#### Luis A. Núñez

Escuela de Física, Facultad de Ciencias, Universidad Industrial de Santander, Santander, Colombia



20 de mayo de 2025

#### Agenda



- Repasamos los Modos normales de oscilación
- Osciladores Acoplados
  - Los osciladores
  - Las ecuaciones de movimiento y sus modos nomales
  - De las frecuencias  $\omega_i$  a las amplitudes  $a^i$
- 3 Los Modos Normales Oscilación para el CO2
  - Descripción del sistema CO2
  - Energías cinética y potencial
  - Las frecuencias de oscilación  $\omega_n$
  - ullet Ecuaciones generales y modo <u>no</u>rmal de os<u>cilación para</u>  $\omega_1=0$
  - Modos normales para  $\omega_2 = \sqrt{\frac{k}{m}} \; \text{y} \; \omega_3 = \sqrt{\frac{k}{m}} \left(1 + \frac{2m}{M}\right)$
- Recapitulando
- Para la discusión



• Las s ecuaciones de movimiento para un sistema con pequeñas oscilaciones  $\{\eta_1,\ldots,\eta_s\}$  alrededor del equilibrio de  $\{q_{01},\ldots,q_{0s}\}$  son  $\sum_i \left(T_{ij}\ddot{\eta}_i + V_{ij}\eta_i\right) = 0, \quad i=1,2,\ldots,s$ 



- Las s ecuaciones de movimiento para un sistema con pequeñas oscilaciones  $\{\eta_1,\ldots,\eta_s\}$  alrededor del equilibrio de  $\{q_{01},\ldots,q_{0s}\}$  son  $\sum_j (T_{ij}\ddot{\eta}_j + V_{ij}\eta_j) = 0, \quad i=1,2,\ldots,s$
- Si suponemos una solución de la forma  $\eta_j(t) = a_j e^{i\omega t}$  tendremos  $\sum_j \left(V_{ij} \omega^2 T_{ij}\right) a_j = 0 \quad i = 1, 2, \dots, s$



- Las s ecuaciones de movimiento para un sistema con pequeñas oscilaciones  $\{\eta_1,\ldots,\eta_s\}$  alrededor del equilibrio de  $\{q_{01},\ldots,q_{0s}\}$  son  $\sum_j \left(T_{ij}\ddot{\eta}_j + V_{ij}\eta_j\right) = 0, \quad i=1,2,\ldots,s$
- Si suponemos una solución de la forma  $\eta_j(t)=a_je^{i\omega t}$  tendremos  $\sum_j \left(V_{ij}-\omega^2 T_{ij}\right)a_j=0 \quad i=1,2,\ldots,s$
- La condición det  $\left|V_{ij} \omega^2 T_{ij}\right| = 0$  es decir

$$\begin{vmatrix} V_{11} - \omega^2 T_{11} & V_{12} - \omega^2 T_{12} & \dots \\ V_{21} - \omega^2 T_{21} & V_{22} - \omega^2 T_{22} \\ V_{31} - \omega^2 T_{31} & \vdots \end{vmatrix} = 0$$



- Las s ecuaciones de movimiento para un sistema con pequeñas oscilaciones  $\{\eta_1,\ldots,\eta_s\}$  alrededor del equilibrio de  $\{q_{01},\ldots,q_{0s}\}$  son  $\sum_i (T_{ij}\ddot{\eta}_j + V_{ij}\eta_j) = 0, \quad i=1,2,\ldots,s$
- Si suponemos una solución de la forma  $\eta_j(t)=a_je^{i\omega t}$  tendremos  $\sum_j \left(V_{ij}-\omega^2 T_{ij}\right)a_j=0 \quad i=1,2,\ldots,s$
- La condición det  $\left|V_{ij}-\omega^2T_{ij}\right|=0$  es decir

$$\begin{vmatrix} V_{11} - \omega^2 T_{11} & V_{12} - \omega^2 T_{12} & \dots \\ V_{21} - \omega^2 T_{21} & V_{22} - \omega^2 T_{22} \\ V_{31} - \omega^2 T_{31} & \vdots \end{vmatrix} = 0$$

• Esto permite calcular las s frecuencias de pequeñas oscilaciones  $\omega_n$ ,  $n=1,2,\ldots,s$  como soluciones al polinomio característico



• Para cada  $\omega_n$ , existe un sistema de s ecuaciones para  $a_j$   $(\omega_n)$ .

Si 
$$s=2$$
  
 $i=1: (V_{11}-\omega_n^2T_{11}) a_1 + (V_{12}-\omega_n^2T_{12}) a_2 = 0$   
 $i=2: (V_{21}-\omega_n^2T_{21}) a_1 + (V_{22}-\omega_n^2T_{22}) a_1 = 0$   
Para cada  $\omega_n$  tendremos 2 ecuaciones lineales para  $a_1(\omega_n)$  y  $a_2(\omega_n)$ 



• Para cada  $\omega_n$ , existe un sistema de s ecuaciones para  $a_j$   $(\omega_n)$ .

Si 
$$s=2$$
  
 $i=1: (V_{11}-\omega_n^2T_{11}) a_1 + (V_{12}-\omega_n^2T_{12}) a_2 = 0$   
 $i=2: (V_{21}-\omega_n^2T_{21}) a_1 + (V_{22}-\omega_n^2T_{22}) a_1 = 0$   
Para cada  $\omega_n$  tendremos 2 ecuaciones lineales para  $a_1(\omega_n)$  y  $a_2(\omega_n)$ 



• Para cada  $\omega_n$ , existe un sistema de s ecuaciones para  $a_j(\omega_n)$ .

Si 
$$s=2$$
  $i=1: (V_{11}-\omega_n^2T_{11}) a_1 + (V_{12}-\omega_n^2T_{12}) a_2 = 0$   $i=2: (V_{21}-\omega_n^2T_{21}) a_1 + (V_{22}-\omega_n^2T_{22}) a_1 = 0$  Para cada  $\omega_n$  tendremos 2 ecuaciones lineales para  $a_1(\omega_n)$  y  $a_2(\omega_n)$ 

• La solución general,  $\eta_j(t)$ , será la superposición de las soluciones  $\eta_j(t) = \sum_n c_n a_j(\omega_n) e^{i\omega_n t}$ , donde  $c_n$  son las fases complejas.



• Para cada  $\omega_n$ , existe un sistema de s ecuaciones para  $a_j(\omega_n)$ .

Si 
$$s=2$$
  $i=1: (V_{11}-\omega_n^2T_{11}) a_1 + (V_{12}-\omega_n^2T_{12}) a_2 = 0$   $i=2: (V_{21}-\omega_n^2T_{21}) a_1 + (V_{22}-\omega_n^2T_{22}) a_1 = 0$  Para cada  $\omega_n$  tendremos 2 ecuaciones lineales para  $a_1(\omega_n)$  y  $a_2(\omega_n)$ 

- La solución general,  $\eta_j(t)$ , será la superposición de las soluciones  $\eta_j(t) = \sum_n c_n a_j(\omega_n) e^{i\omega_n t}$ , donde  $c_n$  son las fases complejas.
- Si  $\xi_n \equiv c_n e^{i\omega_n t}$ , n = 1, 2, ..., s, tendremos  $\eta_j(t) = \sum_n a_j(\omega_n) \xi_n$  la solución es una combinación lineal de las coordenadas normales



• Para cada  $\omega_n$ , existe un sistema de s ecuaciones para  $a_j(\omega_n)$ .

Si 
$$s=2$$
  $i=1: (V_{11}-\omega_n^2T_{11}) a_1 + (V_{12}-\omega_n^2T_{12}) a_2 = 0$   $i=2: (V_{21}-\omega_n^2T_{21}) a_1 + (V_{22}-\omega_n^2T_{22}) a_1 = 0$  Para cada  $\omega_n$  tendremos 2 ecuaciones lineales para  $a_1(\omega_n)$  y  $a_2(\omega_n)$ 

- La solución general,  $\eta_j(t)$ , será la superposición de las soluciones  $\eta_j(t) = \sum_n c_n a_j(\omega_n) e^{i\omega_n t}$ , donde  $c_n$  son las fases complejas.
- Si  $\xi_n \equiv c_n e^{i\omega_n t}$ ,  $n=1,2,\ldots,s$ , tendremos  $\eta_j(t) = \sum_n a_j(\omega_n) \, \xi_n$  la solución es una combinación lineal de las coordenadas normales
- Cada coordenada normal  $\xi_n$  satisface la ecuación  $\ddot{\xi}_n + \omega_n^2 \xi_n = 0$ .



• Para cada  $\omega_n$ , existe un sistema de s ecuaciones para  $a_j$  ( $\omega_n$ ).

Si 
$$s=2$$
  $i=1: (V_{11}-\omega_n^2 T_{11}) a_1 + (V_{12}-\omega_n^2 T_{12}) a_2 = 0$   $i=2: (V_{21}-\omega_n^2 T_{21}) a_1 + (V_{22}-\omega_n^2 T_{22}) a_1 = 0$  Para cada  $\omega_n$  tendremos 2 ecuaciones lineales para  $a_1(\omega_n)$  y  $a_2(\omega_n)$ 

- La solución general,  $\eta_j(t)$ , será la superposición de las soluciones  $\eta_j(t) = \sum_n c_n a_j(\omega_n) e^{i\omega_n t}$ , donde  $c_n$  son las fases complejas.
- Si  $\xi_n \equiv c_n e^{i\omega_n t}$ ,  $n=1,2,\ldots,s$ , tendremos  $\eta_j(t) = \sum_n a_j(\omega_n) \, \xi_n$  la solución es una combinación lineal de las coordenadas normales
- Cada coordenada normal  $\xi_n$  satisface la ecuación  $\ddot{\xi}_n + \omega_n^2 \xi_n = 0$ .
- En el caso de s=2, las soluciones generales para los pequeños desplazamientos son

$$\eta_1 = a_1(\omega_1)\xi_1 + a_1(\omega_2)\xi_2, \quad \eta_2 = a_2(\omega_1)\xi_1 + a_2(\omega_2)\xi_2$$



• Para cada  $\omega_n$ , existe un sistema de s ecuaciones para  $a_i(\omega_n)$ .

Si 
$$s=2$$
  
 $i=1: (V_{11}-\omega_n^2 T_{11}) a_1 + (V_{12}-\omega_n^2 T_{12}) a_2 = 0$   
 $i=2: (V_{21}-\omega_n^2 T_{21}) a_1 + (V_{22}-\omega_n^2 T_{22}) a_1 = 0$   
Para cada  $\omega_n$  tendremos 2 ecuaciones lineales para  $a_1(\omega_n)$  y  $a_2(\omega_n)$ 

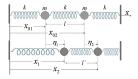
- La solución general,  $\eta_i(t)$ , será la superposición de las soluciones  $\eta_i(t) = \sum_n c_n a_i(\omega_n) e^{i\omega_n t}$ , donde  $c_n$  son las fases complejas.
- Si  $\xi_n \equiv c_n e^{i\omega_n t}$ ,  $n = 1, 2, \dots, s$ , tendremos  $\eta_i(t) = \sum_n a_i(\omega_n) \xi_n$  la solución es una combinación lineal de las coordenadas normales
- Cada coordenada normal  $\xi_n$  satisface la ecuación  $\ddot{\xi}_n + \omega_n^2 \xi_n = 0$ .
- En el caso de s=2, las soluciones generales para los pequeños desplazamientos son

$$\eta_1 = a_1(\omega_1)\xi_1 + a_1(\omega_2)\xi_2, \quad \eta_2 = a_2(\omega_1)\xi_1 + a_2(\omega_2)\xi_2$$

• Para  $\xi_2$  tenemos  $\eta_1 = a_1(\omega_2)\xi_2$ ,  $\eta_2 = a_2(\omega_2)\xi_2$ , 2 pequeños desplazamientos que oscilas con la frecuencia  $\omega_2$  alrededor de su posición de equilibrio con amplitudes  $a_1(\omega_2)$  y  $a_2(\omega_2)$ .



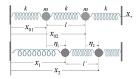
Encontrar las frecuencias de oscilación para un sistema de dos partículas de masa m conectadas com resortes horizontales, de constantes k y longitud en reposo I.



• El sistema tiene dos grados de libertad (s=2). Para pequeños desplazamientos  $\eta_1$  y  $\eta_2$ , con  $x_i=x_{0i}+\eta_i$ ,



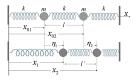
Encontrar las frecuencias de oscilación para un sistema de dos partículas de masa m conectadas com resortes horizontales, de constantes k y longitud en reposo I.



- El sistema tiene dos grados de libertad (s=2). Para pequeños desplazamientos  $\eta_1$  y  $\eta_2$ , con  $x_i=x_{0i}+\eta_i$ ,
- La energía cinética para pequeños desplazamientos del equilibrio es  $T=\frac{1}{2}m\dot{\eta}_1^2+\frac{1}{2}m\dot{\eta}_2^2=\frac{1}{2}\sum_{i,j}T_{ij}\dot{\eta}_i\dot{\eta}_j$ , con  $T_{11}=m,\quad T_{22}=m,\quad T_{12}=T_{21}=0$



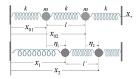
Encontrar las frecuencias de oscilación para un sistema de dos partículas de masa m conectadas com resortes horizontales, de constantes k y longitud en reposo I.



- El sistema tiene dos grados de libertad (s=2). Para pequeños desplazamientos  $\eta_1$  y  $\eta_2$ , con  $x_i=x_{0i}+\eta_i$ ,
- La energía cinética para pequeños desplazamientos del equilibrio es  $T=\frac{1}{2}m\dot{\eta}_1^2+\frac{1}{2}m\dot{\eta}_2^2=\frac{1}{2}\sum_{i,j}T_{ij}\dot{\eta}_i\dot{\eta}_j$ , con  $T_{11}=m,\quad T_{22}=m,\quad T_{12}=T_{21}=0$
- La energía potencial del sistema para pequeños desplazamientos es  $V = \frac{1}{2}k\eta_1^2 + \frac{1}{2}k\left(l'-l\right)^2 + \frac{1}{2}k\eta_2^2 = \frac{1}{2}k\left[\eta_1^2 + (\eta_2 \eta_1)^2 + \eta_2^2\right]$



Encontrar las frecuencias de oscilación para un sistema de dos partículas de masa m conectadas com resortes horizontales, de constantes k y longitud en reposo I.



- El sistema tiene dos grados de libertad (s=2). Para pequeños desplazamientos  $\eta_1$  y  $\eta_2$ , con  $x_i=x_{0i}+\eta_i$ ,
- La energía cinética para pequeños desplazamientos del equilibrio es  $T=\frac{1}{2}m\dot{\eta}_1^2+\frac{1}{2}m\dot{\eta}_2^2=\frac{1}{2}\sum_{i,j}T_{ij}\dot{\eta}_i\dot{\eta}_j$ , con  $T_{11}=m,\quad T_{22}=m,\quad T_{12}=T_{21}=0$
- La energía potencial del sistema para pequeños desplazamientos es  $V = \frac{1}{2}k\eta_1^2 + \frac{1}{2}k\left(l'-l\right)^2 + \frac{1}{2}k\eta_2^2 = \frac{1}{2}k\left[\eta_1^2 + (\eta_2 \eta_1)^2 + \eta_2^2\right]$
- Donde  $I' I = (x_2 x_1) (x_{02} x_{01}) = \eta_2 \eta_1$



•  $V = \frac{1}{2} \left[ 2k\eta_1^2 + 2k\eta_2^2 - 2k\eta_1\eta_2 \right] = \frac{1}{2} \sum_{i,j} V_{ij}\eta_i\eta_j$  con  $V_{11} = 2k$ ,  $V_{22} = 2k$ ,  $V_{12} = V_{21} = -k$ .



•  $V = \frac{1}{2} \left[ 2k\eta_1^2 + 2k\eta_2^2 - 2k\eta_1\eta_2 \right] = \frac{1}{2} \sum_{i,j} V_{ij}\eta_i\eta_j$  con  $V_{11} = 2k$ ,  $V_{22} = 2k$ ,  $V_{12} = V_{21} = -k$ .



- $V = \frac{1}{2} \left[ 2k\eta_1^2 + 2k\eta_2^2 2k\eta_1\eta_2 \right] = \frac{1}{2} \sum_{i,j} V_{ij}\eta_i\eta_j$  con  $V_{11} = 2k$ ,  $V_{22} = 2k$ ,  $V_{12} = V_{21} = -k$ .
- $\sum_{j} (V_{ij} \omega^2 T_{ij}) a_j = 0 \Rightarrow \det \left| k \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} m\omega^2 \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right| = 0$
- Es decir det  $\begin{vmatrix} \frac{2k}{m} \omega^2 & -\frac{k}{m} \\ -\frac{k}{m} & \frac{2k}{m} \omega^2 \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow (2k \omega^2 m)^2 k^2 = 0$



- $V = \frac{1}{2} \left[ 2k\eta_1^2 + 2k\eta_2^2 2k\eta_1\eta_2 \right] = \frac{1}{2} \sum_{i,j} V_{ij}\eta_i\eta_j$  con  $V_{11} = 2k$ ,  $V_{22} = 2k$ ,  $V_{12} = V_{21} = -k$ .
- $\sum_{j} (V_{ij} \omega^2 T_{ij}) a_j = 0 \Rightarrow \det \left| k \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} m\omega^2 \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right| = 0$
- Es decir det  $\begin{vmatrix} \frac{2k}{m} \omega^2 & -\frac{k}{m} \\ -\frac{k}{m} & \frac{2k}{m} \omega^2 \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow (2k \omega^2 m)^2 k^2 = 0$
- La ecuación característica es  $2k \omega^2 m = \pm k \Rightarrow \omega_{\pm}^2 = \frac{2k \pm k}{m}$



- $V = \frac{1}{2} \left[ 2k\eta_1^2 + 2k\eta_2^2 2k\eta_1\eta_2 \right] = \frac{1}{2} \sum_{i,j} V_{ij}\eta_i\eta_j$  con  $V_{11} = 2k$ ,  $V_{22} = 2k$ ,  $V_{12} = V_{21} = -k$ .
- $\sum_{j} \left( V_{ij} \omega^2 T_{ij} \right) a_j = 0 \Rightarrow \det \left| k \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} m\omega^2 \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right| = 0$
- Es decir det  $\begin{vmatrix} \frac{2k}{m} \omega^2 & -\frac{k}{m} \\ -\frac{k}{m} & \frac{2k}{m} \omega^2 \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow (2k \omega^2 m)^2 k^2 = 0$
- La ecuación característica es  $2k-\omega^2 m=\pm k\Rightarrow \omega_\pm^2=rac{2k\pm k}{m}$
- La ecuación matricial es  $\begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_\pm^1 \\ a_\pm^2 \end{pmatrix} = \frac{m\omega_\pm^2}{k} \begin{pmatrix} a_\pm^1 \\ a_\pm^2 \end{pmatrix}$



- $V = \frac{1}{2} \left[ 2k\eta_1^2 + 2k\eta_2^2 2k\eta_1\eta_2 \right] = \frac{1}{2} \sum_{i,j} V_{ij}\eta_i\eta_j$  con  $V_{11} = 2k$ ,  $V_{22} = 2k$ ,  $V_{12} = V_{21} = -k$ .
- $\sum_{j} (V_{ij} \omega^2 T_{ij}) a_j = 0 \Rightarrow \det \left| k \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} m\omega^2 \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right| = 0$
- Es decir det  $\begin{vmatrix} \frac{2k}{m} \omega^2 & -\frac{k}{m} \\ -\frac{k}{m} & \frac{2k}{m} \omega^2 \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow (2k \omega^2 m)^2 k^2 = 0$
- La ecuación característica es  $2k-\omega^2 m=\pm k\Rightarrow \omega_\pm^2=rac{2k\pm k}{m}$
- La ecuación matricial es  $\begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_\pm^1 \\ a_\pm^2 \end{pmatrix} = \frac{m\omega_\pm^2}{k} \begin{pmatrix} a_\pm^1 \\ a_\pm^2 \end{pmatrix}$
- Claramente una ecuación de autovalores



- $V = \frac{1}{2} \left[ 2k\eta_1^2 + 2k\eta_2^2 2k\eta_1\eta_2 \right] = \frac{1}{2} \sum_{i,j} V_{ij}\eta_i\eta_j$  con  $V_{11} = 2k$ ,  $V_{22} = 2k$ ,  $V_{12} = V_{21} = -k$ .
- $\sum_{j} \left( V_{ij} \omega^2 T_{ij} \right) a_j = 0 \Rightarrow \det \left| k \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} m\omega^2 \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right| = 0$
- Es decir det  $\begin{vmatrix} \frac{2k}{m} \omega^2 & -\frac{k}{m} \\ -\frac{k}{m} & \frac{2k}{m} \omega^2 \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow (2k \omega^2 m)^2 k^2 = 0$
- La ecuación característica es  $2k-\omega^2 m=\pm k\Rightarrow \omega_\pm^2=rac{2k\pm k}{m}$
- La ecuación matricial es  $\begin{pmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a_\pm^1 \\ a_\pm^2 \end{pmatrix} = \frac{m\omega_\pm^2}{k} \begin{pmatrix} a_\pm^1 \\ a_\pm^2 \end{pmatrix}$
- Claramente una ecuación de autovalores
- Entonces, las ecuaciones serán  $\begin{cases} 2a_\pm^1-a_\pm^2=&\frac{m\omega_\pm^2}{k}a_\pm^1\\ -a_\pm^1+2a_\pm^2=&\frac{m\omega_\pm^2}{k}a_\pm^1 \end{cases}$



$$\bullet \text{ Si definimos } \lambda_\pm := \frac{m\omega_\pm^2}{k} \text{, entonces } \begin{cases} 2a_\pm^1 - a_\pm^2 = \lambda_\pm a_\pm^1 \\ -a_\pm^1 + 2a_\pm^2 = \lambda_\pm a_\pm^2 \end{cases}$$



- $\begin{array}{l} \bullet \ \ \text{Si definimos} \ \lambda_{\pm} := \frac{m \omega_{\pm}^2}{k}, \ \text{entonces} \ \begin{cases} \ 2 a_{\pm}^1 a_{\pm}^2 = \lambda_{\pm} a_{\pm}^1 \\ \\ -a_{\pm}^1 + 2 a_{\pm}^2 = \lambda_{\pm} a_{\pm}^2 \end{cases} \\ \bullet \ \ \text{Entonces} \ (2 \lambda_{\pm}) a_{\pm}^1 a_{\pm}^2 = 0 \qquad \text{y} \qquad -a_{\pm}^1 + (2 \lambda_{\pm}) a_{\pm}^2 = 0 \\ \end{cases}$



- $\bullet \text{ Si definimos } \lambda_\pm := \frac{m\omega_\pm^2}{k} \text{, entonces } \begin{cases} 2a_\pm^1 a_\pm^2 = \lambda_\pm a_\pm^1 \\ -a_\pm^1 + 2a_\pm^2 = \lambda_\pm a_\pm^2 \end{cases}$
- Entonces  $(2-\lambda_\pm)a_\pm^1-a_\pm^2=0$  y  $-a_\pm^1+(2-\lambda_\pm)a_\pm^2=0$
- Al despejar  $a_{\pm}^2$  de la primera y sustituirla en la segunda, tendremos  $a_{\pm}^1 \left[ (2 \lambda_{\pm})^2 1 \right] = 0 \quad \Rightarrow (2 \lambda_{\pm})^2 = 1 \quad \Rightarrow \quad 2 \lambda_{\pm} = \pm 1$



- Si definimos  $\lambda_\pm:=rac{m\omega_\pm^2}{k}$ , entonces  $\begin{cases} 2a_\pm^1-a_\pm^2=\lambda_\pm a_\pm^1 \\ -a_\pm^1+2a_\pm^2=\lambda_\pm a_\pm^2 \end{cases}$
- Entonces  $(2 \lambda_\pm) a_\pm^1 a_\pm^2 = 0$  y  $-a_\pm^1 + (2 \lambda_\pm) a_\pm^2 = 0$
- Al despejar  $a_{\pm}^2$  de la primera y sustituirla en la segunda, tendremos  $a_{\pm}^1 \left[ (2 \lambda_{\pm})^2 1 \right] = 0 \quad \Rightarrow (2 \lambda_{\pm})^2 = 1 \quad \Rightarrow \quad 2 \lambda_{\pm} = \pm 1$
- Entonces, si  $2 \lambda_{\pm} = -1 \Rightarrow \lambda_{+} = 3$  y si  $2 \lambda_{\pm} = 1 \Rightarrow \lambda_{-} = 1$ , que son los dos valores que corresponden a dos valores que optuvimos de la ecuación característica  $\omega_{\pm} = \frac{2k \pm k}{m} \Rightarrow \omega_{+} = \frac{3k}{m}$  y  $\omega_{-} = \frac{k}{m}$

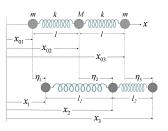


- Si definimos  $\lambda_\pm:=rac{m\omega_\pm^2}{k}$ , entonces  $\begin{cases} 2a_\pm^1-a_\pm^2=\lambda_\pm a_\pm^1 \\ -a_\pm^1+2a_\pm^2=\lambda_\pm a_\pm^2 \end{cases}$
- Entonces  $(2 \lambda_{\pm})a_{\pm}^1 a_{\pm}^2 = 0$  y  $-a_{\pm}^1 + (2 \lambda_{\pm})a_{\pm}^2 = 0$
- Al despejar  $a_{\pm}^2$  de la primera y sustituirla en la segunda, tendremos  $a_{\pm}^1 \left[ (2 \lambda_{\pm})^2 1 \right] = 0 \quad \Rightarrow (2 \lambda_{\pm})^2 = 1 \quad \Rightarrow \quad 2 \lambda_{\pm} = \pm 1$
- Entonces, si  $2-\lambda_{\pm}=-1 \Rightarrow \lambda_{+}=3$  y si  $2-\lambda_{\pm}=1 \Rightarrow \lambda_{-}=1$ , que son los dos valores que corresponden a dos valores que optuvimos de la ecuación característica  $\omega_{\pm}=\frac{2k\pm k}{m}\Rightarrow \omega_{+}=\frac{3k}{m}$  y  $\omega_{-}=\frac{k}{m}$
- Finalmente,  $\frac{a_\pm^2}{a_\pm^1}=(2-\lambda_\pm)\Rightarrow \left\{egin{array}{ll} \frac{a_+^2}{a_+^1}=+1 & \text{en fase} \\ & & \\ \frac{a_-^2}{a_-^1}=-1 & \text{en contra fase} \end{array}
  ight.$

#### Descripción del sistema CO2



• Consideremos el siguiente sistema que representa la molécula de CO2

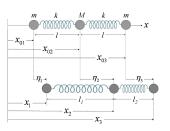


M masa del átomo C; m masa de los átomos O; l la separación entre posiciones de equilibrio; la constante elástica k de interacción C-O;  $l_1$ ,  $l_2$ , las distancias de los átomos fuera del equilibrio.

#### Descripción del sistema CO2



Consideremos el siguiente sistema que representa la molécula de CO2



M masa del átomo C; m masa de los átomos O; l la separación entre posiciones de equilibrio; la constante elástica k de interacción C-O;  $l_1$ ,  $l_2$ , las distancias de los átomos fuera del equilibrio.

• Sean  $x_{01}, x_{02}, x_{03}$  las posiciones de equilibrio de las tres partículas y  $\eta_i = x_i - x_{0i}$ , con i = 1, 2, 3 los desplazamientos del equilibrio.



• La energía cinética es  $T=rac{1}{2}m\dot{\eta}_1^2+rac{1}{2}M\dot{\eta}_2^2+rac{1}{2}m\dot{\eta}_3^2$ 



- La energía cinética es  $T=\frac{1}{2}m\dot{\eta}_1^2+\frac{1}{2}M\dot{\eta}_2^2+\frac{1}{2}m\dot{\eta}_3^2$
- La energía potencial es  $V = \frac{1}{2}k(I_1 I)^2 + \frac{1}{2}k(I_2 I)^2$ .



- La energía cinética es  $T=\frac{1}{2}m\dot{\eta}_1^2+\frac{1}{2}M\dot{\eta}_2^2+\frac{1}{2}m\dot{\eta}_3^2$
- La energía potencial es  $V = \frac{1}{2}k(l_1 l)^2 + \frac{1}{2}k(l_2 l)^2$ .
- Como  $I_1 I = (x_2 x_1) (x_{02} x_{01}) = \eta_2 \eta_1$  y  $I_2 I = (x_3 x_2) (x_{03} x_{02}) = \eta_3 \eta_2$



- La energía cinética es  $T=\frac{1}{2}m\dot{\eta}_1^2+\frac{1}{2}M\dot{\eta}_2^2+\frac{1}{2}m\dot{\eta}_3^2$
- La energía potencial es  $V = \frac{1}{2}k(I_1 I)^2 + \frac{1}{2}k(I_2 I)^2$ .
- Como  $I_1 I = (x_2 x_1) (x_{02} x_{01}) = \eta_2 \eta_1$  y  $I_2 I = (x_3 x_2) (x_{03} x_{02}) = \eta_3 \eta_2$
- Tendremos  $V = \frac{1}{2}k(\eta_2 \eta_1)^2 + \frac{1}{2}k(\eta_3 \eta_2)^2 \Rightarrow V = \frac{1}{2}k(\eta_1^2 + 2\eta_2^2 + \eta_3^2 2\eta_1\eta_2 2\eta_2\eta_3)$
- Entonces, como  $T = \frac{1}{2} \sum_{i,j} T_{ij} \dot{\eta}_i \dot{\eta}_j$ , y  $V = \frac{1}{2} \sum_{i,j} V_{ij} \eta_i \eta_j$



- La energía cinética es  $T=\frac{1}{2}m\dot{\eta}_1^2+\frac{1}{2}M\dot{\eta}_2^2+\frac{1}{2}m\dot{\eta}_3^2$
- La energía potencial es  $V = \frac{1}{2}k(I_1 I)^2 + \frac{1}{2}k(I_2 I)^2$ .
- Como  $I_1 I = (x_2 x_1) (x_{02} x_{01}) = \eta_2 \eta_1$  y  $I_2 I = (x_3 x_2) (x_{03} x_{02}) = \eta_3 \eta_2$
- Tendremos  $V = \frac{1}{2}k(\eta_2 \eta_1)^2 + \frac{1}{2}k(\eta_3 \eta_2)^2 \Rightarrow V = \frac{1}{2}k(\eta_1^2 + 2\eta_2^2 + \eta_3^2 2\eta_1\eta_2 2\eta_2\eta_3)$
- Entonces, como  $T = \frac{1}{2} \sum_{i,j} T_{ij} \dot{\eta}_i \dot{\eta}_j$ , y  $V = \frac{1}{2} \sum_{i,j} V_{ij} \eta_i \eta_j$
- Tendremos  $T_{ij} = \begin{pmatrix} T_{11} = m & T_{12} = 0 & T_{13} = 0 \\ T_{21} = 0 & T_{22} = M & T_{23} = 0 \\ T_{31} = 0 & T_{32} = 0 & T_{33} = m \end{pmatrix}$

## Energías cinética y potencial



- La energía cinética es  $T=rac{1}{2}m\dot{\eta}_1^2+rac{1}{2}M\dot{\eta}_2^2+rac{1}{2}m\dot{\eta}_3^2$
- La energía potencial es  $V = \frac{1}{2}k(l_1 l)^2 + \frac{1}{2}k(l_2 l)^2$ .
- Como  $I_1 I = (x_2 x_1) (x_{02} x_{01}) = \eta_2 \eta_1$  y  $I_2 I = (x_3 x_2) (x_{03} x_{02}) = \eta_3 \eta_2$
- Tendremos  $V = \frac{1}{2}k(\eta_2 \eta_1)^2 + \frac{1}{2}k(\eta_3 \eta_2)^2 \Rightarrow V = \frac{1}{2}k(\eta_1^2 + 2\eta_2^2 + \eta_3^2 2\eta_1\eta_2 2\eta_2\eta_3)$
- Entonces, como  $T = \frac{1}{2} \sum_{i,j} T_{ij} \dot{\eta}_i \dot{\eta}_j$ , y  $V = \frac{1}{2} \sum_{i,j} V_{ij} \eta_i \eta_j$
- Tendremos  $T_{ij} = \begin{pmatrix} T_{11} = m & T_{12} = 0 & T_{13} = 0 \\ T_{21} = 0 & T_{22} = M & T_{23} = 0 \\ T_{31} = 0 & T_{32} = 0 & T_{33} = m \end{pmatrix}$
- y  $V_{ij} = \begin{pmatrix} V_{11} = k & V_{12} = -k & V_{13} = 0 \\ V_{21} = -k & V_{22} = 2k & V_{23} = -k \\ V_{31} = 0 & V_{32} = -k & V_{33} = k \end{pmatrix}$

### Las frecuencias de oscilación $\omega_n$



• La condición det 
$$\begin{vmatrix} V_{ij} - \omega^2 T_{ij} \end{vmatrix} = 0$$
, implica 
$$\begin{vmatrix} k - \omega^2 m & -k & 0 \\ -k & 2k - \omega^2 M & -k \\ 0 & -k & k - \omega^2 m \end{vmatrix} = 0$$
 para las frecuencias  $\omega_n$ 

### Las frecuencias de oscilación $\omega_n$



• La condición det  $\left|V_{ij}-\omega^2T_{ij}\right|=0$ , implica

$$\begin{vmatrix} k - \omega^2 m & -k & 0 \\ -k & 2k - \omega^2 M & -k \\ 0 & -k & k - \omega^2 m \end{vmatrix} = 0 \text{ para las frecuencias } \omega_n$$

• La ecuación característica cúbica para  $\omega_n$ , es  $\left(k - \omega^2 m\right) \left[\left(2k - \omega^2 M\right) \left(k - \omega^2 m\right) - k^2\right] - k^2 \left(k - \omega^2 m\right) = 0$   $\Rightarrow \quad \omega^2 \left(k - \omega^2 m\right) \left[k(M+2m) - \omega^2 M m\right] = 0$ 

### Las frecuencias de oscilación $\omega_n$



• La condición det  $\left|V_{ij} - \omega^2 T_{ij}\right| = 0$ , implica

$$\begin{vmatrix} k - \omega^2 m & -k & 0 \\ -k & 2k - \omega^2 M & -k \\ 0 & -k & k - \omega^2 m \end{vmatrix} = 0 \text{ para las frecuencias } \omega_n$$

- La ecuación característica cúbica para  $\omega_n$ , es  $\left(k \omega^2 m\right) \left[\left(2k \omega^2 M\right) \left(k \omega^2 m\right) k^2\right] k^2 \left(k \omega^2 m\right) = 0$   $\Rightarrow \quad \omega^2 \left(k \omega^2 m\right) \left[k(M + 2m) \omega^2 Mm\right] = 0$
- Con soluciones  $\omega_1=0, \quad \omega_2=\sqrt{\frac{k}{m}}, \quad \omega_3=\sqrt{\frac{k}{m}\left(1+\frac{2m}{M}\right)}$

# Modo normal de oscilación para $\omega_1=0$



• Las amplitudes  $a_i$  surgen de las 3 ecuaciones para cada  $\omega_n$ ,

$$i = 1$$
:  $(k - \omega_n^2 m) a_1 - k a_2 = 0$   
 $i = 2$ :  $-k a_1 + (2k - \omega_n^2 M) a_2 - k a_3 = 0$   
 $i = 3$ :  $-k a_2 + (k - \omega_n^2 m) a_3 = 0$ 

## Modo normal de oscilación para $\omega_1=0$



• Las amplitudes  $a_i$  surgen de las 3 ecuaciones para cada  $\omega_n$ ,

$$i = 1$$
:  $(k - \omega_n^2 m) a_1 - k a_2 = 0$   
 $i = 2$ :  $-k a_1 + (2k - \omega_n^2 M) a_2 - k a_3 = 0$   
 $i = 3$ :  $-k a_2 + (k - \omega_n^2 m) a_3 = 0$ 

• La frecuencia angular  $\omega_1=0$  es una traslación uniforme de la molécula ya que  $\ddot{\zeta}_1=0\Rightarrow \dot{\zeta}_1=\;$  cte  $\;\Rightarrow\;$  reposo o velocidad constante

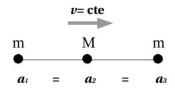
### Modo normal de oscilación para $\omega_1 = 0$



• Las amplitudes  $a_i$  surgen de las 3 ecuaciones para cada  $\omega_n$ ,

$$i = 1:$$
  $(k - \omega_n^2 m) a_1 - k a_2 = 0$   
 $i = 2:$   $-k a_1 + (2k - \omega_n^2 M) a_2 - k a_3 = 0$   
 $i = 3:$   $-k a_2 + (k - \omega_n^2 m) a_3 = 0$ 

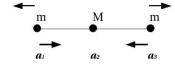
- La frecuencia angular  $\omega_1=0$  es una traslación uniforme de la molécula ya que  $\ddot{\zeta}_1=0\Rightarrow \dot{\zeta}_1=$  cte  $\Rightarrow$  reposo o velocidad constante
- Entonces para  $\omega_1=0$ , tenemos  $a_1(\omega_1)=a_2(\omega_1)=a_3(\omega_1)$



# Modos para $\omega_2 = \sqrt{\frac{k}{m}}$ y $\omega_3 = \sqrt{\frac{k}{m}} \left(1 + \frac{2m}{M}\right)$



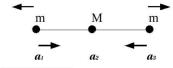
• Entonces para  $\omega_2=\sqrt{\frac{k}{m}}$ , Tenemos  $a_1(\omega_2)=-a_3(\omega_2)$  y  $a_2(\omega_2)=0$ 



# Modos para $\omega_2 = \sqrt{\frac{k}{m}} \text{ y } \omega_3 = \sqrt{\frac{k}{m}} \left(1 + \frac{2m}{M}\right)$

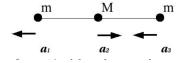


• Entonces para  $\omega_2=\sqrt{\frac{k}{m}}$ , Tenemos  $a_1(\omega_2)=-a_3(\omega_2)$  y  $a_2(\omega_2)=0$ 



• Ahora para  $\omega_3 = \sqrt{\frac{k}{m} \left(1 + \frac{2m}{M}\right)}$ ,

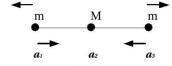
Tenemos  $a_1(\omega_3)=a_3(\omega_3)$  y  $a_2(\omega_3)=rac{k-\omega_3^2m}{k}a_1(\omega_3)\equiv -rac{2m}{M}a_1(\omega_3)$ 



# Modos para $\omega_2 = \sqrt{\frac{k}{m}} \text{ y } \omega_3 = \sqrt{\frac{k}{m}} \left(1 + \frac{2m}{M}\right)$

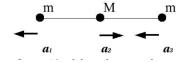


• Entonces para  $\omega_2=\sqrt{\frac{k}{m}}$ , Tenemos  $a_1(\omega_2)=-a_3(\omega_2)$  y  $a_2(\omega_2)=0$ 



• Ahora para  $\omega_3 = \sqrt{\frac{k}{m} \left(1 + \frac{2m}{M}\right)}$ ,

Tenemos  $a_1(\omega_3)=a_3(\omega_3)$  y  $a_2(\omega_3)=rac{k-\omega_3^2m}{k}a_1(\omega_3)\equiv -rac{2m}{M}a_1(\omega_3)$ 



 Los modos normales reflejan que el momento lineal total de la molécula es constante, puesto que la fuerza externa total sobre la molécula es cero.



ullet Formulación general de pequeñas oscilaciones:  $\sum_j (T_{ij} \ddot{\eta}_j + V_{ij} \eta_j) = 0$ 



- Formulación general de pequeñas oscilaciones:  $\sum_j (T_{ij}\ddot{\eta}_j + V_{ij}\eta_j) = 0$
- Para soluciones  $\eta_j(t) = a_j e^{i\omega t}$ , obtenemos:  $\sum_j (V_{ij} \omega^2 T_{ij}) a_j = 0$



- Formulación general de pequeñas oscilaciones:  $\sum_j (T_{ij}\ddot{\eta}_j + V_{ij}\eta_j) = 0$
- Para soluciones  $\eta_j(t) = a_j e^{i\omega t}$ , obtenemos:  $\sum_j (V_{ij} \omega^2 T_{ij}) a_j = 0$
- Con soluciones no triviales a partir de det  $|V_{ij} \omega^2 T_{ij}| = 0$



- Formulación general de pequeñas oscilaciones:  $\sum_j (T_{ij}\ddot{\eta}_j + V_{ij}\eta_j) = 0$
- Para soluciones  $\eta_j(t) = a_j e^{i\omega t}$ , obtenemos:  $\sum_j (V_{ij} \omega^2 T_{ij}) a_j = 0$
- ullet Con soluciones no triviales a partir de det  $|V_{ij}-\omega^2 T_{ij}|=0$
- Se obtiene los autovalores  $\omega_n$  y autovectores  $a_j(\omega_n)$



- Formulación general de pequeñas oscilaciones:  $\sum_j (T_{ij}\ddot{\eta}_j + V_{ij}\eta_j) = 0$
- Para soluciones  $\eta_j(t) = a_j e^{i\omega t}$ , obtenemos:  $\sum_j (V_{ij} \omega^2 T_{ij}) a_j = 0$
- ullet Con soluciones no triviales a partir de det  $|V_{ij}-\omega^2T_{ij}|=0$
- Se obtiene los autovalores  $\omega_n$  y autovectores  $a_j(\omega_n)$
- Las soluciones generales son:  $\eta_j(t) = \sum_n a_j(\omega_n) \xi_n(t), \quad \ddot{\xi}_n + \omega_n^2 \xi_n = 0$



- Formulación general de pequeñas oscilaciones:  $\sum_j (T_{ij}\ddot{\eta}_j + V_{ij}\eta_j) = 0$
- Para soluciones  $\eta_j(t) = a_j e^{i\omega t}$ , obtenemos:  $\sum_j (V_{ij} \omega^2 T_{ij}) a_j = 0$
- ullet Con soluciones no triviales a partir de det  $|V_{ij}-\omega^2 T_{ij}|=0$
- Se obtiene los autovalores  $\omega_n$  y autovectores  $a_j(\omega_n)$
- Las soluciones generales son:  $\eta_j(t) = \sum_n a_j(\omega_n)\xi_n(t), \quad \ddot{\xi}_n + \omega_n^2 \xi_n = 0$
- Dos Osciladores Acoplados
  - $T = \frac{1}{2}m(\dot{\eta}_1^2 + \dot{\eta}_2^2)$ , y  $V = \frac{1}{2}k[\eta_1^2 + (\eta_2 \eta_1)^2 + \eta_2^2]$
  - con las frecuencias normales:  $\omega_1 = \sqrt{\frac{k}{m}}, \quad \omega_2 = \sqrt{\frac{3k}{m}}$



- Formulación general de pequeñas oscilaciones:  $\sum_j (T_{ij}\ddot{\eta}_j + V_{ij}\eta_j) = 0$
- Para soluciones  $\eta_j(t) = a_j e^{i\omega t}$ , obtenemos:  $\sum_j (V_{ij} \omega^2 T_{ij}) a_j = 0$
- Con soluciones no triviales a partir de det  $|V_{ij} \omega^2 T_{ij}| = 0$
- Se obtiene los autovalores  $\omega_n$  y autovectores  $a_j(\omega_n)$
- Las soluciones generales son:  $\eta_j(t) = \sum_n a_j(\omega_n)\xi_n(t), \quad \ddot{\xi}_n + \omega_n^2 \xi_n = 0$
- Dos Osciladores Acoplados
  - $T = \frac{1}{2}m(\dot{\eta}_1^2 + \dot{\eta}_2^2)$ , y  $V = \frac{1}{2}k[\eta_1^2 + (\eta_2 \eta_1)^2 + \eta_2^2]$
  - con las frecuencias normales:  $\omega_1 = \sqrt{\frac{k}{m}}, \quad \omega_2 = \sqrt{\frac{3k}{m}}$
- La molécula de CO<sub>2</sub>
  - Sistema lineal O-C-O: 3 masas, 2 resortes.
  - Tres modos normales:  $\omega_1=0$ : traslación;  $\omega_2=\sqrt{\frac{k}{m}}$ : O–C en oposición de fase;  $\omega_3=\sqrt{\frac{k}{m}(1+2m/M)}$ : O–C en fase.

#### Para la discusión



1. Encuentre las frecuencias y las configuraciones de los modos normales correspondientes a pequeñas oscilaciones longitudinales del sistema de dos masas y tres resortes.



2. Calcule las frecuencias y las configuraciones de los correspondientes modos normales para pequeñas oscilaciones transversales de un sistema formado por dos masas m, conectadas entre sí y a las paredes por resortes horizontales de constante k cada uno.