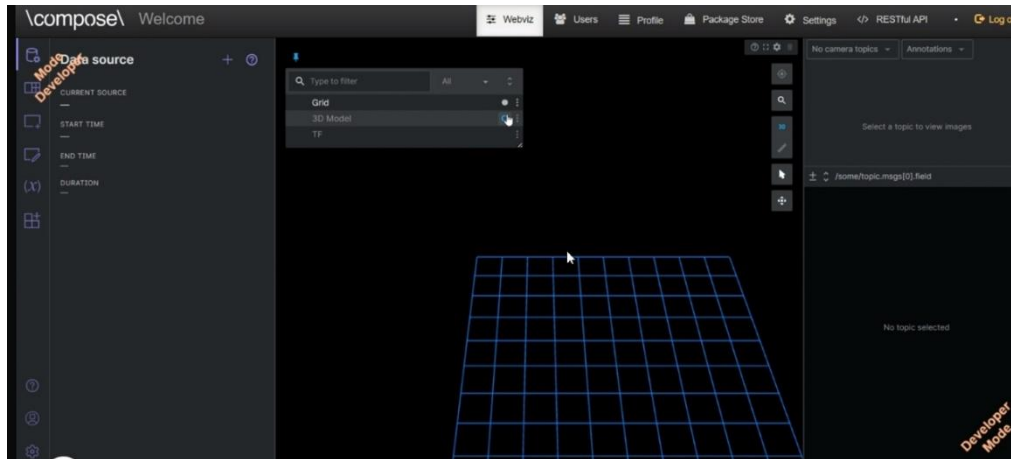
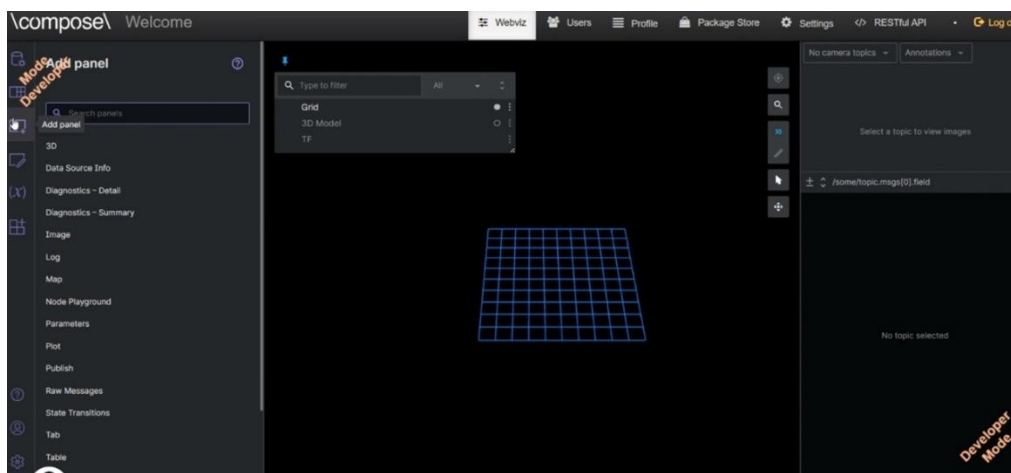


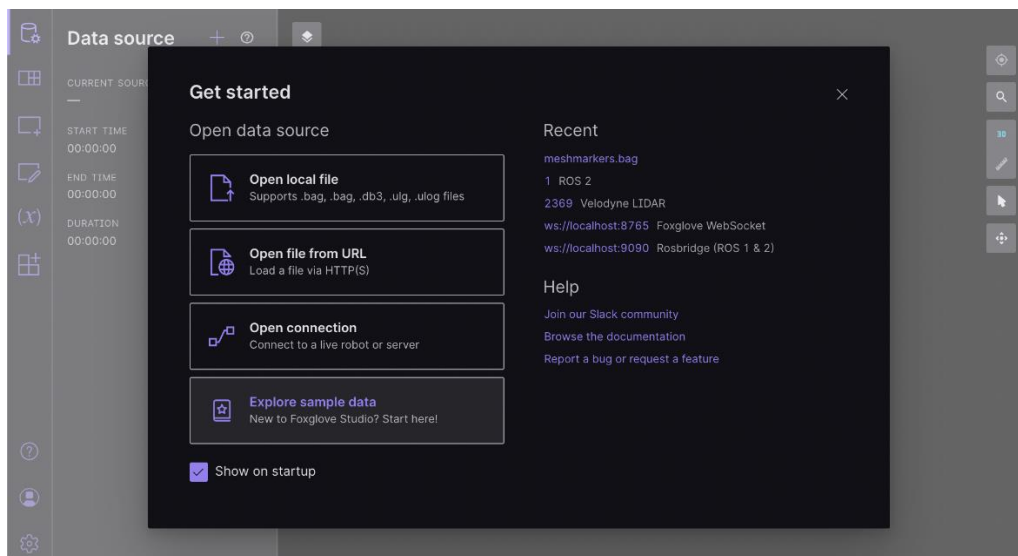
1. <https://foxglove.dev/docs/studio> - документация Foxglove Studio.



2. Чтобы открыть новое окно, нужно нажать на третью кнопку сбоку

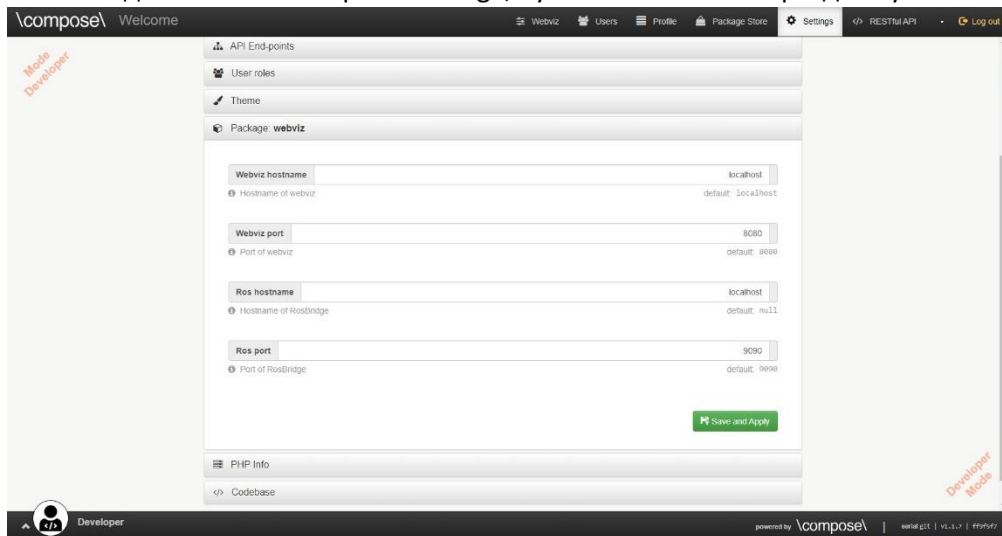


3. Чтобы визуализировать пример данных из BAG file, нужно нажать на «+» слева сверху, в открывшемся окне выбрать последнее «Explore sample data».





4. Чтобы подключить бота через rosbridge, нужно в dashboard в разделе указать нужный порт



Нужно в Foxglove выполнить эту инструкцию <https://foxglove.dev/docs/data-platform/api/devices>.

[Products](#)
[Blog](#)
[Community](#)
[Docs](#)
[Pricing](#)
[Get started](#)

[Getting started](#)
[Connecting to data](#)
[Panels](#)
[Message types](#)
[Layouts](#)
[Other app concepts](#)
[Custom extensions](#)
[Open source software](#)
[Annotating ROS enum fields](#)
[Building and sharing links](#)

Remote ROS 1 bag files

Must be used with `?ds=ros1-remote-bagfile`.

query param	type	required	description
ds.url	string	✓	URL to .bag file

Rosbridge WebSocket connections

Must be used with `?ds=rosbridge-websocket`.

query param	type	required	description
ds.url	string	✓	WebSocket URL

[← Annotating ROS enum fields](#)
[Introduction →](#)