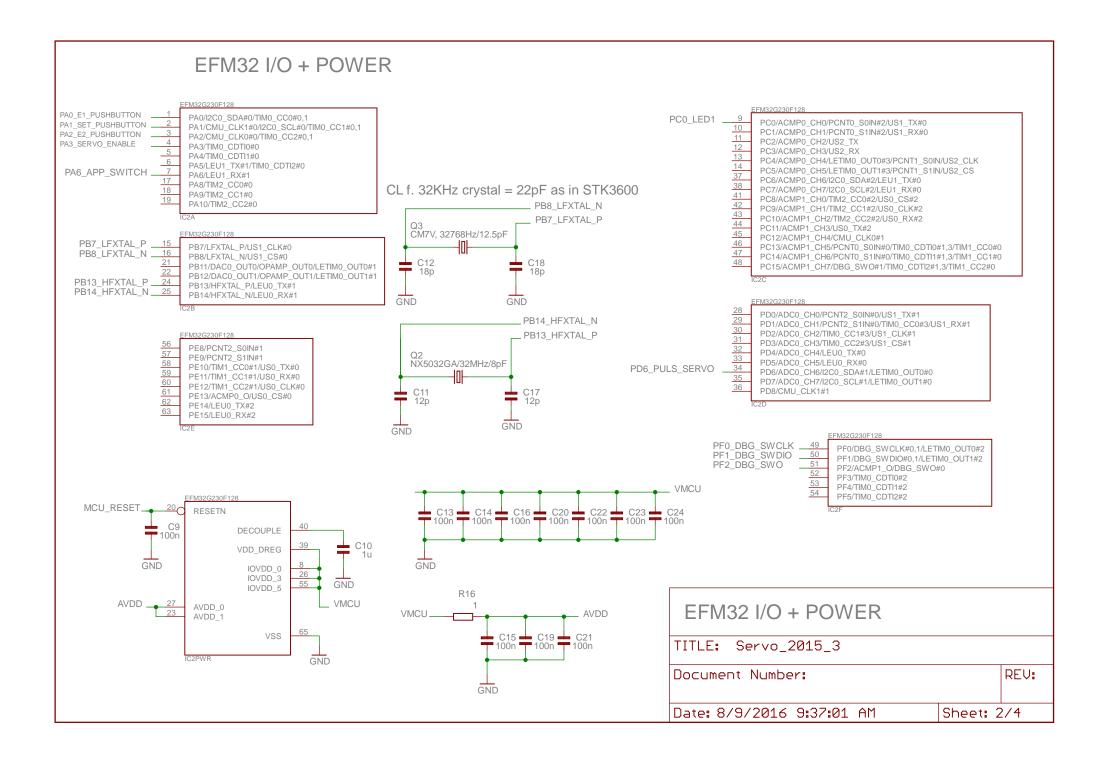


EFM32 Power INPUT + Debug Interface + LED_ON

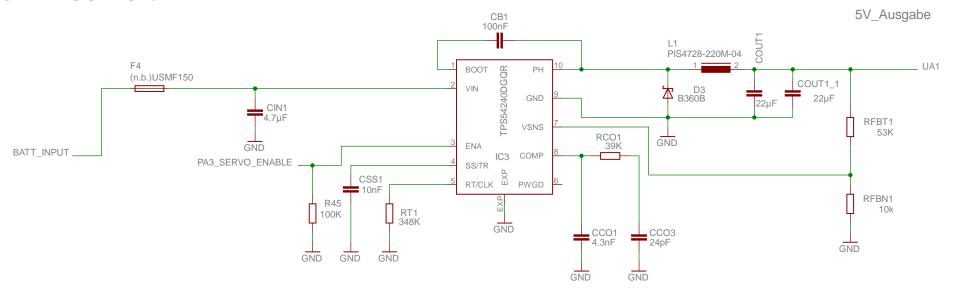
TITLE: Servo_2015_3

Document Number: REU:

Date: 8/9/2016 9:37:01 AM Sheet: 1/4



POWER OUTPUTS



Programm: Periodendauer_Servo T = 20ms; Taster low activ

Taster SET (S3)

LED an

Drücken Sie S1 oder S2, um die Endposition Azu verändern.

Sobald die gewünschte Endposition A eingestellt ist, drücken Sie SET. Pulsweite_Servo liegt bei 2ms.

SET Einstellungen speichern / Programmschritt 1 beenden.

Programmierschritt 2:

Drücken Sie S1 oder S2, um die Endposition B zu verändern.

Sobald die gewünschte Endposition B eingestellt ist, drücken Sie SET. Pulsweite_Servo liegt bei 1ms.

Programmierschritt 3:

Drücken Sie S1 oder S2, um die Geschwindigkeit zu verändern. Sobald die gewünschte Geschwinindigkeit eingestellt ist,

drücken Sie SET. Pulsweite_Servo liegt zwischen 1ms und 2ms.

SET Einstellung speichern / Programmierschritt 3 beendet.

LED aus.

Der SERVO_GND Mosfet ist GPIO high also immer auf GND.

Endposition kann durch S1 oder S2 angefahren werden

OUTPUT FUSES



POWER OUTPUTs	
TITLE: Servo_2015_3	
Document Number:	REU:
Date: 8/9/2016 9:37:01 AM	Sheet: 3/4

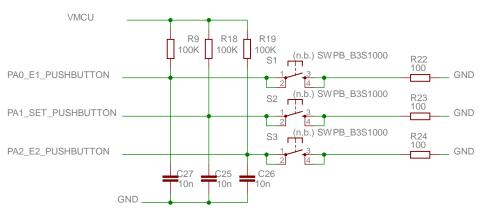
SERVO



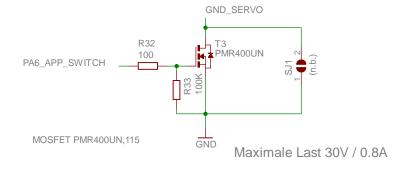
__ GND_SERVO

HITEC, C131_Graupner: VDD_Servo rot GND_Servo braun PULS_Servo orange

PUSHBUTTON



SERVO_ENABLE



PUSHBUTTONKLEMMEN

