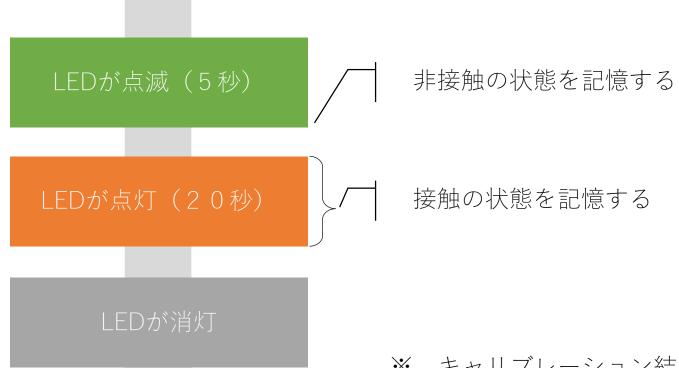
コマンド	デー タ長	説明	データ	レス ポン ス
0x00	0	ファームウェアバージョンを取得する。	-	0x80

レスポンス

レス ポン ス	デー タ長	説明	データ
0x80	2	ファームウェアバージョン。	0:uint8:マイナーバージョン 1:uint8:メジャーバージョン
0xFF	10	センサー値。	0:uint8:ch1センサー値 … 9:uint8:ch10センサー値

キャリブレーション

スイッチを2秒以上、押す



※ キャリブレーション結果は、 内蔵EEPROMに記憶します。