Luis A. Núñez

Escuela de Física, Facultad de Ciencias, Universidad Industrial de Santander, Santander, Colombia



22 de octubre de 2025

Agenda: Espacios pseudo-euclidianos



- Espacios pseudo-euclidianos
- Espacios minkowskianos
- Un toque de Relatividad Especial
 - El Cono de Luz
 - Distancias y transformaciones de coordenadas
 - Transformaciones de coordenadas
 - Transformaciones de Lorentz
 - Transformaciones y observadores
- Recapitulando
- Para la discusión



• La definición de **producto interno**, $\langle x|x\rangle$ no es necesariamente positivo, y si $\langle x|x\rangle=0$ no necesariamente implica $|x\rangle\equiv|0\rangle$



- La definición de **producto interno**, $\langle x|x\rangle$ no es necesariamente positivo, y si $\langle x|x\rangle=0$ no necesariamente implica $|x\rangle\equiv|0\rangle$
- La definición de **norma** $\mathcal{N}(|v_i\rangle) \equiv ||v_i\rangle||$, no es necesariamente positiva;



- La definición de **producto interno**, $\langle x|x\rangle$ no es necesariamente positivo, y si $\langle x|x\rangle=0$ no necesariamente implica $|x\rangle\equiv|0\rangle$
- La definición de **norma** $\mathcal{N}(|v_i\rangle) \equiv ||v_i\rangle||$, no es necesariamente positiva;
- La definición de **distancia**, $d(|x\rangle, |y\rangle) \equiv ||x\rangle |y\rangle||$, tampoco será necesariamente positiva.



- La definición de **producto interno**, $\langle x|x\rangle$ no es necesariamente positivo, y si $\langle x|x\rangle=0$ no necesariamente implica $|x\rangle\equiv|0\rangle$
- La definición de **norma** $\mathcal{N}(|v_i\rangle) \equiv ||v_i\rangle||$, no es necesariamente positiva;
- La definición de **distancia**, $d(|x\rangle, |y\rangle) \equiv ||x\rangle |y\rangle||$, tampoco será necesariamente positiva.
- Resumiendo:

$$\langle x|x\rangle = \left\{ \begin{array}{l} <0 \\ =0 \\ >0 \end{array} \right\} \Rightarrow d(|x\rangle,|y\rangle) = \left\{ \begin{array}{l} <0 \\ =0 \\ >0 \end{array} \right\} \Rightarrow$$

$$\mathbf{g}\left[\left|x_{i}\right\rangle ,\left|x_{j}\right\rangle \right]=\left\{ \begin{array}{l} <0\\ =0\\ >0 \end{array}\right.$$



• Consideremos una base ortonormal $\{|e_0\rangle\,, |e_1\rangle\,, |e_2\rangle\,, |e_3\rangle\}$. Los vectores $\{|e_1\rangle\,, |e_2\rangle\,, |e_3\rangle\}$ son la base canónica de \mathbb{R}^3 .



- Consideremos una base ortonormal $\{|e_0\rangle, |e_1\rangle, |e_2\rangle, |e_3\rangle\}$. Los vectores $\{|e_1\rangle, |e_2\rangle, |e_3\rangle\}$ son la base canónica de \mathbb{R}^3 .
- La base del espacio dual de \mathbb{M}^4 será $\left\{\left\langle e^0\right|, \left\langle e^1\right|, \left\langle e^2\right|, \left\langle e^3\right|\right\}$. Construida a través de una métrica

$$\begin{split} &\eta_{\alpha\beta} \left\langle \mathbf{e}^{\alpha} \right| \otimes \left\langle \mathbf{e}^{\beta} \right| \equiv \eta_{\beta\alpha} \left\langle \mathbf{e}^{\beta} \right| \otimes \left\langle \mathbf{e}^{\alpha} \right| \text{ y } \eta^{\alpha\beta} \left| \mathbf{e}_{\alpha} \right\rangle \otimes \left| \mathbf{e}_{\beta} \right\rangle \equiv \eta^{\beta\alpha} \left| \mathbf{e}_{\beta} \right\rangle \otimes \left| \mathbf{e}_{\alpha} \right\rangle \,, \\ &\alpha, \beta = 0, 1, 2, 3 \text{ y } \eta_{00} = \eta^{00} = 1, \ \eta_{11} = \eta^{11} = -1, \ \eta_{22} = \eta^{22} = -1, \\ &\eta_{33} = \eta^{33} = -1 \left(\eta_{\alpha\beta} = 0 \text{ para } \alpha \neq \beta \right), \ \eta \text{ con signo } -2. \end{split}$$



- Consideremos una base ortonormal $\{|e_0\rangle, |e_1\rangle, |e_2\rangle, |e_3\rangle\}$. Los vectores $\{|e_1\rangle, |e_2\rangle, |e_3\rangle\}$ son la base canónica de \mathbb{R}^3 .
- La base del espacio dual de \mathbb{M}^4 será $\left\{\left\langle e^0\right|, \left\langle e^1\right|, \left\langle e^2\right|, \left\langle e^3\right|\right\}$. Construida a través de una métrica

$$\begin{split} &\eta_{\alpha\beta} \left\langle \mathbf{e}^{\alpha} \right| \otimes \left\langle \mathbf{e}^{\beta} \right| \equiv \eta_{\beta\alpha} \left\langle \mathbf{e}^{\beta} \right| \otimes \left\langle \mathbf{e}^{\alpha} \right| \text{ y } \eta^{\alpha\beta} \left| \mathbf{e}_{\alpha} \right\rangle \otimes \left| \mathbf{e}_{\beta} \right\rangle \equiv \eta^{\beta\alpha} \left| \mathbf{e}_{\beta} \right\rangle \otimes \left| \mathbf{e}_{\alpha} \right\rangle \,, \\ &\alpha, \beta = 0, 1, 2, 3 \text{ y } \eta_{00} = \eta^{00} = 1, \; \eta_{11} = \eta^{11} = -1, \; \eta_{22} = \eta^{22} = -1, \\ &\eta_{33} = \eta^{33} = -1 \; \left(\eta_{\alpha\beta} = 0 \text{ para } \alpha \neq \beta \right), \; \eta \text{ con signo } -2. \end{split}$$

Las componentes covariantes y contravariantes serán

$$\begin{split} \left(\eta_{\alpha\beta} \left\langle \mathbf{e}^{\alpha} \right| \otimes \left\langle \mathbf{e}^{\beta} \right| \right) | \mathbf{a} \rangle &= \mathbf{a}^{\sigma} \left(\eta_{\alpha\beta} \left\langle \mathbf{e}^{\alpha} \right| \otimes \left\langle \mathbf{e}^{\beta} \right| \right) | \mathbf{e}_{\sigma} \rangle = \\ \mathbf{a}^{\sigma} \eta_{\alpha\beta} \left\langle \mathbf{e}^{\beta} | \mathbf{e}_{\sigma} \right\rangle \left\langle \mathbf{e}^{\alpha} | &= \mathbf{a}^{\sigma} \eta_{\alpha\beta} \delta_{\sigma}^{\beta} \left\langle \mathbf{e}^{\alpha} \right| = \mathbf{a}^{\sigma} \eta_{\alpha\sigma} \left\langle \mathbf{e}^{\alpha} \right| \equiv \mathbf{a}_{\alpha} \left\langle \mathbf{e}^{\alpha} \right| \end{split}$$



- Consideremos una base ortonormal $\{|e_0\rangle, |e_1\rangle, |e_2\rangle, |e_3\rangle\}$. Los vectores $\{|e_1\rangle, |e_2\rangle, |e_3\rangle\}$ son la base canónica de \mathbb{R}^3 .
- La base del espacio dual de \mathbb{M}^4 será $\left\{\left\langle e^0\right|, \left\langle e^1\right|, \left\langle e^2\right|, \left\langle e^3\right|\right\}$. Construida a través de una métrica

$$\begin{split} &\eta_{\alpha\beta} \left\langle \mathbf{e}^{\alpha} \right| \otimes \left\langle \mathbf{e}^{\beta} \right| \equiv \eta_{\beta\alpha} \left\langle \mathbf{e}^{\beta} \right| \otimes \left\langle \mathbf{e}^{\alpha} \right| \text{ y } \eta^{\alpha\beta} \left| \mathbf{e}_{\alpha} \right\rangle \otimes \left| \mathbf{e}_{\beta} \right\rangle \equiv \eta^{\beta\alpha} \left| \mathbf{e}_{\beta} \right\rangle \otimes \left| \mathbf{e}_{\alpha} \right\rangle \,, \\ &\alpha, \beta = 0, 1, 2, 3 \text{ y } \eta_{00} = \eta^{00} = 1, \; \eta_{11} = \eta^{11} = -1, \; \eta_{22} = \eta^{22} = -1, \\ &\eta_{33} = \eta^{33} = -1 \; \left(\eta_{\alpha\beta} = 0 \text{ para } \alpha \neq \beta \right), \; \eta \text{ con signo } -2. \end{split}$$

Las componentes covariantes y contravariantes serán

$$\begin{split} \left(\eta_{\alpha\beta} \left\langle \mathbf{e}^{\alpha} \right| \otimes \left\langle \mathbf{e}^{\beta} \right| \right) | \mathbf{a} \rangle &= \mathbf{a}^{\sigma} \left(\eta_{\alpha\beta} \left\langle \mathbf{e}^{\alpha} \right| \otimes \left\langle \mathbf{e}^{\beta} \right| \right) | \mathbf{e}_{\sigma} \rangle = \\ \mathbf{a}^{\sigma} \eta_{\alpha\beta} \left\langle \mathbf{e}^{\beta} | \mathbf{e}_{\sigma} \right\rangle \left\langle \mathbf{e}^{\alpha} | &= \mathbf{a}^{\sigma} \eta_{\alpha\beta} \delta_{\sigma}^{\beta} \left\langle \mathbf{e}^{\alpha} \right| = \mathbf{a}^{\sigma} \eta_{\alpha\sigma} \left\langle \mathbf{e}^{\alpha} \right| \equiv \mathbf{a}_{\alpha} \left\langle \mathbf{e}^{\alpha} \right| \end{split}$$

Entonces

$$a^{\sigma}\eta_{\sigma\alpha}=a_{\alpha} \quad \Rightarrow \quad a^{0}=a_{0}, \quad a^{1}=-a_{1}, \quad a^{2}=-a_{2}, \quad a^{3}=-a_{3}.$$



• Del mismo modo se "suben" y se "bajan" índices para componentes de tensores $\eta^{\alpha\beta}P_{\alpha}^{\gamma\sigma\epsilon}\equiv P^{\beta\gamma\sigma\epsilon}$



- Del mismo modo se "suben" y se "bajan" índices para componentes de tensores $\eta^{\alpha\beta}P_{\alpha}^{\gamma\sigma\epsilon}\equiv P^{\beta\gamma\sigma\epsilon}$
- el producto interno $\langle x | y \rangle = \langle y | x \rangle = x^{\alpha} y_{\alpha} = y^{\alpha} x_{\alpha} = x^{\alpha} y^{\beta} \eta_{\alpha\beta} = x_{\alpha} y_{\beta} \eta^{\alpha\beta} = x^{0} y^{0} x^{1} y^{1} x^{2} y^{2} x^{3} y^{3} = x_{0} y_{0} x_{1} y_{1} x_{2} y_{2} x_{3} y_{3}$



- Del mismo modo se "suben" y se "bajan" índices para componentes de tensores $\eta^{\alpha\beta}P_{\alpha}^{\gamma\sigma\epsilon}\equiv P^{\beta\gamma\sigma\epsilon}$
- el producto interno $\langle x | y \rangle = \langle y | x \rangle = x^{\alpha} y_{\alpha} = y^{\alpha} x_{\alpha} = x^{\alpha} y^{\beta} \eta_{\alpha\beta} = x_{\alpha} y_{\beta} \eta^{\alpha\beta} = x^{0} y^{0} x^{1} y^{1} x^{2} y^{2} x^{3} y^{3} = x_{0} y_{0} x_{1} y_{1} x_{2} y_{2} x_{3} y_{3}$
- la norma de un vector, $||x\rangle||^2 = \langle x | x \rangle = x_{\alpha} x^{\beta} \langle e^{\alpha} | e_{\beta} \rangle = x_{\alpha} x^{\alpha} = x_{\alpha} x_{\beta} \eta^{\alpha\beta} = x^{\alpha} x^{\beta} \eta_{\alpha\beta} = x^{0} x^{0} x^{1} x^{1} x^{2} x^{2} x^{3} x^{3}$



- Del mismo modo se "suben" y se "bajan" índices para componentes de tensores $\eta^{\alpha\beta}P_{\alpha}^{\gamma\sigma\epsilon}\equiv P^{\beta\gamma\sigma\epsilon}$
- el producto interno $\langle x | y \rangle = \langle y | x \rangle = x^{\alpha} y_{\alpha} = y^{\alpha} x_{\alpha} = x^{\alpha} y^{\beta} \eta_{\alpha\beta} = x_{\alpha} y_{\beta} \eta^{\alpha\beta} = x^{0} y^{0} x^{1} y^{1} x^{2} y^{2} x^{3} y^{3} = x_{0} y_{0} x_{1} y_{1} x_{2} y_{2} x_{3} y_{3}$
- la norma de un vector, $||x\rangle||^2 = \langle x | x \rangle = x_{\alpha} x^{\beta} \langle e^{\alpha} | e_{\beta} \rangle = x_{\alpha} x^{\alpha} = x_{\alpha} x_{\beta} \eta^{\alpha\beta} = x^{\alpha} x^{\beta} \eta_{\alpha\beta} = x^{0} x^{0} x^{1} x^{1} x^{2} x^{2} x^{3} x^{3}$
- Para una base genérica, $\{|u_{\beta}\rangle\}$ (no necesariamente ortogonal) de un espacio vectorial con producto interno. El desplazamiento infinitesimal puede expresarse como

$$(\mathrm{d}s)^2 \equiv \langle \mathrm{d}r | \mathrm{d}r \rangle = (\mathrm{d}\tilde{x}_\alpha \ \langle \tilde{u}^\alpha |) \left(\mathrm{d}\tilde{x}^\beta \ | \tilde{u}_\beta \rangle \right) =$$

$$\mathrm{d}\tilde{x}_\beta \ \mathrm{d}\tilde{x}^\beta = \tilde{\eta}_{\alpha\beta} \ \mathrm{d}\tilde{x}^\alpha \mathrm{d}\tilde{x}^\beta = \mathrm{d}t^2 - \left(\mathrm{d}x^1 \right)^2 - \left(\mathrm{d}x^2 \right)^2 - \left(\mathrm{d}x^3 \right)^2 \,,$$

Los Postulados de la Relatividad Especial



La genialidad de Albert Einstein fue haber entendido que tenía que incorporar el tiempo como otra coordenada más. Que los eventos que ocurren en la naturaleza están etiquetados por cuatro números: $(t,x,y,z) \equiv (x^0,x^1,x^2,x^3)$ y que, además, hay que suponer:

El principio de la Relatividad: Las leyes de la Física son idénticas en todos los sistemas de referencia inerciales.

Los Postulados de la Relatividad Especial



La genialidad de Albert Einstein fue haber entendido que tenía que incorporar el tiempo como otra coordenada más. Que los eventos que ocurren en la naturaleza están etiquetados por cuatro números: $(t,x,y,z) \equiv (x^0,x^1,x^2,x^3)$ y que, además, hay que suponer:

- El principio de la Relatividad: Las leyes de la Física son idénticas en todos los sistemas de referencia inerciales.
- ② La universalidad de la velocidad de la luz en el vacío: La velocidad de la luz en el vacío es siempre la misma, y es independiente de la velocidad de la fuente de luz respecto a un observador en particular.

Los Postulados de la Relatividad Especial

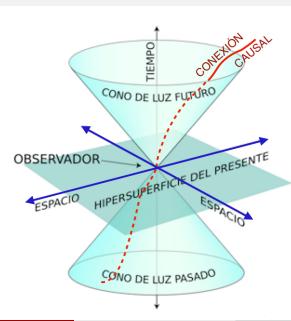


La genialidad de Albert Einstein fue haber entendido que tenía que incorporar el tiempo como otra coordenada más. Que los eventos que ocurren en la naturaleza están etiquetados por cuatro números: $(t, x, y, z) \equiv (x^0, x^1, x^2, x^3)$ y que, además, hay que suponer:

- El principio de la Relatividad: Las leyes de la Física son idénticas en todos los sistemas de referencia inerciales.
- ② La universalidad de la velocidad de la luz en el vacío: La velocidad de la luz en el vacío es siempre la misma, y es independiente de la velocidad de la fuente de luz respecto a un observador en particular.
- Stas dos suposiciones se concretan en una simple propuesta matemática: el producto interno entre dos elementos de este espacio tetradimensional, debe conservarse para una familia de vectores base.

El Cono de Luz





Distancias y transformaciones de coordenadas



Las distancias entre dos elementos de un espacio vectorial puede ser construida a partir de la norma y la norma a partir del producto interno: $|| |y - x\rangle ||^2 \equiv$

$$\langle y - x | y - x \rangle \begin{cases} < 0 & \text{tipo espacio: desconectados causalmente.} \\ = 0 & \text{tipo luz: posible conexión causal lumínica.} \\ > 0 & \text{tipo tiempo: posible conexión causal.} \end{cases}$$

Construyamos ahora el tipo de transformación de coordenadas $x^{\mu} = x^{\mu} (\tilde{x}^{\alpha}) \Leftrightarrow \tilde{x}^{\mu} = \tilde{x}^{\mu} (x^{\alpha})$, que mantiene estos dos supuestos:

 El producto interno de dos vectores es independiente de la base que expande el espacio vectorial

Distancias y transformaciones de coordenadas



Las distancias entre dos elementos de un espacio vectorial puede ser construida a partir de la norma y la norma a partir del producto interno:

$$\begin{aligned} || \, |y-x\rangle \, ||^2 \equiv \\ \langle y-x \, |y-x\rangle \left\{ \begin{array}{l} <0 \quad \text{tipo espacio: desconectados causalmente.} \\ =0 \quad \text{tipo luz: posible conexión causal lumínica.} \\ >0 \quad \text{tipo tiempo: posible conexión causal.} \\ \end{aligned} \right.$$

Construyamos ahora el tipo de transformación de coordenadas $x^{\mu} = x^{\mu} (\tilde{x}^{\alpha}) \Leftrightarrow \tilde{x}^{\mu} = \tilde{x}^{\mu} (x^{\alpha})$, que mantiene estos dos supuestos:

 El producto interno de dos vectores es independiente de la base que expande el espacio vectorial

$$\langle x | y \rangle = (x_{\alpha} \langle e^{\alpha} |) (y^{\beta} | e_{\beta} \rangle) \equiv (\tilde{x}_{\sigma} \langle \tilde{e}^{\sigma} |) (\tilde{y}^{\alpha} | \tilde{e}_{\alpha} \rangle) \Leftrightarrow$$

$$x^{\alpha} y_{\alpha} \equiv \tilde{x}^{\beta} \tilde{y}_{\beta} \Leftrightarrow x^{\alpha} y^{\beta} \eta_{\alpha\beta} \equiv \tilde{x}^{\alpha} \tilde{y}^{\beta} \tilde{\eta}_{\alpha\beta} ,$$

 Las componentes del tensor métricos son invariantes bajo transformaciones de coordenadas

$$\mathbf{g}\left[\left|\mathbf{e}_{\mu}\right\rangle,\left|\mathbf{e}_{\nu}\right\rangle\right] \equiv \mathbf{\tilde{g}}\left[\left|\tilde{\mathbf{e}}_{\mu}\right\rangle,\left|\tilde{\mathbf{e}}_{\nu}\right\rangle\right] \quad \Leftrightarrow \quad \eta_{\alpha\beta} = \tilde{\eta}_{\alpha\beta} \,.$$



• Si el producto interno se preserva bajo transformaciones tendremos

$$x^{\alpha}y_{\alpha} \equiv \tilde{x}^{\beta}\tilde{y}_{\beta} \Rightarrow x^{\alpha}y^{\beta}\eta_{\alpha\beta} \equiv \tilde{x}^{\alpha}\tilde{y}^{\beta}\tilde{\eta}_{\alpha\beta} \Rightarrow x^{\alpha}y^{\beta}\eta_{\alpha\beta} = \frac{\partial \tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\alpha}}x^{\alpha}\frac{\partial \tilde{x}^{\mu}}{\partial x^{\beta}}y^{\beta}\tilde{\eta}_{\nu\mu}$$



- Si el producto interno se preserva bajo transformaciones tendremos $x^{\alpha}y_{\alpha} \equiv \tilde{x}^{\beta}\tilde{y}_{\beta} \Rightarrow x^{\alpha}y^{\beta}\eta_{\alpha\beta} \equiv \tilde{x}^{\alpha}\tilde{y}^{\beta}\tilde{\eta}_{\alpha\beta} \Rightarrow x^{\alpha}y^{\beta}\eta_{\alpha\beta} = \frac{\partial \tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\alpha}}x^{\alpha}\frac{\partial \tilde{x}^{\mu}}{\partial y^{\beta}}y^{\beta}\tilde{\eta}_{\nu\mu}$
- Como la métrica es invariante bajo esta transformación de coordenadas tenemos $\eta_{\alpha\beta} = \frac{\partial \tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\alpha}} \frac{\partial \tilde{x}^{\mu}}{\partial x^{\beta}} \tilde{\eta}_{\nu\mu} \equiv \frac{\partial \tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\alpha}} \frac{\partial \tilde{x}^{\mu}}{\partial x^{\beta}} \eta_{\nu\mu}$.



- Si el producto interno se preserva bajo transformaciones tendremos $x^{\alpha}y_{\alpha} \equiv \tilde{x}^{\beta}\tilde{y}_{\beta} \Rightarrow x^{\alpha}y^{\beta}\eta_{\alpha\beta} \equiv \tilde{x}^{\alpha}\tilde{y}^{\beta}\tilde{\eta}_{\alpha\beta} \Rightarrow x^{\alpha}y^{\beta}\eta_{\alpha\beta} = \frac{\partial \tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\alpha}}x^{\alpha}\frac{\partial \tilde{x}^{\mu}}{\partial x^{\beta}}y^{\beta}\tilde{\eta}_{\nu\mu}$
- Como la métrica es invariante bajo esta transformación de coordenadas tenemos $\eta_{\alpha\beta} = \frac{\partial \tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\alpha}} \frac{\partial \tilde{x}^{\mu}}{\partial x^{\beta}} \tilde{\eta}_{\nu\mu} \equiv \frac{\partial \tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\alpha}} \frac{\partial \tilde{x}^{\mu}}{\partial x^{\beta}} \eta_{\nu\mu}$.
- Derivando respecto a x^{γ} tendremos que:

$$0 = \eta_{\nu\mu} \left(\frac{\partial^2 \tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\alpha} \partial x^{\gamma}} \frac{\partial \tilde{x}^{\mu}}{\partial x^{\beta}} + \frac{\partial \tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\alpha}} \frac{\partial^2 \tilde{x}^{\mu}}{\partial x^{\beta} \partial x^{\gamma}} \right).$$



- Si el producto interno se preserva bajo transformaciones tendremos $x^{\alpha}y_{\alpha} \equiv \tilde{x}^{\beta}\tilde{y}_{\beta} \Rightarrow x^{\alpha}y^{\beta}\eta_{\alpha\beta} \equiv \tilde{x}^{\alpha}\tilde{y}^{\beta}\tilde{\eta}_{\alpha\beta} \Rightarrow x^{\alpha}y^{\beta}\eta_{\alpha\beta} = \frac{\partial\tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\alpha}}x^{\alpha}\frac{\partial\tilde{x}^{\mu}}{\partial y^{\beta}}y^{\beta}\tilde{\eta}_{\nu\mu}$
- Como la métrica es invariante bajo esta transformación de coordenadas tenemos $\eta_{\alpha\beta} = \frac{\partial \tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\alpha}} \frac{\partial \tilde{x}^{\mu}}{\partial x^{\beta}} \tilde{\eta}_{\nu\mu} \equiv \frac{\partial \tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\alpha}} \frac{\partial \tilde{x}^{\mu}}{\partial x^{\beta}} \eta_{\nu\mu}$.
- Derivando respecto a x^{γ} tendremos que: $0 = \eta_{\nu\mu} \left(\frac{\partial^2 \tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\alpha} \partial x^{\gamma}} \frac{\partial \tilde{x}^{\mu}}{\partial x^{\beta}} + \frac{\partial \tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\alpha}} \frac{\partial^2 \tilde{x}^{\mu}}{\partial x^{\beta} \partial x^{\gamma}} \right).$
- al paréntesis anulado le añadimos una con los índices α y γ intercambiados y, adicionalmente, le sustraemos una con los índices γ y β intercambiados. Claramente, estamos añadiendo y sustrayendo ceros. $0 = \eta_{\nu\mu} \left(\frac{\partial^2 \tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\alpha} \partial x^{\gamma}} \frac{\partial \tilde{x}^{\mu}}{\partial x^{\beta}} + \frac{\partial \tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\alpha}} \frac{\partial^2 \tilde{x}^{\mu}}{\partial x^{\beta} \partial x^{\gamma}} + \frac{\partial^2 \tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\gamma} \partial x^{\alpha}} \frac{\partial \tilde{x}^{\mu}}{\partial x^{\beta}} + \frac{\partial \tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\gamma}} \frac{\partial^2 \tilde{x}^{\mu}}{\partial x^{\beta} \partial x^{\gamma}} \frac{\partial^2 \tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\alpha} \partial x^{\beta}} \frac{\partial \tilde{x}^{\mu}}{\partial x^{\gamma}} \right)$

$$-\frac{\partial \tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\alpha}} \frac{\partial^{2} \tilde{x}^{\mu}}{\partial x^{\gamma} \partial x^{\beta}} \Big).$$



- Si el producto interno se preserva bajo transformaciones tendremos $x^{\alpha}y_{\alpha} \equiv \tilde{x}^{\beta}\tilde{y}_{\beta} \Rightarrow x^{\alpha}y^{\beta}\eta_{\alpha\beta} \equiv \tilde{x}^{\alpha}\tilde{y}^{\beta}\tilde{\eta}_{\alpha\beta} \Rightarrow x^{\alpha}y^{\beta}\eta_{\alpha\beta} = \frac{\partial\tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\alpha}}x^{\alpha}\frac{\partial\tilde{x}^{\mu}}{\partial x^{\beta}}y^{\beta}\tilde{\eta}_{\nu\mu}$
- Como la métrica es invariante bajo esta transformación de coordenadas tenemos $\eta_{\alpha\beta} = \frac{\partial \tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\alpha}} \frac{\partial \tilde{x}^{\mu}}{\partial x^{\beta}} \tilde{\eta}_{\nu\mu} \equiv \frac{\partial \tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\alpha}} \frac{\partial \tilde{x}^{\mu}}{\partial x^{\beta}} \eta_{\nu\mu}$.
- Derivando respecto a x^{γ} tendremos que: $0 = \eta_{\nu\mu} \left(\frac{\partial^2 \tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\alpha} \partial x^{\gamma}} \frac{\partial \tilde{x}^{\mu}}{\partial x^{\beta}} + \frac{\partial \tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\alpha}} \frac{\partial^2 \tilde{x}^{\mu}}{\partial x^{\beta} \partial x^{\gamma}} \right).$
- al paréntesis anulado le añadimos una con los índices α y γ intercambiados y, adicionalmente, le sustraemos una con los índices γ y β intercambiados. Claramente, estamos añadiendo y sustrayendo ceros. $0 = \eta_{\nu\mu} \left(\frac{\partial^2 \tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\alpha} \partial x^{\gamma}} \frac{\partial \tilde{x}^{\mu}}{\partial x^{\beta}} + \frac{\partial \tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\alpha}} \frac{\partial^2 \tilde{x}^{\mu}}{\partial x^{\beta} \partial x^{\gamma}} + \frac{\partial^2 \tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\gamma} \partial x^{\alpha}} \frac{\partial \tilde{x}^{\mu}}{\partial x^{\beta}} + \frac{\partial \tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\gamma}} \frac{\partial^2 \tilde{x}^{\mu}}{\partial x^{\gamma} \partial x^{\beta}} \frac{\partial^2 \tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\alpha} \partial x^{\beta}} \frac{\partial \tilde{x}^{\mu}}{\partial x^{\gamma}} \frac{\partial \tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\alpha}} \frac{\partial^2 \tilde{x}^{\mu}}{\partial x^{\gamma} \partial x^{\beta}} \right).$
- El último término anula el segundo y el penúltimo el cuarto, entonces $0 = 2\eta_{\nu\mu} \frac{\partial^2 \tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\alpha} \partial x^{\gamma}} \frac{\partial \tilde{x}^{\mu}}{\partial x^{\beta}} \Rightarrow 0 = \frac{\partial^2 \tilde{x}^{\nu}}{\partial x^{\alpha} \partial x^{\gamma}} \Rightarrow \tilde{x}^{\nu} = \Lambda^{\nu}_{\mu} x^{\mu} + a^{\nu} \ .$

Transformaciones de Lorentz



• Estas transformaciones lineales $\tilde{x}^{\nu}=\Lambda^{\nu}_{\mu}x^{\mu}+a^{\nu}$, son las transformaciones de inhomogeneas de Lorentz o de Poincaré

Transformaciones de Lorentz



- Estas transformaciones lineales $\tilde{x}^{\nu}=\Lambda^{\nu}_{\mu}x^{\mu}+a^{\nu}$, son las transformaciones de inhomogeneas de Lorentz o de Poincaré
- Si $a^{\nu}=0 \Rightarrow \tilde{x}^{\alpha}=\Lambda_0^{\alpha}x^0+\Lambda_1^{\alpha}x^1+\Lambda_2^{\alpha}x^2+\Lambda_3^{\alpha}x^3$, donde $\Lambda_0^0=1,\quad \Lambda_0^i=\Lambda_j^0=0,\quad \text{y}\quad \Lambda_j^i=R_j^i$. con: i,j=1,2,3, y donde R_j^i es una matriz de rotación.

Transformaciones de Lorentz



- Estas transformaciones lineales $\tilde{x}^{\nu}=\Lambda^{\nu}_{\mu}x^{\mu}+a^{\nu}$, son las transformaciones de inhomogeneas de Lorentz o de Poincaré
- Si $a^{\nu}=0 \Rightarrow \tilde{x}^{\alpha}=\Lambda_0^{\alpha}x^0+\Lambda_1^{\alpha}x^1+\Lambda_2^{\alpha}x^2+\Lambda_3^{\alpha}x^3$, donde $\Lambda_0^0=1,\quad \Lambda_0^i=\Lambda_j^0=0,\quad \text{y}\quad \Lambda_j^i=R_j^i$. con: i,j=1,2,3, y donde R_j^i es una matriz de rotación.
- Es inmediato demostrar que este tipo de transformaciones deja invariante el intervalo. Primero, notemos que: $\tilde{\eta}^{\mu\nu} = \Lambda^{\mu}_{\alpha} \Lambda^{\nu}_{\beta} \eta^{\alpha\beta} \ \Rightarrow \ \eta^{\mu\nu} \eta_{\nu\gamma} = \delta^{\mu}_{\gamma} = \Lambda^{\mu}_{\alpha} \Lambda^{\nu}_{\beta} \eta^{\alpha\beta} \eta_{\nu\gamma} \ \Rightarrow \ \Lambda^{\mu}_{\alpha} \Lambda^{\alpha}_{\gamma} = \delta^{\mu}_{\gamma}$ Como $\mathrm{d}\tilde{x}^{\mu} = \Lambda^{\mu}_{\alpha} \mathrm{d}x^{\alpha}$, entonces: $\mathrm{d}\tilde{s}^{2} = \tilde{\eta}_{\mu\nu} \mathrm{d}\tilde{x}^{\mu} \mathrm{d}\tilde{x}^{\nu} \equiv \eta_{\mu\nu} \Lambda^{\mu}_{\alpha} \mathrm{d}x^{\alpha} \Lambda^{\nu}_{\beta} \mathrm{d}x^{\beta} = \eta_{\alpha\beta} \mathrm{d}x^{\alpha} \mathrm{d}x^{\beta} = \mathrm{d}s^{2} \ .$



ullet El observador que registra la partícula en reposo resulta que $\mathrm{d}x^i=0$:

$$\mathrm{d}\tilde{x}^{\mu} = \Lambda^{\mu}_{\alpha} \mathrm{d}x^{\alpha} \ \Rightarrow \begin{cases} \mathrm{d}\tilde{t} &= \Lambda^{i}_{0} \, \mathrm{d}t \\ \mathrm{d}\tilde{x}^{i} &= \Lambda^{i}_{\alpha} \mathrm{d}x^{\alpha} = \Lambda^{i}_{0} \, \mathrm{d}t \end{cases} \quad \text{con } i = 1, 2, 3.$$



• El observador que registra la partícula en reposo resulta que $\mathrm{d}x^i=0$:

$$\mathrm{d}\tilde{x}^{\mu} = \Lambda^{\mu}_{\alpha} \mathrm{d}x^{\alpha} \ \Rightarrow \left\{ \begin{array}{ll} \mathrm{d}\tilde{t} &= \Lambda^{0}_{0} \, \mathrm{d}t \\ \\ \mathrm{d}\tilde{x}^{i} &= \Lambda^{i}_{\alpha} \mathrm{d}x^{\alpha} = \Lambda^{i}_{0} \, \mathrm{d}t \end{array} \right. \quad \text{con } i = 1, 2, 3.$$

• Las ecuaciones anteriores nos imponen:

$$\mathbf{v} = \frac{\mathrm{d}\tilde{\mathbf{x}}}{\mathrm{d}\tilde{\mathbf{f}}} \ \Rightarrow \ \mathbf{v}^i = \frac{\mathrm{d}\tilde{\mathbf{x}}^i}{\mathrm{d}\tilde{\mathbf{f}}} \ \Rightarrow \Lambda_0^i = \mathbf{v}^i \Lambda_0^0 \,.$$

$$\tilde{\eta}_{\alpha\beta} = \Lambda^{\mu}_{\alpha} \Lambda^{\nu}_{\beta} \eta_{\mu\nu} \ \Rightarrow \ 1 = \Lambda^{\mu}_{0} \Lambda^{\nu}_{0} \eta_{\mu\nu} = \left(\Lambda^{0}_{0}\right)^{2} - \left(\Lambda^{1}_{0}\right)^{2} - \left(\Lambda^{2}_{0}\right)^{2} - \left(\Lambda^{3}_{0}\right)^{2} \ ,$$



• El observador que registra la partícula en reposo resulta que $\mathrm{d}x^i=0$:

$$\mathrm{d}\tilde{x}^{\mu} = \Lambda^{\mu}_{\alpha} \mathrm{d}x^{\alpha} \ \Rightarrow \ \begin{cases} \mathrm{d}\tilde{t} &= \Lambda^{0}_{0} \, \mathrm{d}t \\ \\ \mathrm{d}\tilde{x}^{i} &= \Lambda^{i}_{\alpha} \mathrm{d}x^{\alpha} = \Lambda^{i}_{0} \, \mathrm{d}t \end{cases} \quad \text{con } i = 1, 2, 3.$$

• Las ecuaciones anteriores nos imponen:

$$\mathbf{v} = \frac{\mathrm{d}\tilde{\mathbf{x}}}{\mathrm{d}\tilde{t}} \; \Rightarrow \; \mathbf{v}^i = \frac{\mathrm{d}\tilde{x}^i}{\mathrm{d}\tilde{t}} \quad \Rightarrow \Lambda_0^i = \mathbf{v}^i \, \Lambda_0^0 \, .$$

Con

$$\tilde{\eta}_{\alpha\beta} = \Lambda_{\alpha}^{\mu} \Lambda_{\beta}^{\nu} \eta_{\mu\nu} \, \Rightarrow \, 1 = \Lambda_{0}^{\mu} \Lambda_{0}^{\nu} \eta_{\mu\nu} = \left(\Lambda_{0}^{0}\right)^{2} - \left(\Lambda_{0}^{1}\right)^{2} - \left(\Lambda_{0}^{2}\right)^{2} - \left(\Lambda_{0}^{3}\right)^{2} \,,$$

 $\begin{array}{l} \bullet \ \ \mathsf{Donde} \ \Lambda_0^0 = \gamma \,, \quad \Lambda_0^i = \gamma \, v^i \text{, con} \\ \gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - (\mathbf{v})^2}} \equiv \frac{1}{\sqrt{1 - v^i v_i}} \equiv \frac{1}{\sqrt{1 - \left[(v^1)^2 + (v^2)^2 + (v^3)^2 \right]}} \,, \end{array}$



• El observador que registra la partícula en reposo resulta que $\mathrm{d}x^i=0$:

$$\mathrm{d}\tilde{x}^{\mu} = \Lambda^{\mu}_{\alpha} \mathrm{d}x^{\alpha} \ \Rightarrow \ \begin{cases} \mathrm{d}\tilde{t} &= \Lambda^{0}_{0} \, \mathrm{d}t \\ \\ \mathrm{d}\tilde{x}^{i} &= \Lambda^{i}_{\alpha} \mathrm{d}x^{\alpha} = \Lambda^{i}_{0} \, \mathrm{d}t \end{cases} \quad \text{con } i = 1, 2, 3.$$

• Las ecuaciones anteriores nos imponen:

$$\mathbf{v} = \frac{\mathrm{d}\tilde{\mathbf{x}}}{\mathrm{d}\tilde{t}} \; \Rightarrow \; \mathbf{v}^i = \frac{\mathrm{d}\tilde{x}^i}{\mathrm{d}\tilde{t}} \quad \Rightarrow \Lambda_0^i = \mathbf{v}^i \, \Lambda_0^0 \, .$$

$$\tilde{\eta}_{\alpha\beta} = \Lambda_{\alpha}^{\mu} \Lambda_{\beta}^{\nu} \eta_{\mu\nu} \Rightarrow 1 = \Lambda_{0}^{\mu} \Lambda_{0}^{\nu} \eta_{\mu\nu} = \left(\Lambda_{0}^{0}\right)^{2} - \left(\Lambda_{0}^{1}\right)^{2} - \left(\Lambda_{0}^{2}\right)^{2} - \left(\Lambda_{0}^{3}\right)^{2} ,$$

- $\begin{array}{l} \bullet \ \ \mathsf{Donde} \ \Lambda_0^0 = \gamma \,, \ \ \Lambda_0^i = \gamma \, v^i \text{, con} \\ \gamma = \frac{1}{\sqrt{1 (\mathbf{v})^2}} \equiv \frac{1}{\sqrt{1 v^i v_i}} \equiv \frac{1}{\sqrt{1 \left[(v^1)^2 + (v^2)^2 + (v^3)^2 \right]}} \,, \end{array}$
- Finalmente $\Lambda^i_j = \delta^i_j + v^i v_j \frac{\gamma 1}{(\mathbf{v})^2} \equiv \delta^i_j + v^i v_j \frac{\gamma 1}{v^k v_k}$.



• El observador que registra la partícula en reposo resulta que $dx^i = 0$:

$$\mathrm{d}\tilde{x}^{\mu} = \Lambda^{\mu}_{\alpha} \mathrm{d}x^{\alpha} \ \Rightarrow \ \begin{cases} \mathrm{d}\tilde{t} &= \Lambda^{0}_{0} \, \mathrm{d}t \\ \\ \mathrm{d}\tilde{x}^{i} &= \Lambda^{i}_{\alpha} \mathrm{d}x^{\alpha} = \Lambda^{i}_{0} \, \mathrm{d}t \end{cases} \quad \text{con } i = 1, 2, 3.$$

• Las ecuaciones anteriores nos imponen:

$$\mathbf{v} = \frac{\mathrm{d}\tilde{\mathbf{x}}}{\mathrm{d}\tilde{t}} \; \Rightarrow \; \mathbf{v}^i = \frac{\mathrm{d}\tilde{x}^i}{\mathrm{d}\tilde{t}} \quad \Rightarrow \Lambda_0^i = \mathbf{v}^i \, \Lambda_0^0 \, .$$

$$\tilde{\eta}_{\alpha\beta} = \Lambda_{\alpha}^{\mu} \Lambda_{\beta}^{\nu} \eta_{\mu\nu} \, \Rightarrow \, 1 = \Lambda_{0}^{\mu} \Lambda_{0}^{\nu} \eta_{\mu\nu} = \left(\Lambda_{0}^{0}\right)^{2} - \left(\Lambda_{0}^{1}\right)^{2} - \left(\Lambda_{0}^{2}\right)^{2} - \left(\Lambda_{0}^{3}\right)^{2} \, ,$$

- $\begin{array}{l} \bullet \ \ \mathsf{Donde} \ \Lambda_0^0 = \gamma \,, \ \ \Lambda_0^i = \gamma \, v^i \text{, con} \\ \gamma = \frac{1}{\sqrt{1-(\mathbf{v})^2}} \equiv \frac{1}{\sqrt{1-v^i v_i}} \equiv \frac{1}{\sqrt{1-\left[(v^1)^2+(v^2)^2+(v^3)^2\right]}} \,, \end{array}$
- Finalmente $\Lambda^i_j = \delta^i_j + v^i v_j \frac{\gamma 1}{(\mathbf{v})^2} \equiv \delta^i_j + v^i v_j \frac{\gamma 1}{v^k v_k}$.
- La separación temporal $ds^2 = dt^2 (dx^i)^2 = (\Delta t)^2 \Rightarrow dt = \Delta t$,



• El observador que registra la partícula en reposo resulta que $\mathrm{d}x^i=0$:

$$\mathrm{d}\tilde{x}^{\mu} = \Lambda^{\mu}_{\alpha} \mathrm{d}x^{\alpha} \ \Rightarrow \ \begin{cases} \mathrm{d}\tilde{t} &= \Lambda^{i}_{0} \, \mathrm{d}t \\ \mathrm{d}\tilde{x}^{i} &= \Lambda^{i}_{\alpha} \mathrm{d}x^{\alpha} = \Lambda^{i}_{0} \, \mathrm{d}t \end{cases} \quad \text{con } i = 1, 2, 3.$$

• Las ecuaciones anteriores nos imponen:

$$\mathbf{v} = \frac{\mathrm{d}\tilde{\mathbf{x}}}{\mathrm{d}\tilde{t}} \; \Rightarrow \; \mathbf{v}^i = \frac{\mathrm{d}\tilde{x}^i}{\mathrm{d}\tilde{t}} \quad \Rightarrow \Lambda_0^i = \mathbf{v}^i \, \Lambda_0^0 \, .$$

$$\tilde{\eta}_{\alpha\beta} = \Lambda_{\alpha}^{\mu} \Lambda_{\beta}^{\nu} \eta_{\mu\nu} \Rightarrow 1 = \Lambda_{0}^{\mu} \Lambda_{0}^{\nu} \eta_{\mu\nu} = \left(\Lambda_{0}^{0}\right)^{2} - \left(\Lambda_{0}^{1}\right)^{2} - \left(\Lambda_{0}^{2}\right)^{2} - \left(\Lambda_{0}^{3}\right)^{2} ,$$

- $\begin{array}{l} \bullet \ \ \mathsf{Donde} \ \Lambda_0^0 = \gamma \,, \ \ \Lambda_0^i = \gamma \, v^i \text{, con} \\ \gamma = \frac{1}{\sqrt{1 (\mathbf{v})^2}} \equiv \frac{1}{\sqrt{1 v^i v_i}} \equiv \frac{1}{\sqrt{1 \left[(v^1)^2 + (v^2)^2 + (v^3)^2 \right]}} \,, \end{array}$
- Finalmente $\Lambda^i_j = \delta^i_j + v^i v_j \frac{\gamma 1}{(\mathbf{v})^2} \equiv \delta^i_j + v^i v_j \frac{\gamma 1}{v^k v_k}$.
- La separación temporal $ds^2 = dt^2 (dx^i)^2 = (\Delta t)^2 \Rightarrow dt = \Delta t$,
- Un segundo observador tendrá el mismo elemento de línea: $\mathrm{d}\tilde{s}^2 = \mathrm{d}\tilde{t}^2 (\mathrm{d}\tilde{x}^i)^2 = \left(1 \mathbf{v}^2\right)\mathrm{d}\tilde{t} \ \Rightarrow \ \mathrm{d}\tilde{t} = \frac{\Delta t}{\sqrt{1-\mathbf{v}^2}},$

Recapitulando 1/3



En presentación consideramos

- Los espacios pseudo-euclidianos
 - **1** A partir de la extensión del concepto de **norma** $\mathcal{N}(|v_i\rangle) \equiv |||v_i\rangle||$, (positiva, negativa o nula) definimos los espacios pseudo-euclidianos.
 - **2** La definición de **distancia**, $d(|x\rangle, |y\rangle) \equiv ||x\rangle |y\rangle||$, tampoco es necesariamente positiva.

Recapitulando 1/3



En presentación consideramos

- Los espacios pseudo-euclidianos
 - **1** A partir de la extensión del concepto de **norma** $\mathcal{N}(|v_i\rangle) \equiv ||v_i\rangle||$, (positiva, negativa o nula) definimos los espacios pseudo-euclidianos.
 - **2** La definición de **distancia**, $d(|x\rangle, |y\rangle) \equiv ||x\rangle |y\rangle||$, tampoco es necesariamente positiva.
- Construimos un espacio vectorial Minkowskiano IM⁴, tetradimiensional
 - **1** Con producto interno $\langle x | y \rangle = \langle y | x \rangle = x^{\alpha} y_{\alpha} = y^{\alpha} x_{\alpha} = x^{\alpha} y^{\beta} \eta_{\alpha\beta} =$ $x_{\alpha}y_{\beta}\eta^{\alpha\beta} = x^{0}y^{0} - x^{1}y^{1} - x^{2}y^{2} - x^{3}y^{3} = x_{0}y_{0} - x_{1}y_{1} - x_{2}y_{2} - x_{3}y_{3}$
 - 2 Con norma, $||x\rangle||^2 = \langle x | x \rangle = x_{\alpha} x^{\beta} \langle e^{\alpha} | e_{\beta} \rangle = x_{\alpha} x^{\alpha} = x_{\alpha} x_{\beta} \eta^{\alpha\beta} = x_{\alpha} x_{\beta} \eta^{\alpha\beta}$ $x^{\alpha}x^{\beta}$ $\eta_{\alpha\beta} = x^{0}x^{0} - x^{1}x^{1} - x^{2}x^{2} - x^{3}x^{3}$
 - 3 Con distancia, $d(|x\rangle, |y\rangle) \equiv ||x\rangle |y\rangle|| =$ $(x^{0}-y^{0})^{2}-(x^{1}-y^{1})^{2}-(x^{2}-y^{2})^{2}-(x^{3}-y^{3})^{2}$
 - **6** Con métrica $\eta_{\alpha\beta}$, con $\eta_{00} = \eta^{00} = 1$, $\eta_{11} = \eta^{11} = -1$, $\eta_{22} = \eta^{22} = -1$, $\eta_{33} = \eta^{33} = -1$ ($\eta_{\alpha\beta} = 0$ para $\alpha \neq \beta$), η con signo -2,
 - **9** entonces $a^{\sigma}\eta_{\sigma\alpha} = a_{\alpha} \Rightarrow a^{0} = a_{0}, \ a^{1} = -a_{1}, \ a^{2} = -a_{2}, \ a^{3} = -a_{3}.$

Recapitulando 2/3



- Discutimos los fundamentos de la relatividad especial
 - El principio de la Relatividad: Las leyes de la Física son idénticas en todos los sistemas de referencia inerciales.
 - La universalidad de la velocidad de la luz en el vacío: La velocidad de la luz en el vacío es independiente de la velocidad de la fuente de luz.
 - Estas suposiciones se concretan en que el producto interno entre dos elementos de este espacio tetradimensional, debe conservarse para una familia de vectores base.

Recapitulando 2/3



- Discutimos los fundamentos de la relatividad especial
 - El principio de la Relatividad: Las leyes de la Física son idénticas en todos los sistemas de referencia inerciales.
 - La universalidad de la velocidad de la luz en el vacío: La velocidad de la luz en el vacío es independiente de la velocidad de la fuente de luz.
 - Estas suposiciones se concretan en que el producto interno entre dos elementos de este espacio tetradimensional, debe conservarse para una familia de vectores base.
- ② Las distancias $|||y-x\rangle||^2$ entre dos elementos de \mathbb{M}^4 representan físicamente eventos:

 $\langle y-x \mid y-x \rangle$ $\begin{cases} < 0 & \text{tipo espacio: desconectados causalmente.} \\ = 0 & \text{tipo luz: posible conexión causal lumínica.} \\ > 0 & \text{tipo tiempo: posible conexión causal.} \end{cases}$

Recapitulando 2/3



- Discutimos los fundamentos de la relatividad especial
 - El principio de la Relatividad: Las leyes de la Física son idénticas en todos los sistemas de referencia inerciales.
 - La universalidad de la velocidad de la luz en el vacío: La velocidad de la luz en el vacío es independiente de la velocidad de la fuente de luz.
 - Estas suposiciones se concretan en que el producto interno entre dos elementos de este espacio tetradimensional, debe conservarse para una familia de vectores base.
- ② Las distancias $|||y-x\rangle||^2$ entre dos elementos de \mathbb{M}^4 representan físicamente eventos:
 - $\langle y-x \mid y-x \rangle$ $\begin{cases} < 0 & \text{tipo espacio: desconectados causalmente.} \\ = 0 & \text{tipo luz: posible conexión causal lumínica.} \\ > 0 & \text{tipo tiempo: posible conexión causal.} \end{cases}$
- **3** Bajo las suposiciones que: el producto interno y la métrica son invariantes, construimos la transformación de coordenadas mas general que hace garantiza el **Principio de Relatividad**. Estas transformaciones lineales $\tilde{x}^{\nu} = \Lambda^{\nu}_{\mu} x^{\mu} + a^{\nu}$, son las transformaciones de inhomogeneas de Lorentz o de Poincaré.

Recapitulando 3/3



En presentación consideramos

Recapitulando 3/3



En presentación consideramos

- **①** Particularizamos para las transformaciones homogéneas de Lorentz $\tilde{x}^{\nu}=\Lambda^{\nu}_{\mu}x^{\mu}$
- Oedujimos la forma general de las transformaciones de Lorentz

•
$$\Lambda_0^0 = \gamma$$
, $\Lambda_0^i = \gamma v^i$, con $\gamma = \frac{1}{\sqrt{1 - (\mathbf{v})^2}} \equiv \frac{1}{\sqrt{1 - v^i v_i}} \equiv \frac{1}{\sqrt{1 - [(v^1)^2 + (v^2)^2 + (v^3)^2]}}$,

• $\Lambda_j^i = \delta_j^i + v^i v_j \frac{\gamma - 1}{(\mathbf{v})^2} \equiv \delta_j^i + v^i v_j \frac{\gamma - 1}{v^k v_k}$.

Donde las v^i son las componentes de la velocidad entre los distintos observadores

Para la discusión



Considere el tensor de Maxwell definido como:

$$F_{\mu\alpha} = \begin{pmatrix} 0 & E^x & E^y & E^z \\ -E^x & 0 & -cB^z & cB^y \\ -E^y & cB^z & 0 & -cB^x \\ -E^z & -cB^y & cB^x & 0 \end{pmatrix} , \text{ con: } \eta_{\mu\nu} = \begin{pmatrix} -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

donde $\mathbf{E} = (E^x, E^y, E^z)$ y $\mathbf{B} = (B^x, B^y, B^z)$ son los campos eléctricos y magnéticos, respectivamente, medidos por un observador O en coordenadas cartesianas.

- Si un observador mide un campo eléctrico $\mathbf{E} = E^x \hat{\mathbf{i}} + E^y \hat{\mathbf{j}}$ y ningún campo magnético ¿Cuáles campos, $F_{\mu\alpha}$, medirá otro observador que viaja con una velocidad respecto al primero de $\beta = v\hat{\mathbf{i}}$?
- ② Demuestre que las ecuaciones de Maxwell: $\nabla \times \mathbf{B} \frac{\partial}{\partial t} \mathbf{E} = 4\pi \mathbf{J}$, y $\nabla \cdot \mathbf{E} = 4\pi \rho$ se pueden expresar como: $\frac{\partial}{\partial x^{\nu}} F^{\mu\nu} \equiv F^{\mu\nu}_{,\nu} = 4\pi J^{\mu}_{,\nu}$, donde $J^{\mu} = (c\rho, J^1, J^2, J^3)$ y $\mathbf{J} = (J^1, J^2, J^3)$,