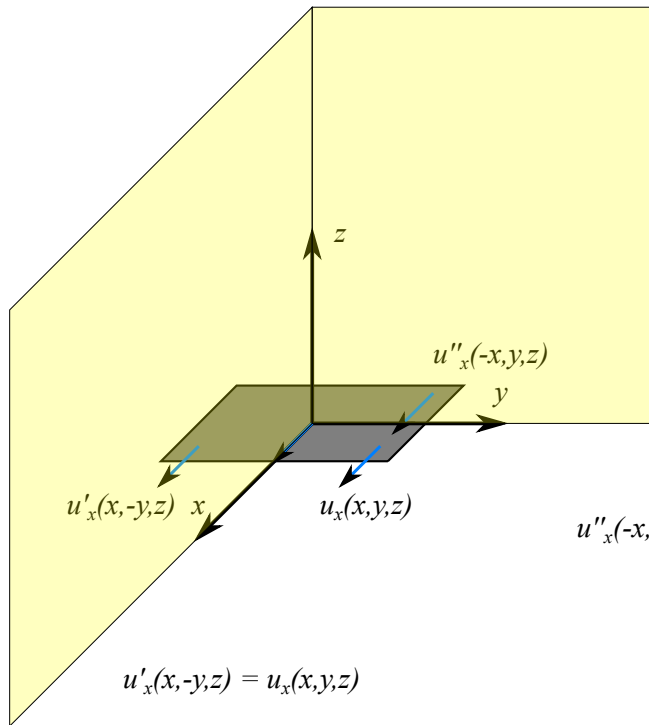


PLANO YZ ($\mathbf{n} = \mathbf{e}_x$)
 Simetría geométrica /
 Campo **simétrico**

PLANO ZX ($\mathbf{n} = \mathbf{e}_y$)
 Simetría geométrica / Campo **antisimétrico**

IMPEDANCIA VERTICAL



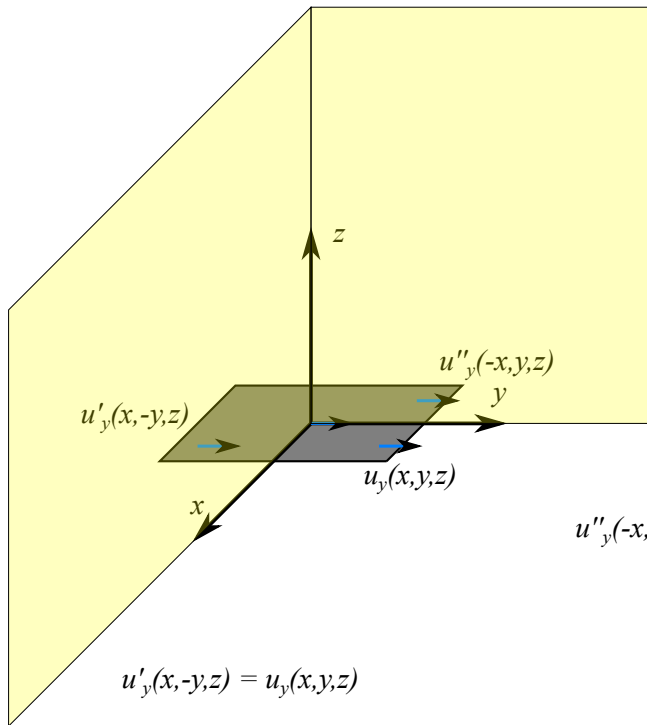
PLANO YZ ($\mathbf{n} = \mathbf{e}_x$)
 Simetría geométrica /
 Campo **anti-simétrico**

$$u''_x(-x, y, z) = -u_x(x, y, z)$$

$$u'_x(x, -y, z) = u_x(x, y, z)$$

PLANO ZX ($\mathbf{n} = \mathbf{e}_y$)
 Simetría geométrica / Campo **simétrico**

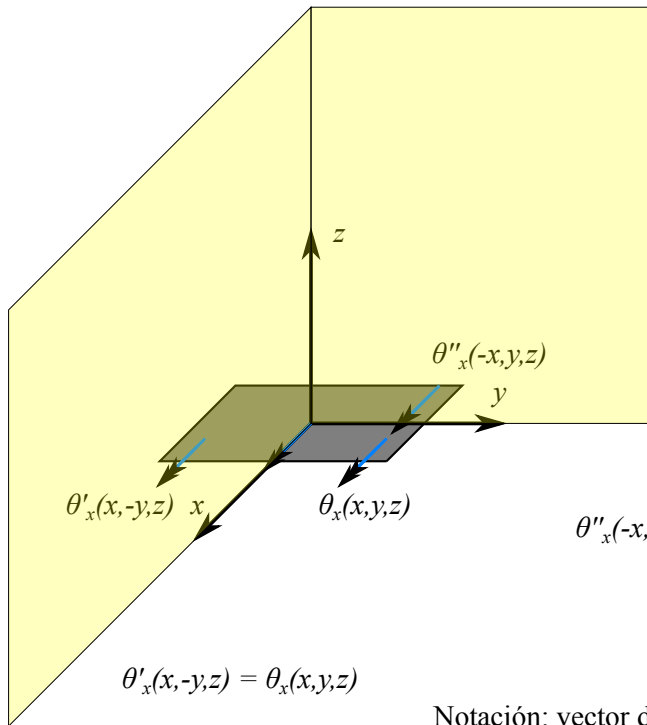
IMPEDANCIA HORIZONTAL X



PLANO ZX ($\mathbf{n} = \mathbf{e}_y$)

Simetría geométrica / Campo **anti-simétrico**

IMPEDANCIA HORIZONTAL Y



PLANO ZX ($\mathbf{n} = \mathbf{e}_y$)

Simetría geométrica / Campo **anti-simétrico**

PLANO YZ ($\mathbf{n} = \mathbf{e}_x$)
Simetría geométrica /
Campo **simétrico**

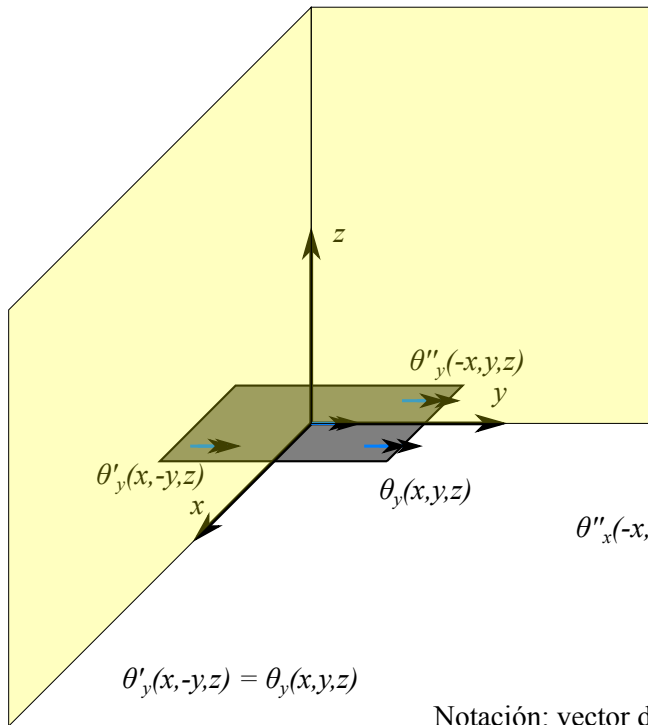
$$\theta''_x(-x, y, z) = \theta_x(x, y, z)$$

$$\theta'_x(x, -y, z) = \theta_x(x, y, z)$$

Notación: vector de rotación (o de Euler)



IMPEDANCIA CABECEO RX



PLANO YZ ($\mathbf{n} = \mathbf{e}_x$)
 Simetría geométrica /
 Campo **anti-simétrico**

$$\theta''_x(-x, y, z) = \theta_y(x, y, z)$$

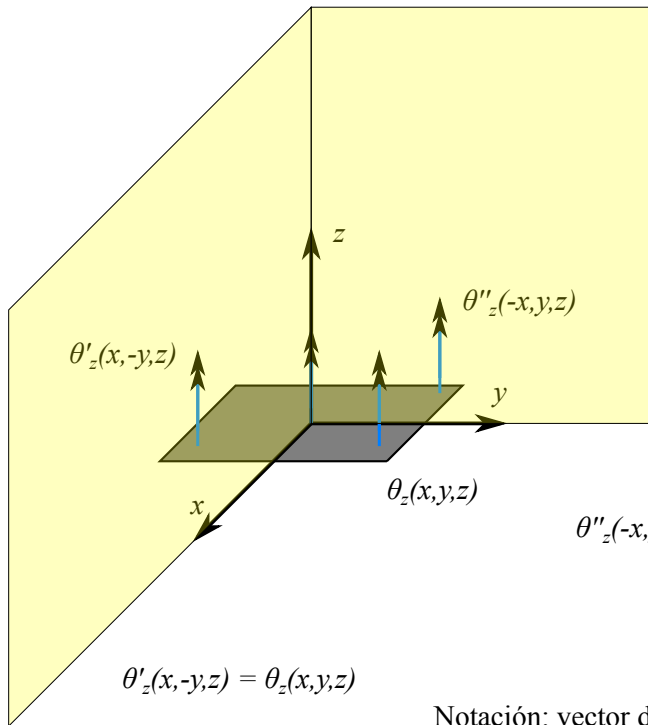
$$\theta'_y(x, -y, z) = \theta_y(x, y, z)$$

PLANO ZX ($\mathbf{n} = \mathbf{e}_y$)
 Simetría geométrica / Campo **simétrico**

Notación: vector de rotación (o de Euler)



IMPEDANCIA CABECEO RY



PLANO YZ ($\mathbf{n} = \mathbf{e}_x$)
 Simetría geométrica /
 Campo **anti-simétrico**

$$\theta''_z(-x, y, z) = \theta_z(x, y, z)$$

$$\theta'_z(x, -y, z) = \theta_z(x, y, z)$$

PLANO ZX ($\mathbf{n} = \mathbf{e}_y$)

Simetría geométrica / Campo **anti-simétrico**

Notación: vector de rotación (o de Euler)



IMPEDANCIA TORSIÓN