



PLANO YZ ($\mathbf{n} = \mathbf{e}_x$)
Simetría geométrica /
Campo **simétrico**

$$\theta''_x(-x, y, z) = \theta_x(x, y, z)$$

$$\theta'_x(x, -y, z) = \theta_x(x, y, z)$$

PLANO ZX ($\mathbf{n} = \mathbf{e}_y$)

Simetría geométrica / Campo **anti-simétrico**

Notación: vector de rotación (o de Euler)



IMPEDANCIA CABECEO RX