协程简史,一文讲清楚协程的起源、发展和实现

陈蒙 郭霖 2022-10-08 08:00 发表于江苏

土上土芷ウ

点击上方蓝字即可关注 关注后可查看所有经典文章

/ 今日科技快讯 /

北京时间10月5日下午,在瑞典首都斯德哥尔摩,瑞典皇家科学院宣布,将2022年诺贝尔化学 奖授予美国化学家卡罗琳·贝尔托西、丹麦化学家摩顿·梅尔达尔和美国化学家卡尔·巴里·夏普莱斯,以表彰他们在点击化学和生物正交化学研究方面的贡献。其中,卡尔·巴里·夏普利斯第二次获得诺贝尔化学奖。

/ 作者简介 /

大家好,国庆假期结束,我们又如期见面了。记得从今天起要连上7天班哦。

本篇文章来自陈蒙的投稿,文章主要分享了协程的起源,发展和常见实现,相信会对大家有所帮助!同时也感谢作者贡献的精彩文章。

陈蒙的博客地址:

https://chenmeng.blog.csdn.net/?type=blog

/ 前言 /

如果说大前端开发有什么金规铁律的话,那「不要阻塞主线程」肯定算一个。特别是面对网络请求等耗时任务时,异步编程是避免主线程卡死的常见解决方案。协程是诸多异步编程范式中的一种。相较于多线程、回调、Promise、响应式编程等其他异步编程范式,协程具有轻量级、代码可读性好等优点。当前主流编程语言要么已经支持了协程,要么正在支持的路上。本文将从起源、发展历史、常见语言实现等角度进行介绍,力求为大家展示协程的全貌。

/ 概念释义 /

协程定义

维基百科对协程定义的英文原文:

Coroutines are computer program components that generalize subroutines for non-preemptive multitasking, by allowing execution to be suspended and resumed.

是不是觉得晦涩难懂?每个单词都认识,但是连在一起就不知所云了。我们先往下看,后面再逐词解释。

除了维基百科,我们也许还见过别的定义,这些定义多是从某个角度描述协程特性的。

比如侧重其轻量级特性的:

Coroutines are very light-weight threads.

或者

Coroutines are like very light-weight threads.

虽只有一字之差,却是天壤之别。

侧重其暂停/恢复特性的:

A coroutine is an instance of suspendable computation.

侧重其表现形式的:

A variant of functions that enables concurrency via cooperative multitasking.

CoRoutine, 其中 Co 是 Cooperative, 意为平等、协作, 指多段程序之间相互转移控制权; Routine 一词在高级语言中对应函数/方法等概念,即 Routine 与 Program、Subprogram、Function、Method、Subroutine、Procedure、Callable Unit 等词同义。故协程可以简称为协作的程序。

普通程序是主程序(Main)-子程序(Subroutine)的关系,一旦主程序调用(call)子程序,那么子程序独占控制权直到执行完成(return),是一种 call-return 的结构。通常,子程序一旦返回主程序,子程序的上下文就消失了,当主程序再次调用子程序时子程序需要重头开始执行一遍。

而协程不是 call-return 的结构,而是 suspend-resume 的结构,即在其中一段程序尚未执行完成时就向另一段程序移交控制权,而且前者会保存自己的上下文,以便稍后恢复现场继续执行。

从协程的调用行为上看,主程序既可以调用子程序,子程序也可以调用主程序,是一个双向的调用关系,并不是普通程序那种单向的调用-被调用的关系。

所以协程可以看做是对普通程序(Subroutine)的泛化(generalize),而普通程序是协程的一种特例(0个暂停点、单向的调用关系)。就像是打排球一样,如果把双方看成是有调用关系的程序,双方你来我往,地位是对等的,所以是一种 Co 的关系。引用发明协程这一概念的作者的原话,协程是: "as subroutines who act as the master program"。

普通程序和协程的对比见下图:

其实协程还代表了一种非抢占式的多任务并发的调度思想:协作式调度。每个任务执行完毕之后才将 CPU 的使用权转移给另一个任务,没有优先级和抢占,十分和谐。

我们可以参考做核酸对比下协作式和抢占式调度。我们把大白当做 CPU,每个居民当做一个任务。协作式调度就是一旦有居民坐在椅子上了,后面的人就必须等他主动让出椅子才能做核酸,否则就要一直等。而抢占式就有了优先级的概念,就是允许更高优先级的居民先做,即使前面的人已经坐在椅子上张开嘴巴了,此时后面来个人说"我家小朋友要上网课,能让我们先做吗?",这时前面的人可以把位置让给这个更高优先级的人。

 \mathbf{O}

此时我们再回头看维基百科的定义,可能就清晰多了:

Coroutines are computer program components that generalize subroutines for non-preemptive multitasking, by allowing execution to be suspended and resumed.

广义上而言,协程是一个概念,就像肉夹馍一样,每个地方的具体做法都不完全相同。狭义上来说,协程是一段程序。介于二者之间,还有编程语言关键字、编译器/执行引擎支持、运行时系统等辅助系统,这些统称为组件(Component)。什么样的程序呢?是对普通程序的泛化的程序。能够支持协作式多任务调度,而且是通过代码执行的暂停和恢复的方式实现的。

从这个定义里面,我们可以得出协程最明显的特征: (1)转移控制权时保存上下文 (2)可以被暂定,而后从暂停点开始继续执行。

"Talk is cheap, show me the code"。假如我们发明了一门新的编程语言叫BePositiveBePatient(在做核酸的日子里,我们更需要保持积极的心态和耐心,大家千万不要翻译成"成为阳性、成为病人"),简称BPBP,它有两个关键字 yield/resume。我们用BPBP语言写出如下打印斐波那契数列的代码:

```
function main() {
    var gen = fib()

    var a = resume(gen) // 1
    var b = resume(gen) // 2
    var c = resume(gen) // 3
    var d = resume(gen) // 5
}

// 斐波那契数列生成器,1,2,3,5
function fib() -> Number {
    yield 1
    yield 2
    yield 3
    return 5
}
```

执行到 resume 时就会进入 fib(), 执行到 yield 时就会返回到 main(), yield 的作用跟 return 类似, 但不会终止当前方法体的执行, 执行过程见下图:

与线程的关系

0

协程是 1963 年正式提出的,而在之后的 1966 年,才有了线程 (thread) 的概念。

同一时刻,同一个 CPU 的某个核心 (Core) 上,只有一个进程的一个线程的一个协程 (如果有) 在运行。

一个进程包含至少一个线程(主线程),一个线程里面有0个或多个协程,一个协程是以线程为宿主进行的计算活动。协程一旦确定宿主线程,一般不会再更改。

进程是资源分配的基本单位,线程(内核态)是 CPU 调度的基本单位,协程对于 OS 来说是透明的。协程被认为是用户态的线程,协程的调度由用户完成。

进程向自己所属线程开放内存空间,线程有自己的堆栈、程序计数器、寄存器数据。

一个线程消耗的内存一般在 MB 级别,而协程占用内存一般在几十到几百字节,Goroutine 经过层层优化后占用 2KB。为了解决线程之间竞争的问题,每个线程还会在自己的内存空间中额外申请64MB内存来作为堆内存池,使得操作系统的内存无法支撑几万个线程的并发,但是这对协程却不是个问题。

线程上下文切换的成本在几十纳秒到几微秒间,当线程繁忙且数量众多时,这些切换会消耗绝 大部分的CPU运算能力。

0

协程简史

1958 年, Melvin Conway 创造了协程 (Coroutine) 一词。

1963 年,协程这一概念正式发布于论文 Design of a Separable Transition-Diagram Compiler 中。

在这篇论文中,Conway 提出将 COBOL 编译过程中的词法分析和语法分析结合起来完成,而不是将二者看成是完全独立的步骤。词法分析和语法分析分别有自己的控制流,在 Conway 的方法里,这两个控制流可以保存自己运行的上下文并移交执行权给对方,并在合适的时候恢复自己的上下文并继续执行。这种概念就叫做协程。

论文原图

基本思想

0

- 1966 年, 线程 (thread) 的概念被提出。
- 1968年, Dijkstra 发表论文《GOTO 语句是有害的》,结构化编程的理念深入人心, 自顶向下的程序设计思想成为主流,协程"跳来跳去"的执行行为类似 goto 语句,违背自 顶向下的设计思想。
- 1979 年, Marlin 提交博士论文 Coroutines: A Programming Methodology, A Language Design, and An Implementation, 是协程理论的集大成之作。
- 1980年及之后的20余年,多线程成为并发编程的代名词,抢占式击败协作式成为主流的调度方式,协程逐渐淡出主流编程语言舞台。
- 2003 年, Lua v5.0 版本开始支持协程。
- 2005年, Python 开始支持生成器和 yield/send 关键字, 之后数年一直在演化。
- 2009 年, Go 语言问世, 以 Goroutine 的方式支持并发编程, 一代传奇拉开序幕。
- 2012 年, C# 开始支持 async 函数和 await 表达式, 标志着协程王者归来。

- 2015 年, Python 支持 async/await 语法。
- 2017年, async/await 纳入 ES2017标准。
- 2017年, Kotlin 另辟蹊径,以 suspend 关键字的形式实现了协程。
- 2019 年, Dart 支持 Future、async/await 语法。
- 2020 年, C++ 20 支持 co_async/co_await。
- 2022 年 3 月, JDK 19 预览版 (Early-Access) 中引入了一种新的并发编程模型 (织布机计划) ——虚拟线程, 非最终版, 可能随时被删除。

如果我们将上述 60 年的历史事件绘成图,一个圆代表一个事件,用面积大小代表其影响力大小,则有:

0

/ 种类划分 /

以下分类方式是参考论文 Revisiting Coroutines 得出。

按调用栈分类

实现协程的关键是暂停/恢复代码的执行,实现方法有两种: 栈,状态机&闭包。

首先,抛开具体语言实现,我们来回顾下一个线程中方法调用的一般流程。方法的执行过程是借助方法调用栈实现的,栈内每个元素称为栈帧(Frame Stack)。还有一些和栈相关的寄存器,包括栈指针 ESP,指向栈的顶部,其存贮的地址随着栈帧的入栈和出栈而不断变化,总是指向栈的最后一个元素;基指针 EBP,指向当前运行的方法的一个固定位置,起到锚点的作用,为访问函数参数和局部变量提供参考点;EIP/PC 寄存器,指向 CPU 即将执行的下一条指令。调用一个子方法时该方法会以栈帧的形式入栈,子方法执行完成之后会出栈,结合寄存器内容的变化,CPU 可以完成方法调用过程。

0

假如我们有如下的代码:

```
function main() {
  const a = 1
  const b = 2
  const c = add(a, b)
  print(c)
  return
}
function add(a, b) {
  const d = a + b
  return d
}
```

则上述代码在执行过程中的调用栈变化如下图:

参考线程实现暂停/恢复的方式,我们可以把协程暂停点涉及的调用栈、 EIP (程序计数器 PC)、EBP、ESP 等寄存器数据保存一份"快照",当协程需要从暂停点恢复执行时,只需恢复这个快照即可。利用这种方式实现的协程被称为有栈协程(Stackful Coroutine),代表作 Go 和 Lua。有栈协程有时被称为 Fibers 或者用户态线程。

我们回顾一下设计模式中的迭代器模式。我们在开发过程中会用到各种数据结构,包括数组、列表、树等。每种数据结构有不同的遍历方式,有的用下标,有的用引用、指针。而实际我们只关心数据结构中是否还有元素以及获取下一个元素,并不关心其内部构造。根据面向对象编程中封装的原则,我们可以各种数据结构或集合实现一个统一的接口 Iterator,对外暴露hasNext() 和 next() 方法,这样我们每次调用 next() 方法时就可以获取上次调用之后应该得到的元素,就跟迭代器"暂停"后又被"恢复"执行了一样。

但是我们知道,迭代器并没使用魔法,甚至也没有借助额外的"栈"去保存状态,迭代器宿主本身是个变量,可以保存状态,再借助适当的代码结构,达到"暂停"和"恢复"的执行效果。这也是实现协程的一种思路,常见手段是利用状态机和闭包,通过状态机和闭包来存储暂停点代码的现场信息。利用这种方式实现的协程称为无栈协程(Stackless Coroutine),代表作是JavaScript、Kotlin 等,共同点是关键字 async/await。我们会在后续章节中通过 Kotlin的协程实现来具体说明。

有栈和无栈协程的对比表如下:

按调度方式分类

协程的暂停和恢复涉及转移控制权,可以分为非对称协程和对称协程。

非对称协程一般有两个转移指令: 暂停指令和继续指令。非对称协程暂停之后其控制权必须转移给继续指令所在的协程, 二者之间存在一种较弱的调用方和被调用方的关系。非对称协程又被成为半对称协程(semi-symmetric coroutine) 或半协程(semi coroutine)。非对称协程常见于生成器或迭代器场景, 用于产生数据流。比如我们在之前章节创造的 BPBP 语言就属于非对称协程:

0

对称协程只有一个转移指令,各个协程之间的地位是"平等"的,控制权可以在多个协程之间转移:

O

比如 Go 的协程控制权是通过 channel 来完成转移的, channel 内部执行了类似 yiled/resume 原语。

Go语言通过 go 关键字来构建协程。比如下面的程序实现了一个生产者协程(writer)和两个消费者协程(reader),生产者往 channel 里面写入数字,而消费者从 channel 中读取数字。

```
package main
import (
  "fmt"
  "sync"
  "time"
var channel = make(chan int)
var readChannel <-chan int = channel</pre>
var writeChannel chan<- int = channel</pre>
var waitGroup = sync.WaitGroup{}
func main() {
  waitGroup.Add(3)
  go writer()
  go reader1()
  go reader2()
  waitGroup.Wait()
}
// reader1
```

```
func reader1() {
  fmt.Println("wait1 for read")
  for i := range readChannel {
     fmt.Println("read1", i)
  fmt.Println("read1 end")
  waitGroup.Done()
}
// reader2
func reader2() {
  fmt.Println("wait2 for read")
  for i := range readChannel {
     fmt.Println("read2", i)
  fmt.Println("read2 end")
  waitGroup.Done()
}
// writer
func writer() {
  for i := 0; i < 3; i++ {
    fmt.Println("write", i)
    writeChannel <- i
     time.Sleep(time.Second)
  close(writeChannel)
  waitGroup.Done()
}
```

从代码运行结果我们可以看出,三个协程之间的控制权转移是"平等"的,没有严格的"定向"转移关系(可以使用在线编译工具复现):

```
wait2 for read
wait1 for read
write 0
read2 0
write 1
read1 1
write 2
read2 2
read1 end
read2 end
```

下表是2021 IEEE 编程语言排行榜,我们列举了排名前 20 的语言以及 Objective-C 和 Lua,并标记了每种编程语言是否原生支持协程以及其所属协程种类(以下数据基于 2022.04 月得出):

从上面的表格可以看出,主流编程语言都已经支持协程或者正在支持的路上。让人不由的感慨:编程语言也好卷,不支持协程的语言出门都不好意思跟人打招呼(Java:你直接报我身份证吧)。

/ 异步编程 /

异步编程可以看成是并发编程的近义词。需要区分下并行和并发。并行(Parallel)指物理上并行,即至少要有2个CPU或核心,硬件上支持同时至少2个线程同时运行。而并发(Concurrent)则是逻辑意义上的并行,即使硬件上只有1个CPU或1个核心,也可以通过时间分轮转等算法实现多任务调度,给人感官上的"并行",其实我们知道某一时刻只有一个线程在运行。

我们首先来看下异步编程的必要性。下图给出了一些常见的计算机操作耗时对比:

O

我们近似的认为执行一条计算机指令耗时 1 纳秒,访问内存耗时 100 纳秒,SSD随机读取耗时 16 微妙,一次网络请求耗时在 150 毫秒。

为了个更直观的进行对比,我们抽象出时间颗粒的概念。假设 1 个时间颗粒等于微观中的 1 纳秒、宏观世界中的 1 秒。在这种假设前提下有各个操作的耗时:

O

相对于常见的 IO 操作,包括文件读写、数据库读写和网络请求等,CPU 实在是太快了。让CPU 等待本身就是对计算资源的严重浪费。这就好比是,一个网络操作对CPU 说:你在这里不要动,我去买几个橘子。这一去就是 12.8 年。

对于大前端编程场景尤其如此,我们时刻需要考虑如何避免主线程被阻塞,否则会导致App无响应。

异步编程能有效避免主线程被阻塞,所以我们需要异步编程。

常见的异步编程解决方案有多线程、回调、Promise、Rx 和协程。以抖音发布视频为例,我们假设用户点击发布按钮后经历了三个阶段:

- 准备阶段,通过网络请求提交视频/图片、获取签名相关数据,为耗时操作,耗时在 100 毫秒数量级;
- 提交请求,向抖音后台上传视频、标题、话题等用户数据,为耗时操作,耗时在 100 毫秒数量级;
- 处理提交请求的结果,将成功/失败结果告知用户,在主线程中执行;

上述三个步骤之间具有依赖关系,后者必须等前者执行完成才能开始,在不考虑阻塞主线程的情况下,我们使用同步代码(假设是我们发明的 BPBP 语言,下同)。实现如下:

```
function postItem(item: Item) { // 一个 Item 为一条待发版的抖音视频数据模型 val token = preparePost() // 网络请求,耗时操作 val post = submitPost(token, item) // 网络请求,耗时操作 processPost(post) } 
function preparePost(): Token {...} 
function submitPost(t: Token, i: Item): Post {...} 
function preparePost(p: Post) {...} 多线程
```

多线程

假设我们的 BPBP 语言也是支持多线程的,用 thread 关键字构建线程。那么我们可以用单独的线程执行耗时操作:

```
function postItem(item: Item) {
    thread {
       val token = preparePost()
       val post = submitPost(token, item)
       processPost(post)
    }
}
function preparePost(): Token {...}
function submitPost(t: Token, i: Item): Post {...}
function preparePost(p: Post) {...}
```

同时我们也应该意识到多线程的方式存在诸多缺点:

- 创建开销较大,线程调度时需要上下文切换;
- 数量受限,能启动的最大线程数受操作系统限制,这个限制对于后端应用的影响尤为明显;
- 平台受限,某些平台比如 JavaScript 不支持自定义线程,注意 WebWorker 是浏览器 提供的 API 而非 JavaScript 的能力;
- 数据同步带来额外性能开销;
- 对象生命周期不一致造成的内存泄漏;
- 使用难度大,调试多线程、线程安全让人头大;
- 一提到多线程编程,往往会想到那令人匪夷所思的执行结果,就像下面的2张图一样。

你期待的效果

 \bigcirc

实际的效果

回调

如果我们用回调的方式解决该问题:

```
function postItem(item: Item) {
  preparePostAsync { token ->
      submitPostAsync(token, item) { post ->
      processPost(post)
    }
  }
}
```

回调的方式简单易懂、开销低、适用范围广,几乎适用于任何异步任务,但是也存在缺陷:

- 嵌套地狱,嵌套层数多,不易理解,维护困难;
- 不易处理异常,如果其中一层回调发生异常,异常的传递和处理都比较困难;
- 多个回调收口困难,比如要等多个回调都完成之后统一执行某个动作;

- 对于回调执行的线程容易出错,常见的问题是回调在子线程执行但是却操作了UI更新;
- 对 for/while、 try-catch 等场景不友好;

只要你愿意,你甚至可以写出下面的嵌套代码:

 \bigcirc

Promise

Promise 背后的思想是当我们触发一个耗时操作时,我们同步的获取一个实例,在后续某个时间点通过这个实例操作耗时操作的结果。即,这是一个耗时操作,我没法立即给你结果,但是我可以给你一个承诺(Promise),承诺你在不久的 Future 把执行结果告知你。

在不同的平台,这个实例有不同的叫法,比如 Promise|JavaScript、CompletableFuture|Java、Future|Dart、Deferred|Kotlin等。

因为 Kotlin 是一个跨平台的语言,可以和 Java、Swift 等进行混合编程,甚至可以导出 JavaScript 代码,为了避免引起混乱,最好避开 Promise、Future 这些已有名词,从而定了个 Future 的近义词 Deferred。

这是后起之秀的常见烦恼,纵然你可以站在巨人的肩膀上,规避前辈(Java、JavaScript等)踩过的坑,但是也要承受这种"无名可用"的尴尬。包括我们常见的 Vue.js,最初尤雨溪打算将其命名为 view.js,但是这个名字被占用了,他就把 view 用谷歌翻译成各种语言,发现

法语的 vue 还没人用,就用了这个名字。其他行业也有类似的烦恼,特斯拉的车型命名,本想凑个 SEXY,但是 Model E 被福特抢注了,只能将字母 E 翻转下成为 3。

```
function postItem(item: Item) {
   preparePostAsync()
      .then { token -> submitPostAsync(token, item) }
      .then { post -> processPost(post) }
}

function preparePostAsync(): Promise<Token> {...}
function submitPostAsync(): Promise<Post> {...}
function processPost(post: Post) {...}
```

Promise 采用了一种调用链式的编程模型,简化了异步操作,避免了回调地狱,但是同样也存在一些问题,比如:

- 不同平台上 API 命名差异, 有的为 thenCompose()、thenAccept() 等等;
- 不符合同步编程习惯,对 for/while、异常处理不友好;
- 对每一步的返回值类型有特殊要求,必须是 Promise,而不能是实际的数据类型;
- 错误处理变得复杂,不易将不同阶段产生的错误一路传递下去;
- 不同阶段之间共享数据困难;

响应式编程

Reactive Extension (简称 Rx) 编程模型最初由 Erik Meijer 引入 C# ,但是当时并未受到业界重视。

直到 Netflix 将其移植到 Java 平台,并产生了 RxJava,从此一发不可收,各种 RxXX 如 RxJS、RxSwift 等开始涌现。

Rx 的核心思想是将一切都当做是可观测的数据流,实现方式是观察者设计模式+一系列的扩展方法。

跟 Promise 类似,Rx 的写法跟我们平时写的同步代码也存在差异,这其实也是一种新的编程模型。

Rx 由于封装的过于"简洁",导致其调试困难,数量众多的扩展函数让人眼花缭乱,存在较抖的学习曲线,容易出错、不易维护。

同时, Rx 在各个平台上的 API 基本具有一致性, 而且处理错误的方式也更加友好。

假如我们有 RxBPBP, 那么用 RxBPBP 实现笔记发布流程的代码大概是:

```
function postItem(final item: Item) {
  Observable
  .create { subscriber -> {
       Token t = preparePost(); // 获取签名
       subscriber.onNext(t);
       subscriber.onCompleted();
  .subscribeOn(Schedulers.io())
  .map { token -> {
          val p: Post = submitPost(token, item); // 发送网络请求
       return p;
  }
  .subscribeOn(Schedulers.io())
  .subscribeOn(Schedulers.main())
  .subscribe{ {
       function onCompleted() {}
       function onError(e) {}
       function onNext(post) { processPost(post) } // 处理结果
     }
  }
}
```

协程及常见实现

最近十几年,互联网、移动互联网、物联网、车联网等产生的网络请求数量激增,但是大部分请求并不是 CPU 计算密集型而是 IO 密集型的,大部分的请求都是 请求到来——少量计算——调用公共服务——读写数据库——返回数据,当处于读写阻塞时,线程处于阻塞状态,内核调度器会将这个线程挂起,执行其他线程,如果之前的阻塞解除了,再切换上下文,执行之前挂起的线程,CPU 大部分时间花在了切换上下文上。而线程是宝贵的计算资源,数量有限,本身占用存储资源,最好是一直跑,别阻塞、别切换上下文。

以下图为例,我们可以构建三个线程 thread_0、thread_1、thread_2 去处理网络请求,每个线程处理一个请求,但是每个线程大部分时间都处于 IO 阻塞状态。我们也可以只创建一个

线程,而用三个协程去处理这三个网络请求,当请求0处理 IO 时将其对应的协程挂起,继续运行请求2,当请求2处理 IO 时再将其挂起去处理请求1,当请求1挂起时切换到已经就绪的请求2、请求0、请求1。通过这种方式来实现十万级甚至百万级的高并发。

0

协程这一异步编程模型的优势包括:

- 轻量级: (1)协程的创建、销毁、调度发生在用户态,避免了系统内核级线程频繁切换带来的 CPU 资源浪费,提升了 CPU 的利用率和吞吐量; (2)内存占用小,线程的内存占用在 MB 级别,系统内存的制约导致我们无法开启更多线程实现高并发,而在协程编程模式下,可以轻松有十几万协程,这是线程无法比拟的;
- 提升开发效率: (1) 借助协程我们可以以近似同步代码的方式完成异步操作,方便代码的阅读和后续维护; (2) 通过结构化并发限定控制域,减少内存泄漏

协程的局限性:

- 不符合结构化编程的理念
- 对于单线程语言,无法利用多核优势
- async/await 限制返回值类型
- 对于Goroutine 排查内存类 (Goroutine 逃逸、内存泄漏) 错误, 排查难度大

● 下面我们以 JavaScript、Dart、Kotlin、Swift 和 Go 为例,看下其对协程的实现情况。

JavaScript

ES2015 引入 Promise/a+、生成器 Generators、关键词 yield。生成器可以赋予函数执行暂停/保存上下文/恢复执行状态的功能, 新关键词 yield 使生成器函数暂停。语法如下:

```
function* gen(){
   yield 1;
   yield 2;
   return 3;
}

// 生成器返回值类型
interface Iterator {
   next(): IteratorResult;
}

// yield 表达式返回值类型
interface IteratorResult {
   value: any; // yield 表达式返回值
   done: boolean; // 是否还有其他 yield, 有-false, 无-true
}
```

ES2017 引入 async/await 语法糖,二者均为关键字, async 用于修饰异步函数 (将 Generator 函数和自动执行器, 包装在一个函数里), 此函数需要返回一个 Promise 对象。 await 修饰表达式,可以等待一个 Promise 对象 resolve, 并拿到结果。

Promise 中也利用了回调函数,在 then 和 catch 方法中都传入了一个回调函数,分别在 Promise 被满足和被拒绝时执行,这样就就能让它能够被链接起来完成一系列任务。

JavaScript 的协程成熟体是 async/await, 我们用async/await 方式实现上述案例如下:

```
async function postItem(item) {
  const token = await preparePostAsync()
  const post = await submitPostAsync(token, item)
  processPost(post)
}

function preparePostAsync() {
  return new Promise(resolve => {
    setTimeout(() => {
```

```
resolve('token');
}, 2000);
});
}

function submitPostAsync() {
  return new Promise(resolve => {
    setTimeout(() => {
      resolve('post');
    }, 2000);
});
}

function processPost() {}
```

原理: async/await 是由 Promise + Generator 实现的语法糖。将 async/await 转成 Promise+Generator:

```
// 转换成 Promise 的形式
function* postItem(item) {
  let token = yield preparePostAsync()
  let post = yield submitPostAsync(token, item)
  processPost(post)
}
const iterator = postItem({});
iterator.next().value
 .then((val) =>
   iterator.next(val).value)
 .then((data) => {
   processPost(data);
});
// 生成器返回值类型
interface Iterator {
  next(): IteratorResult;
}
// yield 表达式返回值类型
interface IteratorResult {
  value: any; // yield 表达式返回值
  done: boolean; // 是否还有其他 yield, 有-false, 无-true
runner(postItem);
```

可能你会说:这种把每个yield翻译成一个Promise的方式有点傻,太不通用了,即使要毁灭地球,我也要写个以 planet 作为入参的通用函数,然后把地球作为入参传进去。是的,其实我们可以更一般化的实现这个转换过程(注意下述代码忽略了对异常的处理):

```
// 更一般的形式
function runner(genFn) {
    let itr = genFn(); // Iterator 类型, genFn() 不会立即执行, 直到 .next() 方法被调用

function run(arg) {
    let result = itr.next(arg); // IteratorResult 类型, 调用next()开始执行到下个 yield, 返回{
    if (result.done) {
        return result.value;
    } else {
        return Promise.resolve(result.value).then(run); // 等待 Promise 结果, 将结果作为 arg
    }
}

run();
}
```

在 Generator+yield 在 V8 引擎中是怎么实现的呢?

Generator+yield 属于无栈协程,仍然跟普通的函数用的是同一个调用栈,并没有借助额外的栈去保存暂停点的现场信息,yield 关键字的作用类似属于 return,但是利用状态机和闭包完成了保存上下文的目的,yield 执行之后 Generator 函数仍然会被出栈,当 .next() 方法调用时,再将 Generator 方法入栈,根据之前保存的现场数据(包括程序计数器)来从 yield 暂停点开始继续往下执行。

Dart

Dart async/await 的用法几乎跟 JavaScript 一模一样,甚至连单线程模型、消息队列等都一样,只是在语法上 async 的位置有所不同。

Dart 的目标是取代 JavaScript,虽然是单线程语言,但是其使用 Isolate 实现了多线程。

用 Dart 实现该案例:

```
void main() {
  postItem(Item());
}

void postItem(Item item) async {
  var token = await preparePost();  // 请求签名
  var post = await submitPost(token, item); // 发送网络请求
```

```
processPost(post); // 处理结果

Future<Token> preparePost() {
   return Future.delayed(Duration(seconds: 3), () => Token()); // 返回 Future
}

Future<Post> submitPost(Token token, Item item) {
   return Future.delayed(Duration(seconds: 5), () => Post()); // 返回 Future
}

void processPost(Post post) {}
```

Kotlin

Kotlin 是一门 JVM 编程语言,跟 Java 一样,经过编译后生成字节码运行于 JVM 上。

0

虽然 async/await 方式可以让我们写出近似同步的代码,避免了嵌套地狱,但是也带来了新的问题。最明显的就是 async 修饰的方法的返回值类型受限,必须是 Promise/Future,这种类型代表异步操作。这就导致了我们代码复用受限,比如有些逻辑我们需要在多个地方使用,有的地方返回异步的 Promise/Future,而有的地方可能就是想要用于子线程中,就是想要同步操作。而且 async/await 的方式对异步操作的用法限制过死,限制了开发者发挥的空间,Kotlin 想仅仅制定一个简单而且底层的规则,然后让开发者自有发挥、构建其他的第三方库。

基于这些考虑,Kotlin 并未提供 async/await 关键字,而是仅仅提供了一个 suspend 关键字,用其修饰耗时函数,而且对返回值没有特殊的类型限制。进而通过这个关键字构建出其他的协程操作,比如 async/await 扩展方法。

跟 JavaScript/Dart 不同的是,Kotlin 可以构造线程(线程池),我们可以指定协程在哪类 线程中开始执行以及恢复执行。

另外值得注意的是构建 Kotlin 协程的写法,与构建线程的方式非常相似,而且在 suspend 方法内部写的代码就跟同步代码一样:

```
fun main() {
    GlobalScope.launch(Dispatchers.Main) { // 在主线程中触发协程
        postItem(Item())
    }
    Thread.sleep(100)
}

suspend fun postItem(item: Item) {
    val token = preparePost() // 暂停点1: 获取签名
    val post = submitPost(token, item) // 暂停点2: 发送网络请求
    processPost(post) // 处理结果
}

suspend fun preparePost(): Token = withContext(Dispatchers.IO) { ... }
suspend fun submitPost(t: Token, i: Item): Post = withContext(Dispatchers.IO) { ... }
fun processPost(post: Post) { ... }
```

使用 Kotlin async/await 方式实现, async() 返回的是一个类似 Promise/Future 的类型——Deferred (为了避免与 Java/JavaScript 混合编程是混淆):

```
fun postItem(item: Item) {
    GlobalScope.launch {

        // 获取签名
        val deferredToken: Deferred<Token> = async { preparePost() }
        val token: Token = deferredToken.await()

        // 发送网络请求
        val deferredPost: Deferred<Post> = async { submitPost(token, item) }
        val post = deferredPost.await()

        // 处理结果
        processPost(post)
    }
}
```

```
suspend fun preparePost() : Token = withContext(Dispatchers.IO) { ... }
suspend fun submitPost(t: Token, i: Item) : Post = withContext(Dispatchers.IO) { ... }
fun processPost(post: Post) { ... }
```

注意,在耗时方法里面都有 withContext(Dispatchers.IO),表示这个方法要在 IO 线程中运行。

我们可以借助安卓开发 IDE AndroidStudio 将 Koltin 的协程代码反编译成 Java 代码,从中窥探其实现方法,但是为了避免陷于繁琐的代码细节之中,我们只讲原理。

Kotlin 没有借助 JVM 额外的魔法, 是怎么实现协程的暂停和恢复的呢?

既然 Kotlin 有自己的编译器,那可不可以直接将协程代码转成回调嵌套呢?是可以的,但是并未这么做,而是转换成了状态机。

原理:编译器会将上述 suspend 相关代码转换成状态机相关的代码。

首先 suspend 函数会被编译器转成 CPS (Continuation-Passing Style, 小名:回调函数)的形式。

比如:

```
suspend fun preparePost(): Token {...}

会被转换成:

fun preparePost(Continuation<Token> cont) {...}

public interface Continuation<in T> {
  val context: CoroutineContext // 协程上下文,包括所运行的线程等
  fun resumeWith(result: Result<T>) // 暂停点
}
```

然后为每个暂停点添加一个标记:

```
suspend fun postItem(item: Item) {
```

```
// state 0
val token = preparePost() // 暂停点1: 获取签名

// state 1
val post = submitPost(token, item) // 暂停点2: 发送网络请求

// state 2
processPost(post) // 处理结果
}
```

再添加状态机:

```
suspend fun postItem(item: Item, cont: Continuation) {
  var stateMachine = cont as? ThisSM ?: object: Continuation { // 可复用状态机
    var state = 0
     override fun resumeWith() {
       postItem(null, this)
     }
  }
  switch(stateMachine.state) {
      case 0:
         stateMachine.state = 1
           stateMachine.item = item
       preparePost(stateMachine) // 暂停点1: 获取签名
       return
      case 1:
       stateMachine.state = 2
           val token = stateMachine.result as Token
       val item = stateMachine.item
       submitPost(token, item, stateMachine) // 暂停点2: 发送网络请求
       return
      case 2:
           val post = stateMachine.result as Post
       processPost(post, stateMachine) // 处理结果
       return
}
suspend fun preparePost() : Token = withContext(Dispatchers.IO) { ... }
```

其执行过程如下图:

整个执行过程是借助 stateMachine 在主线程中执行了 3 遍 postItem(),每1遍对应1个状态,每1遍执行1个 case 分支,执行完 case 分支立即 return。执行1个 case 分支不代表同步执行完成,也有可能是只是切换到 IO 线程,即触发耗时操作的执行。

在将耗时方法切到IO线程之后,主线程就空闲出来去处理其应该做的事情,比如视图渲染等, 从而避免主线程被卡死。

由此可以看出,Kotlin 并未借助栈来实现协程的暂停和恢复,而是通过状态机和闭包来实现的,状态机和闭包作为局部变量是存储在堆上的,占用的内存空间更小。

Kotlin 协程的暂停和恢复同样离不开线程的切换,从某种程度上说,Kotlin 协程本质上是一个线程调度的框架。

一旦启动一个协程,如何取消呢?不取消会产生资源泄漏的问题。JavaScript是通过AbortController,而Kotlin与Swift 类似,是通过结构化并发的方式实现的。

Swift

在 Swift 中我们使用 Task 构建协程实例,一个 Task 就是一个协程,用 Swift 协程实现笔记发布流程:

```
override func viewDidLoad() {
   super.viewDidLoad()
   Task {
     let token = try await preparePost()
     let post = try await submitPost(token, item)
     processPost(post)
   }
}
```

func preparePost() async throws -> Token

func submitPost(_ t: Token, _ i: Item) async throws -> Post

@MainActor

func processPost(_ p : Post) async throws -> Void

使用 async/await 不会阻塞主线程,在一个 Task 中使用 await 时后面的任务将会被挂起,等到 await 任务执行完后,会回到被挂起的地方继续执行。Swift 的协程也是一种结构化并发(Structured Concurrency),类似于 Kotlin 中的 Job, Task 之间具有树状父子关系,取消父协程会同步取消其子孙协程。

Go

虽然我们这边文章主要面向大前端读者,但是说到协程这个话题,无论如何绕不开 Go 语言的。但是由于笔者本人才疏学浅(不夸张的说,光一个 GMP 模型估计都能写本书),实在不敢班门弄斧,我们浅尝辄止。

Go 中没有线程概念,只有 Goroutine,可以看做是轻量级的线程,Goroutine 是实现高并发的关键。

- Goroutine 有栈协程,每个协程有独立的栈,而栈既保留了变量的值,也保留了方法的调用关系、参数和返回值。
- Go 采用 GMP 模型实现高并发, GMP分别代表:
- G Goroutine, Go协程, 是参与调度与执行的最小单位
- M Machine, 指的是系统级线程
- P Processor,指的是逻辑处理器,P关联了的本地可运行G的队列(也称为LRQ),最多可存放256个G

GMP调度流程大致如下:

- 线程M想运行任务就需得获取 P, 即与P关联
- 然从 P 的本地队列(LRQ)获取 G
- 若LRQ中没有可运行的G,M 会尝试从全局队列(GRQ)拿一批G放到P的本地队列,
- 若全局队列也未找到可运行的G时候,M会随机从其他 P 的本地队列偷一半放到自己 P 的本地队列
- 拿到可运行的G之后, M 运行 G, G 执行之后, M 会从 P 获取下一个 G, 不断重复下去

在Go语言中,我们不需要使用 async/await、suspend 关键字,也不需要对耗时函数返回结果进行特别修饰、做特殊包装,只需一个 go 关键字即可。

可以说 Go 语言是协程的终极形态,用 Go 写异步操作就跟同步代码没有什么区别,在开发体验上达到了完美的程度。

我们用 Go 代码实现笔记发布流程 (可用在线编译环境复现):

```
import (
  "fmt"
  "sync"
var waitGroup = sync.WaitGroup{}
func main() {
  waitGroup.Add(1)
  go postItem(Item{})
  waitGroup.Wait()
}
func postItem(item Item) {
  fmt.Println("Hello, 世界")
  var token = preparePost()
  var post = submitPost(token, item)
  processPost(post)
  waitGroup.Done()
}
func preparePost() Token {
  fmt.Println("preparePost")
  return Token{}
}
func submitPost(token Token, item Item) Post {
  fmt.Println("submitPost")
  return Post{}
}
func processPost(post Post) {
  fmt.Println("processPost")
}
type Token struct{}
type Post struct{}
type Item struct{}
```

推荐阅读:

我的新书,《第一行代码 第3版》已出版!

Android 13运行时权限变更一览

PermissionX 1.7发布,全面支持Android 13运行时权限

欢迎关注我的公众号

学习技术或投稿

2

0

长按上图, 识别图中二维码即可关注

阅读原文

喜欢此内容的人还喜欢

为什么C++中有函数指针还需要std::function?

码农的荒岛求生



最适合孩子入门的十大编程语言

CSDN



总结 mysql 的所有 buffer, 一网打尽就这篇了!

yes的练级攻略

