سوال ١.

جواب دستگاه خطی زیر را با استفاده از روش کرامر ۱ به دست آورید.

$$\begin{cases} \mathbf{Y}x_1 - \mathbf{\hat{y}}x_1 + x_2 = \mathbf{Y} \\ x_1 - x_2 - x_2 = \mathbf{Y} \\ x_1 + x_2 = \mathbf{Y} \end{cases}$$

ح

$$D = \begin{vmatrix} \mathbf{Y} & -\mathbf{\hat{r}} & \mathbf{1} \\ \mathbf{1} & -\mathbf{1} & -\mathbf{1} \\ \mathbf{1} & \mathbf{1} & \mathbf{1} \end{vmatrix} = \mathbf{V}$$

$$D_{1} = \begin{vmatrix} \mathbf{Y} & -\mathbf{\hat{r}} & \mathbf{1} \\ \mathbf{1} & -\mathbf{1} & -\mathbf{1} \\ \mathbf{1} & \mathbf{1} & \mathbf{1} \end{vmatrix} = \mathbf{V} \to x_{1} = \frac{D_{1}}{D} = \frac{\mathbf{V}}{\mathbf{V}} = \mathbf{I}$$

$$D_{2} = \begin{vmatrix} \mathbf{Y} & \mathbf{Y} & \mathbf{1} \\ \mathbf{1} & \mathbf{1} & -\mathbf{1} \\ \mathbf{1} & \mathbf{1} & \mathbf{1} \end{vmatrix} = \mathbf{I} \to x_{2} = \frac{D_{3}}{D} = \frac{\mathbf{I}}{\mathbf{V}}$$

$$D_{3} = \begin{vmatrix} \mathbf{Y} & -\mathbf{\hat{r}} & \mathbf{Y} \\ \mathbf{I} & -\mathbf{I} & \mathbf{I} \\ \mathbf{I} & -\mathbf{I} & \mathbf{I} \end{vmatrix} = \mathbf{\hat{r}} \to x_{3} = \frac{D_{3}}{D} = \frac{\mathbf{\hat{r}}}{\mathbf{V}}$$

سوال ۲.

جواب دستگاه خطی زیر را با استفاده از روش حذفی گاوس <sup>۲</sup> به دست آورید.

$$\begin{cases} x_1 - \mathbf{f} x_{\mathbf{f}} - 1 \mathbf{f} x_{\mathbf{f}} = \mathbf{q} \\ x_1 - \mathbf{f} x_{\mathbf{f}} - \mathbf{f} x_{\mathbf{f}} = \mathbf{\Delta} \\ \mathbf{f} x_1 + \mathbf{f} x_{\mathbf{f}} + 1 \mathbf{f} x_{\mathbf{f}} = -\mathbf{f} \end{cases}$$

Cramer\

$$\left(\begin{array}{ccc|c}
1 & -4 & -17 & 4 \\
1 & -7 & -9 & 0 \\
7 & 4 & 17 & -9
\end{array}\right)$$

افزودن منفى سطر اول به سطر دوم:

$$\rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & -\mathfrak{F} & -1\mathfrak{T} & \mathfrak{q} \\ \cdot & \mathfrak{T} & \mathfrak{S} & -\mathfrak{F} \\ \mathfrak{T} & \mathfrak{F} & 1\mathfrak{T} & -\mathfrak{S} \end{array}\right)$$

افزودن منفی دوبرابر سطر اول به سطر سوم:

$$\rightarrow \left(\begin{array}{cc|c} 1 & -\mathfrak{r} & -1\mathfrak{r} & \mathfrak{q} \\ \bullet & \mathfrak{r} & \mathfrak{s} & -\mathfrak{r} \\ \bullet & 1\mathfrak{r} & \mathfrak{r}\mathfrak{s} & -\mathfrak{r}\mathfrak{r} \end{array}\right)$$

افزودن منفی شش برابر سطر دوم به سطر سوم:

$$\rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & -\mathfrak{F} & -1\mathfrak{T} & \mathfrak{q} \\ \vdots & \mathfrak{T} & \mathfrak{F} & -\mathfrak{F} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \end{array}\right)$$

تقسیم سطر دوم بر ۲:

$$\rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & -F & -1F & q \\ \cdot & 1 & F & -F \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \end{array}\right)$$

افزودن ۴ برابر سطر دوم به سطر اول:

$$\rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & \cdot & \cdot & 1 \\ \cdot & 1 & r & -r \\ \cdot & \cdot & \cdot & \cdot \end{array}\right) \Rightarrow \begin{cases} x_1 = 1 \\ x_1 + rx_2 = -r \rightarrow (I) \end{cases}$$

هر  $x_{
m T}$  ای که در معادلهی I صدق کنند به همراه  $x_{
m T}=x_{
m T}$  جواب دستگاه هستند.

سوال ٣.

معادله ی خطی Ax=b را با مقادیر زیر درنظر بگیرید:

$$A = \begin{pmatrix} \mathbf{r} & \mathbf{1} & -\mathbf{r} \\ -\mathbf{1} & \mathbf{r} & -\mathbf{1} \\ \mathbf{1} & -\mathbf{1} & \mathbf{r} \end{pmatrix} \mathbf{b} = \begin{pmatrix} \mathbf{r} \\ \mathbf{r} \\ \mathbf{r} \end{pmatrix}$$

الف) با تقریب اولیه ی  $x^{(\tau)} = x^{(\tau)}$  و سه تکرار از روش ژاکوبی مقادیر  $x^{(\tau)}$  ،  $x^{(\tau)} = x^{(\tau)}$  را محاسبه کنید.

ب) با تقریب اولیه ی  $x^{(r)} = x^{(r)}$  و سه تکرار از روش گاوس سایدل ۴ مقادیر  $x^{(r)} = x^{(r)}$  را محاسبه کنید.

ج) كدام يك از روشهاى بالا تقريب بهترى از جوابها مىدهد؟

حل

الف) دور اول:

$$\begin{cases} \mathbf{f} x_1 + \mathbf{\cdot} - \mathbf{f}(\mathbf{\cdot}) = \mathbf{f} \\ -(\mathbf{\cdot}) + \mathbf{f} x_{\mathbf{f}} - (\mathbf{\cdot}) = \mathbf{\cdot} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x_1 = 1 \\ x_{\mathbf{f}} = \mathbf{\cdot} \\ x_{\mathbf{f}} = \mathbf{\cdot} \end{cases}$$

$$\mathbf{f}(\mathbf{f}) = \mathbf{f}(\mathbf{f}) =$$

دور دوم:

$$\begin{cases} \mathbf{f} x_1 + \mathbf{\cdot} - \mathbf{f}(1) = \mathbf{f} \\ -1 + \mathbf{f} x_1 - 1 = \mathbf{\cdot} \\ 1 - \mathbf{\cdot} + \mathbf{f} x_2 = \mathbf{f} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x_1 = 1/\Delta \\ x_1 = 1/\Delta \\ x_2 = 1/\Delta \\ x_3 = 1/\Delta \end{cases}$$

دور سوم:

$$\begin{cases} \mathbf{f} x_1 + \mathbf{i}/\Delta - \mathbf{f}(\mathbf{i}/V\Delta) = \mathbf{f} \\ -1/\Delta + \mathbf{f} x_1 - \mathbf{i}/V\Delta = \mathbf{i} \\ 1/\Delta - \mathbf{i}/\Delta + \mathbf{f} x_T = \mathbf{f} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} x_1 = 1/T\Delta \\ x_1 = \mathbf{i}/V\Delta \\ x_2 = \mathbf{i}/\Delta \mathbf{f} \mathbf{f} \Delta \\ x_3 = \mathbf{i}/\Delta \mathbf{f} \mathbf{f} \Delta \end{cases}$$

س) دور اول:

$$\begin{aligned} & \mathbf{f} x_1 + \mathbf{1}(\cdot) - \mathbf{f}(\cdot) = \mathbf{f} \to x_1 = \mathbf{1} \\ & - \mathbf{1}(x_1) + \mathbf{f} x_{\mathbf{f}} - \mathbf{1}(\cdot) = \cdot \to \mathbf{f} x_{\mathbf{f}} = x_1 \xrightarrow{x_1 = 1} x_{\mathbf{f}} = \cdot / \mathbf{f} \Delta \\ & x_1 - \mathbf{1}(x_{\mathbf{f}}) + \mathbf{f} x_{\mathbf{f}} = \mathbf{f} \xrightarrow{(x_1, x_{\mathbf{f}}) = (\mathbf{1}, \cdot / \mathbf{f} \Delta)} \mathbf{1} - \cdot / \mathbf{f} \Delta + \mathbf{f} x_{\mathbf{f}} = \mathbf{f} \to x_{\mathbf{f}} = \cdot / \mathbf{A} \mathbf{1} \mathbf{f} \Delta \end{aligned}$$

دور دوم:

$$\mathbf{f}x_1+\mathbf{\cdot}/\mathbf{T}\Delta-\mathbf{T}(\mathbf{\cdot}/\mathbf{\Lambda}\mathbf{T}\Delta)=\mathbf{f}\to x_1=\mathbf{T}/\mathbf{T}\mathbf{f}\mathbf{T}\mathbf{V}\Delta$$
 
$$-x_1+\mathbf{f}x_1-\mathbf{\cdot}/\mathbf{\Lambda}\mathbf{T}\Delta=\mathbf{\cdot}\xrightarrow{\mathbf{j}}x_1=\mathbf{\cdot}/\mathbf{\Delta}\mathbf{T}\mathbf{q}\cdot\mathbf{F}\mathbf{T}\Delta$$
 
$$x_1-x_1+\mathbf{f}x_2=\mathbf{f}\xrightarrow{\mathbf{j}}x_2=\mathbf{f}$$
 از بالایی ها  $x_1-x_2+\mathbf{f}x_3=\mathbf{f}$ 

$$(x_1 + \cdot / \Delta m \cdot \theta \cdot \theta \cdot \theta - (\cdot / \nabla \theta \wedge \Delta x \wedge 1 \wedge 1 ) = \theta \rightarrow x_1 = 1 / (\theta \cdot \theta \wedge \theta \wedge \theta + x_1 + y_2 + y_3 + y_4 + y_4 + y_5 + y_5 + y_5 + y_6 +$$

ج) جواب واقعی (بدست امده از ولفرام)

$$\begin{cases} x_1 = 1/\text{YVOPFTPIAA} \\ x_7 = \cdot/\text{OTIVPPIP•F} \\ x_7 = \cdot/\text{AIIOFFF•TP} \end{cases}$$

حال اختلاف جوابهای روشهای بخش الف و ب را مقایسه میکنیم اختلاف روش گاوس سایدل:

$$\begin{cases} \Delta x_1^A = \cdot/\cdot 1 \cdot \forall 1 \forall \Lambda \forall \Psi \\ \Delta x_Y^A = \cdot/\cdot \cdot \Delta \Lambda \mathcal{F} \mathbf{q} \mathbf{q} \mathbf{A} \mathbf{q} \mathbf{A} \\ \Delta x_Y^A = \cdot/\cdot \cdot 1 \forall 1 \cdot \mathbf{q} \forall \mathbf{q} \mathbf{q} \end{cases}$$

اختلاف روش ژاکوبی:

$$\begin{cases} \Delta x^B_{\text{\tiny 1}} = \cdot / \cdot \text{Tatgttian} > \Delta x^A_{\text{\tiny 1}} \\ \Delta x^B_{\text{\tiny T}} = \cdot / \cdot \text{F·VF·AF9F} > \Delta x^A_{\text{\tiny T}} \\ \Delta x^B_{\text{\tiny T}} = \cdot / \cdot \text{FIA9FT·Y9} > \Delta x^A_{\text{\tiny T}} \end{cases}$$

به وضوح جوابهای بدست آمده از (ب) نزدیکتر هستند، پس گاوس سایدل تقریب بهتری از جوابها میدهد.

**سوال ۴.** دستگاه زیر را درنظر بگیرید:

$$\begin{cases} x_1 - x_{\mathbf{r}} = \cdot / \mathbf{Y} \\ - 1 / \mathbf{Y} x_1 + x_{\mathbf{r}} + 1 / \mathbf{Y} x_{\mathbf{r}} = - 1 / \mathbf{Y} \mathbf{Y} \mathbf{D} \\ x_1 - 1 / \mathbf{Y} x_{\mathbf{r}} + x_{\mathbf{r}} = \mathbf{Y} \end{cases}$$

پاسخ این دستگاه به صورت  $(\cdot/9,\,\cdot/\Lambda,\,\cdot/V)^t$  است.

- الف) از تقریب اولیهی  $x^{(\cdot)}$  و روش گاوس\_سایدل استفاده کنید و پاسخ را با خطای  $x^{(\cdot)}$  و در حداکثر  $x^{(\cdot)}$  تکرار بهدست آورید.
  - ب) درصورتی که دستگاه را به شکل زیر تغییر دهیم، پاسخ بخش الف چه خواهد شد؟

$$\begin{cases} x_1 - Yx_{\Upsilon} = \cdot/Y \\ -1/Yx_1 + x_{\Upsilon} - 1/Yx_{\Upsilon} = -1/YY\Delta \\ x_1 - 1/Yx_{\Upsilon} + x_{\Upsilon} = Y \end{cases}$$

# Part A

Giving x-z=0.2, -0.5x+y+0.25z=-1.425, x-0.5y+z=2 to Wolfram leads to:

```
x \approx 0.806667, y \approx -1.17333, z \approx 0.606667
```

And with our code:

So, the result for part (a) is around x = 0.81, y = -1.17, z = 0.61.

#### Part B

Giving x-2z=0.2, -0.5x+y-0.25z=-1.425, x-0.5y+z=2 to Wolfram leads to:

```
x \approx 1.15789, y \approx -0.726316, z \approx 0.478947
```

And with our code:

```
In [5]: gauss_seidel([[1, 0, -2], [-0.5, 1, -0.25], [1, -0.5, 1]], [0.2, -1.425, 2])

Out[5]: [2.1568728252933877e+41, 1.3480455158083672e+41, -1.482850067389204e+41]
```

As this matrix is not diagonally dominant (for the first row, 1 > 0 + |-2| is wrong) so there is the possibility that it can diverge.

سوال ۵.

$$\begin{cases} x - \mathsf{Y}y = \mathsf{Y} \\ \mathsf{Y}x + y = \mathsf{Y} \end{cases}$$

$$\begin{cases} \mathbf{Y}x + y = \mathbf{Y} \\ x - \mathbf{Y}y = \mathbf{Y} \end{cases}$$

ج) چرا با آن که دستگاههای (الف) و (ب) جوابهای یکسان دارند ولی همگرایی روش تکرار گاوس\_سیدل در (الف) و (ب) متفاوت است؟

\* در (الف) و (ب) تقریب اولیه را  $y^{(\cdot)}=\cdot$  در نظر بگیرید.

حل

#### Part A

Giving x-2y=4,2x+y=3 to Wolfram leads to:

```
x \approx 2, y \approx -1
```

And with our code:

```
In [2]: gauss_seidel([[1, -2], [2, 1]], [4, 3])
Out[2]: [-8.0346902212949505e+59, 1.6069380442589901e+60]
```

We will describe the reason of the wrong answer in part C.

#### Part B

Giving 2x+y=3,x-2y=4 to Wolfram leads to:

```
x \approx 2, y \approx -1
```

And with our code:

```
In [3]: gauss_seidel([[2, 1], [1, -2]], [3, 4])
Out[3]: [2.0, -1.0]
```

So we get the same results: x = 2 and y = -1.

## Part C

The results from part A are wrong, because the matrix is not diagonally dominant (for example, 1 < |2| in the first row). So the Gauss Seidel method can diverge (and in this case, it doesn't converge, based on what we found from running the code above). But for part B it is diagonally dominant, so the method converges.

The matrix from part A:

$$\begin{bmatrix} 1 & -2 \\ 2 & 1 \end{bmatrix}$$

The matrix from part B:

$$\left[egin{array}{ccc} 2 & 1 \ 1 & -2 \end{array}
ight]$$

سوال ۶.

الف) نشان دهید روش گاوس\_سیدل در مورد دستگاه

$$\begin{cases} \Delta x_1 + \mathbf{r} x_{\mathbf{r}} + \mathbf{r} x_{\mathbf{r}} = 1\mathbf{r} \\ \mathbf{r} x_1 + \mathbf{r} x_{\mathbf{r}} + \mathbf{r} x_{\mathbf{r}} = 1\mathbf{r} \\ \mathbf{r} x_1 + \mathbf{r} x_{\mathbf{r}} + \Delta x_{\mathbf{r}} = 1\mathbf{r} \end{cases}$$

برای بردار اولیه  $x^{(\cdot)}=x$  همگراست، در حالی که روش ژاکوبی واگراست.

ب) آیا ماتریس ضرایب دستگاه فوق غالب قطری است؟

ج) آیا شرط غالب قطری بودن ماتریس ضرایب در یک دستگاه شرط لازم است؟

حل

$$egin{cases} \lambda_1 &pprox 17/8$$
  $\lambda_7 &pprox 7/0$   $\lambda_8 & pprox 1/0$  برابرند با  $A = egin{pmatrix} \Delta & \Psi & \Psi \ \Psi & S & \Psi \ \Psi & \Psi & \Delta \end{pmatrix}$  الف) مقادیر ویژه ماتریس  $A = egin{pmatrix} \Delta & \Psi & \Psi \ \Psi & \Psi & \Delta \end{pmatrix}$ 

که هر سه مثبتاند ضمنا ماتریس متقارن است  $(A^T=A)$ . در نتیجه مثبت معین (Positive definite) در نتیجه در روش گاوس سیدل همگرا است. اما روش ژاکوبی واگراست و با اجرای کد نیز به این نتیجه میرسیم که برخلاف گاوس سایدل جواب درستی نمیدهد. (شروط مثبت معین بودن برای گاوس سیدل است نه ژاکوبی و چون قطری غالب هم نیست امکان diverge هم طبعا دارد) ضمنا برای اثبات واگرا بودن در ژاکوبی می توان مقادیر ویژه  $D^{-1}(L+U)$  را حساب کرد:

$$\begin{pmatrix} \Delta & \Upsilon & \Upsilon \\ \Upsilon & \mathcal{S} & \Upsilon \\ \Upsilon & \Upsilon & \Delta \end{pmatrix} = L + D + V = \begin{pmatrix} \cdot & \cdot & \cdot \\ \Upsilon & \cdot & \cdot \\ \Upsilon & \Upsilon & \cdot \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \Delta & \cdot & \cdot \\ \cdot & \mathcal{S} & \cdot \\ \cdot & \cdot & \Delta \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \cdot & \Upsilon & \Upsilon \\ \cdot & \cdot & \Upsilon \\ \cdot & \cdot & \cdot \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow D^{-1}(L+U) = \begin{pmatrix} \mathbf{\cdot} & \frac{\mathbf{r}}{\delta} & \frac{\mathbf{r}}{\delta} \\ \frac{\mathbf{r}}{\mathbf{r}} & \mathbf{\cdot} & \frac{\mathbf{r}}{\mathbf{r}} \\ \frac{\mathbf{r}}{\delta} & \frac{\mathbf{r}}{\delta} & \mathbf{\cdot} \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{oblege}} (1/\text{ma·sp}, -\mathbf{\cdot}/\text{Afvmf}, -\mathbf{\cdot}/\text{Sfmif})$$

ماکسیمم قدرمطلق شان ۱/۳۹۰۵۴ است که > ۱ است. در نتیجه واگرا می شود. اما برای گاوس سایدل  $(L+D)^{-1}U$  را حساب می کنیم:

$$\begin{pmatrix} \cdot & \frac{r}{0} & \frac{t}{0} \\ \cdot & -\frac{r}{1} & \frac{t}{10} \\ \cdot & -\frac{\rho}{10} & -\frac{\rho t}{10} \end{pmatrix} \xrightarrow{\text{observed}} (\cdot, -\cdot/\rho \wedge \lambda \rho \rho q, -\cdot/\tau \rho \rho \rho q)$$

که ماکسیمم قدرمطلقشان ۰/۶۸۸۶۶۹ است. که با همگرا بودن گاوس سایدل سازگار است. پس گاوس سایدل همگرا و ژاکوبی واگراست.

- (4+7) خير زيرا به عنوان مثال در سطر اول (4+7) (4+7) است.
- ج) خیر زیرا اگر شرط لازم بود، چون A در گاوس سایدل همگرا بود، باید ماتریس غالب قطری می شد، ولی نشده است. در نتیجه شرط لازم نمی تواند باشد. (در حقیقت غالب قطری بودن یا متقارن مثبت معین بودن شرط کافی است)

### سوال٧.

جواب دستگاه زیر را تا دو رقم اعشار محاسبه کنید

$$\begin{cases} x = \frac{1}{7}cos(y) \\ y = \frac{1}{7}sin(y) \end{cases}$$

حل روش نبوتون:

$$f \to x - \frac{1}{7}\cos y = \cdot \to \begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x} = 1 \\ \frac{\partial f}{\partial y} = \frac{1}{7}\sin y \end{cases}$$
$$g \to y - \frac{1}{7}\sin x = \cdot \to \begin{cases} \frac{\partial g}{\partial x} = -\frac{1}{7}\cos x \\ \frac{\partial g}{\partial y} = 1 \end{cases}$$

با داشتن اطلاعات بالا ماتریس ژاکوبین را به صورت مقابل تشکیل میدهیم

$$J = \begin{pmatrix} 1 & \frac{1}{7}\sin y \\ -\frac{1}{7}\cos x & 1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{cases} x = \cdot/\Delta \\ y = \cdot/\Delta \end{cases}$$
 داریم:

$$\overrightarrow{x} \qquad J \qquad f(\overrightarrow{x})$$

$$\begin{bmatrix} \cdot / \Delta \\ \cdot / \Delta \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} 1 & \cdot / \Upsilon \Upsilon = \frac{1}{\Upsilon} \sin \cdot / \Delta \\ - \cdot / \Upsilon \Upsilon = -\frac{1}{\Upsilon} \cos \cdot / \Delta & 1 \end{bmatrix}^{-1} \times \begin{bmatrix} \cdot / \cdot \mathcal{F} = \frac{1}{\Upsilon} - \frac{1}{\Upsilon} \cos \cdot / \Delta \\ \cdot / \Upsilon \mathcal{F} = \frac{1}{\Upsilon} - \frac{1}{\Upsilon} \sin \cdot / \Delta \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \cdot / \Delta \\ \cdot / \Upsilon \Upsilon \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \cdot / \Delta \\ \cdot / \Upsilon \Upsilon \end{bmatrix} \quad - \quad \begin{bmatrix} 1 & \cdot / \Upsilon \Upsilon = \frac{1}{\gamma} \sin \cdot / \Upsilon \Upsilon \\ - \cdot / \Upsilon \Upsilon = -\frac{1}{\gamma} \cos \cdot / \Delta & 1 \end{bmatrix}^{-1} \quad \times \quad \begin{bmatrix} \cdot / \cdot \Upsilon = \frac{1}{\gamma} - \frac{1}{\gamma} \cos \cdot / \Upsilon \Upsilon \\ \cdot / \cdot \cdot = \cdot / \Upsilon \Upsilon - \frac{1}{\gamma} \sin \cdot / \Delta \end{bmatrix} \quad = \quad \begin{bmatrix} \cdot / \Upsilon Q \\ \cdot / \Upsilon \Upsilon \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \cdot / ^{\gamma} q \\ \cdot / ^{\gamma} Y \end{bmatrix} \quad - \quad \begin{bmatrix} 1 & \cdot / ^{\gamma} q = \frac{1}{\gamma} \cos \cdot / ^{\gamma} q \\ - \cdot / ^{\gamma} Y = -\frac{1}{\gamma} \cos \cdot / ^{\gamma} q \end{bmatrix}^{-1} \quad \times \quad \begin{bmatrix} \cdot / \cdot 1 = \cdot / ^{\gamma} q - \frac{1}{\gamma} \cos \cdot / ^{\gamma} Y \\ \cdot / \cdot \cdot = \cdot / ^{\gamma} Y - \frac{1}{\gamma} \sin \cdot / ^{\gamma} q \end{bmatrix} \quad = \quad \begin{bmatrix} \cdot / ^{\gamma} q \\ \cdot / ^{\gamma} Y \end{bmatrix}$$

با جایگذاری در رابطه اصلی نتیجه میشود که پاسخ درست است (نزدیک به برقراری کامل معادلات است)

سوال ۸. تقریبی از جواب دستگاه

$$\begin{cases} x^{
m Y}+y^{
m Y}={
m Y}\Delta\ x^{
m Y}-y^{
m Y}=\Delta \end{cases}$$
 بدست آورید که  $|x_{n+1}-x_n|<{
m Y}\cdot{
m Y}={
m Y}$  و  $|y_{n+1}-y_n|<{
m Y}\cdot{
m Y}$  جل حل روش نبوتون:

$$f \to x^{\mathsf{T}} + y^{\mathsf{T}} - \mathsf{T} \Delta = \cdot \to \begin{cases} \frac{\partial f}{\partial x} = \mathsf{T} x \\ \frac{\partial f}{\partial y} = \mathsf{T} y \end{cases}$$
$$g \to x^{\mathsf{T}} - y^{\mathsf{T}} - \Delta = \cdot \to \begin{cases} \frac{\partial g}{\partial x} = \mathsf{T} x \\ \frac{\partial g}{\partial y} = -\mathsf{T} y \end{cases}$$

با داشتن اطلاعات بالا ماتریس ژاکوبین را به صورت مقابل تشکیل میدهیم

$$J = \begin{pmatrix} \mathbf{Y}x & \mathbf{Y}y \\ \mathbf{Y}x & -\mathbf{Y}y \end{pmatrix}$$

با فرض اعداد اولیه  $\begin{cases} x=\mathfrak{k} \\ y=\mathfrak{m} \end{cases}$  داریم: (دلیل حدس : ۲۵ + ۳۲ + ۳۲ و  $\mathfrak{k}^{\mathsf{Y}}-\mathfrak{k}^{\mathsf{Y}}-\mathfrak{k}^{\mathsf{Y}} = \mathfrak{k}^{\mathsf{Y}}$  با فرض اعداد اولیه نباید از جواب دور باشد)

$$\begin{array}{cccc} \overrightarrow{x} & J & f(\overrightarrow{x}) \\ \begin{bmatrix} \mathbf{f} \\ \mathbf{T} \end{bmatrix} & - \begin{bmatrix} \mathbf{\Lambda} & \mathbf{f} \\ \mathbf{\Lambda} & -\mathbf{f} \end{bmatrix}^{-1} & \times & \begin{bmatrix} \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} \\ \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} \\ \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} \end{bmatrix} & = & \begin{bmatrix} \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} \\ \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} \\ \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} \end{bmatrix} & = & \begin{bmatrix} \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} \\ \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} \\ \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} \end{bmatrix} & \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} \\ \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} \\ \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} \\ \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} \\ \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} \\ \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} \\ \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} \\ \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} \\ \mathbf{f} & \mathbf{f} \\ \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} \\ \mathbf{f} & \mathbf{f} \\ \mathbf{f} & \mathbf{f} \\ \mathbf{f} & \mathbf{f} \\ \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} \\ \mathbf{f} & \mathbf{f} & \mathbf{f} \\ \mathbf$$

$$\begin{bmatrix} \mathbf{r}/\Lambda V \Delta \\ \mathbf{r}/19 V \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} \mathbf{r}/V \Delta \cdot & 9/\mathbf{r} \mathbf{r} \\ \mathbf{r}/V \Delta \cdot & -9/\mathbf{r} \mathbf{r} \mathbf{r} \end{bmatrix}^{-1} \times \begin{bmatrix} \mathbf{r}/\mathbf{r} \mathbf{r} \\ -\mathbf{r}/\mathbf{r} \mathbf{r} \mathbf{r} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{r}/\Lambda V \mathbf{r} \\ \mathbf{r}/19 \mathbf{r} \mathbf{r} \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} \mathbf{r}/\mathbf{A}\mathbf{V}\mathbf{r} \\ \mathbf{r}/\mathbf{I}\mathbf{S}\mathbf{T} \end{bmatrix} - \begin{bmatrix} \mathbf{v}/\mathbf{v}\mathbf{f}\mathbf{S} & \mathbf{S}/\mathbf{v}\mathbf{T}\mathbf{f} \\ \mathbf{v}/\mathbf{v}\mathbf{f}\mathbf{S} & -\mathbf{S}/\mathbf{v}\mathbf{T}\mathbf{f} \end{bmatrix}^{-1} \times \begin{bmatrix} -\mathbf{v}/\mathbf{v}\mathbf{T} \\ \mathbf{v}/\mathbf{v}\mathbf{T} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \mathbf{r}/\mathbf{A}\mathbf{V}\mathbf{r} \\ \mathbf{r}/\mathbf{I}\mathbf{S}\mathbf{T} \end{bmatrix}$$

اختلاف با قبلیها کمتر از ۳-۱۰ است (در تمام محاسبات تا ۳ رقم گرده کردهایم) با جایگذاری در رابطه اصلی نتیجه می شود که پاسخ درست است (نزدیک به برقراری کامل معادلات است)

سوال ۹. دستگاه غیرخطی زیر را حل کنید. (جواب را تا ۷ رقم اعشار بدست آورید)

$$\begin{cases} x^{\mathsf{Y}} - \mathsf{N} \cdot x + y^{\mathsf{Y}} = -\mathsf{A} \\ xy^{\mathsf{Y}} + x - \mathsf{N} \cdot y = -\mathsf{A} \end{cases}$$

$$\begin{split} &\text{f} -> x^2 - 10x + y^2 + 8 = 0 \\ &-> \frac{\partial f}{\partial x} = 2x - 10 -> \frac{\partial f}{\partial y} = 2y \\ &\text{g} -> xy^2 + x - 10y + 8 = 0 \\ &-> \frac{\partial g}{\partial x} = y^2 + 1 -> \frac{\partial g}{\partial y} = 2xy - 10 \end{split}$$

Jacobian matrix:

$$J = \left[egin{array}{ccc} 2x-10 & 2y \ y^2+1 & 2xy-10 \end{array}
ight]$$

```
In [11]: import numpy as np
```

```
In [12]: def jacobian_matrix(x, y):
    return np.array([[2 * x - 10, 2 * y], [y * y + 1, 2 * x * y - 10]])

initial_x = [[4], [4]] # chosen because 4^2-10(4)+4^2 = -8 and at close to solution (at previous_x = initial_x

for i in range(10):
    x_1 = initial_x[0][0]
    x_2 = initial_x[1][0]
    jacobian = jacobian_matrix(x_1, x_2)
    initial_x = initial_x - np.matmul(np.linalg.inv(jacobian), np.array([[x_1 * x_1 - 10 if abs(initial_x[0][0] - previous_x[0][0]) < 0.0000001 and abs(initial_x[1][0] - pre break
    previous_x = initial_x</pre>
```

```
[[2.19343942]
[3.02046647]]
```

So  $x_1 = 2.1934394$  and  $x_2 = 3.0204665$ 

Checking in the original equations to see if they are close enough to zero:

```
In [13]: # Check

x_1 = initial_x[0][0]
x_2 = initial_x[1][0]
print(x_1 * x_1 - 10 * x_1 + x_2 * x_2 + 8)
print(x_1 * x_2 * x_2 + x_1 - 10 * x_2 + 8)

-3.552713678800501e-15
```

3.552713678800501e-15

Close to 0 ==> So the solution is correct

موفق باشيد.